Laborversuch 4

Versuch Fach Semester Fachsemester Labortermine Abgabe bis spätestens		Stateflow Ereignisdiskrete Sy SS 2024 TIN 4 27.06.2024 04.07.2024 04.07.2024 12.07.2024	/steme	
Versuchsteilnehmer				
Name:	Vorname:			
Semester:	Matrikelnummer:			
Bewertung des Versuches				
Aufgabe:	1	2	3	4
Punkte maximal:	20	10	30	40
Punkte erreicht:				
Gesamtpunktezahl:	Note:		Zeichen:	

Anmerkungen:

Aufgabe 1: (1+9+2+1+1+1+1+1+2+1 = 20 Punkte)

Thema: Stateflow-Grundlagen

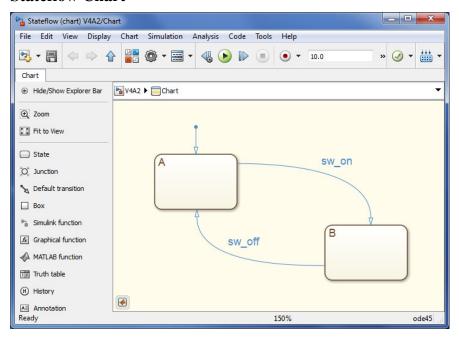
- a) Was ist Stateflow?
- b) Was ist ein(e) ...
 - Chart?
 - State?
 - History Junction?
 - Default Transition ?
 - Connective Junction ?
 - Truth Table?
 - Function?
 - Embedded MATLAB Function ?
 - Box ?
- c) Wie wird der grafische Editor gestartet?
- d) Was ist der Model Explorer?
- e) Wie werden einem Chart oder State Daten bzw. Events zugewiesen?
- f) Wie werden im Chart Kommentare eingefügt?
- g) Was bedeutet in Stateflow "Exclusive" und "Parallel"?
- h) Wie wird ein Chart auf "Exclusive" eingestellt?
- i) Was beschreibt das Label einer Transition?
- j) Wie starten Sie den Debugger?

Aufgabe 2: (10 Punkte)

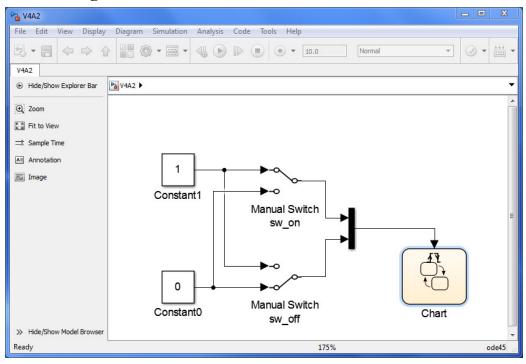
Thema: Erste Schritte in Stateflow

Entwerfen Sie mit Stateflow nachfolgendes Chart und dessen Ansteuerung von Simulink. Treffen Sie alle Vorkehrungen, um das Beispiel ausführen zu können. Testen Sie den Entwurf.

Stateflow Chart



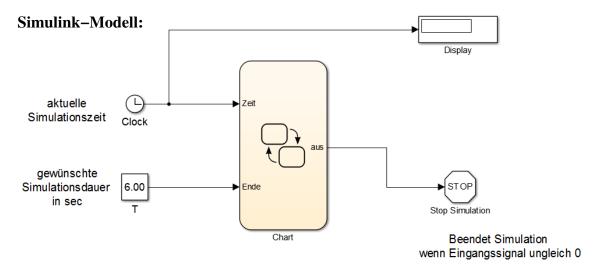
Ansteuerung des Stateflow Chart aus Simulink



Aufgabe 3: (5+5+4+8+8=30 Punkte)

Thema: Weitere Schritte mit Stateflow

Gestalten Sie das Innere des folgenden Stateflow-Chart so, dass die Simulationsdauer auf die im Eingangsblock angegebene Zeit beschränkt wird. Entwickeln Sie ein möglichst einfaches Chart.



- a) Realisieren Sie das Innere des obigen Stateflow-Charts mit der Verwendung von Zuständen (States).
- b) Realisieren Sie das Innere des obigen Stateflow-Charts "stateless" ohne Zustände, d.h. nur mit Hilfe von Transitions und Junctions.
- c) Realisieren Sie die gewünschte Steuerfunktion direkt in Simulink mit dem Relational Operator.
- d) Erweitern Sie Aufgabe 2a) um folgende Funktionalität:

 Zustand B darf nur aktiv werden, wenn sw_on=TRUE und eine Variable var1<10 ist.

 Zustand A erhöht den Wert von var1 um 1, sobald Zustand A aktiv wird.

 Außerdem wird der aktuelle Wert von var1 im MATLAB Command Window über ml.disp(var1) ausgegeben.

 Der Wertebereich von var1 ist Min. 0 und Max. 10.
- e) Erweitern Sie Aufgabe 3d) um eine grafische Funktion von Stateflow. Die grafische Funktion soll den Wert von var1 quadrieren. Die Funktion wird ausgeführt wenn der Zustand B verlassen wird.

Aufgabe 4: (10+15+7.5+7.5 = 40 Punkte)

Thema: Anwendungsbeispiel Mischer

Es soll eine beheizbare Mischanlage modelliert werden. Der Erwärmungs-Prozess sowie die Sensor- und Aktorelemente lassen sich in einem Simulink-Modell nachbilden. Mit dem in Simulink eingelagerten Stateflow wird die Steuerung entwickelt. Ziel ist die Modellierung des gesteuerten Gesamtprozesses mit folgenden Eigenschaften:

- Der Mischer hat einen Ein- und Ausschalter. Der eingeschaltete Zustand wird durch eine Betriebslampe angezeigt.
- Während des ersten Aufheizens soll das Rührwerk laufen, und danach ausgeschaltet bleiben.
- Bei einer Temperatur von 100°C wird die Heizung ab- und bei 70°C wieder eingeschaltet.

Die Wassererwärmung mit linearem Wärmeverlust über die Oberfläche lässt sich dabei mit einer Differentialgleichung 1.Ordnung

$$cm\frac{d\vartheta(t)}{dt} = P(t) - Ok\vartheta(t)$$

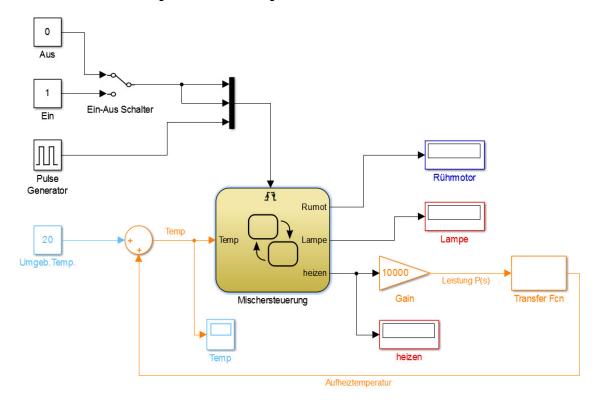
beschreiben. Hierbei ist P(t) die zugeführte Leistung (in W) zur Erwärmung des zu mischenden Materials mit Masse m (in kg); $\vartheta(t)$ ist die Temperatur (in °C) relativ zur Umgebungstemperatur, O ist die Oberfläche der Masse über die Wärme verloren geht (in m²), c ist die spezifische Wärmekapazität der Masse (in $J/(kg \cdot °C)$); und k ist der Wärmedurchgangskoeffizient (mit Einheit $W/(m^2 \cdot °C)$).

D.h. die Differentialgleichung drückt aus, dass in einem sehr kleinen Zeitintervall dt die Änderung $cmd\vartheta(t)$ der in der Masse gespeicherten Wärmeenergie gleich groß sein muss wie die zugeführte Energie P(t)dt minus die über die Oberfläche an die Umgebung abgegebene Energie $Ok\vartheta(t)dt$.

Verwenden Sie im weiteren K := 1/Ok = 0.01°C/W und die Zeitkonstante $T_1 := c \cdot m \cdot K = 30$ sec.

In dem folgenden Simulink Mischermodell mit integrierter Mischersteuerung sind die Eingabeereignisse und die Ausgaben ausgeführt. Das zeitkontinuierliche Grundglied G(s) des Erwärmungsprozesses ist in der "Transfer Fcn" zu beschreiben (Model in the Loop).

Simulink Mischermodell mit integrierter Mischersteuerung



- a) Bestimmen Sie zunächst die Übertragungsfunktion $G(s) := \vartheta(s)/P(s)$ des Erwärmungsprozesses und den vorliegenden Grund-Glied-Typ. Hinweis: Laplace-Transformieren Sie hierzu obige Differentialgleichung 1.Ordnung abhängig von der Temperatur $\vartheta(t) \longrightarrow \vartheta(s)$ und der zugeführten Leistung $P(t) \longrightarrow P(s)$ aus dem Zeitbereich in den Frequenzbereich. Ermitteln Sie aus der transformierten Gleichung G(s).
- b) Entwickeln Sie mit Stateflow die Mischersteuerung zum Simulink Mischermodell und definieren Sie im Stateflow Explorer die verwendeten Events sowie die Inputs und Outputs.
- c) Simulieren Sie den Mischvorgang. Analysieren Sie dabei detailliert den Steuerablauf mit dem Stateflow Debugger. Fügen Sie den Temperaturverlauf des Scopes über einen Mischzyklus als Nachweis an.
- d) Bestimmen Sie aus der Simulation wieviel Zeit der Mischer für den ersten Aufheizvorgang benötigt und wie lange die Abkühlphase auf 70°C dauert.