Modellezés

1. Állapottér modell

- □ *Állapottér*: a probléma leírásához szükséges adatok által felvett érték-együttesek (azaz állapotok) halmaza
 - az állapot többnyire egy összetett szerkezetű érték
 - gyakran egy bővebb alaphalmazzal és egy azon értelmezett invariáns állítással definiáljuk
- □ *Műveletek*: állapotból állapotba vezetnek
 - megadásukhoz: előfeltétel és hatás leírása
 - invariáns tulajdonságot tartó leképezés
- □ *Kezdőállapot(ok)* vagy azokat leíró kezdeti feltétel
- □ *célállapot(ok)* vagy célfeltétel

Állapottér modell állapot-gráfja

□ Állapottér modell Állapot-gráf

állapotcsúcs

művelet hatása egy állapotra ~ irányított él

művelet költsége
 él költsége

kezdő állapot
 startcsúcs

célállapot
 célcsúcs

□ Gráf-reprezentáció: állapot-gráf, startcsúcs, célcsúcsok

egy műveletsorozat hatása
 irányított út

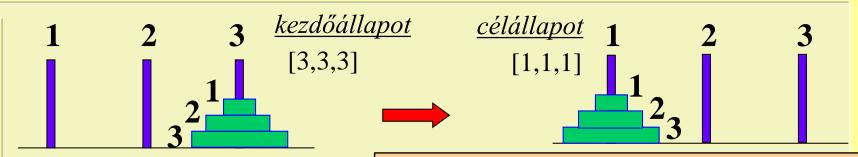
megoldás
 irányított út a

startcsúcsból egy

célcsúcsba



Hanoi tornyai probléma



<u>Állapottér</u>: $AT = \{1,2,3\}^n$

1...n intervallummal indexelt egydimenziós tömb, amely elemei az {1,2,3} halmazból származnak.

megjegyzés: a tömb *i*-dik eleme mutatja az *i*-dik korong rúdjának számát; a korongok a rudakon méretük szerint fentről lefelé növekvő sorban vannak.

<u>Művelet</u>: **Rak**(honnan, hova):A**T**→**AT**

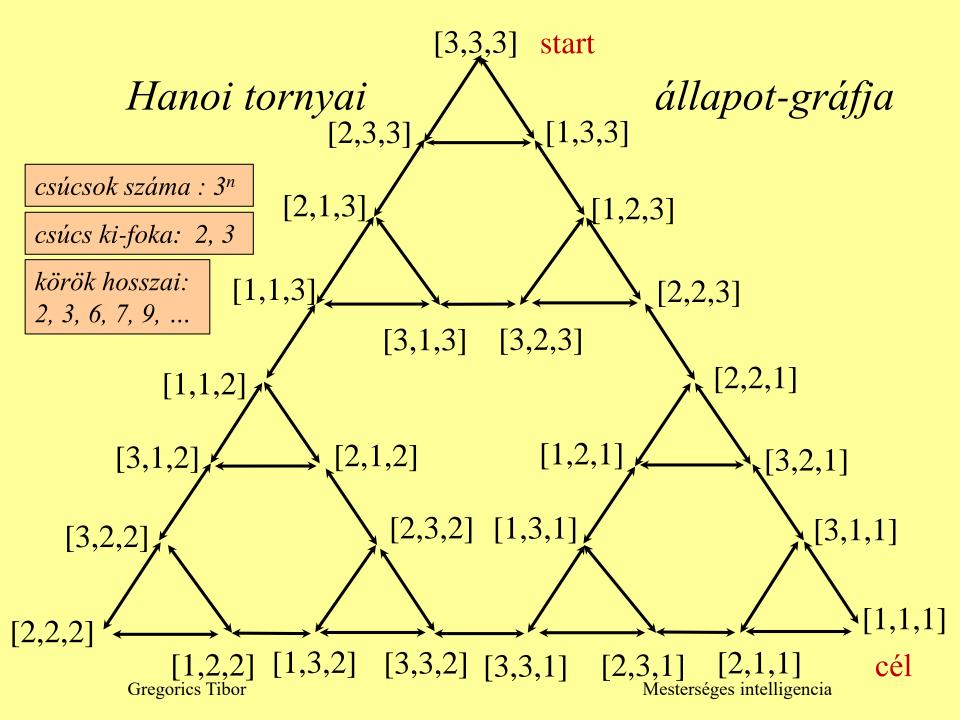
HA a *honnan* és *hova* <u>létezik</u> és <u>nem azonos</u>, és <u>van korong</u> a *honnan* rúdon, és a *hova* rúd legyen vagy <u>üres</u> vagy felső korongja <u>nagyobb</u>, mint mozgatandó korong (*honnan* rúd felső korongja)

AKKOR this[honnan legfelső korongja] := hova

this:AT az aktuális állapot

Implementáció

```
template <int n = 3>
class Hanoi {
    int _a[n]; // its elements are between 1 and 3
public:
    bool move (int from, int to) {
           if ((from<1 || from>3 || to<1 || to>3) || (from==to)) return false;
           bool 11; int i; // 11 ~ 'from' is not empty, i ~ upper disc on 'from'
           for(11=false, i=0; !11 && i<n; ++i) 11 = (_a[i]==from);
           if (! 11) return false;
           bool 12; int j; // 12 ~ 'to' is not empty, j ~ upper disc on 'to'
           for(12=false, j=0; !12 \&\& j < n; ++j) 12 = (_a[j]==to);
           if (\neg |2| | i < j) { _a[i] = to; return true; } else return false;
    bool final() const { bool l=true; for(int i=0; l && i<n; ++i) l = (_a[i]==1); return l; }
    void init() { for(int i=0;i< n;++i)_a[i] = 3; }
};
```





n-királynő probléma 1.

általános állapot

utófeltételnek megfelelő állapot





 $\underline{Allapott\acute{e}r}$: $AT = \{ \overset{\text{\width}}{\underline{w}}, _ \}^{n \times n}$

kétdimenziós tömb ($n \times n$ -es mátrix), mely elemei { $\ensuremath{\underline{\square}}$, _} halmazbeliek

invariáns: egy állapot (tábla) pontosan n darab királynőt tartalmaz

<u>Művelet</u>: **Áthelyez**(x,y,u,v): $AT \rightarrow AT$

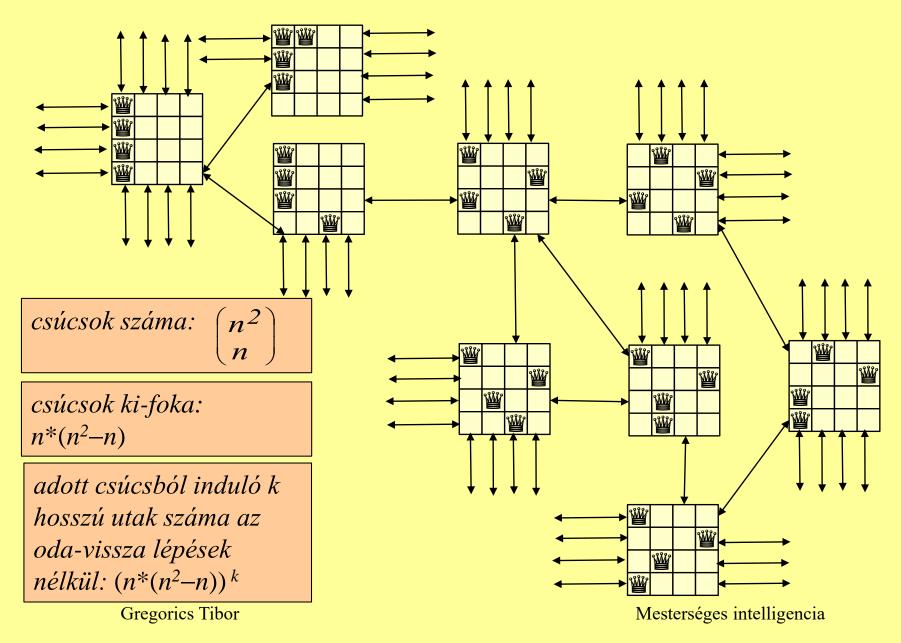
(this:AT)

HA $1 \le x, y, u, v \le n \text{ és } this[x, y] = \text{ \'es } this[u, v] = _$

AKKOR $this[x,y] \leftrightarrow this[u,v]$

csere

Állapot-gráf részlet



Állapottér vs. problématér

- □ A problématér elemeit (lehetséges megoldásokat) a gráfreprezentációbeli startcsúcsból induló különböző hosszúságú irányított utak szimbolizálják.
- Egy feladat állapottér modellje és problématere között szoros kapcsolat áll fenn, de az állapottér nem azonos a problématérrel.
 - A Hanoi tornyai problémánál a megoldások a startcsúcsból célcsúcsba vezető irányított utak.
 - Az n-királynő problémánál egy állapotot (célcsúcsot) keresünk, de ebben az esetben is egy alkalmas operátor-sorozat (azaz irányított út) vezet el ahhoz, azaz végsősoron ilyenkor is utat keresünk.

Állapot-gráf bonyolultsága



- □ A bonyolultság a start csúcsból kivezető utak számától függ, amely nyilván függvénye a
 - csúcsok és élek számának
 - csúcsok ki-fokának
 - körök gyakoriságának, és hosszuk sokféleségének

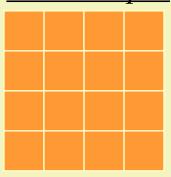
Csökkentsük a problématér méretét

- □ Ugyanannak a feladatnak több modellje lehet : érdemes olyat keresni, amely kisebb problémateret jelöl ki.
 - Az n-királynő problématerének mérete, az előző modell
 szerinti a lehetséges utak száma, óriási. Adjunk jobb modellt!
 - Bővítsük az állapotteret az n-nél kevesebb királynőt tartalmazó állásokkal, és használjunk új műveletet : királynő-felhelyezést (kezdő állás az üres tábla).
 - Műveletek előfeltételének szigorításával csökken az állapotgráf átlagos ki-foka:
 - Sorról sorra haladva csak egy-egy királynőt helyezzünk fel a táblára!
 - Ütést tartalmazó állásra ne tegyünk királynőt!

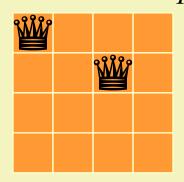


n-királynő probléma 2.

<u>kezdőállapot</u>



közbülső állapot



célállapot



$$\underline{Allapott\acute{e}r}$$
: $AT = \{ \overset{\text{w}}{=}, _ \}^{n \times n}$

nincs már üres sor és nincs ütés

invariáns: az első néhány sor egy-egy királynőt tartalmaz

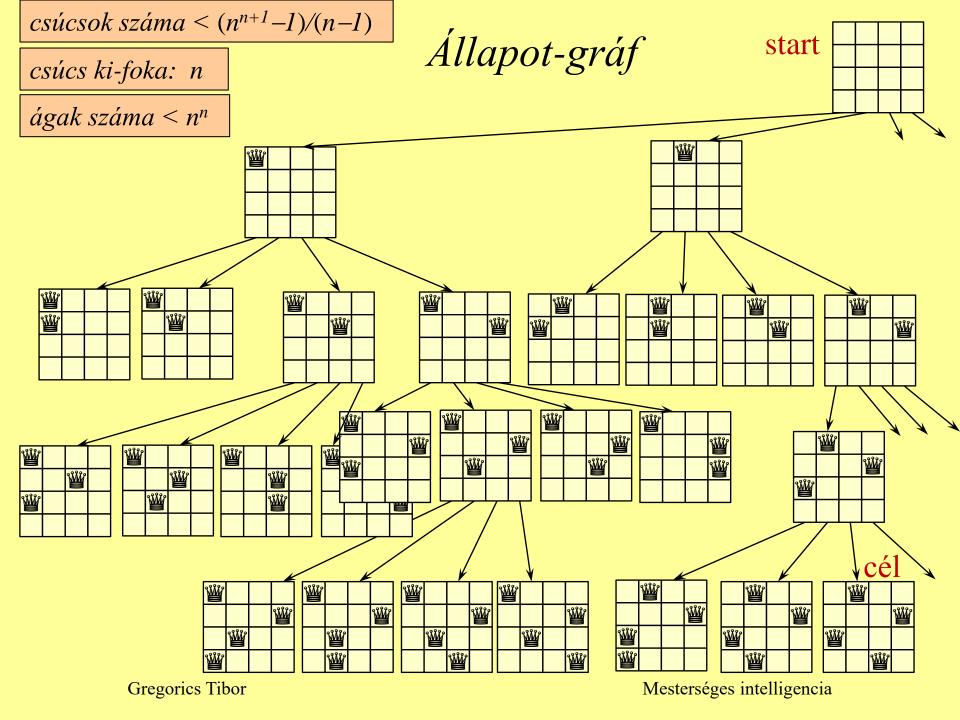
 $\underline{M\"{u}velet}$: $Helyez(oszlop): AT \rightarrow AT$

(this:AT)

HA $1 \le oszlop \le n$ és <u>a this-beli soron következő üres sor</u> $\le n$

és nincs ütés a this-ben

AKKOR this[a this-beli soron következő üres sor, oszlop] := "



Művelet végrehajtásának hatékonysága

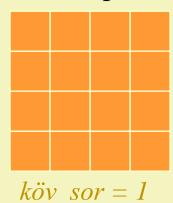
A művelet kiszámítási bonyolultsága csökkenthető, ha az állapotokat extra információval egészítjük ki, vagy az invariáns szigorításával szűkítjük az állapotteret.

Például

- Ha egy állapotban a tábla soron következő üres sorának sorszámát eltároljuk a tábla mellett, akkor egy újabb királynő felhelyezésekor ezt már nem kell kiszámolni, ugyanakkor könnyen aktualizálhatjuk (eggyel növeljük).
- Ne engedjünk meg ütést létrehozni a táblán, hogy ne kelljen ezt a tulajdonságot külön ellenőrizni. Ennek céljából megjelöljük az ütés alatt álló üres (tehát már nem szabad) mezőket, amelyekre nem helyezhetünk fel királynőt. Egy mező státusza három féle lesz: szabad, ütés alatt álló vagy foglalt, amelyeket a művelet végrehajtásakor kell karbantartani.

n-királynő probléma 3.

<u>kezdőállapot</u>:



közbülső állapot:



 $k\ddot{o}v_sor = 3$

<u>célállapot</u> :



 $k\ddot{o}v_sor = 5$

$$\underline{Allapott\acute{e}r}$$
: $AT = rec(t : \{ \overset{\text{deg}}{=}, \times, _ \}^{n \times n}, k\ddot{o}v_sor : \mathbb{N})$

invariáns: $k\ddot{o}v_sor \leq n+1$,

az első *köv_sor-1* darab sor egy-egy királynőt tartalmaz,

királynők nem ütik egymást,

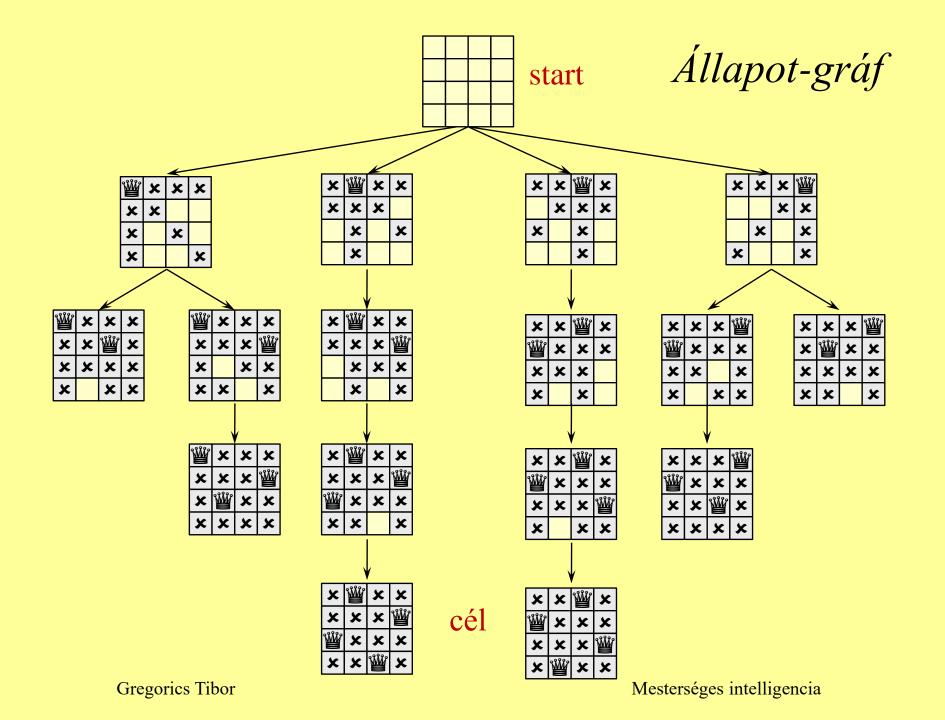
jelölés: * egy királynő által ütött üres mezőt jelöli,

_ az ütésben nem álló (szabad) üres mezőt jelöli.

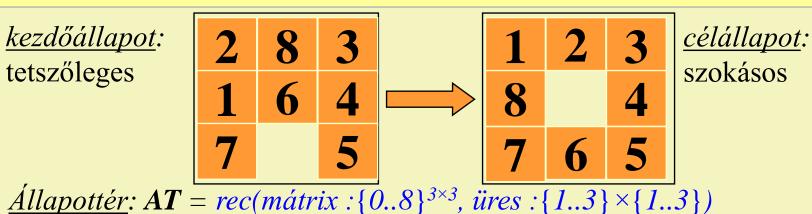


n-királynő probléma 3. folytatás

```
Művelet: új királynő elhelyezése a soron következő sorba
Helyez(oszlop): AT \rightarrow AT (this:AT)
         1 \le oszlop \le n és this.k\"{o}v sor \le n
          és this.t[this.köv sor,oszlop]=_
                                                 előfeltétel számítás-igénye: konstans
 AKKOR
   this.t[this.k\"{o}v\ sor,oszlop] := 
   \forall i \in [this.k\"{o}vsor+1..n]:
                                                 hatás számítás-igénye: lineáris
       this.t[i, oszlop] := \times
       ha (i \le n + this.k\"{o}v \ sor - oszlop) akkor this.t[i, i - this.k\"{o}v \ sor + oszlop] := \times
       ha (i \le this.k\"{o}v \ sor + oszlop - l) akkor this.t[i, this.k\"{o}v \ sor + oszlop - i] := *
        this.köv sor := this.köv sor+1
Kezdőállapot: this.t egy üres mátrix, this.köv sor:=1
célállapot:
                    this.köv sor>n
                                                 célfeltétel nagyon egyszerű lett
```



Tologató játék (8-as, 15-ös)



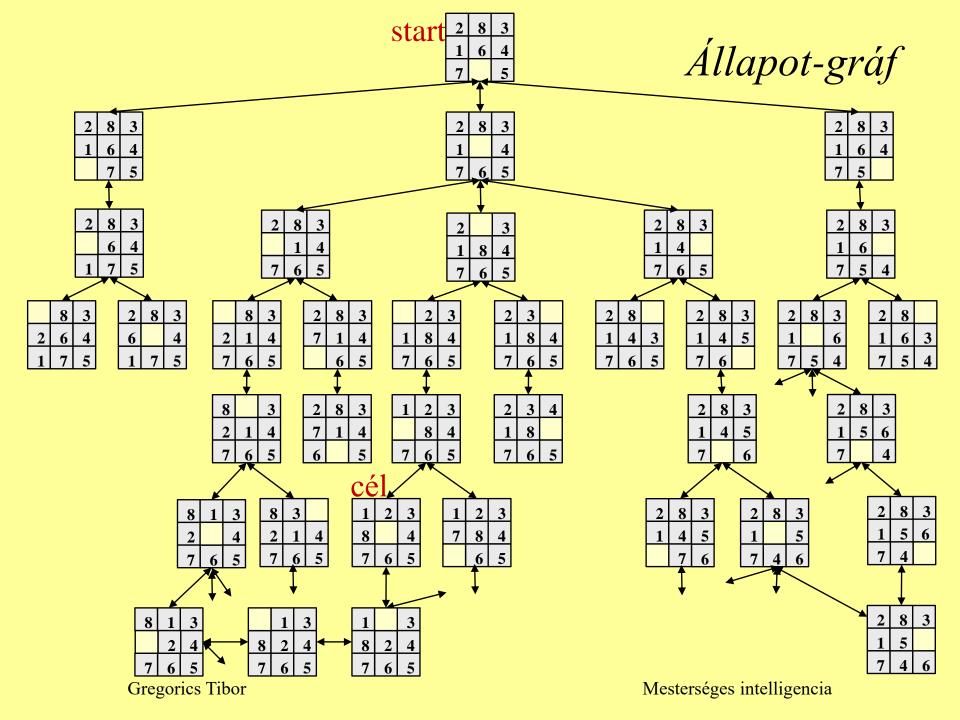
invariáns: egy állapot mátrixának sorfolytonos kiterítése a 0 .. 8 számok egy permutációja, az *üres* hely a 0 elem mátrixbeli sor és oszlopindexe.

$$\underline{\textit{M\"{u}velet}} : \quad \textbf{\textit{Tol}(\textit{ir\'{a}ny})} : \textbf{\textit{AT}} \rightarrow \textbf{\textit{AT}}$$
 koordinátánkénti összeadás

HA
$$irány \in \{(0,-1),(-1,\emptyset),(0,1),(1,0)\}$$
 és

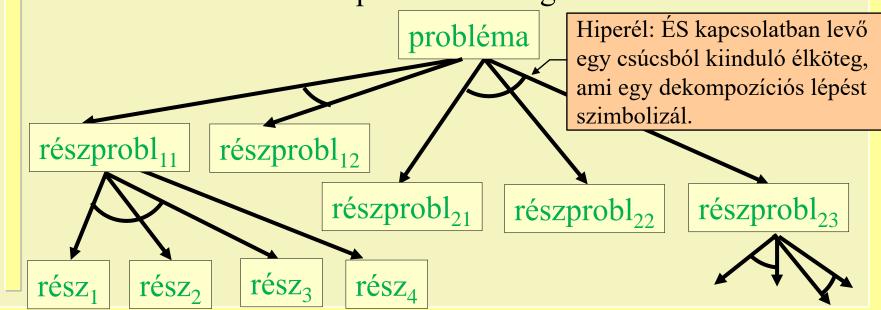
$$(1,1) \le this.\ddot{u}res+ir\acute{a}ny \le (3,3)$$
 (this: AT)

 $this.mátrix[this.\ddot{u}res] \leftrightarrow this.mátrix[this.\ddot{u}res + irány]$ AKKOR this.üres := this.üres +irány

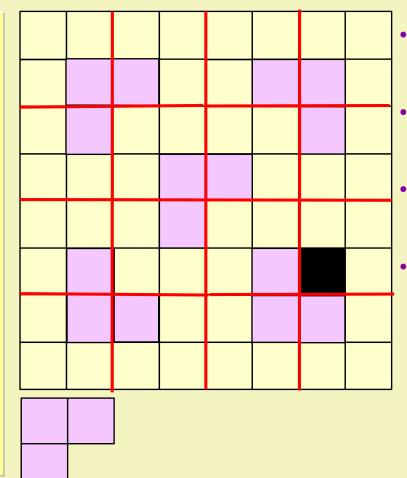


2. Probléma dekompozíció

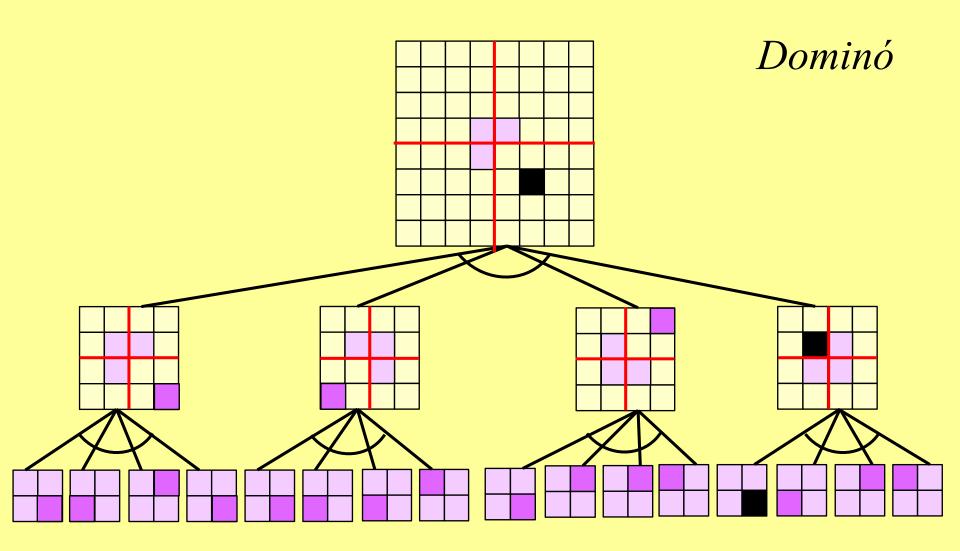
- Egy probléma dekomponálása során a problémát részproblémákra bontjuk, majd azokat tovább részletezzük, amíg nyilvánvalóan megoldható problémákat nem kapunk.
- □ Sokszor egy probléma megoldását akár többféleképpen is fel lehet bontani részproblémák megoldásaira.



Dominó



- Probléma általános leírása: $2^n \times 2^n$ -es tábla egy foglalt mezővel
- Kiinduló probléma:
 8×8-as tábla egy foglalt mezővel
- Egyszerű probléma:
 2×2-es tábla egy foglalt mezővel
 - Dekomponáló operátor: felosztja a táblát 4 egyenlő részre és elhelyez középre egy L alakú dominót úgy, hogy az ne fedjen le mezőt abban a részben, ahol a foglalt mező van

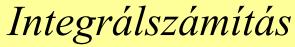


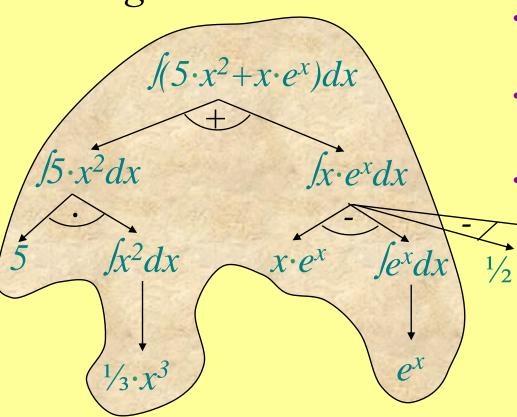
Megoldás gráf: kiinduló problémát egyszerű problémákra visszavezető dekomponálási folyamatot bemutató fa

Megoldás: a részfa elágazásai egy-egy L alakú elem elhelyezését adják.

Gregorics Tibor

Mesterséges intelligencia





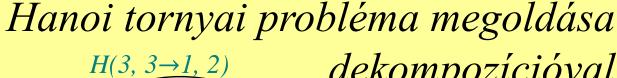
- Probléma általános leírása: szintaktikusan helyes kifejezés
- Kiinduló probléma: adott integrál-kifejezés
- Egyszerű probléma: integráljel nélküli kifejezés
- Dekomponáló operátorok:

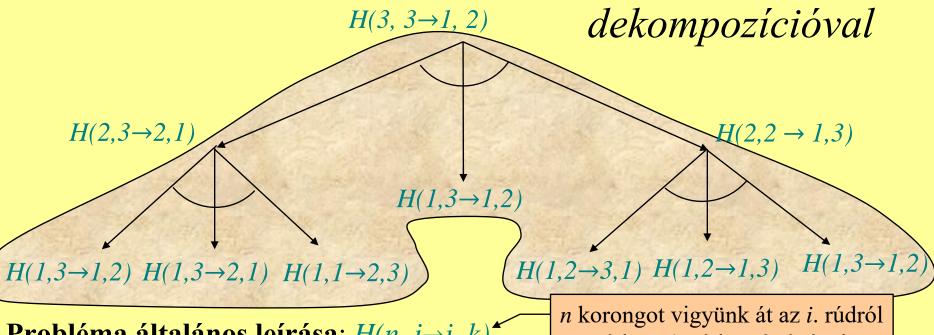
integrálási szabályok

 $\frac{1}{2} x^{2} \cdot e^{x} \int_{1/2}^{1/2} x^{2} \cdot e^{x} dx$ $+ \int_{1/2}^{1/2} x^{2} \cdot e^{x} dx$

Megoldás gráf: a kiinduló problémát egyszerű problémákra visszavezető alternatívák nélküli levezetés: egy részfa, amelynek gyökere a kiinduló probléma, levelei egyszerű problémák, és belső csúcsaiból egy-egy élköteg indul.

Megoldás: a megoldás gráf leveleit balról jobbra haladva kötjük össze a dekomponálások algebrai műveleteivel.





Probléma általános leírása: $H(n, i\rightarrow j, k)$

Kiinduló probléma: $H(3, 3 \rightarrow 1, 2)$

Egyszerű probléma: $H(1, i\rightarrow j, k)$

a j. rúdra a k. rúd segítségével

eldönthető, hogy megoldható-e

Dekomponálás: $H(n, i\rightarrow j, k) \sim \langle H(n-1, i\rightarrow k, j), H(1, i\rightarrow j, k), H(n-1, k\rightarrow j, i) \rangle$

Megoldás gráf: kiinduló problémát egyszerű problémákra visszavezető fa Megoldás: a részfa leveleit kell balról jobbra haladva összeolvasni **Gregorics Tibor** Mesterséges intelligencia

Dekompozíciós modellezés fogalma

- □ A modellhez meg kell adnunk:
 - a feladat részproblémáinak általános leírását,
 - a kiinduló problémát,
 - az egyszerű problémákat, amelyekről könnyen eldönthető, hogy megoldhatók-e vagy sem, és
 - a dekomponáló műveleteket:
 - D: $probléma \rightarrow probléma^+$ és $D(p) = \langle p_1, ..., p_n \rangle$

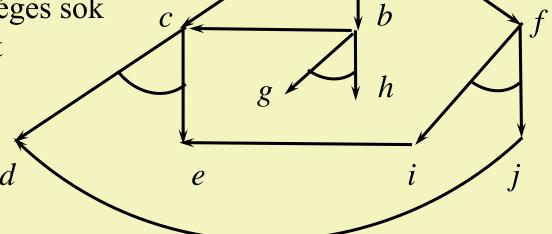
A dekompozíció modellezése ÉS/VAGY gráffal

ÉS/VAGY gráf

- Dekompozíciós modell
 - részprobléma ~ csúcs
 - dekomponáló művelet ~ irányított hiperél hatása egy problémára ugyanazon csúcs
- irányított hiperél ugyanazon csúcsból induló ÉS kapcsolatban álló élek kötege
 - művelet költsége
 hiperél költsége
 - kiinduló probléma ~ startcsúcs
 - o megoldható probléma ~ célcsúcs
- □ Gráf-reprezentáció: ÉS/VAGY gráf, startcsúcs, célcsúcsok
 - dekompozíciós folyam ~ hiperút
 - megoldás
 megoldás-gráf: egy hiperút startcsúcsból célcsúcsokba

ÉS/VAGY gráfok

- 1. Az R=(N,A) élsúlyozott irányított hipergráf, ahol az
 - N a csúcsok halmaza,
 - $A \subseteq \{ (n,M) \in N \times N^+ \mid 0 \neq |M| < \infty \}$ a hiperélek halmaza, |M| a hiperél rendje
 - (c(n,M) az (n,M) költsége)
- 2. Egy csúcsból véges sok hiperél indulhat
- 3. $(0 < \delta \le c(n,M))$



Az n csúcsból az M csúcs-sorozatba vezető irányított hiperút fogalma

□ Egy ÉS/VAGY gráf $n^{\alpha} \rightarrow M$ hiperútja $(n \in N, M \in N^{+})$ egy olyan véges részgráf, amelyben

• *M* csúcsaiból nem indul hiperél,

• *M*-en kívüli csúcsokból csak egy hiperél indul,

 minden csúcs elérhető az n csúcsból egy közönséges irányított úton.

A megoldás-gráf egy olyan hiperút, amely a startcsúcsból célcsúcsok sorozatába vezet.

A hiperút bejárása

- □ Az n→M hiperút egy bejárásán a hiperút csúcsaiból képzett sorozatoknak a felsorolását értjük:
 - az első sorozat: <*n*>
 - a C sorozatot a $C^{k \leftarrow K}$ sorozat követi, ahol a $k \in C$ csúcs $(k \notin M)$ minden előfordulása helyére a K sorozatot írjuk feltéve, hogy van a hiperútnak (k, K) hiperéle.
- ☐ Így egy hiperutat közönséges irányított útként foghatunk fel igaz többféleképpen is, mert több bejárása is lehet:

$$\langle n \rangle \rightarrow \langle a, b \rangle \rightarrow \langle a, a \rangle \rightarrow \langle c, d, c, d \rangle$$

 $\langle n \rangle \rightarrow \langle a, b \rangle \rightarrow \langle c, d, b \rangle \rightarrow \langle c, d, a \rangle \rightarrow \langle c, d, c, d \rangle$

Útkeresés ÉS/VAGY gráfban

- □ ÉS/VAGY gráfbeli megoldás-gráf keresése visszavezethető egy közönséges irányított gráfban történő útkeresésre.
- □ A startcsúcsból induló hiperutakat (köztük a megoldásgráfokat is) a bejárásukkal ábrázolhatjuk, amelye, mint közönséges irányított utak, egy közönséges irányított gráfot határoznak meg. Ennek
 - csúcsai az eredeti ÉS/VAGY gráf csúcsainak sorozatai,
 - startcsúcsa az ÉS/VAGY gráf startcsúcsából álló egy elemű sorozat,
 - célcsúcsai az ÉS/VAGY gráf célcsúcsainak egy részéből álló sorozatok.
- □ A megfeleltetett közönséges irányított gráf megoldási újai az eredeti ÉS/VAGY gráf megoldás-gráfja.