Les capteurs			
Nom:	Prénom:	Classe	

Je classe les capteurs suivants

En trinôme, je classe les capteurs suivants entre 2 et 4 catégories différentes. Je peux effectuer plusieurs classements. Pour chaque classement j'indique le ou les critères choisis par mon groupe.

Critères	
Capteurs	

Je définis la notion de capteur				
Je schématise le	fonctionnement d'un d	 capteur		
Ma proposition				
Correction				
La classification	n des signaux			
A partir de la list produire un capte	te des capteurs, j'iden [.] eur.	tifie les trois types de	signaux que peut	
Type de signal				
Représentation du signal				

Chaîne de mesure informatisée

A partir de mes connaissances notamment sur le capteur et sur le convertisseur analogique numérique, je représente une chaîne de mesure informatisée. Je distingue sur la représentation la nature de l'information et les domaines analogiques et numériques.

and grade of name of a con-
Ma proposition
Correction
Notion d'étalonnage
Motion a ctatorniage

Les caractéristiques des capteurs

À partir de la lecture des descriptifs des capteurs, je complète le tableau avec cinq caractéristiques des capteurs.

Caractéristiques	Commentaires
La linéarité	C'est la faculté du capteur à avoir une sensibilité constante sur la plage de mesure.
Courbe exacte Courbe non linéaire grandeur	Avec un capteur linéaire, il est possible de déduire la grandeur physique de la mesure grâce à un produit en croix. Avec un capteur non-linéaire, cette conversion simple est impossible.

Les	ca	pt	eu	ırs

Les erreurs de mesure

Туре	Explication	Schéma

Exercices

1.	Un capteur de pression délivre une tension de 20mV pour une pression de			
	200mBar.			
	1.1. J'écris sa grandeur d'entrée :			
	1.2. J'écris sa grandeur de sortie :			
2.	2. Un capteur de vitesse délivre une tension (U) en fonction de la vitesse (v)			
	selon la relation $U = 3v + 1,7$.			
	2.1. Ce capteur est-il linéaire ? □ Oui - □ Non - □ Je ne sais pas			
	2.2. Quelle est la nature de l'erreur ?			
	2.3. J'en déduis sa sensibilité en V/ms ⁻¹ :			

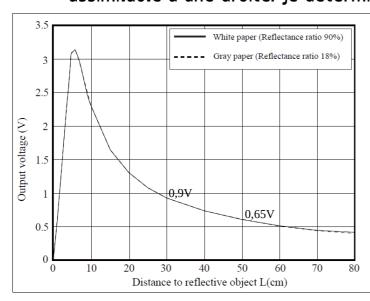
3. Dans le cadre de la construction d'un robot, je dois choisir un détecteur infra-rouge pour détecter les obstacles entre 50 cm et 1 m. J'ai trouvé les trois capteurs suivants :

Capteur		San Land Libert		
Référence	Capteur de mesure	Module	Capteur de distance	
	Sharp GP2Y0A41SK0F	GP2Y0A60SZLF	IR GP2Y0E02B	
Détection	200 à 1500 mm	10 à 150 cm	40 à 500 mm	
Vout	Analogique	Analogique	Digital	
Courbe	White paper (Reflectance ratio : 90 %) Cray paper (reflectance ratio : 18 %) On 10 20 30 40 50 60 70 80 90 100 110 120 130 140 150 Distance to reflective object L [cn]	4 35 35 35 35 35 35 35 35 35 35 35 35 35		
Précisions The variety of the reflectivity of the object, the environment of the distance detection because of adopting the trial method.				

3.2. J'écris mon choix de capteur et j'explique mon choix.
3.3. Je souhaite mesurer des distances situées entre 5 et 25 cm. Je choisis un capteur. Je justifie mon choix.

3.4. A partir du descriptif, j'écris les grandeurs d'influences qui peuvent fausser les mesures données par ces capteurs.

4. Sur la distance 30cm à 50 cm, la courbe du capteur GP2Y0A21YK0F est assimilable à une droite. Je détermine l'équation de la droite U(x) = ax + b.



4.1 Je calcule la tension à 45 cm.

Exemples de capteurs



Capteur de température MR312

Ce capteur passif et digital permet de mesurer une température de -40 à 125°C. Sa résolution est de 0,0625°C avec une précision de ± 1 °C. Le mot digital est de 9 à 12 bits.



Détecteur de flammes Gravity DFR0076

Ce capteur se raccorde sur une entrée analogique. Il détecte un feu ou tout lumière entre 760 et 1100 mm entre 1m (1V) et 20 cm (4,8V).



Capteur de température infra-rouge MLX90614

Ce capteur sans contact analogique à une résolution de 0.02° C et une précision de 0.5° C. Sa plage d'utilisation est de -40° C à $+85^{\circ}$ C pour la température ambiante et -70° C à $+380^{\circ}$ C pour les objets.



Explications	Schéma
Effet thermoélectrique : un circuit formé par deux conducteurs de nature chimique différente, dont les jonctions sont à des températures différentes est le siège d'une force électromotrice.	Voltage T ₁ Metal B T ₂
Effet piézo-électrique : l'application d'une contrainte mécanique à certains matériaux dits piézo-électriques comme le quartz entraîne l'apparition d'uen déformation et d'une même charge électrique de signe différent sur les faces opposées.	Force + Charges
Effet d'induction électromagnétique : la varation d'un flux d'induction magnétique dans un circuit électrique nduit une tension électrique (détection de passage d'un objet métallique)	S ——Induced Field Inside Coil————————————————————————————————————
Effet photo-électrique : la libération de charge électriques dans la matière sous l'influence d'un rayonnement lumineux ou plus généralement d'une onde électromagnétique.	77. 0000000
Effet Hall : un champ magnétique B et un courant électrique I créen dans le matériau une différence de potentiel.	Lines of Force N Directional Magnetic Field (H) Constant Current Flow P-type Semiconductor Hall Element DC Supply
Effet photovoltaïque : des électrons et des trous sont libérés dans un matériau semi-conducteur au voisinage d'une jonction PN illuminée. Le déplacement des électrons modifie la tension à ses bornes. C'est un effet photo-électrique.	n-type Silicon n-p-Junction p-type Silicon www.f-alpha.net

