



《人工智能与Pytorch程序设计》——PyTorch简介



人工智能与Python程序设计 教研组

复习: 什么是机器学习



- 研究一类算法, 使之
 - 在某些**任务**上(task)
 - 通过已有的观测<u>经验(</u>数据)(experience)
 - 提升算法**效果**(performance)
- 机器学习应用的例子:
 - 网页分类
 - 手写数字识别
 - 人脸识别
 - 垃圾信息分类
 - 图像分类

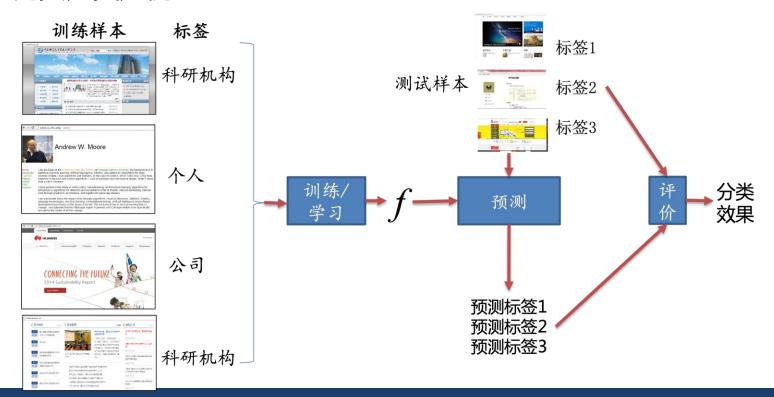
- 机器学习任务分类:
 - 有监督学习
 - 回归、分类
 - 无监督学习
 - 强化学习



复习: 机器学习流程



• 以网页分类为例



复习: 机器学习流程



• 构建分类器的流程

数据准备

- 数据标注
- 训练集/验证集/测试集分割
- 特征提取

模型训练

- 分类损失函数
- 损失函数优化和参数调优

模型测试

• 性能评价指标

复习: 二分类的性能评价指标



- 评测一个模型在实际应用环境的性能
 - 评估不同机器学习模型、不同参数设置的优劣
 - 在线应用模型前对预测精度进行估计
 - 主意区分模型测试时使用的性能评价指标和训练/学习时使用的损失函数
- 二分类问题的性能评价指标
 - 混淆矩阵
 - 正确率 (Accuracy): $\frac{TP+TN}{TP+FN+FP+TN}$
 - 仅仅使用正确率评价的问题
 - 精确率 (Precision): TP+FP
 - 召回率(Recall): $\frac{TP}{TP+FN}$
 - F1值 (F1 score) : $F1 = 2 \times \frac{Precision \times Recall}{Precision + Recall}$
 - 精确率和召回率的调和平均数
 - 更接近精确率和召回率中较小的一个

	预测为正 样本	预测为负 样本
标注为 正样本	TP (true positive)	FN (false negative)
标注为 负样本	FP (false positive)	TN (true negative)



PyTorch简介

提纲



- 人工智能平台之PyTorch
- PyTorch入门
- Tensor
- AutoGrad

近年来涌现的人工智能/深度学习平台



• 几大阵营

- Facebook: PyTorch, 2017年1月
- Google: TensorFlow, 2015年11月
- Amazon: MXNet, 2015年9月
- Microsoft: CNTK, 2016年1月
- 学术界: Caffe, 2013年9月
- 百度: PaddlePaddle, 2016年8月















华为

小米

阿里: X-Deep Learning (XDL)

为何需要上述平台?

- 人工智能学术研究和教学
 - 简单易用,降低编程门槛
 - 融合多种计算硬件和资源
 - 聚焦于模型和算法逻辑,减少辅助代码



- 人工智能生产应用
 - 快速、灵活并适合产品级大规模应用
 - 应对多样化的挑战:适应五花八门、瞬息万变的应用环境
 - 便捷开发、快速迭代与部署



为何选择PyTorch?

- 每一种平台都有自己的优缺点
 - 大部分平台仍然在不断更新完善
 - 大多都足以支持人工智能模型研究和产品研发



- PyTorch (在科研教学方面) 具有独特的优势
 - 充分利用普通Python代码的灵活性和能力来构建、训练神经网络→能解决更广泛的问题
 - PyTorch 让自定义的实现更加容易,将更多时间专注于算法中
 - 能让初学者更深入地了解每个算法中发生了什么(相比于TensorFlow而言)

用TensorFlow我能找到很多别人的代码 用PyTorch我能轻松实现自己的想法

安装PyTorch



Preview (Nightly)

C++ / Java

ROCm 6.3

Source

LibTorch

pip3 install torch torchvision torchaudio

NOTE: Latest PyTorch requires Python 3.9 or later.

PyTorch Build

Your OS Package

Language

Compute Platform

Run this Command:

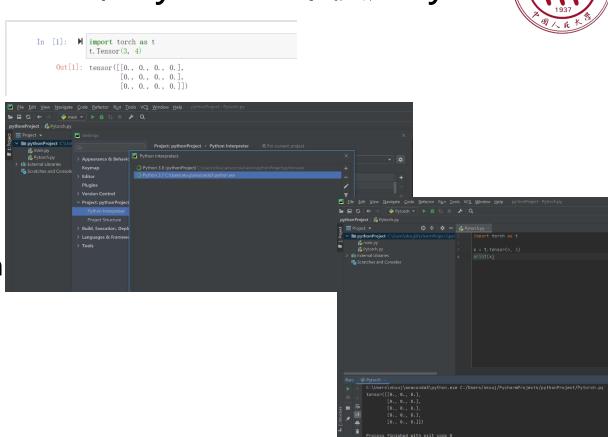
- https://pytorch.org/
- 推荐使用Anaconda安装
- 选择版本、操作系统、Package、语言、是 否有GPU等信息
- 复制command命令行,输入命令行窗口执行
 - 需要安装numpy
- 中文文档: <u>https://pytorch.apachecn.org/</u>
- 查看PyTorch是否安装成功

```
(base) C:\Users\nkxuj>python
Python 3.7.6 (default, Jan 8 2020, 20:23:39) [MSC v.1916 64 bit (AMD64)] :: Anaconda, Inc. on win32
Type "help", "copyright", "credits" or "license" for more information.
>>> import torch
>>> print(torch.__version__)
1.6.0
```

在Jupyter Notebook和PyCharm中使用PyTord

Jupyter Notebook

• PyCharm如果出错, 尝试改变一下Python 解析器的路径





PyTorch简介

提纲



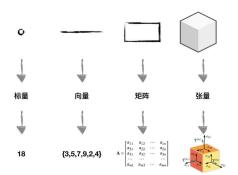
- 人工智能平台之PyTorch
- PyTorch入门
- Tensor
- AutoGrad

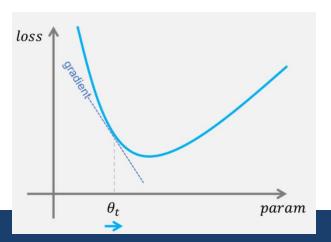
PyTorch入门

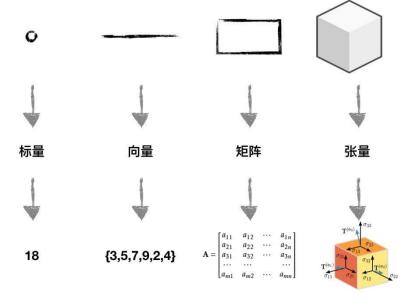
THIND OF CHINA

- 可以认为PyTorch是一个基于Python的科学计算包
 - 替代numpy发挥GPU潜能 (增强版的numpy)
 - 提供了高度灵活性和效率的深度学习实验性平台
- PyTorch中最主要的两个概念
 - Tensor (张量)

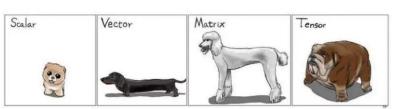
- Autograd (自动求导)









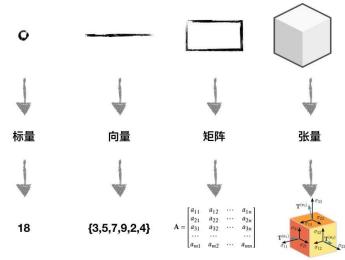




PyTorch入门——Tensor

BENNY OF CHINA

- · Tensor可以认为是一个高维数组
 - 与numpy中的ndarray相似
 - 可以使用GPU加速
- Tensor的操作与numpy中的定义相似
 - 构建、初始化一个新的Tensor
 - 数学运算、线性代数运算
 - 选择、切片



创建一个Tensor



• 0-1初始化

- torch.empty(size): 返回形状为size的空 tensor
- torch.zeros(size): 全部是0的tensor
- torch.ones(size):全部是1的tensor

• 随机初始化

- torch.rand(size):构建形状为size的Tensor, 取值为[0,1)内的均匀分布随机数
- torch.randn(size): 取值为标准正态分布N(0,1)的随机数
- torch.normal(mean, std, out=None): 取值 为标准正态分布N(mean, std^2)的随机数

```
import torch as t
    t. Tensor (3, 4)
1]: tensor([[0., 0., 0., 0.],
            [0., 0., 0., 0.]
            [0., 0., 0., 0.]
 # 生成一个随机Tensor
    x = t. rand(2, 3, 4)
8]: tensor([[0.2171, 0.6213, 0.7121, 0.3788],
             [0.3043, 0.3532, 0.7203, 0.4110],
             [0.4478, 0.1721, 0.1924, 0.4209]]
            [0.5084, 0.0502, 0.1158, 0.5984],
             [0.2916, 0.1080, 0.3094, 0.3991],
             [0. 2528, 0. 2338, 0. 2153, 0. 6788]]])
 H 查看x的形状
    print(x.size())
    print (x. size()[0], x. size()[1], x. size()[2])
    torch. Size ([2, 3, 4])
    2 3 4
```

Tensor操作:加

- 操作符: + 、add和add_
 - 注意:大小要匹配 (pytorch同样有广播机制)

```
H两个Tensor相加
    v = t. rand(2, 3, 4)
    z = x + y
6]: tensor([[[0.3955, 1.5931, 0.9961, 1.1492],
             [0.9788, 0.6793, 0.8304, 0.5727],
             [1, 2582, 0, 2156, 0, 2669, 0, 4646]],
            [[0.6923, 0.6903, 0.5903, 0.6059],
             [0.8083, 0.9475, 0.7094, 0.8159],
             [1, 1215, 0, 8542, 1, 0859, 0, 7217]]])
 ₩ 注意两个张量对应的维度要匹配
    v1 = t. rand(3, 4, 2)
    z1 = x + y1
    RuntimeError
                                              Traceback (most recent call last)
    <ipython-input-21-82390817fe76> in <module>
          1 # 注意两个张量对应的维度要匹配
          2 \text{ v1} = \text{t. rand}(3, 4, 2)
    ----> 3 z1 = x + v1
          4 z1
    RuntimeError: The size of tensor a (4) must match the size of tensor b (2) at non-singleton dimension 2
```

```
#通过函数add实现加法
   print(t.add(x, y))
   tensor([[[0.3955, 1.5931, 0.9961, 1.1492],
               [0.9788, 0.6793, 0.8304, 0.5727],
               [1. 2582, 0. 2156, 0. 2669, 0. 4646]],
              [[0.6923, 0.6903, 0.5903, 0.6059],
              [0.8083, 0.9475, 0.7094, 0.8159],
               [1.1215, 0.8542, 1.0859, 0.7217]]])
   #另外一个写法,结果输出到提前定义好的Tensor中
   result = t. Tensor (2, 3, 4)
   t.add(x, y, out = result)
   result
l: tensor([[[0.3955, 1.5931, 0.9961, 1.1492],
               [0.9788, 0.6793, 0.8304, 0.5727],
               [1. 2582, 0. 2156, 0. 2669, 0. 4646]],
              [[0.6923, 0.6903, 0.5903, 0.6059],
              [0.8083, 0.9475, 0.7094, 0.8159],
              [1. 1215, 0. 8542, 1. 0859, 0. 7217]]])
▶ # 函数名带下划线 x. add (v) 会改变x, 不带下划线x. add(v) 返回一个新的Tensor, x不改变
  print(x)
  x. add (y)
  print(x)
  x. add (y)
  print(x)
   tensor([[0.5739, 2.5648, 1.2802, 1.9196],
           [1, 6533, 1, 0054, 0, 9404, 0, 7345],
           [2.0685, 0.2591, 0.3413, 0.5084]],
          [[0.8761, 1.3303, 1.0649, 0.6135],
           [1.3251, 1.7870, 1.1094, 1.2327]
           [1.9903, 1.4747, 1.9564, 0.7646]]])
   tensor([[[0.5739, 2.5648, 1.2802, 1.9196],
           [1, 6533, 1, 0054, 0, 9404, 0, 7345],
           [2.0685, 0.2591, 0.3413, 0.5084]],
          [[0.8761, 1.3303, 1.0649, 0.6135],
           [1, 3251, 1, 7870, 1, 1094, 1, 2327],
           [1.9903, 1.4747, 1.9564, 0.7646]]])
   tensor([[[0,7523, 3,5366, 1,5642, 2,6900]]
           [2, 3279, 1, 3315, 1, 0505, 0, 8962]
           [2, 8789, 0, 3026, 0, 4157, 0, 5521]].
          [[1,0600, 1,9704, 1,5394, 0,6211],
           [1.8418, 2.6264, 1.5093, 1.6494],
           [2, 8590, 2, 0951, 2, 8270, 0, 8075]]])
```

Tensor操作: 减



- 操作符: -
 - 与加法类似,两个矩阵大小必须匹配

RuntimeError: The size of tensor a (3) must match the size of tensor b (2) at non-singleton dimension 1

Tensor操作: 乘

- 矩阵(Tensor)的乘法在人工智能算法极为普遍
 - 数乘 a * X: 把X中每一个元素都乘a

$$2 \times \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 4 & 3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 4 & 2 \\ 8 & 6 \end{pmatrix}$$

- 对应点相乘 x.mul(y)或 x*y (点乘再求和为卷积)

$$\begin{bmatrix} a & b \\ c & d \end{bmatrix} \begin{bmatrix} e & f \\ h & i \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} ae & bf \\ ch & di \end{bmatrix}$$

- 线性代数中的矩阵相乘, x.mm(y)

```
\begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 7 & 8 \\ 9 & 10 \\ 11 & 12 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 58 \\ \end{bmatrix}
```

```
a = t. Tensor([[1, 2], [3, 4], [5, 6]])
print(a)
#数乘矩阵
b = 2.0 * a
print(b)
#对应点相乘, sum后即为卷积
c = a * b
print(c)
print(c.sum())
# a: 3 * 2, b. t():2 * 3
# d: 3 * 3
d = a. mm(b. t())
print(d)
# a. t(): 2 * 3, b. t():3 * 2
# e: 2 * 2
e = a.t().mm(b)
print(e)
tensor(\lceil \lceil 1., 2. \rceil,
        [3., 4.],
        [5., 6.]])
tensor([[ 2., 4.],
        [ 6., 8.],
        [10., 12.]])
tensor([[ 2., 8.],
        [18., 32.],
        [50., 72.]])
tensor (182.)
tensor([[ 10., 22., 34.],
        [ 22., 50., 78.],
        [ 34., 78., 122.]])
tensor([[ 70., 88.],
        [ 88., 112.]])
```

矩阵乘操作A.mm(B)

HENNING CHINA 1937 & K

- A.mm(B),矩阵A乘以矩阵B
 - $A: m \times n, B: n \times k$ (中间维度相同)
 - 返回结果矩阵大小为 $m \times k$
 - 第i行j列的值: A的第i行内积B的第j列

- · A.mm(B),矩阵A乘以矩阵B
 - A: m×n, B: n×k (中间维度相同)
 - 返回结果矩阵大小为 $m \times k$
 - · 第i行j列的值: A的第i行内积B的第j列
- 如果大小不匹配,则出错

• 如果大小不匹配,则出错

```
a = t. Tensor([[1, 2], [3, 4], [5, 6]]) # 3 * 2
b = t. Tensor([[1, 2], [3, 4], [5, 6], [7, 8]]) # 4 * 2
c = a. mm(b. t()) # 3 * 4
print(c)
#如果矩阵大小不满足 x: i * n, y:n * j 的方式,则出错
c = a. mm(b)
tensor([[5., 11., 17., 23.],
        [11., 25., 39., 53.],
        [17., 39., 61., 83.]])
RuntimeError
                                         Traceback (most recent call last)
<ipython-input-204-71d00edcc7f0> in <module>
     8 #如果矩阵大小不满足 x: i * n, y:n * j的方式,则出错
----> 9 c = a. mm(b)
```

矩阵与向量(向量与矩阵)的乘

• 把向量看成1*n的矩阵, 然后利用矩阵乘完成

A B C $\begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 0 & 3 \\ -1 & -2 \\ 1 & 5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 7 \\ 9 \\ -7 \\ 16 \end{bmatrix}$

4 x 2 2 x 1 4 x 1

- 在右图的例子中
 - x的定义为1*2的矩阵[[1, 2]], 而非向量[1, 2]
 - Tensor([[1, 2]])返回1*2的矩阵
 - A.t(): 矩阵转置
 - A: 3*2; x: 1*2
 - A.mm(x.t()), A*xT: 返回3*1的矩阵
 - x.mm(A.t()), x*AT: 返回1*3的矩阵

```
\#A: 3 * 2
A = t. Tensor([[1, 2], [3, 4], [5, 6]])
x = t. Tensor([[1, 2]])
print(A)
print(x)
# A: 3*2: b. t(): 2 * 1
# 结果: 3 * 1
c = A. mm(x. t())
print(c)
\#x: 1 * 2, A. t(): 2 * 3
# 结果: 1 * 3
d = x. mm(A.t())
print(d)
tensor (\lceil \lceil 1., 2. \rceil,
         [3., 4.],
         [5., 6.]])
tensor([[1.. 2.]])
tensor([[5,],
         [11.],
tensor([[ 5., 11., 17.]])
```

Tensor的其它数学操作



- 基本数学操作函数
 - 除: torch.div(input, other, out=None)
 - 指数: torch.pow(input, exponent, out=None)
 - 开方: torch.sqrt(input, out=None)
 - 四舍五入到整数: torch.round(input, out=None)
- 神经网络中常用到的数值变换
 - sigmoid函数: torch.sigmoid(input, out=None)
 - tanh函数: torch.tanh(input, out=None)
 - 绝对值: torch.abs(input, out=None)
 - 向上取整: torch.ceil(input, out=None)
 - 限制范围: torch.clamp(input, min, max, out=None) 把输入数据规范在min-max区间,超过范围的用min、max代替

Tensor视图(viev

- 相当于numpy中的reshape功能
 - 把原先tensor中的数据按照行优先的顺序排成一个一维的数据
 - 然后按照参数组合成其他维度的 tensor
 - 返回的数据和传入的tensor一样, 只是形状不同

```
import torch as t
   a=t. Tensor([[[1, 2, 3], [4, 5, 6]]])
   b=t. Tensor([1, 2, 3, 4, 5, 6])
   print(a. view(1, 6))
   print(b. view(1, 6))
   tensor([[1., 2., 3., 4., 5., 6.]])
   tensor([[1., 2., 3., 4., 5., 6.]])
A a=t. Tensor ([[[1, 2, 3, 4], [5, 6, 7, 8]]])
   print(a)
   print('-----
   print(a. view(4, 2))
   print('-----
   print(a.view(2, 2, 2))
   print('-----
   tensor([[[1., 2., 3., 4.],
             [5., 6., 7., 8.]]])
   tensor (\lceil \lceil 1., 2. \rceil,
            [3., 4.],
            [5., 6.],
            [7., 8.]])
   tensor(\lceil \lceil 1, 2, \rceil,
             [3., 4.]
            [5., 6.],
             [7., 8.]]])
```

Tensor的选取

- 与Numpy中类似, [:, :, s]
- 其它操作
 - 拼叠: torch.cat(seq, dim=0, out=None)
 - 切块: torch.chunk(tensor, chunks, dim=0)
 - 把size为1的维度删除: torch.squeeze(input)
 - 变换形状: torch.reshape(input, shape)

```
# Tensor的选取操作与numpv类似
    print(x)
    x[0, 0, :]
    tensor([[[0.7523, 3.5366, 1.5642, 2.6900].
              [2, 3279, 1, 3315, 1, 0505, 0, 8962],
              [2.8789, 0.3026, 0.4157, 0.5521]],
             [1.0600, 1.9704, 1.5394, 0.6211],
              [1.8418, 2.6264, 1.5093, 1.6494],
              [2.8590, 2.0951, 2.8270, 0.8075]]])
5]: tensor([0.7523, 3.5366, 1.5642, 2.6900])
 ⋈ x[:, 0, 0]
7]: tensor([0.7523, 1.0600])
 M x[:, :, 0]
3]: tensor([[0.7523, 2.3279, 2.8789],
             [1.0600, 1.8418, 2.8590]])
 \mathbf{M} \mid \mathbf{x}[:, 1:3, 2:4]
): tensor([[[1.0505, 0.8962],
              [0.4157, 0.5521]
             [[1.5093, 1.6494],
              [2, 8270, 0, 8075]]])
```

Numpy与PyTorch Tensor转换



- 虽然结构和功能非常类似, Python的 numpy中的 (array) 与PyTorch Tensor 属于不同类型数据结构
- 可以互相进行转换
 - Tensor-> numpy: numpy()
 - numpy -> tensor: from_numpy(a)
- · 注意:转换后numpy的变量和原来的 tensor会共用底层内存地址,如果原 来的tensor改变了,numpy变量也会 随之改变

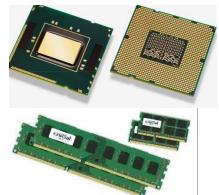
```
▶ #PyTorch Tensor与Numpy之间的转换
    #tensor->numpy
    a = t.ones(2, 3, 4)
    b = a. numpv()
1]: array([[[1., 1., 1., 1.],
           [1., 1., 1., 1.]
           [1., 1., 1., 1.]],
           [[1., 1., 1., 1.],
           [1., 1., 1., 1.],
           [1., 1., 1., 1.]], dtvpe=float32)
 # numpy --> Tensor
    import numpy as np
    a = np. ones (5)
    b = t. from numpy(a)
    print(a)
    print(b)
    [1. 1. 1. 1. 1.]
    tensor([1., 1., 1., 1., 1.], dtype=torch.float64)
 ₩ 上述转换中,Tensor和Numpv共享内容,所以修改一个另一个也随之改变
    print(a)
    b. add (1) #注意是下划线add
    print(a)
    [1. 1. 1. 1. ]
    [2, 2, 2, 2, ]
```

GPU与内存

- GPU (graphics processing unit)
 - 原为计算机图像处理设计的设备(显卡),包含图像处理器和显存
 - 相对CPU, GPU有更多的运算单元, 非常适合深度 学习中大量的并行计算(如: Tensor上的运算), 近年来已经广泛被用于加速大规模神经网络训练 (歪打正着)



- CPU (central processing unit) + 内存
 - 计算机的核心,执行指令+存储数据
 - CPU有更多的控制和缓存机制
 - 即使装备了GPU, CPU和内存也不可或缺
 - GPU的功能需要CPU进行调用
 - GPU中显存的数据从内存中读入,最终结果放入内存等待下一步处理



PyTorch支持GPU计算

- PyTorch通过CUDA框架对GPU进行调用
- 什么是CUDA?
 - Compute Unified Device Architecture
 - NVIDIA推出的用于GPU的**并行计算**框架
 - PyTorch通过CUDA与GPU进行交互
- PyTorch中使用GPU计算
 - t.cuda.is_available(): 检查本机是否支 持CUDA
 - x.cuda(), y.cuda(): 把Tensor x和y的内容从内存移入显存
 - 操作既可在GPU上进行

```
₩ 世支持GPU,将x和y都转移到GPU中进行运算

   # 在大规模数据复杂Tensor运算时, 具有优势:
  # 小规模数据时由于具有数据转移开销, CPU会更快一点
  #本机器不支持GPU, 不会运行以下代码
  if t.cuda.is available():
      x = x. cuda() #将张量x转移到GPU中
      v = v. cuda() #将张量v转移到GPU中
      z = x + y #在GPU中运算x + y
     z = x + y
  print(z)
  tensor([[[0.9307, 4.5083, 1.8482, 3.4604],
          [3.0024, 1.6576, 1.1606, 1.0579],
          [3.6893, 0.3461, 0.4902, 0.5958]],
         [1, 2438, 2, 6105, 2, 0140, 0, 6287],
          [2, 3585, 3, 4659, 1, 9093, 2, 0662],
          [3, 7277, 2, 7156, 3, 6976, 0, 8504]]])
▶ #如果不进行判断, x. cuda()语句在没有GPU环境的情况下出错
  x = x. cuda() #将张量x转移到GPU中
  v = v. cuda() #将张量v转移到GPU中
  x + y #在GPU中运算x + y
  AssertionError
                                        Traceback (most recent call last)
  <ipvthon-input-65-4a8dlea12d04> in <module>
        1 #如果不进行判断, x. cuda()语句在没有GPU环境的情况下出错
   ----> 2 x = x. cuda() #将张量x转移到GPU中
       3 v = v. cuda() #将张量v转移到GPU中
       4 x + v #在GPU中运算x + v
   \anaconda3\lib\site-packages\torch\cuda\ init .py in lazy init()
                    raise RuntimeError(
      185
                        "Cannot re-initialize CUDA in forked subprocess. " + msg)
   --> 186
                 check driver()
                 if cudart is None
      187
                    raise AssertionError(
   \anaconda3\lib\site-packages\torch\cuda\__init__.py in _check_driver()
       59 def _check_driver():
             if not hasattr (torch. C, ' cuda isDriverSufficient'):
                 raise AssertionError ("Torch not compiled with CUDA enabled")
             if not torch. C. cuda isDriverSufficient():
                 if torch. C. cuda getDriverVersion() = 0:
```

AssertionError: Torch not compiled with CUDA enabled



GPU vs CPU



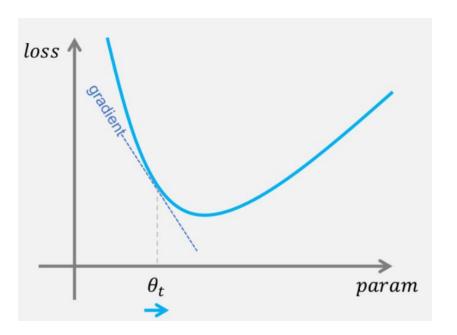
```
notebook02-modelarts-cnnorth4.huaweicloud.com/modelarts/cn-north-4/hubv100/notebook/use
Jupyter Untitled Last Checkpoint: 22 minutes ago (unsaved changes)
                                                   Widaets
                                                                            Convert to Python File
                   import torch as t
                   X = t. \text{ rand}(10000, 100000)
                   Y = t. rand(100000, 10000)
                   print(X. size())
                   print(Y. size())
                   torch. Size([10000, 100000])
                   torch, Size([100000, 10000])
    In [29]: M %%time
                   Z = X. mm(Y)
                   print(Z. size())
                   print(type(Z))
                   print(Z. device)
                   torch, Size([10000, 10000])
                   <class 'torch. Tensor'>
                   CPU times: user 2min 33s, sys: 105 ms, total: 2min 33s
                   Wall time: 38.3 s
    In [30]: M %%time
                   if t.cuda.is available():
                       X = X, cuda()
                       Y = Y, cuda()
                       Z = X. mm(Y)
                       print(Z.size())
                       print(type(Z))
                       print(Z. device)
                        print ("cuda not available!")
                   torch. Size([10000, 10000])
                   <class 'torch, Tensor'>
                   CPU times: user 1.67 s, sys: 21 ms, total: 1.69 s
                   Wall time: 1.69 s
```

- · 测试环境:华为云,1 V100 GPU
- 任务: 矩阵乘法 Z = X.mm(Y)
 - X: 10000 * 100000
 - Y: 100000 * 10000
 - Z: 10000 * 10000
- CPU: 总耗时38.3秒
 - 结算结果Z在内存中(Z.device: cpu)
- GPU: 耗时1.69秒
 - GPU加载时间
 - X = X.cuda(): 把X移入显存
 - Y = Y.cuda(): 把Y移入显存
 - 计算时间
 - 结果矩阵Z在第一块显卡中 (cuda:0)

Tensor部分小结

- Pytorch的基本数据结构,在Pytorch中几乎所有的数据都以Tensor的方式存储和操作
- 定义了大量的与线性代数相关的运算和操作(包括求行列式的值、特征根和特征向量),为实现人工智能的算法和模型奠定了基础
- 统一了GPU与CPU接口
- Tensor中文文档: https://pytorch-cn.readthedocs.io/zh/latest/package-references/Tensor/

• 接下来的内容: 基于Tensor的自动求导AutoGrad

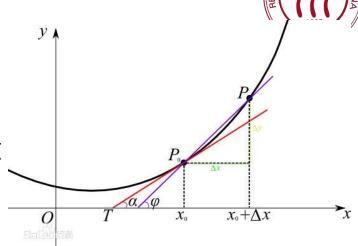






函数的导数

- 函数 f 在某一点的导数描述了这个函数在这一点附近的变化率,记为 f ′
- 几何意义
 - 函数y = f(x)在 x_0 点的导数 $f'(x_0)$ 表示函数曲线在点 $P_0(x_0, f(x_0))$ 处的切线的斜率
- 常用求导数方法
 - 1. 通过原函数求得导函数的表达式
 - 2. 把x₀代入导函数
- 在人工智能(计算机)中求导数
 - 在往只关心一个函数(如: 损失函数)在某些指定位置的导数的数值,而不是导函数的表达形式
 - 一问题:是否可以跳过导函数的表达式直接求某些位置的导数值?



原函数	导函数
y=C (C为常数)	y'=0
$y=a^x$	$y'=a^x\ln a$
$y = e^x$	$y'=e^x$
$y=x^n$	$y'=nx^{n-1}$
$y = \log_a x$	$y' = \frac{1}{x \ln a}$
$y=\ln x$	$y'=rac{1}{x}$
$y = \sin x$	$y' = \cos x$
$y=\cos x$	$y' = -\sin x$
$y = \cos x$	$y = -\sin x$

AutoGrad



- 如:函数 *y = x²,求x = 3*处的导数
 - $\frac{dy}{dx} = 2x$
 - $-x=3 \Rightarrow \frac{dy}{dx}=2\times 3=6$
- AutoGrad是PyTorch中自动求导机制,能够求得 一个给定的函数在某一给定点的导数值
 - 定义输入Tensor x, 设置requires_grad=True
 - 定义原函数 $y = x^2$
 - 用torch中定义的tensor运算符
 - 自动求导: y.backward()
 - 在y处求导,即dy
 - 在x.grad处获得对x的导数值dy/dx
 - 为x=3处的导数值

```
# 求函数 y= x^2 在x=3时的导数: y'(3) = dy/dx/x=3

x=t. tensor(3.0, requires_grad=True)
y=x. mul(x)

#判断x, y是否是可以求导的
print(x. requires_grad)
print(y. requires_grad)

#求导,通过backward函数来实现
y. backward()

#查看导数,也即所谓的梯度
print(x. grad)
```

True True

tensor(6.)

更多的例子

```
\# \mathcal{R}V = 1/X
x = t. tensor(0.5, requires grad=True)
y = t. reciprocal(x)
v. backward()
print (x. grad)
x = t. tensor(1.0, requires grad=True)
y = t. reciprocal(x)
v. backward()
print(x.grad)
x = t. tensor(2, requires grad=True)
y = t. reciprocal(x)
v. backward()
print (x. grad)
```

tensor (-4.) tensor (-1.) tensor (-0.2500)

$$y = \frac{1}{x}$$

```
\# \Re v = 1/|\operatorname{sgrt}(x)|
 x = t. tensor(0.5. requires grad=True)
y = t. reciprocal(t. sqrt(x))
 y. backward()
 print (x. grad)
 x = t. tensor(1.0, requires grad=True)
 y = t.reciprocal(t.sqrt(x))
 v. backward()
 print (x. grad)
 x = t. tensor(2.0, requires grad=True)
 y = t.reciprocal(t.sqrt(x))
 y. backward()
 print(x.grad)
 tensor (-1, 4142)
```

tensor(-0.5000)

tensor (-0. 1768)

$$y = \frac{1}{\sqrt{x}}$$



函数y=max(0, x)在x=-1处的导数为 [填空1], 在x=1处的导数为 [填空2], 在x=2处的导数为 [填空3]

练习



- 写代码求函数y = max(0, x) 在x = 1和x = -1处的导数
 - x > 0: y = x, y' = 1
 - x < 0: y = 0, y' = 0
- 提示: 最大值函数为tensor.max(,)

```
# \vec{x}v = \max(0, x) \dot{x} = 1 和x = -1 处的导数
#定义x=1.0 和y=max(0, x)
x = t.tensor(1.0, requires_grad=True)
y = t. max(x, t. zeros(1, 1))
#调用backward并打印导数
y. backward()
print (x. grad)
# 改变x后需要重新执行v和backward
x = t. tensor(-1.0, requires grad=True)
y = t. max(x, t. zeros(1, 1))
v. backward()
print (x. grad)
```

tensor(1.) tensor(0.)

多元函数自动求导



- 类似的调用方式
- 每一个输入参数的.grad变量 保存了其对应的导数值

•
$$f = x^{2} + 2y^{2} + xy$$
$$-\frac{df}{dx} = 2x + y$$
$$-\frac{df}{dy} = 4y + x$$

在(x=1, y=1)处的导数2+1=3

$$-4*1+1=5$$

```
# f(x, y) = x^2 + 2 * y^2 + xy # 在 (1.0, 1.0) 处的导数
x = t. tensor(1.0, requires_grad=True)
y = t. tensor(1.0, requires_grad=True)

f = x. pow(2) + t. tensor(2.0). mul(y. pow(2)) + x. mul(y)
f. backward()
print(x. grad)
print(y. grad)
```

tensor(3.) tensor(5.)

多元函数自动求导(续)



• 求 $f(x,y,z) = \ln(e^x + e^y + e^z)$ 在(0, 2, 5)处的导数

思考:为什么z的导数最大?

- 课后练习
 - 计算在其它点的导数,找出规律

```
# f(x, y, z) = ln(êx + êy + êz)

# 在 (0.0, 2.0, 5.0) 处的导数

x = t.tensor(0.0, requires_grad=True)

y = t.tensor(2.0, requires_grad=True)

z = t.tensor(5.0, requires_grad=True)

f = t.log(t.exp(x) + t.exp(y) + t.exp(z))

f.backward()

print(x.grad)

print(y.grad)

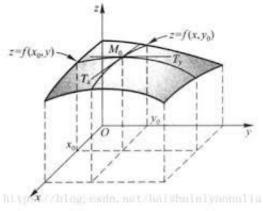
print(z.grad)
```

tensor (0.0064) tensor (0.0471) tensor (0.9465)

以向量为输入的函数的导数



- 函数f(x)的输入x可以是向量、矩阵甚至张量(tensor)
 - 如果f的输入是一个标量, $\frac{df}{dx}$ 也是一个标量
 - 如果f的输入是一个N维向量, $\frac{df}{dx}$ 也是一个N维的向量
 - 如果f的输入是一个张量, $\frac{df}{dx}$ 也是一个同样大小的张量
 - 注意:在AutoGrad中我们要求f的返回值为标量



• 举例:
$$f(\mathbf{x} = [x_1, x_2]) = x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_1x_2 + x_1 = \mathbf{x}^T \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \mathbf{x} + \mathbf{x}^T \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

$$- \frac{df}{dx} = \left[\frac{df}{dx_1}, \frac{df}{dx_2}\right]^T = [2x_1 + 2x_2 + 1, 4x_2 + 2x_1]^T$$

$$- \frac{df}{d\mathbf{x}} = 2 \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \mathbf{x} + \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$$

- 如果x = [1,2], 导数为[7, 10]

以向量为输入函数的求导



•
$$f(\mathbf{x}) = \mathbf{x}^{\mathrm{T}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \mathbf{x} + \mathbf{x}^{\mathrm{T}} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \mathbf{E}(1, 2)$$
 位置的导数(向量)

- 矩阵乘: mm()
- 矩阵转置: t()

```
# 注意: 把x和b定义为一个1*2的矩阵, x. mm()是矩阵乘法
x = t. tensor([[1.0, 2.0]], requires grad=True)
A = t. tensor([[1.0, 1.0],
              [1, 0, 2, 0]
b = t. tensor([[1.0, 0.0]])
print(x, A, b)
print()
f = x. mm(A). mm(x. t()) + x. mm(b. t())
print(f)
print()
f. backward()
print (x. grad)
tensor([[1., 2.]], requires_grad=True) tensor([[1., 1.],
        [1., 2.] tensor ([1., 0.])
tensor([[14.]], grad_fn=<AddBackward0>)
```

以向量为输入的多元函数求导



• $f(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = \mathbf{x}^{\mathrm{T}} \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix} \mathbf{y} + \mathbf{x}^{\mathrm{T}} \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ 在位置((1,2),(3,4))的导数(向量)

```
# 注意: \mathcal{H}_X \mathcal{H}_D 定义为一个1*2 的矩阵, x. mm() 是矩阵乘法
x = t. tensor([[1.0, 2.0]], requires grad=True)
y = t. tensor([[3.0, 4.0]], requires grad=True)
A = t. tensor([[1.0, 1.0],
              [1, 0, 2, 0]]
b = t. tensor([[1.0, 0.0]])
print(x, y, A, b)
print()
f = x. mm(A). mm(y. t()) + x. mm(b. t())
print(f)
print()
f. backward()
print (x. grad)
print (y. grad)
tensor([[1., 2.]], requires_grad=True) tensor([[3., 4.]], requires_grad=True) tensor([[1., 1.],
        [1., 2.]]) tensor([[1., 0.]])
tensor([[30.]], grad fn=<AddBackward0>)
tensor([[ 8., 11.]])
tensor([[3., 5.]])
```



基于PyTorch的线性回归梯度计算

```
BENNING STATE OF CHINA
```

```
oimport numpy as np
import torch as t
oimport matplotlib.pyplot as plt
```

def __calc_gradient(self, x, y):

```
类的方法: 计算对w的梯度
#numpy version
    N = x.shape[0]
     diff = (x.dot(self.w) - y)
     qrad = x.T.dot(diff)
     d w = (2 * qrad) / N
#torch version
   x_{tensor} = t.tensor(x)
    y_tensor = t.tensor(y)
    w_tensor = t.tensor(self.w, requires_grad=True)
    loss = t.sum(t.pow(x_tensor.mm(w_tensor) - y_tensor, 2)) / N
    loss.backward()
    d_w = w_tensor.grad.numpy()
    return d_w
```

用PyTorch实现的要点

- 引入torch包
- 把numpy变量转为Tensor变量, 注意只对w求导
- 用pyTorch中的方法实现损失函数
- 调用backward()
- 返回对应的梯度值

优点

- 不用显式求解和实现梯度公式
- 在一般情况下,梯度函数比损 失函数更加难以实现

总结



- Pytorch是简单易学的人工智能平台
- 两个主要的组成部分
 - Tensor
 - AutoGrad
- 本次课
 - 以数学运算为背景,介绍了如何利用Pytorch进行简单计算和求导
- 下次课
 - Pytorch在深度学习中的应用介绍



谢谢!