# Özdevinirler Kuramı ve Biçimsel Diller

# Geçen Haftanın Özeti

**> Örnek 5.5.** Prefix notasyonundaki (işleç öncelikli) aritmetik deyimleri türeten G<sub>5.5</sub> dilbilgisi :

$$G_{5.5} = \langle V_N, V_T, P, S \rangle$$

$$V_N = \{S\}$$

$$V_T = \{+, -, *, /, v, c\}$$

$$P: S \Rightarrow + SS \mid -SS \mid *SS \mid /SS \mid v \mid c$$

Bu dilbilgisi ile örnek bir tümce türetilmesi:

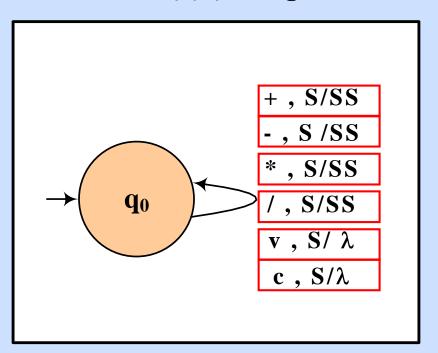
S 
$$\Rightarrow$$
 / S S  
 $\Rightarrow$  / - S S S  
 $\Rightarrow$  / - \* V S S S  
 $\Rightarrow$  / - \* V + S S S S  
 $\Rightarrow$  / - \* V + C S S S  
 $\Rightarrow$  / - \* V + C V S S  
 $\Rightarrow$  / - \* V + C V \* S S S  
 $\Rightarrow$  / - \* V + C V \* V C S  
 $\Rightarrow$  / - \* V + C V \* V C S  
 $\Rightarrow$  / - \* V + C V \* V C + S S  
 $\Rightarrow$  / - \* V + C V \* V C + C S  
 $\Rightarrow$  / - \* V + C V \* V C + C V  
Sonuç: W = / - \* V + C V \* V C + C V  
Bu deyimin işleç ortada eşdeğeri:

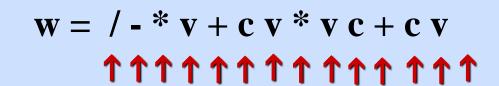
w = (v \* (c + v) - v \* c) / (c + v)

## Geçen Haftanın Özeti

Örnek 5.5.'deki dilbilgisine eşdeğer PDA'nın w = / - \*v + cv \*vc + cv tümcesini tanıması

PDA'nın Geçiş Çizeneği







PDA w'yi tanıdı

# Geçen Haftanın Özeti

> Örnek 5.6. {a, b} alfabesinde, eşit sayıda a ve b içeren dizgileri türeten dibigisi (CFG).

$$G_{5.6} = \langle V_N, V_T, P, S \rangle$$

$$V_N = \{S, A, B\}$$

$$V_T = \{a, b\}$$

$$P \colon S \Rightarrow b A \mid a B$$

$$A \Rightarrow b AA \mid a S \mid a$$

$$B \Rightarrow a BB \mid b S \mid b$$

Bu dilbilgisi ile örnek bir tümce türetilmesi:

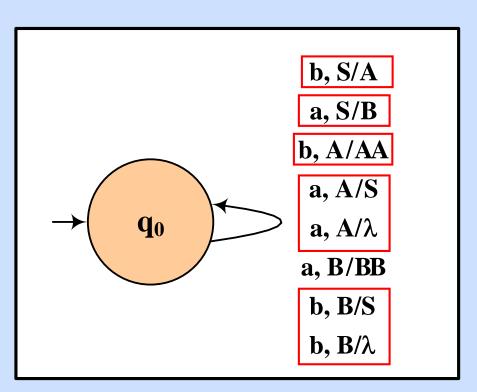
 $S \Rightarrow aB$   $\Rightarrow abS$   $\Rightarrow abbA$   $\Rightarrow abbbAA$   $\Rightarrow abbbaA$   $\Rightarrow abbbaA$   $\Rightarrow abbbaa$ 

Sonuç: w = abbbaa

# Geçen Haftanın Özeti

➤ Örnek 5.6. 'daki dilbilgisine eşdeğer PDA'nın w = a b b b a a tümcesini tanıması

#### PDA'nın Geçiş Çizeneği



$$\mathbf{w} = \mathbf{a} \, \mathbf{b} \, \mathbf{b} \, \mathbf{a} \, \mathbf{a}$$

PDA w'yi tanıdı

A SBA

# Geçen Haftanın Özeti

#### ➢ Örnek 5.7.

$$G_{5.7} = \langle V_N, V_T, P, S \rangle$$

$$V_N = \{S\}$$

$$V_T = \{a, b\}$$

$$P: S \Rightarrow aSb \mid aSbb \mid ab \mid abb$$

$$L_{5,7} = \{ a^n b^m \mid 1 \le n, n \le m \le 2n \}$$

Bu dilbilgisi ile örnek bir tümce türetilmesi:

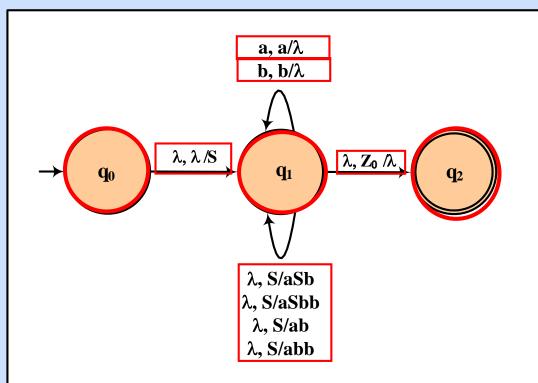
$$S \Rightarrow a S b$$
  
 $\Rightarrow a a S b b b$   
 $\Rightarrow a a a b b b b b$ 

Sonuç: 
$$w = a a a b b b b b$$

## Geçen Haftanın Özeti

➤ Örnek 5.7. 'deki dilbilgisine eşdeğer PDA'nın w = a a a b b b b b tümcesini tanıması

### PDA'nın Geçiş Çizeneği





 $\begin{array}{c} a \\ b a \\ b S \\ ab \\ Sb \\ Sb \\ Z_0 \end{array}$ 

PDA w'yi tanıdı

Ozdevinirler Kuramı ve Biçimsel Diller — Prof.Dr. Ünal Yarımağan

## Yeni Bölüm :Turing Makineleri

- > Bilgisayar bilimleri ve mühendisliğinde kullanılan matematiksel bir model olan Turing makinelerinin kullanım alanları aşağıdaki gibi sınıflandırılabilir:
  - 1. Dil tanıyıcı. Turing makineleri kısıtlamasız (unrestricted) ya da özyineli sayılabilir (r.e.: recursively enumerable) dilleri tanımak için kullanılabilir.
  - 2. Hesaplayıcı. Turing makineleri, kısmi özyineli tamsayı fonksiyonların (partially recursive integer functions) hesaplanmasında kullanılabilir.
  - 3. Dil üreticisi. Turing makineleri ile, r.e. dillerin tümceleri ardarda üretilebilir.

# 6.1. Turing Makinelerinin Temel Modeli

 $ightharpoonup M = < Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, B, F >$ 

 $\Gamma$ : Şerit Alfabesi: giriş alfabesinin tüm simgelerini de içeren sonlu bir kümedir:  $\Gamma \supseteq \Sigma$ 

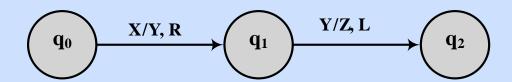
B: Blank olarak adlandırılan özel bir şerit alfabesi simgesi simge.  $B \in \Gamma$ ,  $B \notin \Sigma$ 

 $\delta$ : Geçiş ya da hareket işlevi (transition or move function). Temel modelde, hareket işlevi [Q x  $\Gamma$ ]'dan [Q x  $\Gamma$  x {L, R}]'ye bir eşleme oluşturur.

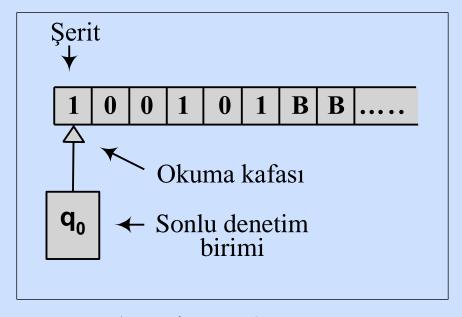
> Turing makinesi hareketlerinin çizenekle gösterilmesi:

$$\delta(q_0, X) = (q_1, Y, R)$$
  
 $\delta(q_1, Y) = (q_2, Z, L)$ 

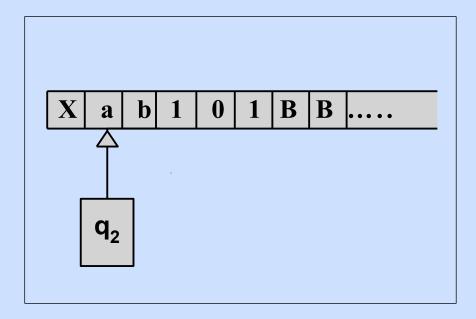
$$q_0, q_1, q_2 \in Q$$



## 6.1.1. Soyut Makine Görünümü



a) Başlangıç Görünümü



a) Birkaç Hareket Sonraki Görünüm

# 6.1.2. Anlık Tanımlar (Instantaneous Descriptions)

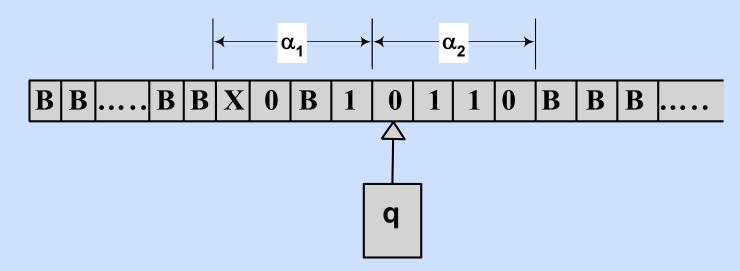
 $\blacktriangleright$  Anlık tanım (ID) =  $(\alpha_1, q, \alpha_2)$ 

q: makinenin durumu

α<sub>1</sub>: okuma kafasının solundaki dizgi

α<sub>2</sub>: okuma kafasının sağındaki dizgi

(okuma kafası  $\alpha_2$ 'nin en solundaki simge üzerinde bulunur)



# 6.1.3. Turing Makinesinin Tanıdığı Dil

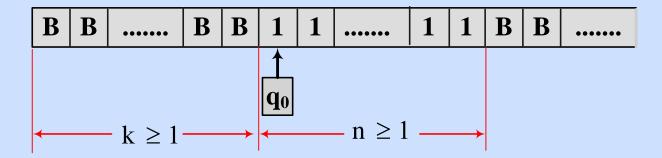
$$T(M) = \{ w \mid w \in \Sigma^*, (q_0, w) \models (\alpha_1, p, \alpha_2), \alpha_1, \alpha_2 \in \Gamma^*, p \in F \}$$

# 6.2. Turing Makinesi Örnekleri

> Örnek 6.1. n sıfırdan büyük (pozitif) bir tamsayı veya sıfır olmak üzere f(n) = 2n

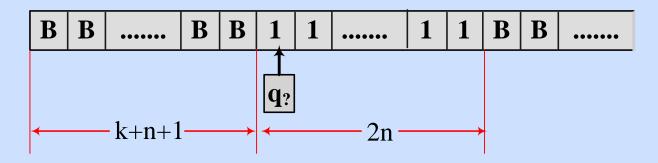
değerini hesaplayan Turing makinesini tasarlayalım.

◆ Başlangıç konfigürasyonu:



- ◆ Çalışma yöntemi:
  - a) 1'ler öbeğinin sağındaki ilk hücre işaretlenecek (örneğin ç ile)
  - b) Soldan sağa doğru her 1'in yerine B yazılacak, buna karşılık ç'nin sağındaki ilk iki B yerine 1 yazılacak.
  - c) En sonunda ç ile işaretlenen hücreye de B yazılacak.

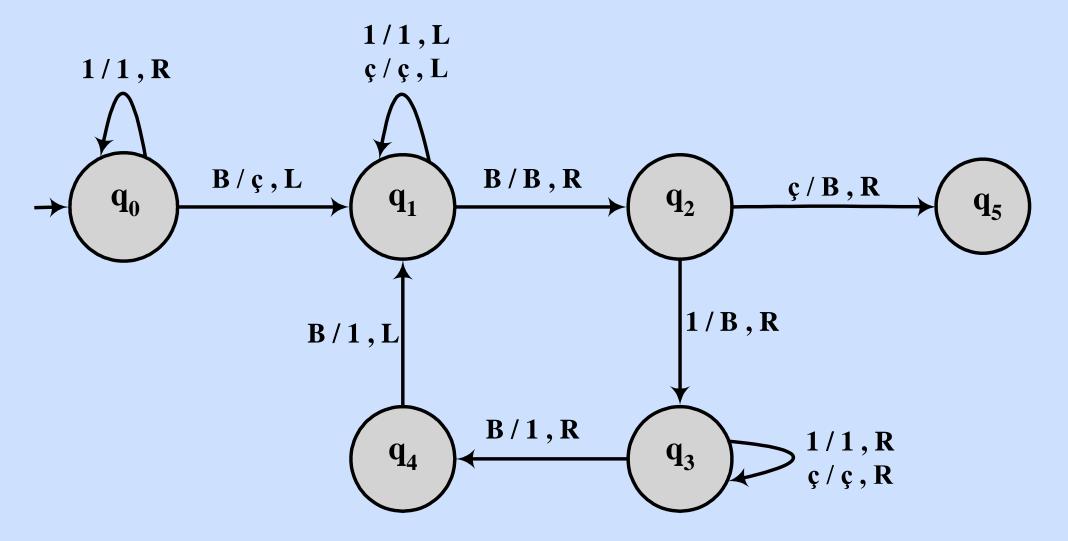
◆ Bitiş konfigürasyonu:



**◆ Makinenin biçimsel tanımı:** 

$$\begin{split} \mathbf{M}_{6.1} &= <\mathbf{Q}, \, \Sigma, \, \Gamma, \, \delta, \, \mathbf{q}_0, \, \mathbf{B}, \, \mathbf{F}> \\ &\mathbf{Q} = \{\mathbf{q}_0, \, \mathbf{q}_1, \, \mathbf{q}_2, \, \mathbf{q}_3, \, \mathbf{q}_4, \, \mathbf{q}_5\} \\ &\Sigma = \{1\} \\ &\Gamma = \{\mathbf{B}, \, 1, \, \varsigma\} \\ &\mathbf{q}_0 : \, \mathbf{Başlangı}\varsigma \, \, \mathbf{durumu}. \\ &\mathbf{F} = \Phi \end{split}$$

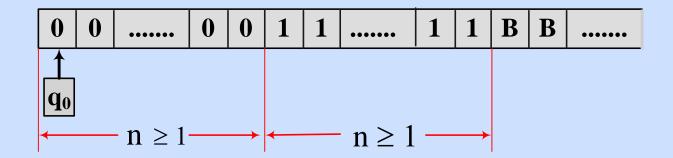
#### **◆** Hareket çizeneği:



**Örnek 6.2.** Bağlamdan-bağımsız L<sub>6.2</sub> dilini tanıyan Turing makinesi:

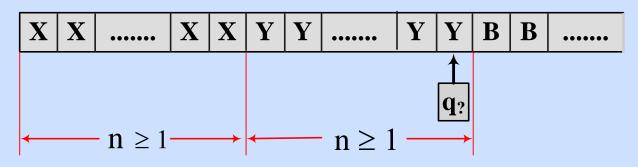
$$L_{6.2} = \{ 0^n 1^n \mid n \ge 1 \}$$

◆ Başlangıç konfigürasyonu:



- ◆ Çalışma yöntemi:
  - a) En soldaki 0 yerine X yazılır.
  - b) En soldaki 1 yerine Y yazılır. Her 0 için bir 1 bulunması gerekir. Bulunmazsa makine uç olmayan bir durumda durur ve dizgiyi tanımamış olur.
  - c) 0 'lar bittiğinde 1 'lerin de bittiği kontrol edilir.

◆ Bitiş konfigürasyonu:



◆ Hareket çizeneği:

**◆ Makinenin biçimsel tanımı:** 

$$\begin{split} \mathbf{M}_{6.2} &= <\mathbf{Q}, \, \Sigma, \, \Gamma, \, \delta, \, \mathbf{q}_0, \, \mathbf{B}, \, \mathbf{F}> \\ \mathbf{Q} &= \{\mathbf{q}_0, \, \mathbf{q}_1, \, \mathbf{q}_2, \, \mathbf{q}_3, \, \mathbf{q}_4\} \\ \boldsymbol{\Sigma} &= \{\mathbf{0}, \, \mathbf{1}\} \\ \boldsymbol{\Gamma} &= \{\mathbf{B}, \, \mathbf{0}, \, \mathbf{1}, \, \mathbf{X}, \, \mathbf{Y}\} \\ \mathbf{q}_0 &: \, \mathbf{Başlangıç} \, \, \mathbf{durumu} \\ \mathbf{F} &= \{\mathbf{q}_4\} \end{split}$$

