

知识点K2.19

LTI离散系统的频率响应

主要内容:

离散系统的频率响应

基本要求:

掌握离散系统的频率响应



LTI离散系统的频率响应

K2.19 LTI离散系统的频率响应

若LTI因果离散系统的系统函数 $H(z)$ 的收敛域包含单位圆, ($|z| > \alpha, \alpha < 1$), 则 $H(e^{j\Omega T})$ 称为**频率响应**。

$$H(e^{j\Omega T}) = H(z) \big|_{z=e^{j\Omega T}}$$

$$H(e^{j\Omega T}) = |H(e^{j\Omega T})| e^{j\varphi(\Omega T)}$$

$|H(e^{j\Omega T})|$ 称为系统的**幅频响应**;

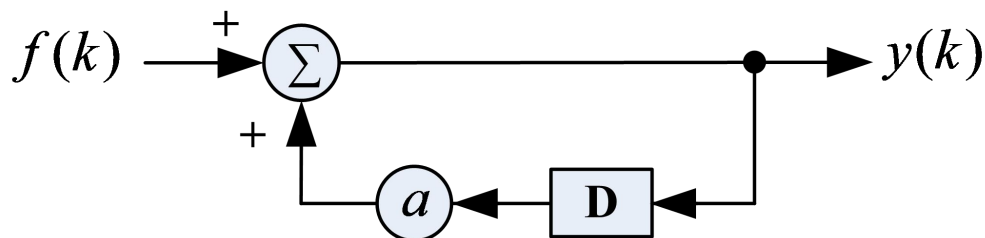
$\varphi(\Omega T)$ 称为系统的**相频响应**;

说明: $H(e^{j\Omega T})$ 表示系统对不同频率 ΩT 的正弦序列的稳态响应特性; 是 ΩT 的连续周期函数, 周期为 2π 。



LTI离散系统的频率响应

例1 如图系统, $f(k)$ 为因果信号, $0 < \alpha < 1$, 求 $H(e^{j\Omega T})$



解: 系统差分方程为:

$$y(k) - \alpha y(k-1) = f(k)$$

求出系统函数 $H(z)$:

$$Y_{zs}(z) - \alpha z^{-1} Y_{zs}(z) = F(z)$$

$$H(z) = \frac{Y_{zs}(z)}{F(z)} = \frac{1}{1 - \alpha z^{-1}} = \frac{z}{z - \alpha}, \quad |z| > \alpha$$



LTI离散系统的频率响应

$|z| > a, 0 < a < 1$ 收敛域含单位圆，系统的频率响应为：

$$H(e^{j\Omega T}) = H(z) \big|_{z=e^{j\Omega T}} = \frac{e^{j\Omega T}}{e^{j\Omega T} - a}$$

$$|H(e^{j\Omega T})| = \frac{1}{|e^{j\Omega T} - a|} = \frac{1}{|\cos \Omega T + j \sin \Omega T - a|}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{(\cos \Omega T - a)^2 + \sin^2 \Omega T}}$$

$$= \frac{1}{\sqrt{(1 + a^2) - 2a \cos \Omega T}}$$



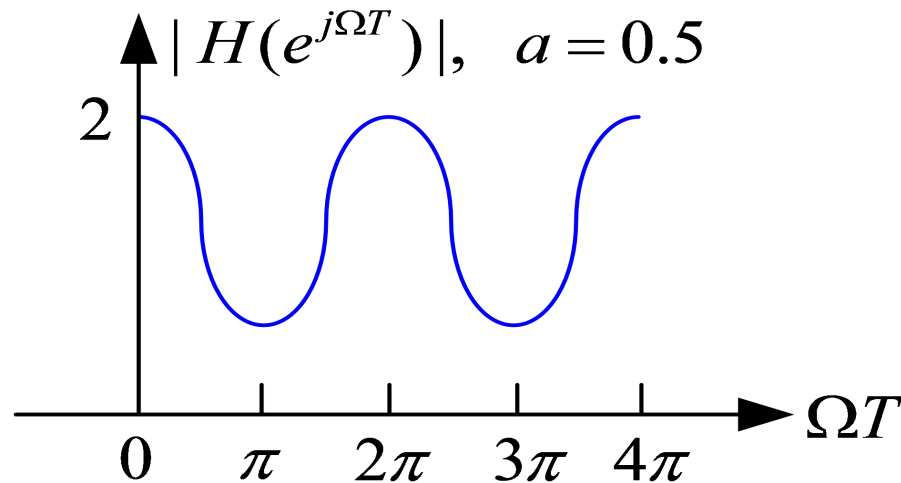
LTI离散系统的频率响应

幅频响应曲线：（ ΩT 称为数字角频率，可记为 θ ）

$$\Omega T = 0, \quad |H(e^{j\Omega T})| = \frac{1}{1-a}$$

$$\Omega T = \pi, \quad |H(e^{j\Omega T})| = \frac{1}{1+a}$$

$$\Omega T = 2\pi, \quad |H(e^{j\Omega T})| = \frac{1}{1-a}$$



LTI离散系统的频率响应

例2 已知离散系统的输入 $f(k)$ 为

$$f(k) = 9 + 9 \cos\left(\frac{\pi}{4}k\right) + 9 \cos\left(\frac{\pi}{2}k + \frac{\pi}{4}\right), \quad -\infty < k < \infty$$

系统函数为 $H(z) = \frac{1}{2z+1}$, $|z| > \frac{1}{2}$, 求稳态响应 $y(k)$ 。

解: 因为 $|z| > \frac{1}{2}$, 所以 $H(z)$ 收敛域包含单位圆。

$$H(e^{j\Omega T}) = \frac{1}{2e^{j\Omega T} + 1}$$

(1) 设 $f_1(k) = 9 = 9 \cos(\Omega T k)$, $\Omega T = 0$

$$H(e^{j0}) = \frac{1}{3} \quad y_1(k) = 9 \times \frac{1}{3} = 3$$



LTI离散系统的频率响应

(2) 设 $f_2(k) = 9 \cos(\frac{\pi}{4}k)$, $\Omega T = \frac{\pi}{4}$

$$H(e^{j\Omega T}) = \frac{1}{2e^{j\frac{\pi}{4}} + 1} = 0.36 \angle -30.3^\circ$$

$$y_2(k) = 9 |H(e^{j\Omega T})| \cos[\Omega T k + \varphi(\Omega T)], \quad \Omega T = \frac{\pi}{4}$$

$$= 9 \times 0.36 \cos(\frac{\pi}{4}k - 30.3^\circ)$$

$$= 3.24 \cos(\frac{\pi}{4}k - 30.3)$$



LTI离散系统的频率响应

(3) 设 $f_3(k) = 9 \cos(\frac{\pi}{2}k + \frac{\pi}{4})$, $\Omega T = \frac{\pi}{2}$

$$H(e^{j\Omega T}) = \frac{1}{2e^{j\frac{\pi}{2}} + 1} = \frac{1}{1 + j2} = 0.45 \angle -63.4^\circ$$

$$y_3(k) = 9 |H(e^{j\Omega T})| \cos[\Omega T k + \frac{\pi}{4} + \varphi(\Omega T)], \quad \Omega T = \frac{\pi}{2},$$

$$= 9 \times 0.45 \cos(\frac{\pi}{2}k + \frac{\pi}{4} - 63.4^\circ)$$

$$= 4.05 \cos(\frac{\pi}{2}k - 18.4^\circ)$$



(4) 系统对 $f(k)$ 的响应为 $y(k)$

$$y(k) = y_1(k) + y_2(k) + y_3(k)$$

$$= 3 + 3.24 \cos\left(\frac{\pi}{4}k - 30.3^\circ\right) + 4.05 \cos\left(\frac{\pi}{2}k - 18.4^\circ\right)$$

