# 1 直流电机的基本理论

# 1.1 直流电机的原理

#### 1.1.1 直流电动机原理

1. 电枢: 绕轴转动的绕组

2. 换向片: 铜片, 换向过程中使用

3. 换向器: 换向片组合

4. 做功关系: 直流通过换向变成交流, 克服反电动势, 旋转

### 1.1.2 直流发电机原理

基础结构相同,但是功能关系不同 1. 做功关系: 电机向负载输出电功率,动机向电机输出机械功率。

#### 1.2 直流电机的原理

#### 1.2.1 主要部件

- 1. 定子: 1) 主磁极: 励磁绕组绕在主磁极铁心上,下方有极靴用来使气隙中磁场分布均匀,起到固定励磁绕组的作用
  - 2) 换向磁极: 和电枢绕组串联,在换向过程中抵消电流变化产生的电动势从而保护线路
  - 3) 机座
  - 4) 电刷装置
  - 5) 端盖
- 2. 转子: 1) 电枢铁心:
  - 2) 电枢绕组: 相邻两个线圈的端部接到同一个换向片上, 不同的线圈之间为串并联关系
  - 3) 换向器:
  - 4) 转轴:
  - 5) 风扇:

#### 1.2.2 励磁方式

他励,并励, 串励, 复励, 后三个同是自励

以电枢(电动机与发电机)和励磁绕组的供电方式分类:

他励: 两部分分开供电

并励: 两部分同一个电源供电, 且并联

串励: 两部分同一个电源供电, 且串联

复励: 有两个励磁绕组,一个串一个并(两组串并组合都可以)

### 1.3 额定值

1. 额定电压  $U_N$ 

发电机  $U_N$ : 输出电压额定值 电动机  $U_N$ : 输入电压额定值

2. 额定电流  $I_N$ 

发电机  $I_N$ : 输出电流额定值 电动机  $I_N$ : 输入电流额定值

3. 额定功率  $P_N$ 

发电机  $P_N$ : 输出电功率的额定值  $(U_NI_N)$ 

电动机  $P_N$ : 输出机械功率的额定值  $(U_N I_N \eta_N)$ 

4. 额定转速 n<sub>N</sub>

5. 额定励磁电压  $U_{fN}$ 

6. 额定励磁电流  $I_{fN}$ 

额定状态:UIPn 全额定

满载状态: $I = I_N$ 

### 1.4 直流电机的电枢反应

#### 1.4.1 原理

直流电机工作时的磁通势

- 1. 励磁磁通势: 由励磁绕组通电流产生的的磁通势, 在气隙之间磁感应强度基本相等
- 2. 电枢磁通势: 有电枢绕组通电枢电流产生

上述两磁通势合成为电机的工作总磁场,在电机负载变化是,电枢电流变化,电枢磁通势变化,使得合成磁通势也变化,电枢磁通势对合成磁通势的影响称为电枢反应

#### 1.4.2 影响

- 1. 磁场被扭歪,使得磁场的物理中心线和几何中心线分开,在电刷短路时换向线圈电动势 不为零,增加了换向困难
- 2. 一半磁极磁通增加,一半磁极磁通减少。磁路不饱和时,增加与减少的磁通相同,每极磁通不变。磁路饱和时,增加的少,减少的多,每极磁通减少,电动势和电磁转矩随之减小

#### 1.5 直流电机的电磁转矩和电动势

### 1.5.1 电磁转矩

1. 电磁转矩大小

$$T = C_T \Phi I_a$$

其中  $C_T = \frac{2pN}{\pi}$  由电机结构决定,称为转矩常数。T 单位 (N·m)

- 2. 电磁转矩方向: 由磁场方向和电枢电流  $I_a$  方向决定, 改变其中一个时改变转矩方向
- 3. 电动机中, 电磁转矩方向和转子转动方向相同, 为拖动转矩

发电机中, 电磁转矩方向和转子转动方向不同, 为制动转矩

### 1.5.2 电动势

1. 电动势大小

$$E = C_E \Phi n$$

其中  $C_E = \frac{4pN}{60}$  时由电机结构决定的常数, 称为电动势常数

- 2. 电动势方向: 由磁场方向和转子的转动方向决定, 其中之一改变则电动势方向改变
- 3. 电动机中, 电动势方向和电枢电流方向相反, 为反电动势;

发电机中, 电动势方向和电枢电流方向相同, 为电源电动势

note:

$$\frac{C_E}{C_T} = \frac{2\pi}{60} = 9.55$$

## 1.6 直流电机的运行分析

### 1.6.1 他励电动机

1. 电流: 励磁电流

$$T_f = \frac{U_f}{R_f}$$

电枢电流:

$$I_a = \frac{U_a - E}{R_a}$$

$$I_a = \frac{T}{C_T \Phi}$$

note:1) 电枢电流变化特点 p195

- 2) 忽略空载转矩, 电动机稳定运行时,  $T = T_L$  故电枢电流大小由  $T_L, \varphi$  决定
- $3)I_{=}I_{aN}$  时为满载,允许短时间过载,过载能力  $lpha_{MC}=rac{I_{amax}}{I_{aN}}$
- 2. 转速

$$n = \frac{E}{C_E \Phi} = \frac{U_a - R_a I_a}{C_E \varphi}$$

$$n = \frac{U_a}{C_E \varphi} - \frac{R_a}{C_E C_T \Phi^2} T$$

机械特性显示为硬特性

note: 励磁电路断电时可能发生两种事故 1) 闷车电动机不断减速直到停转  $I_a$  过大可能烧坏

- 2) 飞车电动机不断加速直到超过允许值
- 3. 转向

# 1.6.2 并励电动机

### 1.6.3 串励电动机

- 1. 优点: 1)
  - 2)
- 2. 转速
- 3. 机械特性

note:

### 1.6.4 复励电动机

- 1. 种类:
- 2. 优点:

# 1.7 直流电动机的功率和转矩

### 1.7.1 功率

- 1. 功率平衡方程式
- 2. 损耗
- 3. 功率转递过程

# 1.7.2 转矩

- 1. 输出转矩:
- 2. 电磁转矩:
- 3. 空载转矩:

note: 直流电动机在稳定运行时,输出转矩等于负载转矩;

若忽略空载转矩,则输出负载电磁三转矩相等

#### 1.8 直流发电机运行分析

#### 1.8.1 他励发电机

1. 空载运行:

空载特性:

2. 负载运行:

外特性:

### 1.8.2 并励发电机

- 1. 自励条件: 1)
  - 2)
  - 3)

- 2. 运行分析
- 1.8.3 串励发电机
- 1.8.4 复励发电机
  - 1. 分类: