

Manual de Instruções do Robô

Alunos: Gabriella Montenegro e Matheus Sales

Teclas de mobilidade do robô

- Tecla **w** → aumenta ângulo do robô e da mesa no eixo z.
- Tecla **z** → diminui ângulo do robô e da mesa no eixo z.
- Tecla **a** → aumenta ângulo do robô e da mesa no eixo x.
- Tecla **s** → diminui ângulo do robô e da mesa no eixo x.
- Tecla **t** → remove ou adiciona textura ao robô.
- Tecla **1** → gira corpo, braços e cabeça do robô para direita.
- Tecla **2** → gira corpo, braços e cabeça do robô para esquerda.
- Tecla **3** → move braço direito do robô para baixo (até chegar em 90°).
- Tecla **4** → move braço direito do robô para cima (até chegar em 180°).
- Tecla **5** → abre as mãos.
- Tecla **6** → fecha as mãos.
- Tecla **7** → move braço esquerdo do robô para cima (até chegar em -180°).
- Tecla **8** → move braço esquerdo do robô para baixo (até chegar em 90°).
- Tecla **9** → move a cabeça para direita.
- Tecla **0** → move a cabeça para a esquerda.