Modellprovning för CTL

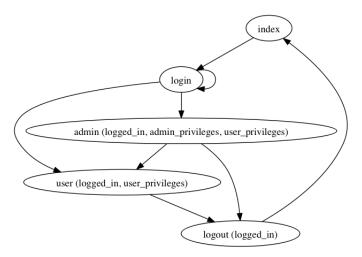
Hampus Fristedt (hamfri@kth.se) Anton Lindqvist (antoli@kth.se)

1 Inledning

Vi har implementerat ett bevissystem för CTL i Prolog. Vår implementerar stöder det givna, begränsade, bevissystemet och klarar alla testfall. Vår implementation använder sig i hög utsträckning av s.k. pattern matching för att identifiera och hantera alla givna regler.

2 Modell

Vi har valt att modellera en webbsida med stöd för användarhantering i den utsträckningen att man kan logga in och ut. Det finns två typer av användare; administrator och en regelrätt användare. Både användarna har befogenhet att logga in och ut. Till skillnad från den regelrätta användaren har administören tillgång till en skyddad administrationssida.



Figur 1: En webbsida med användarhantering.

2.1 Tillstånd

- in: index: Startsidan synlig alla.
- li: login: Sida för att logga in, synlig för alla.
- us: user: Sida för inloggade användare.
- ad: admin: Sida för inloggade administratörer.
- lo: logout: Sida för inloggade att logga ut.

2.2 Atomer

- $\bullet\,$ ap: admin_privileges: Administratörsrättigheter.
- up: user_privileges: Användarrättigheter.
- $\bullet\,$ le: logged_in: Inloggad oavsett rättigheter.

2.3 Systemegenskaper

Vi har valt att konstruera två verklighetsförankrade systemegenskaper för vår modell.

2.3.1 Giltig egenskap

Är du inloggad så har du antingen administratör- eller användarrättigheter. Detta utrycks enklast med en implikation, men vårt bevissystem för CTL saknar stöd för implikationer, därav har vi använt ekvivalensen:

$$P \Rightarrow Q \equiv \neg P \lor Q$$

2.3.2 Ogiltig egenskap

Har du loggat ut kan du inte logga in igen. Detta är givetvis falskt.

```
[[in, [li]],
    [li, [li, ad, us]],
    [us, [lo]],
    [ad, [us, lo]],
    [lo, [in]]].

[[in, []],
    [li, []],
    [li, []],
    [ad, [le, up]],
    [ad, [le, up, ap]],
    [lo, [le]]].

[3 % You can not login after logging out. Obviously false.
    lo.

ag(neg(le)).
```

3 Predikat

- check(Transitions, Labels, State, [], and(F1, F2)): Sant då femte parametern är en and-sats och både F1 och F2 är sanna.
- check(Transitions, Labels, State, [], or(F, _)): Sant då den första formeln i or-satsen är sann i det givna tillståndet.
- check(Transitions, Labels, State, [], or(_, F)): Sant då den andra formeln i or-satsen är sann i det givna tillståndet.
- check(Transitions, Labels, State, U, ax(F)): Sant då formeln F är sann i samtliga nästkommande tillstånd från tillståndet State.
- check(Transitions, Labels, State, U, ex(F)): Sant då formeln F är sann i något nästkommande tillstånd från tillståndet State.
- check(Transitions, Labels, State, U, ag(F): Sant då formeln F är sann i samtliga tillstånd längs alla vägar tillgängliga från tillståndet State.
- check(Transitions, Labels, State, U, eg(F)): Sant då formeln F är sann för samtliga tillstånd längs en väg tillgänglig från tillståndet State.
- check(Transitions, Labels, State, U, ef(F)): Sant då formeln F är sann i något tillstånd tillgängligt från tillståndet State.
- check(Transitions, Labels, State, U, af(F)): Sant då formeln F är sann i samtliga framtida tillstånd tillgängliga från tillståndet State.
- check(_, Labels, State, [], neg(F)): Sant då formeln F inte håller.
- check(, Labels, State, [], F): Sant då formeln F är en atom i tillståndet State.
- checkAllNext(T, L, [State|States], U, F): Hjälpmetod för att verifiera att F håller i nästkommande tillstånd från tillståndet State. Kan användas rekursivt för att verifiera samtliga states.
- getList([[State, Paths]|_], State, Paths): Hjälpmetod för att hämta en lista ur en lista. Se exempel i programkoden.

4 Programkod

```
% Load model, initial state and formula from file.
verify(Input) :-
    see(Input), read(T), read(L), read(S), read(F), seen,
    check(T, L, S, [], F).

% and
check(Transitions, Labels, State, [], and(F1, F2)) :-
    check(Transitions, Labels, State, [], F1),
    check(Transitions, Labels, State, [], F2).

% or
check(Transitions, Labels, State, [], or(F, _)) :-
    check(Transitions, Labels, State, [], F), !.
check(Transitions, Labels, State, [], or(_, F)) :-
    check(Transitions, Labels, State, [], or(_, F)) :-
    check(Transitions, Labels, State, [], F), !.
```

```
\verb|check(Transitions, Labels, State, U, ax(F))| :-
        getList(Transitions, State, Paths),
        checkAllNext(Transitions, Labels, Paths, U, F).
22 % ex
    check(Transitions, Labels, State, U, ex(F)) :-
        % Get all available paths from the given State.
        getList(Transitions, State, States),
        \% Find a next state (S1) in the list of states (States) where F holds.
        	ilde{	iny} Since member S1 is unbound at this point Prolog will iterate over the given
        % list of states (States) until the next predicate is true which then implies
28
        \mbox{\ensuremath{\mbox{\%}}} that F holds in found next state.
        member(S1, States),
        check(Transitions, Labels, S1, U, F).
32
    % ag
34 check(_, _, State, U, ag(_)) :-
       % Stop if the current state has been visited before.
        member (State, U).
    \verb|check(Transitions, Labels, State, U, ag(F))| :-
       % Ensure F hold in the current state.
        check(Transitions, Labels, State, [], F),
        \% Use the fact that ax(ag(F)) will traverse all next paths and
        \% ensure that ag(F) holds in all those paths.
        check(Transitions, Labels, State, [State|U], ax(ag(F))).
44 % eg
    check(_, _, State, U, eg(_)) :-
       % Stop if the current state has been visited before.
        member (State, U), !.
    check(Transitions, Labels, State, U, eg(F)) :-
       % Ensure the formula holds in the current state.
        check(Transitions, Labels, State, [], F),
        % Get all paths from the current state.
        getList(Transitions, State, Paths),
        % See ex/5 for further comments.
        member (S1, Paths),
        check(Transitions, Labels, S1, [State|U], eg(F)).
56
    check(Transitions, Labels, State, U, ef(F)) :-
        % Ensure the current state has not been visited before.
        \+ member(State, U),
        % Ensure the formula holds in the current state.
        check(Transitions, Labels, State, [], F).
62
    check(Transitions, Labels, State, U, ef(F)):
       % Ensure the current state has not been visited before.
        \+ member(State, U),
       \mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath{\mbox{\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ensuremath}\ens
66
        getList(Transitions, State, Paths),
        % See ex/5 for furter comments.
        member (S1, Paths),
        check(Transitions, Labels, S1, [State|U], ef(F)).
    check(Transitions, Labels, State, U, af(F)) :-
        \% Ensure the current state has not been visited before.
        \+ member(State, U),
        \% Ensure the formula holds in the current state.
76
        check(Transitions, Labels, State, [], F).
78 check(Transitions, Labels, State, U, af(F)) :-
        % See ef/5 for furher comments.
        \+ member(State, U),
        check(Transitions, Labels, State, [State|U], ax(af(F))).
```

```
% neg
  check(_, Labels, State, [], neg(F)) :-
     getList(Labels, State, Formulas),
     % Ensure the given formula is not present in the list of formulas that holds
     % in the current state.
     \+ member(F, Formulas).
88
90 % arbitrary formula
   check(_, Labels, State, [], F) :-
   % Get all formulas that holds in the current state.
92
     getList(Labels, State, Formulas),
     \% Ensure that the given formula is present in the list of formulas that
     % holds in the current state.
   member(F, Formulas).
98 % Iterate over all given states and ensure the given formula holds in all states.
  checkAllNext(_, _, [], _, _).
100 checkAllNext(T, L, [State|States], U, F) :-
    check(T, L, State, U, F), !,
checkAllNext(T, L, States, U, F).
102
_{104} % Get the associated list for the given state.
106 % Examples:
       getList([s0, [s1]], s0, P).
  %
108
      P = [s1]
110 %
     getList([s0, [r]], s0, F).
F = [r]
112 %
   getList([[State, Paths]|_], State, Paths) :- !.
getList([_|T], State, Paths) :- getList(T, State, Paths).
```