

Lec4 实验— bootloader启动ucore os 清华大学计算机系

## 大 纲

- x86 启动顺序
- C函数调用
- gcc内联汇编 (inline assembly)
- x86-32下的中断处理

- 理解x86-32平台的启动过程
- □ 理解x86-32的实模式、保护模式
- □ 理解段机制

# x86启动顺序

## x86启动顺序 - 寄存器初始值

#### Table 9-1. IA-32 Processor States Following Power-up, Reset, or INIT

Register	Pentium 4 and Intel Xeon Processor	P6 Family Processor (Including DisplayFamily = 06H)	Pentium Processor
EFLAGS <sup>1</sup>	00000002H	00000002H	00000002H
EIP	0000FFF0H	0000FFF0H	0000FFF0H
CR0	60000010H <sup>2</sup>	60000010H <sup>2</sup>	60000010H <sup>2</sup>
CR2, CR3, CR4	00000000Н	00000000Н	00000000Н
CS	Selector = F000H Base = FFFF0000H Limit = FFFFH AR = Present, R/W, Accessed	Selector = F000H Base = FFFF0000H Limit = FFFFH AR = Present, R/W, Accessed	Selector = F000H Base = FFFF0000H Limit = FFFFH AR = Present, R/W, Accessed
SS, DS, ES, FS, GS	Selector = 0000H Base = 00000000H Limit = FFFFH AR = Present, R/W, Accessed	Selector = 0000H Base = 00000000H Limit = FFFFH AR = Present, R/W, Accessed	Selector = 0000H Base = 00000000H Limit = FFFFH AR = Present, R/W, Accessed
EDX	00000FxxH	000n06xxH³	000005xxH
EAX	04	04	04
EBX, ECX, ESI, EDI, EBP, ESP 00000000H		00000000Н	00000000Н



### x86启动顺序 - 第一条指令

- CS = F000H, EIP = 0000FFF0H
- 实际地址是:

Base + EIP = FFFF0000H + 0000FFF0H = FFFFFFF0H 这是BIOS的EPROM (Erasable Programmable Read Only Memory) 所在地

- 当CS被新值加载,则地址转换规则将开始起作用
- 通常第一条指令是一条长跳转指令(这样CS和EIP都会更新) 到BIOS代码中执行

### x86启动顺序 - 处于实模式的段

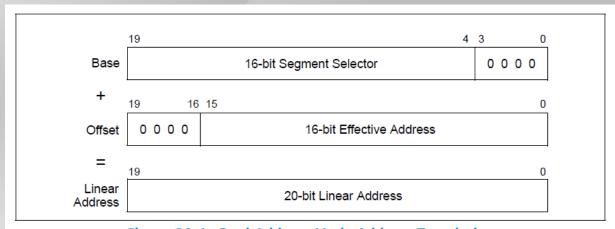


Figure 20-1. Real-Address Mode Address Translation

- 段选择子 (Segment Selector): CS, DS, SS, ...
- 偏移量 (Offset): EIP

### x86启动顺序 – 从BIOS到Bootloader

- BIOS 加载存储设备(比如软盘、硬盘、光盘、USB盘)上的第一个扇区(主引导扇区, Master Boot Record, or MBR) 的512字节到内存的 0x7c00 ...
- 然后转跳到 @ 0x7c00的第一条指令开始执行

### x86启动顺序 – 从bootloader到OS

- bootloader做的事情:
  - 使能保护模式 (protection mode) & 段机制 (segment-level protection )
  - ▶ 从硬盘上读取kernel in ELF 格式的ucore kernel (跟在 MBR后面的扇区)并放到内存中固定位置
  - □ 跳转到ucore OS的入口点 (entry point) 执行,这时控制权到了ucore OS中

型号	位宽	总线位宽	地址位	寻址空间	备注
4004	4	4		640B	1971-11-15
8008	8	8		16K	1972-4-1
8080	8	8	16	64K	1974-4-1
8086	16	16	20	1M	1978-6-8 X86 起源
8088	除了外部总线位宽是 8 位,其他参数和 8086 完全一致				
80186	16	16	20	1M	简单认为较 8086 多了几条指令而已
80286	16	16	24	16M	多任务、多用户系统的核心
80386	32	32	32	4G	包含了分页的虚拟内存机制
80486	32	32	32	4G	
			- N	l'	

Pentium 1,2,3,4,酷睿, 酷睿 2

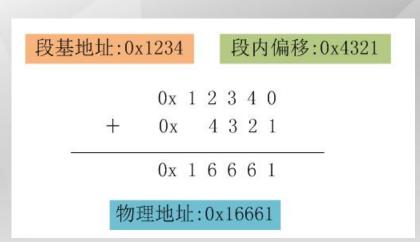
段基地址:0x1234

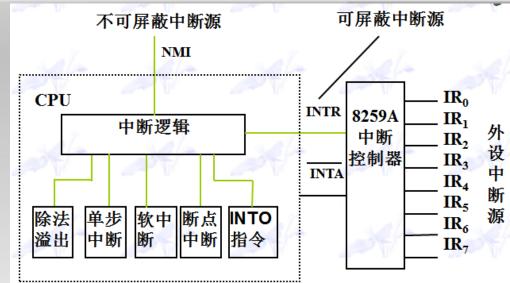
段内偏移:0x4321

物理地址:0x16661

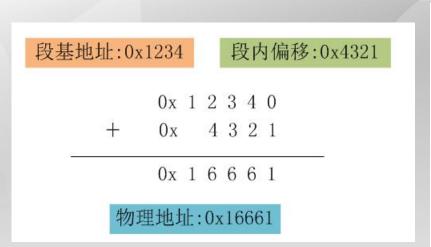
这种方式可以寻址的最高 地址为0xFFFF:0xFFFF, 其 地 址 空 间 为 0x00000~0x10FFEF, 因为 8086的地址总线是20位, 最大只能访问到1MB的物 理地址空间, 即物理地址 空间是0x00000~0xFFFFF。

8086->>80186->>80286->>80386



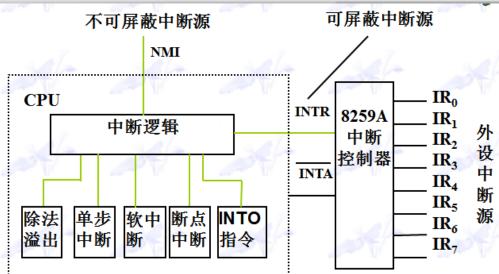


- 1. 中断请求
- 2. 中断响应

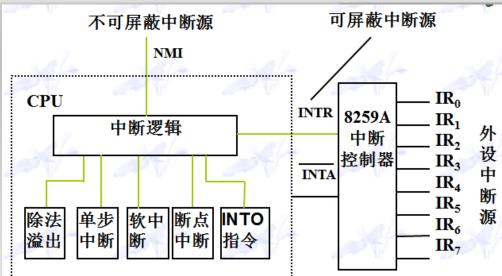




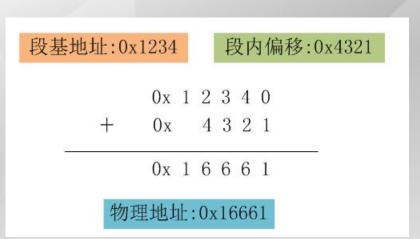
- 1. 中断请求
- 2. 中断响应
- •取得中断类型码N •pushf
- •TF=0,IF=0
- •push CS
- •push IP
- •IP=N\*4, CS=N\*4+2, ; 转中断服务程序

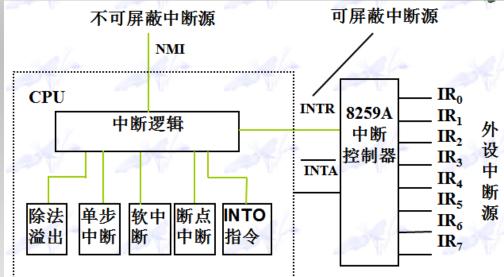






- 1. 中断请求
- 2. 中断响应
- 1. 保存用到的寄存器
- 2. 处理中断
- 3. 恢复用到的寄存器用
- 4. iret指令返回





1. 中断请求

2. 中断响应

- 1. 保存用到的寄存器
- 2. 处理中断
- 3. 恢复用到的寄存器用
- 4. iret指令返回

- 1. 中断向量表的建立和初始化工作 是由BIOS在计算机启动时完成的。
- 2. 当计算机启动后,操作系统和用 户程序再根据自己的需要,修改 某些中断的入口地址,使它指向 自己的代码。

段基地址:0x1234

段内偏移:0x4321

物理地址:0x16661

- 1. 同一个物理地址可以有多种表示方法。例如0x01C0:0x0000 和0x0000:0x1C00所表示的物理地址都是0x01C00。
- 2.地址空间缺乏保护机制。对于每一个由段寄存器的内容确定的"基地址",一个进程总是能够访问从此开始64KB的连续地址空间,而无法加以限制。

8086->>80186->>80286->>80386

### x86启动顺序 - 段机制

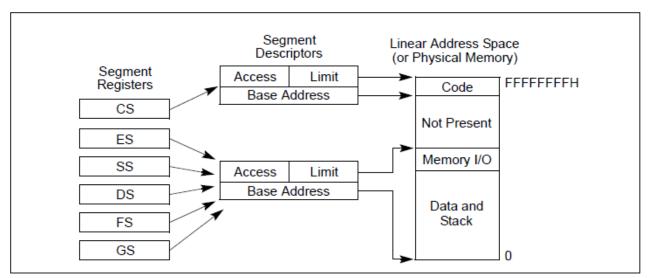


Figure 3-3. Protected Flat Model

## x86启动顺序 - 段机制

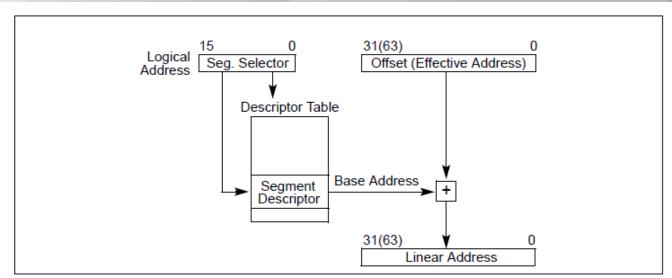


Figure 3-5. Logical Address to Linear Address Translation

# x86启动顺序 - 段机制

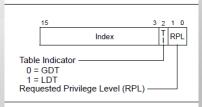
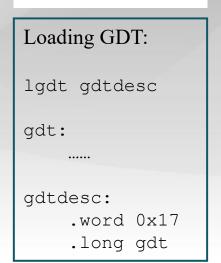


Figure 3-6. Segment Selector



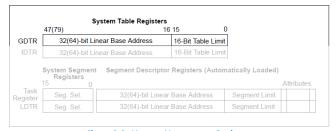


Figure 2-6. Memory Management Registers

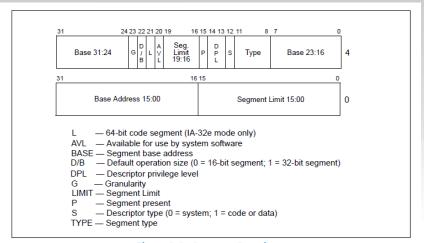


Figure 3-8. Segment Descriptor

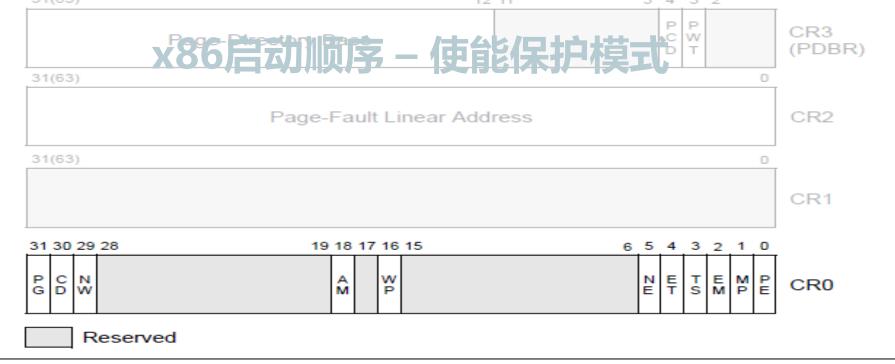


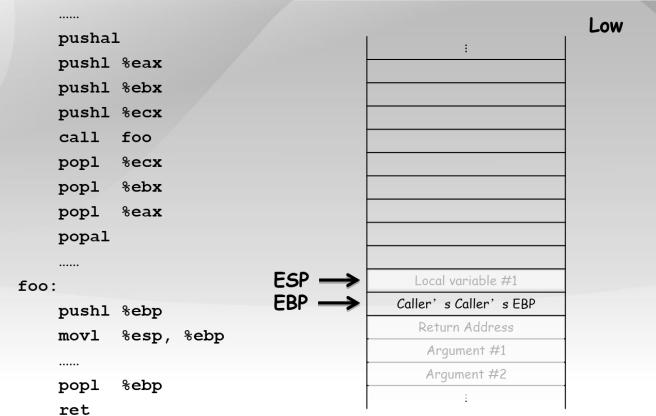
Figure 2-7. Control Registers

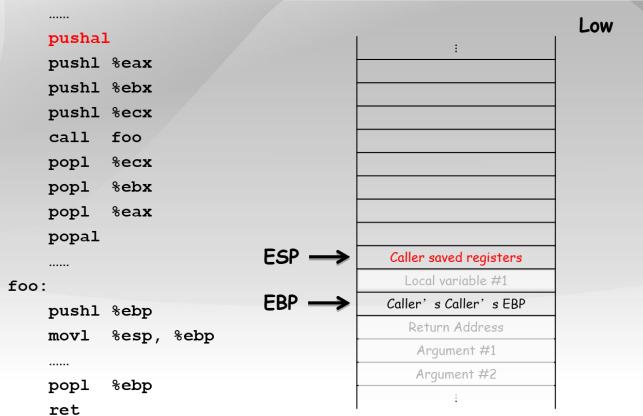
- 使能保护模式 ( protection mode ) , bootloader/OS 要设置 CR0的bit 0 (PE)
- 段机制 (Segment-level protection ) 在保护模式下是自动使能的

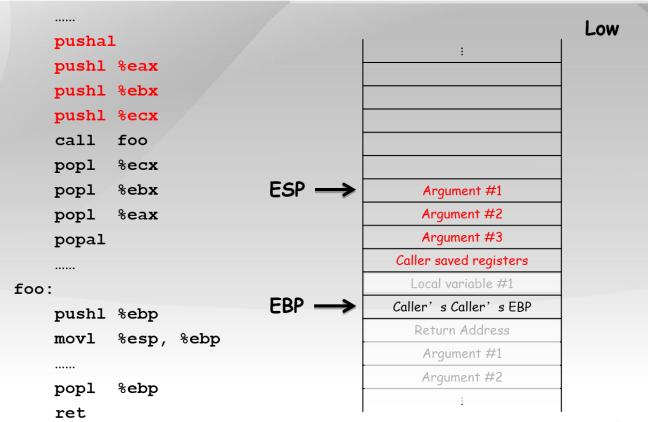
### x86启动顺序 - 参考资料

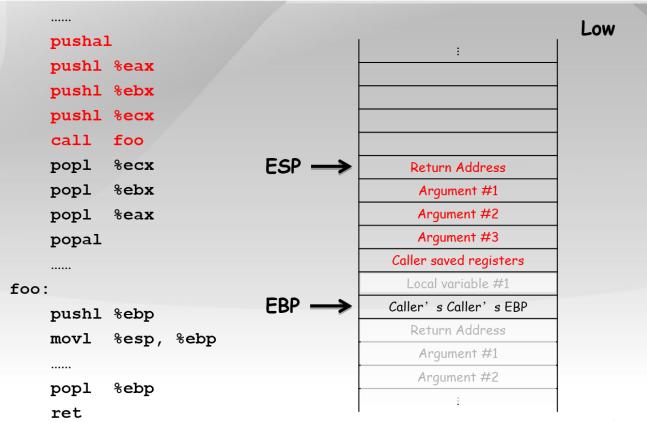
- Chap. 2.5 (Control Registers) ), Vol. 3, Intel® and IA-32 Architectures Software Developer's Manual
- Chap. 3 (Protected-Mode Memory Management), Vol. 3, Intel® and IA-32 Architectures Software Developer's Manual
- Chap. 9.I (Initialization Overview), Vol. 3, Intel® and IA-32 Architectures Software Developer's Manual
- An introduction to ELF format: <a href="http://wiki.osdev.org/ELF">http://wiki.osdev.org/ELF</a>

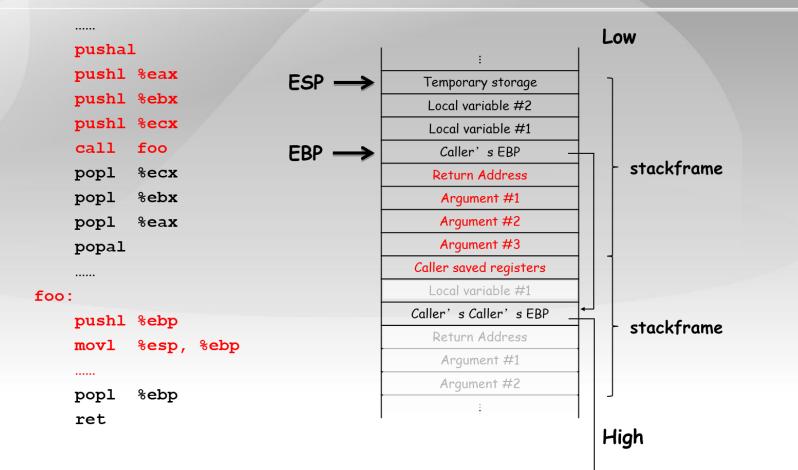
- 理解C函数调用在汇编级是如何实现的
- □ 理解如何在汇编级代码中调用C函数
- □ 理解基于EBP寄存器的函数调用栈

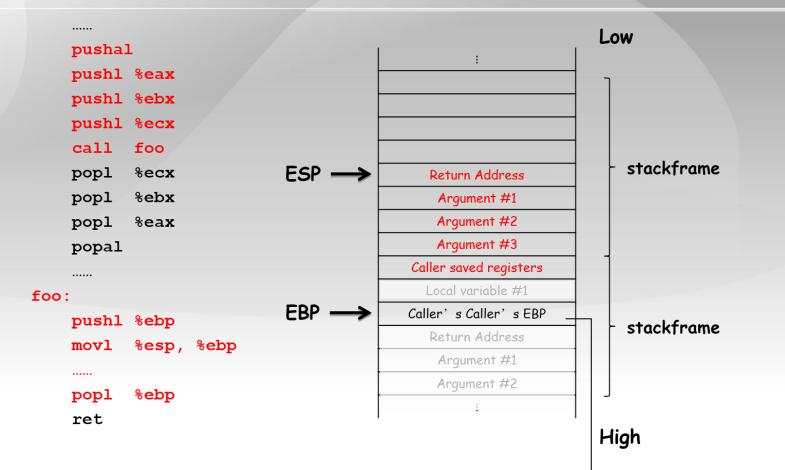


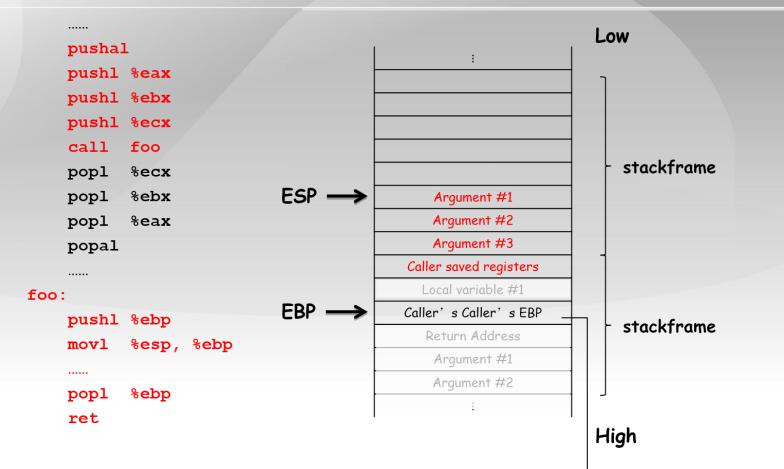


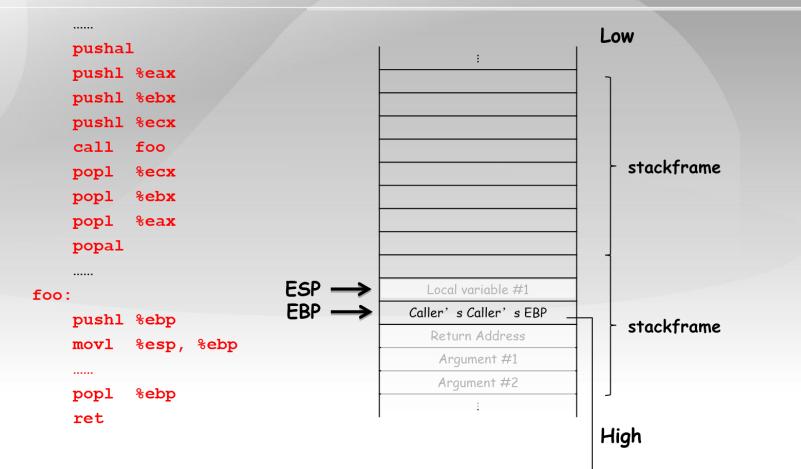












- 其他需要注意的事项
- 参数 (parameters) & 函数返回值 (return values) 可通过寄存器或位于内存中的栈来传递
  - □ 不需要保存/恢复(save/restore)所有寄存器

# C函数调用的——参考资料

■ Understanding the Stack:

http://www.cs.umd.edu/class/sum2003/cmsc311/Notes/Mips/stack.html

■ 阅读理解内联汇编 (inline assembly instructions )

# GCC内联汇编 INLINE ASSEMBLY

### CC内联汇编

- 什么是内联汇编( Inline assembly )?
  - ☑ 这是GCC对C语言的扩展
  - □ 可直接在C语句中插入汇编指令
- 有何用处?
  - □ 调用C语言不支持的指令
  - 用汇编在C语言中手动优化
- 如何工作?
  - □ 用给定的模板和约束来生成汇编指令
  - 在C函数内形成汇编源码

# CC内联汇编— Example 1

```
Assembly (*.S):
      movl $0xffff, %eax
Inline assembly (*.c):
      asm ("movl $0xffff, %%eax\n")
```

## CC内联汇编— Syntax

```
asm (assembler template
```

```
: output operands (optional)
```

```
: input operands (optional)
```

```
: clobbers (optional)
```

);

# CC内联汇编- Example 2

```
Inline assembly (*.c):
    uint32 t cr0;
    asm volatile ("movl %%cr0, %0\n" :"=r"(cr0));
    cr0 \mid = 0x800000000;
    asm volatile ("movl %0, %%cr0\n" ::"r"(cr0));
Generated assembly code (*.s):
      movl %cr0, %ebx
      movl %ebx, 12(%esp)
      orl $-2147483648, 12(%esp)
      movl 12 (%esp), %eax
      movl %eax, %cr0
```

## CC内联汇编— Example 2

```
Inline assembly (*.c):
    uint32_t cr0;
    asm volatile ("movl %%cr0, %0\n" :"=r"(cr0));
    cr0 |= 0x800000000;
    asm volatile ("movl %0, %%cr0\n" ::"r"(cr0));
```

- volatile
   No reordering; No elimination
- %0

  The first constraint following
- A constraint; GCC is free to use any register

# CC内联汇编— Example 3

```
long res, arg1 = 2, arg2 = 22, arg3 = 222, arg4 = 233;
 asm volatile ("int $0x80"
   : "=a" ( res)
    "0" (11), "b" (arg1), "c" (arg2), "d" (arg3), "S" (arg4));

    Constraints

      movl $11, %eax
                                       a = \%eax
      mov1 -28(%ebp), %ebx
                                       b = \%ebx
      mov1 -24(%ebp), %ecx
                                       c = \% ecx
      mov1 -20(%ebp), %edx
                                       d = \% edx
      movl -16(%ebp), %esi
                                       S = \%esi
       int $0x80
      movl %eax, %edi
                                       D = \%edi
      movl %edi, -12(%ebp)
                                       0 = same as the first
```

# CC内联汇编-参考资料

- GCC Manual 6.41 6.43
- Inline assembly for x86 in Linux:

http://www.ibm.com/developerworks/library/l-ia/index.html

- □ 了解x86中的中断源
- □ 了解CPU与操作系统如何处理中断
- □ 能够对中断向量表(中断描述符表,简称IDT)进行初始化

# X86中的中断处理

#### X86中的中断处理—中断源

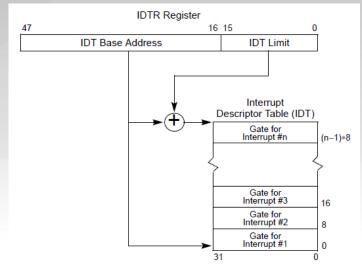
- 中断 Interrupts
  - ▶ 外部中断 External (hardware generated) interrupts 串口、硬盘、网卡、时钟、...
  - ▶ 软件产生的中断 Software generated interrupts
    The INT n 指令,通常用于系统调用

#### 异常 Exceptions

- ▶ 程序错误
- 软件产生的异常 Software generated exceptions INTO, INT 3 and BOUND
- 机器检查出的异常S

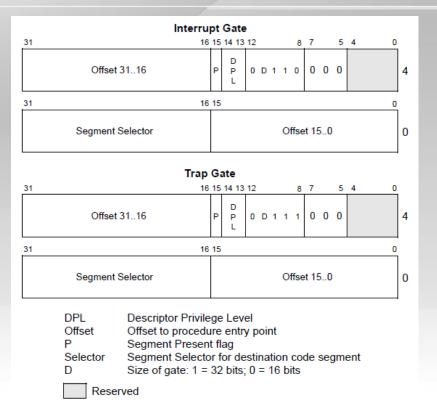
## X86中的中断处理-确定中断服务例程(ISR)

- 每个中断或异常与一个中断服务例程( Interrupt Service Routine ,简称ISR ) 关联,其关联关系存储在中断描述符表 ( Interrupt Descriptor Table , 简称IDT ) 。
- IDT的起始地址和大小保存在中断描述符表寄存器IDTR中



摘自"IA-32 Intel体系结构软件开发者手册"

## X86中的中断处理-确定中断服务例程(ISR)



摘自"IA-32 Intel体系结构软件开发者手册"

## X86中的中断处理-确定中断服务例程(ISR)

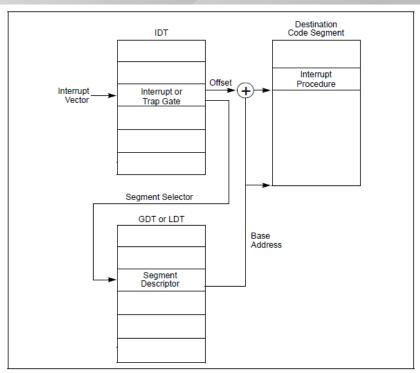
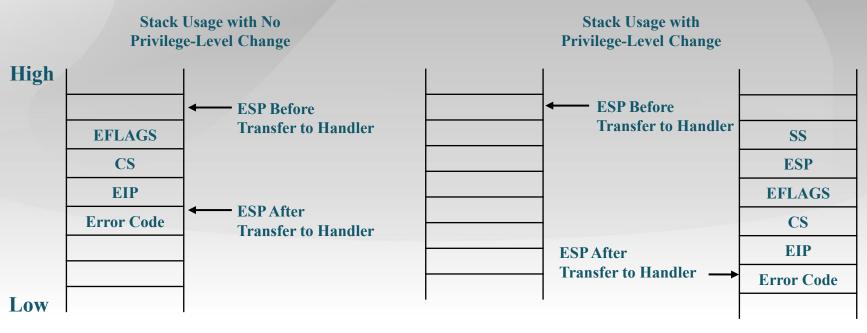


Figure 6-3. Interrupt Procedure Call

摘自"IA-32 Intel体系结构软件开发者手册"

#### X86中的中断处理-切换到中断服务例程(ISR)

#### ■不同特权级的中断切换对堆栈的影响



Stack 1

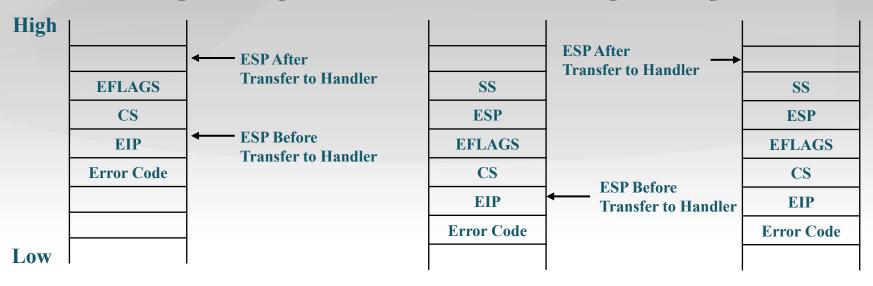
Stack 1

Stack 2

#### X86中的中断处理-从中断服务例程(ISR)返回

■ iret vs. ret vs. retf: iret 弹出 EFLAGS 和 SS/ESP(根据是否改变特权级),但 ret弹出EIP, retf弹出CS和EIP

Stack Usage with No Privilege-Level Change **Stack Usage with Privilege-Level Change** 



#### X86中的中断处理-系统调用

- ■用户程序通过系统调用访问OS内核服务。
- 如何实现
  - □ 需要指定中断号
  - **□** 使用Trap , 也称Software generated interrupt
  - 或使用特殊指令 (SYSENTER/SYSEXIT)

## X86中的中断处理-参考资料

■ Chap. 6, Vol. 3, Intel® and IA-32 Architectures Software Developer's Manual