

北京科技大学

University of Science & Technology Beijing



汇编语言与接口技术

北京科技大学



北京科技大学
University of Science and Technology Beijing

计算机与通信工程学院

第6章 输入输出接口及数据传输控制方式

✿ 本章介绍——**微机与外设之间的数据传输问题**

✿ 关于此问题，已经明确：

- 微机与外设的物理上以接口(芯片)连接
- 数据以端口传送
- 8086/8088系统中，端口地址独立编制
- 用16条地址线寻址端口，可寻64K个8位端口
- 端口有直接寻址和寄存器间接寻址两种方式
- 使用IN指令和OUT指令与累加器传送数据

上一页

下一页

退出

本章主要介绍

与CPU和存储器之间的数据传送不同；外设工作速度慢，更多的时候不能直接传送数据，而应先行检测外设“准备就绪？”的**状态**，而后才启动**数据**传送

上一页

下一页

退出



类型
制和
型信

AX

接口电路中的信号_数据信号

- **开关量**：以一根数据线与地线间**电压状态**表示的数据信息（高电平为1，低电平为0）；一个开关量表示一个二进制位
- **脉冲量**：以一根数据线与地线间**电压变化**表示数据，输出的**电平由低到高再由高到低**，如CPU的主频等
- **数字量**：多个开关量以二进制形式按一定规律组合起来的数据，一般为8位、16位、32位
- **模拟量**：以一根数据线与地线间电压或电流连续变化表示连续变化的物理量，如用0到5V的电压，表示0到100 °C的温度

上一页

下一页

退出

接口电路中的信号_状态信号

也称为握手信息

状态信息是反映外设当前工作的**状态信息**

▲**就绪否？** 对于输入设备，**状态信息**将表示是否准备好数据；只有数据准备好，CPU才能启动的一次读入操作

▲**空闲吗？** 对于输出设备，**状态信息**将反映是否已经把上一个数据处理完，而处于“空闲”状态；只有上一个数据处理完，CPU才能启动的下一次的输出操作

上一页

下一页

退出

接口电路中的信号_控制信号

上一页

下一页

退出

控制信息是CPU通过端口**传送给外设**的控制信息，用来控制外设的工作状态(如：叫醒、关闭、设置或改变工作方式等信号)

不同信号的区分问题

接口中的三种信息，都通过数据总线在CPU和接口(端口)之间传送；从形式上看，三种信息并没有差别，都是二进制信息；如10000010：

- 既可能是一个数据信息
- 也可能是一个状态信息
- 还可能是一个控制信息
- 区分他们：根据保存和传送的端口类型

端口有类型之分

数据端口

状态端口

控制端口

上一页

下一页

退出

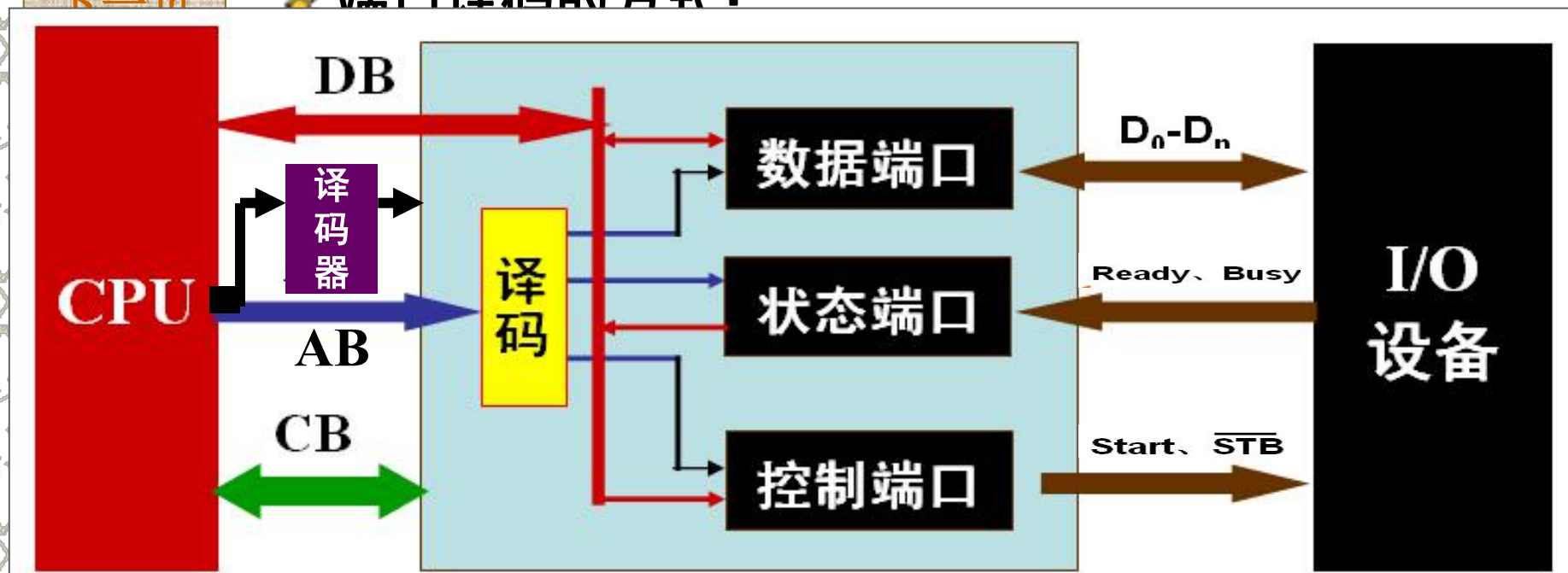
端口有类型之分

- ✿ 端口是接口电路中的寄存器
- ✿ 根据端口内暂存和将传送的信息类型的不同，可分为：
 - ◆ 数据端口、控制端口和状态端口；分别进行不同的操作：
 - ◆ 数据的输入/输出：CPU对数据端口进行一次读或写操作
 - ◆ 控制信息的输出：CPU把控制或操作信息写入控制端口
 - ◆ 状态信息的输入：CPU对状态端口进行一次读操作

端口译码问题

- 微机系统往往有多个不同类型的接口；在接口电路中，又各自包含数量不等、类型不同的端口

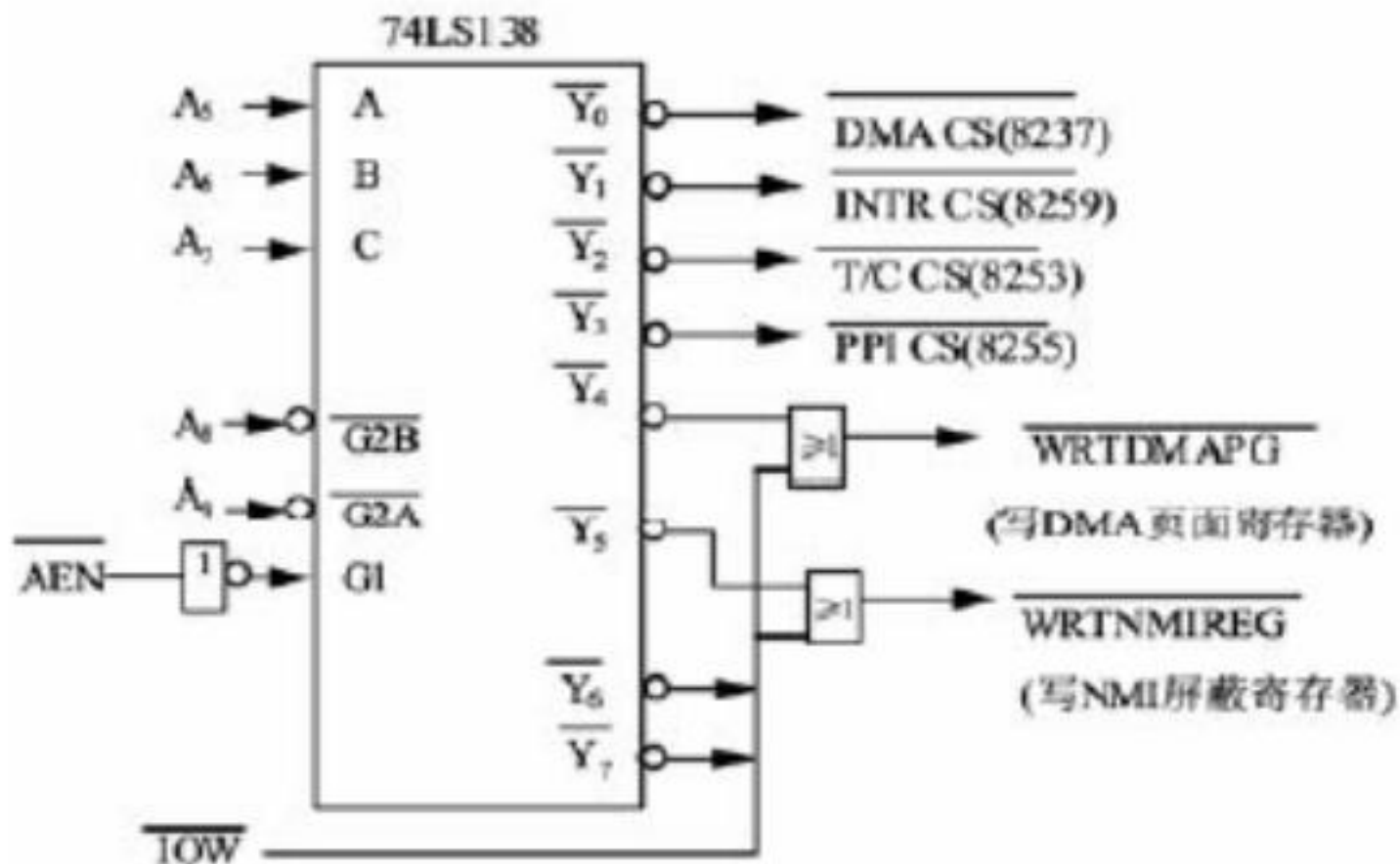
- 端口译码的方式。



上一页

下一页

接口地址译码图示例



上一页

下一页

退出

CPU与外设之间的数据传送方式

★ CPU与外设之间的数据传送有两类不同的实现方式

— **程序控制方式**--通过CPU执行程序中的**I/O指令**
(IN和OUT) 来实现和完成

• 又分为：无条件传送方式和查询传送方式

— **非程序控制方式**—依靠非I/O指令方式，通过**中断**
或专门的**硬件**组件，实现数据传送

上一页

下一页

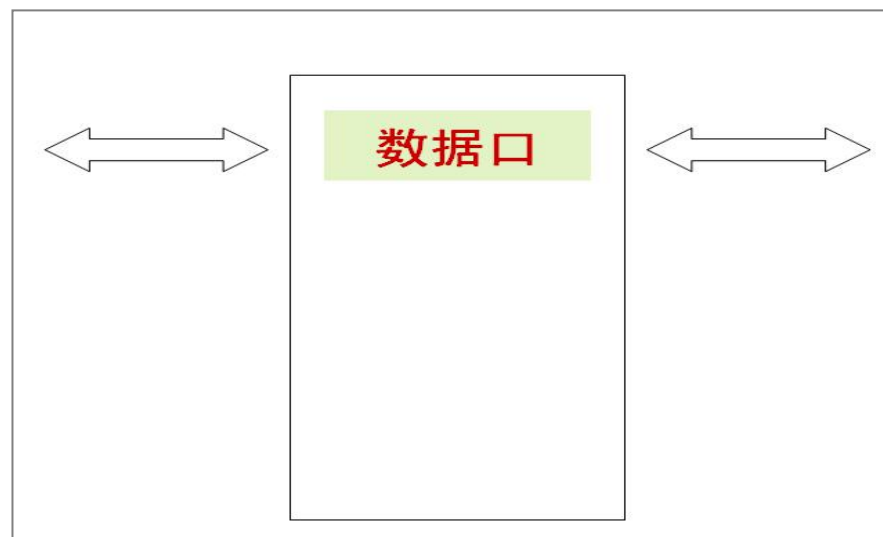
退出

无条件传送方式

无条件是指CPU不首先检测外设的状态，在需要与外设交换信息的时候，无需询问，就可立即启用I/O指令

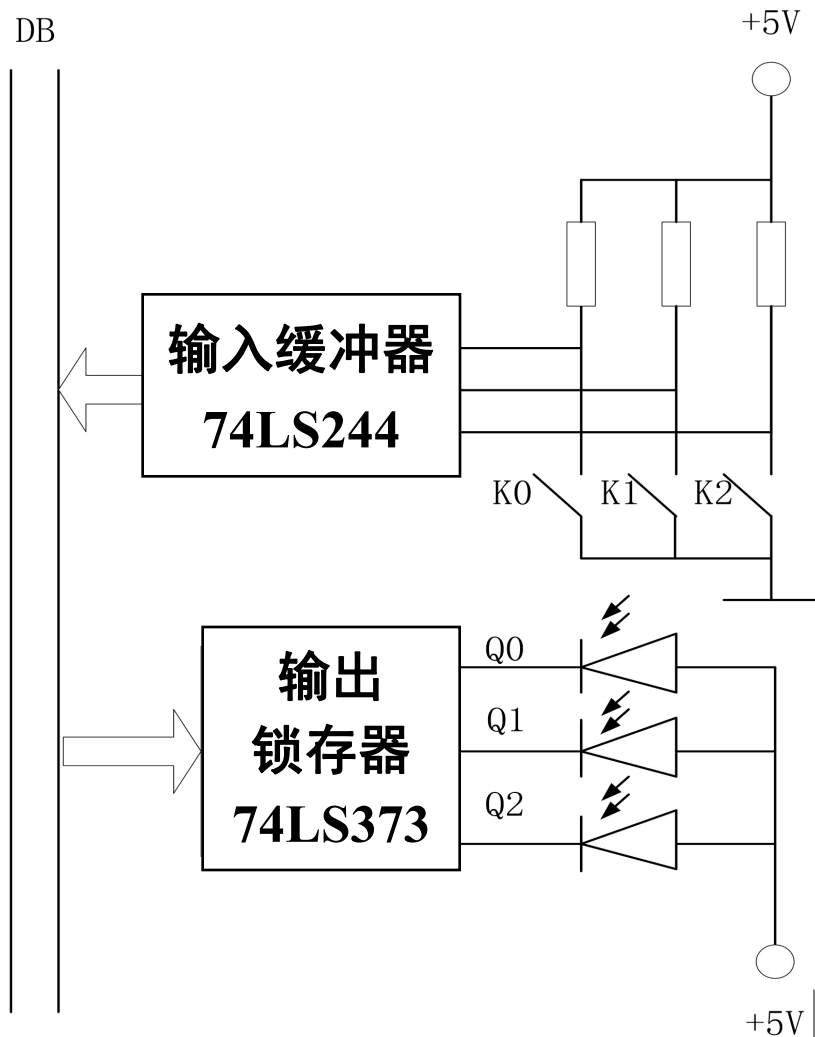
无需检测，是因为设备不需特别准备，一直处于“就绪”状态
在这种方式下，CPU和外设之间只有数据信息的传送，不需要状态和控制信息的传送

接口电路比较简单



无条件传送方式例

- 控制开关K0~K2打开 ($K0=1$) 则对应发光二极管Q0~Q2亮 ($Q0=0$)
- 开关闭合 ($K0=0$) 则对应发光二极管不亮 ($Q0=1$)
- 开关信号是输入信号；亮与不亮是输出信号



无条件传送方式例的典型代码

```
DON: IN AL, IN_PORT      ; 读入输入端口的开关状态信号
XOR AL, 0FFH           ; 各位求反
OUT OUT_PORT, AL        ; 通过输出端口输出点亮信号
JMP DON                 ; 准备读下一个输入开关状态
```

× × × × × 1 0 1

IN_PORT端口数据

× × × × × 0 1 0

OUT_PORT端口数据

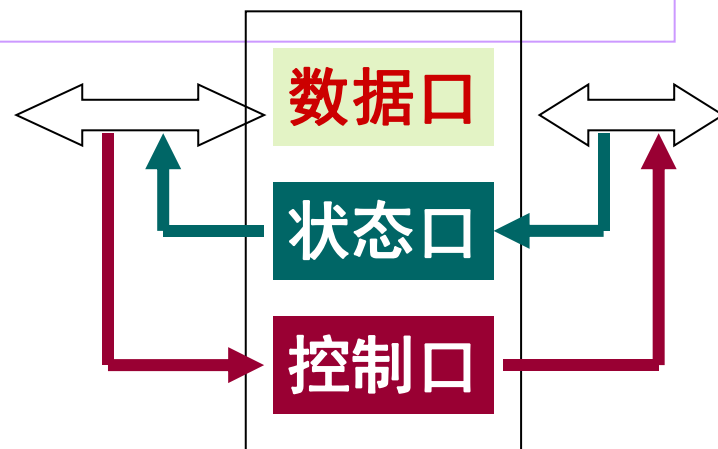
数据的“可靠性”传送问题

- 对一般设备而言，因其工作特性和特点不同，不能保证总是处于“就绪”状态
- 实现“可靠性”传送，必须事先测试“就绪否”
- 实现“可靠性”传送，需要发送“叫醒”、“结束”，或其他的控制信号

上一页

下一页

退出



查询传送方式

◆ 在执行I/O指令之前时，CPU将需要首先主动地查询设备是否“就绪”；确认就绪后，才启动数据传送

上一页

下一页

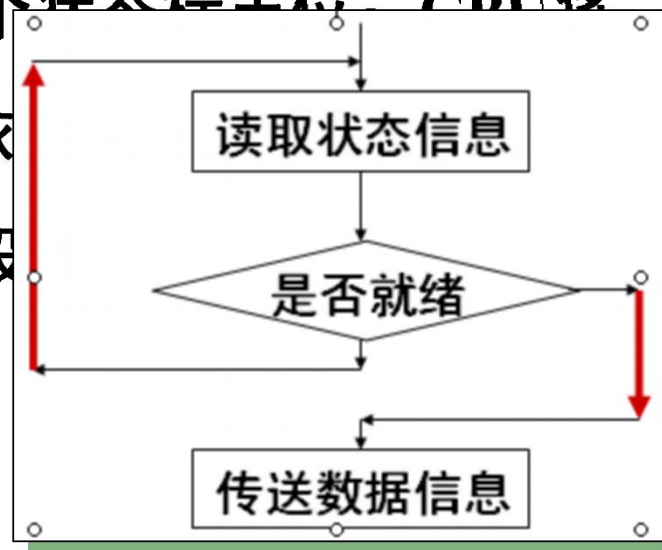
退出

◆ 查询式传送的一般流程：

- 先从状态端口读入**状态字**，了解外设的工作状态
- 如果状态信息是“准备好”，启动IN或OUT指令完成数据的传送
- 如果状态信息是“没有准备好”，则继续查询，直到“准备好”

状态字的意义

- “状态字”是一组状态端口中的二进制数
- 其中的某一位(状态标志位)的0/1别表示某个具体设备的就绪与否
- 如有多个设备,可定义多个状态标志位。CPU将采用轮询的方法,按顺序依次检测各标志位。若某位就绪,即服务对应的设备,然后继续查询



上一页

下一页

退出

查询传送的两个环节

💡 查询环节

- 寻址状态端口；
- 读取接口中状态端口的标志信息

– 若不💡 传送环节

续查

- 寻址接口芯片中的数据端口
- 若为输入操作，通过输入**IN**指令从数据端口，读取数据
- 若为输出操作，通过输出**OUT**指令向数据端口，输出数据

上一页

下一页

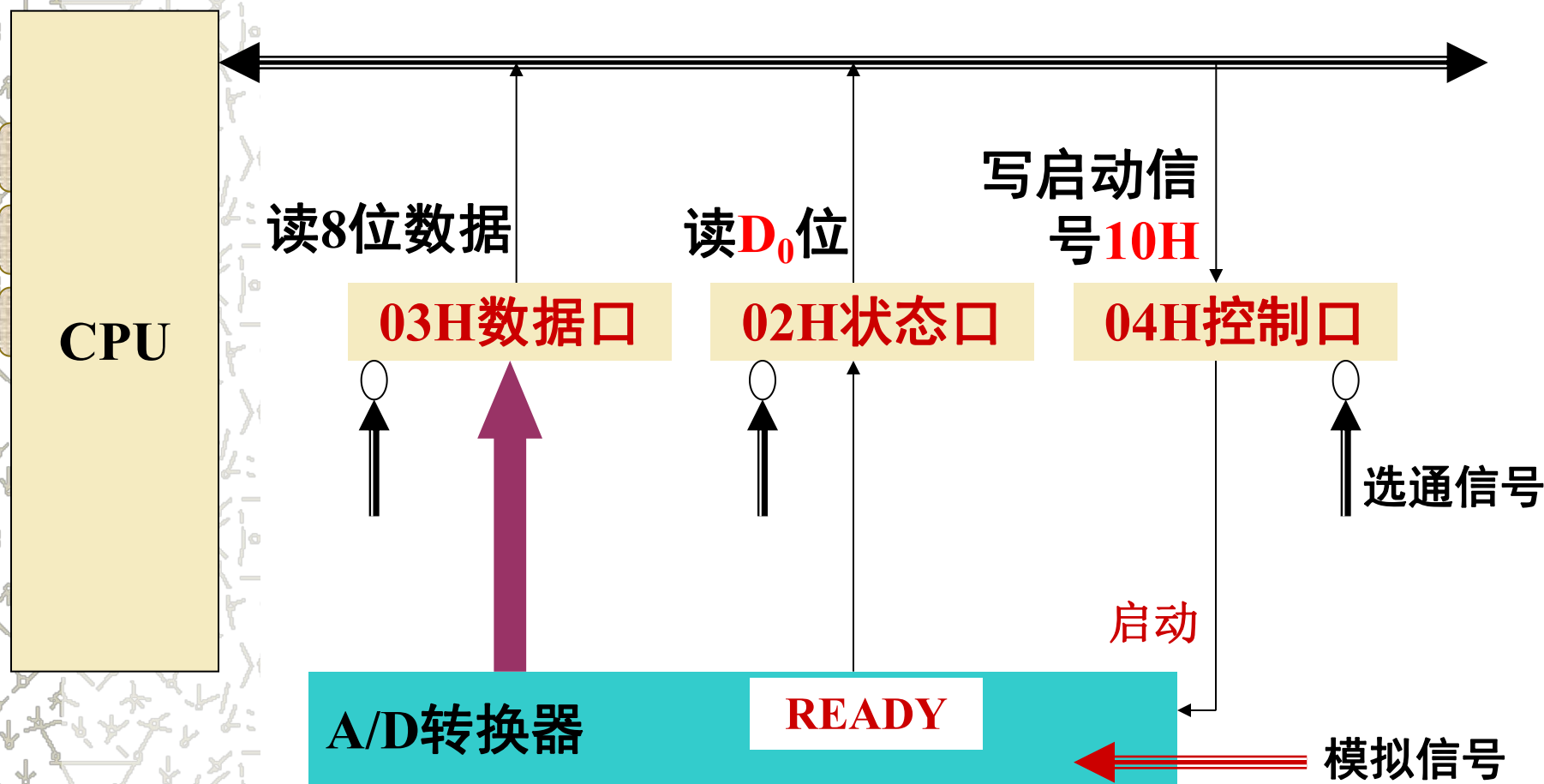
退出

查询输入程序实现

上
下
退

```
MOV DX, STATUS_PORT ; DX指向状态端口
START: IN AL, DX ; 读状态端口信息, 间接寻址
TEST AL, XXH ; 测试状态标志位Dx
Jxx START ; 外设未就绪继续查
MOV DX, DATA_PORT ; DX指向数据端口
IN AL, DX ; 从数据端口读取数据
```

从A/D转换器输入数据信息例



从A/D转换器输入数据信息例

✶ START: MOV AL, 10H ;10H为操作启动信号
 OUT 04H,AL ;送控制口,启动A/D

 LOOP1: IN AL,02H ;读状态口
 AND AL,01H ;测试D₀位
 JZ LOOP1 ;继续吗?
 IN AL,03H ;读取数据
 MOV STORE, AL ;数据存入内存
 HLT ;暂停

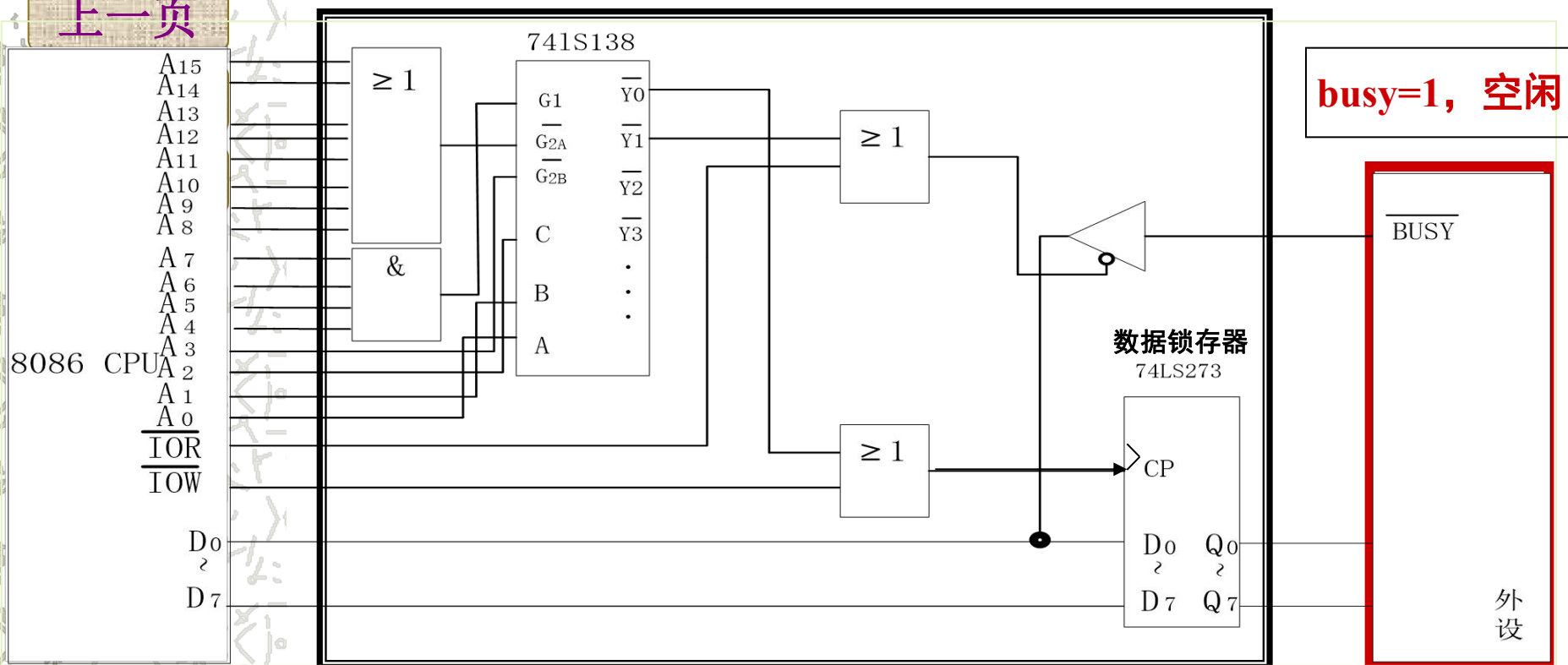
查询输出程序实现

```
MOV DX, STATUS PORT    ; DX指向状态端口
START: IN AL, DX           ; 读状态端口信息
      TEST AL, XXH        ; 测试状态标志位Dx
      Jxx START           ; 未就绪
                               ; 继续查询
MOV DX, DATA PORT       ; DX指向数据端口
MOV AL, BUF                ; 取数据
OUT DX, AL                 ; 向外设输出数据
```

查询传送的特别例

- 试编程实现将BUF为首地址的顺序100个存储单元中的数据，利用查询方式输出到外设

上一页



查询传送的例

首先 $\overline{\text{IOR}}$ 读状态信号

待BUSY为高电平时，发 $\overline{\text{IOW}}$ ，送出数据到外设

```
START: MOV SI,BUF
        MOV CX,100
GOON:   MOV DX,_____
WAIT:   IN  AL,DX
        AND AL,_____
        J___ WAIT
        MOV AL,[SI]
        MOV DX,_____
        OUT DX,AL
        INC SI
        DEC CX
        J___ GOON
        MOV AH,4CH
        INT 21H
```

查询传送方式的问题

- ❖ 查询传送方式，CPU需要花大量的时间去读状态字，效率低；涉及多个外设操作时，需要采用轮询机制，因此实时性差
- ❖ CPU在每个T状态中都必须**主动地**检测是否“就绪”，会影响CPU的工作效率
- ❖ 适用于外设不多，实时性要求不高的系统

上一页

下一页

退出

中断传送方式

在需要进行I/O操作时，CPU将启动(叫醒)外设；但不是立即进行数据传送，而是继续去作自己的工作；此时外设和CPU是**并行工作**的，即外设做数据传送的准备，CPU继续执行其他的程序

当外设准备就绪后，向CPU发出中断请求

一旦CPU响应该请求，就将暂停原程序的执行，而转去执行一段预先安排好的中断服务程序；该段**服务程序将完成CPU与外设之间的数据传送**

上一页

下一页

退出

中断传送方式特点

- ✿ 由于实现了“**并行工作**”，中断传送是一种比查询传送效率更高的程序传送方式
- ✿ 数据传送的中断服务程序需预先设计好
- ✿ 中断请求由外设随机向CPU提出
- ✿ CPU对请求的检测是有规律的：一般是在每一个指令的最后一个时钟周期，采样中断请求输入引脚
- ✿ 但是
 - 每传送一次数据，就要中断一次
 - 不适用大数据量传送

上一页

下一页

退出

直接存储器存取DMA方式 (Direct Memory Access)

- 希望克服程序控制传送的不足：

→ 外设 CPU控制 → 存储器
← 外设 CPU控制 ← 存储器

- 直接存储器存取 DMA：

外设 → 存储器
外设 ← 存储器

- CPU释放总线，I/O操作完全由DMA管理

上一页

下一页

退出

DMA控制的工作原理

DMA控制的基本工作原理

数据传送发生在外设(接口)与存储器之间

配置专门芯片—**DMA控制器**

需要传送数据时，外设向DAM申请，DAM
向CPU请求总线，CPU响应并让出总线

DAM管理数据的传送的具体事务

上一页

下一页

退出

整个过程无程序参与,由DMA控制传送

