Тема: *Переменный электрический ток. Генератор переменного тока.* Что такое вынужденные колебания? Когда речь шла о механических колебаниях, то они обладали некоторыми характеристиками, одной из которых является вынуждающая сила.

$$F_{x}(t) = F_{m} cos \omega t$$

Теперь рассмотрим вынужденные электромагнитные колебания и определим, что является аналогом характеристик вынужденных механических колебаний в электромагнитных колебаниях.

$$q \leftrightarrow x \quad \vartheta \leftrightarrow I \quad m \leftrightarrow L$$

а аналогом силы является ЭДС или напряжение $F \leftrightarrow \varepsilon$, U

Т.О.уравнение вынужденных электромагнитных колебаний примет вид:

$$\varepsilon(t) = \varepsilon_m \cos \omega t$$

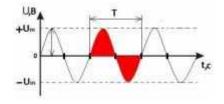
$$U(t) = U_m \cos \omega t \qquad I(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi)$$

ф -- сдвиг фаз колебаний между ЭДС (напряжением)и силой тока.

Выясним чему будет равняться I_m и ϕ в этой цепи. Каким образом можно получить вот такие, меняющиеся со временем $\varepsilon(t)$ и U(t) меняющиеся со временем по гармоническим законам.

Ток меняющийся по закону $I(t) = I_m \cos(\omega t + \varphi)$ это **переменный ток** - Электрический ток, меняющий свою величину и направление с течением времени.

Периодический переменный ток



Основные параметры переменного тока – период, частота и амплитуда.

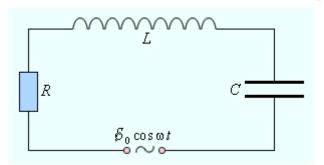
Представим, что за какое-то время T переменный ток пройдёт цикл изменений и вернётся к своему первоначальному значению. Следующий такой же цикл он также пройдёт за такое же время T. Такой ток называется nepuoduческим nepementhum mokom, а величина T-

периодом тока. Это наименьший промежуток времени, через который изменения силы тока и напряжения повторяются. Измеряется период в секундах.

Величина, обратная периоду, называется *частомой* тока (f). Она отображает количество периодов (полных колебаний), которые ток проходит в единицу времени. Измеряется в герцах (Γ ц).

$$f = 1/T$$

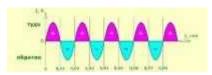
Переменный ток изменяется с частотой в 1 Гц, если его период равен 1 с.



В Беларуси, как и в большинстве стран мира, стандартная частота переменного тока в электротехнике 50 Гц. В США и Канаде – 60 Гц. В Японии же используются оба варианта. В западной части применяется частота 60 Гц, а в восточной – 50 Гц. Так случилось, потому что в 1895 г. для Токио были закуплены генераторы немецкой компании AEG, а немного позже для Осаки - американские генераторы General Electric. Так как приведение этих сетей к единому стандарту оказалось весьма дорогостоящим делом, то всё было оставлено как есть, а между сетями установили четыре преобразователя частоты.

Величину тока в данный момент времени называют *мгновенным значением переменного тока*. Его максимальное значение называется амплитудой и обозначается I_m .

Синусоидальный ток



Наиболее распространён в электротехнике *синусоидальный ток*. Это периодический переменный ток, изменяющий по закону синуса:

$$i = I_m \cdot \sin(\omega t + \psi),$$

где i — значение тока в любой момент времени t;

 I_m – мгновенное значение синусоидального тока;

 $\omega = 2\pi f = 2\pi f/T$, где ω — угловая частота; ψ — начальная фаза переменного синусоидального тока (фаза в момент времени t = 0).

Наибольшее положительное или отрицательное значение переменного тока называют *амплитудой*.

График переменного синусоидального тока представляет собой синусоиду.

Два синусоидальный тока совпадают по фазе, если они одновременно достигают максимальных и нулевых значений. Если же их фазы различны, то говорят, что токи сдвинуты по фазе.

Как же определить величину переменного синусоидального тока?

Переменный синусоидальный ток, как и постоянный, обладает тепловым действием. Сравнив его тепловое действие с тепловым действием постоянного тока, можно судить о его величине.

Согласно закону Джоуля-Ленца количество теплоты Q, выделяемое на участке электрической цепи за время t при прохождении тока, определяется следующей формулой:

$$Q = I^2 Rt$$

где I – величина тока; R – электрическое сопротивление.

Если два тока, постоянный и переменный, протекая через одинаковые по величине сопротивления, за одинаковое время выделяют одинаковое количество тепла, то они считаются эквивалентными по тепловому действию.

Величина постоянного тока, который произвёл такое же количество теплоты, что и переменный ток за такое же время, называется *действующим значением переменного синусоидального тока*.

Величина действующего значения синусоидального тока связана с его амплитудой соотношением:

$$I = \frac{I_m}{\sqrt{2}}$$

Рассмотрим по отдельности случаи подключения внешнего источника переменного тока к резистору с сопротивлением R, конденсатору с емкостью C и катушки с индуктивностью L. Во всех трех случаях напряжение на резисторе, конденсаторе и катушке равно напряжению источника переменного тока.

1. Резистор в цепи переменного тока

$$\boldsymbol{J}_{R}\boldsymbol{R}=\boldsymbol{u}_{R}=\boldsymbol{U}_{R}\cos\omega t;\quad \boldsymbol{J}_{R}=\frac{\boldsymbol{U}_{R}}{R}\cos\omega t=\boldsymbol{I}_{R}\cos\omega t.$$

Здесь через IR обозначена амплитуда тока, протекающего через резистор. Связь между амплитудами тока и напряжения на резисторе выражается соотношением

$$RI_R = U_{R'}$$

Фазовый сдвиг между током и напряжением на резисторе равен нулю.

Физическая величина R называется активным сопротивлением резистора.

2. Конденсатор в цепи переменного тока

$$u_C = \frac{q}{C} = U_C \cos \omega t;$$

$$J_C = \frac{dq}{dt} = C\frac{du_C}{dt} = CU_C(-\omega \sin \omega t) = \omega CU_C \cos \left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right) = I_C \cos \left(\omega t + \frac{\pi}{2}\right).$$

Соотношение между амплитудами тока IC и напряжения UC:

$$\frac{1}{\omega C}I_C = U_C.$$

Ток опережает по фазе напряжение на угол 2

Физическая величина $X_C = \frac{1}{\omega C}$ называется емкостным сопротивлением конденсатора.

3. Катушка в цепи переменного тока

$$u_L = L \frac{dJ_L}{dt} = U_L \cos \omega t;$$

$$J_L = \int \frac{U_L}{L} \cos \omega t \, dt = \frac{U_L}{\omega L} \sin \omega t = \frac{U_L}{\omega L} \cos \left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right) = I_L \cos \left(\omega t - \frac{\pi}{2}\right).$$

Соотношение между амплитудами тока IL и напряжения UL:

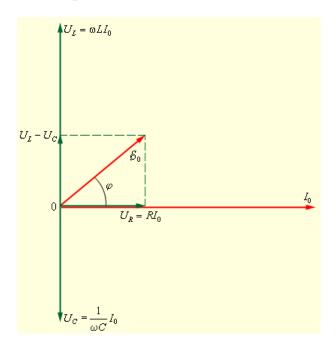
$$\omega L I_L = U_L$$
.

π

Ток отстает по фазе от напряжения на угол $\overline{2}$

Физическая величина $XL = \omega L$ называется индуктивным сопротивлением катушки.

Теперь можно построить векторную диаграмму для последовательного RLC-контура, в котором происходят вынужденные колебания на частоте ω. Поскольку ток, протекающий через последовательно соединенные участки цепи, один и тот же, векторную диаграмму удобно строить относительно вектора, изображающего колебания тока в цепи. Амплитуду тока обозначим через I0. Фаза тока принимается равной нулю. Это вполне допустимо, так как физический интерес представляют не абсолютные значения фаз, а относительные фазовые сдвиги. Векторная диаграмма для последовательного RLC-контура изображена на рис. 2.



Амплитуда тока принимает максимальное значение при условии

$$\omega L - \frac{1}{\omega C} = 0$$

Явление возрастания амплитуды колебаний тока при совпадении частоты ω колебаний внешнего источника с собственной частотой ω0 электрической цепи называется электрическим резонансом. При резонансе

$$(I_0)_{\text{pes}} = \frac{\delta_0}{R}.$$

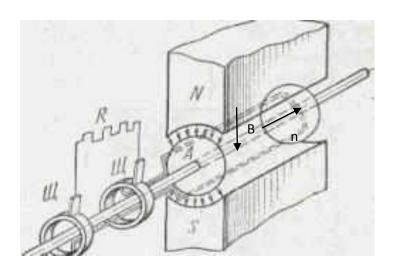
Сдвиг фаз ф между приложенным напряжением и током в цепи при резонансе обращается в нуль. Резонанс в последовательной RLC-цепи называется резонансом напряжений. Аналогичным образом с помощью векторной диаграммы можно исследовать явление резонанса при параллельном соединении элементов R, L и C (так называемый *резонанс токов*).

Генератор переменного тока

Задача генератора переменного тока, создать меняющееся ЭДС и напряжение. Как это сделать?

В основе практически всех генераторов лежит вращающаяся рамка в магнитном поле.

Рассмотрим простейшую рамку, состоящую из одного витка. Пусть магнитное поле создается постоянным магнитом.



В - вектор магнитной индукции

n- нормаль к поверхности рамки.

Рамка - это контур, находящийся в магнитном поле, следовательно в этом контуре создается магнитный поток.

$$\phi = BScos\alpha$$

Если рамка вращается, то угол α меняется с течением времени

$$\alpha = \omega t + \varphi_0$$

 φ_0

— это начальный угол, между нормалью к рамке и вектором магнитной индукц $m.\kappa.$ α меняется с течением времени, то и Φ меняется со временем

$$\Phi(t) = BScos(\omega t + \varphi_0)$$

Если в контуре меняется магнитный поток, то в ней возникает ЭДС по закону Фарадея.

$$\varepsilon_i = -\frac{d\Phi}{dt}$$

тогда, $\varepsilon_i = BSsin(\omega t + \varphi_0)\omega$

пусть $\varphi_0 = \pi \backslash 2$, тогда с помощюю формул приведения получим

 $arepsilon_i = BS\omega cos\omega t$ или $arepsilon_i = arepsilon_m cos\omega t$

где $\varepsilon_m = BS\omega$

Если витков не 1, а N, то в каждом витке возникает ЭДС, а т.к. витки соеденены последовательно (один за другим), то при последовательном соединениии ЭдС складывается.

$$\varepsilon(t) = \varepsilon_m cos\omega t$$

 $\varepsilon_m = NBS\omega$

$$U(t) = U_m \cos \omega t$$
 $u_m = NBS\omega$

Вращающаяся часть генератора - ротор

Неподвижная часть генератора - статор.