

Floot de Ricci GT 4/04/2025

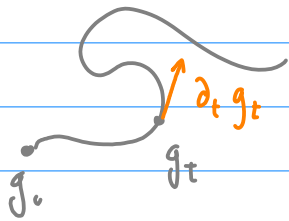
I Floot de Ricci (Rappels)

Soit (M, g_0) une variété riemannienne.

On va chercher à déformer la métrique pour la simplifier.
Pour cela on considère l'équation (pb de Cauchy)

$$\partial_t g_t = -2 \operatorname{Ric} g_t \quad g_{t=0} = g_0$$

Où est-ce que ça veut dire ? Quel sens donner à $\partial_t g_t$?
 $t \mapsto g_t$ est un chemin dans l'ensemble des métriques riemanniennes. Est-ce que cet ensemble est une variété diff. ?



Si oui quel est son espace tangent ?

En fait c'est facile car on peut fixer un point $x \in M$.

g_x est une forme bilinéaire symétrique sur $T_x M$ définie positive.

C'est un ouvert dans l'espace vectoriel $L^2_+(T_x M)$ des formes bilinéaires symétriques.

$t \mapsto g_t(x)$ est donc un chemin dans un ouvert d'un EVN \rightarrow on peut dériver

$$\partial_t g_t(x) \in L^2_+(T_x M)$$

(Donc en ajoutant la topologie $C^\infty(M)$ on obtient un chemin $t \mapsto g_t$ dans un ouvert des (?) "2-tenseurs symétriques sur M ")

Rappel 2 Ric_g ? On a vu (exposé de Juan) le tenseur de courbure R

qui est une grosse bête à 4 pattes

$$R(X, Y, Z, T)$$

$$R: T_p M \times T_p M \times T_p M \times T_p M \rightarrow \mathbb{R}$$

et une bête un peu plus sympathique, avec seulement 2 pattes

$$(\text{bipède ?}) \quad \text{Ric}(X, Y) = \sum_{i=1}^n R(E_i, X, Y, E_i)$$

où (E_i) est une base ON.

Ric est précisément un 2-tenseur symétrique:

$$\forall x \in M \quad \text{Ric}_x \in \mathcal{L}_S^2(T_x M)$$

Donc l'équation $\partial_t g_t = -2 \text{Ric}_{g_t} \quad g_{t=0} = g_0$ est bien définie sur tout (M, g_0)

Sachant que Ric_g fait intervenir les dérivées spatiales de g on a une EDP, localement à valeurs dans $\mathcal{L}_S^2(T_x M) \simeq \mathbb{R}^{n(n+1)/2}$

Rappel 3: $n = 2$ $\mathcal{L}_S^2(\mathbb{R}^2) \simeq \mathbb{R}^3$

mais en fait on a mieux: on a vu (Juan) que Ric_g est linéaire à g

$$\forall x \in M \quad \text{Ric}(g)_x = K_x \cdot g_x$$

où $K: M \rightarrow \mathbb{R}$ est la courbure scalaire (scalare)

Rappel $K: G_2(TM) \rightarrow \mathbb{R}$ 2-Goursamannienne

mais on dirait $G_2(TM) = M$

L'équation qui nous intéresse est donc

$$\textcircled{*} \quad \begin{cases} \partial_t g_t = -2K_{g_t} g_t \\ g_{t=0} = g_0 \end{cases} \quad \text{et } g_t \text{ doit \u00eatre} \\ \text{dans l'ouvert des} \\ \text{m\u00e9triques riemanniennes}$$

Rappel 4: m\u00e9triques conformes. On a vu (Einstein)

que si g_t est solution de $\textcircled{*}$

$$\text{on a } \partial_t g_t = 2f_t \cdot g_t \quad \text{avec } f_t = -K_{g_t} \\ f_t: M \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\text{Donc } \forall x \in M \quad \partial_t g_{t,x} = 2f_t(x) \cdot g_{t,x} \quad \text{EDO}$$

$$\Rightarrow \quad g_t = e^{2\varphi_t} \cdot g_0 \quad \text{avec } \varphi_t = \int_0^t f_s ds$$

\u00c9videmment \u00e7a ne r\u00e9sout pas $\textcircled{*}$ puisque φ_t d\u00e9pend de g_t , on a juste une nouvelle \u00e9quation implicite (sans d\u00e9riv\u00e9e temporelle).

Mais au moins on sait que tous les g_t sont n\u00e9cessairement conformes \u00e0 g_0 : on peut r\u00e9duire l'\u00e9quation $\textcircled{*}$ en une \u00e9quation scalaire (cf. plus loin)

Avant \u00e7a faisons quelques exemples.

II Exemples

① Solutions à courbure constante.

Si $K_{g_0} = \text{const} = K_0$ peut-on trouver une sol g_t
avec $K_{g_t} = \text{const} = K_t \in \mathbb{R}$?

Nécessairement $\varphi_t = \int_0^t -K_s ds = \text{const}(t)$

D'autre part on sait que si $g = e^{2\varphi} g_0$
(Fibre/tau) alors

$$K_g = e^{-2\varphi} (K_{g_0} - \Delta_{g_0} \varphi)$$

Donc $K_t = e^{-2\varphi_t} (K_0 - 0)$ car $d\varphi_t = 0$

Donc $\partial_t K_t = +2K_t^2$ (Ricci ?)

$$\partial_t \left(\frac{1}{K_t} \right) = -2 \quad \frac{1}{K_t} - \frac{1}{K_0} = -2t$$

$$K_t = \frac{1}{\frac{1}{K_0} - 2t} = \frac{K_0}{1 - 2K_0 t} = e^{-2\varphi} K_0$$

Conclusion $g_t = e^{2\varphi} g_0 = (1 - 2K_0 t) g_0$

On vérifie qu'on a bien $\partial_t g_t = -2K_0 g_0$

$$= -\frac{2K_0}{1 - 2K_0 t} g_t = -2K_t g_t$$

Prop Les solutions de Ricci "à courbures constantes"
sont les $g_t = (1 - 2K_0 t) g_0$... $t \in ?$

Mais attention : est-ce que ce sont bien des métriques ?
 Quel intervalle pour t ? (contenant $t=0$)

g_t est une métrique tant que $(1 - 2K_0 t) > 0$
 On doit donc discuter en fonction du signe de la courbure K_0 .

- (a) Courbure nulle $K_0 = 0 \Rightarrow g_t = g_0$
- (b) Courbure > 0 $K_0 > 0$ $t \in]-\infty, \frac{1}{2K_0}[$
 lorsque $t \rightarrow \frac{1}{2K_0}$ la métrique $\rightarrow 0$
 "la variété converge vers un point"
- (c) Courbure < 0 $K_0 < 0$ $t \in]\frac{1}{2K_0}, +\infty[$

(2) Exemple 2 : "le soliton rigide"

Dans (\mathbb{R}^2, g_{can}) (non compact !) $g_{can} = dx^2 + dy^2$
 On considère la métrique $g_t = \frac{1}{e^{4t} + \lambda^2} g_{can}$
 $= h(t, r) g_{can}$ $h(t, r) = \frac{1}{e^{4t} + \lambda^2}$

On a $\partial_t g_t = \partial_t h g_{can}$.

et par la formule de la courbure pour les métriques conformes
 $h = e^{2\psi}$ $\psi = \frac{1}{2} \ln h$
 $K_t = e^{-2\psi} (K_{can} - \Delta_{can} \psi)$
 $= -e^{-2\psi} \Delta_{can} \psi = -\frac{1}{h_t} \Delta_{can} (\psi)$

on veut

$\partial_t g_t = -2K_t g_t = -2K_t h_t g_{can}$
 donc on voudrait mg $\partial_t h_t = -2K_t h_t$

Est $\underline{\partial_t h_t = 2 \Delta_{\text{can}} \psi_t}$?

Interlude Laplacien en coordonnées polaires

ou: comment retrouver la formule de la façon la plus absurde... (ou pas! en tout cas avec les repères mobiles)

Soit (e_1, e_2) une BON (pas gen) de TM
 et (η_1, η_2) la base duale
 On a la formule (cf Florentin)

$$\Delta f \eta_1 \wedge \eta_2 = d \times d f$$

Prenons $e_1 = e_r = \partial_r = \cos \theta \partial_x + \sin \theta \partial_y$
 et $e_2 = e_\theta = \frac{1}{r} \partial_\theta = -\sin \theta \partial_x + \cos \theta \partial_y$
 $[(x, y) \text{ ont des coordonnées cartésiennes.}]$

Donc $\eta_1 = dr$ (pour que $\eta_1(e_1) = 1$
 $\eta_1(e_2) = 0$)

$\eta_2 = r d\theta$ ($\eta_2(e_2) = 1$
 $\eta_2(e_1) = 0$)

~~$df = \partial_r f dr + \partial_\theta f d\theta = \partial_r f \eta_1 + \frac{1}{r} \partial_\theta f \eta_2$~~

~~$\times df = \partial_r f \eta_2 - \frac{1}{r} \partial_\theta f \eta_1$~~

$\times df = (e_r \cdot f) \eta_2 - (e_\theta \cdot f) \eta_1$

$d \times df = d(e_r \cdot f) \wedge \eta_2 + e_r \cdot f d\eta_2$

~~$- d(e_\theta \cdot f) \wedge \eta_1 - e_\theta \cdot f d\eta_1$~~

$d\eta_1 = 0 \quad d\eta_2 = dr \wedge d\theta = \frac{1}{r} d\eta_1 \wedge d\eta_2$

$d(e_r \cdot f) \wedge \eta_2 = (e_r \cdot (e_r \cdot f) \eta_1) \wedge \eta_2$

$$\text{et } d(e_0 \cdot f) \wedge \eta_1 = (e_0 \cdot (e_0 \cdot f) \eta_2) \wedge \eta_1$$

$$\text{Donc } \Delta f = e_n \cdot e_r \cdot f + \frac{1}{r} e_r \cdot f + e_0 \cdot e_0 \cdot f$$

$$\text{ou } \Delta f = \frac{\partial^2 f}{\partial n^2} + \frac{1}{r} \frac{\partial f}{\partial r} + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 f}{\partial \theta^2}$$

Bref, avec ~~un~~ \bar{a} autre calcul.

$$h_t = \frac{1}{e^{4t} + r^2} \quad \psi_t = \frac{1}{2} \log h_t$$

$$\bullet \quad \partial_t h_t = -4 e^{4t} h_t^2 \quad \partial_n h_t = -2r h_t^2$$

$$\partial_n \psi = \frac{\partial_n h_t}{2 h_t} = \frac{-r h_t^2}{h_t} = -r h_t$$

$$\partial_n^2 \psi = -r \partial_n h_t - h_t = 2r^2 h_t^2 - h_t$$

$$\text{Donc } \Delta \psi = \partial_n^2 \psi + \frac{1}{r} \partial_n \psi$$

$$= 2r^2 h_t^2 - h_t - h_t$$

$$= 2 (r^2 h_t^2 - h_t)$$

$$= 2 h_t^2 \left(r^2 - \frac{1}{h_t} \right) = 2 h_t^2 (-e^{4t})$$

$$(\bullet\bullet) \quad = -2 e^{4t} h_t^2 = \frac{1}{2} \partial_t h_t \quad (\text{par } \bullet)$$

$$\text{On a donc bien } \partial_t h_t = 2 \Delta \psi_t \quad \square$$

g_t est donc une solution du flot de Ricci.

Quelle géométrie ? $g_0 = h_0 g_{\text{can}} = \frac{g_{\text{can}}}{1+r^2}$

Par la formule de la courbure par les intégrales
conformes on trouve

$$K_0 = e^{-2\psi_0} (K_{\text{can}} - \Delta_{\text{can}} \psi_0)$$

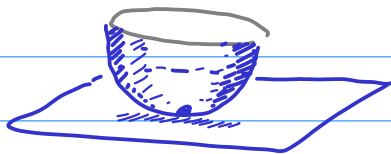
$$= -e^{-2\psi_0} \Delta_{\text{can}} \psi_0$$

$$= -\frac{1}{h_0} \Delta \psi_0 = \frac{2h_0^2}{h_0} = 2h_0 = \frac{2}{1+r^2}$$

(0,0)

Pour $r \sim 0$ $g_0 \sim g_{\text{can}} + O(r^2)$

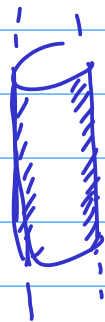
mais attention la courbure n'est pas petite
 $K_0 \sim 2 + O(r^2)$



Pour r grand $K = O(\frac{1}{r^2}) \rightarrow 0$
 $g_0 \sim \frac{g_{\text{can}}}{r^2} = \frac{dx^2 + dy^2}{r^2}$

Soit $m(r)$ un point sur le cercle euclidien $B(0, r)$
 $\hookrightarrow g_0(m(r)) \simeq \frac{r^2}{r^2} = 1$

On a un cylindre
Effectivement si on écrit
dans la base e_r, e_θ
 $\|e_r\|_{\text{can}} = 1$ $\|e_\theta\|_{\text{can}} = 1$



donc $\|\partial_\theta\|^2 = r^2$ et $\langle \partial_\theta, \partial_r \rangle = 0$

Donc dans les coordonnées (r, θ) on a

$$g_{\text{can}} = dr^2 + r^2 d\theta^2 \quad \simeq \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & r^2 \end{pmatrix}$$

donc $g_0 \simeq \frac{dr^2}{r^2} + d\theta^2 = d(\ln r)^2 + d\theta^2$

Donc dans les coordonnées $(\ln r, \theta)$ on a
un cylindre plat



Remarque: si on fait le changement de variables
(dépendant du temps)

$$\begin{aligned} x &= e^{2t} u \\ y &= e^{2t} v \end{aligned}$$

$$\chi_t(u, v) = (x, y)$$

La métrique g_t devient

$$\begin{aligned} \chi_t^* g_t &= \frac{e^{4t}(du^2 + dv^2)}{e^{4t} + e^{4t}(u^2 + v^2)} \\ &= \frac{du^2 + dv^2}{1 + u^2 + v^2} \simeq g_0 \end{aligned}$$

Donc toutes les g_t sont "isométriques" à g_0 .
(dans ces nouvelles coordonnées)

$$(\mathbb{R}^2, g_t) \xleftarrow{\chi_t} (\mathbb{R}^2, g_0)$$

Puis bien que $g_t \rightarrow 0$ quand $t \rightarrow 0$
on voit que la "forme" de (\mathbb{R}^2, g_t) reste
la même
(d'où le nom "soliton" ?)

III Forme scalaire du flot de Ricci

(déjà fait par Florentin - sauf \log)

$$\partial_t g_t = -2K_{g_t} \cdot g_t \quad (*)$$

donc $g_t = e^{2\varphi_t} g_0$ avec $\varphi_t = \int_0^t -K_{g_s} ds$
on peut réexprimer $(*)$ en fonction de φ_t
On sait que les g_t sont conformes et donc que

$$K_{g_t} = e^{-2\varphi_t} (K_{g_0} - \Delta_{g_0} \varphi_t)$$

Sachant que $\partial_t \varphi_t = -K_{g_t}$
l'équation s'écrit donc

$$\text{Soit} \quad \partial_t \varphi_t = e^{-2\varphi_t} (\Delta_0 \varphi_t - K_0) \quad (**)$$

On a donc une EDP non linéaire en $\varphi_t = \varphi_t(x)$
 $= \varphi(t, x) \quad \varphi: \mathbb{R} \times M \rightarrow \mathbb{R}$ scalaire

Remarque (Rappel) Une autre équation scalaire
équivalente est celle de la courbure:

$$\begin{aligned} \text{On a} \quad e^{2\varphi_t} K_t &= K_0 - \Delta_0 \varphi_t \\ (-2K_t^2 + \partial_t K_t) e^{2\varphi_t} &= +\Delta_0 K_t \quad \text{donc} \end{aligned} \quad \downarrow \partial_t$$

$$\partial_t K_t = \Delta_t K_t + 2K_t^2$$

\hookrightarrow pas très pratique ...

Il peut être utile d'écrire l'équation pour $h = e^{2\varphi}$
 $\partial_t h = 2 \partial_t \varphi \cdot h \quad \partial_t \varphi = \frac{1}{2} \partial_t h / h$

Comment calculer $\Delta_0 \varphi_t$?

Que vaut $\text{grad}(\log h)$?

Par définition $i_{\text{grad}(\log h)} g = d(\log h) = \frac{dh}{h}$

donc $i_h \text{grad}(\log h) g = dh = i_{\text{grad} h} g$

Donc on a la formule matricielle $\text{grad}(\log h) = \frac{\text{grad} h}{h}$

Donc

$$\Delta(\log h) = \text{div} \left(\frac{\text{grad} h}{h} \right)$$

L'équation (**) se réécrit

$$\frac{1}{2} \frac{\partial_t h}{h} = \frac{1}{h} \left(\frac{1}{2} \text{div} \frac{\text{grad} h}{h} - K_0 \right)$$

mit

$$\partial_t h = \text{div} \frac{\text{grad} h}{h} - 2K_0$$

IV Variation du volume

Dans le cas de la courbure constante on avait vu que

$$g_t = (1 - 2K_0 t) g_0$$

Donc les formes volume vérifient

$$d \text{vol}_t = (1 - 2K_0 t) d \text{vol}_0$$

en intégrant

$$\text{Vol}(M, g_t) = \int_M d \text{vol}_t = (1 - 2K_0 t) \text{Vol}(M, g_0)$$

Le volume varie donc linéairement en t .

Ce qui est absolument remarquable est que ce phénomène est général

Proposition Soit g_t une solution du flot de Ricci
(sur un intervalle $t \in I$)

Alors le volume $\text{Vol}(M, g_t)$ est une fonction affine
de t . Plus précisément

$$\frac{d}{dt} \text{Vol}_t = - \frac{1}{2} \pi \chi(M)$$

où

$\chi(M)$ est la caractéristique d'Euler de M .

Preuve. Pour des métriques conformes, on a vu (Floer) que

$$d \text{vol}_t = e^{2\varphi_t} d \text{vol}_0$$

donc $\partial_t (d \text{vol}_t)$ est forme volume (éventuellement nulle)

$$\text{donnée par } \partial_t (d \text{vol}_t) = 2 \partial_t \varphi d \text{vol}_t$$

Mais on sait aussi que $\partial_t \varphi = -K_t$

$$\begin{aligned} \text{Donc } \frac{d}{dt} (\text{Vol}_t) &= \frac{d}{dt} \int_M d\text{vol}_t \\ &= \int_M \frac{d}{dt} d\text{vol}_t = \int_M -2K_t d\text{vol}_t \end{aligned}$$

Montrons que cette quantité est constante

$$\begin{aligned} \int K_t d\text{vol}_t &= \int e^{-2\varphi_t} (K_0 - \Delta_0 \varphi_t) d\text{vol}_t \\ &= \int (K_0 - \Delta_0 \varphi_t) d\text{vol}_0 \end{aligned}$$

On rappelle que $\Delta_0 \varphi_t$ est une divergence \rightarrow intégrale nulle
ou bien que $\Delta_0 \varphi_t d\text{vol}_0 = d(*d\varphi_t)$
donc intégrale nulle par Stokes ($n \cdot M$ est compacte et $\partial M = \emptyset$)

Remarques: i) Même sans le flot de Ricci,

en fait on sait déjà que $\int K_g d\text{vol}_g$
est un invariant conforme : si $\tilde{g} = e^{2\varphi} g$
alors (Fubini) $d\text{vol}_{\tilde{g}} = e^{2\varphi} d\text{vol}_g$
et $K_{\tilde{g}} = e^{-2\varphi} (K_g - \Delta_g \varphi)$
donc

$$\begin{aligned} K_{\tilde{g}} d\text{vol}_{\tilde{g}} &= K_g d\text{vol}_g - \Delta_g \varphi d\text{vol}_g \\ \text{et on utilise que } \int_M \Delta_g \varphi d\text{vol}_g &= 0. \end{aligned}$$

Ben sûr $\chi(M)$ est bien mieux qu'un invariant conforme
puisque c'est un invariant topologique.

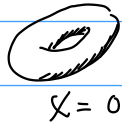
2) On se rappelle aussi (Fleury) que localement
 $-K_t \, d\text{vol} = d\omega_t$ où ω_t est la forme
de connexion de Levi-Civita. Donc l'intégrale $\int K_t \, d\text{vol}_t$
ne dépend pas vraiment de la métrique g_t mais seulement
de la connexion ∇_t . En fait, même pas: car un autre
choix de connexion (pour le même transport parallèle)
est de la forme $\tilde{\omega} = \omega + df \dots$

Il resterait à démontrer que cette constante est $2\chi(M)$
(c'est Gauss-Bonnet.)

Preuve de Gauss-Bonnet ?

Discussion. On a donc $\text{Vol}(M, g_t) = \text{Vol}(M, g_0) - 4\pi K(M)t$
(si M compacte)

Rappel $\chi(M) = 2 - 2\text{genre}$ genre = # trous



Rem: dans le calcul on a un dual comme une 2-forme
(forme volume) et non pas comme une devit $|dvol|$
Il est donc possible d'obtenir un résultat négatif
mais seulement si g_t n'est pas de rigue constant \rightarrow ce n'est
plus une métrique. Le calcul donne vraiment le volume
(si M est orientée) seulement tant qu'il ne s'annule pas
pour t dans un intervalle contenant 0.

(a) "Solutions anciennes" (ou antiques ?)

- Si la solution existe depuis la nuit des temps ($t = -\infty$)
alors $\chi(M) \geq 0$

(b) "Solutions immortelles"

- Si la solution existe $\forall t > 0$, alors $\chi(M) \leq 0$

V Flot de Ricci renormalisé

Pour modifier "uniquement la forme" de (M, g)
sans bouger le volume (imaginer un ballon de baudouche)
On ne modifie l'équation pour imposer la préservation du volume.

$$\text{Posons } \kappa(g) = \frac{\int_M K_g \, d\text{vol}_g}{\text{Vol}(M, g)} \quad \text{pour toute métrique } g \in \mathcal{R}$$
$$= \frac{2\pi \chi(M)}{\text{Vol } g}$$

On considère la nouvelle équation

$$\partial_t g_t = 2(\kappa(g) - K_g) \cdot g_t \quad g_{t=0} = g_0$$

Comme précédemment on a $g_t = e^{2\tilde{\varphi}_t} g_0$
avec $\partial_t \tilde{\varphi}_t = \kappa(g) - K_g$

$$\text{Donc } d\text{vol}_t = e^{2\tilde{\varphi}_t} d\text{vol}_0$$

$$\text{donc } \frac{d}{dt} \int_M d\text{vol}_t = \int_M 2(\kappa(g) - K_g) d\text{vol}_t$$

$$= 2\kappa(g) \int_M d\text{vol}_t - 2 \int_M K_g d\text{vol}_t$$

$$= 2 \int_M K_g d\text{vol} - 2 \int_M K_g d\text{vol} = 0$$

Le volume $\text{Vol}(M, g_t)$ est constant.

(Du coup si g_t est solution $\kappa(g_t) = \kappa(g_0)$ constant K_0)

Rem 1) Si $K_0 = 0$ (torse) c'est juste le flot de Ricci standard.

Rem: 2) m $\kappa_g \equiv \text{const}$ alors $\kappa(g) = \kappa_g$ et $g_t = g_0 \forall t$
 (Voir l'exemple 1) Les métriques à courbure constante sont points fixes du flot renormalisé.

Prop Si \tilde{g}_s est solution du flot de Ricci normalisé, alors on peut facilement retrouver le flot de Ricci g_t (et réciproquement), par la formule (si $\kappa_0 \neq 0$)

$$\tilde{g}_s = e^{2\kappa_0 s} g_t \quad \text{avec } t = \frac{1 - e^{-2\kappa_0 s}}{2\kappa_0}$$

Preuve : Cherchons $\tilde{g}_s = a(s) g_{b(s)}$, $t = b(s)$ $b(0) = 0$ $a(0) = 1$

↓

$$\partial_s \tilde{g}_s = a' g_t + a b' \partial_t g_t$$

$$2(\kappa_0 - \kappa_{\tilde{g}_s}) \tilde{g}_s = a' g_t - 2 a b' \kappa_{g_t} \cdot g_t$$

$$2(\kappa_0 - \kappa_{\tilde{g}_s}) a \cancel{g_t} = (a' - 2 a b' \kappa_{g_t}) \cancel{g_t}$$

On sait aussi que \tilde{g}_s est conforme à g_t donc

$$\kappa_{\tilde{g}_s} = e^{-2\varphi s} \left(\kappa_{g_t} - \Delta_{g_t} \varphi \right) \quad \text{avec ici } e^{2\varphi(s)} = a(t) \text{ donc } \Delta \varphi = 0$$

$$\text{et } \kappa(\tilde{g}_s) = \frac{2\pi X(M)}{\text{Vol}_{\tilde{g}_s}} = \frac{2\pi X(M)}{V_0} = \text{const} = \kappa_0$$

$$\text{Donc } 2\left(\kappa_0 - \frac{\kappa_{g_t}}{a}\right) a = a' - 2 a b' \kappa_{g_t}$$

$$\text{ou } 2\kappa_0 a - a' + \kappa_{g_t} (-2 + 2 a b') = 0$$

$$\text{Il est suffisant de résoudre } \begin{cases} a' = 2\kappa_0 a \\ b' = \frac{1}{a} \end{cases}$$

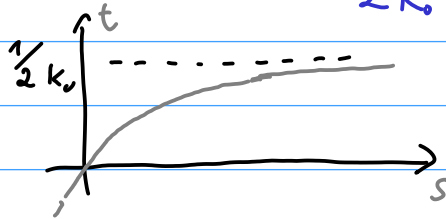
$$\text{Soit } a(s) = e^{2\kappa_0 s} \text{ et donc } b' = e^{-2\kappa_0 s}$$

$$\text{soit } b(s) = \frac{1 - e^{-2\kappa_0 s}}{2\kappa_0} \quad \square$$

Discussion: $t = \frac{1 - e^{-2k_0 s}}{2k_0}$

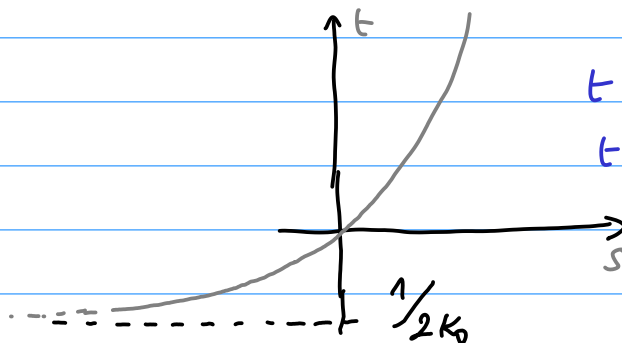
• toujours ok par $t \sim 0$ mais après ça dépend de k_0 .

• (a) $k_0 > 0 \quad t \rightarrow \frac{1}{2k_0}$ (sphère)



donc g_t existe par $t \in]\infty, \frac{1}{2k_0}[\iff$
 \tilde{g}_s existe par $s \in \mathbb{R}$

(b) $k_0 < 0$



$$\begin{aligned} t \rightarrow \infty &\iff s \rightarrow +\infty \\ t \rightarrow \frac{1}{2k_0} &\iff s \rightarrow -\infty \end{aligned}$$

Rem Reprenons le cas de la courbure constante

$$g_t = (1 - 2K_0 t) g_0$$

$$\begin{aligned}\text{On obtient } \tilde{g}_s &= e^{2K_0 s} \left(1 - 2K_0 \left(\frac{1 - e^{-2K_0 s}}{2K_0} \right) \right) g_0 \\ &= e^{2K_0 s} e^{-2K_0 s} g_0 \\ &= g_0\end{aligned}$$

On retrouve bien que $\partial_s \tilde{g}_s = 0$.

Equation scalaire du flot de Ricci normalisé

Prop \tilde{g}_s est solution du flot de Ricci normalisé :

$$\tilde{g}_s = e^{2\tilde{\varphi}_s} g_0 \quad \text{avec} \quad \tilde{\varphi}_s = tK_0 - \int K_{\tilde{g}_s}$$

$$\text{et} \quad \partial_s \tilde{\varphi} = e^{-2\tilde{\varphi}} (\Delta_{g_0} \tilde{\varphi} - K_{g_0}) + K_0$$

Preuve 1 Par la prop précédente

$$\tilde{g}_s = e^{2K_0 s} g_t = e^{2K_0 s} e^{2\varphi_t} g_0$$

||

$$e^{2\tilde{\varphi}_s} g_0 \quad \text{donc} \quad \tilde{\varphi}_s = K_0 s + \varphi_t$$

$$t = \frac{1 - e^{-2K_0 s}}{2K_0}$$

$$\frac{\partial t}{\partial s} = e^{-2K_0 s}$$

$$\partial_s \tilde{\varphi}_s = K_0 + \partial_t \varphi_t \cdot e^{-2K_0 s}$$

$$\text{et on sait que } \partial_t \varphi_t = e^{-2\varphi_t} (\Delta_{g_t} \varphi_t - K_{g_t})$$

Preuve 2 Directe (permet de montrer la prop précédente !)

$$\partial_s \tilde{\varphi}_s = \kappa_0 - K_{\tilde{g}(s)} \quad \text{et} \quad K_{\tilde{g}(s)} = e^{-2\tilde{\varphi}_s} (K_{g_0} - \Delta_{g_0} \varphi)$$

c'est immédiat.

!! Preuve de la prop p.v.c. (bis)

On a donc $g_t = e^{2\varphi_t} g_0$ et $\tilde{g}_s = e^{2\tilde{\varphi}_s} g_0$
avec

$$\partial_t \varphi = e^{-2\varphi_t} (\Delta_{g_0} \varphi_t - K_{g_0})$$

$$\partial_s \tilde{\varphi} = \kappa_0 + e^{-2\tilde{\varphi}_s} (\Delta_{g_0} \tilde{\varphi}_s - K_{g_0})$$

$$\partial_s (\tilde{\varphi} - \kappa s) = e^{-2(\tilde{\varphi} - \kappa s)} e^{-2\kappa s} (\Delta_{g_0} (\tilde{\varphi} - \kappa s) - K_{g_0})$$

$$\partial_s (\tilde{\varphi} - \kappa s) \cdot e^{2\kappa s} = e^{-2(\tilde{\varphi} - \kappa s)} (\text{---})$$

Posez $a(s) \cdot e^{2\kappa s} = a(s(t)) s'(t) = \frac{d}{dt} (a(s(t)))$
 $t'(s) = e^{-2\kappa s}$

$$\partial_t \left(\underbrace{(\tilde{\varphi} - \kappa s)(s(t))}_{\varphi(t)} \right) = e^{-2\varphi(t)} (\Delta_{g_0} \varphi - K_{g_0})$$

Donc $\varphi(t)$ et $\tilde{\varphi}(s)$ vérifient la même équation

En supposant qu'on ait mis à jour... $\tilde{\varphi}(s) - \kappa s = \varphi(t)$ ok!

Version logarithmique On reprend le calcul précédent

$\tilde{h} = e^{2\tilde{\varphi}}$ On avait $\frac{1}{2} \frac{\partial_t \tilde{h}}{\tilde{h}} = \frac{1}{h} \left(\frac{1}{2} \operatorname{div} \frac{\operatorname{grad} \tilde{h}}{\tilde{h}} - K_{g_0} \right)$
il suffit d'ajouter le terme κ_0 soit

$$\partial_t \tilde{h} = \operatorname{div} \frac{\operatorname{grad} \tilde{h}}{\tilde{h}} - 2K_{g_0} + 2\tilde{h}\kappa_0$$

Équation sur la courbure

On a vu (Foliation) que si $\partial_t g_t = 2f g_t$
alors

$$\partial_t K_{g_t} = -\Delta_{g_t} f - 2f \cdot K_{g_t}$$

Dans pour Ricci normalisé on prend $f = K_0 - K_{g_t}$ et on obtient

$$\partial_t K_{g_t} = \Delta K_{g_t} + 2(K_{g_t} - K_0) K_{g_t}$$

chauffeur

non linéarité

On verra plus tard qu'il y a existence et unicité locale en t (globale sur M) et globale en temps $t \geq 0$ si $\chi(M) < 0$. A la limite on obtient une métrique à courbure constante $= K_0$.