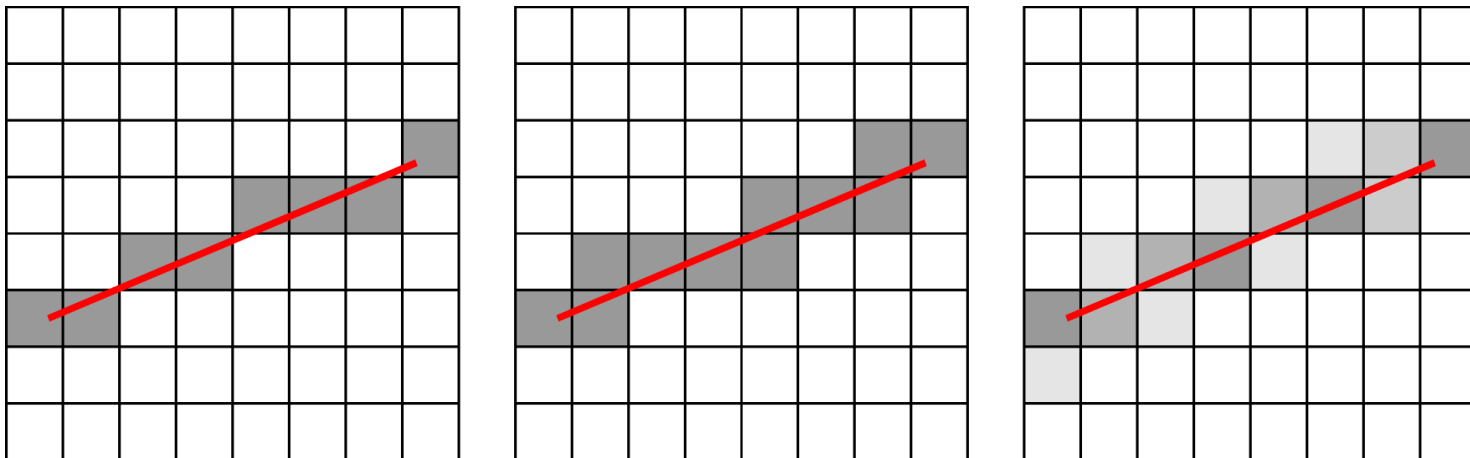


Primitivos gráficos - algoritmos

Prof. Julio Arakaki
Ciência da Computação

Algoritmos de reta

- Reta \Rightarrow *infinitamente fina*, ou seja, área = 0
- Problemas para apresentação num monitor “raster” utilizando-se pixels:
 - deve-se escolher quais pixels melhor representa a reta
 - existem muitos algoritmos que possibilitam diferentes resultados



Algoritmo de reta – equação reduzida

Através da equação de reta: $y = mx + b$

```
...  
for(int x = x1; x <= x2; x++)  
{  
    int y = (int)round(m*x + b);  
    desenharPonto(x, y, cor);  
}  
...
```

Problemas:

- Linhas verticais. ($m = \infty$)
- Lento, pois para todo x tem-se:
 - uma multiplicação em “floating point”
 - uma adição em “floating point”
 - uma chamada de função de arredondamento (“round”)

Algoritmo de reta – Digital Differential Analyser (*DDA*)

Algoritmo simples e também não muito eficiente

– *incremental*

- Incrementa x de 1 ($\Delta x = 1$) e atualiza y de acordo com:

$$\begin{aligned}y_1 &= mx_1 + b \\x_2 &= x_1 + 1 \\y_2 &= mx_2 + b \\&= m(x_1 + 1) + b \\&= (mx_1 + b) + m \\&= y_1 + m\end{aligned}$$

- Desenha o pixel $(x, \text{round}(y))$ em cada iteração

Algoritmo de reta – Digital Differential Analyser (DDA) - *exemplo*

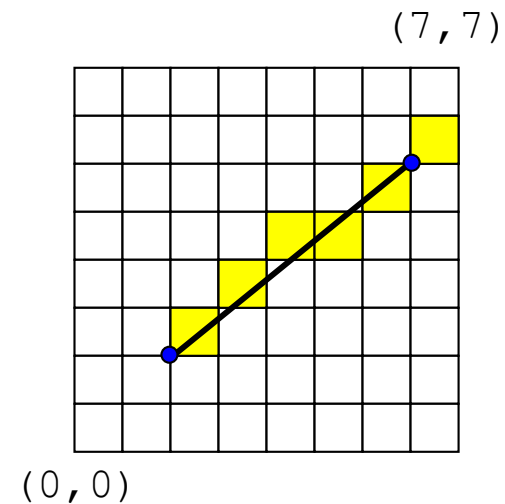
reta: $(2, 2) \rightarrow (7, 6)$

$m = 0.8$

$\Delta x = 1$

$$y = y + m$$

| x | y | Round(y) |
|-----|-----|----------|
| 2.0 | 2.0 | 2 |
| 3.0 | 2.8 | 3 |
| 4.0 | 3.6 | 4 |
| 5.0 | 4.4 | 4 |
| 6.0 | 5.2 | 5 |
| 7.0 | 6.0 | 6 |



`desenharPonto(x, round(y));`

Algoritmo de reta – Digital Differential Analyser (*DDA*)

```
...
float y;
float m = (y2-y1) / (x2-x1);

desenharPonto(x1, y1, cor);
y = y1;

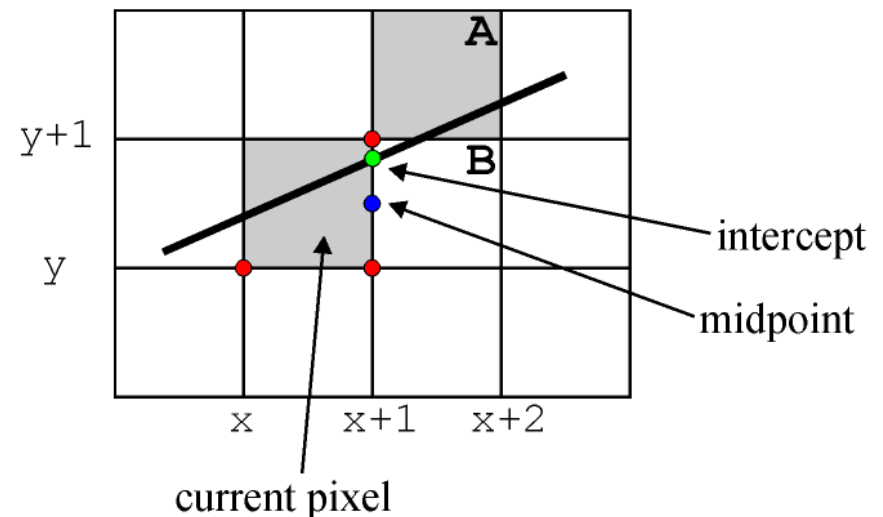
while( x1 < x2 ){
    x1++;
    y += m;
    desenharPonto(x1, ROUND(y), cor);
}
...
```

x é um inteiro, mas y é floating point.

custo: incremento, adição em floating point
e chamada da função de arredondamento
“round(y)” para cada valor de x .

Algoritmo de reta – “Midpoint algorithm” (Bresenham – 1965)

- Mais eficiente que DDA.
 - *incremental* e cálculo baseado em *inteiros*
- Em cada iteração determinamos se a reta (real) intersecciona o próximo pixel acima (“above”) ou abaixo (“below”) da metade (“*midpoint*”) do valor de y .
 - se acima então A: $y_{i+1} = y_i + 1$
 - caso contrário B: $y_{i+1} = y_i$



Algoritmo de reta – “Midpoint algorithm”

- Utiliza a forma implícita da equação de reta:

$$ax_i + by_i + c = 0 : (x_i, y_i) \text{ Na reta}$$

$$ax_i + by_i + c < 0 : (x_i, y_i) \text{ Acima da reta}$$

$$ax_i + by_i + c > 0 : (x_i, y_i) \text{ Abaixo da reta}$$

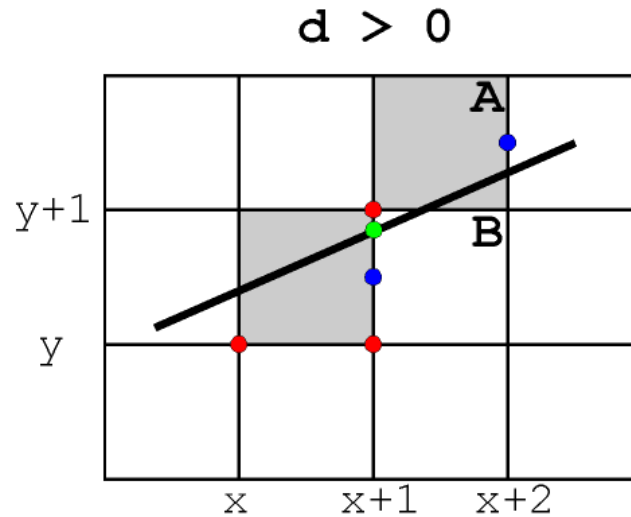
- A cada iteração, verifica se o “midpoint” está acima ou abaixo da reta

Examina-se o valor de:

$$d_i = a(x_i + 1) + b(y_i + \frac{1}{2}) + c$$

d_i é uma variável de decisão no passo i

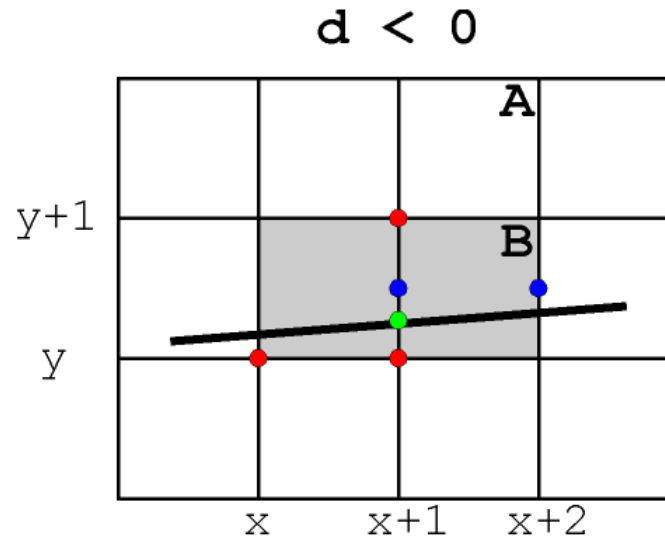
Algoritmo de reta – “Midpoint algorithm”



- 1) Se $d_i > 0$ então escolhe-se o pixel A \Rightarrow novo “midpoint” deverá ser checado:

$$\begin{aligned}
 (x_i + 2, y_i + 3/2) : d_{i+1} &= a(x_i + 2) + b(y_i + 3/2) + c \\
 &= [a(x_i + 1) + b(y_i + 1/2) + c] + a + b = \\
 &= d_i + a + b
 \end{aligned}$$

Algoritmo de reta – “Midpoint algorithm”



- 2) Similarmente, se $d_i < 0$ então escolhe-se o pixel B e o novo “midpoint” é:

$$\begin{aligned}
 (x_i + 2, y_i + 1/2) : d_{i+1} &= a(x_i + 2) + b(y_i + 1/2) + c \\
 &= [a(x_i + 1) + b(y_i + 1/2) + c] + a = d_i + a
 \end{aligned}$$

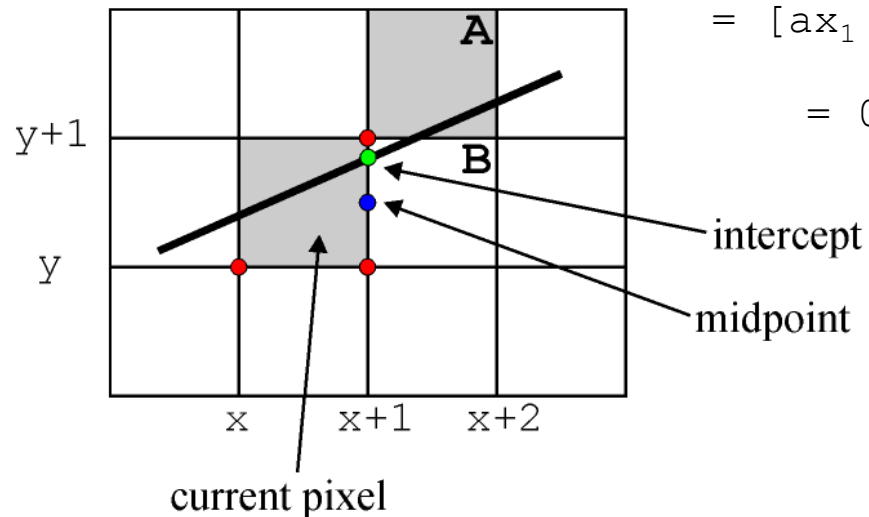
Algoritmo de reta – “Midpoint algorithm”

- No ponto inicial, a variável de decisão é calculada da seguinte forma:

$$(x_1+1, y_1+1/2) : d_1 = a(x_1 + 1) + b(y_1 + 1/2) + c$$

$$= [ax_1 + by_1 + c] + a + b/2$$

$$= 0 + a + b/2$$



Uma parte fracionária é introduzida ($b/2$), mas como interessa-se somente o sinal de d , Pode-se *multiplicar a expressão por 2*:

$$d_i = 2a + b$$

Algoritmo de reta – “Midpoint algorithm”

- Sabendo-se que $y = (dy/dx) * x + C$, temos: $(dy/dx) * x - y + C = 0$

Multiplicando por dx todos os termos temos:

$$dy * x - dx * y + dx * c = 0$$

Então:

$$a = dy = y_2 - y_1$$

$$b = -dx = -(x_2 - x_1)$$

$$c = Cdx$$

Algoritmo de reta – “Midpoint algorithm”

OU SEJA,

Calculo da variável de decisão:

- Início: substituindo os valores de a e b obtemos:

$$d_i = 2a + b = 2dy - dx$$

- Para $d_i > 0$:

Multiplicando por 2 e substituindo a e b :

$$d_{i+1} = d_i + 2(a + b) = d_i + 2(dy - dx)$$

- Para $d_i < 0$:

Multiplicando por 2 e substituindo a e b :

$$d_{i+1} = d_i + 2a = d_i + 2(dy)$$

Algoritmo de reta – “Midpoint algorithm”

```
...
dx = x2 - x1;
dy = y2 - y1;
d = 2*dy - dx;
x = x1;
y = y1;
desenharPonto(x, y, cor);
while (x < x2) {
    if (d <= 0) {
        d = d + (2*dy);
    }
    else {
        d = d + 2*(dy - dx);
        y = y + 1;
    }
    x = x + 1;
    desenharPonto(x, y, cor);
}
```

} inicialização

} seleciona B

} seleciona A

Algoritmo de reta – “Midpoint algorithm”

Exemplo:

Traçar a reta passando por: P1 (2,2) e P2 (7,6)

```
dx = (7 - 2) = 5  
dy = (6 - 2) = 4  
Inicial: (d = 2*dy - dx)  
Ou seja, d = 3
```

```
se d > 0 (d = d + 2 * dy)  
ou seja, d = d - 2
```

```
se d < 0 (d = d + 2*(dy - dx))  
ou seja, d = d + 8
```

Algoritmo de reta – “Midpoint algorithm”

reta: $(2, 2) \rightarrow (7, 6)$

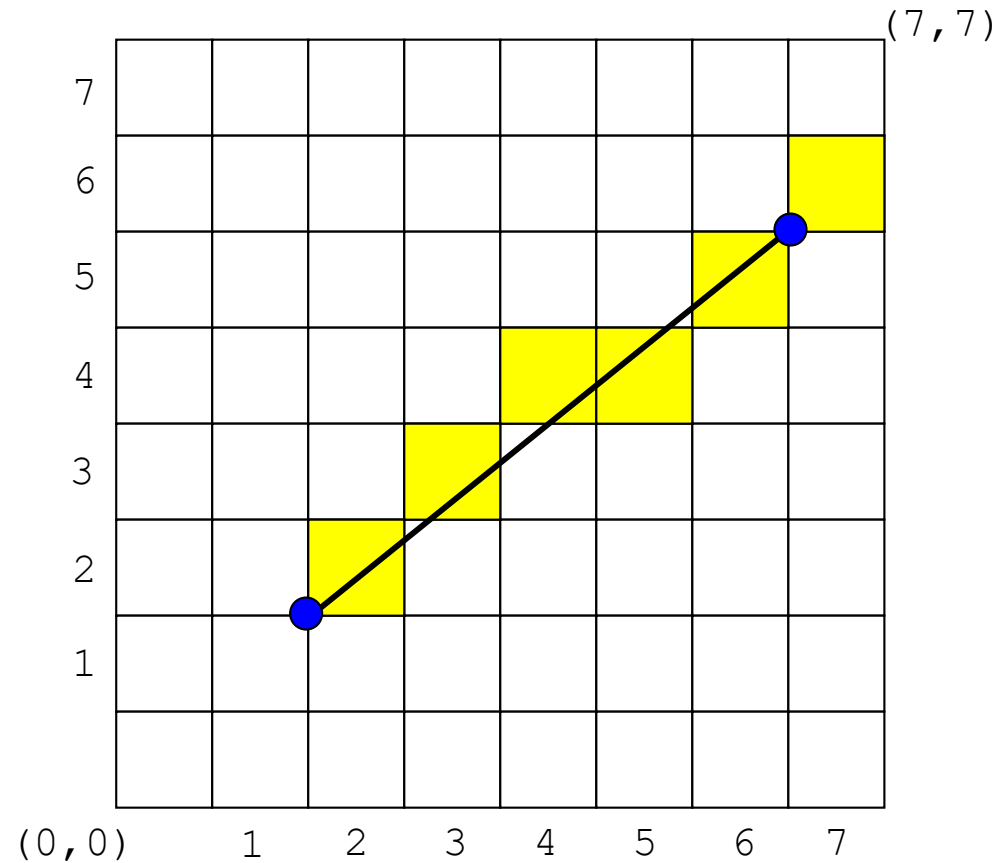
$$dx = 5$$

$$dy = 4$$

$$d = 3$$

```
if d > 0 then d = d - 2, y = y + 1
if d < 0 then d = d + 8
x = x + 1
```

| x | y | d |
|---|---|----|
| 2 | 2 | 3 |
| 3 | 3 | 1 |
| 4 | 4 | -1 |
| 5 | 4 | 7 |
| 6 | 5 | 5 |
| 7 | 6 | 3 |



Algoritmo de círculo – “Midpoint algorithm”

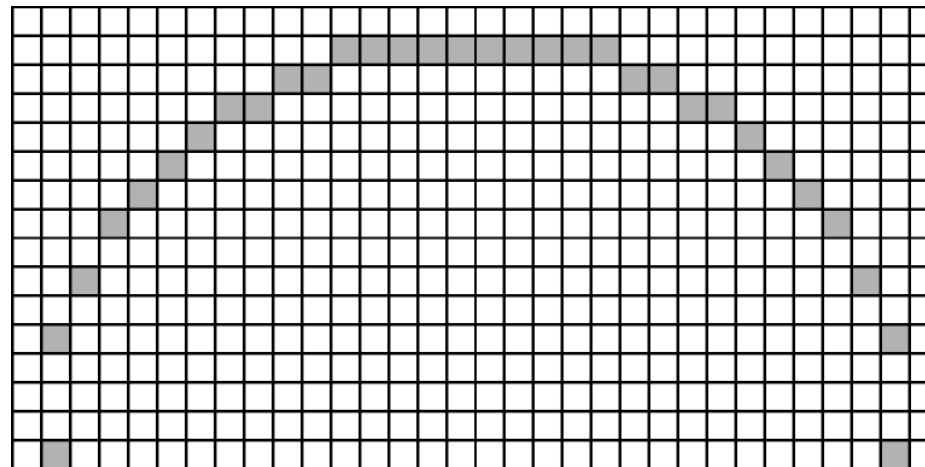
- Círculo com raio r e centro (x_c, y_c) é definido parametricamente como:

$$x = x_c + r \cos \theta$$

$$y = y_c + r \sin \theta$$

∴ Variando θ de 0 até 2π plotando-se as coordenadas:

- Dificuldade para efetivamente controlar a dimensão do passo, para eliminar os espaços entre os pixels



Algoritmo de círculo – “Midpoint algorithm”

- Forma implícita do círculo: $(x - x_c)^2 + (y - y_c)^2 - r^2 = 0$
- Utiliza um esquema similar ao algoritmo de reta (“midpoint”):

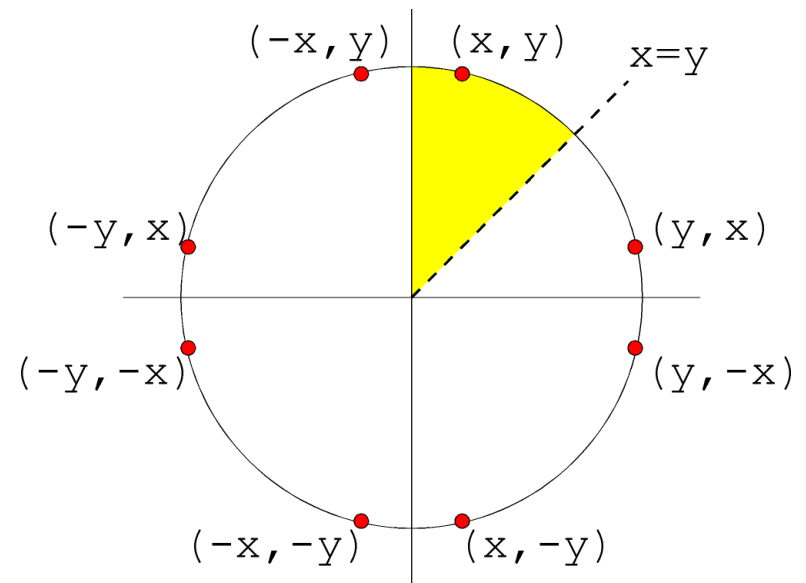
- Necessário a determinação dos pixels de um *octante*, os pixels de outros octantes são determinados pela simetria
- A variável de decisão é calculada da seguinte forma:

d_i :

< 0 se (x_i, y_i) dentro do círculo

$= 0$ se (x_i, y_i) no círculo

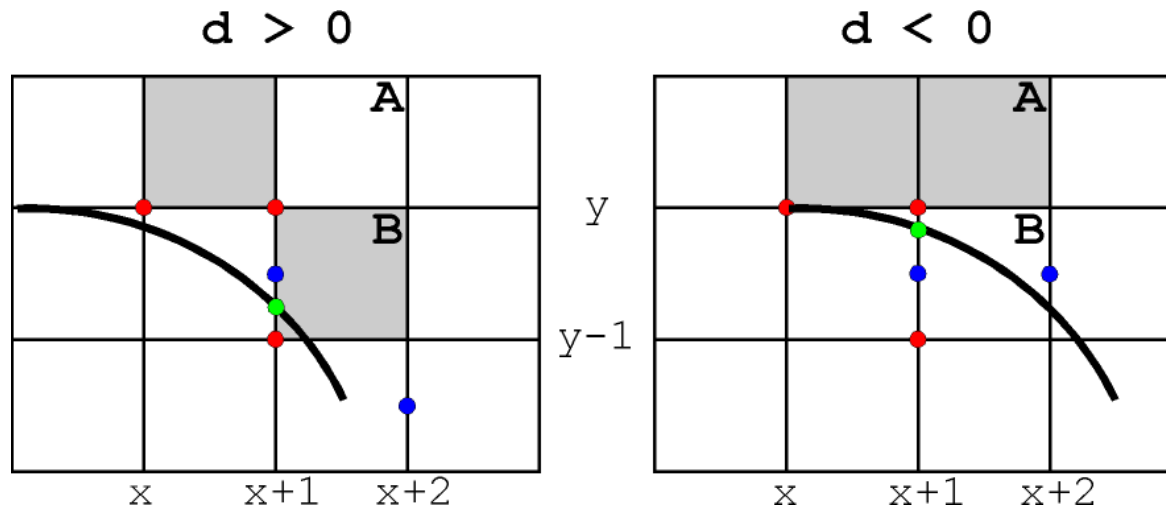
> 0 se (x_i, y_i) fora do círculo



Algoritmo de círculo – “Midpoint algorithm”

- Como na reta, determina-se o valor da variável de decisão pela substituição do “midpoint” do próximo pixel pela forma implícita do círculo:

$$d_i = (x_i + 1)^2 + (y_i - 1/2)^2 - r^2$$



- Se $d_i < 0$ escolhe-se pixel A senão escolhe-se pixel B

Algoritmo de círculo – “Midpoint algorithm”

- Semelhante ao algoritmo de reta, a escolha de A ou B pode ser utilizado para determinar o novo valor de d_{i+1}
- Se A for escolhido, então o próximo “midpoint” tem o seguinte variável de decisão:

$$\begin{aligned} (x_i + 2, y_i - 1/2) : d_{i+1} &= (x_i + 2)^2 + (y_i - 1/2)^2 - r^2 \\ &= d_i + 2x_i + 3 \end{aligned}$$

- Por outro lado, se B for escolhido, então a próxima variável de decisão é:

$$\begin{aligned} (x_i + 2, y_i - 3/2) : d_{i+1} &= (x_i + 2)^2 + (y_i - 3/2)^2 - r^2 \\ &= d_i + 2x_i - 2y_i + 5 \end{aligned}$$

Algoritmo de círculo – “Midpoint algorithm”

- Assumindo-se que o raio é um valor *integral*, então o primeiro pixel a ser desenhado é $(0, r)$ e o valor inicial da variável de decisão é dado por:

$$\begin{aligned}(1, r-1/2) : d_0 &= 1 + (r^2 - r + 1/4) - r^2 \\ &= 5/4 - r\end{aligned}$$

- Neste caso o valor é fracionário, e todos os outros são inteiros.

Pode-se arredondar para:

$$d_0 = 1 - r$$

Algoritmo de círculo – “Midpoint algorithm”

```

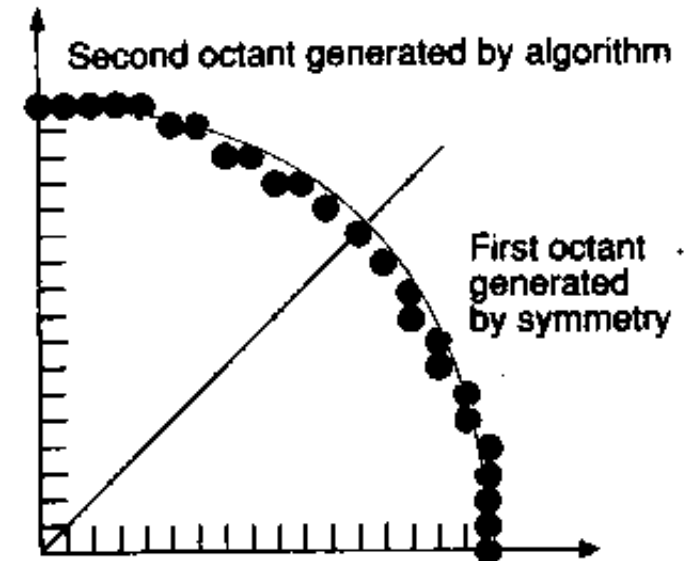
...
d = 1-r;
x = 0;
y = r;
desenharPonto(cx+x, cy+y);
while (x < y) {
    if (d < 0) {
        d = d + 2*x + 3;
    }
    else{
        d = d + 2*(x - y) + 5;
        y = y - 1;
    }
    x = x + 1;
    desenharPonto(cx+x, cy+y);
}
...

```

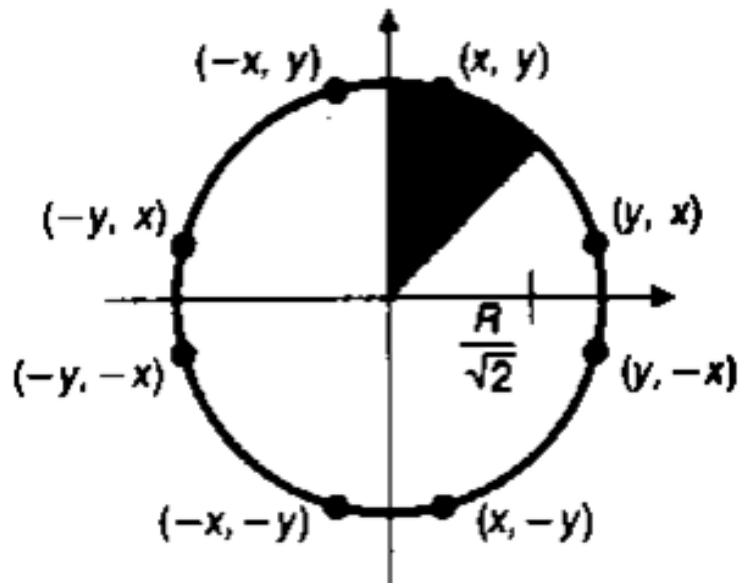
inicialização

seleciona A

seleciona B

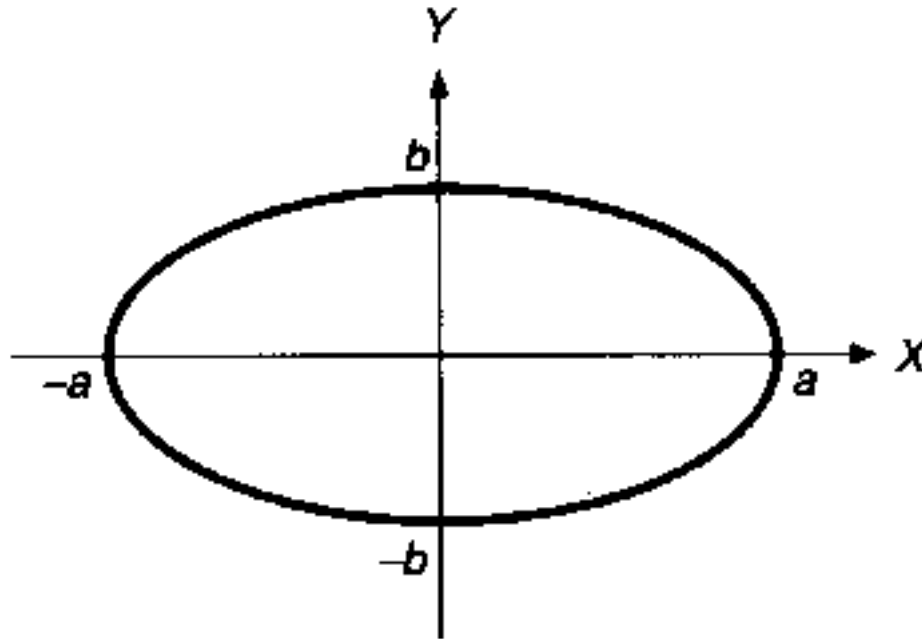


Onde (c_x, c_y) é a coordenada do centro



```
void CirclePoints (int x, int y, int value)
{
    WritePixel (x, y, value);
    WritePixel (y, x, value);
    WritePixel (y, -x, value);
    WritePixel (x, -y, value);
    WritePixel (-x, -y, value);
    WritePixel (-y, -x, value);
    WritePixel (-y, x, value);
    WritePixel (-x, y, value);
} /* CirclePoints */
```

Algoritmo de ellipse – “Midpoint algorithm”



$$F(x, y) = b^2 x^2 + a^2 y^2 - a^2 b^2 = 0$$

Algoritmo de ellipse – “Midpoint algorithm”

```

void MidpointEllipse (int a, int b, int value)
/* Assumes center of ellipse is at the origin. Note that overflow may occur */
/* for 16-bit integers because of the squares. */
{
    double d2;

    int x = 0;
    int y = b;
    double d1 =  $b^2 - (a^2b) + (0.25a^2)$ ;
    EllipsePoints (x, y, value);           /* The 4-way symmetrical WritePixel */

    /* Test gradient if still in region 1 */
    while (  $a^2(y - 0.5) > b^2(x + 1)$  ) {   /* Region 1 */
        if (d1 < 0)                         /* Select E */
            d1 +=  $b^2(2x + 3)$ ;
        else {                             /* Select SE */
            d1 +=  $b^2(2x + 3) + a^2(-2y + 2)$ ;
            y--;
        }
        x++;
        EllipsePoints (x, y, value);
    } /* Region 1 */
}

```

Algoritmo de ellipse – “Midpoint algorithm”

```
 $d2 = b^2(x + 0.5)^2 + a^2(y - 1)^2 - a^2b^2;$   
while ( $y > 0$ ) {                               /* Region 2 */  
    if ( $d2 < 0$ ) {                               /* Select SE */  
         $d2 += b^2(2x + 2) + a^2(-2y + 3);$   
         $x++;$   
    } else  
         $d2 += a^2(-2y + 3);$                      /* Select S */  
     $y--;$   
    EllipsePoints ( $x, y, value$ );  
} /* Region 2 */  
} /* MidpointEllipse */
```