

Introdução a Métodos Computacionais em Física

Módulo 5

Leonardo Cabral

19 de Setembro de 2019



Objetivos

- ▶ Estudar como modelar processos aleatórios numericamente.
 - ▶ (Pseudo-)geradores de números aleatórios.
 - ▶ Caminhantes aleatórios.
 - ▶ Processo de Monte Carlo.
- ▶ Estudar a conexão entre caminhantes aleatórios e a equação de difusão.

Mais informações sobre este assunto podem ser encontradas no Cap. 7 do H. Gould, J. Tobochnik e W. Christian, "An Introduction to Computer Simulations Methods: Applications to Physical systems", 3rd Ed.



Sequências de números pseudo-aleatórios

- ▶ Sequências de números aleatórios podem ser produzidas por eventos físicos
- ▶ Na prática, sequências de números pseudo-aleatórios podem ser construídas numericamente. Possuem um período, a partir do qual a sequência se repete.
- ▶ Diferença entre pseudo-sequências e sequências de números verdadeiramente aleatórios é irrelevante desde que o gerador de números pseudo-aleatório seja:
 - ▶ eficiente;
 - ▶ independa da máquina;
 - ▶ reprodutível;
 - ▶ e satisfaça testes estatísticos específicos.
- ▶ Gerador de números aleatórios mais utilizado é o *linear congruential method*. É rápido e consiste no mapa

$$x_{n+1} = (ax_n + c) \bmod m, \quad a, c, m \{x_n\} \in \mathbb{Z}$$

a partir de uma semente x_0 . Período máximo deste gerador é igual a m .



Sequências de números pseudo-aleatórios

- ▶ Exemplos de sequência gerada pelo *linear congruential method* para $m = 32$, $a = 3$, $c = 4$ e semente:

$$x_0 = 0 \rightarrow \{4, 16, 20, 0, 4, \dots\}$$

$$x_0 = 1 \rightarrow \{7, 25, 15, 17, 23, 9, 31, 1, 7, \dots\}$$

$$x_0 = 2 \rightarrow \{10, 2, 10, \dots\}$$

$$x_0 = 3 \rightarrow \{13, 11, 5, 19, 29, 27, 21, 3, 13, \dots\}$$

$$x_0 = 6 \rightarrow \{6, 22, 6, \dots\}$$

$$x_0 = 8 \rightarrow \{28, 24, 12, 8, 28, \dots\}$$

$$x_0 = 14 \rightarrow \{14, 14, \dots\}$$

$$x_0 = 18 \rightarrow \{26, 18, 26, \dots\}$$

$$x_0 = 30 \rightarrow \{30, 30, \dots\}$$

- ▶ Para o mesmo $m = 32$, outros exemplos podem ser gerados utilizando diferentes valores de a e c que possuam períodos mais longos (e.g., $a = 3$, $c = 5$ e $a = 5$, $c = 7$).



Generalized feedback shift register method

- Utiliza manipulação de bits para gerar sequência de números pseudo-aleatórios e operador exclusivo or (xor) ou \oplus . Em \mathbb{C} é denotado por \wedge ,

$$x_n = x_{n-p} \oplus x_{n-q}, \quad x_n, p, q \in \mathbb{Z},$$

e $p > q$. Por exemplo, sejam os primeiros 5 números da sequência $\{7, 25, 15, 17, 23\}$. Se $p = 5$, $q = 3$, então

$$\begin{aligned} x_6 &= x_1 \oplus x_3 = 7 \oplus 15 = \left(\begin{array}{l} \oplus \\ = \end{array} \begin{array}{l} 00000111 \\ 00001111 \\ 00001000 \end{array} \right) = 8; \\ x_7 &= x_2 \oplus x_4 = 25 \oplus 17 = \left(\begin{array}{l} \oplus \\ = \end{array} \begin{array}{l} 00011001 \\ 00010001 \\ 00001000 \end{array} \right) = 8 \\ x_8 &= x_3 \oplus x_5 = 15 \oplus 23 = \left(\begin{array}{l} \oplus \\ = \end{array} \begin{array}{l} 00001111 \\ 00010111 \\ 00011000 \end{array} \right) = 24 \\ x_9 &= x_4 \oplus x_6 = 17 \oplus 8 = \left(\begin{array}{l} \oplus \\ = \end{array} \begin{array}{l} 00010001 \\ 00001000 \\ 00011001 \end{array} \right) = 25 \\ x_{10} &= x_5 \oplus x_7 = 23 \oplus 8 = \left(\begin{array}{l} \oplus \\ = \end{array} \begin{array}{l} 00010111 \\ 00001000 \\ 00011111 \end{array} \right) = 31 \\ x_{11} &= x_6 \oplus x_8 = 8 \oplus 24 = \left(\begin{array}{l} \oplus \\ = \end{array} \begin{array}{l} 00001000 \\ 00011000 \\ 00010000 \end{array} \right) = 16 \end{aligned}$$



Gerador rand()

```
#include <stdlib.h>

/* This algorithm is mentioned in the ISO C standard, here extended
   for 32 bits. */
int
rand_r (unsigned int *seed)
{
    unsigned int next = *seed;
    int result;

    next *= 1103515245;
    next += 12345;
    result = (unsigned int) (next / 65536) % 2048;

    next *= 1103515245;
    next += 12345;
    result <<= 10;
    result ^= (unsigned int) (next / 65536) % 1024;

    next *= 1103515245;
    next += 12345;
    result <<= 10;
    result ^= (unsigned int) (next / 65536) % 1024;

    *seed = next;

    return result;
}
```



Na prática, o que fazer?

- ▶ Há muito mais do que `rand()` do C/C++!
- ▶ C++11 possui implementações de diversos algoritmos para gerar sequências de números aleatórios, inclusive com distribuições não-uniformes. Ver:
<http://en.cppreference.com/w/cpp/numeric/random>
- ▶ Se seu programa requer números aleatórios somente para produzir resultados diferentes, sem ser necessário que o número produzido seja de uma boa sequência de números aleatórios, `rand()` vai satisfazer suas necessidades.
- ▶ Por outro lado, se for necessária a geração de números aleatórios para produzir sequências que simulem flutuações térmicas, por exemplo, então é preciso utilizar um bom gerador de números aleatórios. Deve-se utilizar gerador melhor do que `rand()`.



Testes

- ▶ Período
- ▶ Uniformidade
- ▶ Teste χ^2
- ▶ Preenchimento de sítios
- ▶ Teste do 'estacionamento'
- ▶ Correlações escondidas
- ▶ Correlações de curto alcance
- ▶ Caminhante aleatório



Probabilidades: p (\rightarrow) e $q = 1 - p$ (\leftarrow), passo $s_i = \pm a$.

- ▶ Após N passos, $x_N = \sum_{i=1}^N s_i$ da origem.
- ▶ Média de x_N após N passos:

$$\langle x_N \rangle = \sum_{i=1}^N \langle s_i \rangle = N \langle s \rangle = N [p a + q (-a)] = (p - q) N a$$

- ▶ Desvio quadrático médio após N passos:

$$\Delta x_N^2 = \langle (x_N - \langle x_N \rangle)^2 \rangle = \left\langle \sum_{i=1}^N \delta_i \sum_{j=1}^N \delta_j \right\rangle = \sum_{i=1}^N \langle \delta_i^2 \rangle + \sum_{i=1}^N \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^N \langle \delta_i \delta_j \rangle = 4pqNa^2$$

$$\langle \delta_i \delta_j \rangle = \langle \delta_i \rangle \langle \delta_j \rangle = \langle s_i - \langle s \rangle \rangle \langle s_j - \langle s \rangle \rangle = [N(\langle s \rangle - \langle s \rangle)]^2 = 0 \quad \text{passos independentes}$$

$$\langle \delta_i^2 \rangle = \langle s_i^2 \rangle - \langle s \rangle^2 = (1 - (p - q)^2) a^2 = ((p + q)^2 - (p - q)^2) a^2 = 4pqNa^2$$



Procedimento para gerar uma caminhada aleatória

1. Para gerar uma dada caminhada aleatória numericamente, pode-se utilizar um processo de Monte-Carlo.
2. Seja p a probabilidade do caminhante ir para a direita. Em cada passo da caminhada, gere um número aleatório, r . Se

$p < r$ for verdadeiro,	vá para a direita
$p < r$ for falso,	vá para a esquerda

Em suma, este algoritmo é um processo de Monte-Carlo aplicado à caminhada aleatória.



Probabilidades: p (\rightarrow) e $q = 1 - p$ (\leftarrow), passo $s_i = \pm a$.

1. Inicie com o caminhante na origem. Em cada passo, um gerador de número aleatório produz um número r tal que:

Se $p < r$, vá para \rightarrow ; Se $p \geq r$, vá para \leftarrow

2. Escreva um programa que implemente o caminhante aleatório em 1D. Para cada valor de p realize M tentativas (ou implemente M caminhantes independentes). Durante a execução do programa calcule $\langle x \rangle$ e $\langle x^2 \rangle$ para números de passos N diferentes. Utilize $M = 10$, $M = 100$ e $M = 10000$. O que acontece com seus resultados quando M aumenta?
3. A distribuição de probabilidade $P(x)$ de x_n estar no valor x no passo n pode ser obtida a partir do histograma dos valores para x_i , $i = 1, 2, \dots, N$, para $M > 1000$ caminhantes diferentes. Compare seus resultados com

$$P_N(x) = \frac{C}{\sqrt{2\pi\Delta x^2}} \exp\left(-\frac{(x - \langle x \rangle)^2}{2\Delta x^2}\right).$$

Qual é o valor de C para o qual se obtém bom ajuste?



Caminhante aleatório em uma rede quadrada:

4. Considere uma coleção de $M > 1000$ caminhantes aleatórios independentes inicialmente na origem em 2D.
5. Em cada passo de tempo cada caminhante pode ir para qualquer uma das quatro direções possíveis com igual probabilidade ($p = 1/4$).
6. Utilize a biblioteca OpenGL para visualizar a posição de cada caminhante em diferentes passos de tempo. Realize no mínimo 500 passos de tempo. Como a figura obtida evolui com o tempo.
7. Calcule $\langle x \rangle$, $\langle x^2 \rangle$, $\langle y \rangle$, $\langle y^2 \rangle$ e o deslocamento médio quadrático

$$R^2 = \langle x^2 \rangle - \langle x \rangle^2 + \langle y^2 \rangle - \langle y \rangle^2,$$

(as médias devem ser calculadas sobre os M caminhantes) como função do número de passos, N .

8. Estime R^2 para $N = 8, 16, 32, 64, \dots$, calculando as médias para um número grande de caminhantes para cada valor de N . Salve os valores obtidos e, em gráfico log-log, obtenha o valor de ν da dependência,

$$R \sim N^\nu, \quad (N \gg 1)$$

Se você obtiver $\nu = 1/2$ estime a magnitude do coeficiente de auto-difusão D a partir de $R^2 = 4DN$.



Caminhante aleatório em uma rede triangular:

8. Refaça os itens para um caminhante em uma rede quadrada para o caso de um caminhante aleatório percorrendo uma rede triangular, onde as probabilidades de ir nas direções \hat{x} , $-\hat{x}$, $\cos \pi/2\hat{x} + \sin \pi/2\hat{y}$, $-\cos \pi/2\hat{x} + \sin \pi/2\hat{y}$, $-\cos \pi/2\hat{x} - \sin \pi/2\hat{y}$ e $\cos \pi/2\hat{x} - \sin \pi/2\hat{y}$ são todas iguais a $1/6$.
9. Tente implementar o caminhante aleatório em 2D no contínuo (Problema 7.13 do Tobochnik). Neste caso, considere um passo de tamanho fixo, mas cuja orientação é aleatória. Refaça os itens anteriores.



Equação de difusão:

$$\frac{\partial P}{\partial t} = D \frac{\partial^2 P}{\partial x^2} - v \frac{\partial P}{\partial x}$$

onde $P(x, t)$ é a distribuição de probabilidade, D o coeficiente de difusão e v , velocidade. Tem-se,

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{\infty} x \frac{\partial P}{\partial t} dx &= D \int_{-\infty}^{\infty} x \frac{\partial^2 P}{\partial x^2} dx - v \int_{-\infty}^{\infty} x \frac{\partial P}{\partial x} dx \rightarrow \frac{d\langle x \rangle}{dt} = v \\ \int_{-\infty}^{\infty} x^2 \frac{\partial P}{\partial t} dx &= D \int_{-\infty}^{\infty} x^2 \frac{\partial^2 P}{\partial x^2} dx - v \int_{-\infty}^{\infty} x^2 \frac{\partial P}{\partial x} dx \rightarrow \frac{d\langle x^2 \rangle}{dt} = 2(D + v\langle x \rangle) \end{aligned}$$

onde $\lim_{|x| \rightarrow \infty} x^n \frac{\partial^m}{\partial x^m} P(x, t) \rightarrow 0$, para $n, m = 0, 1, 2, \dots$

Logo, se $v = \text{const.}$, $\langle x \rangle = vt$ e $\Delta x^2 = 2Dt$.



Caminhante aleatório: equação mestre

$$P_i^{(n)} = pP_{i-1}^{(n-1)} + qP_{i+1}^{(n-1)}$$

onde $P_i^{(n)}$ é a probabilidade do caminhante estar no sítio i depois de n passos. Se cada passo é realizado em um intervalo δt e os sítios estão separados por δx ,

$$\begin{aligned} P_i^{(n)} &= \int_{x-\delta x/2}^{x+\delta x/2} d\eta P(\eta, t) = \delta x P(x, t) \\ P(x, t) &= pP(x - \delta x, t - \delta t) + qP(x + \delta x, t - \delta t) \\ \frac{P(x, t) - P(x, t - \delta t)}{\delta t} &= \frac{P(x - \delta x, t - \delta t) + P(x + \delta x, t - \delta t) - 2P(x, t - \delta t)}{2\delta t} \\ &\quad + \frac{\left(p - \frac{1}{2}\right) P(x - \delta x, t - \delta t) + \left(q - \frac{1}{2}\right) P(x + \delta x, t - \delta t)}{\delta t} \end{aligned}$$

Mas

$$P(x \pm \delta x, t) = P(x, t) \pm \delta x \frac{\partial}{\partial x} P(x, t) + \frac{1}{2} \delta x^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} P(x, t) + \mathcal{O}(\delta x^3)$$

Caminhante aleatório (cont)

$$\begin{aligned} \frac{P(x - \delta x, t - \delta t) + P(x + \delta x, t - \delta t) - 2P(x, t - \delta t)}{2\delta t} &= \frac{\delta x^2}{2\delta t} \frac{\partial^2}{\partial x^2} P(x, t - \delta t) + \mathcal{O}(\delta x^3) \\ \frac{\left(p - \frac{1}{2}\right) P(x - \delta x, t - \delta t) + \left(q - \frac{1}{2}\right) P(x + \delta x, t - \delta t)}{\delta t} &= \frac{(p + q - 1)}{\delta t} \left(P(x, t - \delta t) + \frac{1}{2} \delta x^2 \frac{\partial^2}{\partial x^2} P(x, t - \delta t) \right) - \\ &\quad - \frac{(p - q) \delta x}{\delta t} \frac{\partial}{\partial x} P(x, t - \delta t) + \mathcal{O}(\delta x^3) = - \frac{(p - q) \delta x}{\delta t} \frac{\partial}{\partial x} P(x, t - \delta t) + \mathcal{O}(\delta x^3) \end{aligned}$$

Portanto,

$$\frac{P(x, t) - P(x, t - \delta t)}{\delta t} = \frac{\delta x^2}{2\delta t} \frac{\partial^2}{\partial x^2} P(x, t - \delta t) - \frac{(p - q) \delta x}{\delta t} \frac{\partial}{\partial x} P(x, t - \delta t) + \mathcal{O}(\delta x^3)$$

Para $\delta x \rightarrow 0$ e $\delta t \rightarrow 0$,

$$\frac{\partial}{\partial t} P(x, t) = D \frac{\partial^2}{\partial x^2} P(x, t) - v \frac{\partial}{\partial x} P(x, t),$$

$$D = \delta x^2 / 2\delta t \text{ e } v = (p - q) \delta x / \delta t.$$

