# 休講とレポート課題のお知らせ

- 来週6/1(水)は休講にします
- 代わりにレポート課題を出します
- 近日中にポータルサイトに掲示します

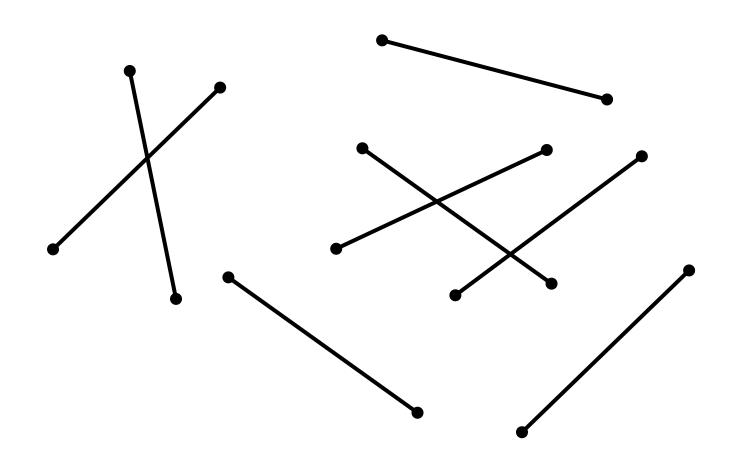
# 生産情報システム工学 #06 交差(2)

2015/05/27(水) 溝口 知広 准教授(居室: 61-408室) mizo@cs.ce.nihon-u.ac.jp



# 交差

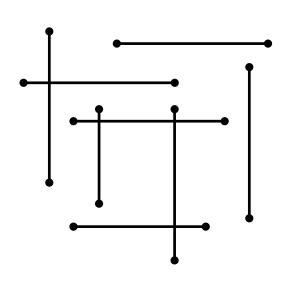
■ 問題:線分の交差はいくつあるか?

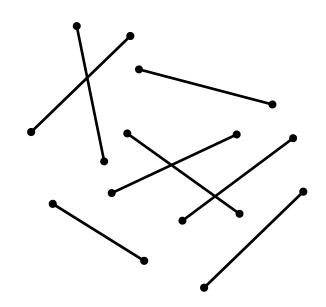


# 2.2 n本の線分の交差

水平・垂直な線分

一般の線分





# 今日の内容

■ ヒープ (復習)

■ 2分探索木 (復習+α)

■ 2線分の交差判定 (復習)

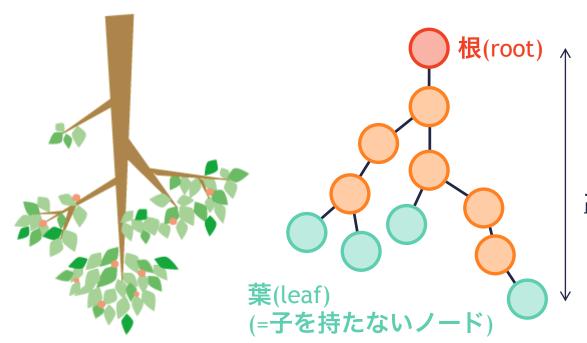
■ n本の一般の線分の交差判定 (メイン)

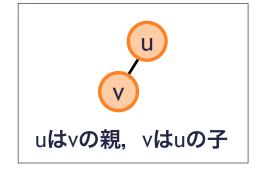
- ■スタック・キュー
  - 取り出す順番:挿入された順番で決まる
    - スタック:最後に入ったもの
    - ・キュー:最初に入ったもの
- ヒープ(順位付きキュー, Priority Queue)
  - 取り出す順番:挿入された順番と無関係
  - 最大, または最小のものを取り出す

■ 木(Tree)

- いくつかのノード(頂点, 節点)とそれらを結ぶ

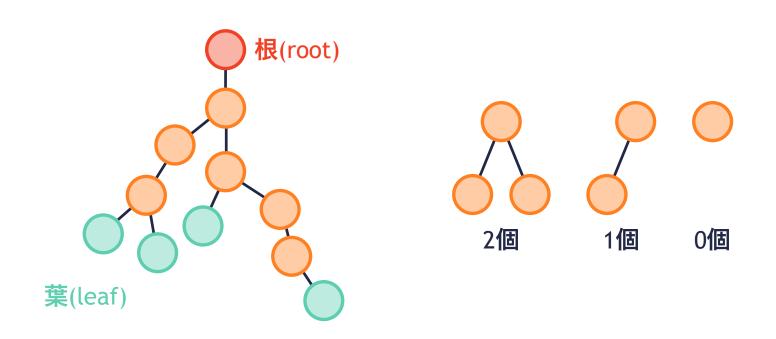
エッジ(枝, 辺)から構成される



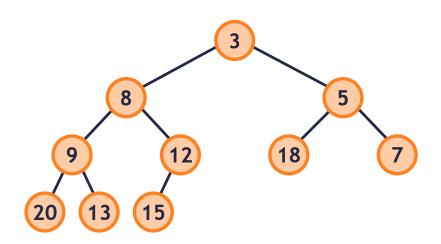


高さ(=枝の数) 根から葉への経路の中で, 最も長いものの長さ (この例の場合5)

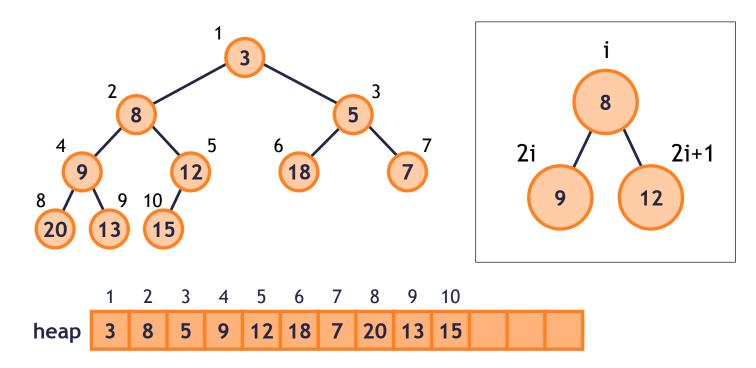
- 2分木(Binary Tree)
  - どのノードも2個以下の子を持つ木(3個以上はだめ)



- ヒープは2分木の一種
  - 各ノードの要素がその全子孫より小さいか等しい
  - 最小の要素は常に木の根に蓄えられる



- ヒープは2分木の一種
  - 一般に, <u>頂点∨に割り当てられた要素が配列のi番目</u> ならば, 左の子は2i番目, 右の子は2i+1番目に入る

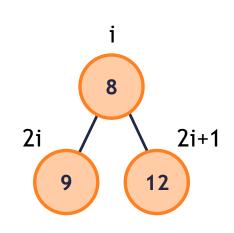


- ■主な基本操作
  - 挿入(データの追加)
  - 削除(データの取り出し)
  - スタックの場合. プッシュとポップ
  - キューの場合, エンキューとデキュー

#### ■ヒープを実現する構造体

```
#define hmax 100

struct heap {
    int box[hmax+1]; // データ
    int size; // データの個数
};
```

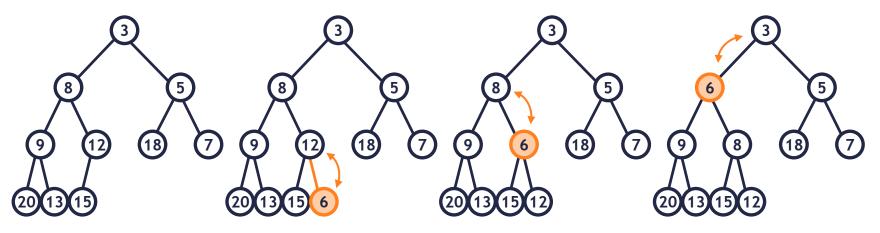






#### ■ 挿入: insert(6)

- 新たに挿入する要素を配列の末尾に入れる
- - もし成立しなければ、親と子を入れ替える
  - 4. 終了条件:①ヒープ条件が成立、②挿入要素が根になる

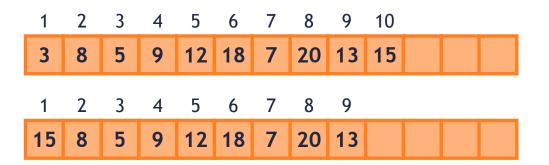


初期状態

6を入れる 12と6で条件を 調べる

8と6で条件を 調べる

12と6を入れ替える 8と6を入れ替える 3と6で条件が成立 終了

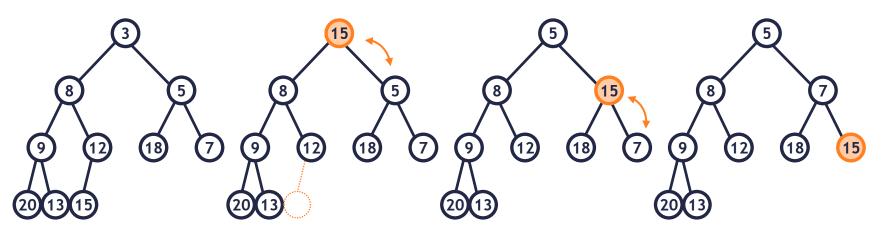


#### ■ 削除:deletemin()

1. 末尾の要素を先頭に書き込む(最小要素の削除)

繰返し

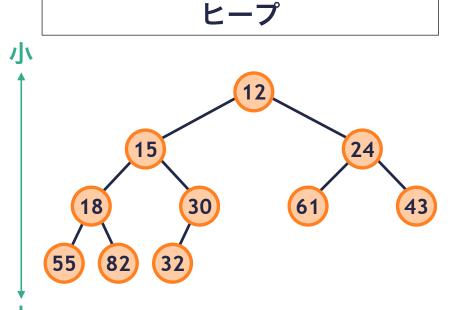
- 2. 書き込んだ要素とその子でヒープ条件が成立するか調べる
- 3. もし成立しなければ、左右の子の小さい方と入れ替える
- 4. 終了条件:①ヒープ条件成立,②書き込んだ要素が葉になる



初期状態

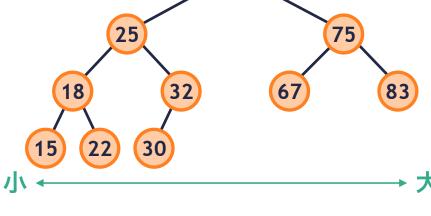
15を根に入れる 15と5で条件を 調べる 15と5を入れ替える 15と7を入れ替える 15と7で条件を 15が葉なので条件が 調べる 成立,終了 14

#### ■ヒープと2分探索木



2分探索木

50



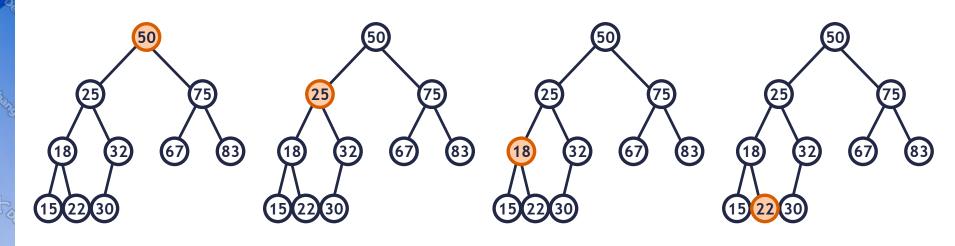
各頂点の要素はすべての子孫の 要素よりも小さいか等しい <u>最小要素を取り出す</u> 各頂点の要素は左部分木の すべての要素より大きい <u>指定された要素を取り出す</u>

- 復習:2分探索(データ構造入門で学習済み)
  - あらかじめデータを整列させておき、配列の中央 要素との比較と探索範囲を縮小を繰り返し行う
  - <u>探索は高速に行える(*O*(log*N*))</u>
  - <u>データの挿入・削除に時間がかかる(O(N))</u>

#### ■ 2分探索木

- <u>データの挿入・削除も高速に行える(O(logN))</u>
- アルゴリズム理論における基本的なデータ構造

■ 探索の例1 (木に含まれるkey=22を探索する場合)

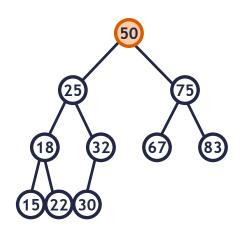


根からスタートする key<50, 左部分木へ

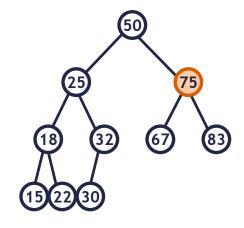
key<25, 左部分木へ 18<key, 右部分木へ

key==22 見つかったので終了

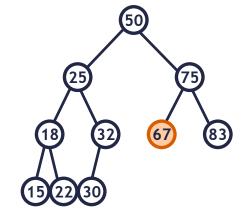
■ 探索の例2 (木に含まれないkey=68を探索する場合)



根からスタートする 50<key, 右部分木へ



key<75, 左部分木へ



67<key, 葉に到達しても 見つからないので終了

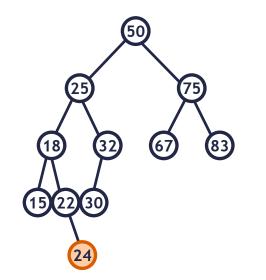
#### ■ 探索の例

- 1. 初期化:根からスタートする
- 2. <u>比較:</u>探索するデータkeyを現在訪れているノードの要素と比較する

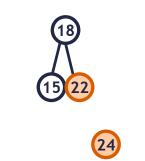
繰返し

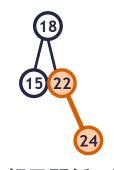
- 3. <u>移動:</u>keyの方が小さければ左部分木へ,keyの方が大きければ右部分木へ移動する
  - 4. <u>終了条件(1)</u>: keyと等しい要素が見つかれば終了する
  - 5. <u>終了条件(2):</u>葉に到達しても見つからなければ,この 木にkeyは含まれないので終了する

- **挿入の例 (24を新たに追加する場合)** 
  - 探索の場合と同様に、根から比較と移動を繰り返す
  - 2. 最後に訪れたノードにxを新たな子として追加する
    - 1. 新たな子のためのメモリを割り当てる
    - 2. データを追加する
    - 3. 親子関係を更新する









1)葉ノードに到達 2-1)メモリ割り当て 2-2)データの追加

2-3)親子関係の更新

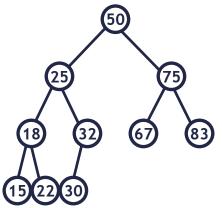
#### ■ 削除の例

- 1. 探索の場合と同様に、削除するノードへ移動する
- 2. ノードを削除する

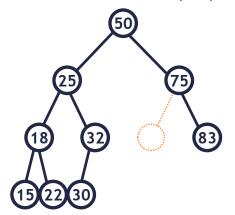
Case1:削除するノードが葉の場合 → 葉を削除する

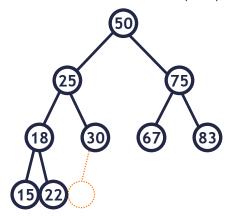
Case2:葉ではなく、1つの子を持つ場合 → 子で置き換える

#### 初期状態



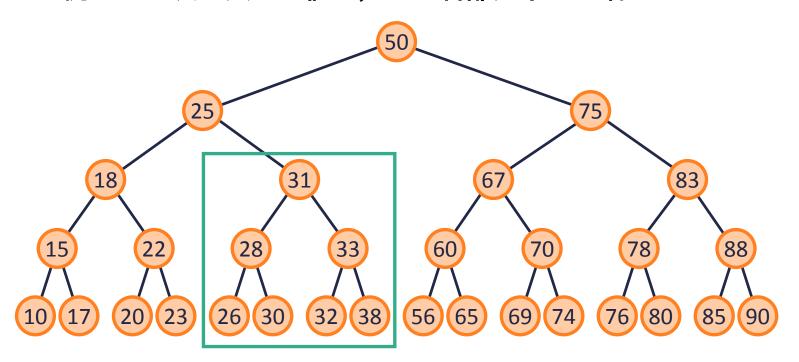
Case1: delete(67) Case2: delete(32)





#### ■ 削除の例

- あるノードの要素の次に大きな要素は、右部分木の左を繰り 返し辿った先のノードの要素
- 例:25の次に大きな値は、その右部分木の左端の26



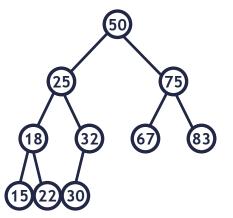
#### ■ 削除の例

- 1. 探索の場合と同様に、削除するノードへ移動する
- 2. ノードを削除する

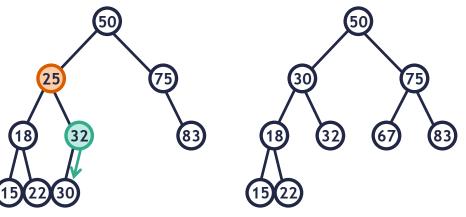
Case3:葉ではなく、2つの子を持つ場合

- 1. 削除ノードの右の子(32)を出発点とし、左の子を繰り返し辿る (削除ノードの次に大きな要素を見つける)
- 2. 到達したノードの要素(30)を削除ノードに上書き

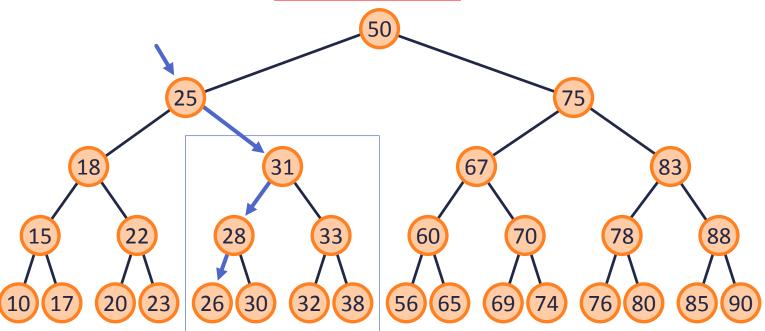
初期状態



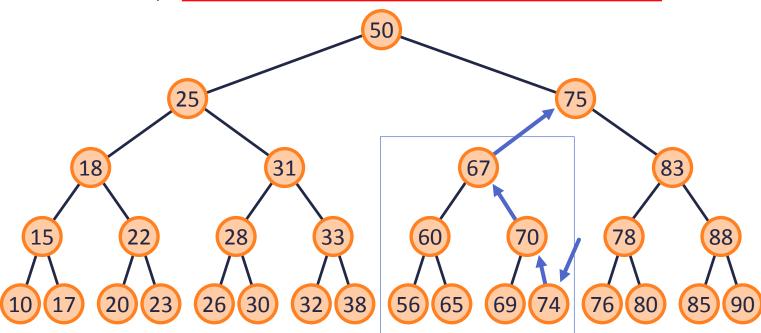
Case3: delete(25)



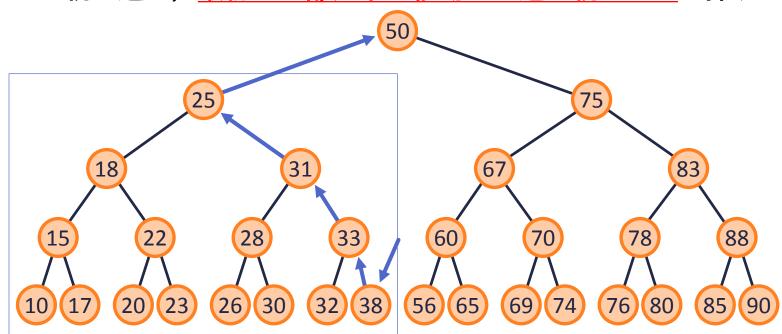
- 直後の要素の削除:delete\_next(25)
  - 例1:25の直後の要素である26の削除(子を持つ場合)
  - 手順は削除の場合と同様
  - 1. 要素25を持つノードを探す
  - 2. 見つかれば, その<u>右部分木の左端</u>を探索して削除する



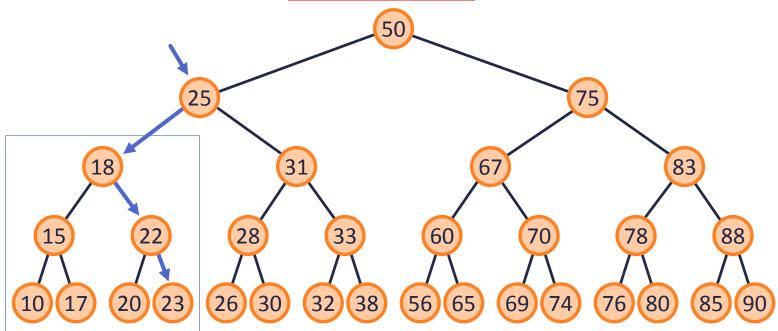
- 直後の要素の削除:delete\_next(74)
  - 例2:74の直後の要素である75の削除(子を持たない場合)
  - 手順が削除の場合とは異なる
  - 要素74を持つノードを探す
  - 親を辿り、<u>最初に左部分木へ移動した辺の親ノード</u>を探す



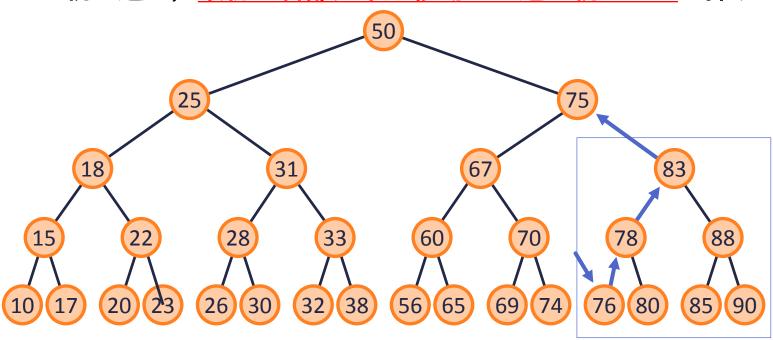
- 直後の要素の削除:delete\_next(36)
  - 例3:38の直後の要素である50の削除(子を持たない場合)
  - 手順が削除の場合とは異なる
  - 要素38を持つノードを探す
  - 親を辿り、<u>最初に左部分木へ移動した辺の親ノード</u>を探す



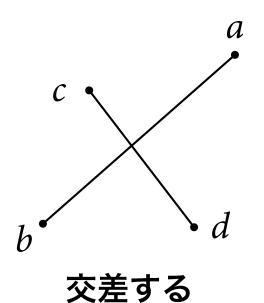
- 直前の要素の削除:delete\_prev(25)
  - 例1:25の直前の要素である23の削除(子を持つ場合)
  - 手順は直後の要素の削除の場合と同様
  - 1. 要素25を持つノードを探す
  - 2. 見つかれば, その<u>左部分木の右端</u>を探索して削除する

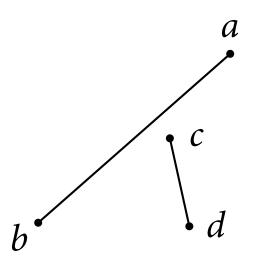


- 直前の要素の削除:delete\_prev(76)
  - 例2:25の直前の要素である23の削除(子を持つ場合)
  - 手順は直後の要素の削除の場合と同様
  - 1. 要素76を持つノードを探す
  - 2. 親を辿り、最初に右部分木へ移動した辺の親ノードを探す



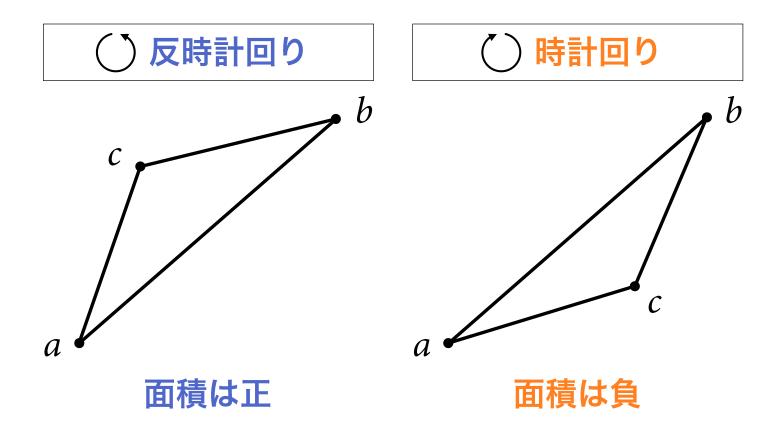
- 三角形の符号付き面積を利用する方法:
  - 基本的な考え方:
    - ・2本の線分abとcdが互いに交わるならば、端点cと端点dが 線分abを含む直線によって分離される
    - ・ 同様に、aとbもcdを含む直線によって分離される





交差しない

- 三角形の符号付き面積を利用する方法:
  - 面積の符号は<u>3点(a, b, c)の順序</u>で決まる



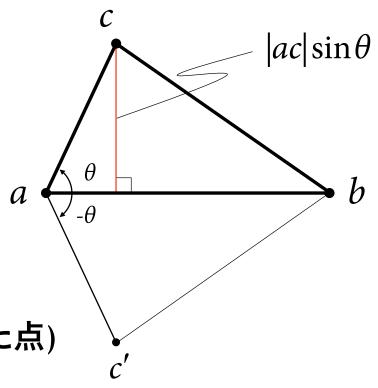
#### ■ 符号付き面積の算出

- 三角形abcの面積

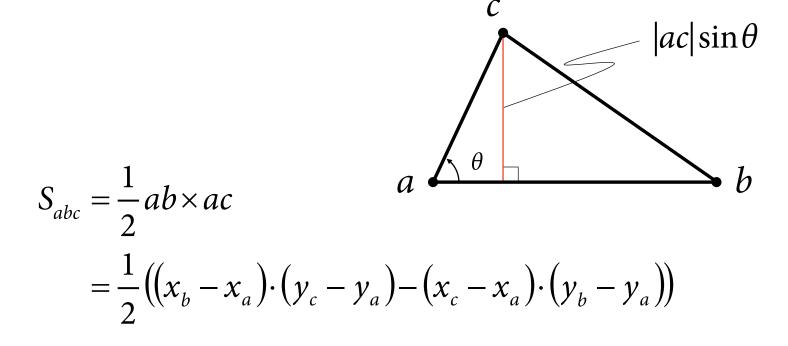
$$S_{abc} = \frac{1}{2} |ab| |ac| \sin \theta$$

三角形abc'の面積 (c'はabに対して反射させた点)

$$S_{abc'} = \frac{1}{2} |ab||ac'| \sin(-\theta)$$
$$= -\frac{1}{2} |ab||ac'| \sin\theta$$



#### ■ 外積を使った符号付き面積の算出

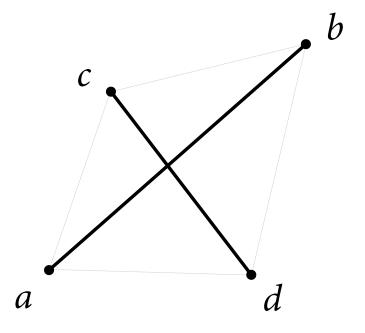


#### ■ 三角形の符号付き面積を利用する方法

- △abcと△abd、△cdaと△cdbの符号付き面積がいずれも異なる符号を持てば交差する

#### 交差する場合

- 1. 3点<u>a,b,cの順</u>は反時計回り → 符号付き面積は正
- 2. 3点<u>a,b,dの順</u>は時計回り → 符号付き面積は負
- 3. 3点<u>c,d,aの順</u>は時計回り → 符号付き面積は負
- 4. 3点<u>c,d,bの順</u>は反時計回り → 符号付き面積は正

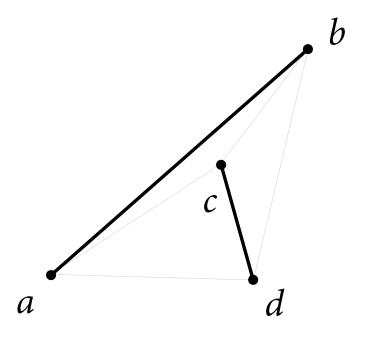


#### ■ 三角形の符号付き面積を利用する方法

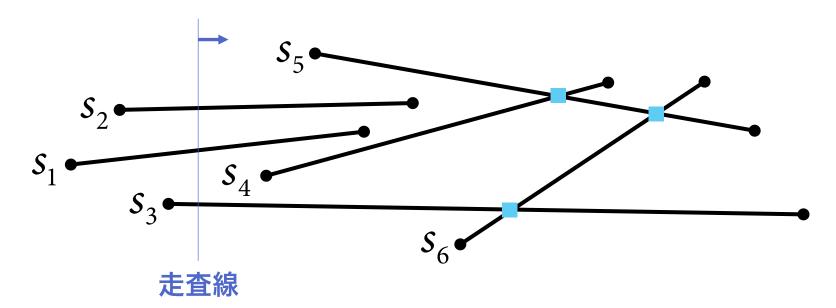
- △abcと△abd、△cdaと△cdbの符号付き面積がいずれも異なる符号を持てば交差する

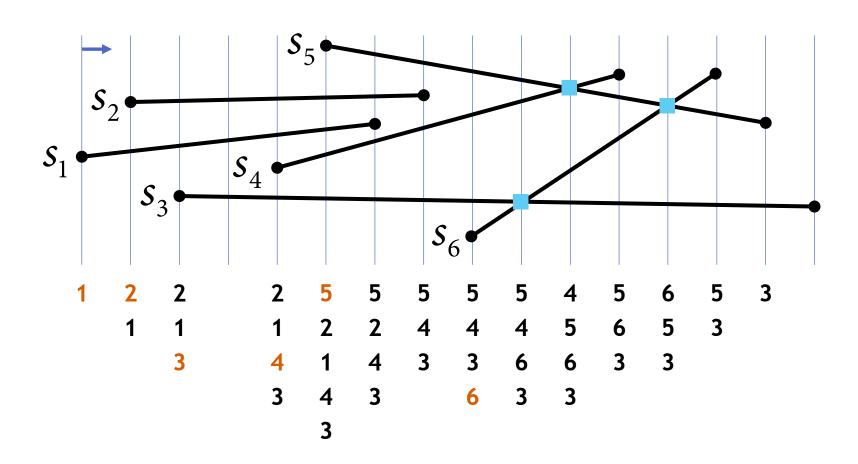
#### 交差しない場合

- 1. 3点<u>a,b,cの順</u>は時計回り → 符号付き面積は負
- 2. 3点<u>a,b,dの順</u>は時計回り
  - → 符号付き面積は負
- 3. 3点<u>c,d,aの順</u>は時計回り → 符号付き面積は負
- 4. 3点<u>c,d,b</u>の順は反時計回り
  - → 符号付き面積は正

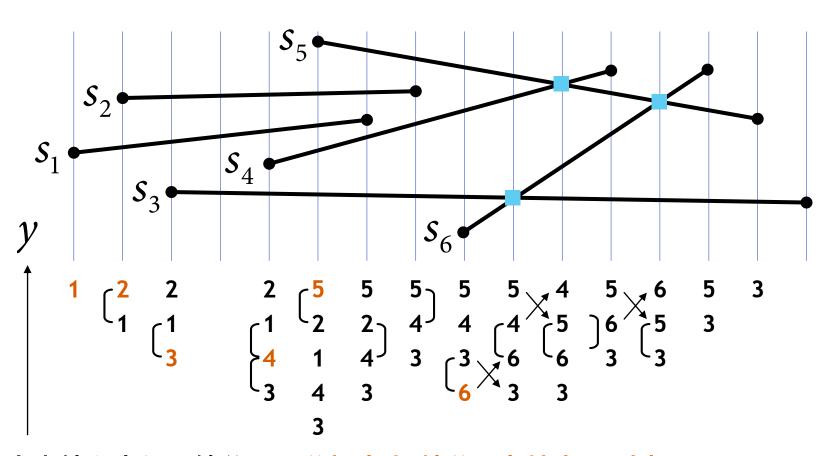


- 問題:平面上に線分がn本与えられたとき、それらの中に互いに交差するペアをすべて判定せよ
  - 仮定:垂直線,水平線は含まれないものとする
- 解法:走査線を水平方向(左→右)に移動させながら, 垂直方向に隣接する線分ペアの交差を調べる





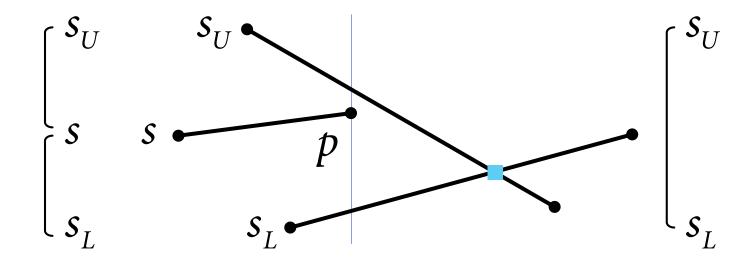
イベント点(左端点,右端点,交差点) → ヒープ(両端点と交差点の×座標)<sub>人</sub>



走査線と交わる線分 → 2分探索木(線分の左端点のy座標)

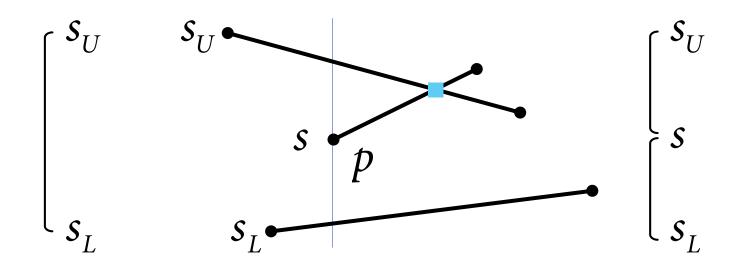
- 走査線と交わる線分
  - 走査線は左→右へ移動
  - 走査線と交わる線分の管理は<u>2分探索木</u>で実現
- イベント点
  - 線分の左右の端点 + <u>交差点(判定の途中で現れる)</u>
  - リストでは追加・削除に時間がかかってしまう
  - <u>ヒープ</u>で実現する

- 右端点の場合
  - Pの上下の線分の交差判定を行う $< S_U, S_L >$
  - 交差する → 交差点をヒープに追加



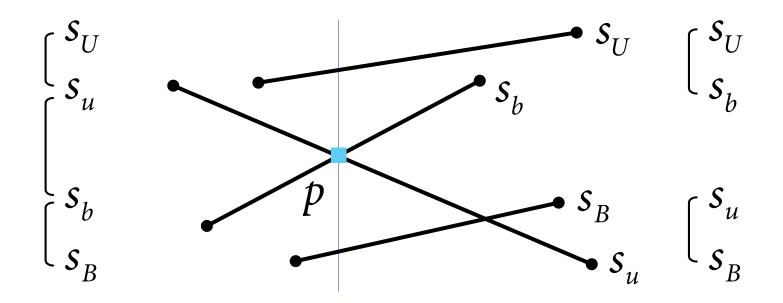
#### ■ 左端点の場合

- Pを端点に持つ線分と,その上下の線分の2ペアに対して交差判定を行う  $< s, s_{IJ} > < s, s_{L} >$
- **交差する → 交差点をヒープに追加**



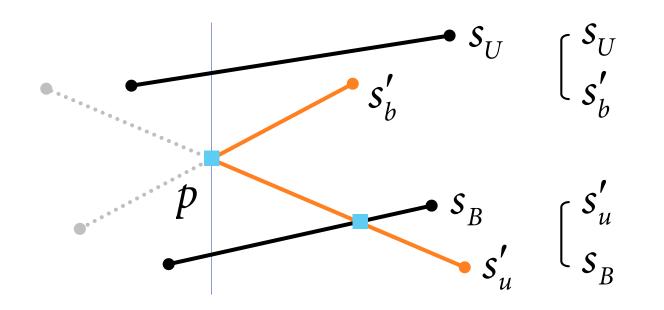
#### ■ 交差点の場合

- 隣接関係が変化することにより生成される2ペアに対して交差判定を行う  $< S_U, S_u > < S_b, S_B >$
- 交差する → 交差点をヒープに追加



#### ■ 交差点の場合

- 交差点pを新たな左端点とする2線分を2分探索木T に挿入する  $< s_{U}, s_{u}' > < s_{b}, s_{B}' >$
- 新たに隣接する2ペアに対して交差判定を行う



#### ■ 擬似コード

- 1. 線分の端点をx座標をキーとしてヒープHに挿入する
- 2. 2分探索木Tを空にする
- 3. While(Hが空でなければ)
  - 1. Hから最小要素pを取り出す(イベント点)
  - 2. pが線分lの左端点ならば
    - しをTに挿入する
    - しと隣接するT内の上下2本の線分としとの間でそれぞれ交差判定を行う
    - 交点があれば、交点を左端点(イベント点)としてHに挿入
  - 3. pが線分lの右端点ならば
    - しをTから削除する
    - 新たに隣接する線分の交差判定を行う
    - ・ 交点があれば,交点を左端点(イベント点)としてHに挿入