

# PyTorch API

冯哲\*

西安电子科技大学计算机学院

2019年2月

## 目录

<b>1</b>	<b>Pytorch 张量操作</b>	<b>4</b>
1.1	创建 Tensor . . . . .	4
1.1.1	从 numpy 导入 . . . . .	4
1.1.2	从 list 导入 . . . . .	4
1.1.3	未初始化 . . . . .	4
1.1.4	设置 Tensor 默认类型 . . . . .	4
1.1.5	随机初始化 . . . . .	4
1.1.6	初始化为同一个数 . . . . .	4
1.1.7	生成递增递减序列 . . . . .	4
1.1.8	ones/zeros/eyes/*_like . . . . .	5
1.1.9	生成随机种子 . . . . .	5
1.2	索引和切片 . . . . .	5
1.2.1	简单索引 . . . . .	5
1.2.2	利用切片选取连续索引 . . . . .	5

---

\*电子邮件: 1194585271@qq.com

1.2.3	利用切片选取间隔索引 . . . . .	5
1.2.4	选取不规则索引 . . . . .	6
1.2.5	使用符号 ... 推测维度 . . . . .	6
1.2.6	依据掩码的位置信息索引 . . . . .	6
1.2.7	打平索引 . . . . .	6
<b>2</b>	<b>Pytorch 张量高阶操作</b>	<b>7</b>
2.1	Broadcasting . . . . .	7
2.2	Tensor 分割与合并 . . . . .	7
2.2.1	合并不增加维度-cat . . . . .	7
2.2.2	合并增加维度-stack . . . . .	7
2.2.3	根据长度分割-split . . . . .	8
2.2.4	根据数量分割-chunk . . . . .	8
2.3	Tensor 运算 . . . . .	8
2.3.1	加减乘除 . . . . .	8
2.3.2	矩阵乘 . . . . .	9
2.3.3	幂次方 . . . . .	9
2.3.4	平方根/平方根的倒数 . . . . .	9
2.3.5	自然常数幂/自然常数底 . . . . .	9
2.3.6	近似运算 . . . . .	9
2.3.7	数字范围裁剪 . . . . .	9
2.4	Tensor 统计 . . . . .	10
2.4.1	范数 . . . . .	10
2.4.2	最大最小平均累和累积 . . . . .	10
2.4.3	最大最小参数位置 . . . . .	11

2.4.4	第k大与topK . . . . .	11
2.4.5	比较操作 . . . . .	11
2.5	Tensor 高阶操作 . . . . .	11
2.5.1	GPU离散复制-where . . . . .	11
2.5.2	GPU收集查表操作-gather . . . . .	12
<b>3</b>	<b>随机梯度下降</b>	<b>12</b>
3.1	激活函数 . . . . .	12
3.1.1	Sigmoid/Logistic . . . . .	12
3.1.2	tanh . . . . .	12
3.1.3	ReLU . . . . .	12
3.2	损失函数 . . . . .	13
3.2.1	MSE . . . . .	13
3.2.2	Cross Entropy Loss . . . . .	13
3.2.3	Softmax . . . . .	13
3.3	求导方法 . . . . .	13
3.3.1	自动求导 . . . . .	13
3.3.2	反向回传求导数 . . . . .	13

## 1 Pytorch 张量操作

### 1.1 创建 Tensor

#### 1.1.1 从 numpy 导入

```
torch.from_numpy(numpy.array)
```

#### 1.1.2 从 list 导入

```
torch.tensor(list)
```

#### 1.1.3 未初始化

```
torch.empty(shape_no_list)
torch.Tensor(shape_no_list)
torch.IntTensor(shape_no_list)
torch.FloatTensor(shape_no_list)
```

#### 1.1.4 设置 Tensor 默认类型

```
torch.set_default_tensor_type(torch.FloatTensor/DoubleTensor)
```

#### 1.1.5 随机初始化

```
rand(shape)
randint(min,max,[shape]) #[min,max)
rand_like(tensor)
randn(shape) #data ~ N(0,1)
```

#### 1.1.6 初始化为同一个数

```
torch.full([shape],number)
```

#### 1.1.7 生成递增递减序列

```
torch.arange(min, max, step)    #[min, max)    int
torch.linspace(min, max, steps)  #[min, max]    steps=numbers float
torch.logspace(min, max, steps) #[min, max]    step^n
```

### 1.1.8 ones/zeros/eyes/\*\_like

```
torch.ones(shape)
torch.zeros(shape)
torch.eye(shape)
torch.*_like(tensor)
```

### 1.1.9 生成随机种子

```
torch.randperm(int)
```

## 1.2 索引和切片

### 1.2.1 简单索引

```
a = torch.rand(10,3,28,28)
a[0]    #第0张照片
a[0,0]   #第0张照片的第0个通道
a[0,0,0]  #第0张照片的第0个通道的第0行像素 dim为1
a[0,0,0,0] #第0张照片的第0个通道的第0行的第0个像素 dim为0
```

### 1.2.2 利用切片选取连续索引

```
a = torch.rand(10,3,28,28)
a[:2]    #取前两张图片
a[-2:]   #取后两张图片
a[:2,:1]  #取前两张图片的第一个通道
a[-2:,-2:] #取后两张图片的后两个通道
```

### 1.2.3 利用切片选取间隔索引

```
a[:, :, 0:28:2, 0:28:2]    #取全部图片的全部通道的长宽均间隔采样
```

### 1.2.4 选取不规则索引

```
a[2][1][18][26] #取第2张图片的第1通道的第18行26列的像素值，标量
a.index_select(dim,tensor) #第一个参数表示维度，第二个是tensor值
a.index_select(0,torch.tensor([0, 3, 3])) #选择第0第3第3张图片
a.index_select(1,torch.tensor([0,2])) #选择四张图片的第0和第2的通道
a.index_select(2,torch.arange(0,8)) #选择四张图片每个通道的前8所有列的像素
```

### 1.2.5 使用符号 ... 推测维度

```
a[...].shape
a[:3,...].shape
a[:,1,...].shape
a[...,:10].shape
a[0,...,:2].shape #间隔采样 ::
```

### 1.2.6 依据掩码的位置信息索引

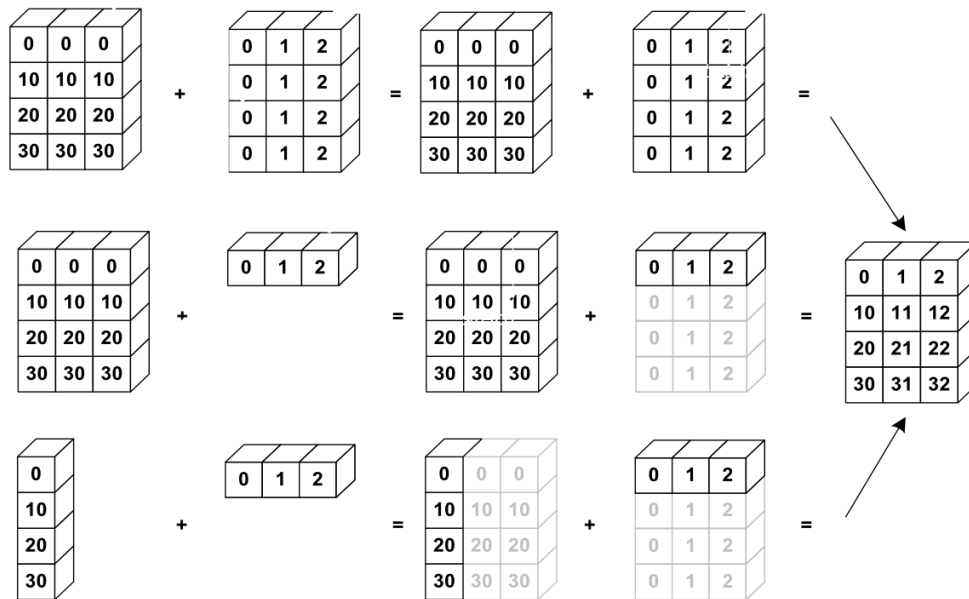
```
x = torch.randn(3,3)
mask = x.ge(0.5) #>=0.5的位置信息
torch.masked_select(x,mask) #得到所有>=0.5的tensor值
```

### 1.2.7 打平索引

```
src = torch.tensor([[1,2,3], [4,5,6]])
torch.take(src, torch.tensor([0,2,5])).shape #torch.Size([3])
```

## 2 Pytorch 张量高阶操作

### 2.1 Broadcasting



### 2.2 Tensor 分割与合并

#### 2.2.1 合并不增加维度-cat

```
a = torch.rand(4, 32, 8) #[classes, students, scores]
b = torch.rand(5, 32, 8) cat维度可以不同
torch.cat([a, b],dim=0).shape #torch.Size([9, 32, 8])
```

#### 2.2.2 合并增加维度-stack

```
a = torch.rand(32, 8) #[students, scores]
b = torch.rand(32, 8) 创建新的维度, 旧维度必须一致
c = torch.rand(32, 8)
torch.stack([a, b, c],dim=0).shape #torch.Size([3, 32, 8])
```

### 2.2.3 根据长度分割-split

```
a = torch.rand(4, 32, 8) #[classes, students, scores]
aa, bb, cc = a.split([1,2,1], dim=0)
aaa, bbb = a.split(2, dim=0)
aa.shape #torch.Size([1, 32, 8])
bb.shape #torch.Size([2, 32, 8])
cc.shape #torch.Size([1, 32, 8])
aaa.shape #torch.Size([2, 32, 8])
bbb.shape #torch.Size([2, 32, 8])
```

### 2.2.4 根据数量分割-chunk

```
a = torch.rand(6, 32, 8) #[classes, students, scores]
aa, bb= a.chunk(2, dim=0)
cc, dd, ee =a.split(2, dim=0)
aa.shape #torch.Size([3, 32, 8])
bb.shape #torch.Size([3, 32, 8])
cc.shape #torch.Size([2, 32, 8])
dd.shape #torch.Size([2, 32, 8])
ee.shape #torch.Size([2, 32, 8])
```

## 2.3 Tensor 运算

### 2.3.1 加减乘除

```
a = torch.rand(4,3)
b = torch.rand(3)
torch.all(torch.eq(a+b, torch.add(a,b))) #tensor(1, dtype=torch.uint8)
a-b      #torch.sub
a*b      #torch.mul
a/b      #torch.div
a//b     地板除
```



### 2.3.2 矩阵乘

```
a = torch.rand(4,3)    最后两维做矩阵乘运算，其他符合broadcast机制
b = torch.rand(3,8)
torch.mm(a, b)         #only for 2d
(a @ b).shape          #torch.matmul torch.Size([4, 8])
```

### 2.3.3 幂次方

```
a**2          #torch.pow
```

### 2.3.4 平方根/平方根的倒数

```
a.sqrt()       #a**0.5
a.rsqrt()
```

### 2.3.5 自然常数幂/自然常数底

```
torch.exp(a)    #e**a
torch.log(a)     #lna
```

### 2.3.6 近似运算

```
a = torch.tensor(3.14)    #tensor(3.14)
a.floor(), a.ceil(), a.round()  #tensor(3.)  tensor(4.)  tensor(3.)
a.trunc()                 #tensor(3.)
a.frac()                   #tensor(0.1400)
```

### 2.3.7 数字范围裁剪

```
grad = torch.rand(3,4)*15
grad.min()          #min number
grad.max()          #max number
grad.median()       #median number
grad.clamp(10)       #min number is 10
grad.clamp(0, 10)    #all numbers is [0,10]
```

## 2.4 Tensor 统计

### 2.4.1 范数

vector norm

$$\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |a_i|$$

$$\|x\|_e = \sqrt{\sum_{i=1}^n x_i^2}$$

$$\|x\|_p = \left( \sum_{i=1}^n |x_i|^p \right)^{\frac{1}{p}}$$

matrix norm

$$\|A\|_1 = \max_{i \leq j \leq n} \sum_{i=1}^n |a_{ij}|$$

$$\|A\|_e = \sqrt{\sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}^2}$$

$$\|A\|_p = \left( \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n a_{ij}^2 \right)^{\frac{1}{p}}$$

```
a = torch.full([8], 1)
b = a.reshape(2, 4)
c = b.reshape(2, 2, 2)
a #tensor([1., 1., 1., 1., 1., 1., 1., 1.])
b #tensor([[1., 1., 1., 1.], [1., 1., 1., 1.]])
a.norm(1), b.norm(1), c.norm(1) #tensor(8.)
a.norm(2), b.norm(2), c.norm(2) #tensor(2.8284)
#two parameters norm, dimension
a.norm(1, dim=0) #tensor(8.)
b.norm(1, dim=1) #tensor([4., 4.])
c.norm(2, dim=2) #tensor([[1.4142, 1.4142], [1.4142, 1.4142]])
```

### 2.4.2 最大最小平均累和累积

```
a = torch.arange(8).reshape(2,4).float()
a.min() #tensor(0.)
a.max() #tensor(7.)
a.mean() #tensor(3.5)
a.mean(1) #tensor([1.5000, 5.5000])
a.sum() #tensor(28.)
a.prod() #tensor(0.)
```

### 2.4.3 最大最小参数位置

```
a = torch.randn(4, 10) 4张照片 0-9 10个概率值
a.argmax() a.argmin() 无参数默认打平
a.argmax(1) 返回每张照片概率最大的数字
a.argmax(1, keepdim=True) 返回每张照片概率最大的数字并保持维度信息
a.max(1) 返回每张照片最大的概率及数字
```

### 2.4.4 第k大与topK

```
a = torch.randn(4, 10) 4张照片 0-9 10个概率值
a.topk(2, dim=1, largest=True)) largest = False 表示最小的 k 个
a.kthvalue(10, dim=1) 返回第10小的概率及位置
```

### 2.4.5 比较操作

```
>, <, >=, <=, ! =, ==
torch.eq() 可 broadcast, 返回 0/1 同型
torch.equal() 比较每一值, 都相等返回 True
```

## 2.5 Tensor 高阶操作

### 2.5.1 GPU离散复制-where

```
torch.where(condition, x, y) --> Tensor 满足条件取 x, 否则取 y
其功能可由for 逻辑功能实现, 但运行在CPU, 难以高度并行
condition 必须是与 x, y 同型的1/0型 x, y可 broadcast
a = torch.rand(2, 2)
b = torch.ones(2, 2)
c = torch.zeros(2, 2)
torch.where(a>0.5, b, c)
```

## 2.5.2 GPU收集查表操作-gather

```
torch.gather(input, dim, index, out=None) --> Tensor 查表操作
out[i][j][k] = input[index[i][j][k]][j][k] dim=0
out[i][j][k] = input[i][index[i][j][k]][k] dim=1
out[i][j][k] = input[i][j][index[i][j][k]] dim=2
Gather 查表用来索引全局标签
prob = torch.rand(4, 10) 四张图片十个概率值
idx = prob.topk(3, dim=1)[1]
label = torch.arange(10)+100
torch.gather(label.expand(4, 10), dim=1, index=idx)
共四张图片每张查概率最大的三个标
```

## 3 随机梯度下降

### 3.1 激活函数

#### 3.1.1 Sigmoid/Logistic

```
torch.sigmoid()
```

#### 3.1.2 tanh

```
torch.tanh()
```

#### 3.1.3 ReLu

```
torch.relu()
```

## 3.2 损失函数

### 3.2.1 MSE

```
from torch.nn import functional as F
mse = F.mse_loss(y, w*x+b)
```

### 3.2.2 Cross Entropy Loss

```
torch.nn.CrossEntropyLoss
criterion = nn.CrossEntropyLoss()
loss = criterion(sample, target)
```

### 3.2.3 Softmax

```
from torch.nn import functional as F
a = torch.rand(3, requires_grad=True)
p = F.softmax(a, dim=0)
a      #tensor([0.4588, 0.0768, 0.0897], requires_grad=True)
p      #tensor([0.4212, 0.2875, 0.2912], grad_fn=<SoftmaxBackward>)
torch.autograd.grad(p[0], a, retain_graph=True) #output scalar
#(tensor([ 0.2438, -0.1211, -0.1227]),)
```

## 3.3 求导方法

### 3.3.1 自动求导

```
torch.autograd.grad(loss, [w1, w2, ...])
[w1 grad, w2 grad, ...]
```

### 3.3.2 反向回传求导数

```
loss.backward()
w1.grad
w2.grad
...
```