

Documentação ALG

Estrutura de Dados

A principal estrutura de dados utilizada foram os vectores da biblioteca std do C++. Esta estrutura foi escolhida porque além de ser simples e já estar implementada na biblioteca padrão do C++, permite que seja acessado qualquer elemento com complexidade $O(1)$.

Algoritmo

O algoritmo utilizado foi inspirado no Kruskal's Algorithm:

- Vou criando a árvore geradora mínima inserindo sucessivamente as arestas com menor custo, o que significa que começo do **ponto de interesse "p1"** tal que **p1** tem o menor valor de atratividade, e escolho das **n arestas que chegam a p1** aquela com menor custo e maior atratividade agregada.
- O próximo ponto de interesse **"p2"** será o segundo ponto com menor valor de atratividade.
- Caso exista mais de um ponto com o mesmo valor de interesse, o primeiro na ordem será selecionado. Por exemplo, caso **p2** e **p3** tenham atratividade igual a 40, **p2** será o selecionado. E assim sucessivamente até chegarmos no último ponto.

Pseudo Código

- Achar o ponto de interesse (nós) com menor atratividade.
- Achar trechos (arestas) para o nó com menor atratividade atual.
- Obter desses trechos aquele com menor custo e maior atratividade agregada (em caso de existirem dois trechos com o mesmo custo).
- Repetir esse loop $n - 1$ vezes, onde n é o número de pontos de interesse.

Análise de complexidade assintótica

Temos um while que roda **$n - 1$** vezes, **onde n é o número de pontos de interesse**, e engloba todo o resto da nossa solução. Dentro desse while são chamadas 3 funções que executam **$n - 1$** vezes: `acharPontoDeInteresseComMenorAtratividade`, `obterTrechosParaPonto` e `obterTrechoComMenorCustoEMaiorAtratividade`.

- `acharPontoDeInteresseComMenorAtratividade` -> executa um for que roda **n vezes**, onde **n é o número de pontos de interesse**.
- `obterTrechosParaPonto` -> executa um for que roda **m vezes**, onde **m é o número de trechos (arestas)**.
- `obterTrechoComMenorCustoEMaiorAtratividade` -> executa um for que roda **m vezes**, onde **m é o número de trechos (arestas)**.

Também temos uma função que executa apenas 1 vez:

- `acharUltimoPonto` -> executa um for que roda **n vezes**, onde **n é o número de pontos de interesse**.

Ou seja, temos $((n - 1) * (n + 2m)) + n$. Quando n e m assumem valores muito grandes, podemos considerar que nossa complexidade fica da seguinte forma: $n * (n + m)$. Onde n é o número de nós do nosso problema e m o número de arestas.

Observação: Para a análise da complexidade assindética a função que imprime o resultado foi desconsiderada.