

FORMATO DE SYLLABUS	Código: AA-FR-003
Macroproceso: Direccionamiento Estratégico	Versión: 01
Proceso: Autoevaluación y Acreditación	Fecha de Aprobación:
Proceso. Autoevaluacion y Acreuitacion	27/07/2023



			Į.	ngeniería				
RRICULAR:		Ingenieri	a de Sistemas		CÓDIGO PLAN DE ESTUDIOS:			
		I. IDENT	IFICACIÓN DEL ESPACIO	ACADÉMICO				
ESPACIO ACA	_{ремісо:} Ciberné	tica II						
acio académic	:0:		Número de créditos acad	démicos:		3		
n horas de trabajo:		HTD	2	HTC	2	HTA	5	
o académico:		Asignatura	х	Cátedra				
		NATU	RALEZA DEL ESPACIO AC	ADÉMICO:				
Obligatorio Obli		gatorio		Elective lete/seese		Electivo		
	Comple	ementario	X I	Electivo intrinseco		Extrínseco		
CARÁCTER DEL ESPACIO ACADÉMICO:								
	Práctico		Teórico-Práctico	Х	Otros:		Cuál:	
		MODALIDA	D DE OFERTA DEL ESPACI	O ACADÉMICO:				
	Presencial con		Virtual		Otroci		Cuál:	
х	incorporación de TIC		Virtual		Otros.		Cuai	
II. SUGERENCIAS DE SABERES Y CONOCIMIENTOS PREVIOS								
	ESPACIO ACAI acio académic oras de trabajo	espacio académico: Ciberné acio académico: oras de trabajo: o académico: Obli Comple Práctico	I. IDENT ESPACIO ACADÉMICO: Cibernética II acio académico: Dras de trabajo: Dras de trabajo: Dracadémico: Dras de trabajo: Dracadémico: Dras de trabajo: Dracadémico: Draca	RRICULAR: Ingeniería de Sistemas I. IDENTIFICACIÓN DEL ESPACIO A ESPACIO ACADÉMICO: Cibernética II acio académico: Diacadémico: Diacadémico: Diacadémico: Diacadémico: Diacadémico: Diacadémico: Asignatura NATURALEZA DEL ESPACIO ACA Obligatorio Complementario CARÁCTER DEL ESPACIO ACA Práctico Práctico MODALIDAD DE OFERTA DEL ESPACI X Presencial con incorporación de TIC Virtual	I. IDENTIFICACIÓN DEL ESPACIO ACADÉMICO ESPACIO ACADÉMICO: CÍDERNÉTICA II acio académico: Número de créditos académicos: bras de trabajo: HTD 2 HTC académico: Asignatura x Cátedra NATURALEZA DEL ESPACIO ACADÉMICO: Obligatorio x Electivo Intrínseco CARÁCTER DEL ESPACIO ACADÉMICO: Práctico Teórico-Práctico x MODALIDAD DE OFERTA DEL ESPACIO ACADÉMICO: X Presencial con incorporación de TIC	RRICULAR: Ingeniería de Sistemas CÓDIGO PLAN E I. IDENTIFICACIÓN DEL ESPACIO ACADÉMICO ESPACIO ACADÉMICO: Cibernética II acio académico: Número de créditos académicos: oras de trabajo: HTD 2 HTC 2 oracadémico: Asignatura x Cátedra NATURALEZA DEL ESPACIO ACADÉMICO: Complementario x Electivo Intrínseco CARÁCTER DEL ESPACIO ACADÉMICO: Práctico Teórico-Práctico x Otros: MODALIDAD DE OFERTA DEL ESPACIO ACADÉMICO: X Presencial con incorporación de TIC Virtual Otros:	RRICULAR: Ingeniería de Sistemas CÓDIGO PLAN DE ESTUDIOS: I. IDENTIFICACIÓN DEL ESPACIO ACADÉMICO ESPACIO ACADÉMICO: CÍDERNÉTICA II acio académico: Número de créditos académicos: Dras de trabajo: HTD 2 HTC 2 HTA Da académico: Asignatura x Cátedra DA Asignatura x Cátedra NATURALEZA DEL ESPACIO ACADÉMICO: Complementario x Electivo Intrínseco Extrínseco CARÁCTER DEL ESPACIO ACADÉMICO: Práctico Teórico-Práctico x Otros: MODALIDAD DE OFERTA DEL ESPACIO ACADÉMICO: X Presencial con incorporación de TIC Virtual Otros:	

Cálculo diferencial e integral, ecuaciones diferenciales, física mecánica, física eléctrica, matemáticas especiales, arquitectura de computadores y cibernética I

III. JUSTIFICACIÓN DEL ESPACIO ACADÉMICO

La existencia de este espacio académico se justifica en la importancia de la cibernética por ser una ciencia interdisciplinaria, que está ligada a los sistemas físicos, al estudio de los computadores y la interacción de estos con los humanos. La cibernética emplea muchas herramientas formales de la ciencia, proporcionando instrumentos con los cuales se puede describir de manera objetiva el comportamiento de los sistemas. Para un ingeniero de sistemas es de gran importancia poder modelar y actuar sobre los sistemas dinámicos los cuales se observan ampliamente en problemas de la vida real. Para el adecuado desarrollo del curso, el estudiante necesita tener un buen manejo de cinemática, dinámica, electromagnetismo, circuitos, electrónica digital, cálculo diferencial, cálculo integral, variable compleja, modelamiento de sistemas dinámicos y fundamentos del control continuo. Adicional a los conceptos teóricos al estudiante se le suministran conocimientos prácticos sobre herramientas computacionales que permiten analizar diseñar e implementar soluciones para sistemas dinámicos de tiempo continuo y discreto.

IV. OBJETIVOS DEL ESPACIO ACADÉMICO (GENERAL Y ESPECÍFICOS)

Objetivo General:

Generarle al estudiante la capacidad de análisis para el modelado y diseño de sistemas dinámicos en variables de estado, respuesta en frecuencia y los fundamentos de la teoría de control discreto para sistemas lineales.

Objetivos específicos:

- * Conocer los fundamentos de la respuesta en frecuencia.
- * Adquirir las destrezas necesarias para representar sistemas dinámicos lineales en variables de estado.
- * Estudiar los conceptos de controlabilidad y observabilidad.
- * Conocer el procedimiento para obtener la respuesta en el tiempo para sistemas representados en variables de estado.
- * Diseñar estrategias de control mediante realimentación de estado.
- * Analizar la diferencia entre ecuaciones diferenciales y ecuaciones en diferencias.
- * Conocer y manejar las propiedades de la transformada Z para su aplicación en sistemas dinámicos de tiempo discreto.
- * Estudiar el esquema de los sistemas de tiempo discreto implementados a nivel computacional.
- * Analizar la estabilidad de sistemas lineales de tiempo discreto.

V. PROPÓSITOS DE FORMACIÓN Y DE APRENDIZAJE (PFA) DEL ESPACIO ACADÉMICO					
Competencias	Dominio-Nivel	RA	Resultados de Aprendizaje		
	Cognitivo-Conocer	01	Identificar los elementos para la representación en espacio de estado		
Obtiene modelos matemáticos de un sistema físico en espacio de estado	Cognitivo-Aplicar	02	Aplicar conocimientos y técnicas matemáticas para el modelado en espacio de estado		
	Cognitivo-Evaluar		Comparar la respuesta del modelo analítico y la simulación para determinar la validez del modelo		
	Cognitivo-Conocer	04	Definir la configuración de un controlador y observador en espacio de estado		
Diseña acciones de control en espacio de estado	Cognitivo-Crear	05	Diseñar estrategias de control en espacio de estado		

	Cognitivo-Aplicar	06	Calcular las ganancias de un controlador y observador en espacio de estado
Analiza modelos de sistemas dinámicos de tiempo discreto utilizando diferentes herramientas	Cognitivo-Comprender	07	Identificar las diferentes herramientas para el análisis de sistemas dinámicos de tiempo discreto
	Cognitivo-Aplicar	08	Aplicar conocimientos y técnicas matemáticas para el análisis de sistemas dinámicos de tiempo discreto
	Cognitivo-Evaluar	09	Probar la estabilidad de sistemas dinámicos de tiempo discreto

VI. CONTENIDOS TEMÁTICOS

- 1. Respuesta en frecuencia.
- -Introducción y generalidades.
- -Gráficas de Bode de magnitud y fase.
- -Margen de fase y margen de ganancia.
- 2. Modelado y análisis en espacio de estado.
- -Representación de sistemas dinámicos en variables de estado.
- -Modelado en espacio de estado mediante variables físicas y de fase.
- -Interpretación de los valores y vectores propios en sistemas dinámicos.
- -Respuesta en el tiempo de sistemas descritos en variables de estado.
- 3. Diseño de estrategias de control en espacio de estado.
- -Controlabilidad y observabilidad.
- -Realimentación de estado.
- -Diseño de controladores por realimentación de estado.
- -Observador de estado.
- -Diseño de observadores de estado.
- 4. Sistemas dinámicos de tiempo discreto.
- -Proceso de muestreo para señales continúas.
- -Sistemas de tiempo discreto.
- -Ecuaciones en diferencias.
- -Transformada Z (propiedades y transformadas) aplicada a sistemas dinámicos de tiempo discreto.
- -Transformada Z inversa y su aplicación a sistemas dinámicos de tiempo discreto.
- -Solución de ecuaciones en diferencias mediante transformada Z.
- -Estabilidad de sistemas de tiempo discreto.
- -Transformación de sistemas de tiempo continúo a tiempo discreto.

Transformación de sistemas de trempo continuo a	<u>'</u>					
	VII. ESTRATEGIAS DE	ENSEÑANZA QUE FAV	ORECEN EL APRENDIZAJE			
Tradicional	Basado en Proyectos			Basado en Tecnología		\searrow
Basado en Problemas	Colaborativo			Experimental		
Aprendizaje Activo	Autodirigido			Centrado en el estudiante		
		VIII. EVALUACIÓN				
	Resultados de aprendizaje asociados a las evaluaciones					
Resultados de aprendizaje (RA) a ser evaluados:	Actividades Entregables	Talleres	Parciales	Informes de proyecto final	Proyecto final	Exposiciones
RA01	!	Х	X			
RA02		Х	X			
RA03		Х	X			
RA04	Ţ	Х	X			
RA05		Х	X			
RA06		Χ	X			
RA07		Χ	X			
RA08		Х	X			
RA09		Χ	X			
Tipo de evaluación**						
Porcentaje de evaluación (%)		15	85			
Trabajo Individual (I) o Grupal (G)	İ	G	I			
Tipo de nota	0-5	0-5	0-5	0-5	0-5	0-5
	IX. ME	EDIOS Y RECURSOS ED	UCATIVOS			

- Salón tradicional con pizarrón para sesiones de cátedra y para sesiones de discusión.
- Acceso a Videobeam.
- Página web para publicar material didáctico, guías de trabajo, talleres, etc.
- Videos didácticos alrededor de los temas de la asignatura.
- Talleres investigativos y prácticos.
- Acceso al material bibliográfico recomendado

X. PRÁCTICAS ACADÉMICAS - SALIDAS DE CAMPO					
No aplica.					
	XI. BIBLIOGRAFÍA				
Básicas:					
-OGATA Katsuhiko. Ingeniería de Control Moderno, F	rentice Hall, Segunda edición México, 1998.				
-OGATA Katsuhiko. Problemas de Ingeniería de Cont	-OGATA Katsuhiko. Problemas de Ingeniería de Control Utilizando Matlab, Prentice Hall, 1999.				
-OGATA Katsuhiko. Sistemas de Control en Tiempo Discreto, Pearson Education, 1996.					
Complementarias:					
ROHRS Charles. Sistemas de Control Lineal, McGraw Hill, 1994.					
-KUO Benjamín. Automatic Control System, Prentice Hall, 1995.					
-ERONINI UMEZ. Dinámica de Sistemas y Control, Thomson Learning, 2001.					
-DAZZO John y Houpis Constantine. Linear Control System Analysis and Design Conventional and Modern, McGraw Hill, 1998.					
XII. SEGUIMIENTO Y ACTUALIZACIÓN DEL SYLLABUS					
Fecha revisión por Consejo Curricular:					
Fecha aprobación por Consejo Curricular:		Número de acta:			

**Tipo de Evaluación	Abreviatura
1. Evaluación de habilidad	EHP
2. Evaluación basada en pr	EBP
3. Evaluación oral o presen	EOP
4. Evaluación escrita	EE
5. Evaluación formativa	EF
6. Evaluación de desemper	ED