องค์ประกอบคอมพิวเตอร์และภาษาแอสเซมบลี: กรณีศึกษา Raspberry Pi

บทที่ 4 ภาษาแอสเซมบลีของ ARM ขนาด 32 บิต

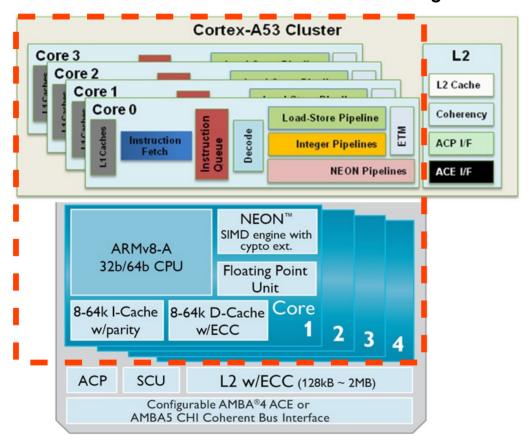
ผศ.ดร.สุรินทร์ กิตติธรกุล

ภาควิชาวิศวกรรมคอมพิวเตอร์ คณะวิศวกรรมศาสตร์ สถาบันเทคโนโลยีพระจอมเกล้าเจ้าคุณทหารลาดกระบัง Computer Organization & Assembly Language: Raspberry Pi, ผศ.ดร.สุรินทร์ กิตติธรกุล

สารบัญ

- 4.1 โครงสร้างของซีพียู ARM Cortex A53 ใน BCM2837
- 4.2 สถาปัตยกรรมชุดคำสั่งภาษาแอสเซมบลี (Assembly Instruction Set Architecture)
- 4.3 ตัวอย่างคำสั่งภาษาเครื่องในหน่วยความจำ
- 4.4 การประกาศและตั้งค่าตัวแปรในหน่วยความจำหลัก
- 4.5 คำสั่งถ่ายโอนข้อมูลระหว่างหน่วยความจำและรีจิสเตอร์
- 4.6 คำสั่งประมวลผลข้อมูลในรีจิสเตอร์ (Register Data Processing Instructions)
- 4.7 คำสั่งควบคุมการทำงาน (Control Instructions)
- 4.8 การเรียกใช้ฟังก์ชัน (Function Call)
- 4.9 อุปกรณ์และวิวัฒนาการของชุดคำสั่ง ARM

4.1 โครงสร้างของซีพียู ARM Cortex A53 ใน BCM2837



- วงจรไปป์โลน์สำหรับการอ่าน/เขียนค่าตัวแปรกับหน่วย ความจำ (Load-Store Pipeline) เพื่ออ่าน/เขียนค่าของ ตัวแปรกับหน่วยความจำผ่านทางแคชข้อมูล (Data Cache หรือ D-Cache) ลำดับที่ 1
- วงจรไปป์ไลน์สำหรับการประมวลผลเลขจำนวนเต็ม (Integer Pipeline) ขนาด 8, 16, 32 และ 64 บิต ด้วย คำสั่งทางคณิตศาสตร์และตรรกศาสตร์
- วงจรไปป์ไลน์สำหรับการประมวลผลเลขทศนิยมฐานสอง ชนิดจุดลอยตัว ชื่อ NEON (NEON Floating-Point Pipeline) สามารถรองรับการประมวลผลเลขทศนิยมฐาน สองชนิดจุดลอยตัว มาตรฐาน IEEE754

4.2 สถาปัตยกรรมชุดคำสั่งภาษาแอสเซมบลี (Assembly Instruction Set Architecture)

- Cortex A53 รองรับการทำงานในโหมด 32 และ 64 บิต นั่นคือ คำสั่งแอสเซมบลี (ภาษาเครื่อง) ความยาว 32 และ 64 บิตตามโหมดการทำงาน
- วิชานี้ จะอ้างอิงคำสั่งแอสเซมบลีเวอร์ชัน 32 บิตของ ARM เนื่องจากบอร์ดติดตั้งระบบ ปฏิบัติการ Raspbian ซึ่งทำงานในโหมด 32 บิต
 - คำสั่งที่เกี่ยวข้องกับคำสั่งเลขจำนวนเต็มไม่เกิน 32 บิตเท่านั้น
- ARM ยังมีคำสั่งแอสเซมบลีความยาว 16 บิต (Thumb) อีก แต่ทำงานซับซ้อนกว่านิดหน่อย

4.2 สถาปัตยกรรมชุดคำสั่งภาษาแอสเซมบลี (Assembly Instruction Set Architecture)

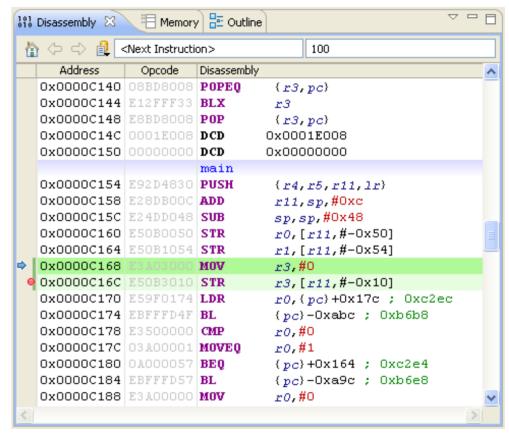
- ชนิดและขนาดของตัวแปร ผู้อ่านสามารถเทียบเคียบพื้นที่และขนาดของหน่วยความจำ (Memory Space) กับตารางที่ 2.1 โดยข้อมูลหรือตัวแปรแต่ละชนิดต้องการพื้นที่ไม่เท่ากัน ดังนี้
 - ไบท์ (Byte) มีขนาด 8 บิท เหมาะสำหรับตัวแปรชนิดอักขระ เช่น char สำหรับเก็บอักขระตาม รหัสมาตรฐาน ASCII ด้วยพื้นที่ 8 บิทในหน่วยความจำ และ unsigned char สำหรับเลขจำนวน เต็มไม่มีเครื่องหมายความยาว 8 บิท ซึ่งได้สรุปไว้ในตารางที่ 2.13
 - ฮาล์ฟเวิร์ด (Halfword) มีขนาด 16 บิท เช่น short และ unsigned short เหมาะสำหรับตัวแปร ชนิดอักขระตามมาตรฐาน Unicode
 - เวิร์ด (Word) มีขนาด 32 บิท เหมาะสำหรับตัวแปรชนิดจำนวนเต็ม เช่น int และ unsigned int เป็นต้น
 - ดับเบิลเวิร์ด (Doubleword) 64 บิท เหมาะสำหรับตัวแปรชนิดจำนวนเต็ม เช่น unsigned long long เป็นต้น

4.2 สถาปัตยกรรมชุดคำสั่งภาษาแอสเซมบลี (Assembly Instruction Set Architecture)

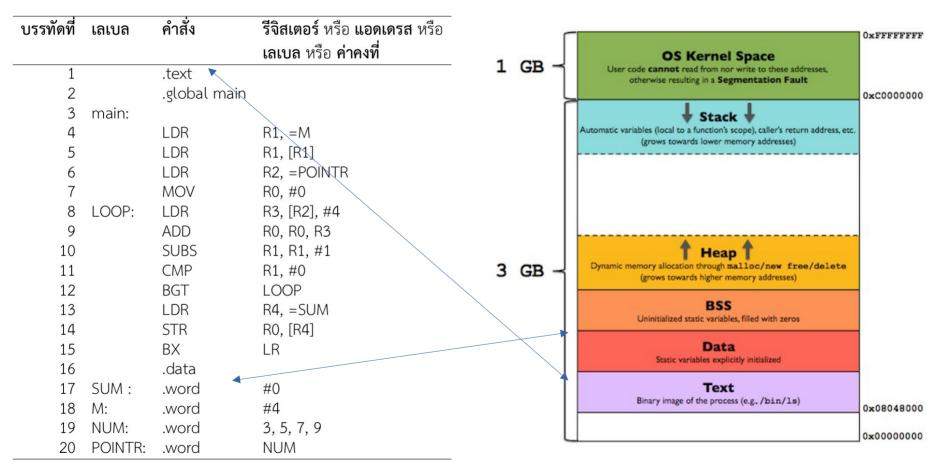
- R15 เรียกว่า โปรแกรมเคาท์เตอร์ (Program Counter: PC) คือ รีจิสเตอร์สำหรับเก็บหมายเลข ไบท์ของคำสั่งในเท็กซ์เซ็กเมนท์ของหน่วยความจำเสมือน ที่ซีพียูจะต้องอ่านหรือ เฟทช์ (Fetch) คำสั่งนั้นมาถอดรหัส (Decode) และปฏิบัติ (Execute) ตาม แล้วจึงเปลี่ยนแปลงเป็น PC=PC+4 เพื่อเก็บแอดเดรสของคำสั่งถัดไป หมายเลข 4 หน่วยเป็นไบท์ เนื่องจากทุกคำสั่งในตำราเล่มนี้มี ความยาว 4 ไบท์ตามที่กล่าวมาข้างต้น
- R14 เรียกว่า **ลิงค์รีจิสเตอร์** (Link Register: LR) คือ รีจิสเตอร์สำหรับเก็บแอดเดรสของคำสั่งที่ ต้องการจะรีเทิร์นกลับ โดยรีจิสเตอร์นี้ทำงานคู่กับคำสั่ง BL (Branch and Link) และคำสั่ง BX LR
- R13 เรียกว่า สแต็คพอยท์เตอร์ (Stack Pointer: SP) คือ รีจิสเตอร์สำหรับเก็บแอดเดรสหรือ ตำแหน่งยอด (Top) ของสแต็คเซ็กเมนท์ ซึ่งเรียกสั้นๆ ว่า สแต็ค โดยรีจิสเตอร์นี้ทำงานคู่กับคำสั่ง ที่เกี่ยวข้องกับหน่วยความจำ ในหัวข้อที่ 4.5 ผู้อ่านสามารถทบทวนรายละเอียดเกี่ยวกับสแต็คใน หัวข้อที่ 3.2.3 ที่ผ่านมา หมายเหตุ คำว่า สแต็ค ในตำราเล่มนี้หมายถึงสแต็คเซ็กเมนท์ มิได้หมาย ถึงโครงสร้างข้อมูล (Data Structure) ชนิดหนึ่ง

4.3 ตัวอย่างคำสั่งภาษาเครื่องในหน่วยความจำ

- **ดิสแอสเซมบลี** (Disassembly) คือ การแปลคำ สั่งภาษาเครื่องจากคอลัมน์ออพโค้ดให้กลับเป็น ภาษาแอสเซมบลี ARM เพื่อให้ผู้ใช้โปรแกรมซิมูเล เตอร์เข้าใจ โดยจะแปลออพโค้ดแต่ละบรรทัด เป็น คำสั่ง 1 คำสั่ง ยกตัวอย่างเช่น ที่หน่วยความจำตำแหน่ง PC=0x0000 C140 จำนวน 4 ไบท์บรรจุออพโค้ด 0x08BD 8008 ซึ่งตรงกับคำสั่ง POPEQ r3, pc ตำแหน่งถัดไปคือ แอดเดรส PC=0x0000 C144 = 0x0000 C140 + 4 ห่างจากเดิมจำนวน 4 ไบท์



Simulator แสดงค่าใน Memory+Disassemmbly



• โปรแกมคอมพิวเตอร์ คือ ภารกิจการนำข้อมูลที่มีความ OXFFFFFFF **OS Kernel Space** 1 GB สัมพันธ์ต่อกัน และเปลี่ยนแปลงค่าจนเสร็จสิ้นภารกิจ otherwise resulting in a Segmentation Fault 0xC0000000 Automatic variables (local to a function's scope), caller's return address, etc. • **สแต็คเซ็กเมนท์**มีไว้สำหรับเก็บค่ารีจิสเตอร์ I R และรีจิส (grows towards lower memory addresses) เตอร์อื่นๆ รวมถึงค่าตัวแปรชนิดโลคอล (Local) • พื้นที่สำหรับตัวแปร เช่น อะเรย์ โครงสร้างข้อมูลต่างๆ 🕈 สามารถจองเพิ่มเติมขณะที่กำลังรันโปรแกรมในพื้นที่ Dynamic memory allocation through malloc/new free/delete 3 GB (grows towards higher memory addresses) BSS เรียกว่า Heap Segment โดยระบบปฏิบัติการ Uninitialized static variables, filled with zeros Data Static variables explicitly initialized ประกาศ**ตัวแปรโกลบอล (Global)** ในหน่วยความจำ Text Binary image of the process (e.g., /bin/ls) บริเวณ Data Segment 0x08048000 0×000000000

• โปรแกมคอมพิวเตอร์ คือ ภารกิจการนำข้อมูลที่มีความ OXFFFFFFF **OS Kernel Space** 1 GB สัมพันธ์ต่อกัน และเปลี่ยนแปลงค่าจนเสร็จสิ้นภารกิจ otherwise resulting in a Segmentation Fault 0xC0000000 Automatic variables (local to a function's scope), caller's return address, etc. • **สแต็คเซ็กเมนท์**มีไว้สำหรับเก็บค่ารีจิสเตอร์ I R และรีจิส (grows towards lower memory addresses) เตอร์อื่นๆ รวมถึงค่าตัวแปรชนิดโลคอล (Local) • พื้นที่สำหรับตัวแปร เช่น อะเรย์ โครงสร้างข้อมูลต่างๆ 🕈 สามารถจองเพิ่มเติมขณะที่กำลังรับโปรแกรมในพื้นที่ Dynamic memory allocation through malloc/new free/delete 3 GB -(grows towards higher memory addresses) BSS เรียกว่า Heap Segment โดยระบบปฏิบัติการ Uninitialized static variables, filled with zeros Data Static variables explicitly initialized ประกาศ**ตัวแปรโกลบอล (Global)** ในหน่วยความจำ Text Binary image of the process (e.g., /bin/ls) บริเวณ Data Segment 0x08048000 0×000000000

รูปแบบ			ความหมาย			0xffffff
			(Rm และ Rn คือ เ	หมายเลขรีจิสเตอร์มีค่าเท่ากับ R0-R15) 🔻 🕓 🕒 🔾 🔾 🔾 🔾 🔾 🔾	OS Kernel Space r code cannot read from nor write to these addresses, otherwise resulting in a Segmentation Fault	
LDR Rd, [Rn]		Rn]	Rd = Mem[Rn]			0xC0000
			สำเนาข้อมูล 32 บิ	ท จากหน่วยความจำที่แอดเดรส Rn ไปเขียนในรีจิสเตอร์ Rd	Stack variables (local to a function's scope), caller's return address, etc.	
STR Rd, [Rn]		Rn]	Mem[Rn] = Rd	, and the second	(grows towards lower memory addresses)	
			สำเนาข้อมูล 32 บิ	าในรีจิสเตอร์ Rd ไปเขียนในหน่วยความจำที่แอดเดรส Rn		
LDRB	Rd,	[Rn]	Rd = Mem[Rn]			
			สำเนาข้อมูลจำนวเ	ย 8 บิทจากหน่วยความจำที่แอดเดรส Rn ไปเขียนในรีจิสเตอร์ Rd		
STRB	Rd, [Rn]		Mem[Rn] = Rd		↑ Heap ↑	
			สำเนาข้อมล 8 บิท	ล่างสดในรีจิสเตอร์ Rd ไปเขียนในหน่วยความจำที่แอดเดรส Rn Dynamic	memory allocation through malloc/new free/delete (grows towards higher memory addresses)	
-	#	เลเบล	คำสั่ง	คอมเมนท์	BSS	
=	1		.data	@Variable definition ◆	Uninitialized static variables, filled with zeros	
	2		.ballign 4	@Align variable to 4-byte space	Data Static variables explicitly initialized	
3 wo		wordva	ar1: .word 7	@wordvar1=7	Text	
	4		.ballign 4	@Align variable to 4-byte space	Binary image of the process (e.g., /bin/ls)	0x08048
	5	wordva	ar2: .word 3	@wordvar2=3		0×00000

4.5 คำสั่งถ่ายโอนข้อมูลระหว่างหน่วยความจำและรีจิสเตอร์

ตารางที่ 4.3: ตัวอย่างโปรแกรมภาษาแอสเซมบลีเพื่อคำนวณประโยค x = (a + b) - c

#	เลเบล	คำสั่ง	คอมเมนท์
1		LDR R4, =a	@ get address of variable a
2		LDR R0, [R4]	@ assign value of variable a to R0
3		LDR R4, =b	@ get address of variable b
4		LDR R1, [R4]	@ assign value of variable b to R1
5		ADD R3, R0, R1	@ a+b
6		LDR R4, =c	@ get address of variable c
7		LDR R2, [R4]	@ assign value of variable c to R2
8		SUB R3, R3, R2	
9		LDR R4, =x	@ get address of variable x
10		STR R3, [R4]	@ store value of R3 to variable x

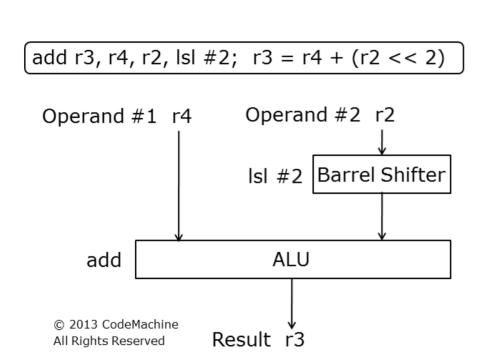
4.5 คำสั่งถ่ายโอนข้อมูลระหว่างหน่วยความจำและรีจิสเตอร์

- เซ็กเมนท์ต่างๆ **ยกเว้น Text Segment** เป็นพื้นที่สำหรับตัวแปรและโครงสร้างข้อมูลชนิดต่างๆ
- โปรแกรมจะต้อง**อ่านหรือโหลด (Load) ข้อมูลจากตำแหน่งที่ตัวแปรตั้งอยู่ในหน่วยความจำ** มาพักในรีจิสเตอร์ก่อน
- โปรแกรมจะ**คำนวณข้อมูลที่เก็บในรีจิสเตอร์เท่านั้น** ด้วยคำสั่งประมวลผลข้อมูลในหัวข้อที่ 4.6
- เมื่อคำนวณแล้วเสร็จ โปรแกรมจะสามารถ**นำค่าจากรีจิสเตอร์เก็บหรือสโตร์ (Store)**ค่าในหน่วยความจำได้ เพื่อให้ผู้ใช้บันทึกตามรูปแบบไฟล์ในอุปกรณ์เก็บรักษาข้อมูลต่อไป
- ภาษาแอสเซมบลี ประเภทนี้ เรียกว่า **สถาปัตยกรรมโหลด/สโตร์ (Load/Store Architecture)**

- คำสั่งทางคณิตศาสตร์ เพื่อคำนวณเลขจำนวนเต็มชนิดมีและไม่มีเครื่องหมาย
- คำสั่งเลื่อนบิต เพื่อเลื่อนบิตข้อมูลไปทางซ้ายและขวา
- คำสั่งทางคณิตศาสตร์และเลื่อนบิต เพื่อคำนวณเลขจำนวนเต็มชนิดมีและไม่มี เครื่องหมาย หลังจากที่มีการเลื่อนบิตไปทางซ้ายหรือขวา
- คำสั่งทางตรรกศาสตร์ เพื่อคำนวณค่าทางตรรกศาสตร์ของเลขจำนวนเต็มชนิดมี และไม่มีเครื่องหมาย

Abus	B/W R/W		
ABE - ADDRESS REGISTER	1	รูปแบบ	ความหมาย
ADDRESS INCREMENTER	← PH2	ADD Rd, Rn, Rm	Rd = Rn + Rm
	← IRQ ← FIQ	ADD Rd, Rn, #Imm	Rd = Rn + #Imm
REGISTER BANK (32-bit registers)	RESET ABORT	SUB Rd, Rn, Rm	Rd = Rn - Rm
MULTIPLIER	INSTRUCTION OPC DECODER	SUB Rd, Rn, #Imm	Rd = Rn - #Imm
MULTIPLIER b a a a a a a a a a a a a a a a a a a	CONTROL TRANS TRANS M bus	RSB Rd, Rn, Rm	Rd = Rm - Rn (Reverse Subtract)
BARREL SHIFTER	→ MREQ → SEQ	RSB Rd, Rn, #Imm	Rd = #Imm - Rn (Reverse Subtract)
32-BIT ALLU	→ CPI	MUL Rd, Rn, Rm	Rd = (Rn * Rm) (Only lower 32 bits)
	 ← CPA ← CPB 	UMULL Rhi, Rlo, Rn, Rm	[Rhi Rlo] = (Rn * Rm) (Unsigned)
WRITE DATA REGISTER INSTRUCT	TION PIPELINE ATA REGISTER	SMULL Rhi, Rlo, Rn, Rm	[Rhi Rlo] = (Rn * Rm) (Signed)
	Dobus		

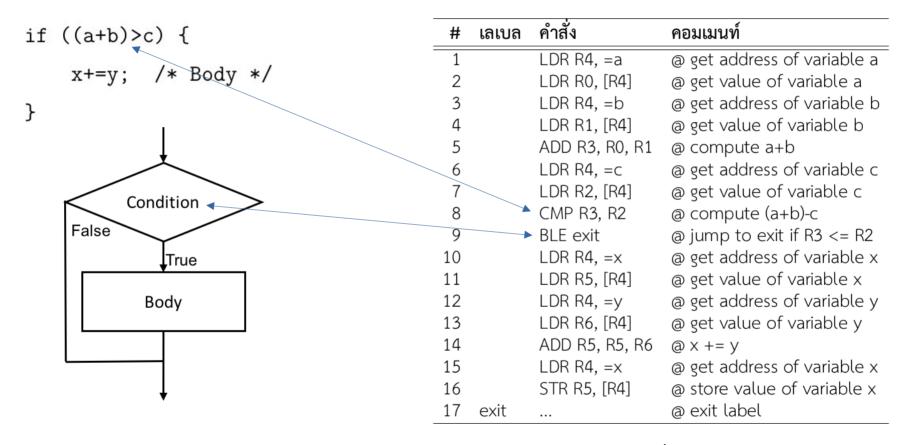
Computer Organization & Assembly Language: Raspberry Pi, ผศ.ดร.สุรินทร์ กิตติธรกุล



รูปแบบ	ความหมาย
ADD Rd, Rn, Rm LSL #shmt	Rd = Rn + (Rm « #shmt)
ADD Rd, Rn, Rm LSR #shmt	Rd = Rn + (Rm * #shmt)
ADD Rd, Rn, Rm ASR #shmt	Rd = Rn + (Rm * #shmt) (Signed)

	ູສູປແບບ	ความหมาย
unsigned int a = 0xffff0000;	AND Rd, Rn, Rm	Rd = Rn & Rm (bitwise AND)
unsigned int b = 0x0000ffff;	AND Rd, Rn, #Imm	Rd = Rn & #Imm (bitwise AND)
unsigned int c;	ORR Rd, Rn, Rm	Rd = Rn Rm (bitwise OR)
c = a & b; /* c = 0x00000000 AND */	ORR Rd, Rn, #Imm	$Rd = Rn \mid \#Imm \text{ (bitwise OR)}$
$c = a \mid b; /* c = 0xfffffffff OR */$	MVN Rd, Rm	Rd = \bar{Rm} (bitwise Inverse)
c = !b; /* $c = 0xffff0000 NOT */$	MVN Rd, #Imm	Rd = $\#\bar{Imm}$ (bitwise Inverse)
$c = a \wedge b$; /* $c = 0xfffffffffffffffffffffffffffffffffff$	EOR Rd, Rn, Rm	$Rd = Rn \oplus Rm$ (bitwise XOR)
	EOR Rd, Rn, #Imm	$Rd = Rn \oplus \#Imm \text{ (bitwise XOR)}$
		<u>U</u>

4.7 คำสั่งควบคุมการทำงาน (Control Instructions): if



4.7 คำสั่งควบคุมการทำงาน (Control Instructions): if-else

```
if ((a+b)>c) {
    x+=y; /* Body-IF */
else {
    x=y; /* Body-ELSE */
           Condition
                    False
       True
                    Body-ELSE
   Body-IF
```

#	เลเบล	คำสั่ง	คอมเ	มนท์	
# 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12	เลเบล	ิ LDR R4, =a LDR R0, [R4] LDR R4, =b LDR R1, [R4] ADD R3, R0, R1 LDR R4, =c LDR R2, [R4] CMP R3, R2 BLE else LDR R4, =x LDR R5, [R4] LDR R4, =y	14 15 16 17 18 19 20 21 22 23	<u>มนท์</u> else	ADD R5, R5, R6 LDR R4, =x STR R5, [R4] B exit LDR R4, =x LDR R5, [R4] LDR R4, =y LDR R6, [R4] SUB R5, R5, R6 LDR R4, =x
13 14		LDR R6, [R4] ADD R5, R5, R6	24 25	exit	STR R5, [R4]

4.7 คำสั่งควบคุมการทำงาน (Control Instructions)

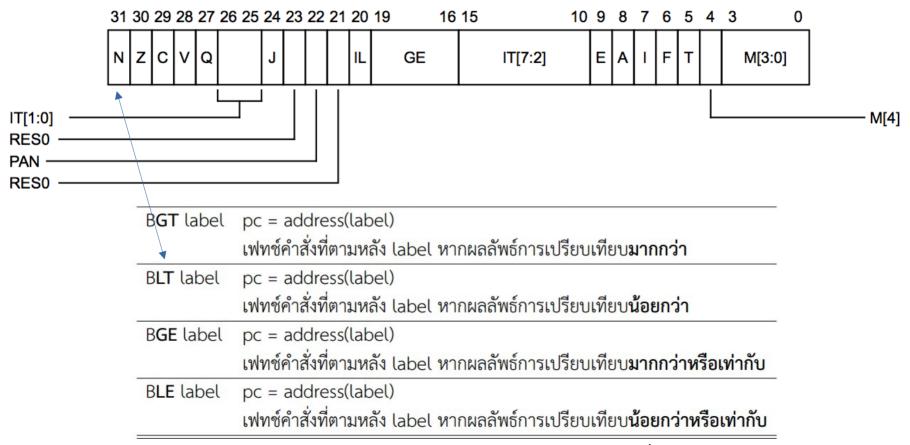
คำสั่งควบคุมการทำงาน (Control Instructions) ในภาษาสูงแบ่งเป็น ประโยคการตัดสินใจ เช่น ประโยค IF, IF-ELSE, Switch-Case และประโยคการวนรอบชนิดต่างๆ เช่น FOR, WHILE, DO-WHILE เป็นต้น โครงสร้าง คำสั่งภาษาแอสเซมบลีของ ARM ที่รองรับประโยคเหล่านี้ ประกอบด้วย

• คำสั่ง CMP (Compare) ทำหน้าที่เปรียบเทียบระหว่างค่ารีจิสเตอร์กับค่าคงที่ หรือระหว่างค่ารีจิสเตอร์ 2 ตัว โปรแกรมเมอร์สามารถเขียนคำสั่งนี้ได้ 2 รูปแบบตามตารางต่อไปนี้

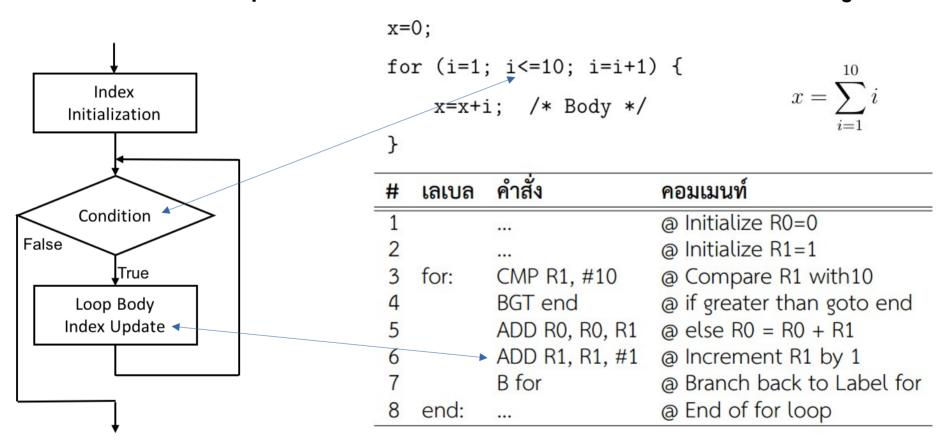
รูปแบบ	ความหมาย			
CMP Rn, Rm	NZCV ← Rn - Rm			
CMP Rn, #Imm	$NZCV \leftarrow Rn - \#Imm$			

ค่าบิท NZCV ในรีจิสเตอร์ CPSR (หัวข้อที่ 4.6.1) คือ ผลลัพธ์ที่ได้จากคำสั่ง CMP โดยคำสั่งนี้ทำการ เปรียบเทียบเลขจำนวนเต็มสองค่า (Rn - Rm) หรือ (Rn - #Imm)

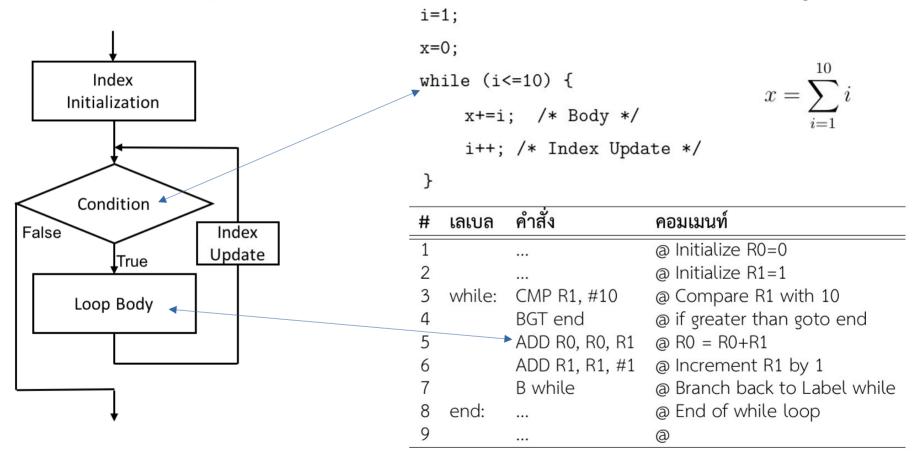
4.7 คำสั่งควบคุมการทำงาน (Control Instructions)



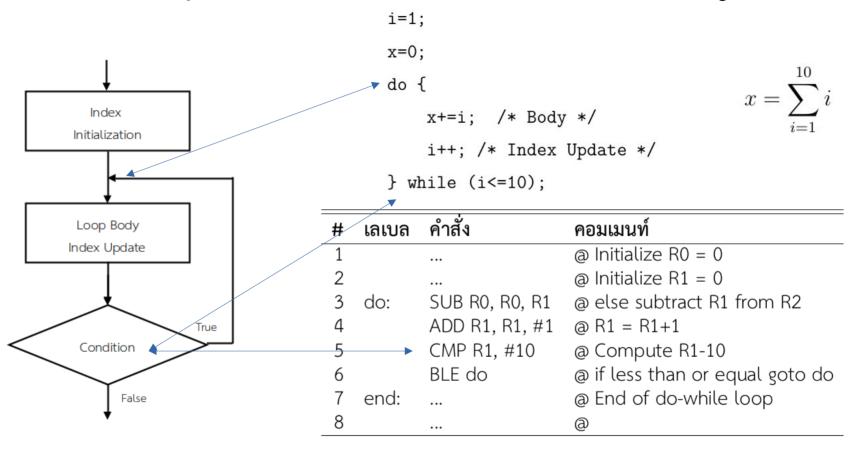
4.7 คำสั่งควบคุมการทำงาน (Control Instructions): ลูป for

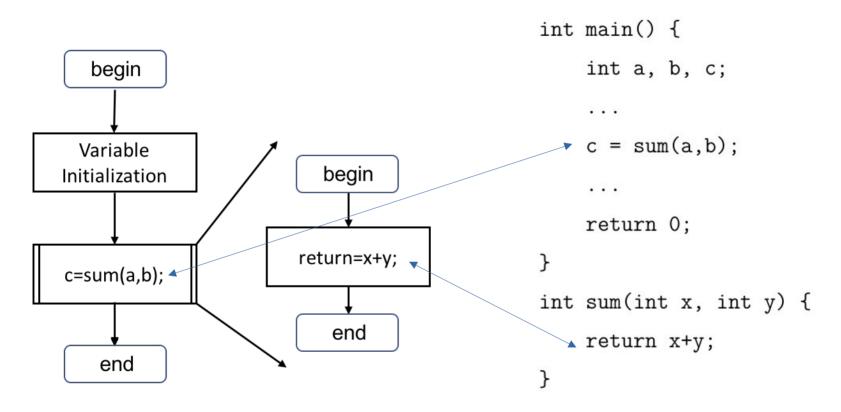


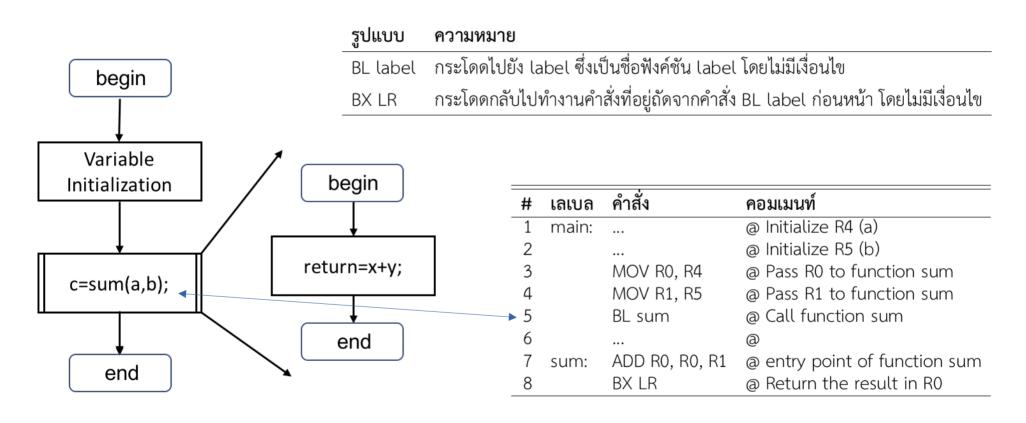
4.7 คำสั่งควบคุมการทำงาน (Control Instructions): ลูป while

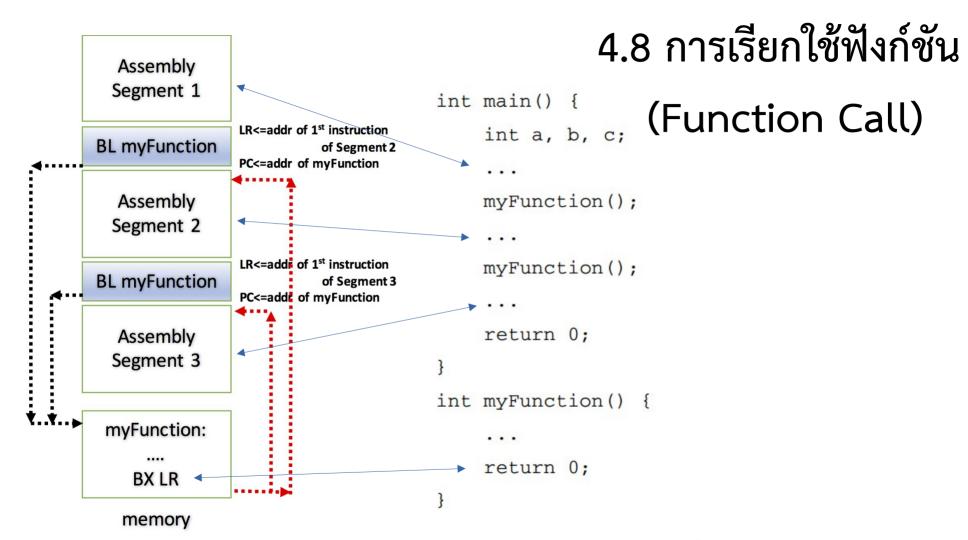


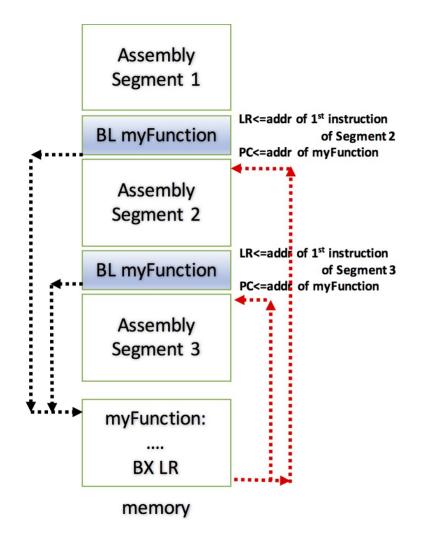
4.7 คำสั่งควบคุมการทำงาน (Control Instructions): ลูป do_while









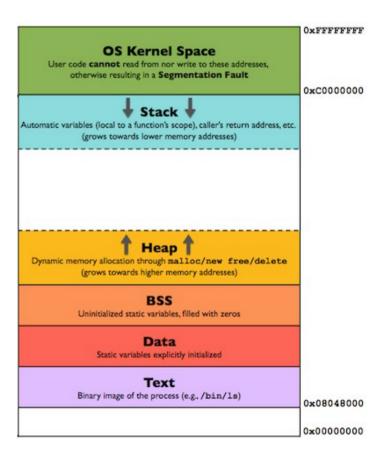


MyFunction ถูกเรียกใช้ซ้ำจากคำสั่ง BL myFunction สองประโยค แต่ LR จะเก็บ แคดเดรสเพื่อรีเทิร์นกลับยังแต่ละตำแหน่ง ได้อย่างถูกต้อง โดย LR จะเก็บแอดเดรส คำสั่งถัดไป หลังจากทำงาน myFunction แล้วเสร็จ ด้วยประโยค BX LR

- R14 เรียกว่า **ลิงค์รีจิสเตอร์** (Link Register: LR) คือ รีจิสเตอร์สำหรับเก็บแอดเดรสของคำสั่งที่ ต้องการจะรีเทิร์นกลับ โดยรีจิสเตอร์นี้ทำงานคู่กับคำสั่ง BL (Branch and Link) และคำสั่ง BX LR
- R13 เรียกว่า สแต็คพอยท์เตอร์ (Stack Pointer: SP) คือ รีจิสเตอร์สำหรับเก็บแอดเดรสหรือ ตำแหน่งยอด (Top) ของสแต็คเซ็กเมนท์ ซึ่งเรียกสั้นๆ ว่า สแต็ค โดยรีจิสเตอร์นี้ทำงานคู่กับคำสั่ง ที่เกี่ยวข้องกับหน่วยความจำ ในหัวข้อที่ 4.5 ผู้อ่านสามารถทบทวนรายละเอียดเกี่ยวกับสแต็คใน หัวข้อที่ 3.2.3 ที่ผ่านมา หมายเหตุ คำว่า สแต็ค ในตำราเล่มนี้หมายถึงสแต็คเซ็กเมนท์ มิได้หมาย ถึงโครงสร้างข้อมูล (Data Structure) ชนิดหนึ่ง
- R4-R12 เป็นรีจิสเตอร์สำหรับใช้งานทั่วไป
- RO-R3 เป็นรีจิสเตอร์สำหรับสำหรับใช้งานทั่วไป และใช้ส่งค่าพารามิเตอร์ (Parameter) ไปให้ฟัง ค์ชัน โดยรีจิสเตอร์เหล่านี้ทำงานร่วมกับคำสั่ง BL (Branch and Link)
- R0 เป็นรีจิสเตอร์สำหรับรีเทิร์นค่าข้อมูลจากฟังค์ชัน โดยทำงานร่วมกับคำสั่ง BX LR

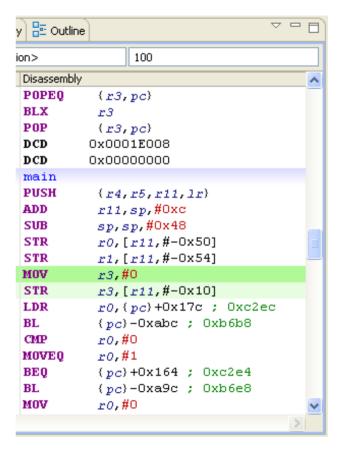


PUSH {register list}	สำเนาข้อมูล 32 บิทจากรีจิสเตอร์ที่ปรากฏในรายชื่อรีจิสเตอร์
	ไปวางบนย [ื] อดสแต็คชั่วคราวตามลำดับจากซ้ายไปขวา
	ปรับเปลี่ยนค่ารีจิสเตอร์ SP ให้สอดคล้องกับคำสั่ง
POP {register list}	สำเนาข้อมูล 32 บิทจากยอดสแต็คไปบรรจุในรีจิสเตอร์
	ที่ปรากฎในรายชื่อรีจิสเตอร์ตามลำดับจากขวาไปซ้าย
	ปรับเปลี่ยนค่ารีจิสเตอร์ SP ให้สอดคล้องกับคำสั่ง



R0 R1 R2 R3 R4 R5 R6 R7 R8 R9 R10 R11 R12 R13(SP) R14(LR) R15(PC)

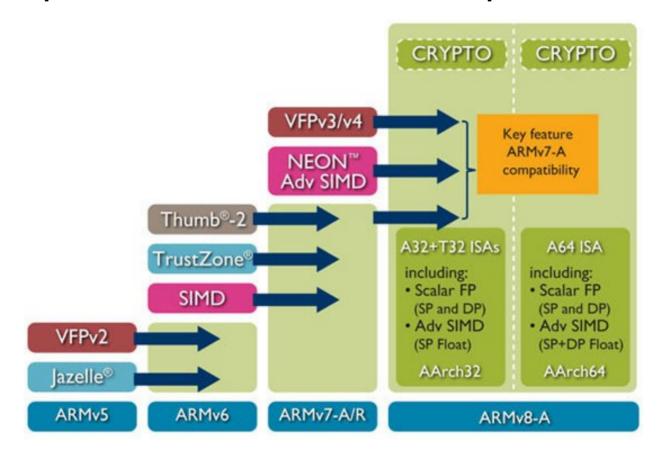
	U I
PUSH {register list}	สำเนาข้อมูล 32 บิทจากรีจิสเตอร์ที่ปรากฎในรายชื่อรีจิสเตอร์
	ไปวางบนยอดสแต็คชั่วคราวตามลำดับจากซ้ายไปขวา
	ปรับเปลี่ยนค่ารีจิสเตอร์ SP ให้สอดคล้องกับคำสั่ง
POP {register list}	สำเนาข้อมูล 32 บิทจากยอดสแต็คไปบรรจุในรีจิสเตอร์
	ที่ปรากฏในรายชื่อรีจิสเตอร์ตามลำดับจากขวาไปซ้าย
	ปรับเปลี่ยนค่ารีจิสเตอร์ SP ให้สอดคล้องกับคำสั่ง



4.9 อุปกรณ์และวิวัฒนาการของชุดคำสั่ง ARM

	Devices Shipped (Million of Units)	2010 Devices	Chips/ Device	TAM 2010 Chips	2010 ARM	2010 Share	TAM 2015 Devices	Chips/ Unit	TAM 2015 Chips
\subset	Smart Phone	280	2-5	1,200	1,100	90%	1,100	3-5	4,000
<u>e</u>	Feature Phone	760	1-3	1,900	1,700	90%	650	2-3	2,000
Mobile	Low End Voice	570	1	570	540	95%	700	1-2	1,300
Σ	Portable Media Players	150	1-3	300	220	70%	120	1-3	250
	Mobile Computing* (apps only)	230	1	230	25	10%	750	1	750
7	PCs & Servers (apps only)	220	1	220	0	0%	250	1	250
	Digital Camera	130	1-2	200	160	80%	150	1-2	250
	Digital TV & Set-top-box	350	1-2	450	160	35%	500	1-4	1,200
ile	Networking	670	1-2	750	185	25%	800	1-2	1,400
-Mobile	Printers	120	1	120	75	65%	200	1	200
_	Hard Disk & Solid State Drives	670	1	670	560	85%	1,100	1	1,100
No	Automotive	1,800	1	1,800	180	10%	2,200	1	2,200
	Smart Card	5,400	1	5,400	330	6%	7,700	1	7,700
	Microcontrollers	5,800	1	5,800	560	10%	9,000	1	9,000
	Others **	1,700	1	1,800	270	15%	2,000	1	2,000
•	Total	19,000		22,000	6,100	28%	27,000		34,000

4.9 อุปกรณ์และวิวัฒนาการของชุดคำสั่ง ARM



สรุปท้ายบท

คำสั่งภาษาแอสเซมบลีของ ARM มีลักษณะเด่นเมื่อเปรียบเทียบกับภาษาอื่นๆ เช่น การมีคำสั่งเลื่อนบิทภายใน คำสั่งคณิตศาสตร์ การตรวจสอบเงื่อนไขก่อนการปฏิบัติตามคำสั่งนั้น เป็นต้น ทำให้ชิพซีพียูที่ผลิตตามการ ออกแบบของ ARM บริโภคพลังงานน้อย จึงได้รับความนิยมในอุปกรณ์เคลื่อนที่มาเป็นระยะเวลาต่อเนื่อง ที่ ผ่านมาสถาปัตยกรรมของคำสั่งสามารถแบ่งออกได้เป็น

- สถาปัตยกรรมโหลด/สโตร์ (Load/Store Architecture) ARM ออกแบบคำสั่งภาษาแอสเซมบลีตาม หลักการ RISC (Reduced Instruction Set Computer) ข้อมูลเพิ่มเติมที่ wikipedia และแตกต่าง จากคำสั่งจากสถาปัตยกรรมอื่นๆ ดังนี้
- สถาปัตยกรรม x86 (x86 Architecture) ในภาษาแอสเซมบลีของ Intel 80x86 หรือเรียกย่อๆ ว่า x86 ซึ่งบางคำสั่งใช้การอ่านค่าจากหน่วยความจำเพื่อประมวลผล ทำให้การประมวลซับซ้อนและล่าช้า ข้อมูล เพิ่มเติมที่ wikipedia
- สแต็คแมชชื่น (Stack Machine) ได้แก่ ภาษาจาวาไบท์โค้ด (Java Bytecode) จัดเป็นคำสั่งภาษาแอ สเซมบลีเมื่อแปลจากซอร์สโค้ดภาษา Java เทคโนโลยีที่น่าสนใจของ ARM เรียกว่า Jazelle สามารถ รองรับการประมวลผลคำสั่ง Java Bytecode ด้วยฮาร์ดแวร์ทำให้ชิพบริโภคพลังงานต่ำโดยเฉพาะโทร ศัพท์สมาร์โฟนที่ใช้ระบบปฏิบัติการ Android ซึ่งซอฟท์แวร์ส่วนใหญ่ใช้ภาษา Java พัฒนา รายละเอียด เพิ่มเติมใน wikipedia

References

- https://www.researchgate.net/figure/Block-Diagram-of-Micro-SD-card_fig6_306236972
- https://gabrieletolomei.wordpress.com/miscellanea/operating-systems/in-memory-layout/
- https://freedompenguin.com/articles/how-to/learning-the-linux-file-system
- https://www.techpowerup.com/174709/arm-launches-cortex-a50-series-the-worlds-most-energy-efficient-64-bit-processors
- https://www.researchgate.net/figure/NVIDIA-Tegra-2-mobile-processor-11_fig1_221634532
- Harris, D. and S. Harris (2013). Digital Design and Computer Architecture (1st ed.). USA: Morgan Kauffman Publishing.
- https://learn.adafruit.com/resizing-raspberry-pi-boot-partition/edit-partitions

References

- https://en.wikipedia.org/wiki/Human%E2%80%93computer_interaction
- https://community.arm.com/developer/ip-products/processors/b/processors-ip-blog/posts/programmer-s-guide-for-armv8-a
- https://xdevs.com/article/rpi3 oc/
- https://www.gsmarena.com/a look inside the new proprietary apple a6 chipset-news-4859.php
- https://www.slideshare.net/kleinerperkins/2012-kpcb-internet-trends-yearend-update/25-Global_Smartphone_Tablet_Shipments_Exceeded
- https://www.aliexpress.com/item/32329091078.html
- https://www.raspberrypi.org/forums/viewtopic.php?t=63750
- https://www.youtube.com/watch?v=2ciyXehUK-U