# Appunti di Analisi e Progettazione di Algoritmi

**A cura di:** Francesco Refolli Matricola 865955

Anno Accademico 2022-2023

# Chapter 1 Note sul Corso

todo: segnare delle note

Part I

Teoria

# Problema LCS

### 2.1 Introduzione

### Definizioni

**Alfabeto** Un alfabeto  $\Sigma$  e' un insieme finito e non vuoto di simboli. Si usano le prime lettere dell'alfabeto minuscolo per identificare i simboli generici.

Stringa Una stringa (o parola) w e' una giustapposizione (o concatenazione) di simboli dell'Alfabeto  $\Sigma$ .

Si usano le ultime lettere dell'alfabeto minuscolo per identificare il nome di una stringa. Esempio: una stringa  $X = a \cdot b \cdot c \cdot d$ . Sempre sara' indicata in futuro senza l'operatore per semplicita'.

 ${f Sequenza}$  Una sequenza S e' un concetto analogo alla stringa, ma e' generalmente concepita come una elencazione di simboli di un alfabeto. La principale differenza sta nel fatto che questa puo' avere elementi di altri alfabeti.

Si usano le ultime lettere dell'alfabeto maiuscolo per identificare il nome di una sequenza. Si indica con  $X=\langle a,b,c,d\rangle$ 

L'i-esimo elemento si indica con  $x_i$ . La lunghezza puo' essere indicata tramite |X|.

**Sottostringa** Una sottostringa S di una stringa (o sequenza) e' una stringa che sia la concatenazione di elementi consecutivi della stringa o sequenza di partenza. Di solito prodotta tagliando un pezzo di lunghezza m dal capo, un pezzo di lunghezza n dalla coda.

**Sottosequenza** Una sottosequenza S di una stringa (o sequenza) e' una sequenza di elementi della stringa o sequenza di partenza che mantenga l'ordine degli stessi. (Non per forza la consecutivita'!). In questo senso una sottostringa e' analoga ad una sottosequenza che mantenga la consecutivita'. Di solito prodotta tramite la cancellazione di k elementi.

**Prefisso** Un prefisso di lunghezza i e' una sottosequenza composta dai primi i elementi consecutivi di una stringa o sequenza. Detta X una stringa, si indica con  $X_i$ .

**Suffisso** Un suffisso di indice i e' una sottosequenza composta da tutti gli elementi consecutivi a partire dall'indice i.

### LCS

Introduzione Il problema LCS (Longest Common Subsequence) consiste nel cercare in tempo ragionevole la sottosequenza piu' lunga comune a due sequenze o stringhe.

### Esempi

- 1.  $X = \langle$  S, C, O, I, A, T, T, O, L, O  $\rangle$   $Y = \langle$  B, A, R, A, T, T, O, L, O  $\rangle$  La LCS e'  $Z = \langle$  A, T, T, O, L, O  $\rangle$  nota: puo' essere usata sia la prima che la seconda 'A' di Y.
- 2. X = < M, A, G, I, C, O > Y = < M, A, N, T, E, N, E, R, E > La LCS e' Z = < M, A >

3. 
$$X = \langle M, A, I, A, L, E \rangle$$
  
 $Y = \langle N, A, T, A, L, E \rangle$   
La LCS e'  $Z = \langle A, A, L, E \rangle$ 

Si mette in evidenza che l'operazione di estrazione della LCS gode delle seguenti proprieta':

$$\cdot: \Sigma^* \times \Sigma^* \to \Sigma^* \mid A \cdot B = LCS(A, B) \tag{2.1}$$

$$A \cdot B = B \cdot A \tag{2.2}$$

$$A \cdot A = A \tag{2.3}$$

$$A \cdot B = A \cdot (A \cdot B) = B \cdot (A \cdot B) \tag{2.4}$$

$$(A \cdot B) \cdot C = A \cdot (B \cdot C) = B \cdot (A \cdot C) \tag{2.5}$$

# 2.2 Algoritmo TOP-DOWN

**Ragionamento** Detti X, Y due sequenze, i, j i rispettivi indici e n, m le rispettive lunghezze. Detti Z = LCS(X,Y) e k il suo indice. Si inizializzano gli indici alle lunghezze. (si parte dal fondo!)

Si puo' ragionevolmente pensare che:

- 1. A) Se  $x_i = y_j$  allora  $z_k = x_i$  e  $Z_{k-1} = LCS(X_{i-1}, Y_{j-1})$
- 2. B) Se  $x_i \neq y_i$  e  $z_k = x_i$  allora  $Z_k = LCS(X_i, Y_{i-1})$
- 3. C) Se  $x_i \neq y_j$  e  $z_k = y_j$  allora  $Z_k = LCS(X_{i-1}, Y_j)$
- 4. D) Se  $z_k \neq y_i$  e  $z_k \neq x_i$  allora  $Z_k = LCS(X_{i-1}, Y_{i-1})$

Si nota che il caso D e' direttamente traducibile in codice, ma viene comunque compreso dai casi B e C, di conseguenza non avrebbe senso ripeterlo. In particolare si osserva che  $D \Rightarrow (B \cdot C \Leftrightarrow C \cdot B)$ .

Possiamo quindi sviluppare uno pseudo-codice basato su questi teoremi. Non potendo sapere nei casi B) e C) quale sia tra i due il risultato, l'unico modo per verificarlo e' esplorare entrambi i casi. Gli indici delle sequenze appartengono all'insieme [1, length].

### 2.3 Procedura TOP-DOWN

if len(B) > len(C) then

return B

return C

else

end if

end if end procedure

end if

Algorithm Algoritmo Banale per LCS

# $\begin{aligned} & \textbf{procedure } \operatorname{LCS}(X_i, Y_j) \\ & \textbf{if } X_i = <> \text{ or } Y_j = <> \textbf{then} \\ & \textbf{return } <> \end{aligned} \\ & \textbf{else} \\ & \textbf{if } x_i = y_j \textbf{ then} \\ & \textbf{return } \operatorname{append}(\operatorname{LCS}(X_{i-1}, Y_{j-1}), x_i) \\ & \textbf{else} \\ & \operatorname{B} \leftarrow \operatorname{LCS}(X_i, Y_{j-1}) \\ & \operatorname{C} \leftarrow \operatorname{LCS}(X_{i-1}, Y_j) \end{aligned}$

Complessita' Abbiamo appurato che questo algoritmo (TOP-DOWN) puo' portare a problemi quando l'input e' troppo grande, tuttavia e' possibile porvi rimedio

Uno dei problemi e' per esempio la ripetizione di lavoro gia' svolto in ricorsioni "parallele". Si potrebbe immaginare di memorizzare i risultati delle chiamate e usare quelli memorizzati all'occorrenza.

Resta pero' l'alto numero di chiamate: tendenzialmente  $O(2^{n+m})$ . Per questo si usa la programmazione dinamica: si risolve iterativamente un procedimento ricorsivo.

# 2.4 Usare la Programmazione Dinamica

Ragionamento L'Approccio Bottom-Up si basa sul partire dal risultato piu' piccolo, caso base, e costruire pr>essivamente i risultati delle chiamate "precedenti". Questo significa in pratica calcolare tutte le chiamate per tutte le combinazioni possibili d'input attiente al problema. Potrebbe sembrare un procedimento dispendioso ma in alcuni casi puo' essere quello piu' efficiente.

Supponendo di avere a disposizione due matrici b, c di dimensione (n+1)(m+1), queste possono essere usate per simulare l'algoritmo ricorsivo nei vari passi. Attenzione, gli indici della matrice partono con 0!

Caso base:

$$\begin{cases} c[0][j] = 0 & 0 \le j \le n \\ c[0][j] = 0 & 0 \le i \le m \end{cases}$$

Caso ricorsivo:

$$c[i][j] = \begin{cases} c[i][j] = c[i-1][j-1] + 1 & x_i = y_j \\ c[i][j] = c[i-1][j] & c[i-1][j] \ge c[i][j-1] \\ c[i][j] = c[i][j-1] & c[i-1][j] < c[i][j-1] \end{cases}$$

$$b[i][j] = \begin{cases} b[i][j] = \text{``} \text{``} & x_i = y_j \\ b[i][j] = \text{``} \text{``} & c[i-1][j] \ge c[i][j-1] \\ b[i][j] = \text{``} \leftarrow \text{``} & c[i-1][j] < c[i][j-1] \end{cases}$$

Questo algoritmo riempie due matrici

- c contiene le lunghezze dei vari  $LCS(X_i, Y_j)$
- b contiene il percorso da seguire per ottenere l'ottimale

Per ottenere LCS(X,Y) non restera' da fare che seguire il percorso indicato da b con l'accortezza di raccogliere in coda gli  $x_i$  tali che b[i][j] = Diagonal.

Avremo bisogno di tre algoritmi:

- una funzione che inizializza la matrice generando il caso base
- una funzione che riempie la matrice con i casi ricorsivi
- $\bullet$  una funzione che legge il percorso della matrice b
- una funzione che stampa la LCS

### 2.5 Procedura BOTTOM-UP

# Algorithm Inizializza Matrice procedure Inizializza Matrice(m,n)for $i \leftarrow 0$ to m do $c[i][0] \leftarrow 0$ end for for $j \leftarrow 0$ to n do $c[0][j] \leftarrow 0$ end for end procedure

```
Algorithm Riempi Matrice
```

```
procedure RIEMPIMATRICE(X, Y)
    for i \leftarrow 1 to m do
        for j \leftarrow 1 to n do
             if x_i = y_i then
                 c[i][j] \leftarrow c[i-1][j-1] + 1
                 b[i][j] \leftarrow " \[ \] "
             else
                 if c[i-1][j] \ge c[i][j-1] then
                      c[i][j] \leftarrow c[i-1][j]
                      b[i][j] \leftarrow " \uparrow "
                 else
                      c[i][j] \leftarrow c[i][j-1]
                      b[i][j] \leftarrow " \leftarrow "
                 end if
             end if
         end for
    end for
end procedure
```

### Complessita'

- La complessita' temporale di Inizializza Matrice e' O(n+m).
- La complessita' temporale di Riempi Matrice e' O(n\*m).
- La complessita' temporale di LeggiLCS e' O(n+m).

**LeggiLCS** La complessita' di questo algoritmo (analogo e identico a StampaLCS), e' data in termini di upper-bound rispetto al caso peggiore, ovvero quando le due sequenze hanno solo il primo simbolo in comune. In quel caso il percorso seguito dall'algoritmo seguira' una traiettoria angolata, facendo quindi tutti i "piccoli passi" (l'unico tassello obliquo e' il target b[1][1]), per un totale di n+m iterazioni.

LeggiLCS non fa parte del programma d'esame, e' riportato qua per completezza.

### Algorithm Leggi LCS

```
procedure LeggiLCS(b,X,i,j)

if i=0\lor j=0 then

return <>
end if

if b[i][j]="\nwarrow" then

return append(LeggiLCS(b,X,i-1,j-1),x_i))
else

if b[i][j]="\uparrow" then

return LeggiLCS(b,X,i-1,j)
else

return LeggiLCS(b,X,i-1,j)
end if
end if
end procedure
```

### Algorithm Stampa LCS

```
procedure STAMPALCS(b,X,i,j)

if i=0 \lor j=0 then

return <>
end if

if b[i][j]=" \nwarrow " then

StampaLCS(b,X,i-1,j-1)

print(x_i)

else

if b[i][j]=" \uparrow " then

StampaLCS(b,X,i-1,j)

else

StampaLCS(b,X,i-1,j)

else

StampaLCS(b,X,i,j-1)

end if

end if

end procedure
```

**Conclusione** Quindi la complessita' temporale totale e' O(n \* m), molto migliore dell'algoritmo TOP-DOWN presentato nel paragrafo precedente.

E' pero' da tenere in considerazione che questo richiede spazio in memoria con una complessita' di O(n\*m), visto che deve mantenere due matrici n\*m.

Certamente superiore al O(n+m) dell'algoritmo TOP-DOWN, ma resta pur sempre un costo che vale la pena pagare per usufruire della strategia Bottom-Up.

# Problema LIS

### 3.1 Introduzione

LIS

**Introduzione** Il problema LIS (Longest Increasing Subsequence) consiste nel cercare in tempo ragionevole la sottosequenza piu' lunga crescente all'interno di una stringa o sequenza. Si mette in evidenza che LIS(X) = LCS(X, SORTED(X)).

Inoltre il teorema di Erdos-Szekeres afferma:

 $\forall X \mid interiDistinti(X) \land |X| = n^2 + 1 \Rightarrow |LIS(X)| = |LDS(X)| = n + 1.$ 

Dove LDS e' il problema opposto a LIS, la Longest Decreasing Subsequence.

### Esempi

$$\bullet \ \, X = <0,\,8,\,4,\,12,\,2,\,10,\,6,\,14,\,1,\,9,\,5,\,13,\,3,\,11,\,7,\,15> \\ Z = <0,\,2,\,6,\,9,\,11,\,15>$$

Ma non esiste solo quella soluzione, altri candidati sono

 $Z = \langle 0, 4, 6, 9, 11, 15 \rangle$ 

 $Z = \langle 0, 2, 6, 9, 13, 15 \rangle$ 

 $Z = \langle 0, 4, 6, 9, 13, 15 \rangle$ 

# 3.2 Algoritmo

### Ragionamento

Notazione

$$X_i = \langle x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6, ..., x_i \rangle \tag{3.1}$$

$$Z_k = \langle z_1, z_2, z_3, ..., z_k \rangle$$
 (3.2)

$$Z = LIS(X) \tag{3.3}$$

Caso 1 Sia  $x_i = z_k$ .

 $Z_k = Z_{k-1} \cup \{x_i\}.$ 

Dove  $Z_{k-1} = LIS(X_p)$ , con  $p \in [1, i)$ .

Data la definizione di LIS:  $\forall j \in [1, k) \ z_j < x_i$ .

Ricorsivamente e' sufficiente tenere a mente che  $z_{k-1} < x_i$ .

Definisco una funzione  $V: R \to R$  tale che:  $V(j) = |LIS(X_j)|$ 

Definisco una funzione  $P: R \to R$  tale che:  $P(i) = \max_{V(j)} (\{ \forall j \in [1, i) \ z_k < x_i \}).$ 

Caso 2 Sia  $x_i \neq z_k$ . Allora  $Z_k = LIS(X_{i-1})$ .

**Ricorsione** Da qui,  $Z_i = LIS(X_i)$ 

Caso Base

$$i = 0 \Rightarrow Z_i = <>$$
 (3.4)

$$i = 1 \Rightarrow Z_i = X_i \tag{3.5}$$

Caso Ricorsivo

$$Z_{i} = \begin{cases} Z_{P(i)} \cup \{x_{i}\} & |Z_{P(i)}| + 1 \ge |Z_{i-1}| \\ Z_{i-1} & |Z_{P(i)}| + 1 < |Z_{i-1}| \end{cases}$$

Caso Generale

$$Z_i = \begin{cases} X_i & i < 2 \\ Z_{P(i)} \cup \{x_i\} & |Z_{P(i)}| + 1 \ge |Z_{i-1}| \\ Z_{i-1} & |Z_{P(i)}| + 1 < |Z_{i-1}| \end{cases}$$

# 3.3 Procedura BOTTOM-UP

```
Il vettore C: C[i] = |LIS(X_i)|.
Il vettore L: L[i] = \text{LAST-ELEMENT}(LIS(X_i)).
Il vettore H: H[i] = P(i).
```

```
procedure LIS(X)
    C[0] \leftarrow 0
    C[1] \leftarrow 1
    H[1] \leftarrow 0
    L[1] \leftarrow 1
    for i = 2 to n do
        p \leftarrow 0
        for j = 1 to i - 1 do
             if x_{L[j]} < x_i \wedge C[j] > C[p] then
                 p \leftarrow j
             end if
         end for
         H[i] \leftarrow p
        if C[p] + 1 \ge C[i - 1] then
             C[i] \leftarrow C[p] + 1
             L[i] \leftarrow i
         else
             C[i] \leftarrow C[i-1]
             L[i] \leftarrow L[i-1]
         end if
    end for
end procedure
```

```
\begin{aligned} & i \leftarrow n \\ & Z \leftarrow <> \\ & \text{while } i \neq 0 \text{ do} \\ & \text{ if } i = L[i] \text{ then} \\ & \quad Z \leftarrow prepend(Z, x_i) \\ & \quad i \leftarrow H[i] \\ & \text{ else} \\ & \quad i \leftarrow L[i] \\ & \text{ end if} \\ & \text{ end while} \\ & \text{ return Z} \\ & \text{ end procedure} \end{aligned}
```

```
Complessita' T(n) = O(n^2) + O(n) = O(n^2)
```

# 3.4 Variante Rizzi

 $LIS_V$  e' un sottoproblema di LIS, ovvero la LIS che termina con l'elemento i-esimo di  $X_i$ . Il vettore C:  $C[i] = |LIS_V(X_i)|$ . Il vettore H: H[i] = P(i).

```
procedure LIS(X)
    C[1] \leftarrow 1
    H[1] \leftarrow 0
    Z \leftarrow C[1]
    for i = 2 to m do
        max \leftarrow 0
        H[i] \leftarrow 0
        for h = 1 to i - 1 do
            if x_h < x_i \wedge C[h] > max then
                max \leftarrow C[h]
                 H[i] \leftarrow h
            end if
        end for
        C[i] \leftarrow 1 + max
        if C[i] > Z then
             Z \leftarrow C[i]
        end if
    end for
    return Z
end procedure
```

```
procedure BUILD-LIS(X)

if H[i] \neq 0 then

BUILD-LIS(H[i])

end if

print(x_i)

end procedure
```

```
Complessita' T(n) = O(n^2) + O(n) = O(n^2)
```

# Problema LICS

### 4.1 Introduzione

### LICS

Introduzione Il problema LICS (Longest Increasing Common Subsequence) consiste nel cercare in tempo ragionevole la sottosequenza comune piu' lunga crescente all'interno di due stringhe o sequenze.

### Esempi

• 
$$X = \langle 3,4,9,1 \rangle$$
  
 $Y = \langle 5, 3, 8, 9, 10, 2, 1 \rangle$ 

La soluzione sarebbe Z=<3,9>

# 4.2 Algoritmo

### Ragionamento

Notazione

$$X_i = \langle x_1, x_2, x_3, x_4, x_5, x_6, ..., x_i \rangle \tag{4.1}$$

$$Y_i = \langle y_1, y_2, y_3, y_4, y_5, y_6, ..., y_j \rangle \tag{4.2}$$

$$Z_k = \langle z_1, z_2, z_3, ..., z_k \rangle$$
 (4.3)

$$Z = LIS(X, Y) (4.4)$$

Definisco una funzione  $V: R \times R \to R$  tale che:  $V(i,j) = |LICS(X_i,Y_i)|$ 

E una funzione analoga alla P(i) di LIS:

Definisco una funzione 
$$P: R \times R \to R \times R$$
 tale che:  $P(i,j) = \max_{V(p,q)} (\{ \forall p,q \mid p \in [1,i) \land q \in [1,j) \mid z_k < x_i \land z_k < y_i \}).$ 

Caso 1 
$$x_i = y_i \wedge x_i = z_k$$

$$Z_k = Z_{k-1} \cup \{x_i\}$$
  
 $Z_{k-1} = LICS(X_p, Y_q) \text{ con } p \in [1, i) \land q \in [1, j)$ 

Data la definizione di LICS:

$$\forall w \in [1, k) \ z_w < x_i.$$

$$\forall w \in [1, k) \ z_w < y_j.$$

In particolare:

$$z_{k-1} < x_i$$

$$z_{k-1} < y_j$$

Ora, visto che 
$$x_i = y_i$$
, la  $P(i, j)$  si semplifica:  

$$P(i, j) = \max_{V(p,q)} (\{ \forall p, q \mid p \in [1, i) \land q \in [1, j) \mid z_k < x_i \}).$$

Quindi scrivo:

$$\exists p, q \mid P(i, j) = (p, q) \Rightarrow Z_{k-1} = LICS(X_p, Y_q)$$

Caso 2 
$$x_i = y_i \land x_i \neq z_k$$

Logicamente, devo escludere questi valori:

$$Z_k = LICS(X_{i-1}, Y_{j-1})$$

Caso 3 
$$x_i \neq y_i \land x_i = z_k \Rightarrow y_j \neq z_k$$
  
 $Z_k = LICS(X_i, Y_{j-1})$ 

Caso 4 
$$x_i \neq y_i \land y_j = z_k \Rightarrow x_i \neq z_k$$
  
 $Z_k = LICS(X_{i-1}, Y_j)$ 

Caso 5 
$$x_i \neq y_i \land x_i \neq z_k \land y_j \neq z_k$$
  
 $Z_k = LICS(X_{i-1}, Y_{j-1})$ 

**Ricorrenza** Non conoscendo a priori il valore di Z, l'esplorazione binaria fara' si che si esplori il Caso 5 come sottocaso dei casi 3 e 4. Da qui,  $Z_{i,j} = LIS(X_i, Y_j)$ 

Caso Base

$$i = 0 \Rightarrow Z_{i,j} = <> \tag{4.5}$$

$$j = 0 \Rightarrow Z_{i,j} = \langle \rangle \tag{4.6}$$

### Caso Ricorsivo

$$Z_{i} = \begin{cases} Z_{P(i,j)} & (x_{i} = y_{j}) \wedge (|Z_{P(i,j)}| + 1 \geq |Z_{i-1,j-1}|) \\ Z_{i-1,j-1} & (x_{i} = y_{j}) \wedge (|Z_{P(i,j)}| + 1 < |Z_{i-1,j-1}|) \\ Z_{i,j-1} & (x_{i} \neq y_{j}) \wedge (|Z_{i,j-1}| \geq |Z_{i-1,j}|) \\ Z_{i-1,j} & (x_{i} \neq y_{j}) \wedge (|Z_{i,j-1}| < |Z_{i-1,j}|) \end{cases}$$

### Caso Generale

$$Z_{i} = \begin{cases} <> & i = 0 \lor j = 0 \\ Z_{P(i,j)} & (x_{i} = y_{j}) \land (|Z_{P(i,j)}| + 1 \ge |Z_{i-1,j-1}|) \\ Z_{i-1,j-1} & (x_{i} = y_{j}) \land (|Z_{P(i,j)}| + 1 < |Z_{i-1,j-1}|) \\ Z_{i,j-1} & (x_{i} \ne y_{j}) \land (|Z_{i,j-1}| \ge |Z_{i-1,j}|) \\ Z_{i-1,j} & (x_{i} \ne y_{j}) \land (|Z_{i,j-1}| < |Z_{i-1,j}|) \end{cases}$$

# 4.3 Procedura BOTTOM-UP

```
La matrice C: C[i][j] = |LICS(X_i, Y_j)|.
La matrice L: L[i][j] = LAST-ELEMENT(LICS(X_i, Y_j)).
La matrice H: H[i][j] = P(i, j).
```

```
procedure LICS(X, Y)
    INIZIALIZZA(|X|, |Y|)
    for i = 1 to n do
        for j = 1 to m do
            if x_i = y_i then
                (p,q) \leftarrow P(i,j)
                H[i][j] \leftarrow (p,q)
                if C[p][q] + 1 \ge C[i-1][j-1] then
                    C[i][j] \leftarrow C[p][q] + 1
                    L[i][j] \leftarrow (i,j)
                else
                    C[i][j] \leftarrow C[i-1][j-1]
                    L[i][j] \leftarrow L[i-1][j-1]
                end if
            else
                if C[i][j-1] \ge C[i-1][j] then
                    C[i][j] \leftarrow C[i][j-1]
                    L[i][j] \leftarrow L[i][j-1]
                else
                    C[i][j] \leftarrow C[i-1][j]
                    L[i][j] \leftarrow L[i-1][j]
                end if
            end if
        end for
    end for
end procedure
```

```
Complessita' T(n) = \Theta(n \cdot m) * O(n \cdot m) + O(n)

T(n) = O(n^2 \cdot m^2) + O(n) = O(n^2 \cdot m^2)
```

```
\begin{array}{l} \textbf{procedure INIZIALIZZA}(n,m) \\ \textbf{for } i = 0 \text{ to } n \text{ do} \\ C[i][0] \leftarrow 0 \\ H[i][0] \leftarrow (0,0) \\ \textbf{end for} \\ \textbf{for } j = 0 \text{ to } m \text{ do} \\ C[0][j] \leftarrow 0 \\ H[0][j] \leftarrow (0,0) \\ \textbf{end for} \\ \textbf{end for} \\ \textbf{end procedure} \end{array}
```

```
procedure P(i, j)
    p \leftarrow 0
    q \leftarrow 0
    for w = 1 to i - 1 do
        for z = 1 to j - 1 do
            if L[w][z][0] = 0 \wedge C[w][z] = 0 then
                 p \leftarrow w
                 q \leftarrow z
            else if x_{L[w][z][0]} < x_i \wedge C[w][z] > C[p][q] then
                 p \leftarrow w
                 q \leftarrow z
            end if
        end for
    end for
    return (p,q)
end procedure
```

```
\begin{aligned} & i \leftarrow n \\ & j \leftarrow m \\ & Z \leftarrow <> \\ & \mathbf{while} \ (i,j) \neq (0,0) \ \mathbf{do} \\ & \mathbf{if} \ (i,j) = L[i][j] \ \mathbf{then} \\ & Z \leftarrow prepend(Z,x_i) \\ & (i,j) \leftarrow H[i][j] \end{aligned} else  (i,j) \leftarrow L[i][j]  end if end while return Z end procedure
```

### 4.4 Variante Rizzi

 $LICS_V$  e' un sottoproblema di LICS, ovvero la LICS che termina con l'elemento i-esimo di  $X_i$ .

```
La matrice C: C[i][j] = |LICS_V(X_i, Y_j)|.
La matrice H: H[i][j] = P(i, j).
```

```
procedure LICS(X, Y)
    Z \leftarrow 0
   for i = 1 to m do
       for j = 1 to n do
           if x_i \neq y_i then
               C[i][j] \leftarrow 0
           else
                max \leftarrow 0
                H[i][j] \leftarrow (0,0)
                for h = 1 to i - 1 do
                    for k = 1 to j - 1 do
                        if C[h][k] > max \wedge x_h < x_i then
                            max \leftarrow C[h][k]
                            H[i][j] \leftarrow (h,k)
                        end if
                    end for
                end for
                C[i][j] \leftarrow 1 + max
                if C[i][j] > Z then
                    Z \leftarrow C[i][j]
                end if
           end if
       end for
   end for
   return Z
end procedure
```

```
procedure BUILD-LICS(X)

if H[i][j] \neq (0,0) then

BUILD-LICS(H[i][j])

end if

print(x_i)
end procedure
```

```
Complessita' T(n) = \Theta(n \cdot m) * O(n \cdot m) + O(n)

T(n) = O(n^2 \cdot m^2) + O(n) = O(n^2 \cdot m^2)
```

# Problema Knapsack

### 5.1 Introduzione

Il problema dello zaino o Knapsack, e' un problema di ottimizzazione combinatoria che prevede di trovare un'opportuna composizione di multiinsieme con peso inferiore o uguale alla capacita' fissata affinche' il valore (o premio) totale sia ottimale (il massimo possibile). Si hanno:

- N oggetti con un peso  $w_i$  e un valore  $c_i$ .
- ullet il peso massimo W sopportabile dallo zaino.
- la quantita' di oggetto i-esimo  $x_i$  inserito nello zaino.

Di questo problema esistono varianti che fissano ulteriori vincoli sul multiinsieme.

Knapsack Senza Limiti In questa versione lo zaino puo' contenere un oggetto in una quantita'  $x_i \ge 0$  a piacere e illimitata superiormente.

Knapsack Con Limiti Ad ogni elemento i-esimo e' associata una disponibilita' massima  $d_i \geq 0$  tale che  $x_i \leq d_i$ .

**Knapsack 0-1** I limiti di disponibilita' degli oggetti sono binari, ovvero  $d_i = 1$ .

# Knapsack Senza Limiti

# 6.1 Ragionamento

Intuizione Si riduce il problema al cercare il massimo valore della soluzione.

Quindi ragiono in termini di capacita'  $k \leq W$  dello zaino con A(k) la soluzione del problema ridotto con massimo peso k.

Si puo' quindi ragionevolmente pensare che se k = 0 allora A(k) = 0.

E' naturale pensare che  $\forall j \leq k \mid A(k) \geq A(j)$ .

 $w_j \leq k$  e adoperare la sottosoluzione migliore.

D'altra parte se A(k) > 0 allora  $\exists j \in [1, N]$  tale che  $w_j \leq k \wedge A(k) = A(k - w_j) + c_j$ . Questo implica ovviamente anche che se  $A(k) = A(k - w_j) + c_j$  allora  $\forall i \in [1, N] \mid w_i \leq A(k) = A(k - w_j) + c_j$ 

 $k \Rightarrow A(k - w_j) + c_j \ge A(k - w_i) + c_i$ . Di conseguenza posso impostare la soluzione A(k) ricorsivamente rispetto a tutti i pesi

Caso Base

$$\begin{cases} 0 & k = 0 \end{cases}$$

Caso Ricorsivo

$$\begin{cases}
max(\{\forall j \in [1, N] \land w_j \le k \mid A(k - w_j) + c_j\}) & k > 0
\end{cases}$$

Caso Generale

$$\begin{cases} 0 & k = 0 \\ \max(\{\forall j \in [1, N] \land w_j \le k \mid A(k - w_j) + c_j\}) & k > 0 \end{cases}$$

# 6.2 Procedura PD

Detti X i pesi, Y i valori, W la capacita' massima.

```
procedure \mathrm{KS}(X,Y,W)
A[0] \leftarrow 0
\mathbf{for} \ k = 1 \ \mathbf{to} \ W \ \mathbf{do}
max \leftarrow 0
\mathbf{for} \ j = 0 \ \mathbf{to} \ N \ \mathbf{do}
\mathbf{if} \ x_j \leq k \wedge A[k-x_j] + y_j > max \ \mathbf{then}
max \leftarrow A[k-x_j] + y_j
\mathbf{end} \ \mathbf{if}
\mathbf{end} \ \mathbf{for}
A[k] \leftarrow max
\mathbf{end} \ \mathbf{for}
```

**Ricostruzione** Per ricostruire il Knapsack e' sufficiente mantenere uno storico dei passi e seguire il percorso a partire da A[W]. In alternativa si puo' simulare la ricorsione topdown con A[i] al posto della chiamata ricorsiva.

**Complessita**' La complessita' temporale e'  $O(N \cdot W)$ . Questa complessita' temporale e' pseudo-polinomiale perche' W e' proporzionale alla sua lunghezza in bit.

# Knapsack 0-1

# 7.1 Ragionamento

Oltre a iterare sul peso a disposizione e' utile iterare sulla varieta' degli oggetti a disposizione.

Detti quindi  $i \in [0, N], j \in [0, k], A(i, j)$  e' la soluzione con i oggetti e capacita' massima j.

Ovviamente  $j = 0 \lor i = 0 \Rightarrow A(i, j) = 0$ .

Naturalmente se  $w_i > j$  allora A(i, j) = A(i - 1, j).

Se invece  $w_i \leq j$  le uniche opzioni possibili sono di prendere o non prendere l'oggetto. Se  $i \in Knapsack$  allora  $A(i,j) = A(i-1,j-w_i) + c_i$ , altrimenti A(i,j) = A(i-1,j). Per stabilirlo e' sufficiente prelevare la sottosoluzione migliore, ovvero il valore totale piu' grande.

### Caso Base

$$\begin{cases} 0 & i = 0 \lor j = 0 \end{cases}$$

### Caso Ricorsivo

$$\begin{cases} A(i-1,j) & w_i > j \\ A(i-1,j-w_i) + c_i & w_i \le j \land A(i-1,j-w_i) + c_i \ge A(i-1,j) \\ A(i-1,j) & w_i \le j \land A(i-1,j-w_i) + c_i < A(i-1,j) \end{cases}$$

### Caso Generale

$$\begin{cases} 0 & i = 0 \lor j = 0 \\ A(i-1,j) & w_i > j \\ A(i-1,j-w_i) + c_i & w_i \le j \land A(i-1,j-w_i) + c_i \ge A(i-1,j) \\ A(i-1,j) & w_i \le j \land A(i-1,j-w_i) + c_i < A(i-1,j) \end{cases}$$

### 7.2 Procedura PD

Detti X i pesi, Y i valori, W la capacita' massima.

```
\begin{array}{l} \mathbf{procedure} \ \mathrm{INIZIALIZZA}(N,W) \\ \mathbf{for} \ i = 0 \ \mathrm{to} \ N \ \mathbf{do} \\ M[i][0] \leftarrow 0 \\ \mathbf{end} \ \mathbf{for} \\ \mathbf{for} \ j = 0 \ \mathrm{to} \ W \ \mathbf{do} \\ M[0][j] \leftarrow 0 \\ \mathbf{end} \ \mathbf{for} \\ \mathbf{end} \ \mathbf{for} \\ \mathbf{end} \ \mathbf{for} \\ \end{array}
```

```
procedure KS(X, Y, W)
   INIZIALIZZA(N, W)
   for i = 0 to N do
       for j = 0 to W do
          if x_i \leq j then
              if M[i-1][j-x_i] + y_i \ge M[i-1][j] then
                 M[i][j] \leftarrow M[i-1][j-x_i] + y_i
              else
                 M[i][j] \leftarrow M[i-1][j]
              end if
          else
              M[i][j] \leftarrow M[i-1][j]
          end if
      end for
   end for
end procedure
```

**Ricostruzione** Per ricostruire il Knapsack e' sufficiente mantenere uno storico degli svincoli e seguire il percorso a partire da M[N][W]. In alternativa si puo' simulare la ricorsione top-down con M[i][j] al posto della chiamata ricorsiva.

**Complessita**' La complessita' temporale e'  $O(N \cdot W)$ . Questa complessita' temporale e' pseudo-polinomiale perche' W e' proporzionale alla sua lunghezza in bit.

# Knapsack Con Limiti

8.1 Ragionamento

TODO

8.2 Procedura PD

TODO

# Cenni Fondamentali

# 9.1 Teoria Spicciola

**Definizione** Un grafo e' un insieme di elementi detti nodi o vertici che possono essere collegati fra loro da linee chiamate archi o lati o spigoli. Si difinisce grafo una coppia ordinata G = (V, E) di insiemi, con V insieme dei nodi ed E insieme degli archi, tali che gli elementi di E siano coppie di elementi di E (da  $E \subseteq (V \times V)$ ) segue in particolare che  $|E| \leq |V \times V|$ ).

Un cammino da  $v_i$  a  $v_j$  e' una sequenza finita di vertici  $s \subseteq V$ , con  $s_1 = v_i$  e  $s_{|s|} = v_j$ , tali che  $\forall i \in [1, |s|) \mid \exists e \in E \ con \ e = (s_i, s_{i+1}).$ 

Un vertice  $v_j$  si dice ragigungibile da un vertice  $v_i$  se esiste un cammino da  $v_i$  a  $v_j$ . La distanza di un vertice  $v_i$  a un vertice  $v_j$  e' il numero di archi su un cammino minimo da  $v_i$  a  $v_j$ .

**Approfondimento** Un grafo e' una tripla (V, E, f), dove V e' detto insieme dei nodi, E e' detto insieme degli archi e f e' una funzione che associa ad ogni arco  $e \in E$  due vertici  $u, v \in V$  (in tal caso il grafo verra detto ben specificato). Se invece E e' un multiinsieme, allora si parla di multigrafo.

Due vertici u, v connessi da un arco e prendono il nome di estremi dell'arco; l'arco e viene anche identificato con la coppia formata dai suoi estremi (u, v). Se E e' una relazione simmetrica allora si dice che il grafo e' non orientato (o indiretto), altrimenti si dice che e' orientato (o diretto).

Un arco che ha due estremi coincidenti, ovvero un arco che connette un nodo con se stesso, si dice cappio. Un grafo non orientato, sprovvisto di cappi si dice grafo semplice. Lo scheletro sk(G) di G e' il grafo che si ottiene da G eliminandone tutti i cappi e sostituendone ogni multiarco con un solo arco avente gli stessi estremi.

I vertici appartenenti a un arco o spigolo sono chiamati estremi, punti estremi o vertici estremi dell'arco. Un vertice può esistere in un grafo e non appartenere a un arco.

Rappresentazione di Grafi Su un calcolatore il grafo non viene rappresentato in forma di coppia ordinata G = (V, E), ma utilizzando due strutture principali:

- Liste di Adiacenza
- Matrici di Adiacenza

Entrambe sono sufficienti a rappresentare sia grafi orientati che non orientati, semplicemente per quelli orientati necessiteranno di piccole modifiche per supportare l'indicazione di orientamento dell'arco.

Algoritmi di Visita Gli algoritmi che si approfondiscono in questo corso sono:

- Breadth-First Search
- Depth-First Search

### 9.2 Liste di Adiacenza

In questa forma abbiamo per un grafo G = (V, E), con n = |V| e m = |E|, liste che contengono i vertici collegati all'i-esimo vertice:

$$L_i = \{ v_j \in V \mid \exists e \in E \ con \ e = (v_i, v_j) \}$$

Uso di Memoria La dimensione del sistema di liste e' impattato principalmente dal numero di archi, perche' e' proprio questo dato che viene rappresentato direttamente in memoria. Nel caso di grafi orientati l'uso di memoria e'  $S(n) = \Theta(m)$ . Nel caso di grafi non-orientati l'uso di memoria e'  $S(n) = \Theta(2m)$ , perche' devo rappresentare un arco non orientato sia dal punto di vista di  $v_i$  che dal punto di vista di  $v_j$ . Le liste di adiacenza sono utili quindi per rappresentare in modo compatto i grafi sparsi (grafi in cui ci sono pochissimi archi rispetto al numero di nodi).

**Tempi di Esecuzione** Se voglio sapere se due vertici sono collegati da un arco devo scorrere tutta la lista di adiacenza del nodo i-esimo, quindi T(n) = O(n).

## 9.3 Matrici di Adiacenza

Detto un grafo G = (V, E), con n = |V| e m = |E|, la sua matrice di adiacenza e' una Matrice  $n \times n$  con funzione caratteristica  $f : V \to \{0, 1\}$ , definita come:

$$f(i,j) = \begin{cases} 1 & \exists e \in E \land e = (v_i, v_j) \\ 0 & altrimenti \end{cases}$$

Se gli archi sono pesati, si sceglie un valore k che rappresenti l'inesistenza dell'arco e si usano k al posto degli zeri, i pesi al posto degli uni nella funzione caratteristica.

Uso di Memoria L'uso di memoria e' immediato:  $S(n) = \Theta(n^2)$ . La matrice di adiacenza e' ottimale per rappresentare un grafo non-sparso, perche' ottimizza l'uso della memoria e i tempi di accesso (simil-hashmap). Se il grafico e' non-orientato la matrice e' simmetrica, quindi si potrebbe rappresentare anche solo i valori sopra la diagonale principale.

**Tempi di Esecuzione** Per scoprire se due nodi sono connessi e' sufficiente visitare la matrice nella cella (i, j). Quindi  $T(n) = \Theta(1)$ 

# Breadth-First Search

# 10.1 l'Algoritmo

Questo algoritmo esplora un grafo andando in ampiezza, ovvero considerando prima tutti i "figli" e solo dopo i sottoalberi dei figli.

l'algoritmo BFS scopre tutti i vertici raggiungibili dal vertice sorgente. Ovvero genera un albero radicato nel nodo input contentente tutti i nodi raggiungibili da esso.

Si supponga di avere a disposizione le liste di adiacenza del grafo G. Inoltre attribuisco ad ogni nodo un colore:

$$color[i] = \begin{cases} bianco & \text{vertice non visitato} \\ grigio & \text{non visitato completamente} \\ nero & \text{gia' visitato} \end{cases}$$

Ho inoltre bisogno di mantere parent[i], il predecessore del nodo  $v_i$ .

# 10.2 Procedura BFS

```
procedure BFS(G, i)
    for j \in V \setminus v_i do
        color[j] \leftarrow bianco
        distance[j] \leftarrow \infty
        parent[j] \leftarrow NIL
    end for
    color[i] \leftarrow grigio
    distance[i] \leftarrow 0
    parent[i] \leftarrow NIL
    Queue \leftarrow \{i\}
    while Queue! = \emptyset do
        j = dequeue(Queue)
        for k \in L_j do
            if color[k] = bianco then
                color[k] = grigio \\
                parent[k] = j
                distance[k] = distance[j]
                enqueue(Queue, k)
            end if
        end for
        color[j] \leftarrow nero
    end while
    color[i] \leftarrow nero
end procedure
```

```
Tempi di Calcolo T(n) = (n+m)
```

# Depth-First Search

# 11.1 l'Algoritmo

Questo algoritmo esplora un grafo "andando il piu' possibile in profondita'".

Si supponga di avere a disposizione le liste di adiacenza. Assegno ad ogni vertice un colore:

$$color[i] = \begin{cases} bianco & \text{vertice non visitato} \\ grigio & \text{non visitato completamente} \\ nero & \text{gia' visitato} \end{cases}$$

Ho inoltre bisogno di mantere parent[i], il predecessore del nodo  $v_i$ . Mantengo anche discover[i], il tempo di scoperta del vertice  $v_i$ . Mantengo anche finish[i], il tempo di fine visita del vertice  $v_i$ . Queste informazioni restituiscono informazioni sulla relazione trai vari vertici del grafo. Sono utili per analisi post-esecuzione dell'algoritmo.

# 11.2 Procedura DFS

```
\begin{aligned} & \textbf{for } i = 1 \ \textbf{to } n \ \textbf{do} \\ & color[i] \leftarrow bianco \\ & parent[i] \leftarrow NIL \\ & \textbf{end for} \\ & time \leftarrow 0 \\ & \textbf{for } i = 1 \ \textbf{to } n \ \textbf{do} \\ & \textbf{if } color[i] = bianco \ \textbf{then} \\ & DFS-visit(G, i) \\ & \textbf{end for} \\ & \textbf{end for} \\ & \textbf{end for} \end{aligned}
```

```
\begin{aligned} & \textbf{procedure DFS-VISIT}(G, i) \\ & \textit{time} \leftarrow \textit{Time} + 1 \\ & \textit{disc}[i] \leftarrow \textit{time} \\ & \textit{color}[i] \leftarrow \textit{grigio} \\ & \textbf{for } j \in L_i \textbf{ do} \\ & \textbf{if } \textit{color}[j] = \textit{bianco then} \\ & \textit{parent}[j] = i \\ & \textbf{DFS-visit}(G, j) \\ & \textbf{end if} \\ & \textbf{end for} \\ & \textit{color}[i] \leftarrow \textit{nero} \\ & \textit{time} \leftarrow \textit{Time} + 1 \\ & \textit{finish}[i] \leftarrow \textit{time} \\ & \textbf{end procedure} \end{aligned}
```

**Tempi di Calcolo** L'algoritmo DFS usa l'algoritmo DFS-visit su tutti i nodi che non sono stati scoperti.  $T(n) = \Theta(n+m)$ 

# All Pairs Shortest Path

l'All Pairs Shortest Path consiste nel trovare lo Shortest Path per ogni coppia di nodi  $v_1$ ,  $v_2$ . Per grafi diretti e indiretti esistono algoritmi differenti che consentono di trovare una soluzione. Nel caso di grafi non pesati, si usa un'approssimazione di tutti i pesi degli archi al minimo strettamente positivo del range di pesi dell'algoritmo.

# Floyd-Warshall APSP

# 13.1 l'Algoritmo

Questo algoritmo risolve il All Pairs Shortest Path. Un cammino da  $v_i$  a  $v_j$  e' una sequenza finita di vertici  $s \subseteq V$ , con  $s_1 = v_i$  e  $s_{|s|} = v_j$ , tali che  $\forall i \in [1, |s|) \mid \exists e \in E$  con  $e = (s_i, s_{i+1})$ . Il peso del cammino e' la somma dei pesi degli archi che lo compongono.

Questo algoritmo prende in input i pesi sottoforma di Matrice di Adiancenza, le cui celle:

$$i = j \Rightarrow w_{i,j} = 0$$

$$i \neq j \land (i,j) \in E \Rightarrow w_{i,j} = p_{i,j}$$

$$i \neq j \land (i,j) \notin E \Rightarrow w_{i,j} = \infty$$

L'algoritmo restituisce due Matrici di Adiacenza tali che:

$$\begin{split} i = j \Rightarrow d_{i,j} = 0 \\ i \neq j \land \exists cammino(i,j) \Rightarrow d_{i,j} = \text{peso del cammino} \\ i \neq j \land \nexists cammino(i,j) \Rightarrow d_{i,j} = \infty \end{split}$$

$$i = j \Rightarrow \pi_{i,j} = NIL$$

$$i \neq j \land \exists cammino(i,j) \Rightarrow \pi_{i,j} = u \land (u,j) \in E$$

$$i \neq j \land \nexists cammino(i,j) \Rightarrow \pi_{i,j} = NIL$$

# 13.2 Riempimento di $d_{i,j,k}$

Ora si ipotizzi di disporre per il cammino minimo intermedio a  $(v_i, v_j)$  di tutti e soli i primi k vertici. La matrice  $d_{i,j,k}$  quindi contiene il peso del cammino minimo che dispone dei primi k vertici.

### Caso Base

$$d_{i,j,k} = \begin{cases} 0 & k = 0 \land i = j \\ w_{i,j} & k = 0 \land (i,j) \in E \\ \infty & k = 0 \land (i,j) \notin E \end{cases}$$

Questo corrisponde a dire che  $d_{i,j,0} = w_{i,j}$ . Ad ogni modo la soluzione sara' contenuta in  $d_{i,j,n}$ .

Caso Ricorsivo Ora si presentano due scenari.

$$k \in cammino \Rightarrow d_{i,j,k} = d_{i,k,k-1} + d_{k,j,k-1}$$
  
 $k \notin cammino \Rightarrow d_{i,j,k} = d_{i,j,k-1}$ 

Visto che si tratta del cammino minimo, allora  $k \in cammino$  sse  $d_{i,k,k-1} + d_{k,j,k-1} < d_{i,j,k-1}$ . Quindi:

$$d_{i,j,k} = \begin{cases} d_{i,k,k-1} + d_{k,j,k-1} & d_{i,k,k-1} + d_{k,j,k-1} \le d_{i,j,k-1} \\ d_{i,j,k-1} & d_{i,k,k-1} + d_{k,j,k-1} > d_{i,j,k-1} \end{cases}$$

# 13.3 Riempimento di $\pi_{i,j,k}$

Caso Base

$$\pi_{i,j,k} = \begin{cases} NIL & k = 0 \land i = j \\ i & k = 0 \land (i,j) \in E \\ NIL & k = 0 \land (i,j) \notin E \end{cases}$$

Caso Ricorsivo Usiamo ora il caso ricorsivo di  $d_{i,j,k}$ :

$$\pi_{i,j,k} = \begin{cases} \pi_{i,j,k-1} & d_{i,k,k-1} + d_{k,j,k-1} < d_{i,j,k-1} \\ \pi_{k,j,k-1} & d_{i,k,k-1} + d_{k,j,k-1} \ge d_{i,j,k-1} \end{cases}$$

Come prima la soluzione  $\pi_{i,j} = \pi_{i,j,n}$ .

# 13.4 Procedura FW

Tempi di calcolo Il riempimento delle matrici D, K e'  $T(n) = \Theta(n^3)$ .

```
procedure FLOYD-WARSHALL(V, E, W)
    D^0 \leftarrow W
    for i = 1 to n do
         for j = 1 to n do
             if i \neq j \land W[i,j] \neq \infty then
                 \Pi^0[i,j] \leftarrow i
                  \Pi^0[i,j] \leftarrow NIL
             end if
         end for
    end for
    for k = 1 to n do
         for i = 1 to n do
             for j = 1 to n do
                  if d_{i,k,k-1} + d_{k,j,k-1} < d_{i,j,k-1} then
                      D^{k}[i,j] \leftarrow d_{i,k,k-1} + d_{k,j,k-1}

\Pi^{k}[i,j] \leftarrow \Pi^{k-1}[k,j]
                  else
                      D^k[i,j] \leftarrow d_{i,j,k-1}
                      \Pi^k[i,j] \leftarrow \Pi^{k-1}[i,j]
                  end if
             end for
         end for
    end for
end procedure
```

```
procedure STAMPA-CAMMINO(\Pi, i, j)

if \Pi[i, j] \neq NIL then

STAMPA-CAMMINO(\Pi, \Pi[i, j], j)

PRINT(j)

end if
end procedure
```

# Kruskal

- 14.1 l'Algoritmo
- 14.2 Procedura K

# Prim

# Bellman-Ford

Dijkstra

# Part II Esercitazione

# Applicazione di PD

## 18.1 Distanza di Edit

Introduzione E' definita come numero minimo di cancellazioni, sostituzioni, inserimenti che trasformano una stringa X in una seconda stringa Y. E' un problema simmetrico.  $D_{edit}(X,Y) = D_{edit}(Y,X)$ .

**Esempio** 
$$X = <2, 4, 10, 3, 1 > Y = <2, 4, 2, 1 >$$

- Cancellazione di 10.
- Sostituisco 3 con 2.

Quindi  $D_{edit}(X,Y) = 2$ .

- Inserimento di 10.
- Sostituisco 2 con 3.

Quindi  $D_{edit}(Y, X) = 2$ .

- Cancellazione di 3.
- Sostituisco 10 con 2.

Possono non esistere soluzioni uniche.

#### Problemi

PR Date due sequenze X, Y, trovare la distanza di edit di X in Y.

**P** Date due sequenze X, Y, trovare il minimo insieme di operazioni di cancellazione, inserimento, sostituzione che trasformano X in Y.

#### Soluzione

Sottoproblema di PR Trovare la distanza di edit dei prefissi  $X_i$  e  $Y_j$ . Il numero di sottoproblemi e'  $(m+1)\cdot (n+1)$ .  $d_{i,j}=distanza di edit dei prefissi <math>X_iY_j$ . Soluzione 'e  $d_{m,n}$ 

#### Casi base di PR

- $i = 0 \land j = 0 \Rightarrow d_{0,0} = 0$
- $i > 0 \land j = 0 \Rightarrow d_{i,0} = i$
- $i = 0 \land j > 0 \Rightarrow d_{0,j} = j$

Caso ricorsivo di PR Con  $i > 0 \land j > 0$ :

$$d_{i,j} = \begin{cases} d_{i-1,j-1} & x_i = y_j \\ min(d_{i-1,j-1}, d_{i,j-1}, d_{i-1,j}) + 1 & altrimenti \end{cases}$$

Il caso "altrimenti" si spiega in questo modo:

- $Sostituzione(x_i \rightarrow y_j) + d_{i-1,j-1}$
- $Inserimento(y_j) + d_{i,j-1}$
- $Cancellazione(x_i) + d_{i-1,i}$

## 18.2 Algoritmo TOP-DOWN

```
procedure ED-RIC(X, Y)
   if j = 0 then
       return i
   else if i = 0 then
       return j
   else
       A \leftarrow ED - RIC(X_{i-1}, Y_j) + 1
       B \leftarrow ED - RIC(X_i, Y_{j-1}) + 1
       C \leftarrow ED - RIC(X_{i-1}, Y_{j-1}) + 1
       if A \leq B \land A \leq C then
           return A
       else if B \leq A \wedge B \leq C then
           {\bf return}\ B
       else
           return C
       end if
   end if
end procedure
```

Complessita' La complessita' dell'algoritmo ricorsivo e'  $(3^{n+m})$ .

#### 18.3 Algoritmo BOTTOM-UP

Preparo una Matrice B[m][n] che contiene la ricostruzione del percorso iterativo. Ogni cella B[i][j] = < Direction, Operation >

```
procedure ED-ITER-RM(m,n)

for i=0 to m do

M[i][0] \leftarrow i

B[i][0] \leftarrow < " \uparrow ", Null >

end for

for j=0 to n do

M[0][j] \leftarrow j

B[0][j] \leftarrow < " \leftarrow ", Null >

end for

end procedure
```

```
procedure ED-ITER(X, Y)
   ED - ITER - RM(m, n)
   for i = 1 to m do
       for j = 0 to n do
           if x_i = y_i then
               M[i][j] \leftarrow M[i-1][j-1]
               B[i][j] \leftarrow < "", Null >
           else if M[i-1][j] \le M[i][j-1] \land M[i-1][j] \le M[i-1][j-1] then
               M[i][j] \leftarrow M[i-1][j] + 1
               B[i][j] \leftarrow < "\uparrow", Delete >
           else if M[i][j-1] \le M[i-1][j] \land M[i][j-1] \le M[i-1][j-1] then
               M[i][j] \leftarrow M[i][j-1] + 1
               B[i][j] \leftarrow < " \leftarrow ", Insert >
           else
               M[i][j] \leftarrow M[i-1][j-1] + 1
               B[i][j] \leftarrow < " \nwarrow ", Change >
           end if
       end for
   end for
   return M[m][n]
end procedure
```

Complessita' di ED - ITER(X,Y) L'algoritmo e' formato da due cicli innestati, quindi  $T(n) = \Theta(n \cdot m)$ .

## Problema LZS

#### 19.1 Introduzione

Il problema Longest Zig-Zag Subsequence consiste nel trovare una sottosequenza piu' lunga tale che

$$\forall i \in [0, |LZS(X)|) \mid P : \begin{cases} z_i < z_{i+1} & dispari(i) \\ z_i > z_{i+1} & pari(i) \end{cases}$$

#### 19.2 Ragionamento

Ragiono per prefissi. Sia  $X_i$  il prefisso i-esimo della sequenza di input. Sia  $Z_k = LZS(X)$  e quindi  $S_i = LZS(X_i)$ .

Se 
$$0 \le i < 2$$
 allora  $Z_k = X_i$  e  $S_i = X_i = Z_k$ . Questo perche' banalmente LZS( $<>$ ) =  $<>$  e LZS( $<\alpha>$ ) =  $<\alpha>$ .

Mi rifaccio ai due sotto problemi  $LZS_{p:i}$ ,  $LZS_{d:i}$  che risolvono rispettivamente la LZS pari vincolata a terminare con  $x_i$  e la LZS dispari vincolata a terminare con  $x_i$ .

Assegno  $S_i = max\{LZS_{p:i}, LZS_{d:i}\}$ . Trovare  $LZS_{p:i}$  e  $LZS_{d:i}$  a questo punto coincide con il cercare il  $S_i$  compatibile piu' lungo. Quindi,  $Z_k = max_{length}\{S_i \mid \forall i \in [1, n]\}$ .

#### Caso Base

$$\begin{cases} <> & i = 0 \\ < x_1 > & i = 1 \end{cases}$$

#### Caso Ricorsivo

$$\begin{cases} LZS_{p:i} & i > 1 \land z_k < x_i \land |LZS_{p:i}| > |LZS_{d:i}| \\ LZS_{d:i} & i > 1 \land z_k > x_i \land |LZS_{p:i}| \le |LZS_{d:i}| \end{cases}$$

#### 19.3 Procedura

```
procedure LZS(X)
    C[1] \leftarrow 1
    H[1] \leftarrow 0
    lenLZS \leftarrow 1
    for i = 2 to n do
        max_p, max_d, h_p, h_d \leftarrow 0
        for h = 1 to i - 1 do
            if pari(C[h]) \wedge C[h] > max_p \wedge x_h > x_i then
                 max_p \leftarrow C[h]
                 h_p \leftarrow h
            else if dispari(C[h]) \wedge C[h] > max_d \wedge x_h < x_i then
                 max_d \leftarrow C[h]
                 h_d \leftarrow h
            end if
        end for
        if max_p > max_d then
             C[i] \leftarrow max_p + 1
             H[i] \leftarrow h_p
        else
             C[i] \leftarrow max_d + 1
             H[i] \leftarrow h_d
        end if
        if C[i] > lenLZS then
            lenLZS \leftarrow C[i]
        end if
    end for
    return lenLZS
end procedure
```

```
\begin{aligned} & \textbf{procedure} \ \text{RICOSTRUISCI}(X,\,C,\,H) \\ & i \leftarrow \text{trova-indice}(C,lenLZS) \\ & \textbf{while} \ i > 0 \ \textbf{do} \\ & print(x_i) \\ & i \leftarrow H[i] \\ & \textbf{end while} \\ & \textbf{end procedure} \end{aligned}
```

Complessita' La ricerca del massimo sottoproblema richiede  $T_s(n) = (n)$ . Quindi l'algoritmo ha complessita' totale  $T(n) = (n^2)$ .

## Problema LCZS

#### 20.1 Introduzione

Il problema Longest Common Zig-Zag Subsequence consiste nel trovare una sottosequenza piu' lunga comune tale che:

$$\begin{cases} z_i < z_{i+1} & dispari(i) \\ z_i > z_{i+1} & pari(i) \end{cases}$$

#### 20.2 Ragionamento

E' una sovrastruttura del concetto base di LCS e al tempo stesso di LZS. Di conseguenza si replica la sue basi per il ragionamento di LZCS.

Ragiono per prefissi. Siano  $X_i$ ,  $Y_j$  i prefissi i,j-esimi della sequenze di input. Sia  $Z_k = LCZS(X,Y)$  e quindi  $S_{i,j} = LCZS(X_i,Y_j)$ .

Se 
$$i = 0 \lor j = 0$$
 allora  $Z_k = X_i$  e  $S_i = X_i = Z_k$ .  
Questo perche' banalmente:

$$LCZS(<\alpha>, <>) = <>$$

$$LCZS(<>, <\alpha>) = <>$$

$$LCZS(<>, <>) = <>.$$

Seguendo il ragionamento LCS e' vero che:

$$x_i \neq y_j \Rightarrow LCZS(X_i, Y_j) = max\{LCZS(X_{i-1}, Y_j), LCZS(X_i, Y_{j-1})\}$$

Tuttavia sara' necessario sapere solo il suo opposto, ovvero quanto segue.

Allo stesso modo di prima si asserisce che  $x_i = y_j$  implica che  $x_i$  sia un candidato per LCZS.

Mi rifaccio ai due sotto problemi  $LCZS_{p:i,j}$ ,  $LCZS_{d:i,j}$  che risolvono rispettivamente la LCZS pari vincolata a terminare con  $x_i = y_j$  e la LCZS dispari vincolata a terminare con  $x_i = y_j$ .

Questo implica necessariamente che:

$$x_i \neq y_j \Rightarrow LCZS_{p:i,j} = LCZS_{d:i,j} = <>$$

Quindi assegno  $S_{i,j} = max\{LCZS_{p:i,j}, LCZS_{d:i,j}\}$ . Trovare  $LCZS_{p:i,j}$  e  $LCZS_{d:i,j}$  a questo punto coincide con il cercare il  $S_{i,j}$  compatibile piu' lungo. Quindi,  $Z_k = max_{length}\{S_{i,j} \mid \forall i \in [1,n], j \in [1,m]\}$ .

Caso Base

$$\left\{ <> \quad i=0 \ \forall \ j=0 \right.$$

#### Caso Ricorsivo

$$\begin{cases} LCZS_{p:i} & i, j \ge 1 \land x_i = y_j \land z_k < x_i \land |LCZS_{p:i}| > |LCZS_{d:i}| \\ LCZS_{d:i} & i, j \ge 1 \land x_i = y_j \land z_k > x_i \land |LCZS_{p:i}| \le |LCZS_{d:i}| \end{cases}$$

#### 20.3 Procedura

```
procedure LCZS(X, Y)
    lenLCZS \leftarrow 0
    for i = 1 to n do
        for j = 1 to m do
            H[i][j] \leftarrow (-1, -1)
            if x_i \neq y_j then
                C[i][\check{j}] \leftarrow 0
            else
                max_p, max_d \leftarrow 0
                head_p, head_d \leftarrow (0,0)
                for h = 1 to i - 1 do
                     for k = 1 to i - 1 do
                         if pari(C[h][k]) \wedge C[h][k] > max_p \wedge x_h > x_i then
                             max_p \leftarrow C[h][k]
                             head_p \leftarrow (h, k)
                         else if dispari(C[h][k]) \wedge C[h][k] > max_d \wedge x_h < x_i then
                             max_d \leftarrow C[h][k]
                             head_d \leftarrow (h, k)
                         end if
                     end for
                end for
                if max_p > max_d then
                     C[i][j] \leftarrow max_p + 1
                     H[i][j] \leftarrow head_p
                else
                     C[i][j] \leftarrow max_d + 1
                     H[i][j] \leftarrow head_d
                if C[i][j] > lenLCZS then
                     lenLCZS \leftarrow C[i][j]
                end if
            end if
        end for
    end for
    return lenLZS
end procedure
```

**Complessita'** La ricerca del massimo sottoproblema richiede  $T_s(n, n) = (n \cdot m)$ . Quindi l'algoritmo ha complessita' totale  $T(n) = (n^2 \cdot m^2)$ .

```
procedure RICOSTRUISCI(X, C, H)
(i, j) \leftarrow \text{trova-indici}(C, lenLZS)
while (i, j) \neq (0, 0) do
print(x_i)
(i, j) \leftarrow H[i][j]
end while
end procedure
```

## Problema LCSL

#### 21.1 Introduzione

LCSL sta per Longest Common Subsequence  $\leq$  L. E' il problema decisionale che intende stabilire se la LCS tra X e Y ha lunghezza al piu' L.

## 21.2 Ragionamento

$$\begin{array}{l} \text{per } i>0, j>0, l=0, x_i=y_j, \ c_{i,j,l}=\text{false} \\ \\ \text{per } i=0, j>0, l\geq 0, \ c_{i,j,l}=\text{true} \\ \\ \text{per } i>0, j=0, l\geq 0, \ c_{i,j,l}=\text{true} \\ \\ \text{per } i>0, j>0, l>0, x_i=y_j, \ c_{i,j,l}=c_{i-1,j-1,l-1} \\ \\ \text{per } i>0, j>0, l\geq 0, x_i\neq y_j, \ c_{i,j,l}=c_{i-1,j,l}\wedge c_{i,j-1,l} \end{array}$$

$$c_{i,j,l} = \begin{cases} false & i > 0 \land j > 0 \land l = 0 \land x_i = y_j \\ true & i = 0 \land j > 0 \land l \ge 0 \\ true & i > 0 \land j = 0 \land l \ge 0 \\ c_{i-1,j-1,l-1} & i > 0 \land j > 0 \land l > 0 \land x_i = y_j \\ c_{i-1,j,l} \land c_{i,j-1,l} & i > 0 \land j > 0 \land l \ge 0 \land x_i \ne y_j \end{cases}$$

#### 21.3 Procedura

```
procedure RIEMPI-MATRICI(X, Y, L)
   for l = 0 to L do
       for i = 0 to |X| do
           C_l[i,0] \leftarrow true
       end for
       for j = 0 to |Y| do
           C_l[0,j] \leftarrow true
       end for
       for i = 1 to |X| do
           for j = 1 to |Y| do
               if x_i = y_j then
                   if l = 0 then
                      C_l[i,j] \leftarrow false
                   else
                      C_{l}[i,j] \leftarrow C_{l-1}[i-1,j-1]
                   end if
               else
                  C_l[i,j] \leftarrow C_l[i-1,j] \wedge C_l[i,j-1]
               end if
           end for
       end for
   end for
end procedure
```

## Problema KC

#### 22.1 Introduzione

il problema Knapsack Colorato e' una variante di Knapsack in cui ad ogni oggetto si associa un colore (rosso o blu) in cui la soluzione deve contenere al piu' oggetti rossi.

## 22.2 Ragionamento

**Definizione del generico sottoproblema** Sottoproblema  $d_{i,c,r} \Rightarrow KC(X_i, c \leq C, r \leq R)$ 

Individuazione del caso base per  $i=0, c\geq 0, r\geq 0, d_{i,c,r}=0$ 

per 
$$i \ge 0, c = 0, r \ge 0, d_{i,c,r} = 0$$

Individuazione del caso ricorsivo per  $i>0, c>0, r\geq 0, w_i>c, d_{i,c,r}=d_{i-1,c,r}$ 

per 
$$i > 0, c > 0, r = 0, col(i) = rosso, d_{i,c,r} = d_{i-1,c,r}$$

per 
$$i > 0, c > 0, r > 0, col(i) = rosso, d_{i,c,r} = \max(d_{i-1,c-w_i,r-1} + w_i, d_{i-1,c,r})$$

per 
$$i > 0, c > 0, r \ge 0, col(i) \ne rosso, d_{i,c,r} = \max(d_{i-1,c-w_i,r} + w_i, d_{i-1,c,r})$$

## 22.3 Procedura

# Problema LCSDP

## 23.1 Introduzione

LCSDP e' una LCS in cui i valori dispari sono in posizione dispari e i valori pari sono in posizione pari.

# Part III Laboratorio

# Weighted Interval Scheduling

Data: 11-10-2022

## 24.1 Scheduling di Attivita'

Un esempio di Programmazione per Intervalli Pesati.

Siano date n attivita' da svolgersi nello stesso spazio fisico. Determinare un sottoinsieme di attivita' che non si sovrappongono e che sia il massimo possibile.

i	p(i)	V
1	0	10
2	0	2
3	2	8
4	2	1
5	1	1
6	4	3

Ad occhio si ricava < 1, 3, 6 >.

L'algoritmo naive e' quello combinatorio, ma e' estremamente inefficiente. Il tempo e'  $T(n) = \Omega(2^n)$ .

#### 24.2 Soluzione PD

- $n \leftrightarrow X = 1, .., n$
- $\forall i \in 1,...,n, s_i$  e' il tempo di inizio dell'attivita' i
- $\forall i \in {1,..,n}, \, f_i$ e' il tempo di fine dell'attivita<br/>'i
- $\forall i \in 1,...,n, v_i$  e' il valore dell'attivita' i

Definisco la funzione:

$$COMP : \mathbb{P}(\{1, .., n\}) \to \{true, false\}$$
  
  $\forall i, j \in A \mid i = j \lor attivitaCompatibili(A_i, A_j) \Rightarrow COMP(A) = true$ 

Dette poi i, j due attivita' si dice:

$$attivitaCompatibili(i, j) = \begin{cases} true & [s_i, f_i) \cap [s_j, f_j) = \emptyset \\ false & altrimenti \end{cases}$$

Quindi si definisce:

 $V: \mathbb{P}(\{1,..,n\}) \to \mathbb{R}$ 

$$V(i,j) = \begin{cases} \Sigma_{i \in A} v_i & A \neq \emptyset \\ 0 & A = \emptyset \end{cases}$$

La Soluzione e'  $(S \subseteq X \mid COMP(S) = true) \land (\forall A \subseteq X \mid V(S) \geq V(A))$ 

**Processo** Detto  $S_n \Leftrightarrow sol(X_n)$ , e quindi  $S_{n-k} \Leftrightarrow sol(X_{n-k})$ . Nella soluzione di  $S_n$  si assume di conoscere:

- $\forall k \in 1, .., n S_{n-k}$
- $\forall k \in 1, ..., n \ sol(X_{n-k})$

Detto  $OPT(i) = V(S_i)$ . Dividendo in sottoproblemi e potendo disponere a piacimento di ognuno di questi, riesco facilmente a individuare il caso base. E' immediato sapere  $sol(\emptyset)$  e sol(1), quindi questi possono essere i casi base.

#### Ragionamento

Caso Base

$$S_0 \Leftrightarrow X_0 = \emptyset \land V(X_0) = 0 \tag{24.1}$$

$$S_1 \Leftrightarrow X_1 = x_1 \land V(X_1) = 1 \tag{24.2}$$

Caso Ricorsivo Voglio risolvere  $S_i$  e OPT(i). Assumo di avere gia' risolto  $\forall j \in \{0,..,i-1\} \mid S_j$ .

Se sapessi che  $i \notin S_i$  allora dovrei risolvere  $S_{i-1}$ .

Se sapessi al contrario che  $i \in S_i$  il sotto problema da considerare sarebbe:  $sol(\{j \mid \forall j \in X_{i-1} \mid attivitaCompatibile(i, j)\}).$ 

Questo si traduce nel risolvere  $S_j$ , dove j e' il massimo indice di una attivita' compatibile con i.

Detto  $p(i): X \to X$ , la funzione che associa ad ogni attivita', l'indice dell'attivita' compatibile precedente piu' vicina. Potendo approssimare, per questioni di prestazione dei confronti, il problema  $S_j$  ad al problema leggermente piu' grande  $S_{p(i)}$ , mi riduco a:

$$V(p(i)) + v_i > V(i-1) \Rightarrow S_{p(i)} \cup \{x_i\}$$
 (24.3)

$$V(p(i)) + v_i < V(i-1) \Rightarrow S_{i-1}$$
 (24.4)

(24.5)

Che verranno dimostrati successivamente. Il tutto si traduce in:

$$S_i = \begin{cases} \emptyset & i = 0 \\ \{x_1\} & i = 1 \\ S_{p(i)} \cup \{x_i\} & V(p(i)) + v_i \ge V(i-1) \\ S_{i-1} & V(p(i)) + v_i < V(i-1) \end{cases}$$

Ovvero, riprendo i casi base esattamente come scritti sopra, e in piu' vincolo la scelta della soluzione (e di fatto del sottoproblema  $S_{i-1}$  o  $S_{p(i)}$ ) all'unico criterio che e' in grado di stabilire la buona riuscita dell'ottimizzazione.

Dimostrazione Per dimostrare il teorema mi avvalgo dei sottoproblemi di S.

Assumo quindi che  $\forall j \in \{0, ..., i-1\} \mid S_j$ .

Inoltre assumo che il problema per  $X_i$  abbia almeno una soluzione.

1 Assumo che  $i \in S_i$ , devo mostrare che  $S_i = S_{p(i)} \cup i$ .

Si supponga per assurdo che  $S_{p(i)} \cup i \neq sol(X_i)$ .

Chiamo  $S^I$  la soluzione  $S_i$ .

Posso affermare con certezza che  $V(S^I) > V(S_{p(i)}) + v_i$ .

Visto che  $i \in S_i$ , deduco che allora  $S^I = S^{II} \cup i$ .

Ragionevolmente  $S^{II}$  contiene attivita' compatibili insieme a i.

Per la riduzione di qualche paragrafo precedente posso affermare che  $S^{II} \subseteq \{1,..,p(i)\}$ . Ma allora  $V(S^{II}) > V(S_{p(i)})$ .

Il che e' impossibile, perche' sappiamo che  $S_{p(i)} = sol(X_{p(i)})$ .

Dovendo essere necessariamente  $S_{p(i)} = sol(X_{p(i)})$ , ne ricaviamo che  $S^{II} = S_{p(i)}$ . Quindi  $S_i = S_{p(i)} \cup i$ .

**2** Assumo che  $i \notin S_i$ , devo mostrare che  $S_i = S_{i-1}$ .

Supponiamo per assurdo che  $S_i \neq S_{i-1}$ 

Allora necessariamente  $\exists S^I \neq S_{i-1} \mid V(S^I) > V(S_{i-1}).$ 

Visto che  $S^I = S_i$  allora  $i \notin S^I$ , dato che  $i \notin S_i$ .

Ma quindi allora  $S^I \subseteq 1, ..., i-1 \mid V(S^I) > V(S_{i-1})$ . Il che e' impossibile, perche' sappiamo che  $S_{i-1} = sol(X_{i-1})$ .

Dovendo essere necessariamente  $S_{i-1} = sol(X_{i-1})$ , ne ricaviamo che  $S^I = S_{i-1}$ .

Quindi  $S_i = S_{i-1}$ .

## 24.3 Procedura TOP-DOWN

```
\begin{array}{l} \textbf{procedure WIS-OPT}(i) \\ \textbf{if } i = 0 \textbf{ then} \\ \textbf{return 0} \\ \textbf{else if i} = 1 \textbf{ then} \\ \textbf{return 1} \\ \textbf{else} \\ & Z1 \leftarrow append(WIS - OPT(p(i)), x_i) \\ & Z2 \leftarrow WIS - OPT(i-1) \\ \textbf{if } OPT(Z1) \geq Z2 \textbf{ then} \\ \textbf{return Z1} \\ \textbf{else} \\ \textbf{return Z2} \\ \textbf{end if} \\ \textbf{end procedure} \end{array}
```

Complessita' E' immediato intuire che l'esplorazione prolissa dei due casi paralleli porta  $T(n) = O(2^n)$ .

#### 24.4 Procedura BOTTOM-UP

```
\begin{array}{l} \mathbf{procedure} \ \mathrm{INIZIALIZZA\text{-}VETTORI} \\ OPT[0] \leftarrow 0 \\ OPT[1] \leftarrow 1 \\ WIS[0] \leftarrow X_0 \\ WIS[1] \leftarrow X_1 \\ \mathbf{end} \ \mathbf{procedure} \end{array}
```

```
\begin{array}{c} \textbf{procedure WIS-OPT-ITER}(i) \\ INIZIALIZZA-VETTORI() \\ \textbf{for } i=2 \text{ to } n \text{ do} \\ Z1 \leftarrow append(WIS[p(i)], x_i) \\ Z2 \leftarrow WIS[i-1] \\ \textbf{if } OPT[p(i)] < OPT[i-1] \textbf{ then} \\ OPT[i] \leftarrow OPT[p(i)] + v_i \\ WIS[i] \leftarrow Z1 \\ \textbf{else} \\ OPT[i] \leftarrow OPT[i-1] \\ WIS[i] \leftarrow Z2 \\ \textbf{end if} \\ \textbf{end for} \\ \textbf{return WIS[n]} \\ \textbf{end procedure} \end{array}
```

Il vettore WIS e' implementabile ragionevolmente con una matrice di booleani che caratterizzano la presenza di un elemento nell'insieme. Visto che questo richiederebbe una quantita' di spazio non indifferente, una cosa comoda potrebbe essere codificare le righe o le colonne in un numero intero decimale.

Complessita' La procedura WIS-OPT-ITER comprende un solo ciclo di  $\Theta(n)$  iterazioni. Il calcolo di p(i) richiede O(n), perche' e' un ciclo inverso semplice che dipende dalla disposizione degli elementi in X. Quindi l'algoritmo e'  $T(n) = (n^2)$  nel caso medio.

**Osservazioni** E' possibile scrivere una procedura che esplori linearmente l'array OPT per verificare i passi che sono stati effettuati per costruire OPT. Quindi si puo' risparmiare lo spazio occupato da WIS.

#### Consegna Esercizio 24.5

Da risolvere per 18-10-2022.

L'istanza e' simile ma con le case al posto delle attivita'. Ci sono n case adiacenti in linea retta. Ad ogni casa e' associato un valore d, la donazione che l'abitante e' disposto a fare. Trovare un sottoinsieme di case il cui valore totale sia massimo e in cui le case non siano adiacenti.

Ragionamento Definisco la funzione:

$$COMP : \mathbb{P}(\{1,..,n\}) \to \{true, false\}$$
  
  $\forall i, j \in A \mid i = j \lor caseCompatibili(A_i, A_j) \Rightarrow COMP(A) = true$ 

Dette poi i, j due attivita' si dice:

$$caseCompatibili(i, j) = \begin{cases} true & |i - j| > 1\\ false & altrimenti \end{cases}$$

Quindi si definisce:

 $V: \mathbb{P}(\{1,..,n\}) \to \mathbb{R}$ 

$$V(i,j) = \begin{cases} \Sigma_{i \in A} v_i & A \neq \emptyset \\ 0 & A = \emptyset \end{cases}$$

La Soluzione e'  $(S \subseteq X \mid COMP(S) = true) \land (\forall A \subseteq X \mid V(S) \geq V(A))$ 

In questo caso p(i) scorre l'array di case fino a individuare la prima non adiacente. Questa operazione e' logicamente a tempo  $T(n) = \Theta(1)$ , perche' si parla di spostarsi a sinistra di due case.

Dimostrazione Per dimostrare il teorema mi avvalgo dei sottoproblemi di S.

Assumo quindi che  $\forall j \in \{0, ..., i-1\} \mid S_i$ .

Inoltre assumo che il problema per  $X_i$  abbia almeno una soluzione.

Assumo che  $i \in S_i$ , devo mostrare che  $S_i = S_{p(i)} \cup i$ .

Si supponga per assurdo che  $S_{p(i)} \cup i \neq sol(X_i)$ .

Chiamo  $S^I$  la soluzione  $S_i$ .

Posso affermare con certezza che  $V(S^I) > V(S_{p(i)}) + v_i$ . Visto che  $i \in S_i$ , deduco che allora  $S^I = S^{II} \cup i$ .

Ragionevolmente  $S^{II}$  contiene attivita' compatibili insieme a i.

Per la riduzione di qualche paragrafo precedente posso affermare che  $S^{II} \subseteq \{1,..,p(i)\}$ . Ma allora  $V(S^{II}) > V(S_{p(i)})$ .

Il che e' impossibile, perche' sappiamo che  $S_{p(i)} = sol(X_{p(i)})$ .

Dovendo essere necessariamente  $S_{p(i)} = sol(X_{p(i)})$ , ne ricaviamo che  $S^{II} = S_{p(i)}$ . Quindi  $S_i = S_{p(i)} \cup i$ .

**2** Assumo che  $i \notin S_i$ , devo mostrare che  $S_i = S_{i-1}$ .

Supponiamo per assurdo che  $S_i \neq S_{i-1}$ 

Allora necessariamente  $\exists S^I \neq S_{i-1} \mid V(S^I) > V(S_{i-1}).$ 

Visto che  $S^I = S_i$  allora  $i \notin S^I$ , dato che  $i \notin S_i$ .

Ma quindi allora  $S^I \subseteq 1,...,i-1 \mid V(S^I) > V(S_{i-1})$ . Il che e' impossibile, perche' sappiamo che  $S_{i-1} = sol(X_{i-1})$ .

Dovendo essere necessariamente  $S_{i-1} = sol(X_{i-1})$ , ne ricaviamo che  $S^I = S_{i-1}$ . Quindi  $S_i = S_{i-1}$ .

#### Equazione di Ricorrenza

$$S_{i} = \begin{cases} \emptyset & i = 0 \\ \{x_{1}\} & i = 1 \\ S_{p(i)} \cup \{x_{i}\} & V(p(i)) + v_{i} \ge V(i - 1) \\ S_{i-1} & V(p(i)) + v_{i} < V(i - 1) \end{cases}$$

#### 24.6 Procedura Esercizio

```
\begin{array}{c} \mathbf{procedure} \; \mathrm{INIZIALIZZA\text{-}VETTORI} \\ OPT[0] \leftarrow 0 \\ OPT[1] \leftarrow 1 \\ WIS[0] \leftarrow X_0 \\ WIS[1] \leftarrow X_1 \\ \mathbf{end} \; \mathbf{procedure} \end{array}
```

```
 \begin{array}{l} \textbf{procedure ESERCIZIO}(i) \\ \hline INIZIALIZZA - VETTORI() \\ \textbf{for } i = 2 \text{ to } n \text{ do} \\ \hline Z1 \leftarrow append(WIS[p(i)], x_i) \\ \hline Z2 \leftarrow WIS[i-1] \\ \textbf{if } OPT[p(i)] < OPT[i-1] \textbf{ then} \\ OPT[i] \leftarrow OPT[p(i)] + v_i \\ WIS[i] \leftarrow Z1 \\ \textbf{else} \\ OPT[i] \leftarrow OPT[i-1] \\ WIS[i] \leftarrow Z2 \\ \textbf{end if} \\ \textbf{end for} \\ \textbf{return WIS[n]} \\ \textbf{end procedure} \\ \end{array}
```

Considerazioni Esercizio Valgono le considerazioni di WIS-OPT-ITER, ma questa volta  $T(n) = \Theta(n)$ , perche' la complessita' di p(i) e' mutata. Inoltre si ricorda che entrambi gli esercizi godono di una proprieta' non scontata, ovvero la positivita' dei valori  $v_i$ . Se questa proprieta' non fosse stata garantita avremmo dovuto introdurre un'ulteriore caso di confronto. Quindi avremmo avuto  $max(V(p(i)) + v_i, V(i-1), v_i)$ .

## Interleaving

Data: 18-10-2022

#### 25.1 Interleaving

#### Introduzione

Esempio 
$$X = \langle C, I, A, O \rangle$$
  
 $Y = \langle M, A, M, M, A \rangle$   
 $W = \langle C, I, M, A, A, M, M, A, O \rangle$ 

W e' un interleaving. L'algoritmo deve decidere se W e' un interleaving. Nel problema si assume che |W|=i+j, perche' altrimenti la soluzione nel caso specifico  $|W|\neq i+j$  sarebbe triviale.

**Ragionamento** Definisco i prefissi  $X_i, Y_j, W_{i+j}$ . Vero sse  $W_{i+j}$  e' un interleaving.

#### Caso Base

$$\begin{cases} true & i=0 \land j=0\\ false & i=0 \land j>0 \land y_j \neq w_{i+j}\\ false & j=0 \land i>0 \land x_i \neq w_{i+j}\\ false & i,j>0 \land y_j \neq w_{i+j} \land x_i \neq w_{i+j} \end{cases}$$

#### Caso Ricorsivo

$$\begin{cases} IL(X_{i-1}, Y_j, W_{i+j-1}) & i > 0 \land (j = 0 \lor y_j \neq w_{i+j}) \land x_i = w_{i+j} \\ IL(X_i, Y_{j-1}, W_{i+j-1}) & j > 0 \land (i = 0 \lor x_i \neq w_{i+j}) \land y_j = w_{i+j} \\ IL(X_{i-1}, Y_j, W_{i+j-1}) \lor IL(X_i, Y_{j-1}, W_{i+j-1}) & i, j > 0 \land x_i = w_{i+j} \land y_j = w_{i+j} \end{cases}$$

#### Caso Generale

```
\begin{cases} true & i = 0 \land j = 0 \\ false & i = 0 \land j > 0 \land y_j \neq w_{i+j} \\ false & j = 0 \land i > 0 \land x_i \neq w_{i+j} \\ false & i, j > 0 \land y_j \neq w_{i+j} \land x_i \neq w_{i+j} \\ IL(X_{i-1}, Y_j, W_{i+j-1}) & i > 0 \land (j = 0 \lor y_j \neq w_{i+j}) \land x_i = w_{i+j} \\ IL(X_i, Y_{j-1}, W_{i+j-1}) & j > 0 \land (i = 0 \lor x_i \neq w_{i+j}) \land y_j = w_{i+j} \\ IL(X_{i-1}, Y_j, W_{i+j-1}) \lor IL(X_i, Y_{j-1}, W_{i+j-1}) & i, j > 0 \land x_i = w_{i+j} \land y_j = w_{i+j} \end{cases}
```

## 25.2 Procedura Bottom-Up

```
\begin{aligned} & \textbf{procedure INIZIALIZZA}(n,m) \\ & M[0][0] \leftarrow true \\ & \textbf{for } i = 1 \text{ to } n \textbf{ do} \\ & M[i][0] \leftarrow x_i = w_i \\ & \textbf{end for} \\ & \textbf{for } j = 1 \text{ to } m \textbf{ do} \\ & M[0][j] \leftarrow y_j = w_j \\ & \textbf{end for} \\ & \textbf{end for} \end{aligned}
```

```
procedure IL(X, Y, W)
   INIZIALIZZA(n, m)
   for i = 1 to n do
       for j = 1 to m do
           if x_i = w_{i+j} then
               if y_j = w_{i+j} then
                   M[i][j] \leftarrow M[i-1][j] \vee M[i][j-1]
               else
                   M[i][j] \leftarrow M[i-1][j]
               end if
           else
               if y_j = w_{i+j} then
                   M[i][j] \leftarrow M[i][j-1]
               else
                   M[i][j] \leftarrow false
               end if
           end if
       end for
   end for
end procedure
```

Complessita' La complessita' computazionale e' banalmente  $\Theta(n \cdot m)$ .

## Stringhe Palindrome

Data 25-10-22

#### 26.1 Introduzione

Data una stringa S voglio il numero minimo di caratteri da aggiungere per renderla palindroma. I caratteri possono essere aggiunti in qualsiasi posizione.

Esempio 1 
$$S = ""$$
  
 $PAL(S) = 0$ .  
caso base

Esempio 2 
$$S = \text{"ADDA"}$$
  
 $PAL(S) = 0.$   
E' gia' palindroma

Esempio 3 
$$S = \text{"ARDA"}$$
  
 $PAL(S) = 1.$   
Non e' palindroma

#### 26.2 Ragionamento

Un approccio banale e' accodare alla stringa di partenza l'inverso di se stessa. Ma cosi' si aggiungono n caratteri. Io voglio il minimo numero possibile.

Definisco una funzione  $f: \Sigma^* \to \mathbb{N}$   $\forall S \in \Sigma^*, f(S) =$  minimo numero di caratteri da aggiungere per rendere la stringa palindroma.

$$S = "" \Rightarrow f(S) = 0$$
  
$$\forall \alpha \in Sigma \mid S = \alpha \Rightarrow f(S) = 1$$

Se |S| > 1 allora  $S = \alpha \cdot S^I \cdot \beta$ . Se  $\alpha = \beta$  allora  $f(S) = f(S^I)$ . Se invece  $\alpha \neq \beta$ ,  $f(S) = min(f(S^I \cdot \beta), f(\alpha \cdot S^I)) + 1$ .

In questo problema quindi non bastera' mantenere un indice per il prefisso, ma trattandosi di sottostringhe avremo bisogno di due indici i, j.

## 26.3 Algoritmo

Caso Base

$$\begin{cases} 0 & i \ge j \end{cases}$$

Caso Ricorsivo

$$\begin{cases} f(S, i+1, j-1) & i < j \land s_i = s_j \\ f(S, i+1, j) + 1 & i < j \land s_i \neq s_j \land f(S, i+1, j) \leq f(S, i, j-1) \\ f(S, i, j-1) + 1 & i < j \land s_i \neq s_j \land f(S, i+1, j) > f(S, i, j-1) \end{cases}$$

Caso Generale

$$\begin{cases} 0 & i \geq j \\ f(S, i+1, j-1) & i < j \wedge s_i = s_j \\ f(S, i+1, j) + 1 & i < j \wedge s_i \neq s_j \wedge f(S, i+1, j) \leq f(S, i, j-1) \\ f(S, i, j-1) + 1 & i < j \wedge s_i \neq s_j \wedge f(S, i+1, j) > f(S, i, j-1) \end{cases}$$

## 26.4 Procedura

```
\mathbf{procedure} \ \mathrm{PAL}(S)
    for i = n to 1 do
       for j = 1 to n do
           if i >= j then
               M[i][j] \leftarrow 0
           else if s_i = s_j then
               M[i][j] \leftarrow M[i+1][j-1]
           else if s_i \neq s_j then
               if M[i+1][j] \le M[i][j-1] then
                   M[i][j] \leftarrow M[i+1][j] + 1
               {f else}
                   M[i][j] \leftarrow M[i][j-1] + 1
               end if
           end if
       end for
   end for
   return M[|S|][|S|]
end procedure
```

```
Complessita' T(n) = \Theta(n^2)
```

## Esercizio Genoa

Determinare la lunghezza di una piu' lunga sottosequenza comune di X e Y con al massimo R simboli colorati di rosso.  $COL: \Sigma \to \{rosso, blu\}$ . Chiamo la sottosequenza in questione SEQ(X,Y).

## 27.1 Ragionamento

Caso Base

$$\begin{cases} 0 & i = 0 \lor j = 0 \end{cases}$$

**Caso Ricorsivo** Uso una funzione  $ROS: \Sigma^* \cdot \Sigma^* \to \mathbb{N}$ , con  $ROS(X,Y) = |\{\alpha \mid \forall \alpha \in SEQ(X,Y) \mid COL(\alpha) = rosso\}|$ 

$$\begin{cases} GEN(X_{i-1}, Y_{j-1}) + 1 & x_i = y_j \land (ROS(X_{i-1}, Y_{j-1}) < R \lor COL(x_i) \neq rosso) \\ GEN(X_{i-1}, Y_{j-1}) & x_i = y_j \land ROS(X_{i-1}, Y_{j-1}) = R \land COL(x_i) = rosso \\ GEN(X_{i-1}, Y_j) & x_i \neq y_j \land GEN(X_{i-1}, Y_j) \geq GEN(X_i, Y_{j-1}) \\ GEN(X_i, Y_{j-1}) & x_i \neq y_j \land GEN(X_{i-1}, Y_j) < GEN(X_i, Y_{j-1}) \end{cases}$$

#### Caso Generale

$$\begin{cases} 0 & i = 0 \lor j = 0 \\ GEN(X_{i-1}, Y_{j-1}) + 1 & x_i = y_j \land (ROS(X_{i-1}, Y_{j-1}) < R \lor COL(x_i) \neq rosso) \\ GEN(X_{i-1}, Y_{j-1}) & x_i = y_j \land ROS(X_{i-1}, Y_{j-1}) = R \land COL(x_i) = rosso \\ GEN(X_{i-1}, Y_j) & x_i \neq y_j \land GEN(X_{i-1}, Y_j) \geq GEN(X_i, Y_{j-1}) \\ GEN(X_i, Y_{j-1}) & x_i \neq y_j \land GEN(X_{i-1}, Y_j) < GEN(X_i, Y_{j-1}) \end{cases}$$

Esercizio a Casa

Part IV

Esami

## Esame 10 Nov 2020

#### 29.1 E2

Si considerino due sequenze X e Y di caratteri sull'alfabeto  $\Sigma$  e sia  $K \in \mathbb{N}$ . Sia data la funzione  $\phi : \Sigma \to \mathbb{N}$  che associa ogni carattere ad un numero naturale. Si vuole calcolare mediante la programmazione dinamica la lunghezza di una LCS di X e Y nella quale la somma dei numeri associati ai caratteri sia inferiore o uguale a K. (32 punti)

Sottostruttura ottima Chiamo il problema P. Sia  $L_{i,j,k} = P(X_i, Y_j, k \leq K)$ .

$$LASTCHAR(L_{i,j,k}) = x_i \Leftrightarrow x_i = y_j \land \phi(x_i) \le k$$

**Sottoproblemi e variabili per essi** Mi avvalgo del sottoproblema PR di dimensione (i, j, k) che calcola la lunghezza della LCS di prefissi  $X_i$  e  $Y_j$  con somma massima  $k \leq K$ . Il numero di sotto problemi e'  $(i+1) \times (j+1) \times (k+1)$ . Suppongo di avere a disposizione quindi k+1 matrici M di dimensione  $(i+1) \times (j+1)$ 

Casi base

$$\begin{cases} 0 & i \ge 0 \land j = 0 \\ 0 & i = 0 \land j \ge 0 \end{cases}$$

Caso ricorsivo

$$\begin{cases}
max(M_k[i-1,j-1], M_{k-\phi(x_i)}[i-1,j-1]+1) & i > 0 \land j > 0 \land k >= 0 \land x_i = y_j \\
max(M_k[i-1,j], M_k[i,j-1]) & i > 0 \land j > 0 \land k >= 0 \land x_i \neq y_j
\end{cases}$$

Composizione del risultato La cella  $M_k[n, m]$ , con n = |X|, m = |Y|, contiene la lunghezza della LCS di peso massimo k su X e Y. Se affianco ad essa una serie di k + 1 matrici S di dimensione  $(i + 1) \times (j + 1)$  e memorizzo in essa l'indicazione della mossa effettuata al passo (i,j,k).

Se nel passo (i, j, k) prendo la cella (i - 1, j, k) scrivo UP.

Se nel passo (i, j, k) prendo la cella (i, j - 1, k) scrivo LEFT.

Se nel passo (i, j, k) prendo la cella  $(i - 1, j - 1, k - \phi(x_i))$  scrivo TAKE.

Se nel passo (i, j, k) prendo la cella (i - 1, j - 1, k) scrivo NOTTAKE.

```
procedure FILL(X, Y, K)
    for k = 0 to K do
       for i = 0 to n do
           for j = 0 to m do
               if i = 0 then
                   M_k[i,j] \leftarrow 0
               else if j = 0 then
                   M_k[i,j] \leftarrow 0
               else if x_i = y_j then
                   if M_k[i-1,j-1] \ge M_{k-\phi(x_i)}[i-1,j-1] + 1 then
                       M_k[i,j] \leftarrow M_k[i-1,j-1]
                       S_k[i,j] \leftarrow NOTTAKE
                   else
                       M_k[i,j] \leftarrow M_{k-\phi(x_i)}[i-1,j-1] + 1
                       S_k[i,j] \leftarrow TAKE
                   end if
               else if x_i \neq y_i then
                   if M_k[i-1,j-1] \ge M_k[i-1,j-1] + 1 then
                       M_k[i,j] \leftarrow M_k[i-1,j]
                       S_k[i,j] \leftarrow UP
                   else
                       M_k[i,j] \leftarrow M_k[i,j-1]
                       S_k[i,j] \leftarrow LEFT
                   end if
               end if
           end for
       end for
    end for
end procedure
```

#### Pseudocodice

```
procedure BUILD(X, Y, K)
   i, j, k \leftarrow n, m, K
    RES \leftarrow <>
   while i > 0 \land j > 0 \land k > 0 do
       if S_k[i,j] = TAKE then
           RES \leftarrow x_i \bullet RES
           i, j \leftarrow i - 1, j - 1
       else if S_k[i,j] = NOTTAKE then
           i, j \leftarrow i-1, j-1
       else if S_k[i,j] = UP then
           i \leftarrow i-1
       else if S_k[i,j] = LEFT then
           j \leftarrow j - 1
       end if
   end while
   print(RES)
end procedure
```