

Ripasso Vettori

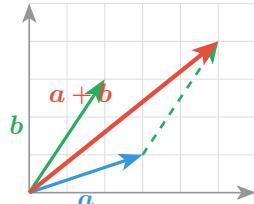
Le due operazioni fondamentali: **Somma** e **Scalatura**

ADD — Somma di vettori

Dati $\mathbf{a} = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \end{bmatrix}$ e $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix}$:

$$\mathbf{a} + \mathbf{b} = \begin{bmatrix} a_1 + b_1 \\ a_2 + b_2 \end{bmatrix}$$

Si sommano le componenti una per una. Vale in qualsiasi dimensione.



Sommare b ad a : spostare la punta di a nella direzione e verso di b , per la sua lunghezza.

Sottrarre b ad a : spostare la punta di a nella direzione e verso opposto di b , per la sua lunghezza.

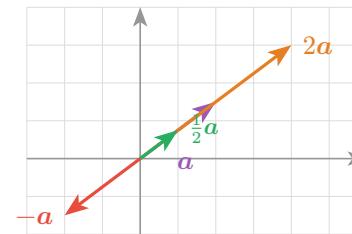
$$Es.: \quad \mathbf{a} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 2 \\ 3 \end{bmatrix} \quad \mathbf{a} + \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 5 \\ 4 \end{bmatrix}$$

SCALE — Scalatura (prodotto per scalare)

Dato $\mathbf{a} = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \end{bmatrix}$ e uno scalare $\lambda \in \mathbb{R}$:

$$\lambda \mathbf{a} = \begin{bmatrix} \lambda a_1 \\ \lambda a_2 \end{bmatrix}$$

Si moltiplica ogni componente per lo stesso numero. Cambia lunghezza (e verso se $\lambda < 0$).



Stessa direzione, lunghezza diversa. Se $\lambda < 0$ il verso si inverte.

$$Es.: \quad \mathbf{a} = \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} \quad 2\mathbf{a} = \begin{bmatrix} 6 \\ 2 \end{bmatrix} \quad -\mathbf{a} = \begin{bmatrix} -3 \\ -1 \end{bmatrix}$$

ADD e SCALE

scegliendo opportunamente un insieme di vettori, ci permettono di costruire qualsiasi altro vettore dello spazio.

Prodotto Scalare / Dot Product

Un'operazione tra due vettori che restituisce **uno scalare**

Formula — moltiplicazione componenti

Dati $\mathbf{a} = \begin{bmatrix} a_1 \\ a_2 \end{bmatrix}$ e $\mathbf{b} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \end{bmatrix}$:

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = a_1 b_1 + a_2 b_2$$

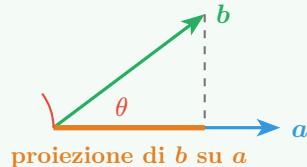
In n dimensioni:

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \sum_{i=1}^n a_i b_i$$

Si moltiplicano le componenti corrispondenti e si sommano. Il risultato è uno **scalare**, non un vettore.

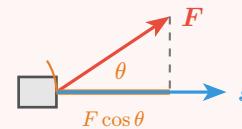
Significato geometrico

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = \|\mathbf{a}\| \cdot \|\mathbf{b}\| \cdot \cos \theta$$



Prodotto della proiezione di \mathbf{a} su \mathbf{b} per $\|\mathbf{b}\|$. Se $\theta = 90^\circ$ (perpendicolari) $\rightarrow \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0$.

Significato fisico — Lavoro



$$W = \mathbf{F} \cdot \mathbf{s} = \|\mathbf{F}\| \cdot \|\mathbf{s}\| \cdot \cos \theta$$

Solo la componente della forza nella direzione dello spostamento compie lavoro.

Media pesata

Dati i voti $\mathbf{v} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix}$ e i pesi $\mathbf{w} = \begin{bmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \end{bmatrix}$ con $\sum w_i = 1$:

$$\text{media pesata} = \mathbf{v} \cdot \mathbf{w} = v_1 w_1 + v_2 w_2 + v_3 w_3$$

Ese.: voti $\begin{bmatrix} 8 \\ 6 \\ 7 \end{bmatrix}$ con pesi $\begin{bmatrix} 0.5 \\ 0.3 \\ 0.2 \end{bmatrix}$: $8 \cdot 0.5 + 6 \cdot 0.3 + 7 \cdot 0.2 = 7.2$

Cosine Similarity

Misura quanto due vettori sono **collineari**: un numero da -1 a $+1$

Formula

$$\mathbf{a} \sim \mathbf{b} = \frac{\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}}{\|\mathbf{a}\| \cdot \|\mathbf{b}\|} = \cos(\theta)$$

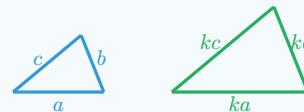
Dot product **normalizzato** per le lunghezze: elimina la scala, misura solo la direzione.

Casistiche

- $\mathbf{a} \sim \mathbf{b} = 1$ stessa direzione ($\mathbf{b} = k\mathbf{a}$, $k > 0$)
- $\mathbf{a} \sim \mathbf{b} = 0$ perpendicolari (nessuna relazione)
- $\mathbf{a} \sim \mathbf{b} = -1$ verso opposto ($\mathbf{b} = k\mathbf{a}$, $k < 0$)

Come per i triangoli simili...

Se due vettori hanno cos similarity massima ($\mathbf{a} \sim \mathbf{b} = 1$) allora:



Le componenti corrispondenti sono proporzionali con rapporto k : $b_i = ka_i$

Esempio — Voti di 4 studenti

Voti in 4 materie STEM. Quali studenti hanno un profilo **simile**?

	Mat	Fis	Inf	Sci
Alice	6	5	4	6
Bruno	9	7.5	6	9
Carla	8	5	9	7
Dario	5	7	8	4

Trasformazioni Lineari e Affini

Funzioni che trasformano vettori in vettori

Definizioni

Lineare: $f(\alpha\mathbf{x} + \beta\mathbf{y}) = \alpha f(\mathbf{x}) + \beta f(\mathbf{y})$

Rispetta ADD e SCALE.

Affine: $f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x} + \mathbf{b}$

Lineare + traslazione.

Esempi lineari: rotazione, riflessione, scalatura, proiezione, shear

Esempi affini: traslazione, rototraslazione, qualsiasi lineare + traslazione

Matrici

Fissata una base, ogni trasformazione lineare corrisponde a **una e una sola matrice** (e viceversa).

$$f(\mathbf{x}) = A\mathbf{x} \quad A \in \mathbb{R}^{m \times n}$$

Trasformazioni lineari \leftrightarrow matrici (isomorfismo).

Proprietà

Sia lineari che affini:

- Mandano **rette in rette**
- Conservano il **parallelismo**

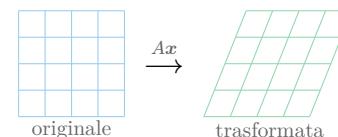
Solo lineari:

- Mandano sempre l'**origine in origine**: $f(\mathbf{0}) = \mathbf{0}$

Chiusura

Somma di trasformazioni lineari/affini \rightarrow lineare/affine

Composizione di trasformazioni lineari/affini \rightarrow lineare/affine



Rette \rightarrow rette, parallele \rightarrow parallele