

## Bevezetés a számításelméletbe

### 7. előadás

előadó: Tichler Krisztián  
ktichler@inf.elte.hu

## Algoritmikus problémák

(Emlékeztető:)

### Algoritmikus eldöntési probléma:

Adott egy  $\mathcal{P}$  eldöntendő kérdés (azaz „igen”/„nem” a lehetséges válaszok). A kérdés azon bemeneteit, amelyekre „igen” a válasz „igen”-példányoknak nevezzük.

Olyan mindig termináló, „igen”/„nem” kimenetű algoritmust keresünk, amelynek a bemenete az inputok lehetséges (végtelen)  $\mathcal{I}$  halmazának egy eleme, kimenete pedig pontosan akkor „igen”, ha a bemenet  $\mathcal{P}$ -nek egy „igen”-példánya.

$\mathcal{I}$  lehet például

- ▶  $\mathbb{N}$ ,
- ▶  $T^*$ , ahol  $T$  egy ábécé
- ▶  $\{G \mid G \text{ grammatika}\}$ , stb.

Az „igen” példányok  $\mathcal{I}$  egy részhalmazát alkotják és egy alkalmas ábécé felett kódolva tekinthetünk rájuk egy  $L(\mathcal{P})$  formális nyelvként.

## Algoritmikus problémák és matematikai gépek

Az eddig tanult matematikai gépek (véges automata, veremautomata) nyelvfelismerő eszközök, azaz pontosan a felismert nyelv szavaira adnak „igen” választ.

Mivel ezekre a gépekre úgy is gondolhatunk, hogy adott bemenetre utasítások egy véges sorozatát hajtják végre, valójában ezek a gépek az algoritmus fogalmának különböző mértékben korlátozott modelljeinek tekinthetők.

Amennyiben tehát egy ilyen matematikai géppel fel tudjuk ismerni  $L(\mathcal{P})$ -t, akkor a  $\mathcal{P}$  problémát algoritmikusan eldöntöttük.

## Algoritmikus problémák és matematikai gépek

A veremautomata a véges automata általánosítása, így az algoritmusok egy bővebb körét lehet veremautomatával modellezni.

Elég általános modell-e a veremautomata egy tetszőleges algoritmus modellezésére?

Nem, a veremautomaták a környezetfüggetlen ( $\mathcal{L}_2$ -beli) nyelveket ismerik fel. Ugyanakkor  $\mathcal{L}_0(\supset \mathcal{L}_2)$  elemei algoritmikusan előállíthatók (például egy 0-típusú grammatika által).

Van-e tehát olyan nagyobb számítási erővel bíró matematikai gép (általánosabban nyelvelíró eszköz, számítási modell), amely éppen az algoritmus fogalmának felel meg?

## Az algoritmikus fogalmának modelljei

Az 1930-as évektől egyre nagyobb igény mutatkozott az algoritmus matematikai modelljének megalkotására. Egymástól függetlenül több bízható kísérlet is született:

- ▶ Kurt Gödel: rekurzív függvények
- ▶ Alonso Church:  $\lambda$ -kalkulus
- ▶ Alan Turing: Turing gép

Melyik az „igazi”, melyiket válasszuk?

Az 1930-as évek második felétől sorra születtek olyan tételek, melyek ezen modellek megegyező számítási erejét mondták ki. A későbbiek során számos további számítási modellről sikerült bebizonyítani, hogy számítási erejük a Turing gépekkel ekvivalens. Például:

- ▶ 0. típusú grammatika
- ▶ veremautomata 2 vagy több veremmel
- ▶ C, Java, stb.

## A Church-Turing tézis

Valójában nem ismerünk olyan algoritmikus rendszert, amelyről tudnánk, hogy erősebb a Turing gépnél, és a legtöbb algoritmikus rendszerre bizonyított, hogy gyengébb, vagy ekvivalens.

Már a 30-as években megfogalmazásra került a következő:

### Church-Turing tézis

Minden formalizálható probléma, ami megoldható algoritmussal, az megoldható Turing géppel is.

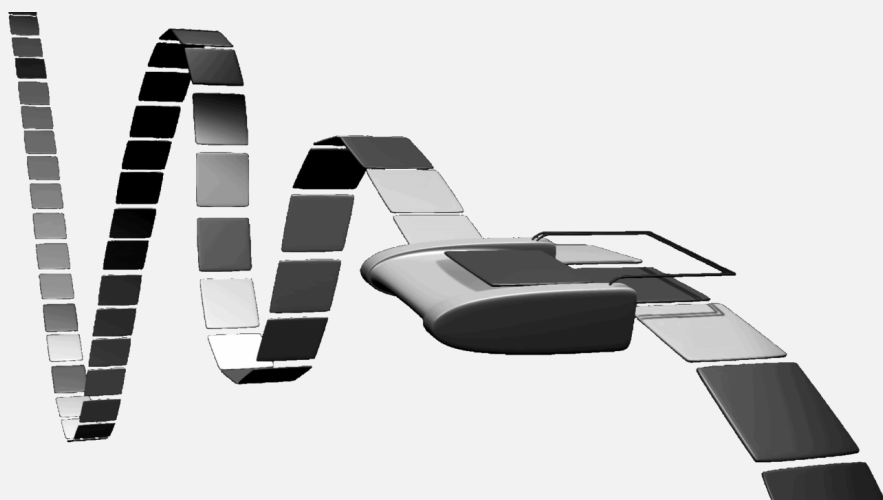
(illetve bármilyen, a Turing géppel azonos számítási teljesítményű absztrakt modellel)

### NEM TÉTEL!!!

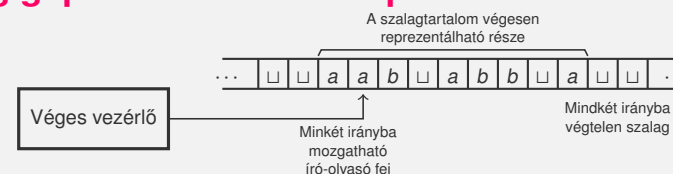
A Church-Turing tézis nem bizonyítható, hiszen nem egy formális matematikai állítás, az algoritmus intuitív fogalmát használja.

Ha elfogadjuk a tézis igazságát, a Turing gép (illetve bármely a Turing gépekkel ekvivalens modell) informálisan tekinthető az algoritmus matematikai modelljének.

## Turing gépek



## Turing gépek – Informális kép



- ▶ a Turing gép (TG) az algoritmus egyik lehetséges modellje
- ▶ a TG egyetlen programot hajt végre (de bármely inputra!!!), azaz tekinthető egy célszámítógépnek.
- ▶ informálisan a gép részei a vezérlőegység (véges sok állapottal), egy mindkét irányba végtelen szalag, és egy mindkét irányba lépni képes író-olvasó fej
- ▶ kezdetben egy input szó van a szalagon ( $\varepsilon$  esetén üres), a fej ennek első betűjéről indul, majd a szabályai szerint működik. Ha eljut az elfogadó állapotába elfogadja, ha eljut az elutasító állapotába elutasítja az inputot. Van egy harmadik lehetőség is: nem jut el soha a fenti két állapotába, "végtelen ciklusba" kerül.

## Turing gépek – Informális kép



- ▶ a gép alapértelmezetten determinisztikus, minden (nem megállási) konfigurációnak van és egyértelmű a rákövetkezője.
- ▶ végtelen szalag: potenciálisan végtelen tár
- ▶ egy  $\mathcal{P}$  probléma példányaikat egy megfelelő ábécé felett elkódolva a probléma „igen”-példányai egy  $L(\mathcal{P})$  formális nyelvet alkotnak.  $L(\mathcal{P})$  (és így a probléma maga is) algoritmikusan eldönthető, ha van olyan mindig termináló Turing gép, mely pontosan  $L(\mathcal{P})$  szavait fogadja el.
- ▶ a Church-Turing tézis értelmében informálisan úgy gondolhatjuk, hogy éppen a TG-pel eldönthető problémák (nyelvek) az algoritmikusan eldönthető eldöntési problémák.

## Turing gépek

### Definíció

A **Turing gép** (továbbiakban sokszor röviden TG) egy  $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$  rendezett heptes, ahol

- ▶  $Q$  az állapotok véges, nemüres halmaza,
- ▶  $q_0, q_i, q_n \in Q$ ,  $q_0$  a kezdő-  $q_i$  az elfogadó- és  $q_n$  az elutasító állapot,
- ▶  $\Sigma$  és  $\Gamma$  ábécék, a bemenő jelek illetve a szalagszimbólumok ábécéje úgy, hogy  $\Sigma \subseteq \Gamma$  és  $\square \in \Gamma \setminus \Sigma$ .
- ▶  $\delta : (Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{L, S, R\}$  az átmenet függvény.  $\delta$  az egész  $(Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma$ -n értelmezett függvény.

$\{L, S, R\}$  elemeire úgy gondolhatunk mint a TG lépéseinek irányai (balra, helyben marad, jobbra). (Valójában elég lenne 2 irány: A helyben maradó lépések helyettesíthetők egy jobbra és egy balra lépéssel egy, csak erre az átmenetre használt új állapotot keresztül.)

## A Turing gépek konfigurációi

A TG működtetését a gép konfigurációival írhatjuk le.

### Definíció

Az  $uqv$  szó az  $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$  Turing gép egy **konfigurációja** ha  $q \in Q$ ,  $u, v \in \Gamma^*$  és  $v \neq \varepsilon$ .

Az  $uqv$  konfiguráció egy tömör leírás a TG aktuális helyzetéről, mely a gép további működése szempontjából minden releváns információt tartalmaz:

- ▶ a szalag tartalma  $uv$  ( $uv$  előtt és után a szalagon már csak  $\square$  van),
- ▶ a gép a  $q$  állapotban van és
- ▶ az író-olvasó fej a  $v$  szó első betűjén áll.

Két konfigurációt azonosnak tekintünk, ha csak balra/jobbra hozzáírt  $\square$ -ekben térnek el egymástól. (Például  $\square abq_2\square$  és  $abq_2\square\square$ .)

Amennyiben a fej egy  $u$  szó utáni első üres cellán áll a  $q$  állapotban, akkor ennek az  $uq\square$  konfiguráció felel meg.

## A Turing gépek konfigurációi

A gép egy  $u \in \Sigma^*$ -beli szóhoz tartozó **kezdőkonfigurációja** a  $q_0u\square$  szó. (Vagyis  $q_0u$ , ha  $u \neq \varepsilon$  és  $q_0\square$ , ha  $u = \varepsilon$ ).

**Elfogadó konfigurációi** azon konfigurációk, melyre  $q = q_i$ .

**Elutasító konfigurációi** azon konfigurációk, melyre  $q = q_n$ .

Az elfogadó és elutasító konfigurációkat együttesen **megállási konfigurációknak** nevezzük.

**Megjegyzés:** Miért  $q_0u\square$  és nem  $q_0u$  a kezdőkonfiguráció?

Azért, hogy ne legyen két eset.  $u = \varepsilon$  esetén ugyanis  $q_0u = q_0$  nem is konfiguráció. Ha  $u = \varepsilon$ , akkor a fej egy tetszőleges üres celláról indulhat, azaz  $q_0\square$  a kezdőkonfiguráció. Ha  $u \neq \varepsilon$ , akkor a  $q_0u\square$  és  $q_0u$  ugyanaz a konfiguráció.

## Egylépéses konfigurációátmenet

Jelölje  $C_M$  egy  $M$  TG-hez tartozó lehetséges konfigurációk halmazát.

### Definíció

Egy  $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$  Turing gép  $\vdash \subseteq C_M \times C_M$  **egylépéses konfigurációátmenet** relációját az alábbiak szerint definiáljuk.

Legyen  $uqav$  egy konfiguráció, ahol  $a \in \Gamma$ ,  $u, v \in \Gamma^*$ .

- ▶ Ha  $\delta(q, a) = (r, b, R)$ , akkor  $uqav \vdash ubrv'$ , ahol  $v' = v$ , ha  $v \neq \varepsilon$ , különben  $v' = \sqcup$ ,
- ▶ ha  $\delta(q, a) = (r, b, S)$ , akkor  $uqav \vdash urbv$ ,
- ▶ ha  $\delta(q, a) = (r, b, L)$ , akkor  $uqav \vdash u'rcbv$ , ahol  $c \in \Gamma$  és  $u'c = u$ , ha  $u \neq \varepsilon$ , különben  $u' = u$  és  $c = \sqcup$ .

**Példa:** Tegyük fel, hogy  $\delta(q_2, a) = (q_5, b, L)$  és  $\delta(q_5, c) = (q_1, \sqcup, R)$ . Legyen továbbá  $C_1 = bcq_2a \sqcup b$ ,  $C_2 = bq_5cb \sqcup b$ ,  $C_3 = b \sqcup q_1b \sqcup b$ . Ekkor  $C_1 \vdash C_2$  és  $C_2 \vdash C_3$ .

## Többlépéses konfigurációátmenet

Többlépéses konfigurációátmenet:  $\vdash$  reflexív, tranzitív lezártja, azaz:

### Definíció

A  $\vdash^* \subseteq C_M \times C_M$  **többlépéses konfigurációátmenet** relációját a következőképpen definiáljuk:  $C \vdash^* C' \Leftrightarrow$

- ▶ ha  $C = C'$  vagy
- ▶ ha  $\exists n > 0 \wedge C_1, C_2, \dots, C_n \in C_M$ , hogy  $\forall 1 \leq i \leq n-1$ -re  $C_i \vdash C_{i+1}$  valamint  $C_1 = C$  és  $C_n = C'$ .

*Ekvivalens definíció:*

$C \vdash^* C' \Leftrightarrow (C = C') \vee (\exists C'' \text{ konfiguráció: } (C \vdash^* C'') \wedge (C'' \vdash C'))$

**Példa:** (folytatás) Legyen  $C_1, C_2, C_3$  ugyanaz, mint a fenti példában. Mivel  $C_1 \vdash C_2$  és  $C_2 \vdash C_3$  is teljesült, ezért  $C_1 \vdash^* C_1$ ,  $C_1 \vdash^* C_2$ ,  $C_1 \vdash^* C_3$  is fennállnak.

## A Turing gépek felismert nyelve

### Az $M$ TG által felismert nyelv

$L(M) = \{u \in \Sigma^* \mid q_0 u \sqcup \vdash^* x q_i y \text{ valamely } x, y \in \Gamma^*, y \neq \varepsilon\text{-ra}\}.$

Figyeljük meg, hogy  $L(M)$  csak  $\Sigma$  feletti szavakat tartalmaz.

## Felismerhetőség és eldönthetőség

### Definíció

Egy  $L \subseteq \Sigma^*$  nyelv **Turing-felismerhető**, ha  $L = L(M)$  valamely  $M$  TG-re.

### Definíció

Egy  $L \subseteq \Sigma^*$  nyelv **eldönthető**, ha létezik olyan  $M$  TG, mely minden bemeneten megállási konfigurációba jut és  $L(M) = L$ .

A Turing-felismerhető nyelveket szokás **rekurzívan felsorolhatónak** (vagy *parciálisan rekurzívnak*, vagy *félíg eldönthetőnek*) az eldönthető nyelveket pedig **rekurzívnak** is nevezni.

## RE és R

A rekurzívan felsorolható nyelvek osztályát  $RE$  -vel, a rekurzív nyelvek osztályát pedig  $R$ -rel jelöljük:

### Definíció

$RE = \{L \mid \exists M \text{ Turing gép, amelyre } L(M) = L\}$ .

$R = \{L \mid \exists M \text{ minden inputra megálló Turing gép, melyre } L(M) = L\}$ .

Nyilván  $R \subseteq RE$ .

- ▶ Igaz-e hogy minden nyelv  $RE$ -beli?
- ▶ Igaz-e hogy  $R \subset RE$ ?

Válasz: későbbi előadáson.

## A Turing gépek futási ideje

### Definíció

Egy  $M$  TG **futási ideje** (időigénye) az  $u$  szóra  $t$  ( $t \geq 0$ ), ha  $M$  az  $u$ -hoz tartozó kezdőkonfigurációból  $t$  lépésben (konfigurációátmenettel) jut el megállási konfigurációba. Ha nincs ilyen szám, akkor  $M$  futási ideje az  $u$  szóra végtelen.

### Definíció

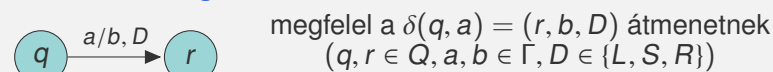
Legyen  $f : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{N}$  egy függvény. Azt mondjuk, hogy  $M$  egy  **$f(n)$  időkorlátos** gép (vagy  $M$   $f(n)$  időigényű), ha minden  $u \in \Sigma^*$  input szóra  $M$  futási ideje az  $u$  szón legfeljebb  $f(|u|)$ .

Gyakran megelégszünk azzal, hogy a pontos időkorlát helyett jó aszimptotikus felső korlátot adjunk az időigényre.

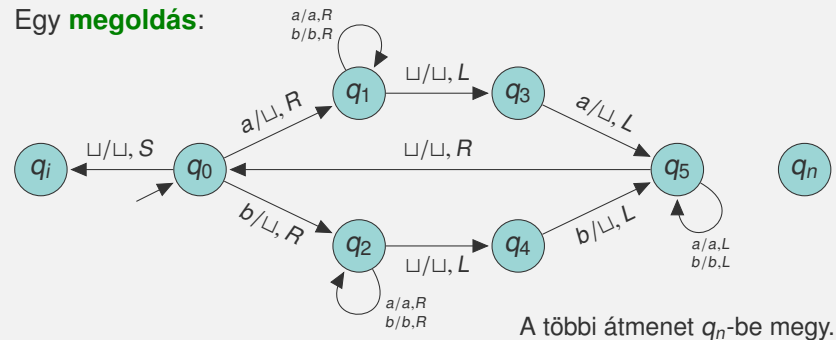
## Turing gépek – Példa

**Feladat:** Készítsünk egy  $M$  Turing gépet, melyre  $L(M) = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}$

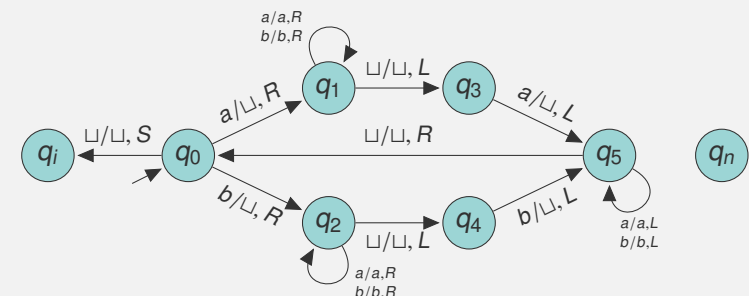
Az **átmenetdiagram**.



Egy **megoldás**:



## Turing gépek – Példa (folyt.)



**Példa.** Konfigurációátmenetek sorozata az **aba** inputra:

$q_0aba \vdash q_1ba \vdash bq_1a \vdash baq_1 \vdash bq_3a \vdash q_5b \vdash q_5 \vdash q_0b \vdash q_2 \vdash q_4 \vdash q_n$ .

Az **aba** inputra 10 lépésben jut a gép megállási konfigurációba. Ebben a példában tetszőleges  $n$ -re ki tudjuk számolni a pontos időigényt is, de egyszerűbb (és gyakran elegendő) egy jó aszimptotikus felső korlát megadása.

## Függvények aszimptotikus nagyságrendje

Legyenek  $f, g : \mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  függvények, ahol  $\mathbb{N}$  a természetes számok,  $\mathbb{R}_0^+$  pedig a nemnegatív valós számok halmaza.

- ▶  $f$ -nek  $g$  aszimptotikus felső korlátja (jelölése:  $f(n) = O(g(n))$ ); ejtsd:  $f(n)$  = nagyordó  $g(n)$ ) ha létezik olyan  $c > 0$  konstans és  $N \in \mathbb{N}$  küszöbindex, hogy  $f(n) \leq c \cdot g(n)$  minden  $n \geq N$ -re.
- ▶  $f$ -nek  $g$  aszimptotikus alsó korlátja (jelölése:  $f(n) = \Omega(g(n))$ ) ha létezik olyan  $c > 0$  konstans és  $N \in \mathbb{N}$  küszöbindex, hogy  $f(n) \geq c \cdot g(n)$  minden  $n \geq N$ -re.
- ▶  $f$ -nek  $g$  aszimptotikus éles korlátja (jelölése:  $f(n) = \Theta(g(n))$ ) ha léteznek olyan  $c_1, c_2 > 0$  konstansok és  $N \in \mathbb{N}$  küszöbindex, hogy  $c_1 \cdot g(n) \leq f(n) \leq c_2 \cdot g(n)$  minden  $n \geq N$ -re.

Megjegyzés: a definíció könnyen kiterjeszthető aszimptotikusan nemnegatív, azaz egy korlát után nemnegatív értékű függvényekre. Ilyenek például a pozitív főegyütthatójú polinomok.

## Függvények aszimptotikus nagyságrendje

$O$ ,  $\Omega$ ,  $\Theta$  2-aritású relációnak is tekinthető az  $\mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  függvények univerzumán, ekkor

- ▶  $O$ ,  $\Omega$ ,  $\Theta$  tranzitív (pl.  $f = O(g)$ ,  $g = O(h) \Rightarrow f = O(h)$ )
- ▶  $O$ ,  $\Omega$ ,  $\Theta$  reflexív
- ▶  $\Theta$  szimmetrikus
- ▶  $O$ ,  $\Omega$  fordítottan szimmetrikus ( $f = O(g) \Leftrightarrow g = \Omega(f)$ )
- ▶ (köv.)  $\Theta$  ekvivalenciareláció, az  $\mathbb{N} \rightarrow \mathbb{R}_0^+$  függvények egy osztályozását adja. Az egyes függvényosztályokat általában "legegyszerűbb" tagjukkal reprezentáljuk. Pl. 1 (korlátos függvények),  $n$  (lineáris függvények),  $n^2$  (négyzetes függvények), stb. Persze a négyzetes függvények osztálya nem csak másodfokú polinomokat tartalmaz. Pl.  $2n^2 + 3 \log_2 n = \Theta(n^2)$ .

## Függvények aszimptotikus nagyságrendje

- ▶  $f, g = O(h) \Rightarrow f + g = O(h)$ , hasonlóan  $\Omega$ -ra,  $\Theta$ -ra. (Összeadásra való zártság)
- ▶ Legyen  $c > 0$  konstans  $f = O(g) \Rightarrow c \cdot f = O(g)$ , hasonlóan  $\Omega$ -ra,  $\Theta$ -ra. (Pozitív konstanssal szorzásra való zártság)
- ▶  $f + g = \Theta(\max\{f, g\})$  (szekvencia tétele). A domináns tag határozza meg egy összeg aszimptotikus nagyságrendjét.
- ▶ Ha létezik az  $f/g$  határérték
  - ha  $f(n)/g(n) \rightarrow +\infty \Rightarrow f(n) = \Omega(g(n))$  és  $f(n) \neq O(g(n))$
  - ha  $f(n)/g(n) \rightarrow c$  ( $c > 0$ )  $\Rightarrow f(n) = \Theta(g(n))$
  - ha  $f(n)/g(n) \rightarrow 0 \Rightarrow f(n) = O(g(n))$  és  $f(n) \neq \Omega(g(n))$

## Függvények aszimptotikus nagyságrendje

- ▶  $p(n) = a_k n^k + \dots + a_1 n + a_0$  ( $a_k > 0$ ), ekkor  $p(n) = \Theta(n^k)$ ,
- ▶ Minden  $p(n)$  polinomra és  $c > 1$  konstansra  $p(n) = O(c^n)$ , de  $p(n) \neq \Omega(c^n)$ ,
- ▶ Minden  $c > d > 1$  konstansokra  $d^n = O(c^n)$ , de  $d^n \neq \Omega(c^n)$ ,
- ▶ Minden  $a, b > 1$ -re  $\log_a n = \Theta(\log_b n)$ ,
- ▶ Minden  $c > 0$ -ra  $\log n = O(n^c)$ , de  $\log n \neq \Omega(n^c)$ .

### Megjegyzés:

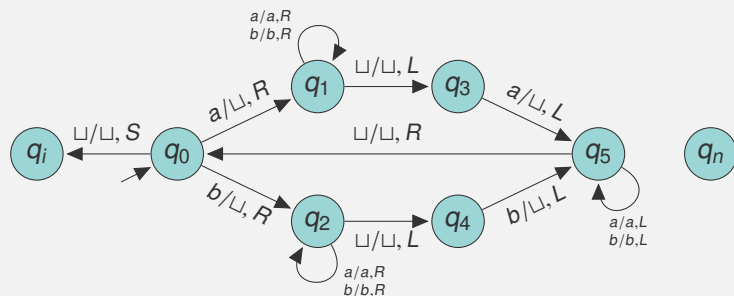
A jelölés Edmund Landau német matematikustól származik.

Matematikailag precízebb például  $f = O(g)$  helyett a következő:

$$O(g) := \{f \mid \exists c > 0 \exists N \in \mathbb{N} \forall n \geq N : f(n) \leq c \cdot g(n)\}.$$

Ilyenkor ha  $f$ -nek  $g$  aszimptotikus felső korlátja  $f \in O(g)$ -t írhatunk.

## Turing gépek – Példa (folyt.)



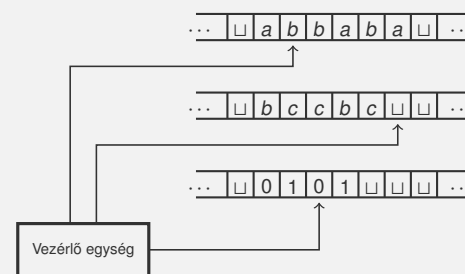
A TG időigénye  $O(n^2)$ , hiszen  $O(n)$  iteráció mindegyikében  $O(n)$ -et lépünk, +1 lépés  $q_i$ -be vagy  $q_n$ -be.

Van-e jobb aszimptotikus felső korlát? **Nincs**, mert van végtelen sok szó, melyre  $\Omega(n^2)$ -et lép.

Eldönti  $L = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}$ -et vagy „csak” felismeri? **Eldönti**.

Van-e olyan TG, ami nem dönti el, de azért felismeri  $L$ -et? **Igen**, a  $q_n$ -be menő átmeneteket vezessük végtelen ciklusba.

## Többszalagos Turing gép – Informális kép



- ▶ Véges vezérlő egység,  $k(\geq 1)$  darab kétirányba végtelen szalag, minden szalaghoz egy-egy saját író-olvasó fej.
- ▶ Egy ütem: Minden szalagról a fejek által mutatott betűk egyszerre történő beolvasása, átírása és a fejek léptetése egyszerre, de egymástól független irányokba.
- ▶ Az egyszalagos géppel analóg elfogadás fogalom.
- ▶ Az egyszalagos géppel analóg időigény fogalom (1 lépés = 1 ütem).

## k-szalagos Turing gép

### Definíció

Adott egy  $k \geq 1$  egész szám. A **k-szalagos Turing gép** egy olyan  $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$  rendezett hetes, ahol

- ▶  $Q$  az állapotok véges, nemüres halmaza,
- ▶  $q_0, q_i, q_n \in Q$ ,  $q_0$  a kezdő-  $q_i$  az elfogadó- és  $q_n$  az elutasító állapot,
- ▶  $\Sigma$  és  $\Gamma$  ábécék, a bemenő jelek illetve a szalagszimbólumok ábécéje úgy, hogy  $\Sigma \subseteq \Gamma$  és  $\sqcup \in \Gamma \setminus \Sigma$ ,
- ▶  $\delta : (Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{L, S, R\}^k$  az átmenet függvény.

$\delta$  az egész  $(Q \setminus \{q_i, q_n\}) \times \Gamma^k$ -n értelmezett függvény.

## k-szalagos Turing gépek konfigurációi

### Definíció

$k$ -szalagos TG **konfigurációja** egy  $(q, u_1, v_1, \dots, u_k, v_k)$  szó, ahol  $q \in Q$  és  $u_i, v_i \in \Gamma^*$ ,  $v_i \neq \varepsilon$  ( $1 \leq i \leq k$ ).

Ez azt reprezentálja, hogy

- ▶ az aktuális állapot  $q$  és
- ▶ az  $i$ . szalag tartalma  $u_i v_i$  ( $1 \leq i \leq k$ ) és
- ▶ az  $i$ . fej  $v_i$  első betűjén áll ( $1 \leq i \leq k$ ).

### Definíció

Az  $u$  szóhoz tartozó **kezdőkonfiguráció**:  $u_i = \varepsilon$  ( $1 \leq i \leq k$ ),  $v_1 = u \sqcup$ , és  $v_i = \sqcup$  ( $2 \leq i \leq k$ ).

Azaz, az input szó az első szalagon van, ennek az első betűjéről indul az első szalag feje. A többi szalag kezdetben üres.

## k-szalagos Turing gépek megállási konfigurációi

### Definíció

A  $(q, u_1, v_1, \dots, u_k, v_k)$  konfiguráció, ahol  $q \in Q$  és  $u_i, v_i \in \Gamma^*$ ,  $v_i \neq \varepsilon$  ( $1 \leq i \leq k$ ),

- ▶ **elfogadó konfiguráció**, ha  $q = q_i$ ,
- ▶ **elutasító konfiguráció**, ha  $q = q_n$ ,
- ▶ **megállási konfiguráció**, ha  $q = q_i$  vagy  $q = q_n$ .

## k-szalagos TG-ek egylépéses konfigurációátmenete

### Definíció

Egy  $M = \langle Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_i, q_n \rangle$  k-szalagos Turing gép  $\vdash \subseteq C_M \times C_M$  **egylépéses konfigurációátmenet** relációját az alábbiak szerint definiáljuk.

Legyen A  $C = (q, u_1, a_1 v_1, \dots, u_k, a_k v_k)$  egy konfiguráció, ahol  $a_i \in \Gamma$ ,  $u_i, v_i \in \Gamma^*$  ( $1 \leq i \leq k$ ). Legyen továbbá  $\delta(q, a_1, \dots, a_k) = (r, b_1, \dots, b_k, D_1, \dots, D_k)$ , ahol  $q, r \in Q$ ,  $b_i \in \Gamma$ ,  $D_i \in \{L, S, R\}$  ( $1 \leq i \leq k$ ). Ekkor  $C \vdash (r, u'_1, v'_1, \dots, u'_k, v'_k)$ , ahol minden  $1 \leq i \leq k$ -ra

- ▶ ha  $D_i = R$ , akkor  $u'_i = u_i b_i$  és  $v'_i = v_i$ , ha  $v_i \neq \varepsilon$ , különben  $v'_i = \sqcup$ ,
- ▶ ha  $D_i = S$ , akkor  $u'_i = u_i$  és  $v'_i = b_i v_i$ ,
- ▶ ha  $D_i = L$ , akkor  $u_i = u'_i c$  ( $c \in \Gamma$ ) és  $v'_i = c b_i v_i$  ha  $u_i \neq \varepsilon$ , különben  $u'_i = \varepsilon$  és  $v'_i = \sqcup b_i v_i$ .

## k-szalagos TG-ek többlépéses konfigurációátmenete

Tehát egy szalagjára vetítve a többszalagos TG pont úgy működik, mint az egyszalagos TG.

### Példa:

Legyen  $k=2$  és  $\delta(q, a_1, a_2) = (r, b_1, b_2, R, S)$  a TG egy átmenete. Ekkor  $(q, u_1, a_1 v_1, u_2, a_2 v_2) \vdash (r, u_1 b_1, v'_1, u_2, b_2 v_2)$ , ahol  $v'_1 = v_1$ , ha  $v_1 \neq \varepsilon$ , különben  $v'_1 = \sqcup$ .

Vegyük észre, hogy a fejek nem kell, hogy egyazon irányba lépjenek.

A k-szalagos TG-ek **többlépéses konfigurációátmenet** relációját ugyanúgy definiáljuk, mint az egyszalagos esetben. Jelölés:  $\vdash^*$ .

## k-szalagos TG által felismert nyelv, a TG időigénye

### k-szalagos Turing gép által felismert nyelv

$L(M) = \{u \in \Sigma^* \mid (q_0, \varepsilon, u \sqcup \varepsilon, \sqcup, \dots, \varepsilon, \sqcup) \vdash^* (q_i, x_1, y_1, \dots, x_k, y_k), \text{ valamely } x_1, y_1, \dots, x_k, y_k \in \Gamma^*, y_1, \dots, y_k \neq \varepsilon\}$ .

Azaz, csakúgy mint az egyszalagos esetben, azon inputábécé feletti szavak halmaza, melyekkel (az első szalagján) a TG-et indítva az az elfogadó,  $q_i$  állapotában áll le.

A k-szalagos TG-ek által **felismerhető** illetve **eldönthető** nyelvek fogalma szintén analóg az egyszalagos esettel.

### k-szalagos Turing gép futási ideje adott szóra

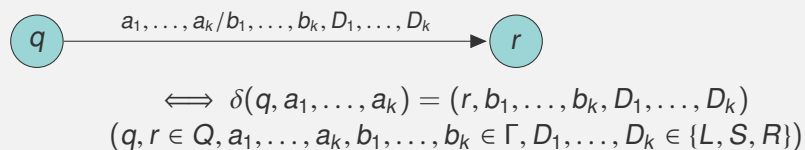
Egy k-szalagos Turing gép **futási ideje** egy  $u$  szóra a hozzá tartozó kezdőkonfigurációból egy megállási konfigurációba megtett lépések száma.

Ezek után az **időigény** definíciója megegyezik az egyszalagos esetnél tárgyalttal.



## k-szalagos Turing gép – átmenetdiagram

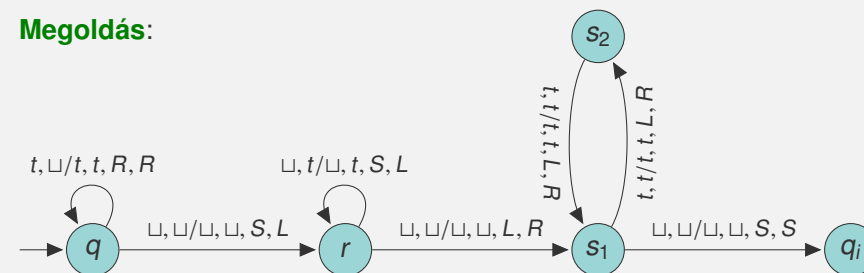
A  $k$ -szalagos TG-ek **átmenetdiagramja** egy csúcs- és élcímkezett irányított gráf, melyre



**Feladat:** Készítsünk egy  $M$  kétszalagos Turing gépet, melyre  $L(M) = \{ww^{-1} \mid w \in \{a, b\}^*\}$ !

## k-szalagos Turing gép – példa

**Megoldás:**



$t \in \{a, b\}$  tetszőleges. A többi átmenet  $q_n$ -be megy.

Például  $(q, \varepsilon, abba, \varepsilon, \sqcup) \vdash (q, a, bba, a, \sqcup) \vdash (q, ab, ba, ab, \sqcup) \vdash (q, abb, a, abb, \sqcup) \vdash (q, abba, \sqcup, abba, \sqcup) \vdash (r, abba, \sqcup, abb, a) \vdash (r, abba, \sqcup, ab, ba) \vdash (r, abba, \sqcup, a, bba) \vdash (r, abba, \sqcup, \varepsilon, abba) \vdash (r, abba, \sqcup, \varepsilon, \sqcup abba) \vdash (s_1, abb, a, \varepsilon, abba) \vdash (s_2, ab, ba, a, bba) \vdash (s_1, a, bba, ab, ba) \vdash (s_2, \varepsilon, abba, abb, a) \vdash (s_1, \varepsilon, \sqcup abba, abba, \sqcup) \vdash (q_i, \varepsilon, \sqcup abba, abba, \sqcup)$

Mennyi a TG időigénye? Ez egy  $O(n)$  időkorlátos TG, mivel egy  $n$  hosszú inputra legfeljebb  $3n + 3$  lépést tesz.

## k-szalagos TG szimulálása egyszalagossal

### Definíció

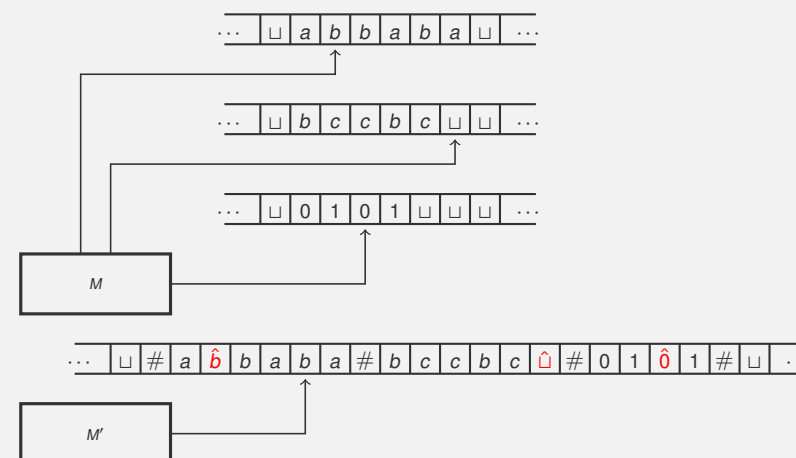
Két TG **ekvivalens**, ha ugyanazt a nyelvet ismerik fel.

### Tétel

Minden  $M$   $k$ -szalagos Turing géphez megadható egy vele ekvivalens  $M'$  egyszalagos Turing gép. Továbbá, ha  $M$  legalább lineáris időigényű  $f(n)$  időkorlátos gép (azaz  $f(n) = \Omega(n)$ ), akkor  $M'$   $O(f(n)^2)$  időkorlátos.

## k-szalagos TG szimulálása egyszalagossal

**Bizonyítás** (vázlat): A szimuláció alapötlete



## k-szalagos TG szimulálása egyszalagossal

A szimuláció menete egy  $a_1 \cdots a_n$  bemeneten:

1.  $M'$  kezdőkonfigurációja legyen  $q'_0 \# \hat{a}_1 a_2 \cdots a_n \# \hat{\sqcup} \# \cdots \hat{\sqcup} \#$
2.  $M'$  először végigmegy a szalagon (számolja a  $\#$ -okat) és eltárolja a  $\hat{\cdot}$ -pal megjelölt szimbólumokat az állapotában (Például az ábrán látható esetben ha  $M$  a  $q$  állapotában van akkor  $M'$  a  $(q)$ ,  $(q, b)$ ,  $(q, b, \sqcup)$  állapotokon keresztül a  $(q, b, \sqcup, 0)$  állapotába kerül.)
3.  $M'$  még egyszer végigmegy a szalagján és  $M$  átmenetfüggvénye alapján aktualizálja azt
4. ha  $M$  valamelyik szalagján nő a szalagtartalmat leíró szó hossza, akkor  $M'$ -nek az adott ponttól egy cellával jobbra kell mozgatnia a szalagja tartalmát, hogy legyen hely az új betű számára
5. Ha  $M$  elfogadó vagy elutasító állapotba lép, akkor  $M'$  is belép a saját elfogadó vagy elutasító állapotába
6. Egyébként  $M'$  folytatja a szimulációt a 2-ik ponttal

## k-szalagos TG szimulálása egyszalagossal

Meggondolható, hogy  $M$  egyetlen lépésének szimulálásakor

- ▶ a lépések számára aszimptotikus felső korlát az  $M'$  által addig felhasznált cellaterület (tár). (Kétszer végigmegy  $M'$  a szalagján, legfeljebb  $k$ -szor kell egy  $\sqcup$ -nek helyet csinálni, ami szintén  $O(\text{felhasznált cellaterület})$  lépésben megoldható.)
- ▶ a felhasznált cellaterület  $O(1)$ -el nőtt. ( $\leq k$ -val, hiszen  $\leq k$ -szor kellhet egy  $\sqcup$ -t beszúrni.)

Az  $M'$  által felhasznált cellaterület mérete kezdetben  $\Theta(n)$ , lépésenként  $O(1)$ -gyel nőhet, így  $\leq f(n)$  darab lépés után az  $M'$  szalagján lévő szó hossza  $O(n + f(n)O(1)) = O(n + f(n))$ . Tehát  $M$  minden egyes lépésének  $M'$  általi szimulációja  $O(n + f(n))$  lépés.

Mivel bármely  $n$  hosszú szóra az  $M$  gép  $\leq f(n)$  lépést tesz, ezt az  $M'$  gép összesen  $f(n) \cdot O(n + f(n))$  lépéssel tudja szimulálni, azaz  $f(n) \cdot O(n + f(n))$  időkorlátos. Ez  $O(f(n)^2)$ , ha  $f(n) = \Omega(n)$ .

## Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

- ▶ Az egy irányban végtelen szalagos Turing gép egy, a bal oldalán zárt szalaggal rendelkezik
- ▶ A fej nem tud "leesni" a bal oldalon, még ha az állapot-átmeneti függvény balra lépést ír is elő a legbaloldalibb cellán, ilyenkor a fej helyben marad.

### Tétel

Minden egyszalagos  $M$  Turing géphez van vele ekvivalens egyirányban végtelen szalagos  $M''$  Turing gép.

## Turing gép egy irányban végtelen szalaggal

### Tétel

Minden egyszalagos  $M$  Turing géphez van vele ekvivalens egyirányban végtelen szalagos  $M''$  Turing gép.

### Bizonyítás (vázlat):

1. Szimuláljuk  $M$ -et egy olyan  $M'$  TG-pel, ami két darab egy irányban végtelen szalaggal rendelkezik:  
 $M'$  megjelöli mindkét szalagjának első celláját egy speciális szimbólummal. Ezután  $M'$ 
  - az első szalagján szimulálja  $M$ -et akkor, amikor az a fej kezdőpozícióján vagy attól jobbra dolgozik,
  - a második szalagján pedig akkor, amikor az  $M$  a fej kezdőpozíciótól balra dolgozik (ezen a szalagon az ettől a pozíciótól balra lévő szó tükörképe van)
2. Szimuláljuk  $M'$ -t egy egyirányban végtelen szalagos  $M''$  Turing géppel (az előző tételben látott bizonyításhoz hasonlóan)