

# Operações com matrizes no computador

Francisco N. C. Sobral    Júlia Demori Guizardi  
Universidade Estadual de Maringá

XXXII Semana da Matemática  
UEM, 2022

# Por que reinventar a roda?

- ▶ Entender o funcionamento da linguagem
- ▶ Entender o funcionamento da memória
- ▶ Adquirir conhecimento mais profundo de programação
- ▶ Em Julia: `A * B` e `A * v` calculam eficientemente os produtos matriz-matriz e matriz-vetor

- 1 Notação
- 2 Vetores, matrizes e memória em Julia
- 3 Multiplicação de matrizes e vetores
- 4 Multiplicação de matrizes
- 5 Problema prático: matrizes esparsas

# Table of Contents

- 1 Notação
- 2 Vetores, matrizes e memória em Julia
- 3 Multiplicação de matrizes e vetores
- 4 Multiplicação de matrizes
- 5 Problema prático: matrizes esparsas

► Vetor

$$v \in \mathbb{R}^n \Rightarrow v = \begin{bmatrix} v_1 \\ \vdots \\ v_n \end{bmatrix}$$

► Vetor transposto

$$v^T = [v_1 \quad \cdots \quad v_n]$$

► Produto escalar de vetores  $x$  e  $y$

$$x^T y = [x_1 \quad \cdots \quad x_n] \begin{bmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix} = \sum_{i=1}^n x_i y_i$$

► Matriz

$$A \in \mathbb{R}^{m \times p} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & \cdots & a_{2p} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mp} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A^1 & \cdots & A^p \end{bmatrix}$$

►  $i$ -ésima linha de  $A$

$$A_i = [a_{i1} \quad \cdots \quad a_{ip}]$$

►  $j$ -ésima coluna de  $A$

$$A^j = \begin{bmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{bmatrix}$$

► Matriz

$$A \in \mathbb{R}^{m \times p} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & \cdots & a_{2p} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mp} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A^1 & \cdots & A^p \end{bmatrix}$$

►  $i$ -ésima linha de  $A$

$$A_i = [a_{i1} \quad \cdots \quad a_{ip}]$$

►  $j$ -ésima coluna de  $A$

$$A^j = \begin{bmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{bmatrix}$$

► Matriz

$$A \in \mathbb{R}^{m \times p} \Rightarrow A = \begin{bmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1p} \\ a_{21} & \cdots & a_{2p} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1} & \cdots & a_{mp} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_1 \\ A_2 \\ \vdots \\ A_m \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A^1 & \cdots & A^p \end{bmatrix}$$

►  $i$ -ésima linha de  $A$

$$A_i = [a_{i1} \quad \cdots \quad a_{ip}]$$

►  $j$ -ésima coluna de  $A$

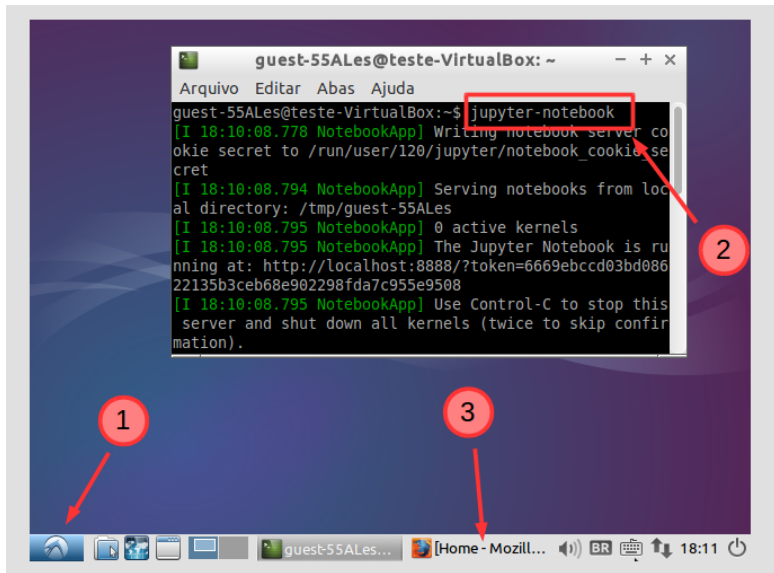
$$A^j = \begin{bmatrix} a_{1j} \\ \vdots \\ a_{mj} \end{bmatrix}$$



# Table of Contents

- 1 Notação
- 2 Vetores, matrizes e memória em Julia
- 3 Multiplicação de matrizes e vetores
- 4 Multiplicação de matrizes
- 5 Problema prático: matrizes esparsas

# Abrindo o *notebook*



- ▶ Comando `Vector{Float64}(undef, n)`
- ▶ Reserva um espaço na memória de tamanho  $n \cdot \text{sizeof}(\text{Float64})$  e retorna o seu **endereço**
- ▶ Checamos o endereço com `pointer`
- ▶ `zeros(n)` : vetor de zeros
- ▶ `ones(n)` : vetor de uns
- ▶ `rand(n)` : vetor aleatório com números entre 0 e 1
- ▶  $i$ -ésima posição de um vetor  $v$ : `v[i]`
  - ▶ `v[2] = 10` : atribuição
  - ▶ `v[2] + 10` : conteúdo

- ▶ Comando `Array{Float64}(undef, m, n)`
- ▶ Reserva um espaço na memória de tamanho `mn·sizeof(Float64)` e retorna o seu **endereço**
- ▶ Checamos o endereço com `pointer`
- ▶ `zeros(m, n)` : matriz de zeros
- ▶ `ones(m, n)` : matriz de uns
- ▶ `rand(m, n)` : matriz aleatória com números entre 0 e 1
- ▶ Elemento  $(i, j)$  da matriz  $M$ : `M[i, j]`
  - ▶ `M[3, 2] = 10` : atribuição
  - ▶ `M[3, 2] + 10` : conteúdo

# Percorrendo vetores e matrizes

- Utilizamos laços do tipo `for` para percorrer um vetor

```
s = 0.0
for i = 1:n
    s = s + v[i]
end
```

- Para percorrer uma matriz por inteiro, precisamos de **dois laços**

```
s = 0.0
for j = 1:n
    # Aqui dentro o j está fixo
    for i = 1:m
        # Aqui dentro o i está fixo
        # j também
        s = s + M[i, j]
    end
end
```

- ▶ Ao criarmos um vetor, um espaço da memória do computador é reservado
- ▶ Quando o vetor não é mais usado, o GC (*Garbage Colector*) entra em ação
- ▶ Criação > Destruição pelo GC  $\Rightarrow$  Travamento
- ▶ Ordem de velocidade de acesso
$$\text{HD} < \text{Memória RAM} < \text{Cache do processador}$$
- ▶ Ordem de espaço disponível
$$\text{HD (TB)} > \text{Memória RAM (GB)} > \text{Cache do processador (MB)}$$

- ▶ Matriz  $1000 \times 1000$  do tipo `Float64` ocupa

$$\frac{1000 \times 1000 \times 8}{1024} \approx 8\text{MB}$$

- ▶ Matriz  $10000 \times 10000$ : 800MB

## Acessando posições próximas

Ao acessar a posição  $i$  de um vetor ou  $(i, j)$  de uma matriz o processador também acessa posições **vizinhas** com maior velocidade!

- ▶ Uso do *cache*
- ▶ Se acessou  $v[5]$ , então  $v[4]$  e  $v[6]$  são acessadas mais rapidamente que  $v[20]$
- ▶ Se acessou  $M[3, 3]$ , então  $M[2, 3]$  e  $M[4, 3]$  são acessados mais rapidamente que  $M[3, 4]$

$$\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 8 & 9 \end{bmatrix} \Rightarrow [1 \ 4 \ 7 \ 2 \ 5 \ 9 \ 3 \ 6 \ 9]$$

- ▶ Julia é **Orientada a colunas**



# Table of Contents

- 1 Notação
- 2 Vetores, matrizes e memória em Julia
- 3 Multiplicação de matrizes e vetores**
- 4 Multiplicação de matrizes
- 5 Problema prático: matrizes esparsas

## Duas interpretações

Sejam  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  e  $v \in \mathbb{R}^n$ . Existem duas formas de interpretarmos  $u = Av$ :

- ▶ Produto escalar com as **linhas** de  $A$ :

$$u = \begin{bmatrix} a_{11}v_1 + \cdots + a_{1n}v_n \\ a_{21}v_1 + \cdots + a_{2n}v_n \\ \vdots \\ a_{m1}v_1 + \cdots + a_{mn}v_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_1 \cdot v \\ \vdots \\ A_m \cdot v \end{bmatrix}$$

- ▶ Combinação linear das **colunas** de  $A$ :

$$u = \begin{bmatrix} a_{11}v_1 + \cdots + a_{1n}v_n \\ a_{21}v_1 + \cdots + a_{2n}v_n \\ \vdots \\ a_{m1}v_1 + \cdots + a_{mn}v_n \end{bmatrix} = A^1v_1 + \cdots + A^nv_n$$

## Duas interpretações

Sejam  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  e  $v \in \mathbb{R}^n$ . Existem duas formas de interpretarmos  $u = Av$ :

- ▶ Produto escalar com as **linhas** de  $A$ :

$$u = \begin{bmatrix} a_{11}v_1 + \cdots + a_{1n}v_n \\ a_{21}v_1 + \cdots + a_{2n}v_n \\ \vdots \\ a_{m1}v_1 + \cdots + a_{mn}v_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} A_1 \cdot v \\ \vdots \\ A_m \cdot v \end{bmatrix}$$

- ▶ Combinação linear das **colunas** de  $A$ :

$$u = \begin{bmatrix} a_{11}v_1 + \cdots + a_{1n}v_n \\ a_{21}v_1 + \cdots + a_{2n}v_n \\ \vdots \\ a_{m1}v_1 + \cdots + a_{mn}v_n \end{bmatrix} = A^1v_1 + \cdots + A^nv_n$$

# Duas interpretações

- ▶ Produto escalar

$$u_i = a_{i1}v_1 + \cdots + a_{in}v_n$$

Os elementos de  $A$  não estão próximos uns dos outros!

- ▶ Combinação linear

$$u_1 = u_1 + a_{1j}v_j$$

$$\vdots$$

$$u_m = u_m + a_{mj}v_j$$

Os elementos de  $A$  estão próximos uns dos outros!

# Table of Contents

- ① Notação
- ② Vetores, matrizes e memória em Julia
- ③ Multiplicação de matrizes e vetores
- ④ Multiplicação de matrizes
- ⑤ Problema prático: matrizes esparsas

# Três interpretações

Sejam  $A \in \mathbb{R}^{m \times p}$  e  $B \in \mathbb{R}^{p \times n}$ . Existem três formas de interpretarmos  $C = A \cdot B$ :

► Produto escalar

$$\begin{aligned} C &= \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} + \cdots + a_{1p}b_{p1} & \cdots & a_{11}b_{1n} + \cdots + a_{1p}b_{pn} \\ & \vdots & \\ a_{m1}b_{11} + \cdots + a_{mp}b_{p1} & \cdots & a_{m1}b_{1n} + \cdots + a_{mp}b_{pn} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} A_1 B^1 & \cdots & A_1 B^n \\ & \vdots & \\ A_m B^1 & \cdots & A_m B^n \end{bmatrix} \end{aligned}$$

# Três interpretações

Sejam  $A \in \mathbb{R}^{m \times p}$  e  $B \in \mathbb{R}^{p \times n}$ . Existem três formas de interpretarmos  $C = A \cdot B$ :

- Combinação linear de linhas ou colunas

$$\begin{aligned} C &= \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} + \cdots + a_{1p}b_{p1} & \cdots & a_{11}b_{1n} + \cdots + a_{1p}b_{pn} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1}b_{11} + \cdots + a_{mp}b_{p1} & \cdots & a_{m1}b_{1n} + \cdots + a_{mp}b_{pn} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} A_1 B \\ \vdots \\ A_m B \end{bmatrix} = [AB^1 \quad \cdots \quad AB^n] \end{aligned}$$

# Três interpretações

Sejam  $A \in \mathbb{R}^{m \times p}$  e  $B \in \mathbb{R}^{p \times n}$ . Existem três formas de interpretarmos  $C = A \cdot B$ :

- Combinação linear de linhas ou colunas

$$\begin{aligned} C &= \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} + \cdots + a_{1p}b_{p1} & \cdots & a_{11}b_{1n} + \cdots + a_{1p}b_{pn} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1}b_{11} + \cdots + a_{mp}b_{p1} & \cdots & a_{m1}b_{1n} + \cdots + a_{mp}b_{pn} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} A_1 B \\ \vdots \\ A_m B \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} AB^1 & \cdots & AB^n \end{bmatrix} \end{aligned}$$



# Três interpretações

Sejam  $A \in \mathbb{R}^{m \times p}$  e  $B \in \mathbb{R}^{p \times n}$ . Existem três formas de interpretarmos  $C = A \cdot B$ :

- Soma de matrizes de posto 1 (*outer product*)

$$\begin{aligned} C &= \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} + \cdots + a_{1p}b_{p1} & \cdots & a_{11}b_{1n} + \cdots + a_{1p}b_{pn} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1}b_{11} + \cdots + a_{mp}b_{p1} & \cdots & a_{m1}b_{1n} + \cdots + a_{mp}b_{pn} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} a_{11}b_{11} & \cdots & a_{11}b_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{m1}b_{11} & \cdots & a_{m1}b_{1n} \end{bmatrix} + \cdots + \begin{bmatrix} a_{1p}b_{1p} & \cdots & a_{1p}b_{pn} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{mp}b_{1p} & \cdots & a_{mp}b_{pn} \end{bmatrix} \\ &= A^1 B_1 + \cdots + A^p B_p \end{aligned}$$

# Table of Contents

- 1 Notação
- 2 Vetores, matrizes e memória em Julia
- 3 Multiplicação de matrizes e vetores
- 4 Multiplicação de matrizes
- 5 Problema prático: matrizes esparsas

# Matrizes diagonais

Seja  $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$  uma matriz diagonal

$$D = \begin{bmatrix} d_{11} & 0 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & d_{22} & 0 & \cdots & 0 \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & d_{nn} \end{bmatrix}$$

- ▶  $D$  pode ser armazenada no computador em um vetor

$$d = [d_{11} \quad d_{22} \quad \cdots \quad d_{nn}]$$

- ▶ Economizamos  $n^2 - n$  posições na memória!

- $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$  diagonal e  $v \in \mathbb{R}^n$

$$Dv = \begin{bmatrix} d_{11}v_1 \\ \vdots \\ d_{nn}v_n \end{bmatrix}$$

- $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$  diagonal e  $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$  qualquer

$$D \cdot A = \begin{bmatrix} d_{11}a_{11} & \cdots & d_{11}a_{1n} \\ d_{22}a_{21} & \cdots & d_{22}a_{2n} \\ \vdots & & \vdots \\ d_{nn}a_{n1} & \cdots & d_{nn}a_{nn} \end{bmatrix}$$

# Matriz esparsa qualquer

Considere a matriz

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 0 & 2 & 0 & 0 \\ 0 & 5 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Como  $A$  tem muitos zeros, podemos armazená-la de uma forma inteligente através de 3 vetores:

- ▶  $vi[k]$  guarda a linha do  $k$ -ésimo elemento não nulo
- ▶  $vj[k]$  guarda a coluna do  $k$ -ésimo elemento não nulo
- ▶  $v[k]$  guarda o valor do  $k$ -ésimo elemento não nulo

$$vi = [1, 2, 1]$$

$$vj = [1, 2, 3]$$

$$v = [4, 5, 2]$$

# Matriz esparsa qualquer

No caso de  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  geral, temos que, se  $v_i[k] = i$ ,  $v_j[k] = j$  e  $v[k] = x$ , então

$$a_{ij} = x$$

$\text{length}(v)$  indica quantos elementos não nulos há em  $A$ .

Como implementar os produtos?

# Obrigado!

fncsobral@uem.br

