

TP de Especificación

Análisis Habitacional Argentino

26 de Agosto de 2019

Algoritmos y Estructuras de Datos I

Grupo 25

Integrante	LU	Correo electrónico
Yulita, Federico	351/17	fyulita@dc.uba.ar
Chanes, Mauricio	226/19	mchanes@dc.uba.ar



Facultad de Ciencias Exactas y Naturales

Universidad de Buenos Aires

Ciudad Universitaria - (Pabellón I/Planta Baja) Intendente Güiraldes 2610 - C1428EGA Ciudad Autónoma de Buenos Aires - Rep. Argentina Tel/Fax: (++54+11) 4576-3300

http://www.exactas.uba.ar

1. Problemas

```
proc esImagenValida (in A : imagen , out result : Bool) {
                               Pre {true}
                               Post \{esValida(A) \land esBinaria(A) \leftrightarrow result = true\}
}
              pred esValida (A: imagen) \{(\forall i : \mathbb{Z})(0 \leq i < filas(A)) \longrightarrow_L (|A[i]| > 0 \land A\}\}
(\forall j : \mathbb{Z})(0 \leq j < filas(A) \longrightarrow_L |A[i]| = |A[j]|))
             pred esBinaria (A: imagen) \{(\forall s: seq\langle \mathbb{Z} \rangle)(s \in A \longrightarrow (\forall d: \mathbb{Z})(d \in s \longrightarrow esDato(d))\}
proc sonPixelesConectados (in A : imagen, in p_0 : pixel, in p_1 : pixel, in k : \mathbb{Z}, out result : Bool){
                               \texttt{Pre} \ \{esImagenValida(A) \land pixelEnImagen(p_0,A) \land pixelEnImagen(p_1,A) \land (k=4 \lor k=8)\}
                               Post \{result = true \leftrightarrow (\exists s : sqPixel)(secuenciaValida(s, A) \land secuenciaConectada(s, k, A) \land p_0 \in s \land p_1 \in s)\}
}
             pred secuenciaConectada (s : sqPixel, k : \mathbb{Z}, A : imagen) {sqPixelesActivados(s, A) \land
                  (\forall i : \mathbb{Z})(1 \leqslant i < |s| - 1 \longrightarrow_L sonVecinos(s[i], s[i+1], k))
proc esFormaConvexa (in A : imagen, in k : \mathbb{Z}, out result : Bool) {
                               Pre \{esImagenValida(A) \land (k = 4 \lor k = 8) \land regionImagen(A, k)\}
                               Post \{result = true \leftrightarrow (\forall p, q : pixel)((pixelActivado(p, A) \land pixelActivado(q, A)) \longrightarrow \}
                                             (\exists r : sqPixel)(esRectaDe(r, p, q, A) \land sqPixelesActivados(r, A)))
}
              pred esRectaDe (r : sqPixel, p : pixel, q : pixel, A : imagen) \{secuenciaValida(r,A) \land (p \in r) \land (q \in r) \land (p \in r)
                  (\forall z: pixel)(z \in r \longrightarrow_L (\exists x: \mathbb{R})((z[1] \leqslant x < z[1] + 1) \land (z[0] \leqslant pendiente(p, q) * x + ordenada(p, q) < z[0] + 1))))
              aux pendiente (p : pixel, q : pixel) : \mathbb{R} = (p[0] - q[0])/(p[1] - q[1]);
              aux ordenada (p : pixel, q : pixel) : \mathbb{R} = q[1];
proc devolverPromedioAreas (in A: imagen, in k: \mathbb{Z}, out prom: \mathbb{R}) {
                               Pre \{esImagenValida(A) \land (k = 4 \lor k = 8)\}
                               Post \{(noHayRegion(A) \longrightarrow prom = 0) \lor (\neg noHayRegion(A) \longrightarrow and an analysis \}\}
                                            prom = sumaPixelesActivados(A)/sumaDeRegiones(A, deImagenASecuencia(A), k)
}
             pred noHayRegion (A: Imagen, k: \mathbb{Z}) {\neg(\exists s: sqPixel)(esRegion(s, A, k))}
             aux suma
PixelesActivados (A: imagen) : \mathbb{R} = \sum_{i=0}^{|A|-1} \sum_{i=0}^{|A[i]|-1} A[i][j];
              aux deImagenASecuencia (A: imagen): \operatorname{sq}\langle Pixel \rangle = (\forall j: \mathbb{Z})(\forall i: \mathbb{Z})((0 \leqslant i < |A|)(0 \leqslant j < |A[i]|) \longrightarrow_L
if A[i][j] = 1 then \langle i, j \rangle else \langle \rangle fi;
              \texttt{aux sumaDeRegiones} \ (A: imagen, \ S: \ \operatorname{sq}\langle Pixel \rangle, k: \mathbb{Z}) \ : \mathbb{Z} \ = (\forall p: Pixel)(p \in S) \longrightarrow_L A = (\forall 
\sum_{i=1}^{|S|-1} if \neg sonVecinos(S[i],p,k) then 1 else 0 fi;
proc calcularContorno (in A : imagen, in k : \mathbb{Z}, out edge : sqPixel) {
                               Pre \{regionesValidas(A, k) \land regionImagen(A, k) \land (k = 4 \lor k = 8)\}
                               Post \{esBorde(edge, A, k) \land \neg (\exists l : sqPixel)((|l| > |edge|) \land esBorde(l, A, k))\}
}
             pred esBorde (s : sqPixel, A : imagen, k : \mathbb{Z}) {sqPixelesActivados(s, A) \land
(\forall p: pixel)(p \in s \rightarrow (\exists q: pixel)(sonVecinos(p, q, k) \land \neg pixelActivado(q, A)))\}
             pred regiones Validas (A: imagen, k: \mathbb{Z}) \{(\forall s: sqPixel)(esRegion(s, A, k) \longrightarrow |s| \ge 2)\}
```

```
proc cerrarForma (in A : imagen, in b : imagen, out c : seq \langle sqPixel \rangle) {
         \texttt{Pre } \{esImagenValida(A) \land (|A| > 0) \land esElemEstruc(b)\}
         Post \{(\forall i : \mathbb{Z})(0 \leqslant i < |c| - 1 \longrightarrow_L closing(c[i], c[i+1], b))\}
}
    pred closing (si: sqPixel, so: sqPixel, b: imagen) \{(\exists sa: sqPixel)(dilatacion(si, sa, b) \land erosion(sa, so, b))\}
    pred dilatacion (si : sqPixel, so : sqPixel, b : imagen) \{elemEstrucCentrado(so[|so|-1],b) \land
(\exists p : pixel)((p \in si) \land (pixelActivado(p, b)))
    pred erosion (si: sqPixel, so: sqPixel, b: imagen) \{elemEstrucCentrado(so[|so|-1], b) \land a \in S_{a}\}
(\forall p: pixel)(pixelActivado(p, b) \longrightarrow p \in si)
proc obtenerRegionConectada (A: imagen, in semilla: pixel, out seq: seq\langle Imagen\rangle)
         Pre \{esImagenValida(A) \land pixelActivado(semilla, A)\}
         Post \{(\forall p: pixel)((\exists B: imagen)(esImagenValida(B) \land \neg esActiva(B) \land |B| = |A|)\}
             (\neg sonVecinos(semilla, p, 8) \longrightarrow seq = \langle A, dePixelAImagen(B, semilla)) \lor ((\exists s : sq\langle Pixel \rangle))
              (\forall i : \mathbb{Z})(0 \leqslant i < |s| - 1 \land_L sonVecinos(semilla, s[i], 8)) \longrightarrow
             seq = \langle A, desqPixelAImagen(B, \langle semilla \rangle + +s) \}
}
    aux dePixelAImagen (A: imagen, p: pixel) : Imagen = setAt(A[p[0]], A[p[0]][p[1]], 1;
    aux desqPixelAImagen (A: imagen, s: sq \langle Pixel \rangle) : imagen = (\forall i : \mathbb{Z})(0 \le i < |s| - 1) \longrightarrow_L dePixelAImagen(A, s[i]);
proc esMaximoDiscoEsqueleto (in A: imagen, in S: imagen, in D_z: imagen, out res: Bool){
         Pre \{esImagenValida(A) \land esElemEstruc(D_z) \land esImagenValida(S) \land esqueletiza(A, S, D_z)\}
         Post \{\neg(\exists D : imagen)(esqueletiza(A, S, D) \land esElemEstruc(D) \land (|D| > |D_z|))\}
}
    pred esqueletiza (A: imagen, S: imagen, D_z: imagen)\{esSubImagen(S,A) \land \neg(\exists p: pixel)(pixelEnImagen(p,S) \land \neg(\exists p: pixel)(pixelEnImagen(p,S))\}\}
elemEstrucCentrado(p, D_z) \land (\exists q : pixel)(pixelEnImagen(q, D_z) \land pixelEnImagen(q, A) \land \neg pixelEnImagen(q, S)))\}
    pred esSubImagen (A: imagen, B: imagen) \{(\forall p: pixel)(pixelEnImagen(p, A) \longrightarrow pixelEnImagen(p, B))\}
   pred intersection (A: imagen, S: imagen, b: imagen) \{(\exists p: pixel)((\forall q: pixel)(pixelActivado(q, S) \longrightarrow \}\}
pixelActivado(q, A) \land pixelActivado(q, elemEstrucCentrado(p, b))))
```

2. Predicados y Auxiliares generales

```
aux filas (m:A): \mathbb{Z} = |m|; aux columnas (m:A): \mathbb{Z} = \text{if } filas(A) > 0 then |m[0]| else 0 fi; pred esDato (d:\mathbb{Z}) \{(d=0)\vee(d=1)\} pred esPixel (p: \text{seq}\langle\mathbb{Z}\rangle)\{|p| = 2 \wedge (p[0] \geqslant 0) \wedge (p[1] \geqslant 0)\} pred pixelEnImagen (p: \text{pixel}, A: \text{imagen}) \{esPixel(p) \wedge_L (0 \leqslant p[0] < filas(A)) \wedge (0 \leqslant p[1] < columnas(A))\} pred secuenciaEnImagen (s: \text{sqPixel}, A: \text{imagen}) \{(\forall p: pixel)(p \in s \longrightarrow pixelEnImagen(p, A))\} pred secuenciaValida (s: \text{sqPixel}, A: \text{imagen}) \{esImagenValida(A) \wedge secuenciaEnImagen(s, A)\} pred sqPixelesActivados (s: \text{sqPixel}, A: \text{imagen}) \{secuenciaEnImagen(s, A) \wedge (\forall p: pixel) (p \in s \longrightarrow pixelActivado(p, A))\} pred pixelActivado (p: \text{pixel}, A: \text{imagen}) \{pixelEnImagen(p, A) \wedge A[p[0]][p[1]] = 1\}
```

```
pred sonVecinos (p: pixel, q: pixel, k: \mathbb{Z}) \{(esPixel(p) \land esPixel(q)) \land_L (((k = 4) \land (|p[0] - q[0]| + |p[1] - q[1]| \leqslant 1)) \lor ((k = 8) \land (\max(|p[0] - q[0]|, |p[1] - q[1]|) \leqslant 1)))\}
aux max (n: \mathbb{Z}, m: \mathbb{Z}): \mathbb{Z} = if n > m then n else m fi;

pred esRegion (s: sqPixel, A: Imagen, k: \mathbb{Z}) \{(\forall p, q: pixel)((p \in s \land q \in s) \longrightarrow sonPixelesConectados(A, p, q, k)) \land \neg (\exists l: sqPixel)(esSubsecuencia(s, l) \land (\forall p, q: pixel)((p \in l \land q \in l) \longrightarrow sonPixelesConectados(A, p, q, k)))\}

pred regionImagen (A: imagen, k: \mathbb{Z}) \{(\exists l: s: sqPixel)(esRegion(s, A, k))\}

pred esSubsecuencia (s: sqPixel, l: sqPixel) \{(|s| < |l|) \land (\forall p: pixel)(p \in s \longrightarrow p \in l)\}

pred esElemEstruc (b: imagen) \{esCuadradaImpar(b) \land esActiva(b)\}

pred esCuadradaImpar (b: imagen) \{(\forall s: seq\langle dato\rangle)(s \in b \longrightarrow (|b| = |s|)) \land (|b| \mod 2 = 1) \land (|b| > 0)\}

pred esActiva (b: imagen) \{(\forall p: pixel)(pixelEnImagen(p, b) \longrightarrow pixelActivado(p, b))\}

pred elemEstrucCentrado (p: pixel, b: imagen) \{(p[0] = (|b| - 1)/2) \land (p[1] = (|b| - 1)/2)\}
```

3. Decisiones tomadas

- Para el predicado secuenciaConectada se tomó implícitamente que la secuencia va a considerarse conectada sólo si además de tener un conjunto de pixeles que están conectados en la secuencia están en orden. Esto lo hicimos ya que usamos la definición de trayectoria de secuencia del pdf.
- Tomamos que los únicos valores válidos de adyecencia k son k = 4 y k = 8 ya que fueron los únicos descriptos en el pdf.
- Al procedimiento 3 (esFormaConvexa) le agregamos el input k ya que dependiendo de qué forma de adyecencia querramos las rectas se definen de forma distinto y, por lo tanto, las regiones convexas se definen distinto.
- Para el predicado esSubsecuencia consideramos que una secuencia no es una subsecuencia de sí misma por motivos prácticos.
- Para los predicados dilatación, erosión y closing se tomó que los pixeles por los que se va trasladando el elemento estructurante están en orden.