



UNIVERSITAT
POLITÈCNICA
DE VALÈNCIA

Sistemas Inteligentes

2024/2025

Francesco Lorenzoni
PCA25403GU

Trabajo - Planificación Inteligente

Dominio emergencias

Índice general

| | |
|---|----------|
| 1. Trabajo académico - Planificación Inteligente | 5 |
| 1.1. Introducción | 5 |
| 1.2. Implementación | 5 |
| 1.2.1. Organización del código | 5 |
| 1.2.2. Representación del estado | 6 |
| 1.2.3. Operadores | 6 |
| 1.2.4. Métodos | 6 |
| 1.3. Observaciones | 7 |
| 1.3.1. Ordenar víctimas | 7 |
| 1.3.2. Estados iniciales | 8 |
| 1.3.3. Leer los resultados | 8 |
| 1.3.4. Animaciones | 10 |
| 1.4. Conclusiones | 10 |

Capítulo 1

Trabajo académico - Planificación Inteligente

Soy un estudiante italiano en Erasmus. Hablo español bastante bien, pero me resulta más natural escribir en inglés; sé que un mi compañero preguntó si podía escribir en inglés, y que está bien. sin embargo, decidí escribir en español para practicar, con la ayuda de algunos traductores cuando era necesario. Si hay algo mal escrito o poco claro, estoy a disposición para cualquier aclaración.

1.1. Introducción

He elegido el **dominio de emergencias** para mi trabajo. Resumiendo lo que está escrito en la tarea, en este dominio los puntos de interés son los siguientes:

- Localización de las víctimas, ambulancias y hospitales.
- Asignación de ambulancias a las víctimas, teniendo en cuenta la gravedad de la emergencia.
- Minimización del tiempo de respuesta, como objetivo.

La version más basica del escenario incluye una sola víctima, en vez la version ampliada mas víctimas.

Definición Problema

Para implementar una solución al problema de la planificación de emergencias con PYHOP, es útil formalizar el problema en términos de:

- **Estado inicial:** la localización de las víctimas, ambulancias y hospitales.
- **Estado objetivo:** las víctimas han sido trasladadas a los hospitales.
- **Dominio** (acciones disponibles): mover ambulancias, cargar y descargar víctimas, tratar a las víctimas en las ambulancias.

1.2. Implementación

1.2.1. Organización del código

El código se divide en tres ficheros:

- **emerg.py:** contiene la implementación de las funciones de los operadores y métodos.
- **scenario.py:** contiene la definición de posibles estado iniciales.
- **utils.py:** contiene funciones auxiliares, para trazar el grafico de la ciudad de Valencia y imprimir algunos mensajes.

Para ejecutar el código se puede usar el comando `python3 emerg.py`, añadiendo el parámetro `-A` se generan animaciones de los movimientos de las ambulancias en un fichero `.mp4`. Si lo prefiere puede utilizar `DOCKER`, para evitar la instalación de las dependencias necesarias.

```
docker build -t emergencia .
docker run -v $(pwd)/output:/app/output -e PARAMS="-A" emergencia
docker run -v $(pwd)/output:/app/output emergencia    # without animations
```

1.2.2. Representación del estado

El estado se representa con alguno diccionarios, uno para cada entidad:

```
state1.ambulances = [ {'label': 'A1', 'cap': 10, 'loc': 'El Carmen'},...
state1.victims = [ {'name': 'Carlos', 'sev': 5, 'loc': 'El Carmen'},...
state1.hospitals = [ {'name': 'H1', 'loc': 'Hospital La Fe'},...
state1.coordinates = { 'El Carmen': {'x': 50, 'y': 50}, 'Ciutat Vella': {'x': 55, 'y':
45}, ...
```

En cada entrada del diccionario se encuentran propiedades de la entidad como la posición, el nombre y la gravedad.

Las localidades son barrios/areas de la ciudad de Valencia, y cada barrio es caracterizado por coordenadas (X,Y). Se asume que es posible viajar entre cualquier par de localizaciones y el tiempo de viaje es proporcional a la distancia euclídea entre ambas.

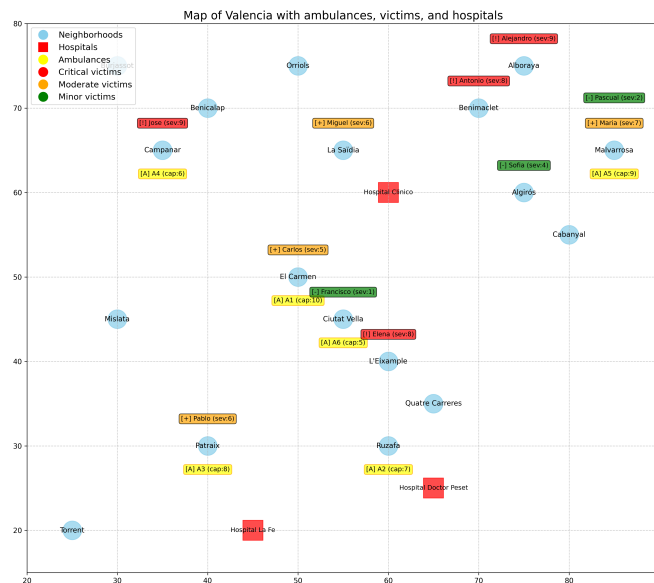


Figura 1.1: Barrios de Valencia

1.2.3. Operadores

Los operadores de PYHOP representan las acciones que se pueden realizar en el dominio, y no se pueden descomponer. Se devuelve el nuevo estado tras aplicarse el operador o `False` si el operador falla (i.e. no se aplicable). Entonces los operadores en nuestro dominio son los siguientes, que son bastante self-explanatory:

- `op_drive(state, amb, dest)` - Mover la ambulancia a una localización. Puede parecer complicado pero es solo porque hay algunas instrucciones para trazar el camino en el mapa. No es necesario para la planificación, pero es útil para la visualización.
- `op_load(state, amb, victim)` - Cargar una víctima en una ambulancia. Aquí tenemos que verificar que la ambulancia tiene suficiente capacidad para la severidad de la víctima. La localización de la víctima se convierte en la propia ambulancia que la traslada.
Nel código esto control se hace también en el método `method_deliver_victim`.
- `op_unload(state, amb, victim, hospital)` - Descargar una víctima en un hospital.
- `op_treat(state, amb, victim)` - Tratar a una víctima en una ambulancia si su gravedad supera el umbral de la primera asistencia.
- `op_remove_victim(state, victim_name)` - Solo remueve la víctima de la lista de víctimas.

1.2.4. Métodos

Los métodos implementan la lógica de la planificación, y determinan la secuencia de operadores que se deben aplicar para alcanzar un objetivo.

El método fundamental es `method_deliver_victim(state, victim_dict, hospital)`, que se utiliza para mover la ambulancia más cercana a la víctima, cargar la víctima, mover la ambulancia al hospital y descargar la víctima. Este método es lo más sencillo, y es invocado por los otros métodos para resolver el problema de las víctimas múltiples.

La manera más intuitiva y sencilla de implementar la gestión de multiple víctimas es de llamar recursivamente el método de búsqueda para cada victima, escribiendo algo así:

```
def method_deliver_all(state):
    if not state.victims:
        return [] # Base case: no more victims to deliver.

    # Take the first victim in the list.
    victim = state.victims[0]
    return [('deliver_victim', victim, 'H1'),
            ('op_remove_victim', victim['name']),
            ('deliver_all',)]
```

Listing 1.1: Esto no se encuentra en el código entregado

Sin embargo, el orden en que se entregan las víctimas afecta a la travel distance, porque el estado de las ambulancias cambia después de cada entrega, entonces, la solución óptima no es la misma que la solución de los subproblemas. Parece claro que el orden en que se entregan las víctimas afecta a la travel distance; las instrucciones del trabajo no piden específicamente tratar este tema, de hecho, concierne a la optimización, no a la planificación, para la cual es simplemente importante alcanzar el estado final, pero me intrigó y pensé que merecía la pena analizarlo.

He implementado cuatro métodos para entregar todas las víctimas, que vamos a describir más detalladamente abajo en la Sec. 1.3.1.

- `method_deliver_all_severity_priority(state)` - Entregar todas las víctimas en orden de severidad.
- `method_deliver_all_distance_priority(state)` - Entregar todas las víctimas en orden de distancia a la ambulancia más cercana.
- `method_deliver_in_order(state)` - Entregar las víctimas simplemente en el orden en que se encuentran en la lista.
- `method_try_all_permutations(state, max_victims=5)` - Probar todas las permutaciones de las víctimas y devolver la que minimiza la distancia total recorrida y la que minimiza el *makespan*.

El código de este método parece complicado de leer, pero en realidad es bastante simple, solo tiene que manejar algunas variables de tracking para controlar las permutaciones y las distancias.

Hay un umbral `max_victims` para limitar el número de permutaciones que se prueban, porque el número de permutaciones crece muy rápidamente con el número de víctimas. Sobre el umbral se generan solo `max_victims!` permutaciones, y se eligen casualmente.

1.3. Observaciones

1.3.1. Ordenar víctimas

Antes de decidir como ordinar las víctimas es necesario definir un criterio de optimización. He considerado tres posibles funciones objetivo:

1. **Severidad** de emergencia - Prioritizar las víctimas más graves: esto es —más o menos— lo que se prefiere hacer en un escenario real, sin embargo, no conduce a minimizar la distancia de viaje¹. Esta función objetivo es la más fácil de implementar, porque se puede ordenar la lista de víctimas por severidad y luego entregarlas en ese orden, no hay muchas decisiones que tomar, solo que la ambulancia más cercana a la víctima se mueve a su localización.

```
def method_deliver_all_severity_priority(state):
    if not state.victims:
        return [] # Base case: no victims left
    # Sort victims by severity (most severe first)
    victims_by_severity = sorted(state.victims, key=lambda v: v['sev'], reverse=True)
    victim = victims_by_severity[0] # The most severe victim
    best_hosp = # The closest hospital
    return [('deliver_victim', victim, best_hosp['name']),
            ('method_deliver_all_severity_priority',)]
```

¹Puede ocurrir, pero por casualidad.

2. **Travel distance** - Minimizar la distancia total recorrida por las ambulancias. Para hacer esto he implementado un algoritmo *greedy*, que elige primero la víctima que tiene la más cercana ambulancia.

```
def method_deliver_all_distance_priority(state):
    # ...
    for victim in state.victims:
        for amb in state.ambulances:
            if amb['cap'] >= victim['sev']: # Ambulance can handle this victim
                dist = euclidean_distance(amb['loc'], victim['loc'])
                if dist < min_distance:
                    min_distance = dist
                    best_victim = victim
    # ...
```

No estaba seguro de si esto garantizaba la solución óptima, así que intenté enumerar todas las permutaciones de víctimas y calcular la distancia total para cada permutación, y parece —salvo errores en la implementación— que la solución *greedy* ya proporciona la distancia óptima.

Para hacer esto hay el método `method_try_all_permutations(state, max_victims=5)`, que prueba todas las permutaciones, y se puede observar como la mejor solución que encuentra es la misma que la solución *greedy*.

No he probado todas las permutaciones de ambulancias para cada víctima en cada permutación, he utilizado como criterio de elección de la ambulancia lo mismo que en los otros métodos, la ambulancia más cercana a la víctima.

3. **Makespan** - Asumiendo como dice el texto que el tiempo de viaje es proporcional a la distancia euclídea entre dos localizaciones, se puede considerar que dos ambulancias distintas pueden viajar **simultáneamente**, entonces, el tiempo total de respuesta es el tiempo que tarda la última ambulancia en llegar al hospital. Un buen algoritmo para minimizar el makespan puede ser de utilizar el mayor número posible de ambulancias, pero no he implementado este método. En vez, se observa que, como es lógico, en relación con el makespan, las permutaciones casuales generadas por `method_try_all_permutations()` pueden ofrecer a menudo mejores resultados que el algoritmo *greedy* utilizado para minimizar *travel distance*.

1.3.2. Estados iniciales

En `scenario.py` se definen cuatro estados iniciales con distintas configuraciones de víctimas y ambulancias, para probar el código. Se puede elegir uno de ellos añadiendo la siguientes opciones al comando de ejecución:

1. -S1 - Una sola víctima
2. -S1 - 5 víctimas, donde todas las permutaciones de las víctimas son evaluadas.
3. -S1 - 5 víctimas que tiene que fallar porque no hay ninguna ambulancia capaz de transportar a la víctima más grave.
4. <Default> - 11 víctimas, que no permite de evaluar todas la permutaciones, solo algunas eligidas casualmente, y en efecto observamos cómo distintas ejecuciones dan resultados diferentes.

1.3.3. Leer los resultados

El código imprime los resultados en un formato verboso pero bastante linear. Aquí hay un ejemplo de la salida para el escenario con 11 víctimas.

Hay omisiones por razones de brevedad.

En la primera sección, el se imprime el resultado del metodo `method_deliver_all_distance_priority`, que minimiza la distancia total recorrida por las ambulancias, incluyendo el viaje de cada ambulancia e el makespan, aunque no sea el objetivo del método.

```
--- DISTANCE PRIORITIZATION APPROACH ---
```

```
--- FULL AMBULANCE MOVEMENT REPORT ---
```

```
Ambulance A1 started at: El Carmen
```

1. From El Carmen to El Carmen (empty) - distance: 0.00
 2. From El Carmen to Hospital Clinico (Carlos) - distance: 14.14
 3. From Hospital Clinico to La Saïdia (empty) - distance: 7.07
 - ...
 9. From Hospital Clinico to L'Eixample (empty) - distance: 20.00
 10. From L'Eixample to Hospital Doctor Peset (Elena) - distance: 15.81
- Total distance for A1: 122.38

```
Ambulance A3 started at: Patraix
```

1. From Patraix to Patraix (empty) - distance: 0.00


```

2. From Patraix to Hospital La Fe (Pablo) - distance: 11.18
Total distance for A3: 11.18

Ambulance A5 started at: Malvarrosa
1. From Malvarrosa to Malvarrosa (empty) - distance: 0.00
2. From Malvarrosa to Hospital Clinico (Maria) - distance: 25.50
...
8. From Malvarrosa to Hospital Clinico (Pascual) - distance: 25.50
Total distance for A5: 169.90

Ambulance A6 started at: Ciutat Vella
1. From Ciutat Vella to Ciutat Vella (empty) - distance: 0.00
2. From Ciutat Vella to Hospital Clinico (Francisco) - distance: 15.81
Total distance for A6: 15.81

Verified total distance: 319.27
Makespan (parallel time): 169.90 units (critical ambulance: A5)
=====

```

En la segunda sección se generan las permutaciones con el método `method_try_all_permutations`, y imprime la distancia y el makespan de cada una de ellas, e al final el resultado de las 5 mejores permutaciones por distancia y por makespan, junto con la ambulancia que determina el makespan (la que ha hecho el viaje más largo).

```

--- PERMUTATION OPTIMIZATION APPROACH ---
Too many victims (11) to try all permutations.
Sampling 120 random permutations from 39916800 possibilities...
Tested permutation 1 starting with Sofia: distance 350.81, makespan 190.31 (A5)
Tested permutation 2 starting with Miguel: distance 360.58, makespan 223.90 (A5)
...
Tested permutation 119 starting with Maria: distance 337.87, makespan 248.36 (A1)
Tested permutation 120 starting with Alejandro: distance 337.70, makespan 173.37 (A1)
Tested 120/120 permutations. Best distance: 319.27

===== TOP 5 PERMUTATIONS BY TOTAL DISTANCE =====
1. Order: ['Pascual', 'Pablo', ..., 'Sofia'] - Distance: 319.27 - Makespan: 171.62 (A5)
...
5. Order: ['Maria', 'Alejandro', ..., 'Miguel'] - Distance: 319.27 - Makespan: 180.22 (A1)

===== TOP 5 PERMUTATIONS BY MAKESPAN =====
1. Order: ['Miguel', 'Pascual', ..., 'Maria'] - Makespan: 112.61 - Distance: 350.90 (A2)
...
5. Order: ['Miguel', 'Pascual', ..., 'Antonio'] - Makespan: 147.20 - Distance: 350.90 (A5)
Time taken: 0.47 seconds
Makespan (parallel time): 112.61 units (critical ambulance: A2)
=====

```

Al final se imprime un resumen de los resultados, comparando los dos métodos, `method_deliver_all_distance_priority` y `method_try_all_permutations`, y se calcula el porcentaje de mejora de la travel distance y del makespan.

```

--- COMPARISON ---
TOTAL DISTANCE:
Distance optimization: 319.27 units
Victim order: ['Alejandro', 'Sofia', 'Antonio', 'Jose', 'Francisco', 'Carlos', 'Elena', 'Miguel', 'Pa
Permutation optimization: 319.27 units
Victim order: ['Pascual', 'Pablo', 'Miguel', 'Carlos', 'Alejandro', 'Antonio', 'Elena', 'Maria', 'Jos
Improvement: 0.00%

MAKESPAN (PARALLEL TIME):
Distance optimization: 169.90 units, critical ambulance: A5
Victim order: ['Alejandro', 'Sofia', ..., 'Pablo']
Permutation optimization: 112.61 units, critical ambulance: A2
Victim order: ['Miguel', 'Pascual', ..., 'Maria']
Improvement: 33.72%

```

1.3.4. Animaciones

El código genera una mapa del estado inicial en un fichero `valencia_map.jpg`, que incluye localizaciones, ambulancias y víctimas.

Si se añade el parámetro `-A` al comando de ejecución, se generan animaciones de los movimientos de las ambulancias en dos ficheros `.mp4`. Me resultaron muy útiles para tener una representación visual del plan ejecutado por PYHOP.

Tengo que admitir que no conozco muy bien la librería `matplotlib`, y que pedí a una IA generativa que me ayudara a escribir las funciones para renderizar el mapa y las animaciones. ☺

1.4. Conclusiones

PYHOP permite de modelar y resolver problemas de planificación de manera sencilla y elegante, y es muy útil para problemas de planificación que se pueden descomponer en acciones elementales.

Hay maneras de resolver el problema sin formalizar los métodos de planificación, pero durante la realización de este proyecto, me he dado cuenta de que siguiendo el esquema de PYHOP se obtiene un código más claro y legible, así como una representación linear del dominio..

El problema de la planificación de emergencias es un problema interesante y complejo, especialmente se si considera también como optimizar una solución en términos de travel distance y makespan, en vez de limitarse a planificar para alcanzar un estado final; se puede complicar más si se van a consider multiplés funciones objetivo. En uno escenario real, la severidad de la emergencia es importante, pero no es el único factor a considerar, es necesario también minimizar el tiempo de respuesta para todas la víctimas.

En general, he leído online que el *Emergency Vehicle Dispatching Problem* es una variante del *Vehicle Routing Problem* (VRP), que es un problema NP-hard, que pero parece diferir dal nuestro problema en algunos aspectos, sobre todo que en el VRP hay un grafo con arcos que tienen un costo asociado y que determinen entre cuales nodos se puede viajar, mientras en nuestro problema se puede viajar entre cualquier par de nodos. Podemos imaginar que el nuestro es un caso particular en que el grafo es completo.

Y además, en la realidad, no siempre todos los hospitales están disponibles, el trafico afecta a la travel distance, y otros factores tecnicos (carburante, turnos de trabajo, mantenimiento de vehículos, ...) y éticos/humanos pueden influir en la solución elegida.