## M BÁNKI

## MECHANIKA I. (Statika)

Erőrendszerek statikája

1.1.2 Lecke. Síkbeli erőrendszerek



## Ó B U D A Ι E G Y E T E

## **CÉLKITŰZÉS**

Ez a lecke bemutatja a közös metszéspontú, a párhuzamos hatásvonalú és az általános síkbeli erőrendszer eredőjének meghatározását szerkesztéssel és számítással.

## KAPCSOLÓDÓ IRODALOM

Mechanika I. (Statika) elektronikus jegyzet 5., 6. fejezet.

### Felhasznált irodalom

[1] Alfred Böge, Walter Schlemmer: Mechanikai és szilárdságtani feladatgyűjtemény, B+V Lap és Könyvkiadó, Budapest, 1993.

[2] Kósa Csaba: Nyugvó rendszerek mechanikája. Példatár és útmutató, Budapest, 2009

[3] Gelencsér Endre: Statika példatár, Gödöllő, 2006



M

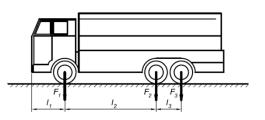
ÓE-BGK GBI Mechanika 1

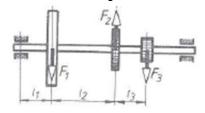


## E GYETEM

## **MOTIVÁCIÓ**

A gyakorlatban gyakran olyan feladatokkal találkozunk, ahol az erővektorok közös síkban találhatóak, illetve érdemes megjegyezni, hogy a térbeli erőrendszerekkel kapcsolatos problémák jó része is visszavezethető síkbeli feladatra, legyen szó egy autó tengelyterheléseinek vagy akár egy fogaskerékhajtás tengelyét terhelő erők kiszámításának problémájáról.





E tananyag elsajátítása révén képesek lehetünk az erőrendszerek eredőjének és az eredő hatásvonalának meghatározására. Az erőrendszer origóba történő redukálásával megtanuljuk az eredő vektorkettős kiszámításának módját.



ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



# E GY E T E M

## **ELMÉLETI ÁTTEKINTÉS**

A közös metszéspontú (közös pontban metsződő) erők eredője egyetlen erő, melynek hatásvonala a közös metszésponton halad át. Az eredő erő nagysága az erők vektoriális összege:

$$\underline{F}_R = \sum_{i=1}^n \underline{F}_i$$

$$(F_1, F_2, F_3, \dots, F_n) \doteq (F_R).$$

Mivel mindegyik erő átmegy a közös "O" metszésponton, arra nyomatékuk nincs:

$$\underline{M}_{0R} = \underline{0}$$





O B U D A I

## számító eljárásban az erővektor koordinátás alakjából indulunk ki:

$$F_{ix} = \underline{F}_i \cdot \underline{i}; F_{iy} = \underline{F}_i \cdot \underline{j},$$

az eredő erővektor pedig a következőképpen alakul:

$$\underline{F}_{R} = \begin{bmatrix} F_{Rx} \\ F_{Ry} \end{bmatrix} = \sum_{i=1}^{n} \underline{F}_{i} = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^{n} F_{ix} \\ \sum_{i=1}^{n} F_{iy} \end{bmatrix}.$$

vetületekből az eredő erővektor nagysága és hajlásszöge is számítható:

$$|\underline{F}_R| = \sqrt{F_{Rx}^2 + F_{Ry}^2}, \qquad tg \; \alpha_R = \frac{F_{Ry}}{F_{Rx}},$$



E G Y E T E M

Mechanika 1

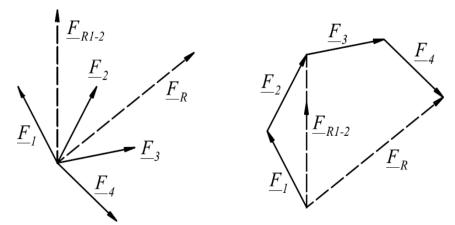
Dr. Horváth Miklós

ÓE-BGK GBI

az egyensúly szükséges feltétele:

$$F_{Rx}=F_{Ry}=0.$$

A szerkesztő eljárás visszavezethető két erő összegzésére. Adott  $(F_1, F_2, F_3, F_4)$  közös metszéspontú erőrendszer, melynek keressük az eredőjét. Először meghatározzuk az első két erő eredőjét:



majd ehhez hozzáadjuk  $F_3$  erőt, és így tovább. Végül kapjuk  $F_R$  eredőt, mely szintén a közös metszésponton halad át.



ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



### O B U D A I

## E G Y E T E M

**Párhuzamos erőkből álló erőrendszer** során úgy választjuk meg a koordináta rendszert, hogy az erők az xy síkba esnek, illetve az erők hatásvonalai párhuzamosak az y tengellyel.

A vektortétel alapján az erőrendszert redukálhatjuk az origóba:

$$(F_1, F_2, F_3, ..., F_n) \doteq (F_R, M_{0R}),$$

ahol

$$\underline{F}_R = \sum_{i=1}^n \underline{F}_i \text{ és } \underline{M}_{0R} = \sum_{i=1}^n \underline{r}_i \times \underline{F}_i.$$

A koordinátarendszer célszerű megválasztása miatt az erő nagyságára írható:

$$F_R = \sum_{i=1}^n F_i \,,$$



ÓE-BGK GBI Mechanika 1

ami <u>j</u> irányú, a nyomaték nagysága pedig:

$$M_{0R} = \sum_{i=1}^{n} x_i \cdot F_i = x_R \cdot F_R.$$

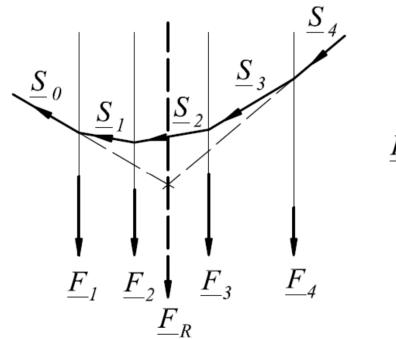
Az eredő erő helye a nyomatéki tétel segítségével meghatározható:

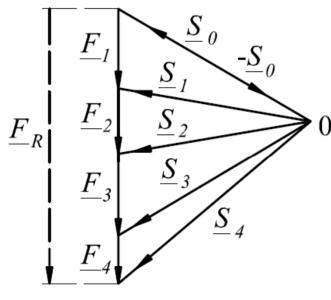
$$x_R = \frac{\sum_{i=1}^n x_i \cdot F_i}{F_R}$$

ahol  $x_R$  az eredő x tengellyel való metszéspontját határozza meg.



A szerkesztési eljárásban a kötélsokszög (kötélábra) szerkesztést alkalmazzuk, ahol az elrendezési ábrán hosszléptéket, az erők vektorábrájában erőléptéket kell használni.







ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



## E G Y E T E M

## BÁNKI

Általános síkbeli erőrendszerről beszélünk, ha az erők hatásvonalai egyéb megkötés nélkül közös síkban helyezkednek el. A koordináta rendszer xy síkját – célszerűen – az erőkkel közös síkban vesszük fel. A vektortétel alapján az erőket az origóba redukálhatjuk:

$$(F_1, F_2, F_3, ..., F_n) \doteq (F_R, M_{0R}),$$

ahol az eredő erő:

$$\underline{F}_{R} = \sum_{i=1}^{n} \underline{F}_{i} = \begin{bmatrix} \sum_{i=1}^{n} F_{ix} \\ \sum_{i=1}^{n} F_{iy} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} F_{Rx} \\ F_{Ry} \end{bmatrix},$$

mely két skaláregyenletre bontható:



### O B U D A I

## EGYETEM

BÁNKI

$$F_{Rx} = \sum_{i=1}^{n} F_{ix} = \sum_{i=1}^{n} |\underline{F}_{i}| \cdot \cos \alpha_{i},$$

$$F_{Ry} = \sum_{i=1}^{n} F_{iy} = \sum_{i=1}^{n} |\underline{F}_{i}| \cdot \sin \alpha_{i}.$$

A redukált nyomaték:

$$\underline{M}_{0R} = \sum_{i=1}^{n} \underline{M}_{0i} = \sum_{i=1}^{n} \underline{r}_{i} \times \underline{F}_{i} = \sum_{i=1}^{n} \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ x_{i} & y_{i} & 0 \\ F_{\chi i} & F_{y i} & 0 \end{vmatrix} =$$

$$= \sum_{i=1}^{n} (x_i \cdot F_{yi} - y_i \cdot F_{xi}) \cdot \underline{k} =$$

$$= \sum_{i=1}^{n} x_{0i} \cdot F_{yi} \cdot \underline{k} = \sum_{i=1}^{n} -y_{0i} \cdot F_{xi} \cdot \underline{k}.$$



Az eredő erő helye a nyomatéki tétel segítségével meghatározható:

$$x_{0R} = \frac{\sum_{i=1}^{n} \left( x_i \cdot F_{yi} - y_i \cdot F_{xi} \right)}{F_{Rv}},$$

ahol  $x_{0R}$  az eredő x tengellyel való metszéspontját határozza meg.

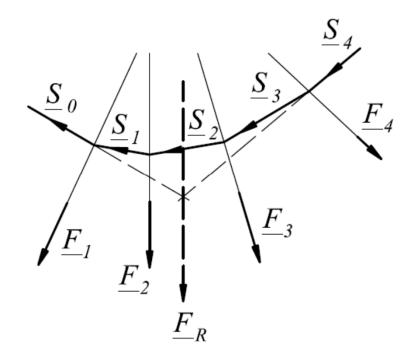
Az eredő helye és nagysága a párhuzamos erőkből álló erőrendszerekhez hasonlóan szerkesztéssel is meghatározható. Az eredő nagyságát és irányát a vektorábrából, a helyét a kötélsokszög felhasználásával határozhatjuk meg.

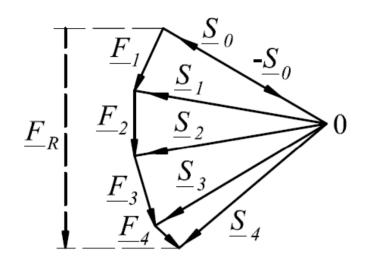




### O B U D A I

### E G Y E T E M





A mintafeladatok megoldása előtt érdemes megjegyezni, hogy a feladatok egy megfelelően megválasztott koordinátarendszer felvétele után, tisztán mechanikai, "elméleti" feladattá egyszerűsödnek.



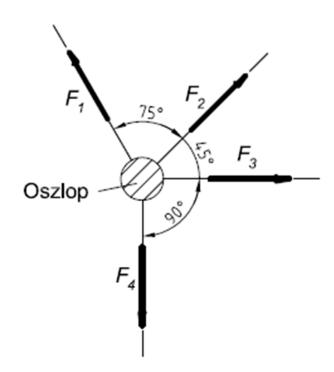
ÓE-BGK GBI Mechanika 1



## E G Y E T E $\mathbf{M}$

## 1. MINTAPÉLDA

Az ábrán (metszetben) látható telefonoszlopot vízszintesen 4 huzal húzza  $F_1$ ,  $F_2$ ,  $F_3$ ,  $F_4$  erővel. Keressük az erők eredőjét és az eredő irányszögét. Oldjuk meg a feladatot számítással és szerkesztéssel!





**Adatok:**  $F_1 = 400 N, F_2 = 500, F_3 = 350 N, F_4 = 450 N.$ 

ÓE-BGK GBI

Mechanika 1

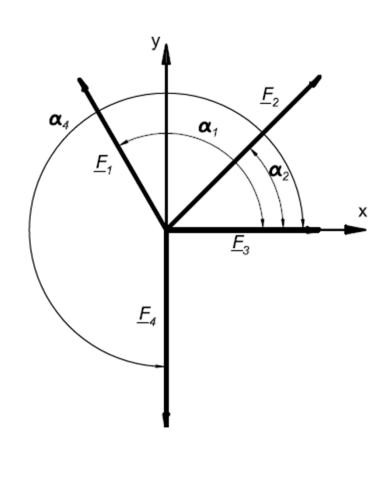


## E GYETEM

## Megoldás

Adott tehát négy, közös metszéspontú erő egy xy koordinátarendszerben, melynek keressük az eredőjét és az eredő hajlásszögét.

A feladat megoldása során használt szögeket az x tengelyhez képest olvassuk le, így az előjelhelyes eredményt is az xy koordinátarendszerben fogjuk megkapni.





ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



## A feladat megoldása számítással:

Az eredő erő:

$$\underline{F}_{R} = \begin{bmatrix} F_{Rx} \\ F_{Ry} \end{bmatrix}$$

O B U D A I

A vektort skaláregyenletekre felbontva kapjuk az eredő x és y irányú komponenseit:

$$F_{Rx} = \sum_{i=1}^{n} F_{ix} = \sum_{i=1}^{n} |\underline{F}_{i}| \cdot \cos \alpha_{i} =$$

$$= F_1 \cdot \cos \alpha_1 + F_2 \cdot \cos \alpha_2 + F_3 \cdot \cos \alpha_3 + F_4 \cdot \cos \alpha_4$$

$$= 400 N \cdot \cos 120^{\circ} + 500 N \cdot \cos 45^{\circ} + 350 N \cdot \cos 0^{\circ} +$$

$$+450 N \cdot \cos 270^{\circ} = -200 N + 354 N + 350 N + 0 N =$$

$$= 504 N$$



EGYETEM



## $F_{Ry} = \sum F_{iy} = \sum |\underline{F_i}| \cdot \sin \alpha_i =$

$$= F_1 \cdot \sin \alpha_1 + F_2 \cdot \sin \alpha_2 + F_3 \cdot \sin \alpha_3 + F_4 \cdot \sin \alpha_4 =$$

$$= 400 N \cdot \sin 120^{\circ} + 500 N \cdot \sin 45^{\circ} + 350 N \cdot \sin 0^{\circ} +$$

$$+450 N \cdot \sin 270^{\circ} = 346 N + 354 N + 0 N - 450 N =$$

= 250 N

Az eredő erő nagysága és hajlásszöge: 
$$\left|\underline{F}_{R}\right| = \sqrt{F_{Rx}^{2} + F_{Ry}^{2}} = \sqrt{(504 \ N\ )^{2} + (250 \ N\ )^{2}} = 562 \ N$$

$$\alpha_R = arctg \frac{F_{Ry}}{F_{Ry}} = arctg \frac{250 \text{ N}}{504 \text{ N}} = 26.4^{\circ}$$



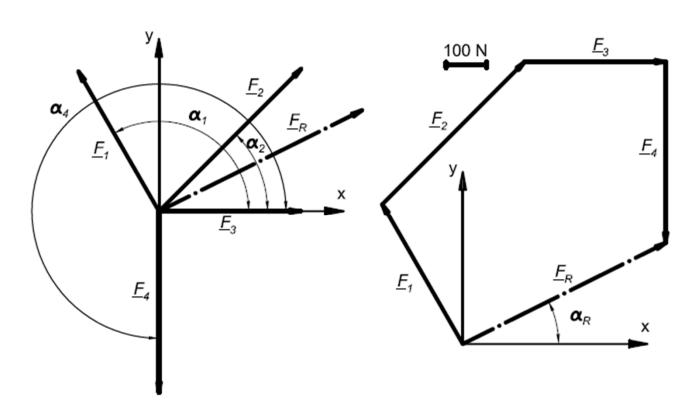


#### E G Y E T E M



### A feladat megoldása szerkesztéssel:

szerkezetábra: erőábra:



Mivel a közös metszéspontú erőrendszer eredője is keresztülmegy a metszésponton, az eredő helye egyértelműen meghatározott. Az eredő nagysága és

ÓE-BGK GBI Mechanika 1



E G Y E T E M

BÁNKI

iránya az erőábrában (vektorsokszög) kerül megszerkesztésre. Erőléptéket felvéve és alkalmazva, az erőket nyílfolytonosan összegezzük, majd a kezdő és végpontot összekötve (ütköző nyílértelemmel) kapjuk az eredő erőt. Nagyságát és hajlásszögét léptékhelyesen leolvashatjuk a vektorábrából.

Az erő nagysága az erőlépték alapján és hajlásszöge:  $F\cong 560~N$ ,  $\alpha_R=26^\circ$ .

### Válasz/értékelés

A feladat megoldása során kerestük a telefonoszlopot terhelő huzalok eredő erejét. A megoldás az erők koordinátarendszerben való feltüntetése, majd összegzése volt, melyet számítással és szerkesztéssel is megoldottunk.

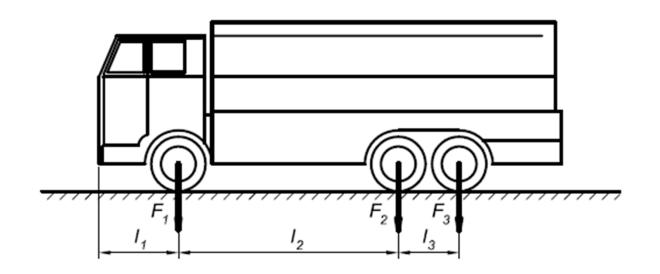


## EGYETEM

## BÁNKI

## 2. MINTAPÉLDA

A teherautó tengelyterhelése  $F_1$ ,  $F_2$  és  $F_3$ . Az  $l_1$ ,  $l_2$ ,  $l_3$  távolságok ismeretében határozzuk meg az összsúlyt (eredő erőt) illetve hatásvonalának helyét a teherautó elejéhez képest. Oldjuk meg a feladatot számítással és szerkesztéssel!



**Adatok:** 

$$F_1 = 50 \text{ kN}, F_2 = F_3 = 52 \text{ kN},$$
  
 $l_1 = 1.7 \text{ m}, l_2 = 4.7 \text{ m}, l_3 = 1.3 \text{ m}.$ 

ÓE-BGK GBI

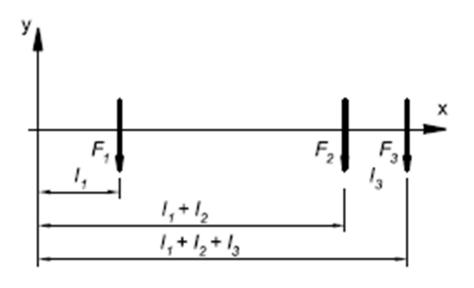
Mechanika 1



## EGYETEM

### Megoldás

A feladat megoldását a szerkezet elhagyásával és egy alkalmasan megválasztott koordinátarendszer felrajzolásával kezdjük. Az y tengelyt célszerűen az autó elejéhez "rögzítjük", az erők távolságát pedig a későbbi számítások miatt az origóhoz képest jelöljük.





ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



A feladatban adott tehát egy  $F_1$ ,  $F_2$  és  $F_3$  **párhuzamos erőkből álló erőrendszer**, keressük az eredő erőt, azaz az eredő erővektor helyét és nagyságát.

## A feladat megoldása számítással:

Az erők a párhuzamos erőrendszer – és a jelen koordinátarendszer irányítottsága miatt - csak <u>j</u> irányú komponenseket tartalmaznak, így az eredő erő nagysága:

$$F_R = \sum_{i=1}^{n} F_i = 50 \ kN + 52 \ kN + 52 \ kN = 154 \ kN$$

Az eredő helye:

$$x_R = \frac{\sum_{i=1}^n x_i \cdot F_i}{F_R} =$$



 $\mathbf{M}$ 

E G Y E T E

ÓE-BGK GBI Mechanika 1

## E T E M

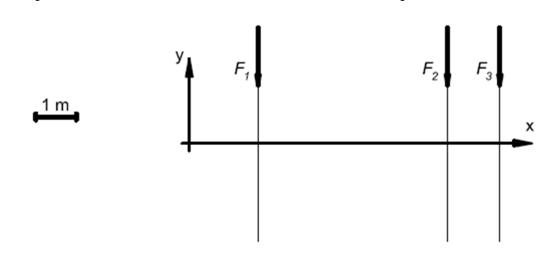
$$= \frac{(l_1 \cdot F_1) + ((l_1 + l_2) \cdot F_2) + ((l_1 + l_2 + l_3) \cdot F_3)}{F_R} =$$

$$= \frac{(1,7 m \cdot 50 kN) + (6,4 m \cdot 52 kN) + (7,7 m \cdot 52 kN)}{154 kN} =$$

$$= 5,3 m$$

### A feladat megoldása szerkesztéssel:

Első lépésben egy hosszlépték alkalmazása mellett megrajzoljuk az erők szerkezetábráját:





EGYETEM

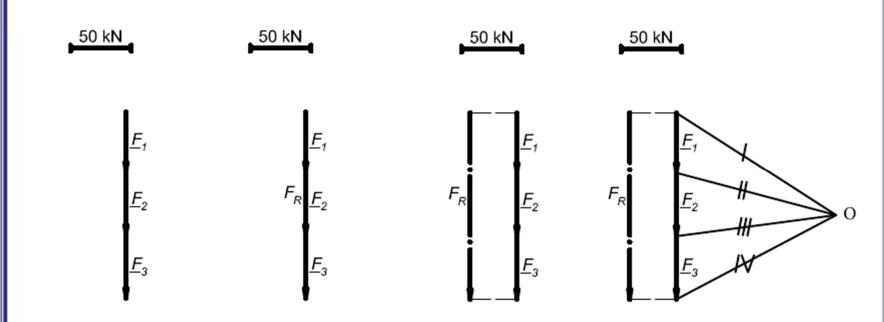


Ezután megszerkesztjük az erők vektorsokszögét a megválasztott erőléptéknek megfelelően.

Az első erővektor kezdőpontját összekötjük az utolsó erővektor végpontjával, így kapjuk az eredő erővektort, a vektorábra nyílfolyama az eredőre nézve ütköző. A lépték segítségével az eredő meghatározható. Jelen feladatban az erők egy vonalba esnek, így a könnyebb értelmezhetőség érdekében az eredőt kissé eltolva is megrajzoljuk.

Ezután következik a kötélábra szerkesztése. Felveszünk egy O póluspontot, majd ezt összekötjük az erők kezdő- illetve végpontjával, és beszámozzuk őket az ábra szerint. Az első erő kezdőpontjából húzott kötéloldal az I-es. Az első erő végpontja, illetve a második erő kezdőpontjából húzott kötéloldal a II-es jelet kapja, és így tovább.

## Ó B U D A I E GYETEM



A szerkesztés eredménye a lépték használatával, mérés alapján:

$$F_R = 154 \, kN$$



ÓE-BGK GBI Mechanika 1



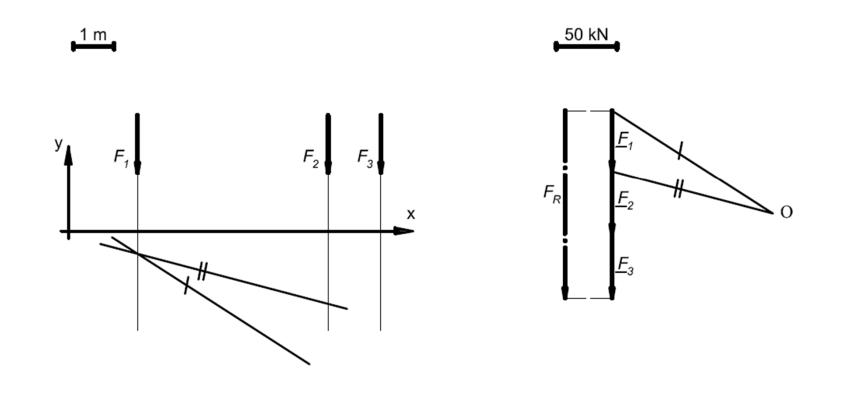
E G Y E T E M



A kötéloldalakkal párhuzamosokat húzunk a szerkezeti ábrába oly módon, hogy az első erő hatásvonalát metszük az I-es és II-es kötéloldallal.

Majd a második erő hatásvonalát metsző II-es kötéloldali metszéspontba párhuzamost húzunk a III-as kötéloldallal és így tovább. Végül az utolsó kötéloldalt metszésre hozzuk az I-es kötéloldallal, a metszéspont kijelöli az eredő erő hatásvonalának helyét.

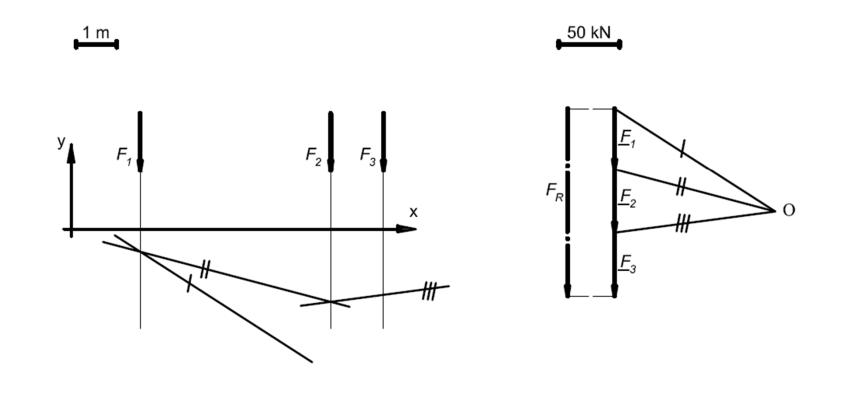
A kötéloldalakkal párhuzamosokat húzunk a szerkezeti ábrába oly módon, hogy az első erő hatásvonalát metszük az I-es és II-es kötéloldallal.





ÓE-BGK GBI Mechanika 1

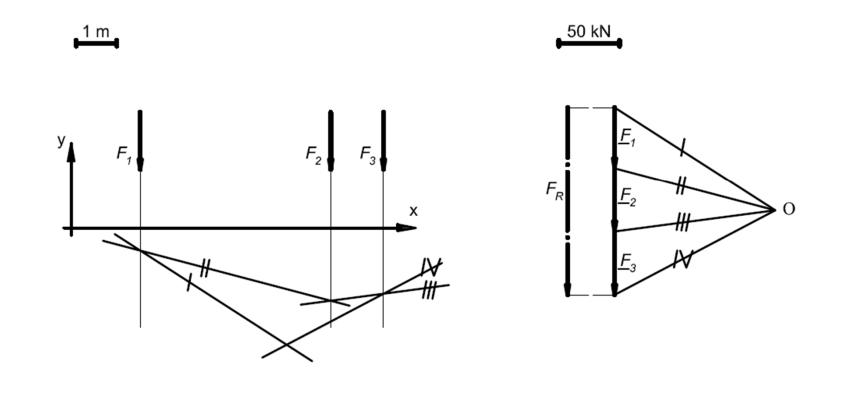
Majd a második erő hatásvonalát metsző II-es kötéloldali metszéspontba párhuzamost húzunk a III-as kötéloldallal,





ÓE-BGK GBI Mechanika 1

és így tovább. Végül az utolsó kötéloldalt metszésre hozzuk az I-es kötéloldallal,



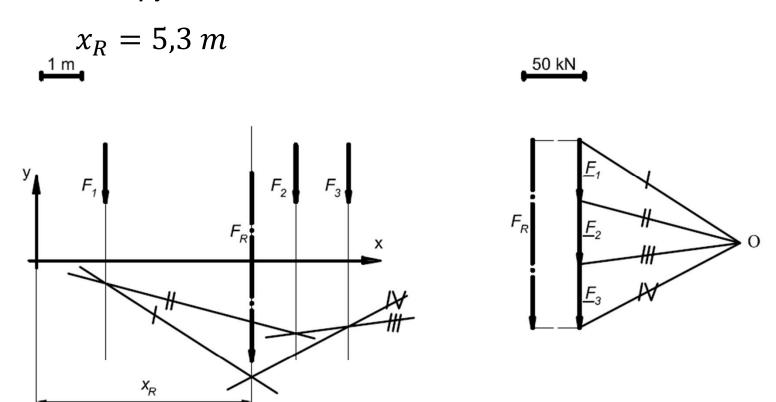


ÓE-BGK GBI Mechanika 1



a metszéspont kijelöli az eredő erő hatásvonalának helyét.

Az eredő erővektor helye a szerkesztés eredményei, mérés alapján:





ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



### Válasz/értékelés

A feladat megoldása során kerestük a teherautó összsúlyát és a terhelés eredőjének helyét.

A feladatot számítással és szerkesztéssel is megoldottunk, a szerkesztés során az erők helyét koordináta rendszerben ábrázoltuk, vektorábrában összegeztük, majd kötélsokszög szerkesztés során megkerestük a vektorábrában kapott eredő helyét. A szerkesztés során kapott eredményeket méréssel állapítottuk meg a feladatban felvett léptékek felhasználásával.

E G Y E T E M





## E G Y E T E M

## 3. MINTAPÉLDA

A fenékcsappantyúra G súlyerő,  $F_1$ és súrlódásmentes csigán átvetett idealizált kötélen keresztül  $F_2$  erő hat. Az erők hatásvonalainak távolsága  $l_1$ ,  $l_2$  és  $l_3$ , a kötél hajlásszöge  $\alpha$ .

Keressük

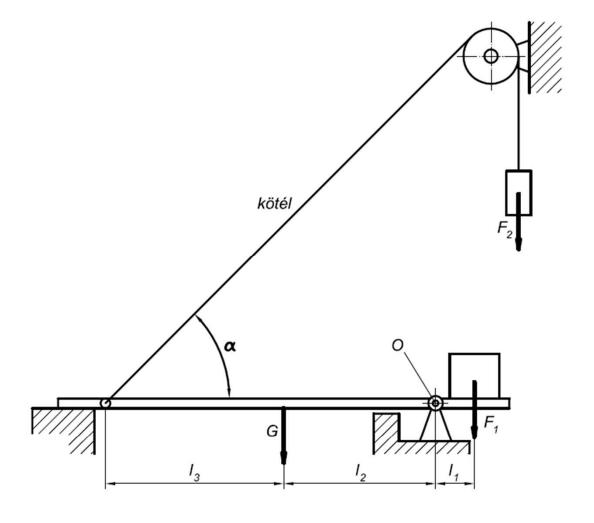
- az eredő nagyságát,
- az eredő hajlásszögét a vízszinteshez képest, illetve
- az eredő hatásvonalának távolságát az O ponthoz viszonyítva.

Oldjuk meg a feladatot számítással és szerkesztéssel!

**Adatok:** 
$$G = 2 kN, F_1 = 1.5 kN, F_2 = 0.5 kN,$$
  $l_1 = 0.2 m, l_2 = 0.8 m, l_3 = 0.9 m, \alpha = 45^{\circ}.$ 



ÓE-BGK GBI Mechanika 1





ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



## Ó B U D A I E G Y E T E

## BÁNKI

M

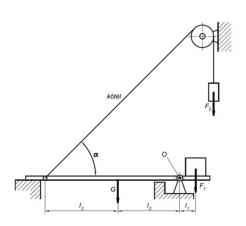
## Megoldás

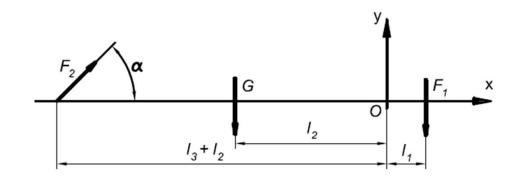
A feladat megoldását ismét a szerkezet elhagyásával és egy alkalmasan megválasztott koordinátarendszer felvételével kezdjük.

A feladat felrajzolásakor figyelembe vesszük, hogy a kötél végén felfüggesztett  $F_2$  súlyerő hatására a kötélben  $F_2$  erő ébred.

Ne felejtsük, az erők a hatásvonalaikon eltolhatók és tetszőlegesen felbonthatók összetevőkre.

Így a feladat tehát egy G,  $F_1$  és  $F_2$  **általános síkbeli erőrendszer**. Keressük az eredő erőt, az eredő hajlásszögét és hatásvonalának távolságát az "O" ponthoz viszonyítva. Írjuk fel az eredő vektorkettőst is!







ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



## E GYETEM

## A feladat megoldása számítással:

Az eredő erővektort számíthatjuk skaláregyenletekre bontva vagy vektoros formában is. Most ez utóbbit választjuk.

Írjuk fel előjelhelyesen a feladatban szereplő erőket és a támadáspontjukba mutató helyvektorokat vektoros alakban: x, y, z térbeli koordinátarendszernek megfelelően! (Bár a feladat síkbeli, szükség van a z koordinátákra is. A feladat során hamarosan belátjuk, hogy az origóra történő redukálás során keletkező nyomatékvektor z irányú, azaz merőleges a feladatban szereplő erők síkjára.)

Az eredő erő számítása:

$$\underline{G} = \begin{bmatrix} 0 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix} kN, \underline{r}_g = \begin{bmatrix} -0.8 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} m$$



ÓE-BGK GBI Mechanika 1



# O B U D A I

# $\underline{F_1} = \begin{bmatrix} 0 \\ -1.5 \end{bmatrix} kN, \underline{r_1} = \begin{bmatrix} 0.2 \\ 0 \end{bmatrix} m$

 $F_R = G + F_1 + F_2 =$ 

$$\underline{F}_{2} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0,5 \cdot \cos 45^{\circ} \\ 0,5 \cdot \sin 45^{\circ} \end{bmatrix} kN = \begin{bmatrix} 0,35 \\ 0,35 \\ 0 \end{bmatrix} kN, \underline{r}_{2} = \begin{bmatrix} -1,7 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} m$$

$$= \begin{bmatrix} 0 \\ -2 \\ 0 \end{bmatrix} kN + \begin{bmatrix} 0 \\ -1.5 \\ 0 \end{bmatrix} kN + \begin{bmatrix} 0.35 \\ 0.35 \\ 0 \end{bmatrix} kN = \begin{bmatrix} 0.35 \\ -3.15 \\ 0 \end{bmatrix} kN$$
$$|\underline{F}_R| = \sqrt{(0.35 \ kN)^2 + (-3.15 \ kN)^2} = 3.17 \ kN$$

Az eredő hajlásszöge:

$$\alpha_R = arctg \frac{F_{Ry}}{F_{Rx}} = arctg \frac{-3,15 \ kN}{0,35 \ kN} = -83,6^{\circ}$$

ÓE-BGK GBI Mechanika 1



# EGYETEM

BÁNKI

Az eredő hatásvonalának origótól mért távolságához meg kell határozni a *redukált nyomatékvektor*t, melyet a hely- és erővektorok vektoriális szorzatának összege ad:

$$\underline{M}_{0R} = \sum_{i=1}^{n} \underline{M}_{0i} = \sum_{i=1}^{n} \underline{r}_{i} \times \underline{F}_{i} = \sum_{i=1}^{n} \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ x_{i} & y_{i} & 0 \\ x_{i} & y_{i} & 0 \end{vmatrix} \\
\underline{M}_{G} = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ -0.8 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \end{vmatrix} kNm = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1.6 \end{bmatrix} kNm \\
\underline{M}_{1} = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ 0.2 & 0 & 0 \\ 0 & -1.5 & 0 \end{vmatrix} kNm = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -0.3 \end{bmatrix} kNm \\
\underline{M}_{2} = \begin{vmatrix} \underline{i} & \underline{j} & \underline{k} \\ -1.7 & 0 & 0 \\ 0.35 & 0.35 & 0 \end{vmatrix} kNm = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -0.6 \end{bmatrix} kNm$$

ÓE-BGK GBI

Mechanika 1

# $M_{OR} = M_G + M_1 + M_2 =$

$$= \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1,6 \end{bmatrix} kNm + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -0,3 \end{bmatrix} kNm + \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ -0,6 \end{bmatrix} kNm = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 0,7 \end{bmatrix} kNm$$

Az egyenlet mindkét oldalát skalárisan megszorozzuk a z tengely irányába mutató k egységvektorral:

$$M_{0R} = 0.7 \ kNm$$

Az eredő hatásvonalának távolsága az x tengely mentén az origótól (x tengelymetszék):

$$x_{0R} = \frac{M_{0R}}{F_{Ry}} = \frac{0.7 \ kNm}{-3.15 \ kN} = -0.22 \ m$$





# EGYETEM



## A feladat megoldása szerkesztéssel:

(A szerkesztés analóg a párhuzamos erőrendszerek mintapéldájával.)

Első lépésben egy hosszlépték alkalmazása mellett megrajzoljuk az erők szerkezetábráját.

Ezután megszerkesztjük az erők vektorsokszögét a megválasztott erőléptéknek megfelelően. Az első erővektor kezdőpontját összekötjük az utolsó erővektor végpontjával, így kapjuk az eredő erővektort, a vektorábra nyílfolyama az eredőre nézve ütköző. A lépték segítségével az eredő meghatározható.

Ezután következik a kötélábra szerkesztése. Felveszünk egy O póluspontot, majd ezt összekötjük az erők kezdő- illetve végpontjával, és beszámozzuk őket az ábra szerint. Az első erő kezdőpontjából húzott kötéloldal az I-es. Az első erő végpontja, illetve a

ÓE-BGK GBI Mechanika 1



E GYETEM

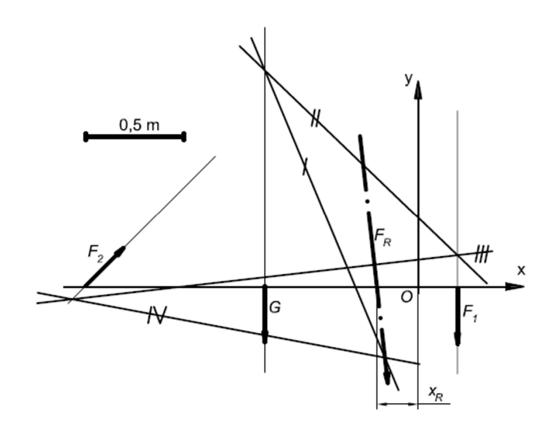
második erő kezdőpontjából húzott kötéloldal a II-es jelet kapja, és így tovább. A kötéloldalakkal párhuzamosokat húzunk a szerkezeti ábrába oly módon, hogy az első erő hatásvonalát metszük az I-es és II-es kötéloldallal. (Az erővektorok hatásvonalát érdemes meghosszabbítani.)

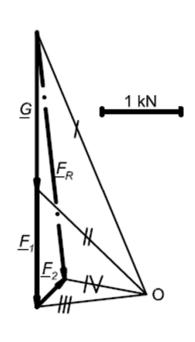
Majd a második erő hatásvonalát metsző II-es kötéloldali metszéspontba párhuzamost húzunk a III-as kötéloldallal és így tovább. Végül az utolsó kötéloldalt metszésre hozzuk az I-es kötéloldallal, a metszéspont kijelöli az eredő erő hatásvonalának helyét.



A szerkesztés eredménye a léptékek használatával, mérés alapján:

$$F_R = 3.2 \text{ kN}, x_{0R} = -0.2 \text{ m}$$







ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



### Válasz/értékelés

A feladat megoldása során kerestük a fenékcsappantyúra ható erőrendszer eredőjét és hatásvonalát.

A feladatot számítással és szerkesztéssel is megoldottunk.

A számító eljárás során kapott eredő erő és eredő nyomatékvektor az erőrendszer origóba redukált vektorkettősét adják  $\left[\underline{F}_R;\underline{M}_{0R}\right]_0$ .

A szerkesztés során az erők helyét koordináta rendszerben ábrázoltuk, vektorábrában összegeztük, majd kötélsokszög szerkesztés során megkerestük a vektorábrában kapott eredő helyét. A szerkesztés során kapott eredményeket méréssel állapítottuk meg a feladatban felvett léptékek felhasználásával.





M

ÓE-BGK GBI Mechanika 1



# E GYETEM

# 1. FELADAT

Adott egy  $F_1, F_2, F_3, F_4$  erőkből álló közös támadáspontú erőrendszer. Az erők irányszögei  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3$ és  $\alpha_4$ .

Határozzuk meg az eredő erőt és az eredő erő irányszögét!

**Adatok:**  $F_1=22~N, F_2=15~N, F_3=30~N, F_4=25~N,$   $\alpha_1=15^\circ, \alpha_2=60^\circ, \alpha_3=145^\circ, \alpha_4=210^\circ.$ 

Végeredmények:  $F_R = 29.2 N$ ,  $\alpha_R = 126.76^\circ$ .





# E GYETEM

# 2. FELADAT

Adott egy  $F_1, F_2, F_3, F_4, F_5, F_6$  erőkből álló közös támadáspontú erőrendszer. Az erők irányszögei  $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \alpha_4, \alpha_5$  és  $\alpha_6$ .

Határozzuk meg az eredő erőt és az eredő erő irányszögét!

**Adatok:**  $F_1 = 75~N, F_2 = 125~N, F_3 = 95~N, F_4 = 150~N, F_5 = 170~N, F_6 = 115~N,$   $\alpha_1 = 27^\circ, \alpha_2 = 72^\circ, \alpha_3 = 127^\circ, \alpha_4 = 214^\circ,$   $\alpha_5 = 270^\circ, \alpha_6 = 331^\circ.$ 

**Végeredmények:**  $F_R = 84,46 \, N$ ,  $\alpha_R = 286,9^{\circ}$ .

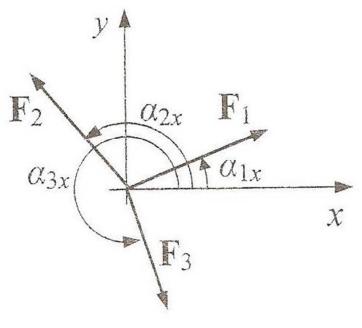


## 3. FELADAT

Az ábrán látható elrendezésben egyensúlyi erőrendszer terhel egy anyagi pontot.

Határozzuk meg  $F_3$  erő nagyságát és az x tengellyel

bezárt szögét!



**Adatok:**  $F_1 = 40 \ kN$ ,  $\alpha_{1x} = 43^{\circ}$ ,  $F_2 = 46 \ kN$ ,  $\alpha_{2x} = 152^{\circ}$ 

**Végeredmények:**  $F_3 = 50,18 \, kN$ ,  $\alpha_{3x} = 283,09^{\circ}$ .



M

ÓE-BGK GBI Mechanika 1



# 4. FELADAT

Adott  $F_1, F_2$  párhuzamos hatásvonalú, azonos nyílértelmű erő, egymástól *l* távolságra. Határozzuk meg az eredő erőt és az eredő erő  $F_2$  erő hatásvonalától való  $l_0$  távolságát!

**Adatok:**  $F_1 = 5 N$ ,  $F_2 = 11.5 N$ , l = 18 cm.

**Végeredmények:**  $F_R = 16.5 N$ ,  $l_0 = 5.46 cm$ .





# Ó B U D A I E G Y E T E

# 5. FELADAT

Adott  $F_1, F_2$  párhuzamos hatásvonalú, ellentétes nyílértelmű erő, egymástól l távolságra.  $F_1$  az y tengely irányába pozitívan,  $F_2$  negatívan hat.

Határozzuk meg

- az eredő erőt,
- az eredő erő  $F_1$  erő hatásvonalától való  $l_0$  távolságát,
- az eredő erő nyílértelmét!

**Adatok:**  $F_1 = 180 N$ ,  $F_2 = 240 N$ , l = 780 mm.

Végeredmények:  $F_R = 60 N$ ,  $l_0 = 3.12 m$ , negatív irányba.



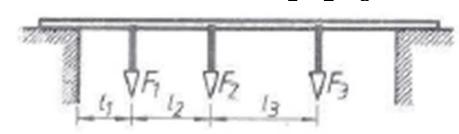
M

# Ó B U D A I E G Y E T E

# M BÁNKI

### 6. FELADAT

Az ábrán látható pallóra  $F_1, F_2, F_3$  párhuzamos hatásvonalú erőrendszer hat  $l_1, l_2, l_3$ távolságban.



Határozzuk meg

- az eredő erőt,
- az eredő erő hatásvonalának távolságát a palló bal oldali alátámasztási pontjától!

**Adatok:** 
$$F_1 = 800 N$$
,  $F_2 = 1.1 kN$ ,  $F_3 = 1.2 kN$ ,  $l_1 = 1 m$ ,  $l_2 = 1.5 m$ ,  $l_3 = 2 m$ .

**Végeredmények:**  $F_R = 3.1 \ kN$ ,  $l_R = 2.89 \ m$ .



### 7. FELADAT

Az ábrán látható tengelyre  $F_1, F_2, F_3$  párhuzamos hatásvonalú erőrendszer hat  $l_1, l_2, l_3$ távolságban.

Határozzuk meg

- az eredő erő nagyságát és értelmét,
- az eredő erő hatásvonalának távolságát a bal oldali alátámasztás középpontjától!

**Adatok:**  $F_1 = 500 N$ ,  $F_2 = 800 N$ ,  $F_3 = 2.1 kN$ ,  $l_1 = 150 \, mm, l_2 = 300 \, mm, l_3 = 150 \, mm$ 

Végeredmények:  $F_R = 1.8 \ kN$ , lefelé hat,  $l_R = 0.542 \, m.$ 



 $\mathbf{M}$ 

E G Y E T E



# 8. FELADAT

Az ábrán látható tartóra  $F_1, F_2$  párhuzamos hatásvonalú erők hatnak. Közöttük egy kötél  $F_K$  erővel  $\alpha$  hajlásszög alatt húzza a tartót felfelé. A távolságok:  $l_1, l_2, l_3$ .

Határozzuk meg

- az eredő erőt,
- az eredő erő hatásvonalának hajlásszögét a függőleges irányhoz képest,
- az eredő erő hatásvonalának távolságát a "B" alátámasztási ponttól!

**Adatok:**  $F_1 = 30 \ kN$ ,  $F_2 = 20 \ kN$ ,  $F_K = 25 \ kN$ ,  $\alpha = 60^\circ$   $l_1 = 2 \ m$ ,  $l_2 = 1.5 \ m$ ,  $l_3 = 0.7 \ m$ .

**Végeredmények:**  $F_R = 30,98 \ kN$ ,  $\alpha_R = -23,79^\circ$ ,  $\alpha_R = 2,98 \ m$ .



M

E G Y E T E

ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



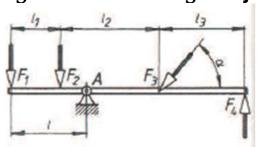
### O B U D A I

# E G Y E T E M

# BÁNKI

### 9. FELADAT

Az ábrán látható kétkarú emelőre  $F_1, F_2, F_3, F_4$  erő hat. Távolságuk:  $l_1, l_2, l_3$  és adott  $F_3$  hajlásszöge  $\alpha$ .



Mekkora reakcióerő ébred az "A" pontban, illetve a a hatásvonala mekkora szöget zár be az emelővel? Milyen távolságban kell lennie az  $F_1$  erőnek az "A" ponttól, hogy az emelő egyensúlyban legyen? (Megj.: Az "A" pontban a négy erő ellenereje hat.)

**Adatok:**  $F_1 = 300 N$ ,  $F_2 = 200 N$ ,  $F_3 = 500 N$ ,  $F_4 = 100 N$ ,  $\alpha = 50^{\circ}$ ,  $l_1 = 2 m$ ,  $l_2 = 4 m$ ,  $l_3 = 3.5 m$ .

**Végeredmények:**  $F_A = 846,4 N, \alpha_A = 67,68^{\circ}, l = 2.23 m.$ 

ÓE-BGK GBI

Mechanika 1



## 10. FELADAT

Adott az ábrán látható  $F_1, F_2, F_3, F_4$ erőkből és egy  $M_0$  koncentrált nyomatékból álló általános síkbeli erőrendszer.

Adott az erők és a koncentrált nyomaték nagysága, az erők hatásvonalainak x tengellyel bezárt szöge és az erők támadáspontjába mutató helyvektor.

Határozzuk meg szerkesztéssel és számítással az erőrendszer eredőjének helyét, irányát és nagyságát!

Adatok: 
$$F_1 = 365 \text{ N}, r_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix} \text{ m}, \alpha_1 = 120^\circ,$$

$$F_2 = 471 \text{ N}, r_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \text{ m}, \alpha_2 = 75^\circ,$$

$$F_3 = 550 \text{ N}, r_3 = \begin{bmatrix} 3 \\ 3 \end{bmatrix} \text{ m}, \alpha_3 = 0^\circ,$$

$$F_4 = 390 \text{ N}, r_4 = \begin{bmatrix} 4 \\ 0 \end{bmatrix} \text{ m}, \alpha_4 = 90^\circ, M_0 = 312 \text{ Nm}.$$



 $\mathbf{M}$ 

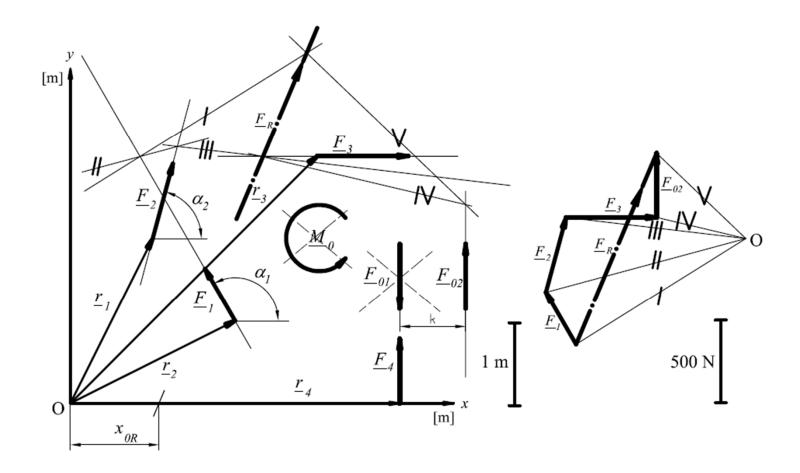
E G Y E T E

ÓE-BGK GBI Mechanika 1

**Végeredmények:**  $F_R = 1259,98 \ kN$ ,  $\alpha_R = 67,14^{\circ}$ ,

$$x_{0R}=1,07~m$$

$$M_{0R} = 1247,84 \text{ Nm}.$$





ÓE-BGK GBI

Mechanika 1