

## Лекция №5

Если  $i$ -ое ограничение прямой задачи в оптимальном решении выполняется в виде нестрогого неравенства, то соответствующее ему оптимальное значение двойственной переменной равно нулю.

$A_i X^* < b_i \Rightarrow y_i^* = 0$ , где  $A_i$  –  $i$ -ая строка ограничений

Если  $j$ -ое ограничение двойственной задачи в оптимальном решении выполняется как строгое неравенство, то оптимальное значение соответствующей двойственной переменной равно нулю.

$A_j^T Y^* - C_j > 0 \Rightarrow x_j^* = 0$

$\delta_{n+j}^{пз} = y_j^*, j = 1..m$

$-\delta_{m+i}^{дз} = x_i^*, i = 1..n$

*Двойственный симплекс метод*

Условие совместимости с методом:

$C^T X \rightarrow \max$

$A X \leq B$

Выбивающиеся ограничения умножаются на -1, для целевой функции направление оптимизации изменяется так же.

Сопряжённый базис – это система векторов прямой задачи, удовлетворяющая ограничениям двойственной задачи. Псевдоплан – оптимальное (текущее) решение относительно сопряжённого базиса, либо в общем случае – это разложение векторов прямой задачи, не вошедших в сопряжённый базис, по векторам сопряжённого базиса.

Алгоритм:

1. Приведение условий задачи к заданной форме (направление оптимизации максимум, знаки меньше или равно)
2. Приведение системы ограничений к канонической форме
3. Построение двойственной задачи по канонической форме
4. Подбор сопряжённого базиса  
При проведении ручного подбора стараются, что бы вектор, соответствующий одной из переменных оказался в базисе. Если в ходе подбора сопряжённого базиса его подобрать не удастся – система ограничений несовместна
5. Псевдоплан  
 $A_{исх_j} = M \tilde{A}_j$  – необходимо решить СЛАУ, где  $A_{исх}$  вектор из исходной задачи  $M$  – матрица из векторов сопряжённого базиса,  $\tilde{A}_j$  – искомые элементы разложения
6. Если компоненты столбца  $A_0$  не отрицательны, то это означает, что достигнут оптимум
7. Иначе пересчитывается таблица, которая содержит орты в столбцах, соответствующих сопряжённому базису, а в остальных столбцах содержит элементы псевдоплана.
8. Направляющая строка определяется самым отрицательным элементом столбца  $A_0$   
Если в строках кандидатов на направляющие отсутствуют отрицательные числа (кроме столбца  $A_0$ ), то это говорит о том, что область не замкнута в направлении оптимизации. В других случаях определяется направляющий столбец  
 $j^* \leftarrow \min \{-(\delta_j > 0)/(a^*_{ij})\}$
9. Изменение таблицы методом Жордана-Гаусса и переход к пункту 5

Особенности:

1. Алгоритм двойственного симплекс метода в ходе решения перемещается от одного сопряжённого базиса к другому, в отличии от прямого симплекс метода, который выполняет переходы по базисным решениям
2. Предыдущее позволяет, при наличии необходимости, добавлять новые ограничения к уже имеющимся по ходу решения