知识点**K3.09** Ch.8.4

系统函数矩阵与系统稳定性分析

主要内容:

- 1.连续系统系统函数矩阵与系统稳定性
- 2. 离散系统系统函数矩阵与系统稳定性
- 3.利用MATLAB计算系统函数

基本要求:

掌握利用系统函数矩阵判断连续/离散系统稳定性的方法

- K3.09系统函数矩阵与系统稳定性分析
- 1.连续系统稳定性判别:
- (1) 利用R-H准则判断n阶系统的稳定性:

$$H(s) = C\Phi(s)B + D = C(sI - A)^{-1}B + D$$

H(s)的分母为|sI-A|,为s的n次多项式,可表示为;

$$|sI - A| = a_n s^n + a_{n-1} s^{n-1} + \dots + a_0$$

Step1:对|sI-A|, 进行R-H排列;

Step2:根据R-H准则判别系统的稳定性。

(2) 利用矩阵A的特征方程判断系统稳定性:

若矩阵A的特征方程 | $\lambda I - A$ |=0的根全部在s左半开平

面,则连续系统稳定。

2.离散系统稳定性判别:

(1) 利用朱里准则判断n阶系统的稳定性:

$$H(z) = Cz^{-1}\Phi(z)B + D = C(zI - A)^{-1}B + D$$

H(z)的分母为|zI-A|,为z的n次多项式,可表示为;

$$|zI - A| = a_n z^n + a_{n-1} z^{n-1} + \dots + a_0$$

Step1:对|zI-A|进行朱里排列;

Step2:根据朱里准则判别系统的稳定性。

(2) 利用矩阵A的特征方程判断系统稳定性:

若矩阵A的特征方程 $|\lambda I - A| = 0$ 的根全部在z单位圆内,则离散系统稳定。

3. 利用MATLAB求解系统函数矩阵

利用MATLAB提供的函数ss2tf,可以由状态空间方程计算系统函数矩阵H(s),调用形式如下:

[num, den]=ss2tf(A, B, C, D, k)

其中,A、B、C、D分别表示状态空间方程的系数矩阵;k表示由函数ss2tf计算的与第k个输入相关的系统函数,即H(s)的第k列。num表示H(s)第k列的m个元素的分子多项式,den表示H(s)公共的分母多项式。

例1 已知某连续时间系统的状态方程和输出方程为:

$$\begin{bmatrix} \dot{x}_1(t) \\ \dot{x}_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} f_1(t) \\ f_2(t) \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} y_1(t) \\ y_2(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1(t) \\ x_2(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} f_1(t) \\ f_2(t) \end{bmatrix}$$

利用Matlab求该系统的系统函数矩阵H(s)。

解:

[num1,den1]=ss2tf(A,B,C,D,1)

[num2,den2]=ss2tf(A,B,C,D,2)

%运行可得

系统函数矩阵H(s)为:

$$H(s) = \frac{1}{s^2 - s - 2} \begin{bmatrix} s^2 - 1 & s + 1 \\ s^2 - 2s & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \frac{s+1}{s-2} & \frac{1}{s-2} \\ \frac{s}{s+1} & 0 \end{bmatrix}$$

