

GZH007Y 40/2

高等工程数学

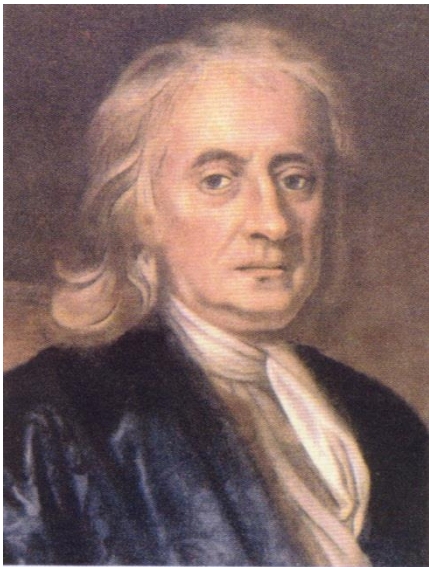
Advanced Engineering Mathematics

王泳

中国科学院大学
2017.11.04



把简单的事情考虑得很复杂，可以发现新领域；把复杂的现象看得很简单，可以发现新定律



— 艾萨克·牛顿 (Isaac Newton 1643-1727)
英国数学家、物理学家

数值分析

数值分析就是研究各种数学问题的数值计算的方法和理论的学科

数值分析绪论

线性代数方程组的解法

数值积分和数值微分公式

常微分方程的数值解法

插值方法

方程求根



第八章：数值积分和数值微分公式

1

插值型求积公式和代数精度

2

牛顿—柯特斯公式

3

复化求积公式

4

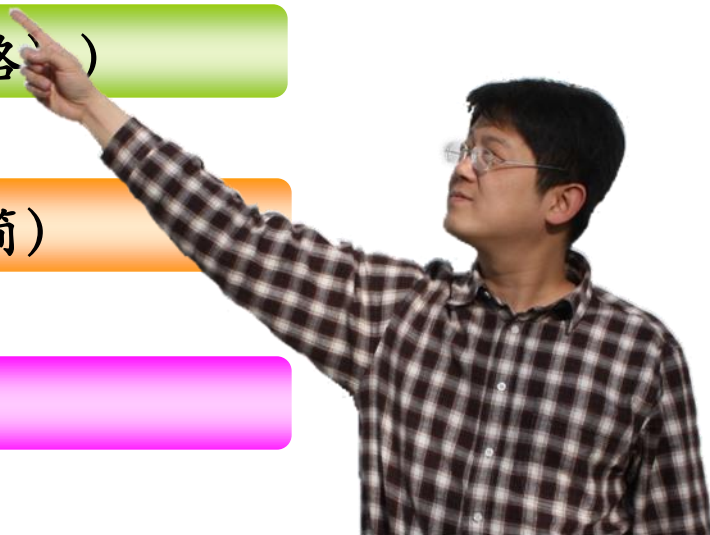
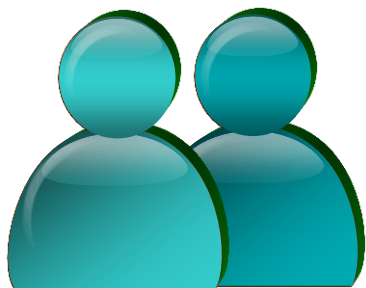
龙贝格求积算法（略）

5

高斯求积公式（简）

6

数值微分公式



第八章：数值积分和数值微分公式

本章主要介绍定积分 $I = \int_a^b f(x)dx$ 的数值积分方法。

对于积分 $I = \int_a^b f(x)dx$ ，如果 $f(x)$ 在 $[a,b]$ 上连续，且 $f(x)$ 的原函数为 $F(x)$ ，便有下列牛顿—莱布尼兹（Newton-Leibniz）公式：

$$\int_a^b f(x)dx = F(b) - F(a)$$

但实际使用这种求积方法往往有困难，因为许多的被积函数的原函数不容易求得；另外，当 $f(x)$ 是以表格形式给出而没有解析表达式时，就无法使用牛顿—莱布尼兹公式了。因此有必要研究积分的数值计算方法，以解决积分的近似计算问题。

第八章：数值积分和数值微分公式

■ 问题

对于函数 $f(x) = \frac{\sin x}{x}$ ，已知函数表，如何计算定积分

$$I = \int_0^1 \frac{\sin x}{x} dx$$

并估计误差。

x	0	1/8	1/4	3/8	1/2	5/8	3/4	7/8	1
$f(x)$	1	0.993978	0.9896158	0.9767267	0.9588510	0.9361556	0.9088516	0.8771925	0.8414709

■ 问题 已知 $f(x)$ 的下列数值表

x	1.36	1.38	1.40	1.42
$f(x)$	4.673441	5.177437		6.581119

计算 $f'(1.4)$ 的近似值，并作误差估计。

第八章：数值积分和数值微分公式

1

插值型求积公式和代数精度

2

牛顿—柯特斯公式

3

复化求积公式

4

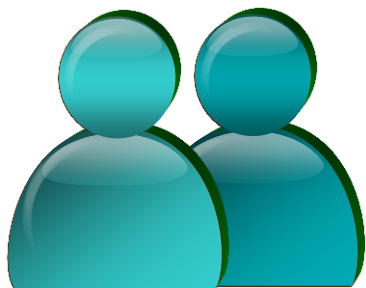
龙贝格求积算法（略）

5

高斯求积公式（简）

6

数值微分公式



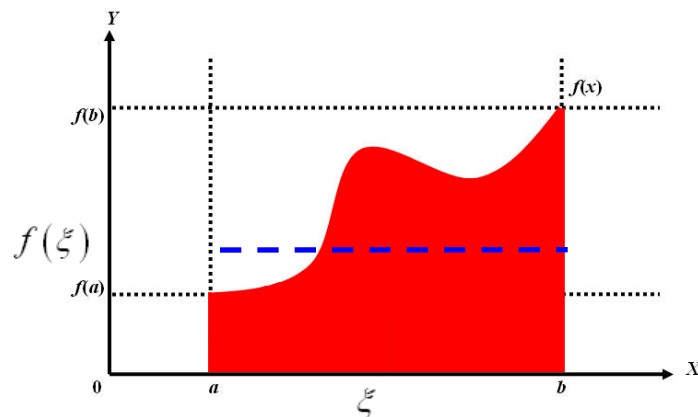
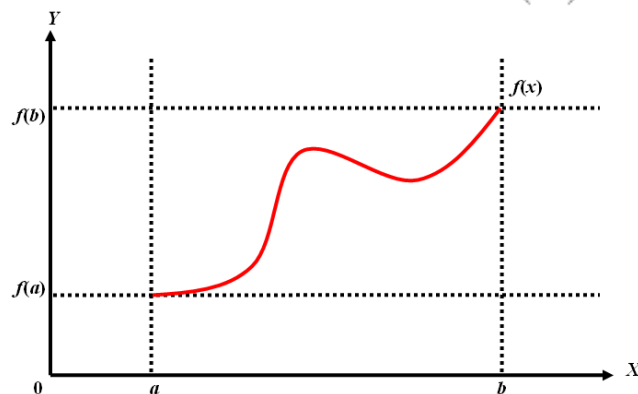
插值型求积公式和代数精度

■ 数值积分的基本思想

根据积分第一中值定理，对于连续函数 $f(x)$ ，在 $[a, b]$ 内存在一点 ξ ，成立

$$I = \int_a^b f(x) dx = (b-a)f(\xi)$$

也就是说，以底为 $b-a$ 而高为 $f(\xi)$ 的矩形面积恰好等于所求曲边梯形的面积 I 。



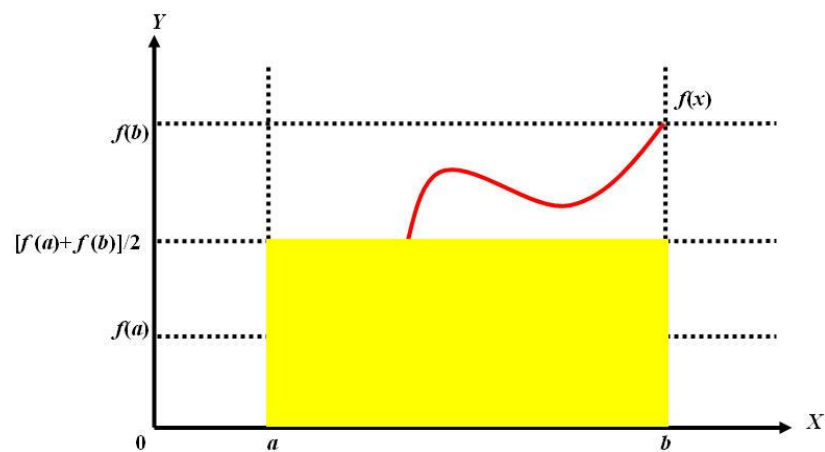
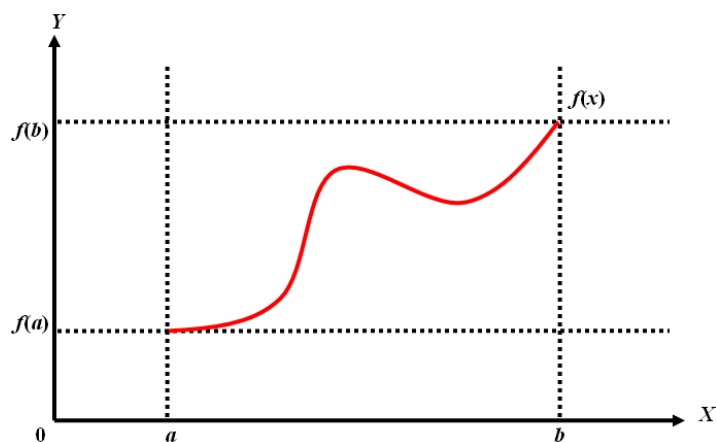
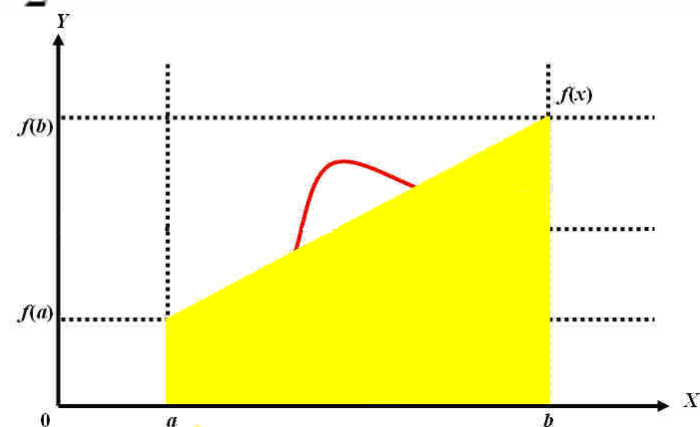
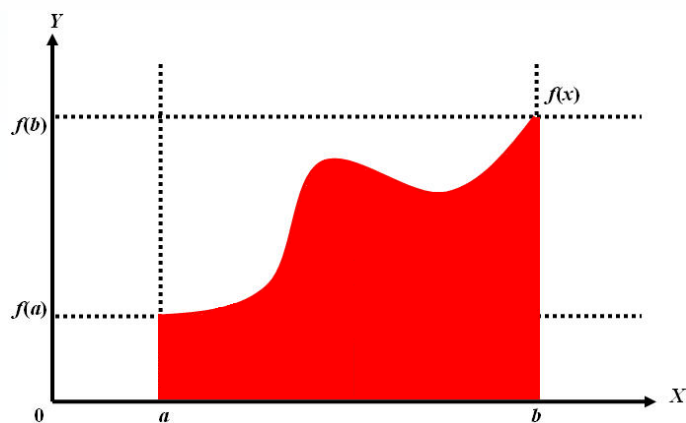
问题在于点 ξ 的具体位置一般是不知道的，因而难以准确地算出 $f(\xi)$ 的值。

我们称 $f(\xi)$ 为区间 $[a, b]$ 上的平均高度。这样，只要对平均高度 $f(\xi)$ 提供一种算法，相应地便可获得一种数值积分方法。

插值型求积公式和代数精度

人们所熟知的梯形公式

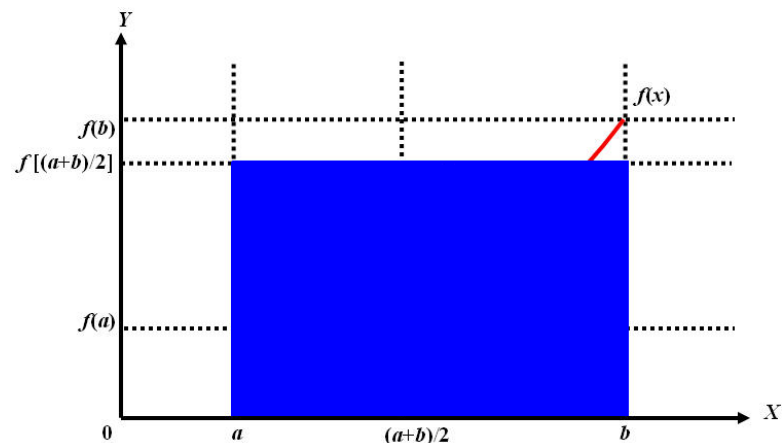
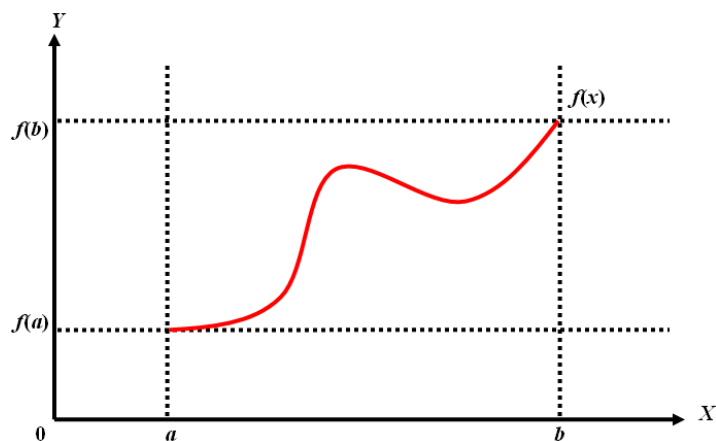
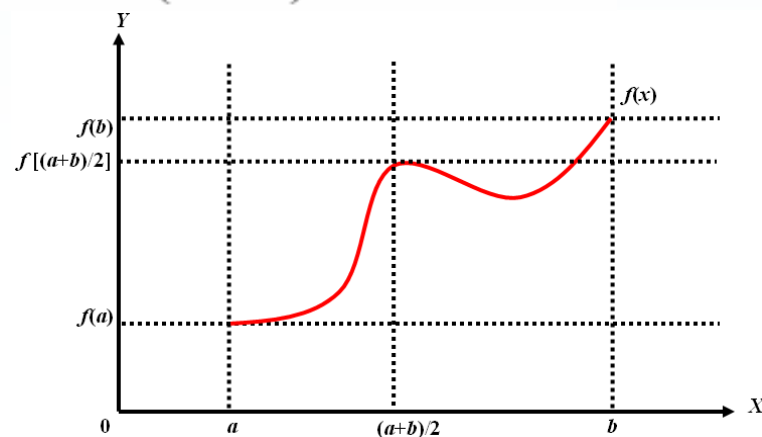
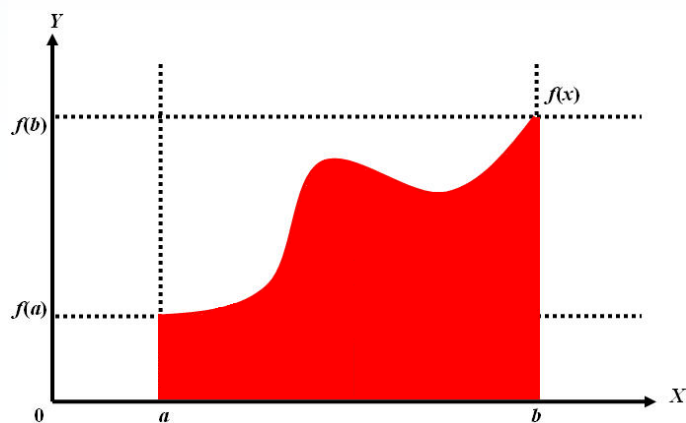
$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] \quad (8.1)$$



插值型求积公式和代数精度

以及矩形公式

$$\int_a^b f(x) dx \approx (b-a) f\left(\frac{a+b}{2}\right) \quad (8.2)$$

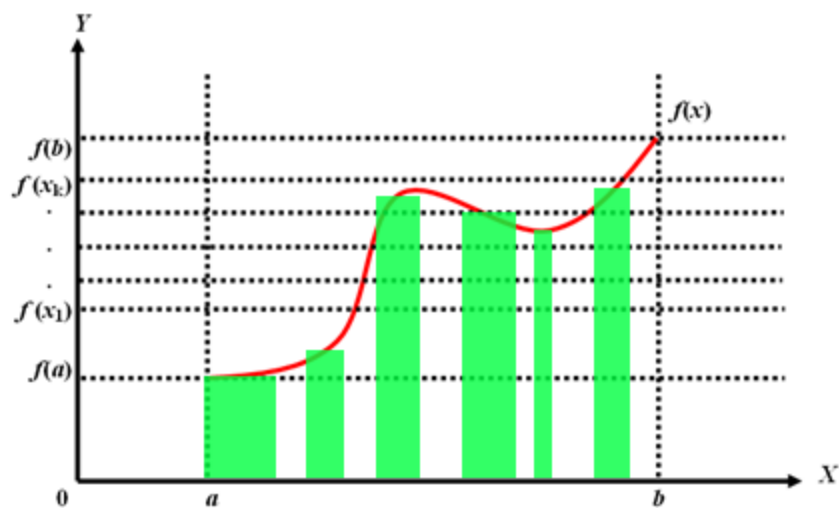
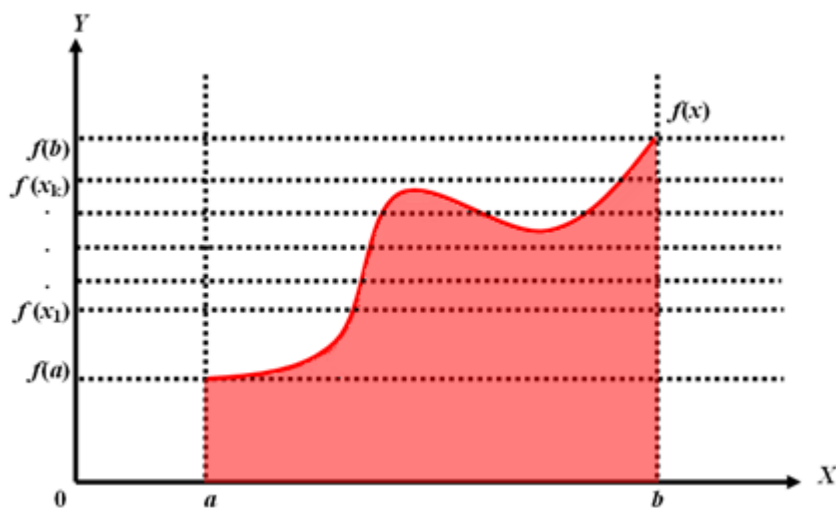


插值型求积公式和代数精度

更一般地，我们取 $[a, b]$ 内若干个节点 x_k 处的高度 $f(x_k)$ ，通过加权平均的方法近似地得出平均高度 $f(\xi)$ ，这类求积公式的一般形式是

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k) \quad (8.3)$$

其中， x_k 被称为求积节点， A_k 被称为求积系数，亦称伴随节点 x_k 的权。



插值型求积公式和代数精度

■ 插值型求积公式

构造数值求积公式的方法很多，但常用的一个方法是利用拉格朗日插值多项式来构造。即对已知被积函数在积分区间 $[a, b]$ 上的一组节点 $a \leq x_0 < x_1 < \cdots < x_n \leq b$ 上的函数值 $f(x_0)$, $f(x_1)$, \cdots , $f(x_n)$, 可构造出 $f(x)$ 的 n 次拉格朗日插值多项式 $L_n(x) = \sum_{i=0}^n l_i(x) f(x_i)$, 其中, $l_i(x) = \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j}$ 。

则有
$$\int_a^b f(x) dx \approx \int_a^b L_n(x) dx = \sum_{i=0}^n \left[\int_a^b l_i(x) dx \right] f(x_i)$$

这样就得到了一个数值求积公式

$$I[f] = \int_a^b f(x) dx \approx \sum_{i=0}^n A_i f(x_i) \equiv Q[f] \quad (8.4)$$

其中

$$A_i = \int_a^b l_i(x) dx = \int_a^b \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j} dx \quad (8.5)$$

插值型求积公式和代数精度

我们称求积系数由 (8.5) 式确定的求积公式 (8.4) 为插值型求积公式。

利用插值余项, 可得插值型求积公式的余项是

$$R[f] = I[f] - Q[f] = \int_a^b [f(x) - L_n(x)] dx = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \prod_{j=0}^n (x - x_j) dx \quad (8.6)$$

利用余项公式 (8.6) 可以衡量数值求积公式的精确程度。例如 $f(x) \equiv 1$ 时, 求积公式精确

成立, 从而有 $\sum_{i=0}^n A_i = b - a$, 即插值型求积公式的系数之和等于积分区间的长度。为了研究

其精确程度, 常用代数精度这个概念来说明。

插值型求积公式和代数精度

■ 代数精度

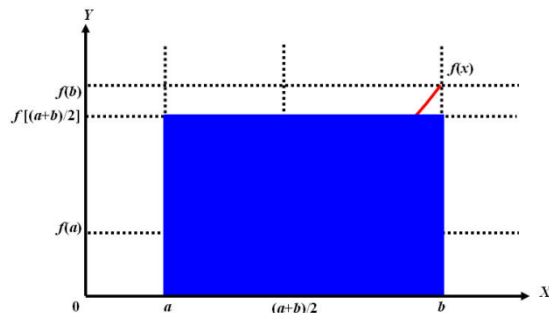
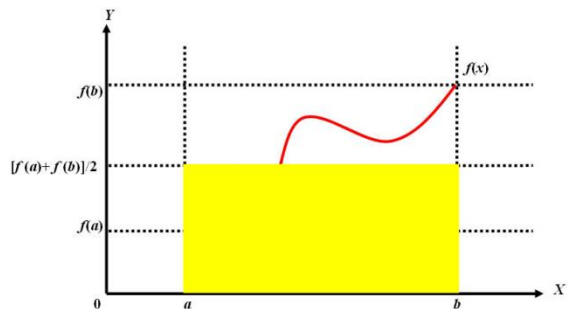
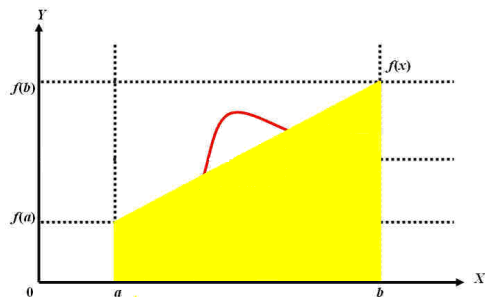
数值求积方法是近似方法，为保证精度，我们自然希望求积公式能对“尽可能多”的函数准确地成立，这就提出所谓代数精度的概念。

■ 定义 8.1 (代数精度)

如果某个求积公式对于次数不超过 m 的多项式均能准确地成立，但对于 $m+1$ 次多项式都不能准确成立，则称该求积公式具有 m 次代数精度。

不难验证，梯形公式 (8.1) 和矩形公式 (8.2) 均有一次代数精度。

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] \quad (8.1) \quad \int_a^b f(x) dx \approx (b-a) f\left(\frac{a+b}{2}\right) \quad (8.2)$$



插值型求积公式和代数精度

从上述定义来直接判断求积公式的代数精度比较麻烦，而由多项式和定积分的性质，容易证明上述定义等价于：若依次用 $f(x) = x^0, x^1, x^2, \dots, x^m$ 代入求积公式，均有

$$I[f] = Q[f]$$

而用 $f(x) = x^{m+1}$ 代入求积公式，有

$$I[f] \neq Q[f]$$

则求积公式具有 m 次代数精度。

由余项公式 (8.6) 可知，有 $n+1$ 个节点的插值型求积公式 (8.4) 至少具有 n 次代数精度

$$I[f] = \int_a^b f(x) dx \approx \sum_{i=0}^n A_i f(x_i) \equiv Q[f] \quad (8.4)$$

$$R[f] = I[f] - Q[f] = \int_a^b [f(x) - L_n(x)] dx = \int_a^b \frac{f^{(n+1)}(\xi)}{(n+1)!} \prod_{j=0}^n (x - x_j) dx \quad (8.6)$$

插值型求积公式和代数精度

■ 例8.1

设有求积公式

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx A_0 f(-1) + A_1 f(0) + A_2 f(1)$$

试确定系数 A_0, A_1, A_2 ，使上述求积公式的代数精度尽量高，并指出该求积公式所具有的代数精度。

解：

令求积公式依次对 $f(x) = 1, x, x^2$ 都精确成立，即系数 A_0, A_1, A_2 应满足方程组

$$\begin{cases} A_0 + A_1 + A_2 = \int_{-1}^1 1 dx = 2 \\ -A_0 + A_2 = \int_{-1}^1 x dx = 0 \\ A_0 + A_2 = \int_{-1}^1 x^2 dx = \frac{2}{3} \end{cases}$$

插值型求积公式和代数精度

解得

$$A_0 = \frac{1}{3}, A_1 = \frac{4}{3}, A_2 = \frac{1}{3}$$

因此，该求积公式应为

$$\int_{-1}^1 f(x) dx \approx \frac{1}{3} f(-1) + \frac{4}{3} f(0) + \frac{1}{3} f(1)$$

又容易验证，该求积公式对于 $f(x) = x^3$ 也精确成立，但对 $f(x) = x^4$ ，求积公式不能精确成立，因此，该求积公式具有三次代数精度。



思考题 (15分)

插值型求积公式和代数精度



思考题 (15分)

设有求积公式

$$\int_0^2 f(x) dx \approx A_0 f(0) + A_1 f(1) + A_2 f(2)$$

试确定系数 A_0, A_1, A_2 ，使上述求积公式的代数精度尽量高，

并指出该求积公式所具有的代数精度。

第八章：数值积分和数值微分公式

1

插值型求积公式和代数精度

2

牛顿—柯特斯公式

3

复化求积公式

4

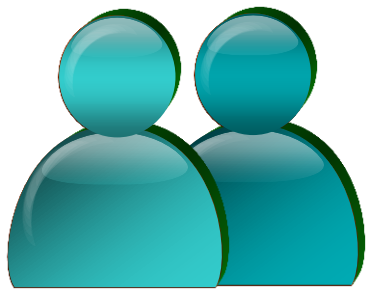
龙贝格求积算法（略）

5

高斯求积公式（简）

6

数值微分公式



牛顿—柯特斯公式

■ 公式的导出

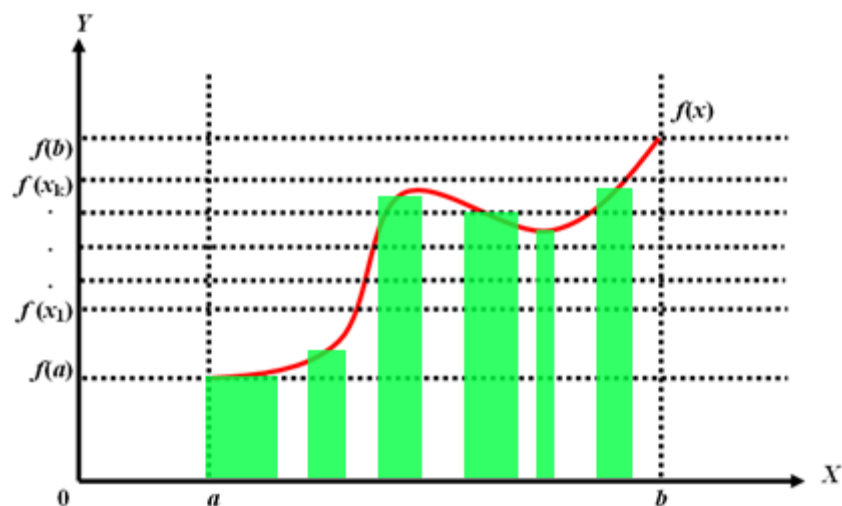
将区间 $[a, b]$ n 等分, 取步长 $h = (b - a) / n$, 选取等分点 $x_k = a + kh$ ($k = 0, 1, \dots, n$) 构造出的插值型求积公式

$$I_n = (b - a) \sum_{k=0}^n C_k f(x_k) \quad (8.7)$$

被称作 n 阶牛顿—柯特斯 (Newton-Cotes) 公式, 其中 C_k 被称为柯特斯系数。

$$I[f] = \int_a^b f(x) dx \approx \sum_{i=0}^n A_i f(x_i) \quad (8.4)$$

$$A_i = \int_a^b l_i(x) dx = \int_a^b \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq i}}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j} dx \quad (8.5)$$



牛顿—柯特斯公式

若令 $x = a + th$ ，则按 (8.5) 式有

$$\begin{aligned} C_k &= \frac{1}{b-a} \int_a^b \prod_{\substack{j=0 \\ j \neq k}}^n \frac{x-x_j}{x_k-x_j} dx && h = (b-a)/n \\ &= \frac{1}{b-a} \int_a^b \frac{(x-x_0)(x-x_1)\cdots(x-x_{k-1})(x-x_{k+1})\cdots(x-x_n)}{(x_k-x_0)(x_k-x_1)\cdots(x_k-x_{k-1})(x_k-x_{k+1})\cdots(x_k-x_n)} dx \\ &= \frac{h}{b-a} \int_0^n \frac{t(t-1)\cdots(t-k+1)(t-k-1)\cdots(t-n)}{k(k-1)\cdots 1(-1)(-2)\cdots(k-n)} dt && (8.8) \\ &= \frac{(-1)^{n-k}}{n \cdot k!(n-k)!} \int_0^n t(t-1)\cdots(t-k+1)(t-k-1)\cdots(t-n) dt \\ &= \frac{(-1)^{n-k}}{n \cdot k!(n-k)!} \int_0^n \prod_{j=0}^n (t-j) dt \quad (k=0,1,\cdots,n) \end{aligned}$$

显然 C_k 与积分区间 $[a,b]$ 无关。如果事先造好柯特斯系数表，再用牛顿—柯特斯公式计算定积分近似值，这样就更加方便。

牛顿—柯特斯公式

$$I_n = (b-a) \sum_{k=0}^n C_k f(x_k) \quad (8.7)$$

下表给出了 $n=1, 2, \dots, 5$ 的牛顿—柯特斯系数。

n	C_k					
1	1/2	1/2				
2	1/6	2/3	1/6			
3	1/8	3/8	3/8	1/8		
4	7/90	16/45	2/15	16/45	7/90	
5	19/288	25/96	25/144	25/144	25/96	19/288

(1) 当 $n=1$ 时, 得到梯形公式:

$$T = \frac{b-a}{2} [f(a) + f(b)] \quad (8.9)$$

(2) 当 $n=2$ 时, 得到辛普森公式 (或被称为抛物线求积公式):

$$S = \frac{b-a}{6} [f(a) + 4f(c) + f(b)], \quad c = \frac{a+b}{2} \quad (8.10)$$

牛顿—柯特斯公式

(3) 当 $n=4$ 时, $x_k = a + kh$, $k=0,1,2,3,4$, $h = \frac{b-a}{4}$, 下式特别被称为柯特斯公式:

$$C = \frac{b-a}{90} [7f(x_0) + 32f(x_1) + 12f(x_2) + 32f(x_3) + 7f(x_4)] \quad (8.11)$$

在一系列牛顿—柯特斯公式中, 高阶公式由于稳定性差而不宜采用, 所以有实用价值的仅仅是几种低阶的求积公式。

第八章：数值积分和数值微分公式

1

插值型求积公式和代数精度

2

牛顿—柯特斯公式

3

复化求积公式

4

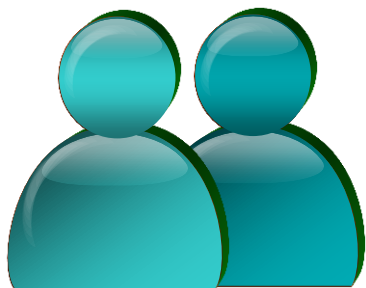
龙贝格求积算法（略）

5

高斯求积公式（简）

6

数值微分公式



实际计算时，很少使用高阶牛顿-柯特斯公式。为了提高精度，通常可把积分区间分成若干个子区间，再在每个子区间上用低阶求积公式，这种方法被称为复化求积法。

■ 复化梯形求积公式

将区间 $[a, b]$ 划分为 n 等份，分点 $x_k = a + kh$ ， $h = (b - a)/n$ ， $k = 0, 1, \dots, n$ ，在每个子区间 $[x_k, x_{k+1}]$ ($k = 0, 1, \dots, n-1$) 上采用梯形公式 (8.9) 可得

$$I = \int_a^b f(x) dx = \sum_{k=0}^{n-1} \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) dx = \frac{h}{2} \sum_{k=0}^{n-1} [f(x_k) + f(x_{k+1})] + R_n(f) \quad (8.15)$$

记

$$T_n = \frac{h}{2} \sum_{k=0}^{n-1} [f(x_k) + f(x_{k+1})] = \frac{h}{2} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right] \quad (8.16)$$

则 (8.16) 式被称为复化梯形公式

复化求积公式

$$S = \frac{b-a}{6} [f(a) + 4f(c) + f(b)], \quad c = \frac{a+b}{2} \quad (8.10)$$

■ 复化辛普森求积公式

将区间 $[a, b]$ 划分为 n 等份, 在每个区间 $[x_k, x_{k+1}]$ 上采用辛普森公式 (8.10), 若记

$$x_{k+\frac{1}{2}} = x_k + \frac{1}{2}h, \quad \text{则得}$$

$$I = \int_a^b f(x) dx = \sum_{k=0}^{n-1} \int_{x_k}^{x_{k+1}} f(x) dx = \frac{h}{6} \sum_{k=0}^{n-1} \left[f(x_k) + 4f\left(x_{k+\frac{1}{2}}\right) + f(x_{k+1}) \right] + R_n(f) \quad (8.18)$$

$$\begin{aligned} \text{记} \quad S_n &= \frac{h}{6} \sum_{k=0}^{n-1} \left[f(x_k) + 4f\left(x_{k+\frac{1}{2}}\right) + f(x_{k+1}) \right] \\ &= \frac{h}{6} \left[f(a) + 4 \sum_{k=0}^{n-1} f\left(x_{k+\frac{1}{2}}\right) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right] \end{aligned} \quad (8.19)$$

则称 (8.19) 式为复化辛普森求积公式

■ 例8.2

对于函数 $f(x) = \frac{\sin x}{x}$ ，给出 $n=8$ 的函数表，试用复化梯形公式 (8.16) 及复化辛普森求积公式 (8.19) 计算积分

$$I = \int_0^1 \frac{\sin x}{x} dx$$

并估计误差。

x	0	1/8	1/4	3/8	1/2	5/8	3/4	7/8	1
$f(x)$	1	0.993978	0.9896158	0.9767267	0.9588510	0.9361556	0.9088516	0.8771925	0.8414709

复化求积公式

$$T_n = \frac{h}{2} \left[f(a) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right] \quad (8.16)$$

$$S_n = \frac{h}{6} \left[f(a) + 4 \sum_{k=0}^{n-1} f\left(x_{k+\frac{1}{2}}\right) + 2 \sum_{k=1}^{n-1} f(x_k) + f(b) \right] \quad (8.19)$$

解:

将积分区间 $[0,1]$ 划分为 8 等份, 应用复化梯形法求得

$$T_8 = \frac{1}{8} \left[\frac{1}{2} f(0) + f\left(\frac{1}{8}\right) + f\left(\frac{1}{4}\right) + f\left(\frac{3}{8}\right) + f\left(\frac{1}{2}\right) + f\left(\frac{5}{8}\right) + f\left(\frac{3}{4}\right) + f\left(\frac{7}{8}\right) + \frac{1}{2} f(1) \right] \leftarrow$$
$$\approx 0.9456911$$

而如果将 $[0,1]$ 划分为 4 等份, 应用复化辛普森法有

$$S_4 = \frac{1}{4 \times 6} \left\{ f(0) + 4 \left[f\left(\frac{1}{8}\right) + f\left(\frac{3}{8}\right) + f\left(\frac{5}{8}\right) + f\left(\frac{7}{8}\right) \right] + 2 \left[f\left(\frac{1}{4}\right) + f\left(\frac{1}{2}\right) + f\left(\frac{3}{4}\right) \right] + f(1) \right\} \leftarrow$$
$$\approx 0.9460832$$

复化求积公式

比较上面两个结果 T_8 与 S_4 ，它们都需要提供 9 个点上的函数值，计算量基本相同，然而精度却差别很大，与积分的准确值 $I = 0.9460831$ 比较，复化梯形法的结果 $T_8 = 0.9456911$ 只有两位有效数字，而复化辛普森的结果 $S_4 = 0.9460832$ 却有六位有效数字。

第八章：数值积分和数值微分公式

1

插值型求积公式和代数精度

2

牛顿—柯特斯公式

3

复化求积公式

4

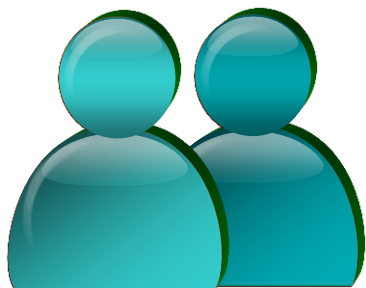
龙贝格求积算法（略）

5

高斯求积公式（简）

6

数值微分公式



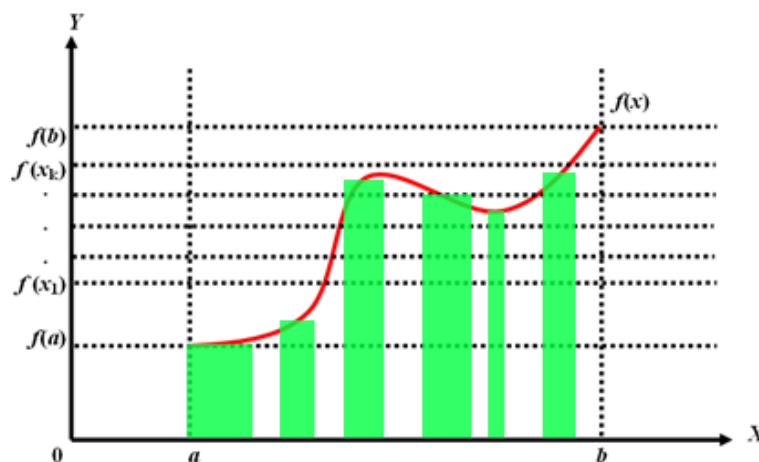
高斯求积公式

■ 高斯求积公式

对于求积公式

$$\int_a^b f(x) dx \approx \sum_{k=0}^n A_k f(x_k)$$

它含有 $2n+2$ 个待定参数 x_k , A_k ($k=0,1,\dots,n$), 当 x_k 为等距节点时得到的插值型求积公式其代数精度至少为 n 次, 如果适当选取 x_k ($k=0,1,\dots,n$), 有可能使求积公式具有 $2n+1$ 次代数精度, 这类求积公式被称为高斯求积公式。



高斯点

高斯—勒让德求积公式

高斯—勒让德节点系数表

第八章：数值积分和数值微分公式

1

插值型求积公式和代数精度

2

牛顿—柯特斯公式

3

复化求积公式

4

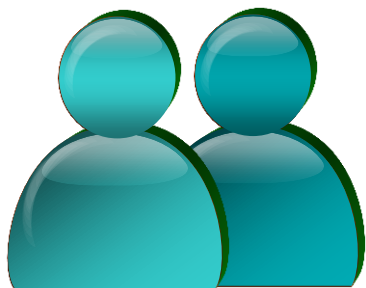
龙贝格求积算法（略）

5

高斯求积公式（简）

6

数值微分公式



■ 基于泰勒 (Taylor) 公式的数值微分公式

$$(1) \quad f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x)}{h}, \quad \text{向前差商, 截断误差为 } -\frac{f''(\xi)}{2}h;$$

$$(2) \quad f'(x) \approx \frac{f(x) - f(x-h)}{h}, \quad \text{向后差商, 截断误差为 } -\frac{f''(\xi)}{2}h;$$

$$(3) \quad f'(x) \approx \frac{f(x+h) - f(x-h)}{2h}, \quad \text{中心差商, 截断误差为 } -\frac{f'''(\xi)}{6}h^2;$$

$$(4) \quad f''(x) \approx \frac{f(x+h) - 2f(x) + f(x-h)}{h^2}, \quad \text{二阶中心差商, 截断误差为 } -\frac{f^{(4)}(\xi)}{12}h^2。$$

■ 基于插值的数值微分公式

在插值问题中，只要已知 $f(x)$ 在 $n+1$ 个互异节点 $a \leq x_0 < x_1 < \cdots < x_n \leq b$ 上的函数值 $f_i = f(x_i)$ ($i = 0, 1, \dots, n$)，并且假定 $f^{(n+1)}(x)$ 存在，则可作拉格朗日插值多项式 $L_n(x)$ ，使得

$$f(x) = L_n(x) + \frac{f^{(n+1)}(\xi(x))}{(n+1)!} w_{n+1}(x) \quad \xi \in [a, b]$$

其中 $w_{n+1}(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n) = \prod_{i=0}^n (x - x_i)$

现对上式两边求一次导数，则有

$$f'(x) = L'_n(x) + \frac{1}{(n+1)!} \left[f^{(n+1)}(\xi(x))' w_{n+1}(x) + f^{(n+1)}(\xi(x)) w'_{n+1}(x) \right]$$

数值微分公式

$$f'(x) = L'_n(x) + \frac{1}{(n+1)!} \left[f^{(n+1)}(\xi(x))' w_{n+1}(x) + f^{(n+1)}(\xi(x)) w'_{n+1}(x) \right]$$

注意到 $w_{n+1}(x_k) = 0$, $w'_{n+1}(x_k) = \prod_{\substack{i=0 \\ i \neq k}}^n (x_k - x_i)$, ($k = 0, 1, \dots, n$)。于是有

$$f'(x_k) = L'_n(x_k) + \frac{f^{(n+1)}(\xi(x_k))}{(n+1)!} \prod_{\substack{i=0 \\ i \neq k}}^n (x_k - x_i) \quad (k = 0, 1, \dots, n)$$

现在用 $L'_n(x_k)$ 来近似代替 $f'(x_k)$, 即可构造数值微分公式, 并可估计其截断误差。实际应用中通常使用二、三、五个节点的情形, 相应地有两点、三点和五点公式, 且均取等距节点 $x_{k+1} - x_k = h$ ($k = 0, 1, \dots, n$)。

现对二个节点，即 $n=1$ ，由

$$L_1'(x) = \left(\frac{x-x_1}{x_0-x_1} \right)' f_0 + \left(\frac{x-x_0}{x_1-x_0} \right)' f_1 = -\frac{f_0}{h} + \frac{f_1}{h} = \frac{1}{h}(f_1 - f_0)$$

于是可得两点公式及其截断误差：

$$f'(x_0) \approx \frac{1}{h}(f_1 - f_0), \quad \text{截断误差} - \frac{f''(\xi)}{2}h \quad (1)$$

$$f'(x_1) \approx \frac{1}{h}(f_1 - f_0), \quad \text{截断误差} - \frac{f''(\xi)}{2}h \quad (2)$$

其实，它们分别与向前、向后差商公式相同。

对三个节点，即 $n=2$ ，由

$$\begin{aligned} L_2'(x) &= \left[\frac{(x-x_1)(x-x_2)}{(x_0-x_1)(x_0-x_2)} \right]' f_0 + \left[\frac{(x-x_0)(x-x_2)}{(x_1-x_0)(x_1-x_2)} \right]' f_1 + \left[\frac{(x-x_0)(x-x_1)}{(x_2-x_0)(x_2-x_1)} \right]' f_2 \\ &= \frac{2x-x_1-x_2}{2h^2} f_0 + \frac{2x-x_0-x_2}{-h^2} f_1 + \frac{2x-x_0-x_1}{2h^2} f_2 \end{aligned}$$

代入 $x=x_0$ ，整理可得

$$\begin{aligned} L_2'(x_0) &= \frac{2x_0-x_1-x_2}{2h^2} f_0 + \frac{2x_0-x_0-x_2}{-h^2} f_1 + \frac{2x_0-x_0-x_1}{2h^2} f_2 \\ &= \frac{1}{2h} (-3f_0 + 4f_1 - f_2) \end{aligned}$$

同理，代入 $x = x_1$ ， $x = x_2$ 并同样作整理，最后可得三点公式及其截断误差：

$$f'(x_0) \approx \frac{1}{2h}(-3f_0 + 4f_1 - f_2), \quad \text{截断误差} \frac{f'''(\xi)}{3}h^2 \quad (1)$$

$$f'(x_1) \approx \frac{1}{2h}(-f_0 + f_2), \quad \text{截断误差} -\frac{f'''(\xi)}{6}h^2 \quad (2)$$

$$f'(x_2) \approx \frac{1}{2h}(f_0 - 4f_1 + 3f_2) \quad \text{截断误差} \frac{f'''(\xi)}{3}h^2 \quad (3)$$

其中，公式（2）也被称为中点公式，相对比较简单，但精度却略高。它与中心差商公式本质上是一致的。

类似地，对五个节点 x_0, x_1, x_2, x_3, x_4 及对应的函数值 f_0, f_1, f_2, f_3, f_4 ，可导出五点公式及其截断误差：

$$f'(x_0) \approx \frac{1}{12h}(-25f_0 + 48f_1 - 36f_2 + 16f_3 - 3f_4), \quad \text{截断误差} \frac{f^{(5)}(\xi)}{3}h^4 \quad (1)$$

$$f'(x_1) \approx \frac{1}{12h}(-3f_0 - 10f_1 + 18f_2 - 6f_3 + f_4), \quad \text{截断误差} -\frac{f^{(5)}(\xi)}{20}h^4 \quad (2)$$

$$f'(x_2) \approx \frac{1}{12h}(f_0 - 8f_1 + 8f_3 - f_4), \quad \text{截断误差} -\frac{f^{(5)}(\xi)}{30}h^4 \quad (3)$$

$$f'(x_3) \approx \frac{1}{12h}(-f_0 + 6f_1 - 18f_2 + 10f_3 + 3f_4), \quad \text{截断误差} -\frac{f^{(5)}(\xi)}{20}h^4 \quad (4)$$

$$f'(x_4) \approx \frac{1}{12h}(3f_0 - 16f_1 + 36f_2 - 48f_3 + 25f_4), \quad \text{截断误差} \frac{f^{(5)}(\xi)}{5}h^4 \quad (5)$$

$$f'(x_1) \approx \frac{1}{2h}(-f_0 + f_2), \quad \text{截断误差} - \frac{f'''(\xi)}{6}h^2 \quad (2)$$

■ 例8.6

利用 $f(x) = \operatorname{tg}x$ 的下列数值表

x	1.36	1.38	1.40	1.42
$f(x)$	4.673441	5.177437	5.797884	6.581119

计算 $f'(1.4)$ 的近似值，并作误差估计。

解：

考虑到只掌握四个离散点的值（ $h=0.02$ ），故采用精度略高的中点公式（也即中心差商公式）进行计算

$$f'(1.4) \approx \frac{-\operatorname{tg}1.38 + \operatorname{tg}1.42}{2 \times 0.02} = \frac{-5.177437 + 6.581119}{0.04} = 35.09205$$

关于截断误差 $R = -\frac{f'''(\xi)}{6}h^2$ ，由

$$f'(x) = (\operatorname{tg} x)' = \frac{1}{\cos^2 x} = 1 + \operatorname{tg}^2 x$$

$$f''(x) = 2\operatorname{tg} x (\operatorname{tg} x)' = 2(\operatorname{tg} x + \operatorname{tg}^3 x)$$

$$f'''(x) = 2[(1 + \operatorname{tg}^2 x) + 3\operatorname{tg}^2 x(1 + \operatorname{tg}^2 x)] = 2(1 + \operatorname{tg}^2 x)(1 + 3\operatorname{tg}^2 x)$$

有 $|R| \leq \frac{0.02^2}{6} \times 2(1 + \operatorname{tg}^2 1.42)(1 + 3\operatorname{tg}^2 1.42) = 0.773574$

与实际值 $f'(1.4) = 1 + \operatorname{tg}^2 1.4 = 34.615458$ 比较，实际误差约-0.476592。

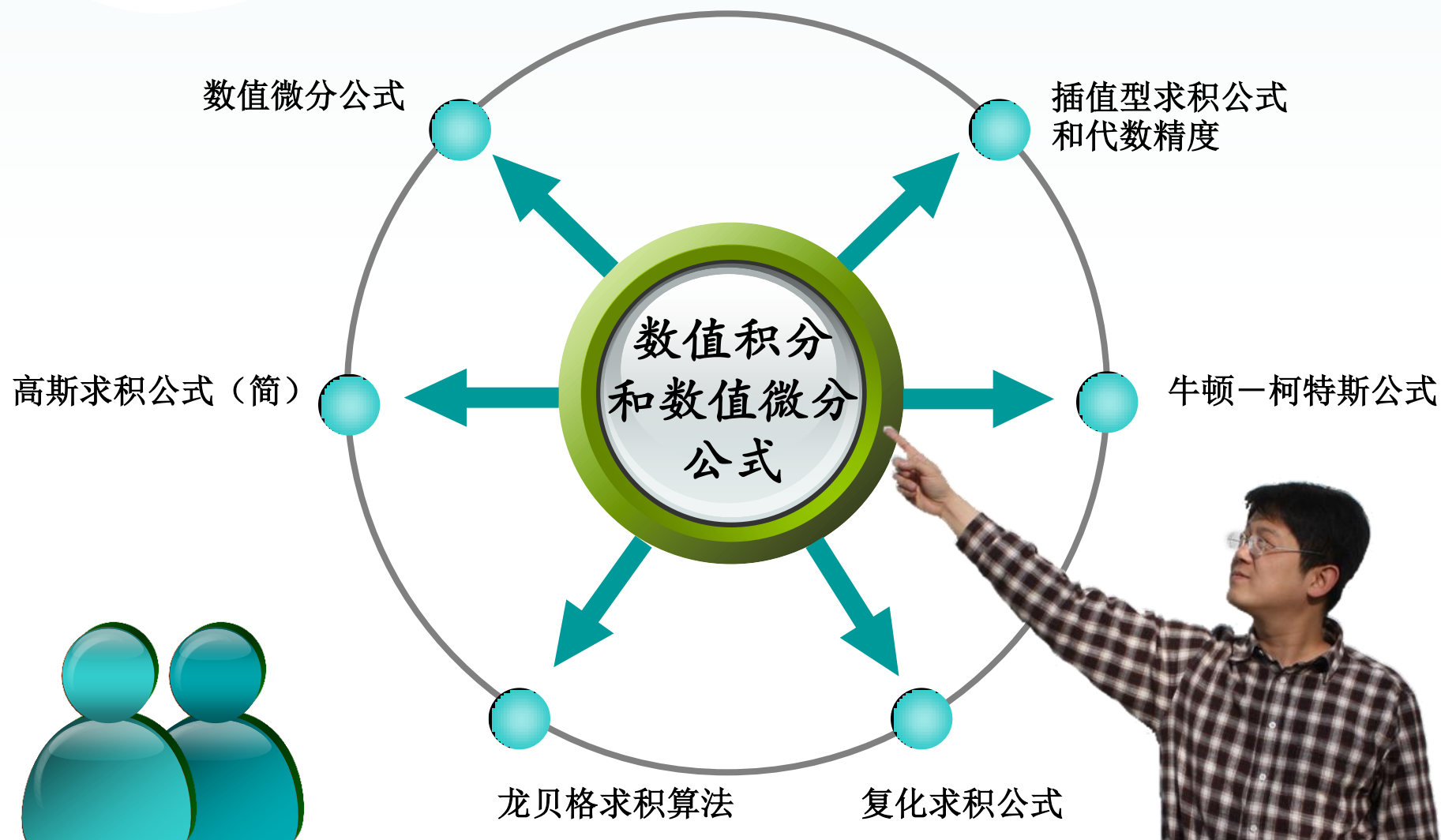


思考题 (15分)

利用 $f(x) = \operatorname{tg}x$ 的下列数值表

x	1.36	1.38	1.40	1.42
$f(x)$	4.673441	5.177437	5.797884	6.581119

计算 $f'(1.38)$ 的近似值，并作误差估计。



大悲时认清自己，大落时看清朋友





to be continued....

wangyong@ucas.ac.cn

<http://people.ucas.ac.cn/~wangyong>

Thank you !