

# РЕЗОНАНС НАПРЯЖЕНИЙ В ПОСЛЕДОВАТЕЛЬНОМ КОНТУРЕ

Маслов Артём

Симанкович Александр

Б01-104

01.12.2022

## Аннотация

В работе исследуется резонанс напряжений в последовательном колебательном контуре. Измеряются амплитудно-частотные и фазо-частотные характеристики, определяются основные параметры контура.

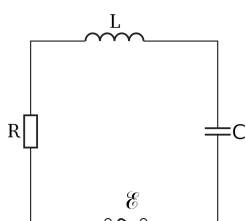
**Ключевые слова:** последовательный колебательный контур, резонанс, АЧХ, ФЧХ, добротность, коэффициент затухания, постоянная времени.

## Теория

### Уравнение колебательного контура

При рассмотрении физических процессов в электрических цепях используются следующие предположения. Во-первых, все элементы электрической цепи считаются *идеальными*. Предполагается, что у катушек индуктивности и конденсаторов нет омического сопротивления, источник напряжения обладает нулевым сопротивлением, а источник тока бесконечно большим, и т.д. Такое представление упрощает анализ физических процессов в электрических цепях. Если же такие предположения вносят большую погрешность, то в схему добавляются дополнительные идеальные элементы, которые учитывают особенности физических процессов в конкретных случаях.

Во-вторых, рассматриваются *квазистационарные процессы*. Известно, что электромагнитные колебания распространяются с конечной скоростью. В данной работе рассматриваются такие электрические цепи, в которых время установления электромагнитных колебаний пренебрежимо мало.



Рассмотрим последовательный колебательный контур без источника ЭДС (рис. 1). Пусть напряжение на конденсаторе меняется по закону  $U = U(t)$ . Тогда, согласно второму правилу Кирхгофа, сумма падений напряжений равна 0:

$$L \frac{dI}{dt} + U + RI = 0$$

Рис. 1: Последовательный колебательный контур

Ток через конденсатор определяется из соотношения

$$I = \frac{dq}{dt} = C \frac{dU}{dt}$$

Тогда получим дифференциальное уравнения второго порядка, описывающее *свободные колебания* в линейной системе:

$$LC \frac{d^2 U}{dt^2} + RC \frac{dU}{dt} + U = 0$$

Данное уравнение можно переписать в виде:

$$\ddot{U} + 2\gamma \dot{U} + \omega_0^2 U = 0$$

где введены обозначения  $\gamma = \frac{R}{2L}$  – коэффициент затухания,  $\omega_0 = \frac{2\pi}{T_0} = \frac{1}{\sqrt{LC}}$  – собственная частота колебательной системы,  $T_0 = 2\pi\sqrt{LC}$  – период собственных колебаний.

Найдём решение однородного дифференциального уравнения с постоянными коэффициентами. Запишем характеристическое уравнение:

$$\lambda^2 + 2\gamma\lambda + \omega_0^2 = 0$$

$$D_1 = \frac{D}{4} = \gamma^2 - \omega_0^2$$

В зависимости от знака дискриминанта квадратного уравнения возможны три случая.

1. *Затухающие колебания.*

Рассмотрим случай, когда  $D_1 < 0$ . Тогда  $0 < \gamma < \omega_0$ , что эквивалентно

$$0 < R < 2\sqrt{\frac{L}{C}} = R_{\text{кр}}$$

Сопротивление  $R_{\text{кр}} = 2\sqrt{\frac{L}{C}}$  называется критическим, а  $\rho = \sqrt{\frac{L}{C}}$  – волновым.

В рассматриваемом случае характеристическое уравнение имеет два комплексных корня

$$\lambda_{1,2} = -\gamma \pm j\sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$$

Величину  $\omega = \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$  называют частотой свободных колебаний. Решением уравнения будет

$$U(t) = U_1 \cdot e^{-\gamma t} \cdot e^{-j\omega t} + U_2 \cdot e^{-\gamma t} \cdot e^{j\omega t}$$

где  $U_1$  и  $U_2$  – произвольные постоянные.

Полученное уравнение можно представить в виде

$$U(t) = U_0 e^{-\gamma t} \sin(\omega t + \varphi_0)$$

Данное уравнение является гармоническим с фазой  $\omega t + \varphi_0$  и экспоненциально убывающей амплитудой  $U_0 e^{-\gamma t}$ .

График зависимости напряжения от времени представлен на рисунке 2.

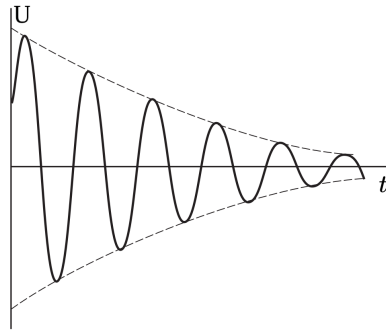


Рис. 2: Затухающие колебания

С точки зрения математики данный колебательный процесс не периодичен. Тем не менее функция  $U(t)$  обращается в ноль или достигает экстремумов через один и тот же промежуток времени, который называю *периодом затухающих колебаний*.

## 2. Критический режим.

Рассмотрим случай, когда  $D_1 = 0$ . Тогда

$$\gamma = \omega_0$$

Характеристическое уравнение имеет один корень

$$\lambda = -\gamma$$

Решением исходного уравнения будет

$$U(t) = U_0 e^{-\gamma t}$$

где  $U_0$  — постоянная, определяемая из начальных условий.

Заметим, что данный режим физически не реализуем, так как равенство  $\gamma = \omega_0$  не может быть выполнено точно. Данный случай нужно рассматривать как переходный между затухающими колебаниями и апериодическим режимом.

## 3. Апериодический режим.

Рассмотрим случай, когда  $D_1 > 0$ . Тогда  $0 < \omega_0 < \gamma$ . Характеристическое уравнение имеет два действительных корня

$$\lambda_{1,2} = -\gamma \pm \sqrt{\omega_0^2 - \gamma^2}$$

Решением дифференциального уравнения будет

$$U(t) = e^{-\gamma t} \cdot (U_1 e^{-j\omega t} + U_2 e^{j\omega t})$$

где  $U_1$  и  $U_2$  — произвольные постоянные.

## Характеристики затухающих колебаний

Важными характеристиками колебательных систем являются добротность  $Q$  и логарифмический декремент  $d$ .

Логарифм отношения амплитуд колебаний в двух последовательных максимумах называется логарифмическим декрементом

$$d = \ln \left( \frac{A_n}{A_{n+1}} \right)$$

Определив положения последовательных максимумов из формулы 1, можно получить следующее соотношение

$$d = \gamma T$$

где  $T$  – период затухающих колебаний.

*Постоянной времени затухания*  $\tau$  называется время, за которое амплитуда колебаний убывает в  $e$  раз. Коэффициент затухания и постоянная времени связаны соотношением

$$\tau = \frac{1}{\gamma}$$

Из уравнений и следует, что логарифмический декремент можно определить как число полных колебаний  $N = \frac{\tau}{T}$  за время затухания  $\tau$ :

$$d = \frac{1}{N}$$

Добротностью колебательной системы  $Q$  называется

$$Q \equiv \frac{\pi}{d} = \frac{\pi}{\gamma T} = \frac{\omega}{2\gamma}$$

Чем выше добротность колебательной системы, тем меньше будут потери энергии. Докажем данное утверждение.

Амплитуда колебаний напряжение за период уменьшается в  $e^{\gamma T}$  раз. Полная энергия системы  $W$  определяется как максимальная энергия электрического поля конденсатора или магнитного поля индуктивности

$$W = \frac{CU^2}{2} = \frac{LI^2}{2}$$

Из этого соотношения видно, что за период энергия системы уменьшается как квадрат амплитуды в  $e^{2\gamma T}$  раз. Тогда потери энергии системы равно

$$\Delta W = W(t_0) - W(t_0 + T) = (1 - e^{-2\gamma T})W(t_0)$$

Если затухание мало, то есть  $\gamma T \ll 1 \Rightarrow Q \gg 1$ , то экспоненту можно разложить по формуле Тейлора

$$\begin{aligned} \Delta W &\approx 2\gamma TW \\ \frac{W}{\Delta W} &= \frac{1}{2\gamma T} = \frac{1}{2\pi} Q \end{aligned}$$

Таким образом, добротность с энергетической точки зрения определяет отношения энергии системы к потерям за период.

## Вынужденные колебания

Если в цепь последовательного колебательного контура включен гармонический источник ЭДС  $\varepsilon(t) = \varepsilon_0 \cos(\omega t)$ , то

$$\ddot{U} + 2\gamma\dot{U} + \omega_0^2 U = \frac{\varepsilon_0}{LC} \cos(\omega t)$$

Решением неоднородного дифференциального уравнения будет сумма однородного и частного решений

$$U(t)_{\text{общ}} = U(t)_{\text{одн}} + U(t)_{\text{част}}$$

Однородным решением будут затухающие колебания

$$U(t)_{\text{одн}} = U_0 e^{-\gamma t} \sin(\omega t + \varphi_0)$$

Найдем частное решение неоднородного уравнения.

Поэтому, через большой промежуток времени, напряжение будет изменяться по закону  $U(t)$

## Метод комплексных амплитуд

## Метод векторных диаграмм

## Мощность колебательной системы

## Резонанс в колебательном контуре

# Схема экспериментальной установки

Схема экспериментальной установки изображена на рисунке:

## Оборудование

1. Генератор сигналов GFG-8255A.
2. Источник напряжения
3. Последовательный колебательный контур.
4. Осциллограф GOS-620.
5. Цифровые вольтметры GDM-8245.

## Экспериментальные результаты

Для контуров с различными ёмкостями  $C_n$ , меняя их с помощью переключателя на блоке, измерим резонансные частоты  $f_0$  и напряжения  $U_C$  при установленном в напряжении  $\mathcal{E}$  на выходе генератора. Для каждого значения  $C_n$  по данным эксперимента проведем расчёт параметров стенда (см. таблицу 1).

Рассчитаем средние значения  $L$  и  $R_L$  и их случайные погрешности для использования в дальнейшем (см. таблицу 2).

$C$ , нФ	$f_0$ , Гц	$U_C$ , В	$\mathcal{E}$ , В	$L$ , мкГн	$Q$	$\rho$ , Ом	$R_\Sigma$ , Ом	$R_L$ , Ом	$I$ , А
25.0	32000	5.03	0.2	989.5	24.9	198.9	8.0	4.3	0.025
33.2	27700	4.27	0.2	994.4	21.1	173.1	8.2	4.6	0.025
47.5	23200	3.89	0.2	990.8	19.3	144.4	7.5	3.9	0.027
57.2	21100	3.61	0.2	994.7	17.9	131.9	7.4	3.8	0.027
67.4	19400	3.27	0.2	998.6	16.2	121.7	7.5	3.9	0.027
82.1	17600	3.08	0.2	996.0	15.2	110.1	7.2	3.7	0.028
99.6	16100	2.83	0.2	981.1	14.0	99.3	7.1	3.5	0.029

Таблица 1: Параметры контура

	Среднее значение	Среднеквадратичное	Случайная погрешность	Погрешность
$L$ , мкГн	992.1	5.3	4.8	5.1
$R_L$ , Ом	4.0	0.3	0.3	0.3

Таблица 2: Погрешности параметров

Построим графики амплитудно-частотных характеристик  $U_C(f)$  для выбранных контуров (см. рис. 3).

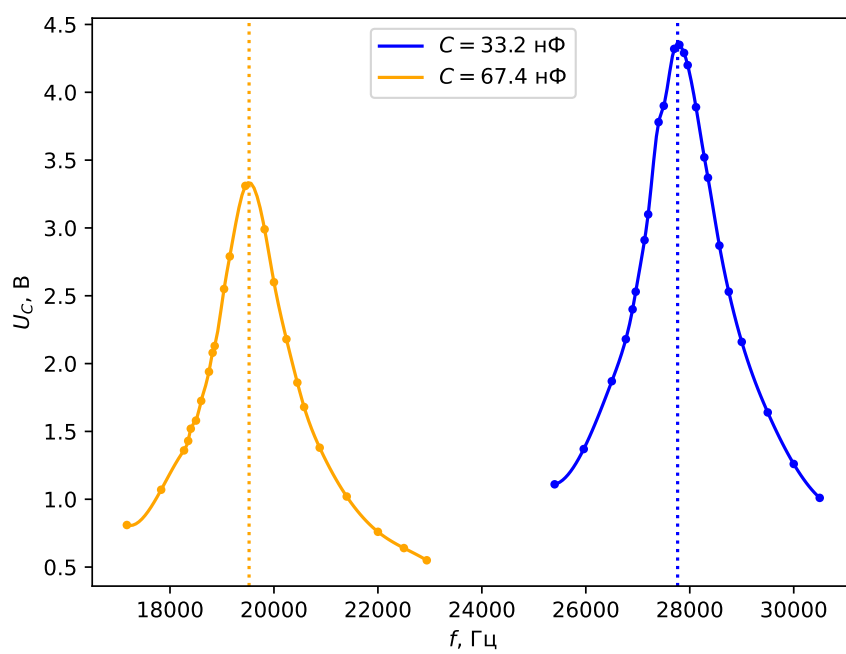


Рис. 3: Графики амплитудно-частотные характеристик

Для контуров с двумя разными ёмкостями измерим амплитудно-частотные  $U_C(f)$  и фазово-частотные  $\varphi(f)$  характеристики (см. таблицу 3).

Построим на одном графике амплитудно-частотные характеристики в безразмерных координатах  $x = \frac{f}{f_0}$ ,  $y = \frac{U_C}{U_C(f_0)}$ . По ширине резонансных кривых на уровне 0,707 определим добротности  $\mathcal{Q}$  соответствующих контуров:

$$\mathcal{Q}(33.2 \text{ нФ}) = 22.6 \pm 0.5$$

$$\mathcal{Q}(68 \text{ нФ}) = 16.6 \pm 0.3$$

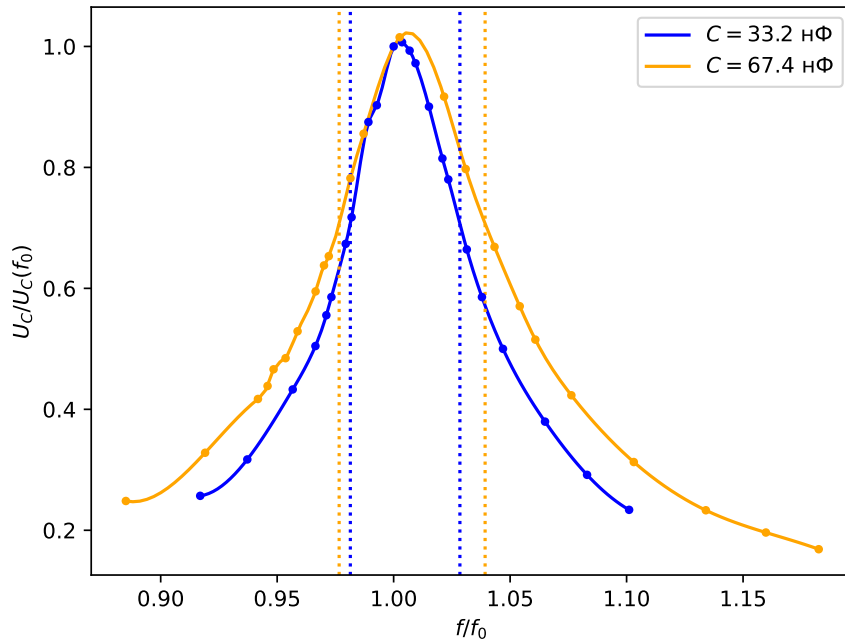


Рис. 4: Графики амплитудно-частотных характеристик в нормированных координатах

Построим на одном графике фазово-частотные характеристики в безразмерных координатах  $x = \frac{f}{f_0}$ ,  $y = \frac{\varphi}{\pi}$ . По этим характеристикам определим добротности контуров по расстоянию между точками по оси  $x$ , в которых  $y$  меняется от  $1/4$  до  $3/4$ :

$$\mathcal{Q}(33.2 \text{ нФ}) = 20.7 \pm 0.4$$

$$\mathcal{Q}(68 \text{ нФ}) = 14.5 \pm 0.2$$



$C = 33.2 \text{ нФ}$					$C = 67.4 \text{ нФ}$			
$f_0, \text{Гц}$	$U_C, \text{В}$	$x, \text{дел.}$	$x_0, \text{дел.}$	$\frac{\varphi}{\pi}, \text{дел.}$	$f_0, \text{Гц}$	$U_C, \text{В}$	$x, \text{дел.}$	$x_0, \text{дел.}$
25400	1.11	1.0	20.0	0.05	17170	0.81	1.5	29.0
25960	1.37	1.5	19.0	0.08	17830	1.07	2.0	28.0
26500	1.87	2.0	19.0	0.11	18270	1.36	3.0	27.5
26770	2.18	3.0	19.0	0.16	18350	1.43	3.0	27.5
26900	2.40	3.0	18.5	0.16	18400	1.52	3.5	27.0
26960	2.53	3.0	18.5	0.16	18500	1.58	4.0	27.0
27130	2.91	4.0	18.0	0.22	18600	1.73	4.0	27.0
27200	3.10	4.0	18.5	0.22	18750	1.94	5.0	27.0
27400	3.78	6.0	18.0	0.33	18820	2.08	5.0	27.0
27500	3.90	6.0	18.0	0.33	18860	2.13	5.5	26.5
27700	4.32	7.5	18.0	0.42	19040	2.55	7.0	26.5
27800	4.35	8.5	18.0	0.47	19150	2.79	7.5	26.0
27890	4.29	9.5	18.0	0.53	19450	3.31	11.5	26.0
27960	4.20	10.0	18.0	0.56	19820	2.99	16.0	25.0
28120	3.89	11.0	18.0	0.61	20000	2.60	17.5	25.0
28280	3.52	12.0	18.0	0.67	20240	2.18	19.0	25.0
28350	3.37	12.5	17.5	0.71	20450	1.86	19.5	24.5
28570	2.87	13.0	17.5	0.74	20580	1.68	20.0	24.0
28750	2.53	13.5	17.5	0.77	20880	1.38	20.0	24.0
29000	2.16	14.0	17.0	0.82	21400	1.02	20.0	23.0
29500	1.64	14.5	17.0	0.85	22000	0.76	20.0	22.5
30000	1.26	15.0	16.5	0.91	22500	0.64	20.0	22.0
30500	1.01	15.0	16.0	0.94	22940	0.55	20.0	21.5

Таблица 3: Погрешности параметров

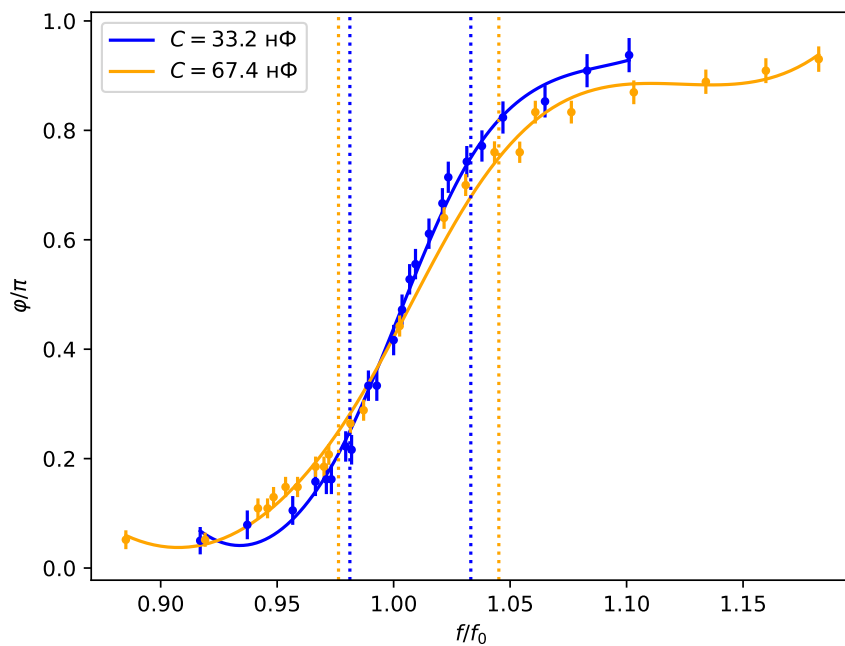


Рис. 5: Пробная катушка и ее положение относительно магнита

## Обсуждение результатов и выводы