

HW1 + HW2

Гаврилов В.Р. 142М группа.

27 сентября 2022 г.

1. Представление канонической информации

Итак, на вход поступает последовательность векторов x_i . Необходимо вычислить вектор выборочного среднего

$$X = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i,$$

а также выборочную ковариационную матрицу

$$V = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (x_i - X)(x_i - X)^T.$$

В качестве канонической информации предлагается следующая тройка: (S_1, S_2, n) , где:

$$S_1 = \sum_{i=1}^n x_i,$$

$$S_2 = \sum_{i=1}^n x_i x_i^T$$

2. Проверка свойств канонической информации

2.1. Существование и единственность

Очевидна.

2.2. Полнота

Действительно, что X , что V могут быть представлены через тройку (S_1, S_2, n) следующим образом:

$$X = \frac{1}{n} S_1,$$
$$V = \frac{1}{n-1} \left(\sum_{i=1}^n x_i x_i^T - X \left(\sum_{i=1}^n x_i^T \right) - \left(\sum_{i=1}^n x_i \right) X^T + n X X^T \right) = \frac{1}{n-1} \left(S_2 - \frac{1}{n} S_1 S_1^T \right)$$

2.3. Элементарная каноническая информация

Каноническая информация для единственного наблюдения не существует, так как требуется рассчитать несмещенную оценку ковариационной матрицы и данное значение не определено для $n = 1$.

2.4. Пустая каноническая информация

Существует, в виде тройки нулей $(0, 0, 0)$.

2.5. Композиция

Пусть два набора векторов представлены через канонические информации (S_1^1, S_2^1, n^1) и (S_1^2, S_2^2, n^2) . Тогда их композиция определяется следующим образом:

$$(S_1^1, S_2^1, n^1) \oplus (S_1^2, S_2^2, n^2) = (S_1^1 + S_1^2, S_2^1 + S_2^2, n^1 + n^2).$$

Коммутативность, ассоциативность и свойство нулевого элемента выполнены в силу соответствующих свойств матриц и вещественных чисел.

2.6. Обновление

Пусть на вход поступает новый вектор x . Тогда каноническая информация нового набора будет вычисляться следующим образом:

$$(S_1 + x, S_2 + xx^T, n + 1)$$

2.7. Минимальное число наблюдений

X определен при $n \geq 1$, а V при $n \geq 2$. Таким образом, каноническая информация определена при $n \geq 2$.

2.8. Компактность и эффективность

Пусть n - кол-во векторов, а m - размерность векторов, причем, вероятнее всего $m \ll n$. Явная информация потребует $O(n * m)$ памяти. В свою очередь, для хранения канонической информации потребуется $O(m * m)$ памяти. Обновление, как и композиция, потребуют выполнения $O(m * m)$ операций.

Учитывая вышесказанное, при $n \rightarrow \infty$, что хранение, что обработка канонической информации потребуют константных затрат. Таким образом, каноническую информацию вполне можно назвать компактной и эффективной.

3. Программная реализация

```
1 import numpy as np
2 import scipy.linalg
3 from functools import reduce
4
5 def canInf(x):
6     m, n = x.shape
7     S1 = np.reshape(np.sum(x, axis=1), (m, 1))
8     S2 = np.zeros((m, m))
9     for i in range(n):
10         a = x[:, i:i + 1]
11         S2 += a @ np.transpose(a)
12     return (S1, S2, n)
13
14 def reduce_(x, y):
15     return (x[0] + y[0], x[1] + y[1], x[2] + y[2])
16
17 def result(r):
18     return (r[0] / r[2], (r[1] - (r[0] @ np.transpose(r[0])) / r[2]) / (r[2] - 1))
19
20 m = 3
21 n = 20
22
23 X0 = np.array([[1.],[2.],[3.]])
24 V0 = np.array([[1., .5, .5],[.5, 1., .5],[.5, .5, 1.]])
25
26 Vs = scipy.linalg.sqrtm(V0)
27
28 X = X0 @ np.ones((1,n)) + Vs @ np.random.normal(size=(m, n))
29
30 nodes = [X[:, :5], X[:, 5:10], X[:, 10:15], X[:, 15:20]]
31
32 print(result(reduce(reduce_, map(canInf, nodes)))[0])
33 print(result(reduce(reduce_, map(canInf, nodes)))[1])
34
35 #output
36 [[0.9457166 ]
37  [2.22476709]
38  [2.73598639]]
39 [[0.83747578 0.46275489 0.71241183]
40  [0.46275489 1.31909954 0.86327879]
41  [0.71241183 0.86327879 1.48644159]]
42
43 print(np.reshape(np.mean(X,axis=1), (m, 1)))
44 print(np.cov(X))
45
46 #output
47 [[0.9457166 ]
48  [2.22476709]
49  [2.73598639]]
50 [[0.83747578 0.46275489 0.71241183]
51  [0.46275489 1.31909954 0.86327879]
52  [0.71241183 0.86327879 1.48644159]]
```