# -Sollimann-D\* Lite Path Planner

## 1-İçerik

D\* Lite Algorithm

### 2-Yazıldığı Dil

Python ve C++

#### 3-Açıklama

D\* Lite algoritmasını kullanır.

Kodun içerisinde start ve end noktalarını belirlemek mümkündür.

Kodu kontrol etmek zordur: isimlendirmeler kötüdür.

Bazen fail verebilmektedir.

Path değişimini bir range'in içerisine yolu kapatıldığında başvurur.

#### 4-Pros - Cons

#### Pros: Cons:

Engel Ekleme	Duvarların İçinden Çapraz Geçer
Engel Kaldırma	
Adım Adım İlerleme	

#### 5-Link

https://github.com/Sollimann/Dstar-lite-pathplanner