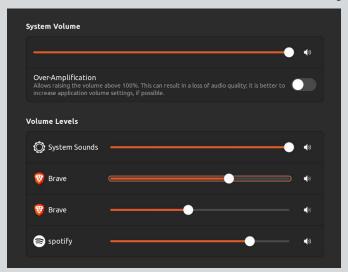
# Grupo 2: Modmixer Assis G., Arthur H., Gabriel C., Gabriel M. e Guilherme T.

Engenharia Mecatrônica | CTJ



## Problemática apresentada

- Controle de volume em múltiplas aplicações
- Especialmente no caso de uso em desktops



## Solução esperada

 Atrelar o volume de alguma aplicação à um controle físico em hardware

Possibilitar extensão modular

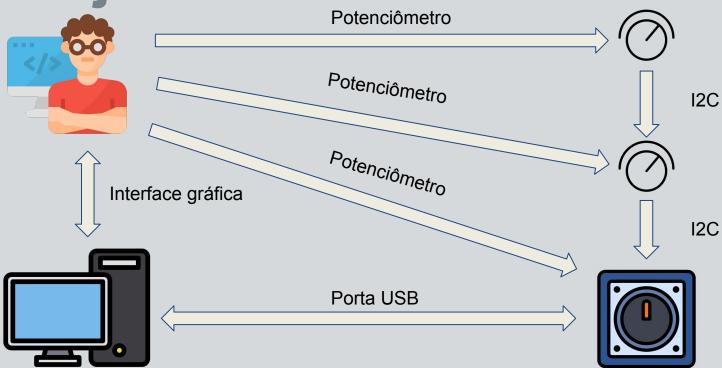


### Público alvo

- Prossumidores
- Entusiastas de tecnologia da informação
- Criadores de conteúdo digital



## Projeto base



## Divisão do problema

• Interface gráfica: Gabriel César Silveira



• Comunicação serial: Guilherme Turatto



Montagem eletrônica: Assis G.



Impressão aditiva: Gabriel Luiz Martins e Arthur Henrique Mallmann

## Requisitos Funcionais

- RF1: Possuir interface gráfica para configuração dos módulos de hardware;
- RF2: O usuário deve poder controlar o volume de diferentes aplicações do computador a partir dos módulos;
- RF3: Funcionamento plug and play;
- RF4: Garantir funcionamento com diferentes quantidades de módulos;
- RF5: Envio de informações dos módulos para o computador através de uma única conexão USB;



### RF1: Possuir interface gráfica para configuração dos módulos de hardware:

- O usuário não deve precisar selecionar a porta USB
- Caixa de seleção para atrelar cada módulo conectado à aplicação desejada, nesta devem estar listadas todas as aplicações gerando saída de som;
- O número de caixas de seleção exibidas deve ser o mesmo número de módulos conectados;
- Exibir tela de aviso no caso de nenhum módulo esteja conectado;
- Exibir barra de preenchimento para indicar volume atual da aplicação;
- Botão de término de execução da interface;



- RF2: O usuário deve poder controlar o volume de diferentes aplicações do computador a partir dos módulos:
  - A sequência de conexão dos módulos deve corresponder à sequência de índices listados verticalmente na interface gráfica;
  - Os limites mínimo e máximo do potenciômetro devem ser traduzidos aos níveis mínimo e máximo de áudio da aplicação atrelada;
  - A seleção da aplicação na interface deve resultar apenas em modificação de volume da aplicação selecionada;



## Requisitos Não Funcionais

### RF3: Funcionamento plug and play:

- Alimentação de todos os módulos provida pela conexão USB;
- Conexão entre os módulos através do conector DB9;
- Cada módulo deve conter um conector DB9 macho (para se conectar ao dispositivo já existente) e outro fêmea (para possibilitar a conexão de novos módulos);
- O módulo principal deve possuir uma conexão USB macho com cabo (para conexão com o computador) e uma conexão DB9 fêmea (para conexão com o primeiro módulo);



## Requisitos Não Funcionais

- RF4: Funcionamento com diferentes quantidades de módulos:
  - O dispositivo principal deve atualizar a lista de dispositivos conectados sempre que uma requisição não for atendida por três vezes consecutivas, removendo o dispositivo defeituoso ou desconectado (modFailFLAG);
  - O módulo principal deve sinalizar ao programa de interface com o usuário sempre que houver alterações na lista de dispositivos conectados (newModSuccessFLAG);
  - O barramento de alimentação 3.3V (VCC e GND) e o barramento I2C (SCL e SDA) devem ter uma caminho direto na conexão entre os módulos e o dispositivo principal, sem depender do processamento dos módulos intermediários:

## Requisitos Não Funcionais

- RF5: Envio de informações dos módulos para o computador através de uma única conexão USB:
  - Módulo principal contendo adaptador USB para o microcontrolador ESP01;
  - Comunicação serial entre o módulo master e o computador via USB com taxa de 9600bps;
  - Comunicação entre o módulo principal e os demais módulos via I2C;
  - Módulo principal deve realizar requisições de status (volume) aos módulos secundários periodicamente em um intervalo máximo de 50 milissegundos;
  - Módulo principal deve enviar ao computador o status de

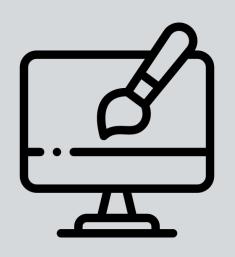
## Considerações

- Sistema Operacional Linux (Ubuntu 20.04 LTS);
- Microcontrolador ESP8266 módulo NodeMCU (para todos os módulos);
- Conexão entre o módulo principal e o computador através da porta micro USB integrada ao modulo;
- Número máximo de módulos conectados (corrente estimada para cada módulo: 100mA):
  - USB 2.0 (500mA): Módulo principal + 4 Módulos;
  - USB 3.0 (900mA): Módulo principal + 8 Módulos;
- Número mínimo de módulos conectados:
  - USB 2.0 (500mA): Módulo principal;
  - USB 3.0 (900mA): Módulo principal;



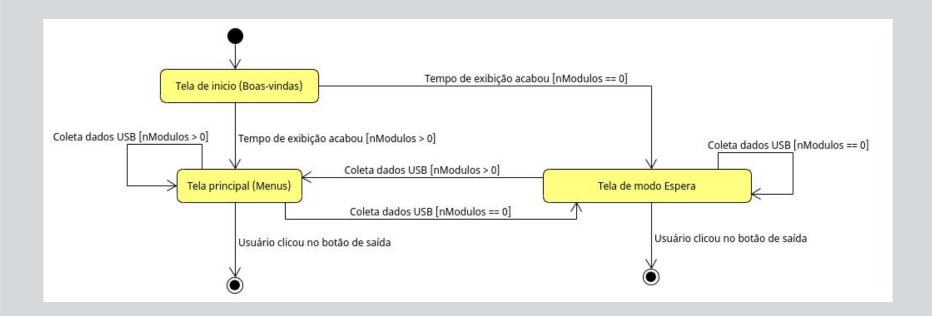
## Projeto da Interface Gráfica

Integrante responsável: Gabriel César Silveira **RF1 e RF2** 



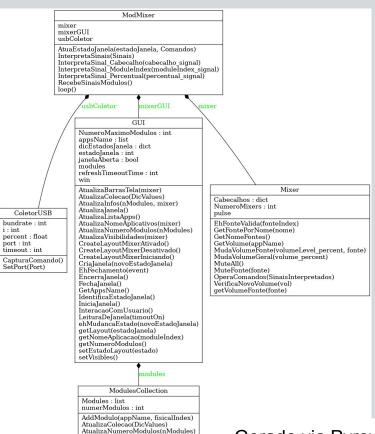


### Máquina de estados das telas





### Diagrama de classes



GetCollection() GetNomeFonte(moduleIndex) GetNumeroModulos() Gerado via Pyreverse



### Diagrama de atividades

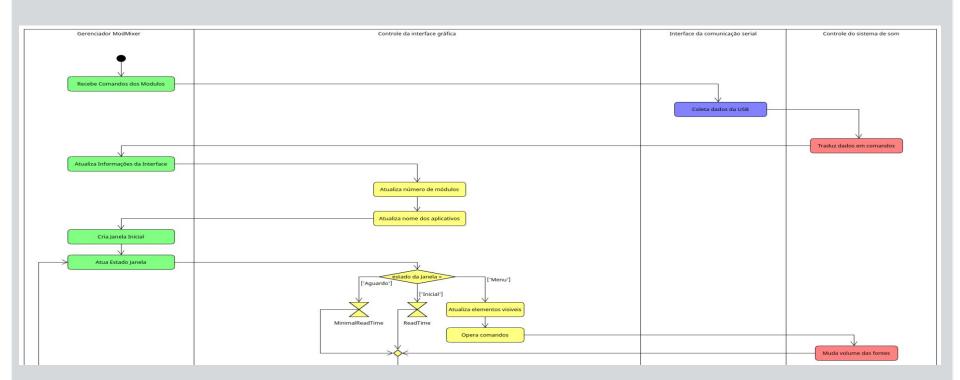
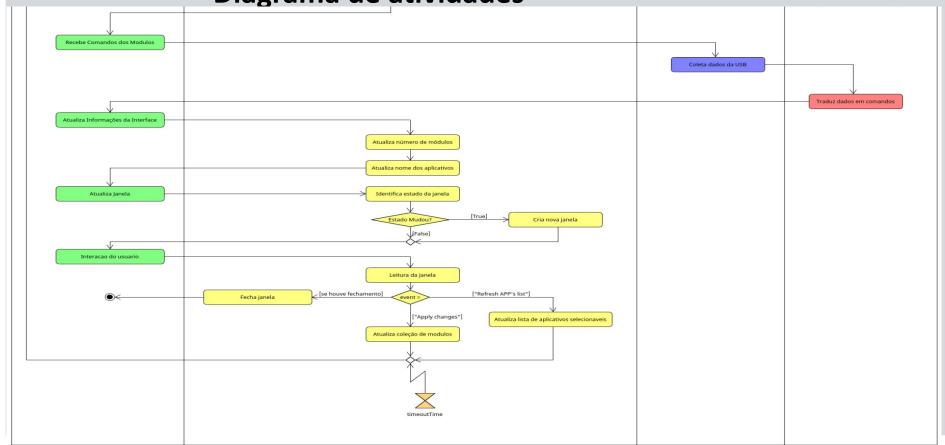




Diagrama de atividades





### **Testes Unitários**

- Captura de informações
- Detecção de módulos
- Seleção de aplicativos
- Controle de áudio
- Medição de delays

Todos foram efetuados emulando diferentes entradas USB com um Arduino Nano.



### Teste de Captura de Informações

Arduino escreve uma sequência conhecida de números e letras no formato usado para controle de áudio:

"<'A' até 'Z'> '0' <0.00 até 1.00>"

As mensagens são capturadas e comparadas com os valores esperados.

**Primeiro teste:** compara o número de mensagens recebidas com o número esperado. Assim sabemos que nada foi perdido.

**Segundo teste**: compara o conteúdo das mensagens com o esperado Assim sabemos que nossa captura de letras e valores são funcionais e, portanto, podem ser usadas nos sinais de controle.

#### **Resultados:**

linux@gabrielvoid:~/Area de Trabalho/Integrador 2/Implementacoes/Implementacao e Teste/Testes\$ python main\_TesteComandos.py
Teste de numero de itens identificados: 100 / 100
Teste de identificação correta: 100 / 100



### Teste de Detecção de Módulos

Mostramos que a detecção e adaptação da interface está condizente com a alteração do número de módulos conectados.

Mensagens crescentes em tamanho (indicando o aumento do número de módulos conectados) são recebidas numa forma de aumento conhecida. O número de módulos detectados e de itens visíveis no menu são salvos em cada iteração, e então as sequências são comparadas com a esperada.

Primeira teste: Verifica o número de módulos detectados

Segundo teste: Verifica o número de itens visíveis na interface

**Resultados:** 

linux@gabrielvoid:~/Área de Trabalho/Integrador 2/Implementacoes/Implementacao e Teste/Testes\$ python main\_TesteDeteccao.py Teste de deteccao, status de sucesso: True Teste de visibilidades, status de sucesso: True



### Teste de Seleção de Aplicativo

**Primeiro teste**: Verifica-se que a lista de aplicativos selecionados condiz com a lista de fontes de som no sistema, comparando uma à outra em cada iteração.

Segundo teste: Um sinal de controle é emitido alterando constantemente o volume de apenas um módulo. Verifica-se que o aplicativo selecionado na interface é o mesmo que tem seu volume alterado no sistema em cada iteração.

#### **Resultados:**

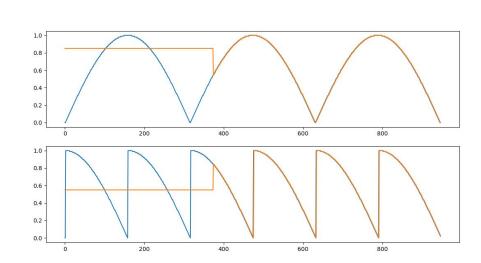
linux@gabrielvoid:~/Área de Trabalho/Integrador 2/Implementacoes/Implementacao e Teste/Testes\$ python main\_TesteSelecao.py Teste de englobamento: 596 / 596 Teste de selecao de aplicativo: 596 / 596



#### Teste de Controle de Áudio

O sinal de controle é emitido alterando o volume de duas aplicações, capturado e salvo em cada iteração. Junto a isso, os níveis de áudio do sistema são registrados. Para, então, comparar visualmente que o nível de áudio acompanha o sinal de controle gerado ao longo das iterações.

**Resultado:** 





#### Medição de delays

É usado a biblioteca 'time' no registro de *timestamps* para que seja calculado os intervalos de tempo entre cada etapa do código.

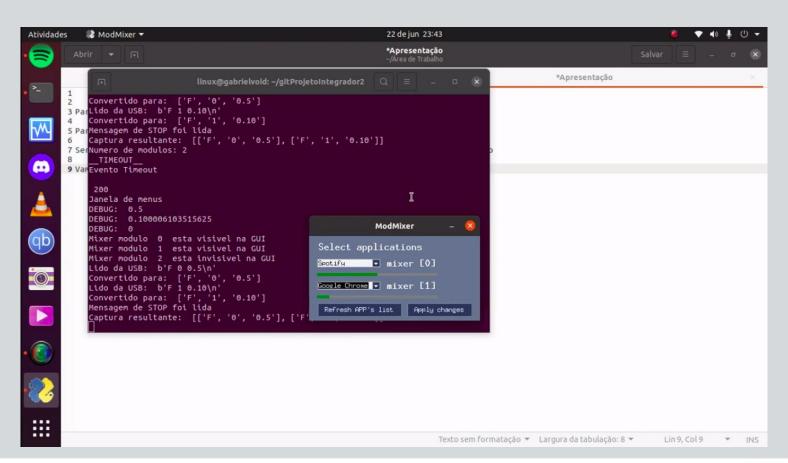
**Primeiro teste**: É feita a média do tempo entre a criação do objeto Modmixer e a primeira exibição do menu de seleção de 30 execuções da interface.

Segundo teste: É feita a média geral do tempo registrado entre a captura do sinal de comando e a chamada de função da biblioteca de alteração de volume em cada iteração de 30 execuções da interface.

Resultados (em segundos):

linux@gabrielvoid:~/Área de Trabalho/Integrador 2/Implementacoes/Implementacao e Teste/Testes\$ python main\_TesteDelays.py Tempo entre a criacao do objeto e a primeira leitura de janela: 17.7287246465683 Tempo medio geral entre um sinal de mudanca de volume e sua atuacao(chamada PulseAudio): 0.020<u>8</u>6561706626187



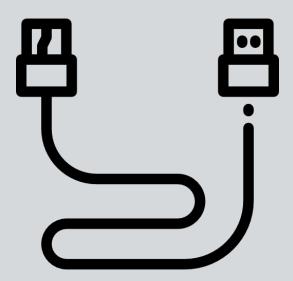




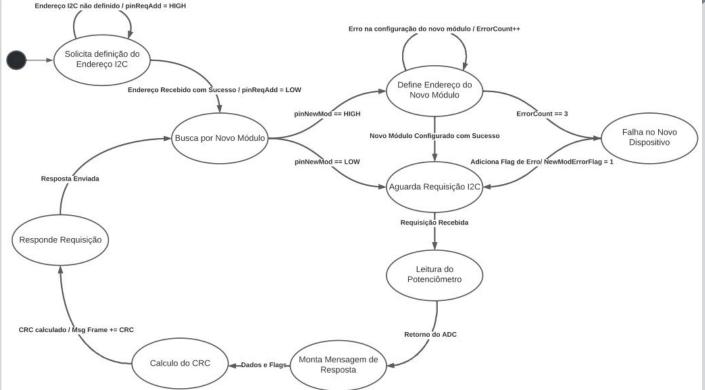


## Projeto da Comunicação

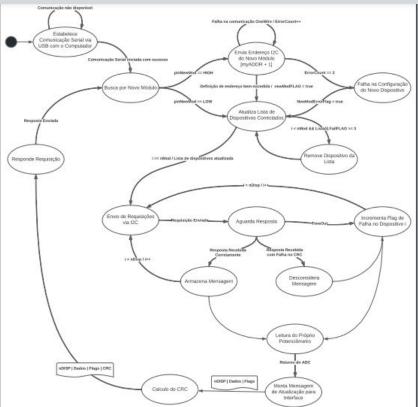
Integrante responsável: Guilherme Turatto RF3, RF4 e RF5.

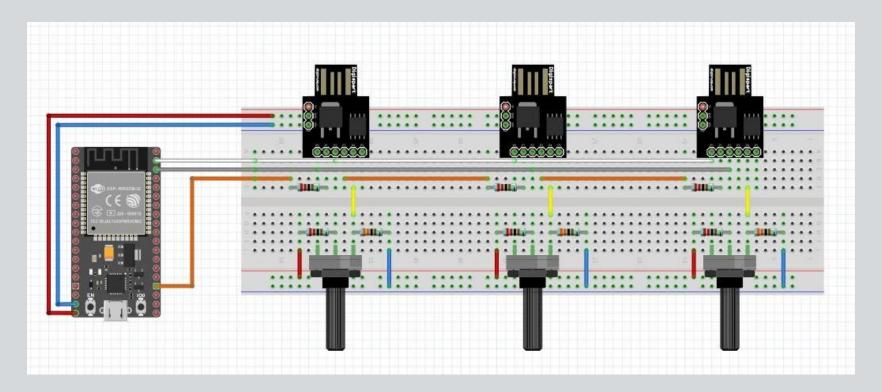


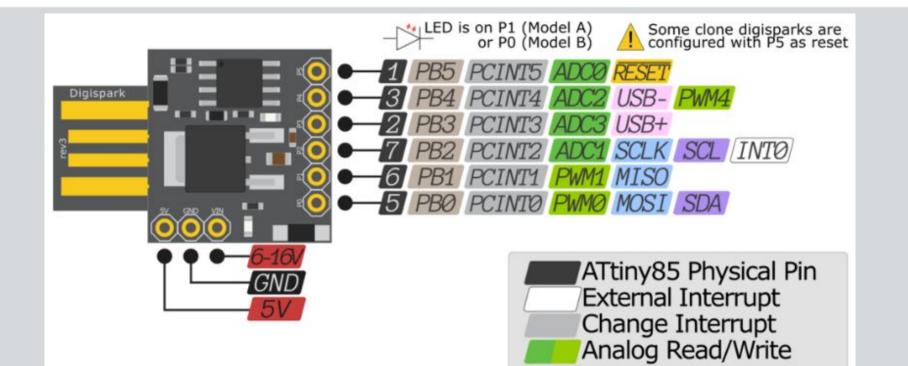
### FSM - Módulos Secundários



FSM - Módulo Principal



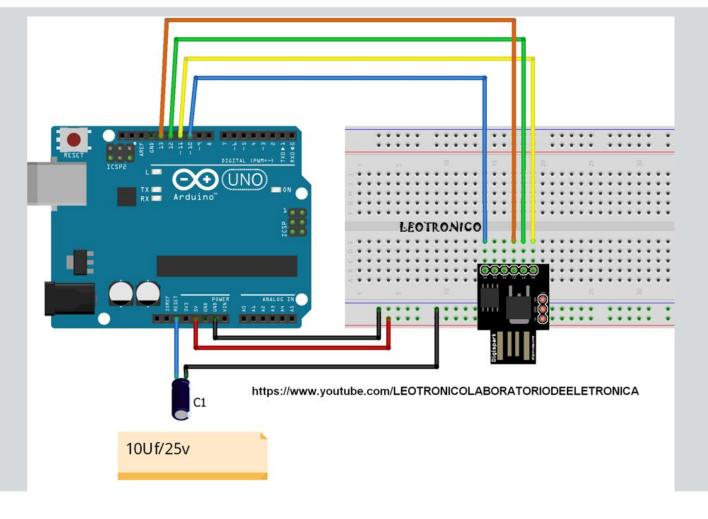


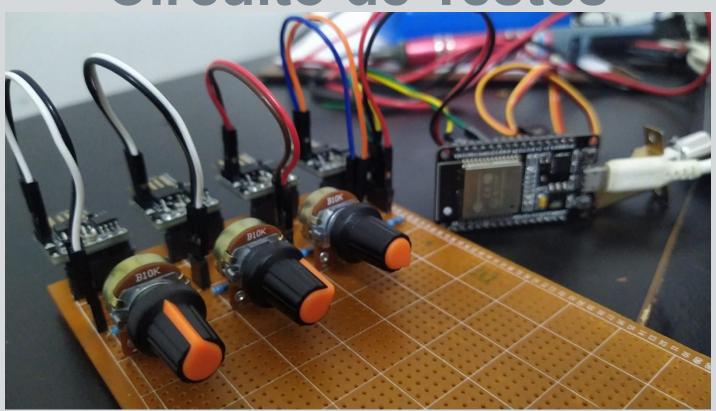


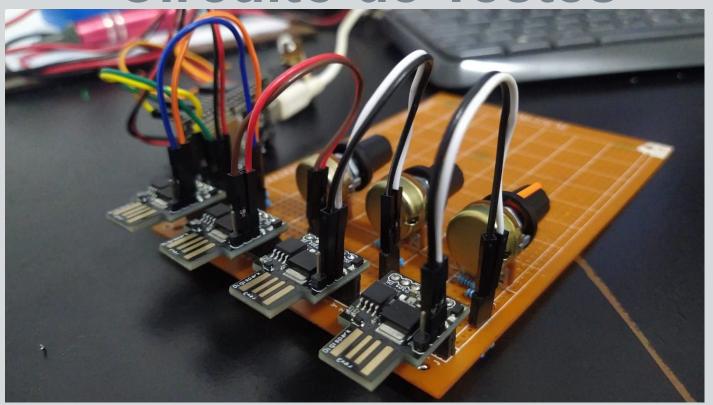
Port Pin

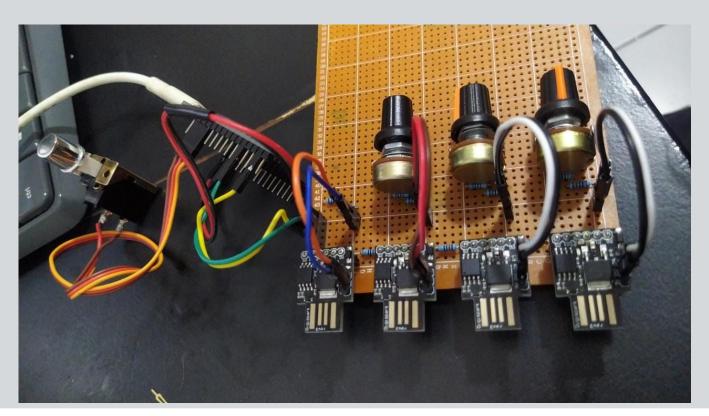
P3 (USB+) has a 1.5 k $\Omega$  pull-up resistor which is required for USB communication

SPI I<sup>2</sup>C









## Estrutura de Mensagens

Mensagem de Requisição I2C				
Nome	ID	FLAGS	CHECKSUM	
Tamanho	1byte	1byte	1byte	
Faixa de Valores	0 - 127	0-255	0-255	
Função	Próprio endereço I2C ou novo endereço	Indicam funções a serem executadas pelo módulo	Soma de verificação	

Mensagem de Resposta I2C				
Nome	DADOS	FLAGS	CHECKSUM	
Tamanho	1byte	1byte	1byte	
Faixa de Valores	0 - 100	0-255	0-255	
Função	Leitura analógica já convertida	Indicam parâmetros de funcionamento	Soma de verificação	



## Mensagem de Requisição

Mer	sagem de Re	quisição I2C		
Nome	ID	FLAGS	CHECKSUM	
Tamanho	1byte	1byte	1byte	
Faixa de Valores	0 - 127	0-255	0-255	
Função	Próprio endereço 12C ou novo endereço	Indicam funções a serem executadas pelo módulo	Soma de verificação	

## Flags de Requisição

	Flags de Requisição I2C			
Bits	FLAG	Função		
7	setAddrFLAG	Indica que o módulo deve atualizar seu endereço para o endereço recebido em ID		
6	nextModResetFLAG	Indica que o módulo subsequente deve ser resetado		
5				
4				
3				
2				
1	,			
0				



#### Mensagem de Resposta

Me	nsagem de R	esposta I2C	7	
Nome	DADOS	FLAGS	1byte 0-255	
Tamanho	1byte	1byte		
Faixa de Valores	0 - 100	0-255		
Função	Leitura analógica já convertida	Indicam parâmetros de funcionamento	Soma de verificação	

## Flags de Resposta

	Flags de Resposta I2C			
Bits	FLAG	Função		
7	internalFailFLAG	Indica que o módulo está com alguma falha		
6	newModResetedFLAG	Indica que o módulo subsequente foi resetado		
5				
4	3			
3				
2	3			
1				
0				



### Soma de Verificação

```
byte Checksum(const byte *msg, uint8_t len)
    byte c = 0;
    uint8 t i = 0;
    while (i < len)
       c ^= msg[i++];
    return c;
```

#### Auto-Calibração

```
// Read analog input from potentiometer
CurrentAnalogRead = analogRead(pinReadPotentiometer);

// Adapt limits to the real components values
if(CurrentAnalogRead > MAX_ANALOG_VALUE)
     MAX_ANALOG_VALUE = CurrentAnalogRead;
else if(CurrentAnalogRead < MIN_ANALOG_VALUE)
     MIN_ANALOG_VALUE = CurrentAnalogRead;</pre>
```



# Teste de Detecção e Definição de novos Endereços

```
Dispositivos Configurados: 1 (ADDR = 0x0A)
Dispositivos Configurados: 2 (ADDR = 0x0B)
Dispositivos Configurados: 3 (ADDR = 0x0C)
Dispositivos Configurados: 4 (ADDR = 0x0D)

4 Dispositivos Configurados com Sucesso
```



## Teste de Integridade das Mensagens

```
DISP: 0, err: 0
ADDR: 0x0A
size: 3 / 3, MATCH
data: MATCH
DISP_00[0]: 255
DISP_00[1]: 00
DISP_00[2]: ff
```

```
DISP: 1, err: 0
ADDR: 0x0B
size: 3 / 3, MATCH
data: MATCH
DISP_01[0]: 12
DISP_01[1]: 00
DISP_01[2]: 0c
```

```
DISP: 2, err: 0
ADDR: 0x0C
size: 3 / 3, MATCH
data: MATCH
DISP_02[0]: 36
DISP_02[1]: 00
DISP_02[2]: 24
```

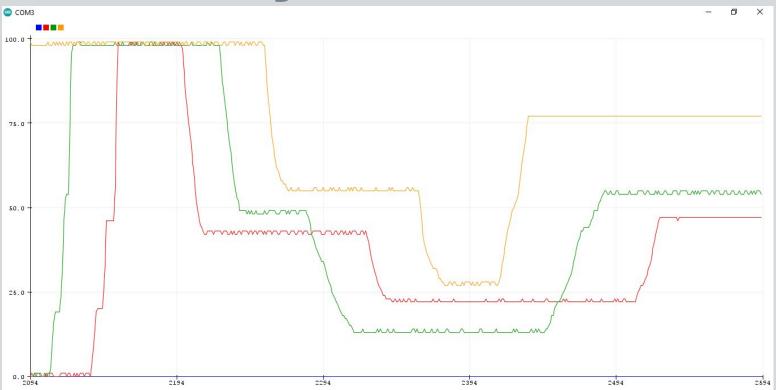
```
DISP: 3, err: 0
ADDR: 0x0D
size: 3 / 3, MATCH
data: MATCH
DISP_03[0]: 40
DISP_03[1]: 00
DISP_03[2]: 28
```



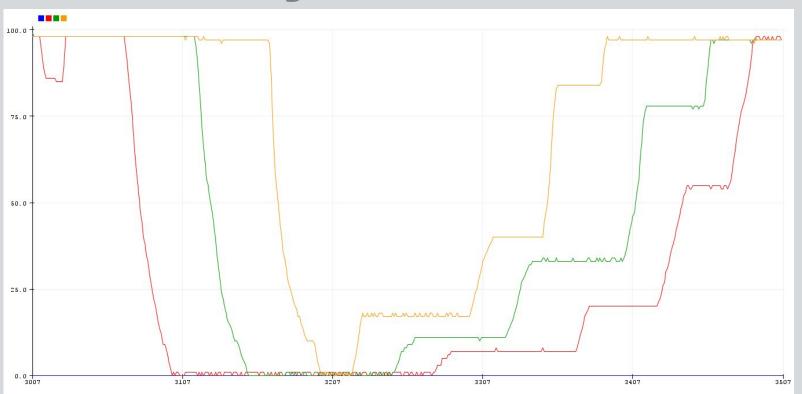
# Teste de Integridade das Mensagens

```
DISP: 0, err: 4
ADDR: 0x0A
size: 3 / 0, MISMATCH <<--- !!!
data: MATCH
DISP_00[0]: 00
DISP_00[1]: 00
DISP_00[2]: 00
```

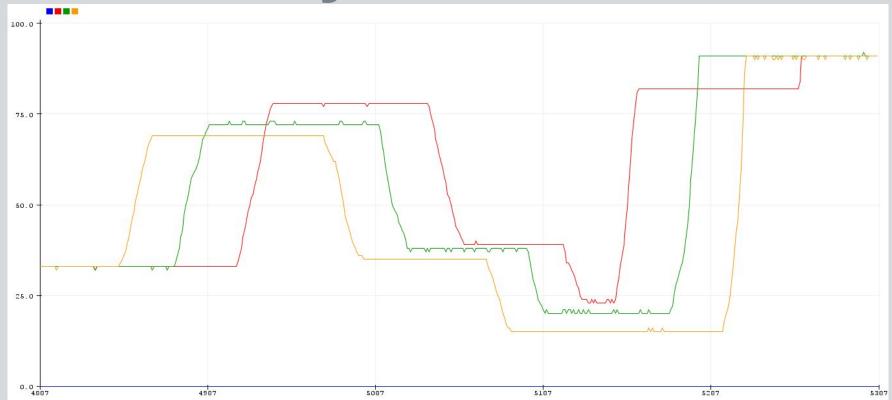










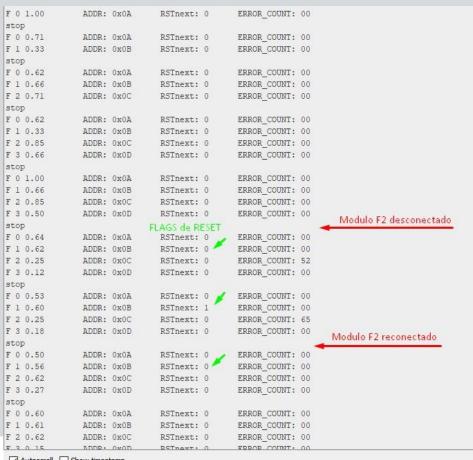




```
Dispositivos Configurados: 1 (ADDR = 0x0A)
Dispositivos Configurados: 2 (ADDR = 0x0B)
Dispositivos Configurados: 3 (ADDR = 0x0C)
Dispositivos Configurados: 4 (ADDR = 0x0D)
 4 Dispositivos Configurados com Sucesso
      66 80 48
255
255
       66 80
255
       83 80
255
       66
              80
                     48
```



#### Verificação da flag de reset





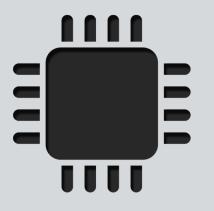
#### Verificação da flag de reset

F 0 0.50	ADDR:	0x0A	RSTnext:	0	ERROR COUNT:	00	Iniciou com 2 Modulos
F 1 0.40	ADDR:	0x0B	RSTnext:	0	ERROR COUNT:	00	microa com 2 Modulos
stop							
F 0 0.62	ADDR:	0x0A	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	
F 1 0.60	ADDR:	0x0B	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	Terceiro Modulo adicionado
F 2 0.00	ADDR:	0x0C	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	0.0	
stop							
F 0 0.50	ADDR:	0x0A	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	
F 1 0.40	ADDR:	0x0B	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	Quarto Modulo adicionado
F 2 0.83	ADDR:	0x0C	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	Quarto Modulo adicionado
F 3 0.75	ADDR:	0x0D	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	
stop							
F 0 0.75	ADDR:	0x0A	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	
F 1 0.60	ADDR:	0x0B	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	
F 2 0.71	ADDR:	0x0C	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	
F 3 0.60	ADDR:	0x0D	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	
stop							
F 0 0.72	ADDR:	0x0A	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	
F 1 1.00	ADDR:	0x0B	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	Erro > MAY EDDOD
F 2 0.55	ADDR:	0x0C	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	Erro > MAX_ERROR
F 3 0.60	ADDR:	0x0D	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	19	
stop							
F 0 0.72	ADDR:	0x0A	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	Andrew Control
F 1 0.57	ADDR:	0x0B	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	Ultimo Modulo Removido da Lista
F 2 0.55	ADDR:	0x0C	RSTnext:	1	ERROR_COUNT:	00	
stop							
F 0 0.66	ADDR:	0x0A	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	Erro > MAX ERROR
F 1 0.57	ADDR:	0x0B	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	ENO > MAX_ENNOR
F 2 0.50	ADDR:	0x0C	RSTnext:	1	ERROR_COUNT:	21	
stop							
F 0 0.66	ADDR:	0x0A	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	Ultimo Modulo Removido da Lista
F 1 0.57	ADDR:	0x0B	RSTnext:	1	ERROR_COUNT:	00	
stop							
F 0 0.66	ADDR:	0x0A	RSTnext:	0	ERROR_COUNT:	00	Erro > MAX_ERROR
F 1 0.24	ADDR:	0x0B	RSTnext:	1	ERROR_COUNT:	32	_
stop							-
F 0 0.58	ADDR:	0x0A	RSTnext:	1	ERROR_COUNT:	00	
ston					100		Ultimo Modulo Removido da Lista



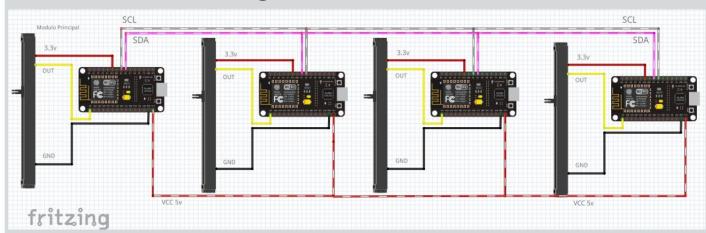
#### Projeto do diagrama elétrico

Integrante responsável: Assis G Greselle

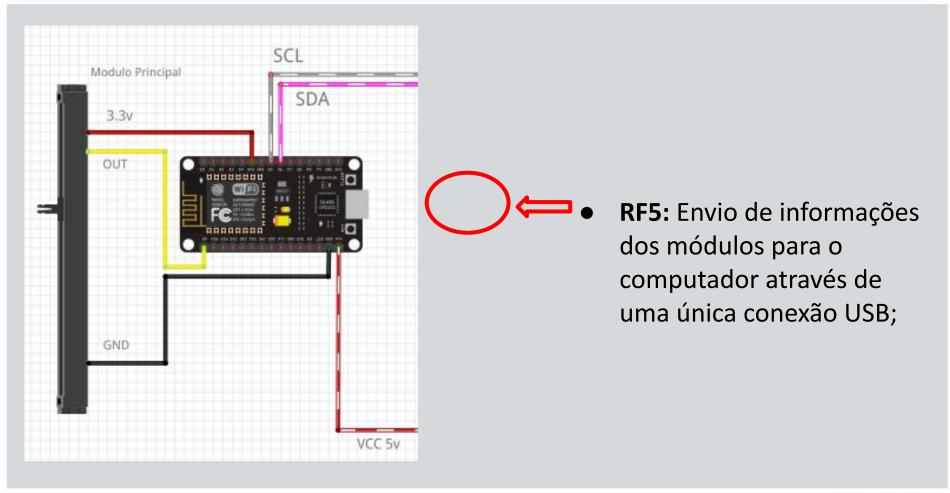




#### **Diagrama Elétrico**



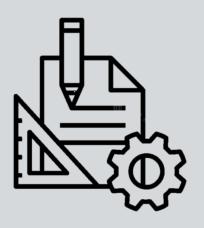
- RF2: O usuário deve poder controlar o volume de diferentes aplicações do computador a partir dos módulos;
- RF3: Funcionamento plug and play;
- RF4: Garantir funcionamento com diferentes quantidades de módulos;





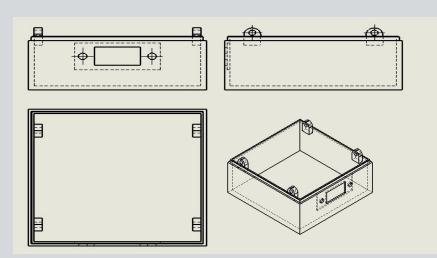
#### **Projeto CAD**

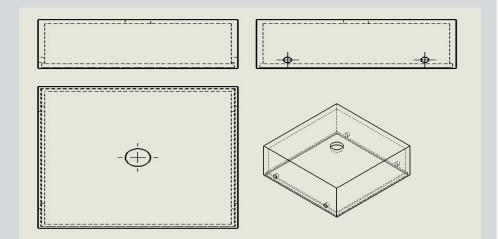
Integrante responsável: Gabriel Luiz Martins

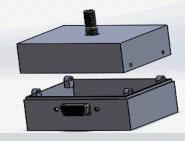




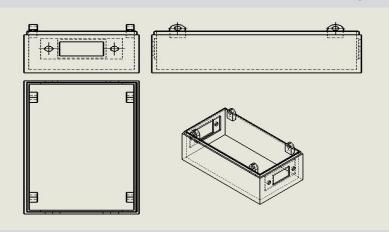
#### **Projeto Master**

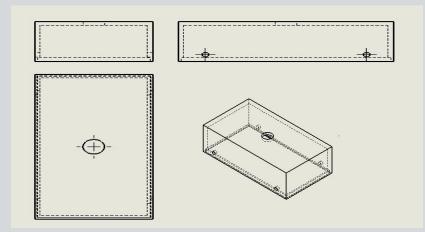






#### **Projeto Slave**







## Obrigado

