- 1. CAD信息提取
 - 1.1 对于数字CAD图纸的方法
 - 1.1.1 识别分类图层 【1】
 - 1.1.2 数字CAD图纸信息提取流程概述【2】
 - 1.1.3 数字CAD图纸信息提取流程概述【3】
 - 1.2 对于扫描CAD图纸
 - 1.2.1 微调LLM与CNN的二维图纸结构化信息提取流程概述【4】
 - 1.2.2 基于图像处理的平面图矢量化与语义分割【5】
 - 1.2.3 基于 OpenCV 轮廓分析的 2D 视图特征提取 【6】
 - 1.3 点云信息提取
- 2. BIM自动建模
 - 2.1 参数化自动建模
 - 2.1.1 基于dynamo visual 的BIM建模【8】
 - 2.1.2 用Grasshopper 实现自动化【2】
 - 2.2 LLM代理建模
 - 2.2.1 ReAct的 llm 代理建模【4】
 - 2.2.2 基于协作LLM agent 与反思的 BIM 生成 【7】
 - 反馈循环
 - 2.3 IFC直接建模【5】
- 引用

CAD2BIM整个过程分为两个阶段

- 1. CAD信息提取
- 2. BIM自动建模

1. CAD信息提取

目的:

CAD图纸根据数据形式分为两类,需要各自有对应的提取方法:

- 1. 数字CAD图纸 (Digital CAD Drawings):
 - 指使用CAD软件直接创建的电子文件,通常包含矢量图形数据。
 - 方法: 通过规则和语义构建拆分 获得参数

- 2. 扫描CAD图纸 (Scanned CAD Drawings) 或 栅格化CAD图纸 (Rasterized CAD Drawings):
 - 指将纸质CAD图纸扫描后得到的图像文件,本质上是位图或像素图。

1.1 对于数字CAD图纸的方法

1.1.1 识别分类图层 【1】

为后续的 构建提取 提供了 遵循了良好的图层管理规范CAD图纸: 即不同的结构构件类型(如柱、梁、板)、轴网、尺寸标注、文字注释等被放置在各自独立的、预定义的图层上。

用于在CAD图纸中构建图层属性,即使图层名称不固定,也能自动识别和分类图层(例如墙、门、窗)。主要步骤如下:

- 1. **特征元素与相关元素提取**: 首先从需要分类的目标图层中找出最具代表性的**特征元素(FE)**,比如墙体的线条、门的弧形、文字注释等。同时,也会提取与这些特征元素有拓扑关联的**相关元素(RE)**,例如图层中的其他辅助图形。
- 2. 条件判断与打分机制:接着,系统会根据预设的条件来判断这些元素:
 - **必要条件(NC):** 这是特征元素或相关元素必须满足的基本特征,如果不满足,则该图层不可能属于目标类别。
 - 充分条件(SC): 虽然不是强制性的,但如果满足这些条件,则能增加该图层与目标类别匹配的可能性。在判断过程中,会先检查所有必要条件,只有通过这些基本判断后,才会进一步检验充分条件。每个特征元素的得分会根据其满足的充分条件数量来计算,最后累加得到该图层的总分。
- 3. **图层分类决策:** 对所有待检测图层中的特征元素逐一计算得分,最终选择得分最高的图层作为对应的目标图层。例如,通过不同的判断策略,可以分别识别轴网文字、尺寸标注、门窗符号以及墙体等常见的图层。

1.1.2 数字CAD图纸信息提取流程概述【2】

该方法分为两个主要阶段:**阶段一:2D CAD图纸准备 (2D CAD Drawing Preparation)** 这个阶段是信息提取的基础,涉及对原始数字CAD文件进行预处理,以获得简化的、适合后续处理的2D几何输入。主要步骤包括:

- 1. 清理 (Cleaning): 移除图纸中对于BIM模型生成非必需的元素,例如:
 - 填充图案 (Hatches)

- 尺寸标注 (Dimensions)
- 文字标签 (Text)
- 图框 (Drawing borders)
- 2. **分层 (Layering):** 将代表不同建筑构件(如柱、墙、楼板、门窗等)的2D几何图形分配到各自独立的图层。 这是后续自动化识别和处理不同类型构件的关键。
- 3. **重绘 (Redrawing):** 进行一些必要的、简单的几何编辑工作,以处理自动检测困难的情况。例如:
 - 连接和闭合代表柱子、楼板轮廓的多段线。
 - 连接因门窗插入而被打断的墙体线段,使其成为连续的墙体表示。

阶段二:3D BIM模型生成 (3D BIM Model Generation) 这个阶段侧重于利用第一阶段准备好的CAD数据,自动化地提取信息并生成BIM构件。主要步骤和技术包括:

- 1. **读取CAD数据:** 将清理后的CAD图纸文件读入处理环境(论文中使用了Rhinoceros)。
- 2. 几何检索与参数提取:
 - **基于图层检索:** 从对应的图层中检索定义不同构件的2D几何图形。
 - 几何分析与构件识别:
 - **柱和楼板:** 扫描指定图层中的几何实体,通过几何分析(例如识别闭合多段线)检测构件类型,提取插入点、尺寸、形状等参数。
 - **墙:** 从墙图层提取线段,使用启发式规则(考虑线间距离、共线性等)将 代表墙两侧的平行线进行配对,生成墙体参考线和厚度参数。
 - **幕墙:** 识别代表竖梃(mullions)的实体。由于竖梃可能被分割,通常需要**手动绘制一条辅助线**来定义幕墙的起止点并连接相关竖梃。然后分析得出竖梃间距模式(一系列距离值)和其他尺寸参数。
 - **门窗:** 通常以图块(block)形式存在。需要将其与所在的墙体进行配对(通过查找最近的墙体参考线)。提取插入点、宽度等参数。
 - **参数化:** 将提取的几何信息转化为生成BIM构件所需的参数(如插入点、参考 线、尺寸、厚度、形状、模式等)。

1.1.3 数字CAD图纸信息提取流程概述【3】

通过读取指定图层,系统可以直接识别出属于特定构件类型的几何图形。

- 几何信息提取 (Geometric Information Extraction):
 - **构件识别:** 在预定义的图层上识别代表柱(通常是矩形或多边形)、梁(通常是 线段)、板(通常是闭合多边形)的基本几何形状。
 - **定位与拓扑:** 利用结构轴网图层(通常包含轴线和轴号)来确定构件的精确位置,并帮助定义梁的跨度和端点(假设梁与轴网对齐)。

• 语义信息提取 (Semantic Information Extraction):

- 这是该方法区别于纯几何转换的关键。它专注于**提取CAD图纸中的文本信息**, 并将其与对应的几何构件关联起来。
- 算法应用:使用特定的算法(如基于邻近度搜索、文本模式匹配)来查找和识别与几何构件相关的文本注释。

○ 提取内容:

- **截面尺寸:** 识别并提取靠近梁、柱几何图形的尺寸标注文本(例如,"B=300, H=600" 或 "400x500")。
- **楼板厚度:** 在楼板区域内或附近查找并提取厚度标注文本(例如,"T=150")。
- **构件编号/标签:** 提取与构件关联的唯一标识符(例如,"KZ-1", "L-2")。
- **其他信息:** 理论上也可以提取材料、配筋等信息(如果它们以文本形式清晰标注在图纸中)。

1.2 对于扫描CAD图纸

1.2.1 微调LLM与CNN的二维图纸结构化信息提取流程概述【4】

- **数据准备与微调**: 收集并整理了超过3万张图纸,对 Llama 3.1 基础模型进行了微调,以显著提高对二维图纸的识别准确率。
- **预处理**: 对图纸进行缩放、裁剪和去噪处理,并转换为 LLM 可处理的数字图像格式。
- **特征提取**: 利用卷积神经网络(CNN)从处理后的图纸中提取关键特征(如线条形状、方向、长度及图形内的文本信息),形成嵌入编码。
- **LLM 处理**: 将提取的图像特征与相应的文本描述对齐进行训练,使 LLM 学习图像特征与文本描述的映射关系。模型利用其自然语言理解能力,结合上下文理解图纸信息。
- **参数提取**: 从二维图纸中提取建模所需的特征参数,如尺寸、形状、比例和注释内容。
- 结构化输出: 将提取的信息以结构化的 JSON 格式输出,供后续的建模 Agent 使用。
- **优化**: 通过持续使用新数据进行微调和优化,防止模型过拟合,提高模型适应性,减少 AI 幻觉。

1.2.2 基于图像处理的平面图矢量化与语义分割 【5】

首先对输入的扫描二维平面图(栅格图像)进行预处理,包括二值化(转为黑白图像)和去噪(去除小的斑点和干扰)。

- 接着,通过分析图像中的连通分量(识别大面积的黑色像素区域)并结合形状和尺寸约束来检测墙体。
- 检测到的墙体像素区域被矢量化,即用直线段来近似表示墙体轮廓。
- 然后,在墙体矢量线中检测中断或识别特定的图形符号(如平行线、圆弧)来定位 门窗洞口。
- 最后,通过识别被墙体围合的白色区域(如使用泛洪填充或连通域分析)来进行房间分割,并将检测到的门窗与其相邻的房间关联起来。

1.2.3 基于 OpenCV 轮廓分析的 2D 视图特征提取 【6】

该方法主要使用 OpenCV 库处理输入的 2D 工程图纸的图像(可以是照片或扫描件),特别是处理其正交视图(如主视图、俯视图、侧视图)。

首先进行图像预处理:加载图像,转换为灰度图,应用高斯模糊以减少噪声。

使用 Canny 边缘检测算法 识别图像中的线条(边缘)。

接着,从边缘图像中查找轮廓(Contours),即连续的曲线或边界。

利用 Ramer-Douglas-Peucker 算法 (多边形逼近) 对找到的轮廓进行简化,将其近似为由直线段组成的多边形,从而获得关键的顶点 (Vertices) 坐标。

最终目标是从每个 2D 视图的轮廓多边形中提取出顶点坐标等几何特征。

1.3 点云信息提取

参数提取是在点云经过深度学习语义分割之后进行的,主要步骤如下:

- 1. 语义分割 (Semantic Segmentation): 使用深度学习模型(论文中可能具体说明了所用的网络架构,例如基于 PointNet++, RandLA-Net 或其他改进的网络)对输入的原始点云进行处理。 为点云中的每个点分配一个语义标签,例如墙壁 (wall)、地板 (floor)、天花板 (ceiling)、门 (door)、窗户 (window)、家具 (furniture)、杂物 (clutter) 或其他结构/非结构元素。这是后续参数提取的基础。
- 2. 规则结构元素参数化 (Regular Structural Elements): 平面检测: 对于被分割为墙壁、地板、天花板的点簇,通常使用 RANSAC (Random Sample Consensus) 或类似算法来拟合平面。参数提取: 从拟合的平面中提取关键参数,如平面的法向量、位置、边界(通常通过点云投影到平面后计算二维轮廓获得)。对于墙体,可能还会估算厚度(如果点云包含墙体两侧信息或基于先验知识)。 开口元素参数化 (Openings Doors/Windows): 在墙壁点云簇中,通过识别点云密度的中断或特定的几何形状(如矩形边界)来检测门和窗的位置。 提取开口的参数,主要是它们在墙体上的位置、高度和宽度。这通常通过分析开口边界点的坐标来实现。

3. 不规则/非结构化元素处理 (Irregular/Unstructured Elements):

○ 类别聚类与边界框提取

针对每一个非结构化类别采用 DBSCAN 聚类得到对象的点云,然后计算其最小外接矩形作为初步的边界框。

○ 边界框优化

对初步边界框进行尺寸调整以更符合实际对象尺寸,剔除体积低于预设阈值(例如 0.05, m^3)的小簇,确保最后生成的 BIM 对象具有合理的尺寸和位置。

2. BIM自动建模

2.1 参数化自动建模

自动建模过程的关键在于从2D **CAD几何图形中提取生成BIM构件所需的参数**。 这些参数包括:

- 构件的位置(如插入点)
- 尺寸(如长、宽、高、厚度)
- 形状或轮廓(如柱截面、楼板边界)
- 参考线或路径(如墙体中心线)
- 模式(如幕墙竖梃间距列表)

2.1.1 基于dynamo visual 的BIM建模【8】

对于结构化元素(墙,门,窗)基于使用Dynamo Visual编程设计的参数算法。它用可重复的操作代替了元素的手动创建,并提高了Revit软件中工作流的生产率。 Dynamo算法工作流的视觉流程图如图8所示。该算法由连续组组成。每个组包含许多通过链接连接的节点。该算法从从特定文件中导入输入数据,然后将数据分配给单独的坐标。之后,它应用了具有节点,链接和Python代码的适当编程的脚本,以创建墙壁,地板,天花板和开口的不同元素。该发电机算法不是手动创建BIM模型,而是有效地自动化了所有结构化元素的开发。![[Pasted image 20250408224929.png]]

非结构元素(家具)![[Pasted image 20250408225110.png]] Autodesk Revit 和 Dynamo 自动化处理点云中识别出的非结构化元素(如家具、设备等)。它首先读取这 些元素的 3D 边界框数据,提取其位置和尺寸。然后,在 Revit 中选择一个标准 BIM 库 构件(例如通用模型),将其放置在计算出的位置,并调整其尺寸以匹配边界框。最后,

通过自定义 Dynamo 逻辑,将这些构件与其邻近的墙体或楼板连接起来,实现非结构化元素在 BIM 模型中的自动化、参数化和集成化表示。

2.1.2 用Grasshopper 实现自动化 【2】

流程:

- Grasshopper 节点被用来接收这些提取的几何参数和数值。
- 通过 Grasshopper 与 ArchiCAD 的连接插件(ACC),这些参数被传递给
 ArchiCAD,用于设置并生成相应的BIM构件(如柱、墙、楼板、门窗、幕墙)。

局限性亦与参数化相关: 论文中提到的挑战,如幕墙复杂模式和转角的处理、门窗开启方向的精确控制,也反映了当前工具链在**参数化控制特定BIM属性方面的局限性**。例如,门窗的开启方向很难通过Grasshopper的参数直接精确控制,往往需要依赖默认设置或后续手动调整。

2.2 LLM代理建模

2.2.1 ReAct的 llm 代理建模【4】

架构与流程: ReAct 范式: 采用基于 ReAct 范式的架构,形成"思考-行动-观察-思考"的闭环。 Parser 模块: 作为 LLM 输出和工具输入参数之间的桥梁,将 LLM 识别图纸后输出的原始字符串(包含详细规格和特征参数)转换为工具(如 Revit API)可用的输入参数。通过正则表达式等方法提取需要调用的工具及其参数信息。 Agent 学习与执行: 训练 LLM Agent 理解具体的建模需求(建筑类型、规模、功能需求等),学习如何使用Revit 等 BIM 软件。 参数化建模: 训练好的 Agent 根据需求设置参数,调用 Revit API 函数编写驱动代码,在 Revit 中通过参数化建模创建墙体、楼板、柱子等基本构件。可以随时通过调整参数值修改构件尺寸和属性。 模型验证与优化: 完成建模后,Agent 会验证模型是否符合设计要求和规范,并根据反馈进行调整和优化。

2.2.2 基于协作LLM agent 与反思的 BIM 生成 【7】

该方法被称为 Text2BIM,其核心是一个基于大型语言模型 (LLM) 的多智能体 (Multi-Agent)协调 框架,旨在直接从自然语言文本指令生成 BIM 模型。 协作llm agent包括:

- 产品所有者(product owener): 将用户输入的简单模型说明增强,生成详细的要求 文档
- 建筑师(Architect): 根据建筑知识制定文本建筑计划
- 程序员(programmer): 分析要求并写入建筑代码
- 审阅者(reviewer):提供代码优化建议,以解决模型中确定问题

基于规则模型评估:

1. 几何冲突:门窗重叠,墙体交叉

2. 语义属性定义:组件信息完整性正确性,GUID唯一性等

3. 建筑常识检查: 承重结构合理性

将检查的输出导初到BCF文本文件,交给审阅者(reviewer)提出改进建议,最后审阅者 agent将建议反馈给程序员agnet,不断迭代直至BCF无错误

2.3 IFC直接建模 【5】

该方法利用的矢量化信息(墙线、洞口位置、房间边界)。将二维的墙体矢量线沿垂直方向拉伸 (Extrusion) 到预设或推断的高度,生成三维墙体对象。 根据识别出的二维洞口位置和类型,在相应的三维墙体上创建并放置三维门窗构件,通常具有默认的高度和竖向偏移。 基于二维房间分割的边界多边形,创建楼板 (Slabs)(通常包括楼面和天花板)。 利用三维墙体和楼板围合的区域,定义三维空间对象 (Spaces),代表房间体积。最关键的是,为所有生成的三维几何体赋予语义信息,将它们分类为标准的 BIM 对象类型(如 IFC 标准中的 IfcWall, IfcDoor, IfcWindow, IfcSlab, IfcSpace),并建立它们之间的拓扑关系(如门窗属于哪个墙,墙围合哪个空间)。最终输出为具有丰富信息的 BIM 文件(IFC 格式)。

引用

- 1. An Automated Layer Classification Method for Converting CAD Drawings to 3D BIM Models
- 2. Automated Generation of BIM Models from 2D CAD Drawings
- 3. Semiautomatic Structural BIM-Model Generation Methodology Using CAD Construction Drawings
- 4. Research on the automatic BIM modeling method of substation based on LLM agent
- 5. Automatic reconstruction of 3D building models from scanned 2D floor plans (2015)
- 6. Photo2CAD: Automated 3D solid reconstruction from 2D drawings using OpenCV (2023)
- 7. Text2BIM: Generating Building Models Using a Large Language Model-based Multi-Agent Framework

8. Automated BIM generation for large-scale indoor complex environments
based on deep learning (2024)