计算机控制系统

# 教学模块2信号转换与 z 变换

东北大学·关守平 guanshouping@ise.neu.edu.cn



## 本教学模块内容:

- 教学单元1-模块导学
- 教学单元2-信号转换分析
- 教学单元3-z变换与z反变换



教学模块2信号转换与z变换

# 教学单元1模块导学

东北大学·关守平 guanshouping@ise.neu.edu.cn



#### 1.1 学习本教学模块所需掌握的基础知识

#### 熟悉

- 1、连续系统的s传递函数模型
- 2、连续系统频域特性分析

#### 了解

- 1、模拟量至数字量(即A/D)转换原理
- 2、数字量至模拟量(即D/A)转换原理

(微机原理中的知识)



## 1.2 本教学模块解决的问题

- (1) 信号转换过程特性分析:了解信号从连续到离散、再从离散到连续过程中的时域和频域特性变化,从而建立确定采样周期的理论;
- (2)信号变换过程的数学表达: z变换(从连续变离散)与z反变换(从离散变连续)理论。



## 1.3 计算机控制系统信号转换分析

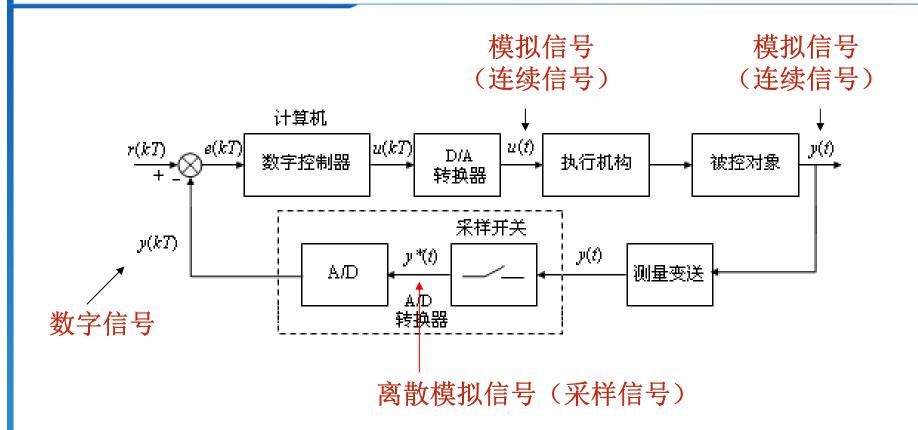


图1.1 计算机控制系统前后的信号转换关系



#### 计算机控制系统中的信号类型:

- (1)模拟信号:时间上连续,幅值上也是连续的信号,即通常所说的连续信号。
- (2) 离散模拟信号:时间上离散而幅值上连续的信号,即常说的采样信号。
- (3)数字信号:时间上离散而且幅值上量化的信号,可用一序列数字表示。



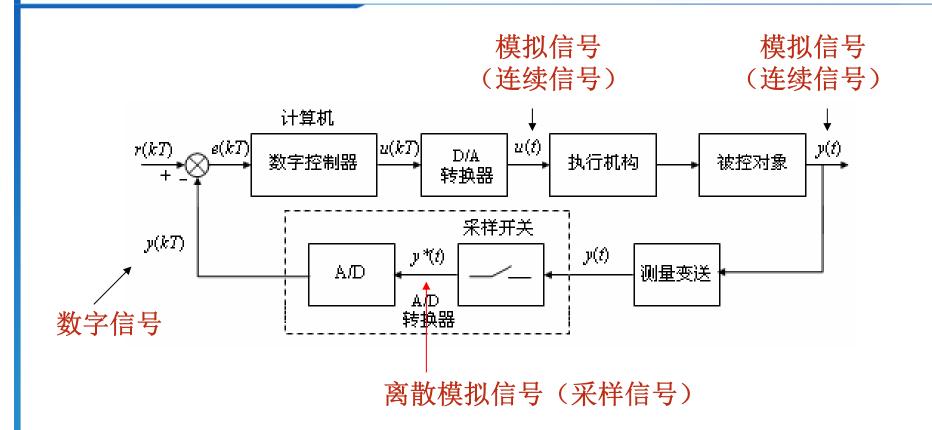


图1.1 计算机控制系统前后的信号转换关系



## 1.4 采样过程的基本概念与方法

#### 1.4.1 采样过程的基本概念

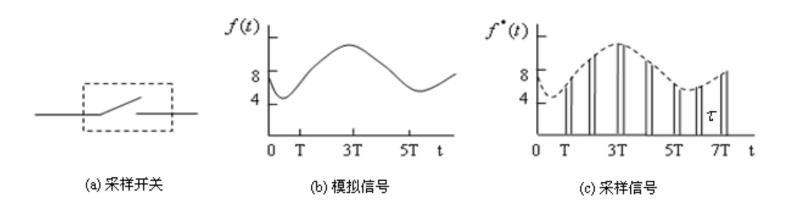


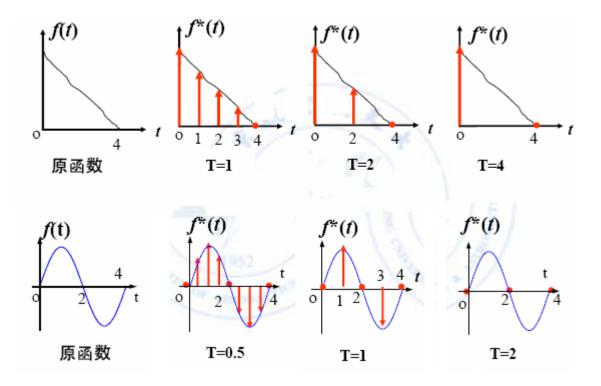
图1.2 信号的转换过程

每隔一定时间(例如T秒),开关闭合短暂时间(例如 τ秒),对 模拟信号进行采样,得到时间上离散数值序列:

$$f^*(t) = \{f(0T), f(1T), f(2T), \dots f(kT), \dots \}$$



#### 1.4.2 采样周期的作用





#### 1.4.3 A/D转换

A/D 转换器的作用是将输入的模拟量数字化。 主要分为两大类:

直接转换器:逐次逼近型、并联比较型等

间接转换器: 单积分型、双积分型等

典型芯片: ADC0809—8位逐次逼近型,并行接口



## 逐次逼近型A/D转换器:

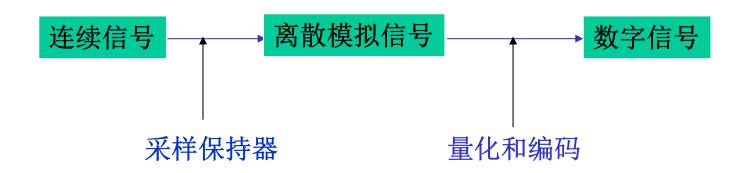
逐次逼近的基本思想: 类似于用天平称物

顺序	砝码重量	比较判断	砝码去留	结果表示
1	8g	8g<13g	留	1
2	8g+4g	12g<13g	留	1
3	8g+4g+2g	14g>13g	去	0
4	8g+4g+1g	13g=13g	留	1

**13** → **1101** 



通常A/D转换器要完成采样、量化和编码3个变换:

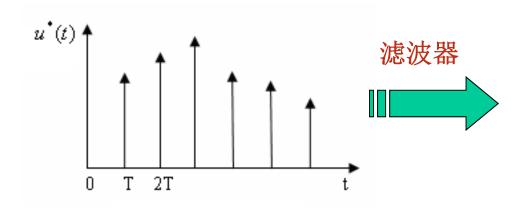


A/D转换的误差:主要应由A/D转换器转换速率(孔径时间)和转换精度(量化误差)来决定。

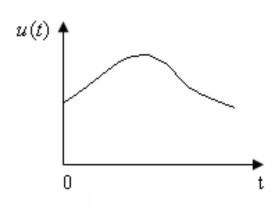


## 1.5 采样信号恢复过程的基本概念与方法

#### 1.5.1 采样恢复过程的基本概念



脉冲序列



连续信号



#### 1.5.2 D/A转换

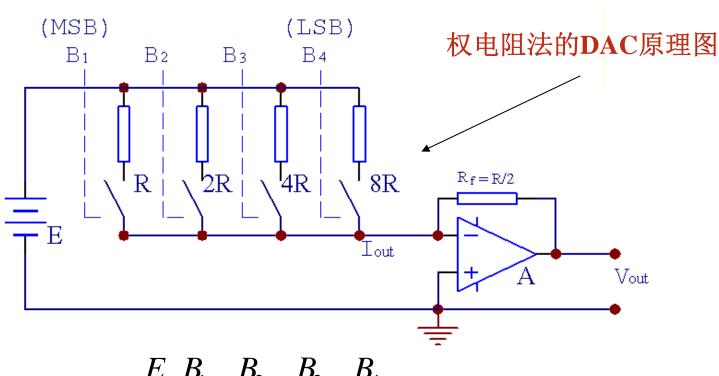
D/A转换是将数字编码信号转换为相应的时间连续模拟信号。

- ➤ 按与微机的接口形式分类DAC: 串行接口DAC, 并行接口DAC;
- ➤ 按DAC的输出形式分类: 电流输出型DAC, 电压输出型DAC.

典型芯片: DAC0832—8位并行接口, 电流输出。



**D**/A转换器的工作原理,可以归结为"按权展开求和"的基本原则,对输入数字量中的每一位,按权值分别转换为模拟量,然后通过运算放大器求和,得到相应模拟量输出。



$$V_{out} = -\frac{E}{R} \left( \frac{B_1}{2} + \frac{B_2}{2^2} + \frac{B_3}{2^3} + \frac{B_4}{2^4} \right)$$



D/A转换器将数字编码信号转换为相应的时间连续模拟信号,包括解码器和信号保持器。

D/A转换的误差主要由解码器精度(转换器字长)和保持器(采样点之间插值)的形式以及规定的时间间隔 T决定。

数字信号 离散模拟信号 连续信号



# ·教学单元一结束·

