Documentazione del progetto per l'Esame di Python Programming - UFS02

Ferrarini Marco Arificial Intelligence & Machine Learning Specialist 2024-2026 Aprile 2025

Sistema di Analisi e riconoscimento di Impronte Digitali

Panoramica del Sistema

Questo sistema è stato progettato per l'analisi, l'archiviazione e il confronto di impronte digitali. Il programma consente agli utenti di caricare immagini di impronte digitali, estrarre caratteristiche significative (minutiae e mappe di orientamento) e cercare corrispondenze tra le impronte precedentemente caricate nel database.

Il software è composto da quattro moduli principali:

- core.py: Contiene la logica principale per l'elaborazione delle impronte digitali
- storage.py: Gestisce il salvataggio e il recupero dei dati
- ui.py: Fornisce un'interfaccia utente a riga di comando
- main.py: Avvia il programma

Architettura del Sistema

Struttura delle Directory

Il sistema crea e utilizza la seguente struttura di directory:

```
Unset
|- orientationmaps/  # Mappe di orientamento salvate (.npy)
|- minutiae/  # File CSV contenenti le minutiae
|- cron_upload/  # Immagini delle impronte elaborate
(.bmp)
|- cron_ricerche/  # Risultati delle ricerche (organizzati per data/ora)
```

Diagramma del Flusso di Lavoro

1. Upload delle Impronte:

- Caricamento dell'immagine
- Pre-elaborazione (ridimensionamento, pulizia, scheletrizzazione)
- o Estrazione delle caratteristiche (minutiae, mappa di orientamento)
- Archiviazione dei dati

0

2. Ricerca di Corrispondenze:

- Caricamento dell'impronta di riferimento
- o Pre-elaborazione dell'impronta
- o Confronto con le mappe di orientamento nel database
- o Selezione dei 5 migliori candidati
- o Estrazione e confronto delle minutiae
- o Calcolo del punteggio finale
- Visualizzazione e archiviazione dei risultati

Moduli del Sistema

core.py

Questo modulo contiene le classi e le funzioni principali per l'elaborazione delle impronte digitali.

Classe fingerprint

Rappresenta un'impronta digitale e fornisce metodi per la sua elaborazione.

Attributi:

- id: Identificatore univoco UUID
- path: Percorso del file immagine
- resized: Immagine ridimensionata
- img_blur: Immagine dopo l'applicazione del filtro bilaterale
- img_morf: Immagine dopo la binarizzazione e l'operazione morfologica
- img_skel: Immagine scheletrizzata
- polished: Immagine finale elaborata
- minutiae: DataFrame pandas contenente le minutiae
- orientation_map: Mappa di orientamento
- steps_img: Visualizzazione dei passaggi di elaborazione

Metodi:

rotate_fp(degrees): Ruota l'immagine dell'impronta

- resize(): Ridimensiona l'immagine a 241x298 pixel
- polish(): Esegue la pulizia dell'immagine e la scheletrizzazione
- find_minutiae(): Estrae i punti di minutiae (terminazioni e biforcazioni)
- gen_orientation_map(): Genera la mappa di orientamento
- lay(): Esegue tutti i passaggi necessari per preparare l'impronta all'analisi
- visual_steps(): Visualizza i passaggi di elaborazione dell'immagine

Classe search

Gestisce la ricerca di corrispondenze tra un'impronta di riferimento e il database.

Attributi:

- filepath: Percorso del file immagine
- fingerprint_object: Oggetto della classe fingerprint
- minutiae: DataFrame pandas con le minutiae
- max_degrees: Gradi massimi di rotazione per il confronto
- step: Incremento di rotazione per il confronto
- top5maps: 5 mappe di orientamento più simili
- top5minutiae: Minutiae delle 5 impronte più simili
- matches: Lista delle corrispondenze con punteggi
- match_img: Visualizzazione del confronto

Metodi:

- find_similar_maps(maxdegrees, step): Trova le mappe di orientamento più simili
- rotate_extract(): Estrae le minutiae dalle 5 impronte più simili
- best_match_minutiae(): Calcola il miglior match basato su mappe di orientamento e minutiae
- visual_match(): Visualizza il confronto tra l'impronta di riferimento e la migliore corrispondenza

Funzioni Ausiliarie

- plot_minutiae(img, minutiae): Visualizza le minutiae su un'immagine
- compute_save_dir(dirpath): Elabora e salva tutte le impronte in una directory
- compute_save(filepath): Elabora e salva un'impronta singola
- rotate(map, degrees): Ruota un'immagine
- save(fp, find): Salva i risultati di una ricerca
- check_db(): Verifica la presenza di impronte nel database

storage.py

Questo modulo gestisce il salvataggio e il recupero dei dati.

Funzioni

- upload(fp): Salva i dati di un'impronta (mappa di orientamento, minutiae, immagine ridimensionata)
- save_search(fp, src): Salva i risultati di una ricerca
- check_db(): Verifica la presenza di impronte nel database

ui.py

Questo modulo fornisce un'interfaccia utente a riga di comando.

Funzioni

- main_menu(): Menu principale che permette di scegliere tra ricerca e upload
- retrieving_path(): Raccoglie il percorso dell'impronta per la ricerca
- setting_parameters(): Permette di impostare i parametri per la ricerca
- search(path, gradi, step): Esegue la ricerca
- visualize(wanted, find): Visualizza i grafici
- retrieving_path_upload(): Raccoglie il percorso per l'upload
- upload(percorso): Esegue l'upload
- clear_screen(): Pulisce lo schermo

Algoritmi Chiave

Pre-elaborazione delle Impronte

- 1. **Ridimensionamento**: L'immagine viene ridimensionata a 241x298 pixel.
- 2. Normalizzazione: I valori dei pixel vengono normalizzati nell'intervallo 0-255.
- 3. **Filtro Bilaterale**: Applicato per ridurre il rumore preservando i bordi.
- 4. **Binarizzazione Adattiva**: Converte l'immagine in bianco e nero usando una soglia adattiva gaussiana.
- 5. **Scheletrizzazione**: Riduce lo spessore delle creste a un pixel utilizzando la funzione thin() di scikit-image.

Estrazione delle Minutiae

Le minutiae sono caratteristiche distintive delle impronte digitali:

- **Terminazioni**: Punti dove una cresta finisce (un solo vicino)
- **Biforcazioni**: Punti dove una cresta si divide in due (tre o più vicini)

L'algoritmo scansiona l'immagine scheletrizzata pixel per pixel, analizzando i vicini di ogni punto per identificare queste caratteristiche.

Generazione della Mappa di Orientamento

1. Calcolo del gradiente dell'immagine usando l'operatore Sobel

- 2. Calcolo dei momenti del secondo ordine del gradiente
- 3. Applicazione di un filtro gaussiano per lisciare i momenti
- 4. Calcolo dell'orientazione dominante locale in ogni punto

Algoritmo di Corrispondenza

Il sistema utilizza un approccio in due fasi:

1. Confronto delle Mappe di Orientamento:

- Calcolo della differenza media tra le mappe di orientamento
- o Rotazione delle mappe per trovare la migliore corrispondenza
- Selezione delle 5 impronte più simili

2. Confronto delle Minutiae:

- Calcolo della distanza euclidea tra i punti di minutiae
- Assegnazione di pesi maggiori alle corrispondenze dello stesso tipo (terminazione o biforcazione)
- Combinazione dei punteggi della mappa di orientamento e delle minutiae per un punteggio finale

Guida Utente

Requisiti di Sistema

- Python 3.8 o superiore
- Librerie: OpenCV, NumPy, Matplotlib, Pandas, scikit-image

Installazione

- 1. Assicurarsi che Python e le librerie richieste siano installati
- 2. Copiare i file core.py, storage.py, ui.py e main.py nella stessa directory

Utilizzo

- 1. Eseguire python main.py per avviare il programma
- 2. Dal menu principale, scegliere:
 - o Opzione 1: Cercare una corrispondenza nel database
 - Opzione 2: Caricare nuove impronte nel database
 - o 'q': Uscire dal programma

Caricamento delle Impronte

- 1. Selezionare l'opzione 2 dal menu principale
- 2. Inserire il percorso di un'immagine o di una directory contenente immagini
- 3. Il sistema elaborerà e salverà le impronte nel database

Ricerca di Corrispondenze

- 1. Selezionare l'opzione 1 dal menu principale
- 2. Inserire il percorso dell'immagine dell'impronta da cercare
- 3. Scegliere se modificare i parametri di rotazione predefiniti
- 4. Attendere il completamento dell'analisi
- 5. Visualizzare i risultati e scegliere se salvare la ricerca

Formati di Immagine Supportati

- JPG/JPEG
- PNG
- GIF
- BMP
- TIFF

Considerazioni Tecniche

Ottimizzazione delle Prestazioni

- La ricerca può richiedere tempo significativo con molte impronte nel database
- Parametri di rotazione elevati (max_degrees) e passi piccoli (step) aumentano il tempo di elaborazione
- Si consiglia un rapporto max_degrees:step intorno a 15:1 per un buon equilibrio

Limitazioni

- La qualità dell'immagine influisce significativamente sulla precisione dell'analisi
- Il sistema non è ottimizzato per impronte parziali o gravemente danneggiate
- Non vengono utilizzate tecniche di deep learning per l'estrazione delle caratteristiche

Appendice

Formato dei Dati Salvati

- Mappe di Orientamento: File NumPy (.npy) contenenti matrici di angoli in gradi
- Minutiae: File CSV con colonne "x", "y", "tipo"
- Immagini: File BMP contenenti le impronte elaborate
- **Risultati di Ricerca**: Directory contenenti l'immagine originale, i risultati in formato CSV e le visualizzazioni degli eventuali grafici