# 1602A LCM 驱动程序

作者: 嵌入式应用软件园

## 目 录

1	程序功能	能	3
2	程序代码	码	4
3	LCM 简介	介	7
	3.1 技	万术参数	7
	3.2 信	号说明	7
	3.3 操	掉作时序	7
	3.4 状		8
	3.5 RA	M 地址映射	8
	3.6 指	6令说明	8
	3.6	5.1 显示模式设置	8
	3.6	5.2 显示开/关及光标设置	9
	3.6	5.3 数据指针设置	9
	3.6	5.4 其它设置	9
	3.7 外	、形	10

## 1 程序功能

程序中包含 LCM 用到的所有函数:初始化、写指令、写数据、判忙碌、清屏幕、存储用户自定义图形。

#### 函数 WRITE 有 2 个参数,A 和 B。

A---->数据,即任何字符的 ASCII 码。

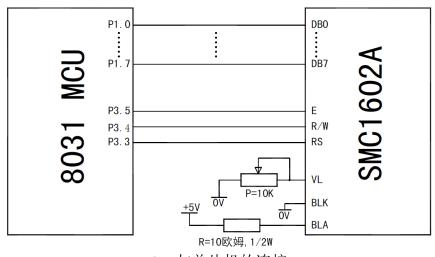
B---->地址,即在 LCM 上的显示位置,0x00~0x10 或 0x40~0x50。

#### 函数 DISP CGRAM 有 3 个参数,R3,R4 和 R5。

R5---->自选图形数据个数,每个自选图形有 8 个 Byte 组成。

R4---->自选图形序号

R3---->地址,即在LCM上的显示位置,0x00~0x10或0x40~0x50。



LCM 与单片机的连接

## 2 程序代码

```
001
  模 块:LCM
;文件名:LCM_Driver.asm
;作 者:嵌入式应用软件园http://emsys.taobao.com
;修 订:
002
003
nn4
005
      版本号
             原因
初始版本
006
007
      1.0
008
009
  010
   RS
      BIT P3.3
N11
      BIT P3.4
012
   R_W
013
      BIT P3.5
014
   DBO 7 EQU P1
   015
016
  017
018
  019
020
021
022
              (Action)
023
              用户可以在此指定自己的参数
024
025
  026
027
   ORG
      0000H
   LJMP MAIN
028
029
   ,函数名:MAIN
;输 入:无
;输 出:无
030
031
032
    用:INITIAL, CLR_LCM, WRITE_COM, WRITE_DATA, SAVE_CGRAM
述:主函数
033
  描
034
  035
036
   ORG
      -0030H
037
  MAIN:
038
   MOV
      SP, #60H
   LCALL INITIAL
039
040
  LOOP:
041
042
   SJMP LOOP
043
044
  函数名:WRITE
输入:
045
046
      A---->数据
047
      B---->地址
048
    出:无
用:无
述:写指令到LCM
049
050
051
052
   WRITE:
053
054
   LCALL WRITE_COM
   LCALL WRITE_DATA
055
   RET
056
057
   函数名:DISP_CGRAM
输入:
058
059
      R5---->自选图形数据个数
R4---->自选图形序号
R3---->自选图形显示位置
060
061
062
     出:无
用:无
述:写入自选图形,并显示
063
064
  繙
065
   ojeojeojeojeojeojeojeojeojeojeojeoje
                 066
  DISP CGRAM:
067
   LCALL SAVE_CGRAM
068
   MOV A,R3
LCALL WRITE_COM
   MOV
069
070
071
   MOV
     A, R4
   LCALL WRITE_DATA
072
```

我们的辛勤付出,需要您的肯定,请访问:嵌入式应用软件园。

```
073
                        RET
 074
 075
076
                     函数名:INITIAL
                     输 入:无
输 出:无
调 用:WRITE_COM
描 述:LCM初始化(启动)
077
078
079
nan
081
                     de de la desta de de desta de de desta de de desta de desta de desta de desta de desta
 082
                  INITIAL:
                        MOV A,#MODE
LCALL WRITE_COM
 083
084
                        MOV A, #DCF
LCALL WRITE_COM
085
086
                        MOV A, #ACĀ
LCALL WRITE_COM
 087
088
 089
                        RET
090
 091
                   函数名:CHECK_BUSY
输 入:无
输 出:无
调 用:无
 092
093
094
095
                     描述:查询忙碌标志信号
 096
                     Sicilia de la constituir de la constitui
097
                CHECK_BUSY:
 098
 099
                        PUSH ACC
                BUSY_LOOP:
 100
                        CLR E
SETB RW
 101
 102
                        CLR RS
SETB E
103
                                                 RS
104
                                                 A, DBO_7
 105
                        MOV
 106
                        CLR
                                             ACC. 7, BUSY_LOOP
 107
                         JΒ
 108
                        POP
                                                 ACC
                        LCALL DEL
109
 110
                         RET
 111
 112
                    函数名:WRITE_COM
输 入:A
输 出:无
调 用:无
描 述:写指令到LCM
 113
                  输输调
 114
 115
 116
 117
 118
                 WRITE COM:
 119
                        LCALL CHECK_BUSY
 120
                         CLR
 121
                        CLR RS
CLR R_W
SETB E
 122
 123
 124
 125
                          MOV
                                                 DBO_7, B
                          CLR
 126
 127
 128
                     **********************************
 129
                    函数名:WRITE_DATA
输 入:A
输 出:无
调 用:无
描 述:写数据到LCM
 130
 131
 132
 133
 134
                      <del>*************</del>
 135
                 WRITE_DATA:
 136
                        LCALL CHECK_BUSY
 137
                          CLR E
SETB RS
 138
 139
 140
                          CLR R_W
 141
                          SETB E
 142
                          MOV
                                                 DBO_7, A
                          CLR
 143
 144
                        RET
 145
 146
                     。

· 函数名:CLR_LCM
 147
```

```
入:无
出:无
用:无
述:清除LCM
   输输调
148
149
150
   扭
151
152
   153
   CLR_LCM:
    MOV A,#00000001B
LCALL WRITE_COM
154
155
156
    RET
157
   158
   函数名:SAVE_CGRAM
159
160
         R5--->自选图形数据个数
161
      出:无
用:无
述:自定义图形写入CGRAM
162
163
   扭
164
   165
   SAVE_CGRAM:
MOV A,#01000000B
LCALL WRITE_COM
166
167
168
169
    MOV DPTR, #TAB
  CGRAM_LOOP:
170
    CLR A
MOVC A, @A+DPTR
LCALL WRITE_DATA
171
172
173
    INC DPTR
DJNZ R5, CGRAM_LOOP
174
175
176
    RĒT
177
178
   函数名:DEL
输 入:无
179
180
      出:尤
用:无
述:延时2.7MS
181
182
183
   描
184
   **********************************
185
  DEL:
    MOV
        R6, #5
186
187
  L1:
    MOV R7,#248
DJNZ R7,$
DJNZ R6,L1
188
189
190
191
192
   :自定义图形数据,每个自选图形由8个Byte组成
193
194
  TAB:
195
196
    END
   197
198
   199
200
   ;声明:
201
        版权所有,嵌入式应用软件园。
此文件只限购买者个人使用,请勿在互联网中传播,如有侵权,将追究相应责任。
如需单片机代码/技术支持,请访问:嵌入式应用软件园http://emsys.taobao.com
202
203
204
```

如需源代码/此代码技术支持,请访问:嵌入式应用软件园。

## 3 LCM 简介

#### 3.1 技术参数

显示容量:	16X2 个字符
芯片工作电压:	4. 5∼5. 5V
工作电流:	2. OmA (5. OV)
模块最佳工作电压:	5. 0V
字符尺寸:	2. 95X4. 35 (WXH) mm

#### 3.2 信号说明

编号	符号	引脚说明	编号	符号	引脚说明
1	VSS	电源地	9	D2	Data I/O
2	VDD	电源正极	10	D3	Data I/O
3	VL	液晶显示偏压信号	11	D4	Data I/O
4	RS	数据/命令选择端(H/L)	12	D5	Data I/O
5	R/W	读/写选择端(H/L)	13	D6	Data I/O
6	Е	使能信号	14	D7	Data I/O
7	DO	Data I/O	15	BLA	背光源正极
8	D1	Data I/O	16	BLK	背光源负极

#### 3.3 操作时序

1 读状态: 输入: RS=L, RW=H, E=H 输出: D0~D7=状态字

2 写指令: 输入: RS=L, RW=L, D0~D7=指令码, E=高脉冲 输出: 无

3 读数据: 输入: RS=H, RW=H, E=H 输出: D0~D7=数据

4 写数据: 输入: RS=H, RW=L, D0~D7=数据, E=高脉冲 输出: 无

#### 3.4 状态字

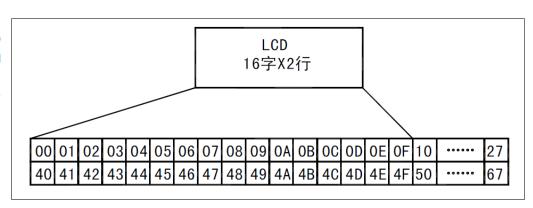
STA7	STA6	STA5	STA4	STA3	STA2	STA1	STA0
D7	D6	D5	D4	D3	D2	D1	D0

STAO-6	当前数据地址指针的数值				
STA7	读写操作使能	1:	禁止	0:	允许

注:对控制器每次进行读写操作之前,都必须进行读写检测,确保 STA7 为 0

#### 3.5 RAM 地址映射

控制器内部带有80X8位(80字节)的 RAM缓冲区,对应关系如右图所示:



#### 3.6 指令说明

#### 3.6.1 显示模式设置

指令码								功能
0	0	1	1	1	0	0	0	设置 16X2 显示, 5X7 点阵, 8 位数据接口

#### 3.6.2 显示开/关及光标设置

指令码								功能
0	0	0	0	1	D	С	В	D=1 开显示; D=0 关显示
								C=1 显示光标; C=0 不显示光标
								B=1 光标闪烁; B=0 光标不显示
0	0	0	0	0	1	N	S	N=1 当读或写一个字符后地址指针加
								一,且光标加一
								N=0 当读或写一个字符后地址指针减
								一,且光标减一
								S=1 当写一个字符,整屏显示左移(N=1)
								或右移(N=0),以得到光标不移动而屏
								幕移动的效果。
								S=0 当写一个字符,整屏显示不移动

#### 3.6.3 数据指针设置

控制器内部设有一个数据地址指针,用户可通过它们来访问内部的全部 80 字节 RAM。

指令码	功能
80H+地址码(0-27H,	设置数据地址指针
40H-67H)	

### 3.6.4 其它设置

指令码	功能
01H	显示清屏: 1. 数据指针清零
	2. 所有显示清零
02H	显示回车: 1. 数据指针清零

### 3.7 外形

