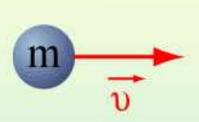
Законы Ньютона

900igr.net

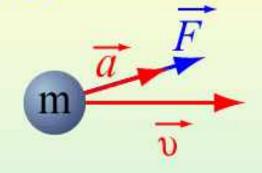
Законы Ньютона

- Первый закон Ньютона
- Второй закон Ньютона
- Третий закон Ньютона

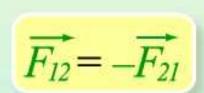
Законы Ньютона



$$\overrightarrow{v} = const,$$
 $npu \overrightarrow{F} = 0$



$$\overrightarrow{F}=m\overrightarrow{a}$$



I закон

Существуют такие системы отсчета, в которых всякое тело будет сохранять состояние покоя или равномерного и прямолинейного движения до тех пор, пока действие других тел не заставит его изменить это состояние.

II закон

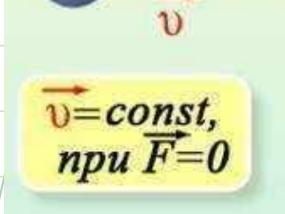
Под действием силы тело приобретает такое ускорение, что его произведение на массу тела равно действующей силе.

III закон

Силы, с которыми взаимодействующие тела действуют друг на друга, равны по модулю и направлены по одной прямой в противоположные стороны.

Первый закон Ньютона

Если на тело не действуют силы или их действие скомпенсировано, то данное тело находится в состоянии покоя или равномерного прямолинейного движения.



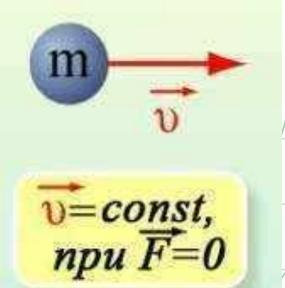
Первый закон Ньютона

v=const, $npu \overline{F}=0$

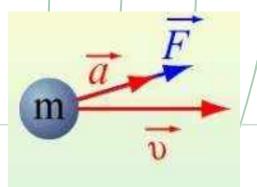
Существуют такие системы отсчета, относительно которых поступательно движущееся тело сохраняет свою скорость постоянной, если на него не действуют другие тела (или действия других тел компенсируется).

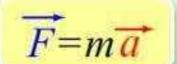
Первый закон Ньютона

Первый закон Ньютона называют законом инерции. Системы отсчета, относительно которых тела движутся с постоянной скоростью при компенсации внешних воздействий на них. называются инерциальными.



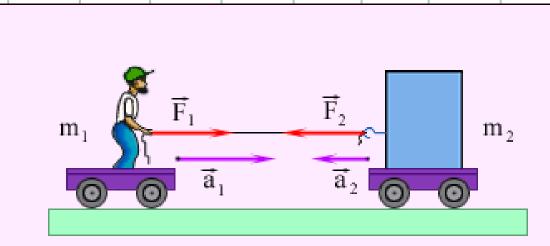
Ускорение тела прямо пропорционально равнодействующей сил, приложенных к телу, и обратно пропорционально его массе

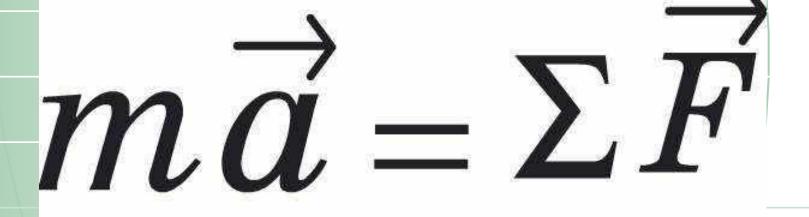




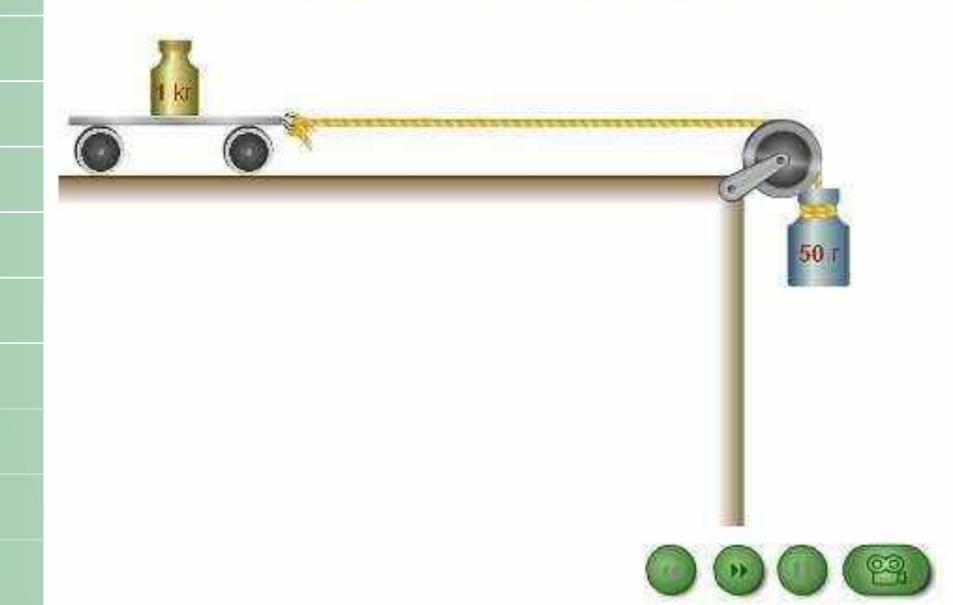
Если два тела взаимодействуют друг с другом, то ускорения этих тел обратно пропорциональны их

массам

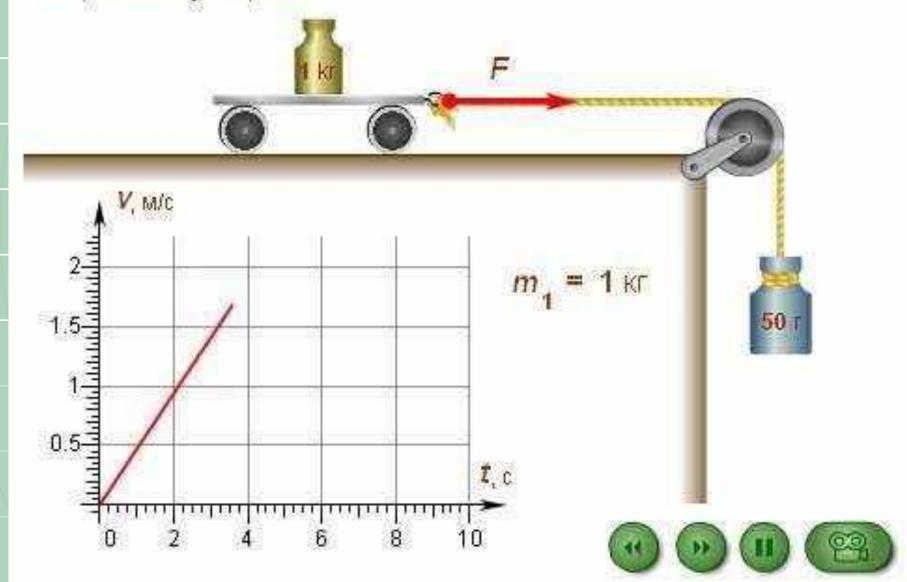




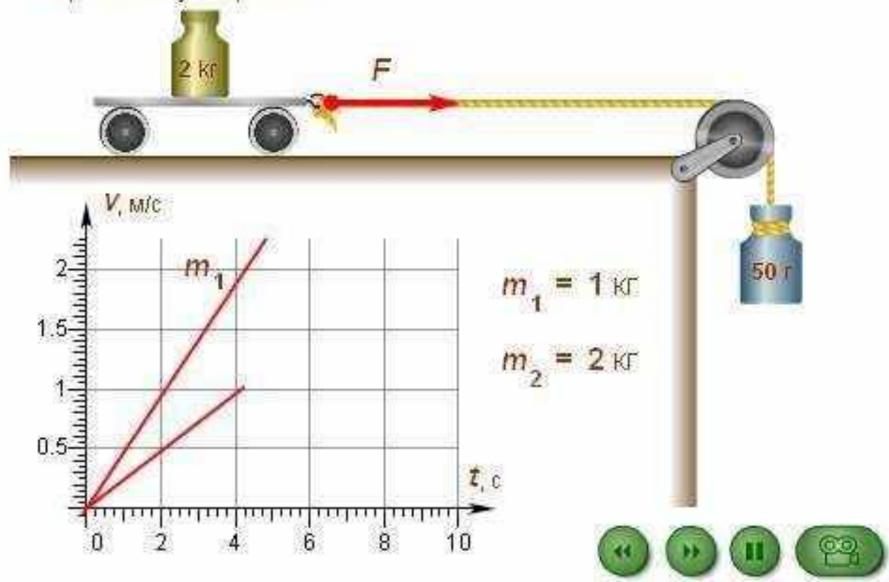
Сила, приложенная к телу, является причиной его ускорения.



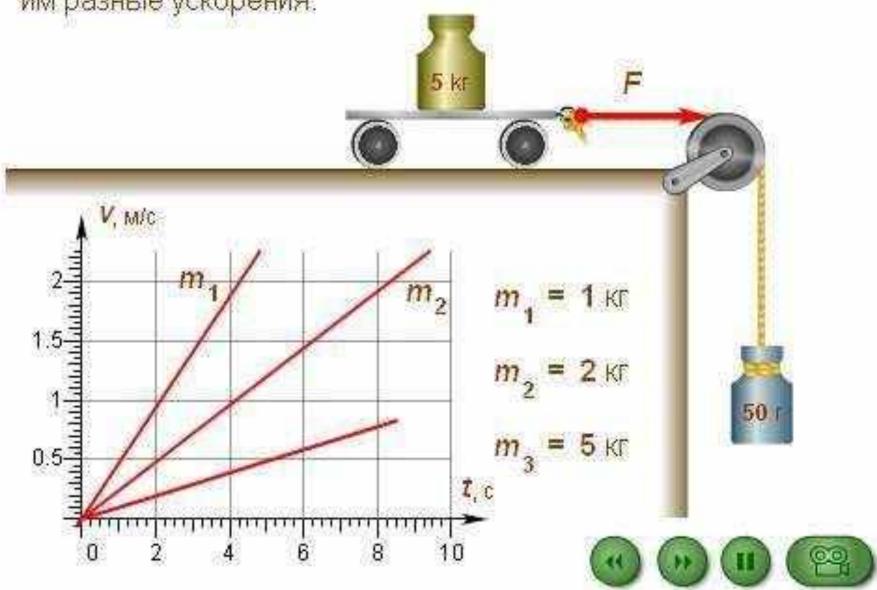
Одна и та же сила действует на тела разной массы, сообщая им разные ускорения.



Одна и та же сила действует на тела разной массы, сообщая им разные ускорения.

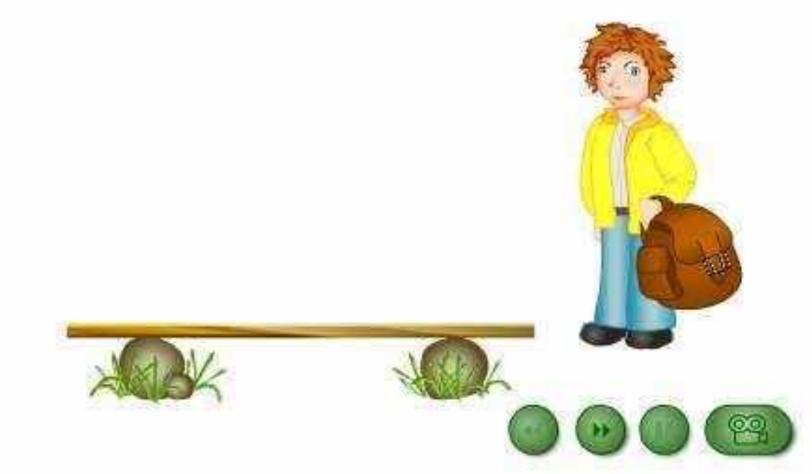


Одна и та же сила действует на тела разной массы, сообщая им разные ускорения.



Вес тела

Весом Р называется сила, с которой тело вследствие притяжения к Земле действует на опору или подвес. Сила тяжести F, и сила N со стороны опоры приложены к данному телу; вес тела приложен к опоре.



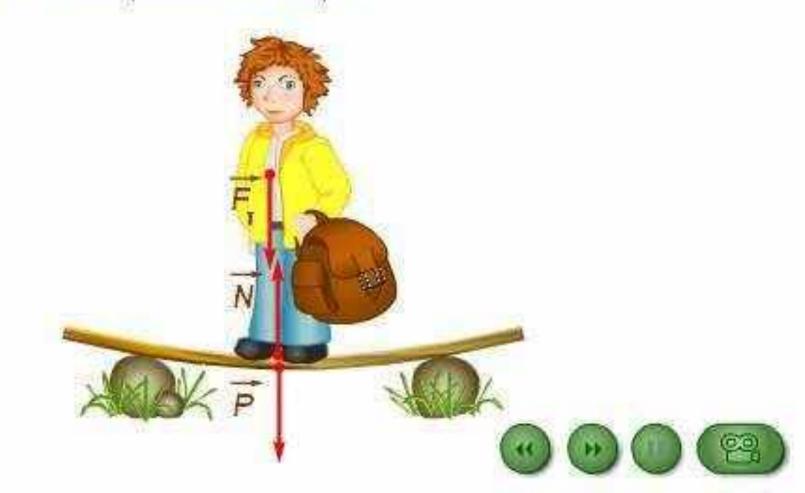
Вес тела

Весом Р называется сила, с которой тело вследствие притяжения к Земле действует на опору или подвес. Сила тяжести F, и сила N со стороны опоры приложены к данному телу; вес тела приложен к опоре.

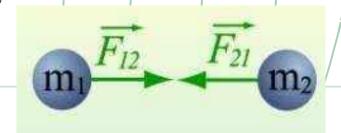


Вес тела

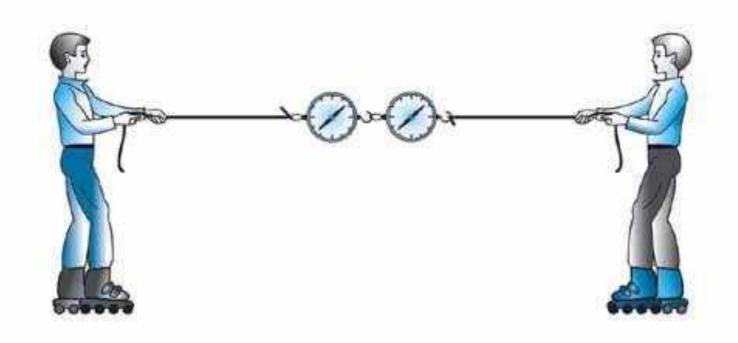
Весом P называется сила, с которой тело вследствие притяжения к Земле действует на опору или подвес. Сила тяжести $F_{\mathbf{r}}$ и сила N со стороны опоры приложены к данному телу; вес тела приложен к опоре.

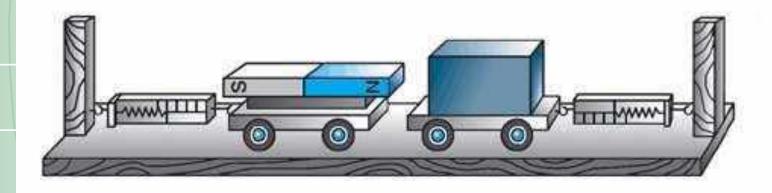


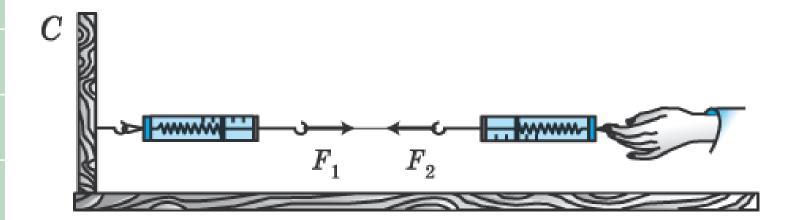
Силы, с которыми тела взаимодействуют друг с другом, равны по модулю и направлены вдоль одной прямой в противоположные стороны



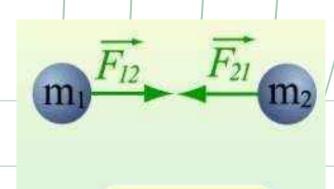
$$\overrightarrow{F_{12}} = -\overrightarrow{F_{21}}$$







Силы, возникающие при взаимодействии двух тел, приложены к разным телам.



$$\overrightarrow{F_{12}} = -\overrightarrow{F_{21}}$$

При любом взаимодействии двух тел возникают силы, действующие на оба тела.



Опыт показывает, что силы, с которыми два тела действуют друг на друга, равны по модулю и противоположны по направлению:

 $\overline{F_1} = -\overline{F_2}$



Опыт показывает, что силы, с которыми два тела действуют друг на друга, равны по модулю и противоположны по направлению:

 $\overline{F_1} = -\overline{F_2}$.



Опыт показывает, что силы, с которыми два тела действуют друг на друга, равны по модулю и противоположны по направлению:

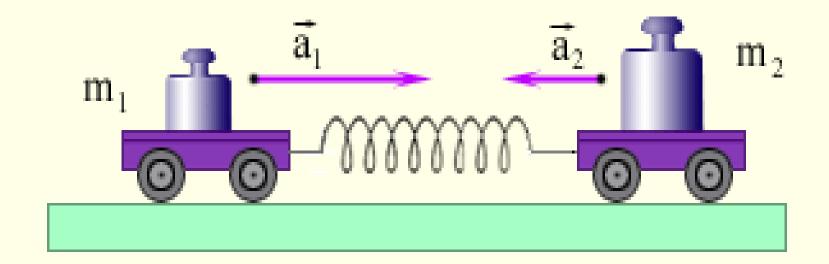
$$\overline{F_1} = -\overline{F_2}$$



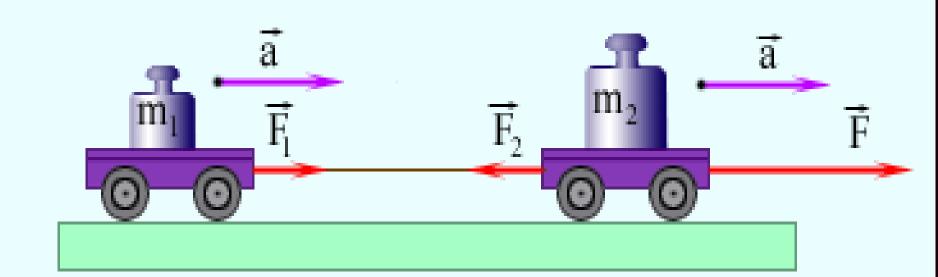
Опыт показывает, что силы, с которыми два тела действуют друг на друга, равны по модулю и противоположны по направлению:

$$\overrightarrow{F_1} = -\overrightarrow{F_2}$$
.





o*X



	Первый закон	Второй закон	Третий закон
Физиче- ская система	Макроскопическое тело		Система двух тел
Модель	Материальная точка		Система двух материальных точек
Описы- ваемое явление	Состояние покоя или равномерного пря-молинейного движения	Движение с ускорением	Взаимодействие тел
Суть закона	Постулирует существование инерциальной системы отсчета (если $\Sigma \vec{F} = \vec{0}$, то $\vec{v} = \text{const}$)	Взаимодействие определяет изменение скорости, т.е. ускорение $\vec{a} = \frac{\Sigma \vec{F}}{m}$	Силы действия и противодействия равны по модулю, противоположны по направлению, приложены к разным телам, одной природы. $\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21}$

Суть закона	Постулирует существование инерциальной системы отсчета (если $\Sigma \vec{F} = \vec{0}$, то $\vec{v} = \text{const}$)	Взаимодейст- вие определяет изменение ско- рости, т.е. ус- корение $\vec{a} = \frac{\Sigma \vec{F}}{m}$	Силы действия и противодействия равны по модулю, противоположны по направлению, приложены к разным телам, одной природы. $\vec{F}_{12} = -\vec{F}_{21}$	
Примеры проявле- ния	Движение космического корабля вдали от притягива-ющих тел	Движение планет, падение тел на Землю, торможение и разгон автомобиля	Взаимодействие тел: Солнца и Земли, Земли и Луны, автомобиля и поверхности Земли, бильярдных шаров	
Границы приме- нимости	Инерциальные системы отсчета Макро- и мегамир Движение со скоростями, много меньшими скорости света			

Опыты и наблюдения показывают, что:

Причиной изменения движения тел, то есть причиной изменения их скорости, являются воздействия на них других тел

Количественно действие одного тела на другое, вызывающее изменение скорости, выражается величиной, называемой силой

Тела взаимодействуют

Ускорение, которое получает тело при данном взаимодействии, зависит от особого свойства всякого тела – его инертности

F = ma