

Question 1

Le BIOS ("Basic Input/Output System") est un programme stocké en mémoire non volatile, sur la carte mère de l'ordinateur. C'est le premier programme à être exécuté au démarrage de l'ordinateur. Il effectue les tests de certains composants de la carte mère, tels que la mémoire et les périphériques de base tels que disques durs et autres périphériques de stockage, équipement réseau, etc. Il charge en mémoire leur "firmware", en prévision de leur utilisation éventuelle par le système d'exploitation. Dans l'ordre qui lui a été fourni en paramètre, il cherche le premier périphérique de stockage présent et charge en mémoire le premier secteur de ce périphérique, qui il transfère le contrôle de l'ordinateur, en exécutant le code qu'il contient, permettant ainsi le chargement du système d'exploitation.

Question 2

(2.1)

```

int
main (int argc, char * argv[])
{
    int fd;
    char c;
    fd = open (argv[1], O_WRONLY | O_CREAT | O_TRUNC, 0666);
    while (read (fd, &c, 1) > 0) {           /* Lit 1 caractère (au plus) */
        write (1, &c, 1);                  /* Copie sur la sortie standard */
        write (fd, &c, 1);                /* Copie dans le fichier */
    }
    close (fd);
    return (EXIT_SUCCESS);
}

```

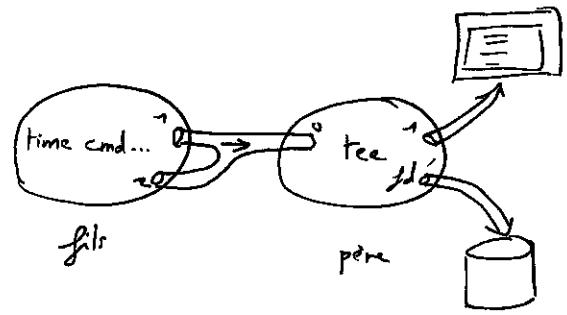
(2.2)

②

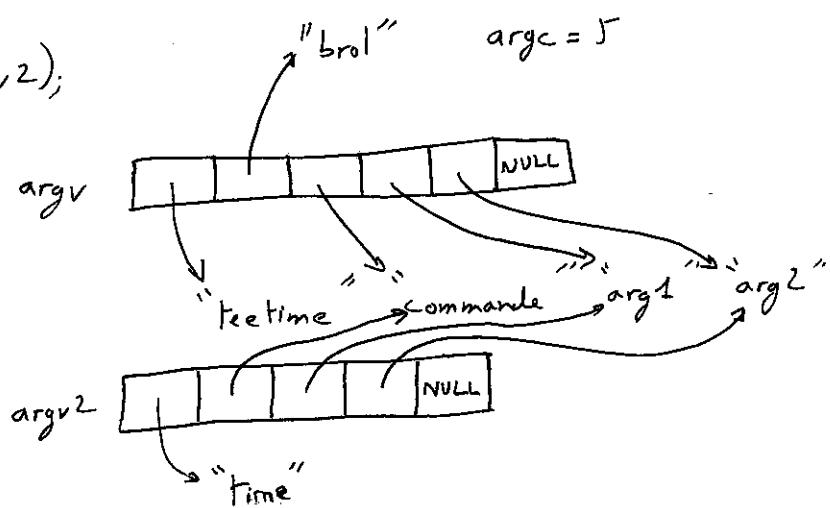
```

int
main (int argc, char *argv[])
{
    int fd[2];
    pipe (fd);
    if (fork() > 0) { /* Pipe → tee */
        close (fd[1]);
        dup2 (fd[0], 0);
        close (0);
        execvp ("/usr/bin/tee", "tee", argv[1], NULL);
    }
    else { /* Fils → time command ... */
        int i;
        char **argv2;
        close (fd[0]);
        dup2 (fd[1], 1);
        dup2 (fd[1], 2);
        close (fd[1]);
        argv2 = (char **) malloc (argc * sizeof (char *));
        argv2[0] = "time";
        for (i=1; i < (argc-1); i++)
            argv2[i] = argv[i+1];
        argv2[argc-1] = NULL;
        execvp ("/usr/bin/time", argv2);
    }
}

```



}



Question 3

(3.1) `longjmp` ne peut être appelé que dans un contexte de pile plus profond que celui du dernier appel à `setjmp`. À l'inverse, on ne peut appeler `longjmp` dans un contexte de pile moins profond que celui du dernier appel à `setjmp`. En effet, comme `longjmp` remet le pointeur de pile dans le même état qu'au moment où `setjmp` a été appelé, il faut que le contenu de la pile n'ait pas été détruit par un défilement de contexte entre le `setjmp` et le `longjmp`.

De même, on ne peut faire un `longjmp` au sein d'une routine de traitement d'interruption que si la pile se trouvait, au moment de l'appel à la routine de traitement de l'interruption, dans un contexte plus profond que celui dans lequel `setjmp` a été appelé. Les raisons sont identiques.

(3.2) `jmp_buf env;` /* Variable globale (peut être "static") */

```

int
essaie (int (*f) (void))
{
    int e;
    if ((e=setjmp (env))==∅)      /* Si premier appel à setjmp et pas retour de longjmp */
        f();
    return (e);
}

void
leve (int e)
{
    longjmp (env, e);
}

```

N.B.: Autres solutions possibles avec `sigsetjmp`/`siglongjmp` (ce qui sera mieux pour la question suivante).

(3.3)

```

void
alarme (int sig)
{
    leve (-1);
}

int
essai-tempo (int (*f)(void), int duree)
{
    int e;
    signal (SIGALRM, alarme);
    alarm (duree);
    if ((e = setjmp (env)) == 0)
        f();
    return (e);
}

```

N.B.: Autres solutions possibles (préférables) avec `sigsetjmp`/`siglongjmp`, `sigaction`.

Question 4

(4.1)

```

void
parallel (int nbre, void (*f)(void * info))
{
    pthread_t * thrdtab;
    Info * infotab;
    int i;

    thrdtab = (pthread_t *) malloc (nbre * sizeof(pthread_t));
    infotab = (Info *) malloc (nbre * sizeof(Info));
    infotab[0].nbre = nbre;
    infotab[0].rang = 0;
    :
}

```

```

for (i=1; i < nbre; i++) {
    infotab[i].nbre = nbre;
    infotab[i].rang = i;
    pthread_create (&thrdtab[i], NULL, (void * (*) ()) f, &infotab[i]);
}
f(&infotab[0]);
for (i=1; i < nbre; i++)
    pthread_join (thrdtab[i], NULL);
free (infotab);
free (thrdtab);
}

```

(4.2)

```

void
calculer_histo_2 (void * info)
{
    int nbre = ((Info *) info) -> nbre;
    int rang = ((Info *) info) -> rang;
    int i, j;

    for (i=rang; i < hauteur; i += nbre) {
        for (j=0; j < largeur; j++)
            histo[image[i][j]]++;
    }
}

```

```

void
calculer_hist0 (int nbre)
{
    memset (histo, 0, 256 * sizeof (unsigned int));
    parallele (nbre, calculer_hist0_2);
}

```

(4.3) L'instruction d'incrémentation peut poser problème parce qu'elle n'est pas atomique. A cause des accès concurrents au tableau histo, partagé par tous les threads, certaines incrémentations peuvent ne pas être prises en compte. Les valeurs calculées du tableau histo risquent donc d'être inférieures aux valeurs attendues.

Pour corriger ce problème, il faut protéger l'incrémentation au sein d'une section critique, au moyen d'un mutex.

```

pthread_mutex_t mtx;
void calculer_hist0_2 (void * info)
{
    int nbre = ((Info *) info)->nbre;
    int rang = ((Info *) info)->rang;
    for (i=rang; i < hauteur; i += nbre) {
        for (j=0; j < largeur; j++) {
            pthread_mutex_lock (&mtx);
            histo [image [i] [j]]++;
            pthread_mutex_unlock (&mtx);
        }
    }
}

```

```
void calculate_histo(int nbre)
{
    memset(histo, 0, 256 * sizeof(unsigned int));
    pthread_mutex_init(&mtx, NULL);
    parallel(nbre, calculate_histo_2);
    pthread_mutex_destroy(&mtx);
}
```