Programmazione Avanzata e parallela

Lezione 26

Python ed array

Utilizzo di Numpy

- La libreria numpy
- Creazione di vettori
- Indicizzazione
- Operazioni su vettori
- Matrici
- 3D e dimensioni maggiori

Perché Numpy

Librerie per array

- Numpy è una libreria per array ad alte prestazioni
- Usata come fondamento di altre librerie (e.g., pandas)
- L'interfaccia è seguita (in parte) anche da altre librerie (e.g., PyTorch)
- Permette di passare i dati in modo efficiente ad altre librerie (e.g., Keras, Tensorflow)
- Rende "facile" il passaggio alla computazione su GPU

Numpy Array vs Liste Python

Questione di prestazioni

- Le liste Python sono più simili a tabelle hash:
 - Operazioni di append efficiente
 - Utilizzano più memoria del minimo necessario
- Gli array in numpy sono più simili a vettori in C:
 - Append può richiedere riallocazione
 - Contiguità in memoria dei dati

Numpy Array vs Liste Python

Questione di prestazioni

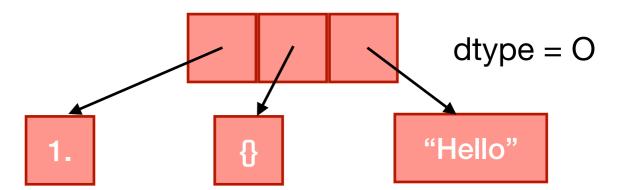
- Gli array in numpy sono più compatti
- Più veloci delle liste quando è possibile svolgere la stessa operazione su tutti gli elementi
- Più lenti se la loro dimensione deve essere continuamente modificata (e.g., append)
- Funzionano meglio se possono lavorare su tipi omogenei (e.g., tutti float o tutti interi) piuttosto che eterogenei

Valori di default

```
a = np.array([1, 2, 3]) 1 2 3 dtype = int64
```

$$a = np.array([1., 2., 3.])$$

1. 2. 3. dtype = float64



Numpy: tipi

Ed effetti sulle prestazioni

- In numpy vi è una gerarchia di tipi
- Generalmente è meglio avere tutti gli elementi dello stesso tipo per garantire buone prestazioni
- Tipi interi:
 - Con segno: int8, int16, int32, int64
 - Senza segno: uint8, uint16, uint32, uint64
- Tipi floating point: float16, float32, float64

Proprietà degli array

Questione di prestazioni

- Supponendo di avere un array numpy a:
 - a.dtype ritorna il tipo degli elementi dell'array
 - a.shape ritorna una tupla con le dimensioni dell'array (con un elemento nel caso di un vettore, due per le matrici, etc)
 - **a.size** ritorna il numero di elementi totali (e.g., una matrice 4×3 avrà 12 elementi e shape (4,3))
 - Con a.astype(nome_tipo) possiamo convertire al tipo numpy indicato

Valori di default

$$a = np.zeros(3)$$

dtype = float64

dtype = int16

$$a = np.ones(3)$$

dtype = float64

Valori di default

$$a = np.full(3, 5.2)$$

dtype = float64

$$a = np.empty(3)$$



La funzione non inizializza l'array!

Copiare la forma

$$a = np.zeros(3)$$

1. 1. 1.

dtype = float64

Viene copiata la forma del vettore passato come argomento

Esistono anche zeros_like, empty_like e full_like

Range

- Possiamo riempire un array usando i valori in un range:
 - np.arange(6) \rightarrow array([0, 1, 2, 3, 4, 5])
 - np.arange(1,6) \rightarrow array([1, 2, 3, 4, 5])
 - np.arange(1, 6, 2) \rightarrow array([1, 3, 5])
 - np.linspace $(0, 6, 4) \rightarrow array([0., 2., 4., 6.])$
- Attenzione che i normali problemi di precisione coi float si possono verificare quando si passano argomenti float ad arange

Numeri casuali

- La "nuova modalità" per generare numeri in numpy prevede due passi:
 - Inizializzazione di un generatore di numeri (pseudo)casuali
 - Utilizzo del generatore per la creazione di array di valori casuali
- Perché usare la "nuova modalità"?
 - Meglio per il multi-threading
 - Più flessibile
 - Passa più test statistici per avere numeri "più casuali"

Numeri casuali

- Inizializzazione del generatore:
 rng = np.random.default_rng()
- Uniforme (su interi) in [a, b) rng.integers(a, b, n)
- Se vogliamo gli estremi, quindi uniforme in [a, b], possiamo aggiungere un argomento: rng.integers(a, b, n, endpoint=True)

Numeri casuali

- Uniforme (su float) in [a, b)
 rng.uniform(a, b, n)
- Uniforme (su float) in [0,1)
 rng.random(n)
- Normale standard, ovvero $\mu = 0$ e $\sigma = 1$ rng.standard_normal(n)
- Normale con $\mu = a e \sigma = b$ rng.normal(a, b, n)

E viste

- Possiamo usare un array numpy come una lista python per l'indicizzazione:
 - a[i]. Singolo elemento
 - a[i:j]. Range di indici tra i (incluso) e j (escluso)
 - a[start:end:step]. Range di indici (con step)
 - Se non presente si assume tutto il range:
 - a[::2] per esempio prende solo gli indici pari dell'array

E viste

- Contrariamente alle liste python non viene creata una copia, ma solo una vista (view)
- Potete pensare a una vista come a un puntatore all'array originale con un nuovo insieme di indici
- Se modifichiamo la vista modifichiamo anche l'originale!
- Solo alcuni metodi ci permettono di tornare una copia dell'array
 - e.g., col metodo .copy()

Fancy indexing

- Se passiamo un array di indici ci viene ritornata una copia dell'array originale solo per gli indici indicati:
 - A = np.array([6, 7, 3, 4, 8])
 - $B = A[[0, 2, 3]] \hat{e} [A[0], A[2], A[3]]$
- Se passiamo un array di Booleani della stessa lunghezza dell'array originale stiamo dando una "maschera di selezione":
 - A[[True, True, False, False, True]] è [6, 7, 8]

Condizione Booleane

- Possiamo esprimere una condizione su un array e ci viene ritornato un vettore di Booleani:
 - A = np.array([6, 7, 3, 4, 8])
 B = A > 4
 - B è [True, True, False, False, True]
- Quindi possiamo usare queste condizioni per indicizzare gli array:
 - B = A[A > 4] per ottenere [6, 7, 8]

Condizione Booleane

- Possiamo combinare array di Booleani con & (and), | (or), ^ (xor) e ~ (not)
- Per ottenere un valore unico da una condizione possiamo chiederci se tutti i valori rispettano una condizione o almeno uno la rispetta:
 - np.any(condizione) è la forma esistenziale (vero se esiste un valore che rispetta la condizione)
 - **np.all(condizione)** è la forma universale (vero se tutti i valori la rispettano)

Clipping e where

Modificare con condizioni

- Una cosa comune è limitare il valore degli elementi in un array:
 - np.clip(a, min, max)
 se un elemento è inferiore a min viene messo a min, se è superiore a max viene messo a max
- Per ottenere gli indici dove una condizione è verificata possiamo usare:
 - np.where(A > 5)
 - Viene ritornata una tupla (nel caso 1D con un solo elemento) con un array di indici in cui la condizione è verificata

Funzioni utili

- Diverse funzioni sono già implementati in numpy:
 - np.sqrt(A), \sqrt{x} np.exp(A), e^x np.log(A), $\ln(x)$
 - np.sin(A), np.arcsin(A), np.arctan(A), ...
 - np.floor(A), np.ceil(A), np.round(A)
 - np.dot(A, B), prodotto interno. Esprimibile anche come A @ B
 - np.sort(A), ritorna una copia ordinata di A

Metodi utili

- Diverse *metodi* sono già implementati in numpy:
 - A.sum()
 - A.mean(), A.var(), A.std()
 - A.min()
 - A.max()
 - A.argmax()
 - A.argmin()