Project 2: Multi-Agent Search 实验报告

小组成员

刘炳德 傅宇千 刘志豪

Alpha-Beta Pruning

实现该算法的伪代码如下:

Alpha-Beta Implementation

 α : MAX's best option on path to root β : MIN's best option on path to root

```
\begin{aligned} &\text{def max-value(state, } \alpha, \beta): \\ &\text{initialize } v = -\infty \\ &\text{for each successor of state:} \\ &v = \max(v, \text{value(successor, } \alpha, \beta)) \\ &\text{if } v > \beta \text{ return } v \\ &\alpha = \max(\alpha, v) \\ &\text{return } v \end{aligned}
```

```
\label{eq:def_min-value} \begin{split} & \text{def min-value}(\text{state }, \alpha, \beta): \\ & \text{initialize } v = +\infty \\ & \text{for each successor of state:} \\ & v = \min(v, \text{value}(\text{successor}, \alpha, \beta)) \\ & \text{if } v < \alpha \text{ return } v \\ & \beta = \min(\beta, v) \\ & \text{return } v \end{split}
```

在 MinMax 的基础上,增加了 α , β 两个参数,分别表示在该路径上的最大值与最小值,在后序时将其进行比较,可以省去某几条路径的比较步骤.

利用 $\alpha - \beta$ 剪枝,提高了算法的效率(因为舍弃了一部分children节点的判断)

Expectimax

在ghost的行动方面,我们认为ghost为非理性的,即ghost向允许的方向随机行动,而不是朝使pacman收益最小的方向行动。

在原本的效益计算里,ghost节点的效益是其所有可能行动带来效益中的最小值,由于 但现在认为ghost为非理性的,会朝着一切允许的行动方向随机行动,因此我们对ghost节 点的效益计算进行修改,ghost节点的效益为其行动的期望效益,即所有效益值的平均值。

根据修改后的ghost节点效益,pacman选择其中效益最大的方向作为行动方向

Evaluation Function

在选择更好的评估函数方面,我们在考虑原本的评估条件外,还新增了针对pacman吃到能量球,使得幽灵被惊吓的情况下的激励机制。

在原本的评估函数中,我们计算"1/pacman到最近食物的距离-1/pacman到最近幽灵的距离",这使得我们认为,pacman到最近食物的距离越近效用越大、pacman到最近幽灵的距离越远效用越小。由于pacman的行动准则是要尽可能快吃到食物、尽可能远地远离幽灵,这个评估函数是合理的。

现在,我们针对幽灵被惊吓的情况进行优化。在幽灵被惊吓的情况下,pacman可以认为是无敌的,我们可以通过提高pacman无敌时每个状态下的效用值来使得pacman"行动得更加积极"。

我们还认为,实际的评估函数不应该只考虑pacman到最近食物的距离和pacman到最近幽灵的距离,而应该是关于"吃到所有食物所需的代价"和"被任意幽灵抓到的可能性"的函数。鉴于前者计算较为复杂,我们只考虑后者。

因此,我们最终的效用函数描述为:

$$rac{1}{pacman}$$
到最近食物的距离 $+ \left\{ egin{array}{c} -rac{1}{pacman} \mod pacman} \mod pacman$ 幽灵没被惊吓 $rac{1}{pacman} \mod pacman} \mod pacman$ 幽灵受到惊吓