#### Gabriel Fruet

# Capitulo 2.

# Processos

# O modelo de processo.

• Processo

Instância de Software executando.

• Multiprogramção

A troca rápida de processos executando pela CPU

- Processos não deve ser programados com assunção de tempo
- Processo X Programa

O programa é a receita do bolo

A pessoa que cozinha é a CPU

Os ingredientes são a entrada

E tudo isso constitui o processo.

# Criação de processos.

- Daemons são processos que rodam no background do sistema e são responsáveis por tarefas esporádicas.
- Única chamada de sistema para criar processos: fork
- fork cria uma copia exata do processo pai, só diferindo o retorno da chamada fork.
- COW(copy-on-write) é por vezes usado.

# Término de processos.

- 1. Normal exit(voluntário)
- 2. Error exit(voluntário)
- 3. Fatal error(involuntário)
- 4. Killed by another process(involuntário)

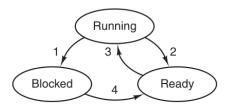
### Hierárquia de processos.

- Um processo só tem um pai, mas pode ter vários filhos
- Um processo e seus descente são considerados um process group
- Todos os processos pertencem a uma única árvore com init como raiz, o init cria os terminais para que os usuários entrem.

### Estados dos processos

#### cat file1 file2 file3 | grep tree

Talvez, quando grep já estivesse pronto para receber entrada, cat ainda esteja lendo os arquivos. Ou seja, grep estava bloqueado esperando que cat o fornecesse uma entrada.



- 1. Process blocks for input
- 2. Scheduler picks another process
- 3. Scheduler picks this process
- 4. Input becomes available

Figure 1: Transições de estado dos processos

- Feito quando o S.O percebe que a execução desse processo não pode mais continuar por enquanto.
- 2. Quantum de tempo de CPU para o processo acabou, o S.O cede para outro processo a CPU.
- 3. Ocorre quando todos os outros processos já tiveram sua fatia justa de quantum de tempo de CPU e agora é a vez do processo observado rodar.
- 4. Ocorre quando um processo que foi interrompido por não ser possível continuar(e.g esperando entrada do teclado) recebe o recurso necessário para continuar.

#### Implementação de processos.

- O sistema operacional mantém uma tabela de processos chamada process table com uma entrada por processo.
- Associado com cada entrada e saída, existe o **vetor de interrupções**. Suponha que o processo 3 é interrompido por uma interrupção de disco, todo seu contexto é devidamente salvo pelo hardware(empilha) e o hardware muda o PC para a posição correspondente no vetor de interrupção. Após isso, o código chama uma subrotina escrita em C(geralmente) para lidar com interrupção

#### Modelando multiprogramação

- CPU Utilization =  $1 p^n$
- p é a % de IO e n o número de processos.

# Threads

#### Uso de threads.

- 1. Aplicações podem ter várias atividades diferentes sendo executadas, umas bloqueadas e outras não. Ao decompor seu programa em threads, as atividades bloqueadas podem ceder sua execução para atividades prontas.
- 2. A possibilidade de subprocessos compartilhariam o mesmo espaço de endereçamento.
- 3. Algumas aplicações precisam que suas atividades compartilhem o mesmo espaço de endereçamento, por isso usar threads.
- 4. São mais leve que procesos, mais faceis de criar e mais rápidas.
- 5. Threads possibilitam que as atividades bloqueantes e não bloqueantes sejam intercambiadas.

#### O modelo clássico de threads.

- O modelo de processos é baseado em duas coisas: agrupamento de recursos e execução, porém, as vezes é interessante separar esses conceitos.
- Todo processo possui uma linha de execução, chamada de thread, que é o seu PC, registradores, uma pilha de funções que ainda não foram retornadas.
- Apesar de que uma thread precisa ser executada em um processo, são conceitos diferentes.
- Processos

Agrupamento de recursos.

• Thread

Entidade de escalonamento para execução na CPU.

- O que as thread adicionam ao modelo de processo?
  - Multiplas execuções em um mesmo ambiente de processo
- Por vezes, as threads são chamadas de lightweigth processes
- Diferentes threads em um processo não são tão independentes quanto diferentes processos.

Per-process items	Per-thread items
Address space	Program counter
Global variables	Registers
Open files	Stack
Child processes	State
Pending alarms	
Signals and signal handlers	
Accounting information	

**Figure 2-12.** The first column lists some items shared by all threads in a process. The second one lists some items private to each thread.

- Da mesma maneira que um **processo**, uma thread têm estados iguais aos dos processos, *blocked*, *running*, *ready*.
- Cada thread tem sua própria pilha de execução.

# Threads no espaço do usuário.

- O kernel não sabe nada sobre as threads.
- Pode ser implementado em um sistema operacional que não suporta threads.
- Cada processo precisa ter sua *thread table*, que é análogo a **tabela de processos**, mas é gerenciada pelo *runtime* do programa.
- Cada processo pode ter seu próprio algoritmo de escalonamento.
- Uma das maiores disvantagens é que as syscalls bloqueiam a execução do programa(todas as thread), sendo que, o principal motivo de termos threads, é aproveitar o tempo bloqueada de alguma thread.
- Uma forma de solucionar isso é usar a chamada select.
- Outro problema é que, enquanto uma thread roda, as outras só poderão ser executadas se a thread principalmente voluntariamente ceder seu tempo de CPU.

#### Threads no espaço do kernel.

- Kernel possuiria uma tabela de *threads*, com a mesma informação das *threads* de espaço do usuário.
- Quando chamadas de sistema bloqueiam, o kernel pode escolher uma thread do mesmo processo ou de um processo diferente.
- Todas as chamadas bloqueantes, são implementadas como chamadas de sistema, para que, o kernel possa decidir qual thread escalonar.
- Um dos problemas é o fork, o que é copiado em um fork?

# Implementações híbridas.

 Uma das formas é criar threads no espaço do kernel e multiplexar threads no espaço do usuário nelas.

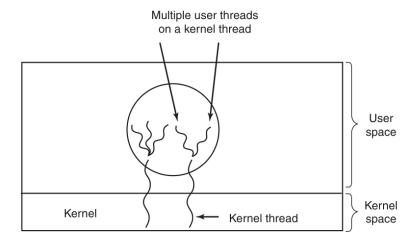


Figure 2-17. Multiplexing user-level threads onto kernel-level threads.

Figure 2: Implementação híbrida de threads.

• Nesse caso, o kernel só escalona as threads no espaço do kernel.

# Tornando código single-threadedem código multi-threaded

- Variáveis globais acessadas por múltiplas threads são problemáticas.
- read\_global & write\_global

# Comunicação entre processos.

# Condições de corrida.

- Processo pode ser interrompido enquanto está executando um código crítico, que pode deixar algo inconsistente.
- Extremamente díficil de debugar.

#### Região crítica.

- Identificar regiões críticas é uma maneira interessante diagnosticar condições de corrida.
- Exclusão mútua (i.e Mutex)

Se um processo está executando e está acessando alguma variável ou arquivo compartilhado, precisamos fazer com que processos que acessam essas mesmas variáveis e arquivos compartilhados sejam excluídos de serem escalonados.

- Trechos de código que compartilham variáveis ou arquivos com outros processos ou subprocessos devem ser considerados região crítica
- Condições necessárias para evitar condições de corrida
  - 1. Dois processos não devem estar simultaneamente na sua regiao crítica
  - Nenhuma assunção deve ser feita sobre tempo, velocidade ou número de CPU's
  - 3. Nenhum processo fora de sua região crítica deve bloquear outro processo
  - 4. Nenhum processo deve esperar eternamente para entrar na sua região crítica

### Exclusão mútua com busy waiting

#### Desativar interrupções

Não é muito atrativo, pois não é interessante que o usuário tenha esse poder.

#### Variáveis lock

Não é interessante pois o processo pode ser interrompido no momento de teste da lock, fazendo com que outro processo tome a lock e ele também a tome.

#### Alternação estrita

```
while (TRUE) {
                                                 while (TRUE) {
    while (turn != 0)
                                                     while (turn != 1)
                          /* loop */;
                                                                             /* loop */;
    critical_region();
                                                     critical_region();
    turn = 1:
                                                     turn = 0:
    noncritical_region();
                                                     noncritical_region();
                                                 }
}
                (a)
                                                                 (b)
```

**Figure 2-23.** A proposed solution to the critical-region problem. (a) Process 0. (b) Process 1. In both cases, be sure to note the semicolons terminating the while statements.

Viola a  $3^a$  clausula, nenhum processo deve ser bloqueado sem estar na sua região crítica.

```
TSL (Test and set Lock)
TSL RX LOCK
```

Lê lock para o registrador RX e coloca um valor não nulo em LOCK. É uma instrução garantida de ser atômica.

```
enter_region:
    TSL REGISTER,LOCK | copy lock to register and set lock to 1
    CMP REGISTER,#0 | was lock zero?
    JNE enter_region | if it was not zero, lock was set, so loop
    RET | return to caller; critical region entered

leave_region:
    MOVE LOCK,#0 | store a 0 in lock
    RET | return to caller
```

Figure 2-25. Entering and leaving a critical region using the TSL instruction.

#### Sleep & wakeup

Em todas as soluções que apresentamos, ocorre busy waiting. Vamos apresentar algumas soluções que se baseiam em comunicação interprocessos para saber qual processo deve agir.

### Problema produtor-consumidor

```
#define N 100
                                                      /* number of slots in the buffer */
int count = 0;
                                                      /* number of items in the buffer */
void producer(void)
     int item;
     while (TRUE) {
                                                     /* repeat forever */
           item = produce_item();
                                                     /* generate next item */
           if (count == N) sleep();
                                                     /* if buffer is full, go to sleep */
           insert_item(item);
                                                     /* put item in buffer */
                                                     /* increment count of items in buffer */
           count = count + 1;
           if (count == 1) wakeup(consumer);
                                                     /* was buffer empty? */
}
void consumer(void)
     int item;
     while (TRUE) {
                                                     /* repeat forever */
           if (count == 0) sleep();
                                                     /* if buffer is empty, got to sleep */
           item = remove_item();
                                                     /* take item out of buffer */
           count = count - 1;
                                                     /* decrement count of items in buffer */
           if (count == N - 1) wakeup(producer);
                                                     /* was buffer full? */
                                                     /* print item */
           consume_item(item);
}
```

Caso: o buffer estava vazio, e o consumidor **lê** count para saber se era 0, nesse momento, o escalonador troca para a thread do produtor, que insere um item, aumentando count para 1. Imaginando que count era 0 e o consumidor deve estar dormindo, o produtor tenta acordá-lo.

O consumidor não estava dormindo, então o sinal é perdido. O consumidor é escalado, testa o valor que ele tinha lido de 0, e dorme. Em algum momento o produtor vai encher o buffer e dormir também, sem acordar o consumidor. Ambos dormirão para sempre.

• Problema: > O wakeup é perdido.

# Semaforos

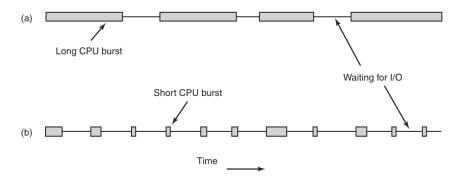
- Pseudo chamadas de sistema up e down.
- Semaforo guarda um valor positivo se existe um N up's pendentes e 0 se não houver nenhum.
- Operação atómica.

#### Mutexes

- Exclusão mútua
- Semaforo binário

#### Escalonamento

# Comportamento de um processo



**Figure 2-39.** Bursts of CPU usage alternate with periods of waiting for I/O. (a) A CPU-bound process. (b) An I/O-bound process.

- Processo passa um tempo usando CPU, outro utilizando I/O
- I/O é quando o processo entra em estado de bloqueado
- I/O bound

• CPU bound

#### Quando escalonar?

- 1. Quando um processo é criado
- 2. Quando um processo termina
- 3. Quando um processo é bloqueado por I/O
- 4. Quando uma interrupção de I/O acontece.

# Categórias de algoritmos de escalonamento

1. Batch

Maximizar jobs por hora

Evitar gastar tempo no sistema operacional

2. Interativo

Responder as requisições rapidamete

Suprir as expectativas do usuário

3. Tempo real

Cumprir com prazos

Evitar perder dados

#### Escalonamento em sistemas em batch

- First-Come, First-Served
- Shortest job first

Presume que sabe-se o tamanho de um job de antemão

• Shortest remaining time next

Escolhe o que está mais próximo de terminar

#### Escalonamento em sistemas interativos

• Round-Robin

Cada processo tem um  $\mathit{quantum}$  de tempo, ao acabar, outro é escalonado

- Priority scheduling
- Shortest process next
- Guaranteed scheduling
- Lottery scheduling

• Fair-Share scheduling

# Escalonamento em sistemas de tempo real

# Condição

• Precisa cumprir a seguinte equação

$$\sum_{i=1}^{m} \frac{C_i}{P_i} \le 1$$

- m eventos periódicos e o evento i com período  $P_i$  requer  $C_i$  segundos de CPU
- Só pode ser tempo real se entrar nessa inequação

#### **Escalonadores**

- Policy versus Mechanism
   Processos dizem quais são os mais importantes dos seus filhos
- Thread scheduling

# Problema dos filósofos comilões

# Explicação

- N filósofos em uma mesa circular, cada um com um garfo a esquerda e outra a direita. Ou eles pensam, ou comem usando dois garfos.
- Se todos pegam o garfo a sua direita, todos ficam bloqueados, sem poder nem comer, nem pensar.

# Solução.

```
/* number of philosophers */
#define N
#define LEFT
                      (i+N-1)%N
                                            /* number of i's left neighbor */
#define RIGHT
                      (i+1)%N
                                            /* number of i's right neighbor */
#define THINKING
                      0
                                            /* philosopher is thinking */
#define HUNGRY
                                            /* philosopher is trying to get forks */
#define EATING
                                            /* philosopher is eating */
typedef int semaphore;
                                            /* semaphores are a special kind of int */
                                            /* array to keep track of everyone's state */
int state[N];
semaphore mutex = 1;
                                            /* mutual exclusion for critical regions */
semaphore s[N];
                                            /* one semaphore per philosopher */
void philosopher(int i)
                                            /* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
     while (TRUE) {
                                            /* repeat forever */
                                            /* philosopher is thinking */
           think();
           take_forks(i);
                                            /* acquire two forks or block */
           eat();
                                            /* yum-yum, spaghetti */
                                            /* put both forks back on table */
           put_forks(i);
}
void take_forks(int i)
                                            /* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
     down(&mutex);
                                            /* enter critical region */
                                            /* record fact that philosopher i is hungry */
     state[i] = HUNGRY;
                                            /* try to acquire 2 forks */
     test(i);
     up(&mutex);
                                            /* exit critical region */
     down(&s[i]);
                                            /* block if forks were not acquired */
void put_forks(i)
                                            /* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
                                            /* enter critical region */
     down(&mutex);
     state[i] = THINKING;
                                            /* philosopher has finished eating */
     test(LEFT);
                                            /* see if left neighbor can now eat */
     test(RIGHT);
                                            /* see if right neighbor can now eat */
     up(&mutex);
                                            /* exit critical region */
}
void test(i) /* i: philosopher number, from 0 to N-1 */
     if (state[i] == HUNGRY && state[LEFT] != EATING && state[RIGHT] != EATING) {
           state[i] = EATING;
           up(&s[i]);
     }
```

Solução cooperativa, filosofos dormem enquanto não podem comer, e os que estão comendo, ao terminar, acordam eles.

# Capitulo 3.

# Sem abstração de memória.

- Qualquer um escreve onde quer, na hora que quer.
- Somente um programa pode rodar simultaneamente.

# Espaços de endereçamento.

- Espaço de endereçamento é o conjunto de endereços que um proceso pode usar para sua memória
- Vários programas carregados.

#### Base e Limite.

• Registradores para dizer o ínicio e fim da memória do programa

# Swapping.

- Por vezes, a memória para rodar todos os programas é maior que a memória do computador.
- Uma das técnicas: Processos em *idle* tem sua memória armazenada no disco.

#### Lidando com memória livre.

#### Bitmaps.

- 1 bit representa N bytes de memória, dependendo da escolha
- 0 para livre e 1 para ocupado
- Quanto menor o espaço por bit, maior a bitmap

#### Listas ligadas.

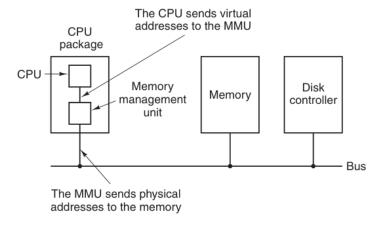
- Lista de segmentos alocados e não alocados
- Ordenada por endereços
- Mais interessante ter uma lista duplamente ligada para mesclar a memória livre de um processo terminado

#### Memória Virtual.

- Programas muito grandes para caber inteiramente na memória
- Cada programa tem seu espaço de endereçamento que pode ser quebrado em várias páginas

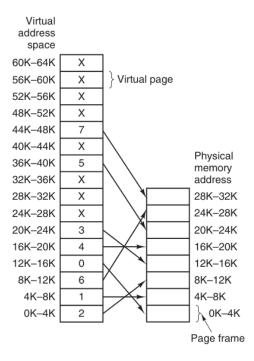
- Paginas são faixas de endereços contíguos
- Páginas são mapeadas para a memória física, mas nem todas estão nela.
- MMU(Memory management unit) faz conversão
- Ao consultar uma página que não esta na memória principal, o S.O é alertado, procura a página no disco, e executa a instrução que deu pagefault

# Paginação.



**Figure 3-8.** The position and function of the MMU. Here the MMU is shown as being a part of the CPU chip because it commonly is nowadays. However, logically it could be a separate chip and was years ago.

- Endereços são primeiramente direcionados a MMU, que converte para endereços físicos.
- $\bullet\,$  O correspondente de uma página na memória física são chamadas de  $\it page frames$

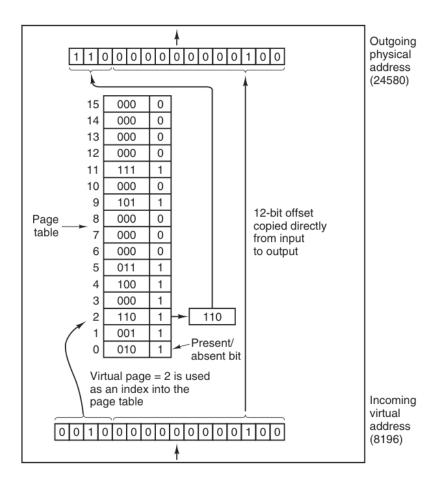


**Figure 3-9.** The relation between virtual addresses and physical memory addresses is given by the **page table**. Every page begins on a multiple of 4096 and ends 4095 addresses higher, so 4K–8K really means 4096–8191 and 8K to 12K means 8192–12287.

- MMU mapeia as páginas para page frames baseada em uma tabela fornecida pelo sistema operacional.
- Se a página não estiver presente na memória física, a CPU causa uma interrupção de hardware para o sistema operacional. Essa interrupção é chamada de page fault.

# Tabelas de páginas.

- Endereço é separado em page number (high order bits) e offset (low order bits)
- Guarda bit de presença (1 -> presente, 0 -> ausente)



**Figure 3-10.** The internal operation of the MMU with 16 4-KB pages.

# Agilizando a paginação.

- Dois problemas são enfrentados em sistemas de paginação.
- 1. O mapemanto deve ser rápido
- 2. Se o endereço virtual é grande, a tabela de páginas é grande

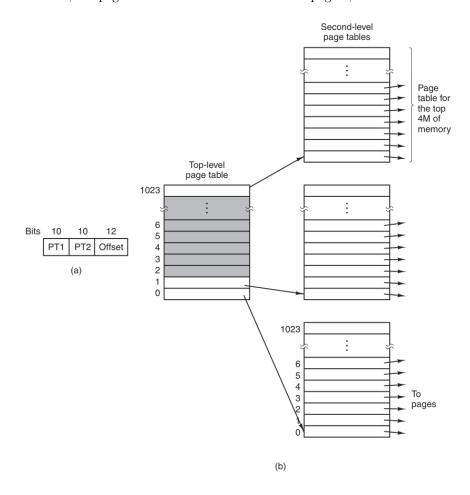
# Tabelas de página para muita memória.

# Tabelas multi nível.

• Tabelas são indexadas de maneira multinível

# Exemplo:

32<br/>bits, 20<br/>bits para páginas e 12<br/>bits para offset, dividimos os 20<br/>bits em 2 níveis de páginas, uma com  $2^{10}$  páginas e, para cada página<br/> dessa,  $2^{10}$  páginas com  $2^{12}$  bits de tamanho de página, 4KB no caso.



**Figure 3-13.** (a) A 32-bit address with two page table fields. (b) Two-level page tables.

# Tabelas invertidas.

- Precisa de pid, Page number e Offset
- Cada processo tem sua page table

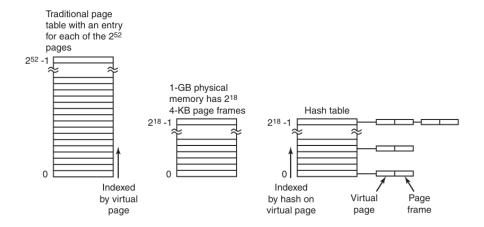


Figure 3-14. Comparison of a traditional page table with an inverted page table.

# Algorítmos de substituição de página.

# O ótimo.

- Precisa saber por quantas instruções uma página não vai ser usada
- Tira a página que vai demorar mais pra ser usada
- Impossível de implementar

# Not recently used (NRU).

- Bit M(odificado) e R(eferenciado)
- Começa com 0 para ambos
- Clock interrupt seta R para 0

# First-In First-Out (FIFO).

• Remove a página que foi adicionada a mais tempo

# Second-Chance.

- Modificação do FIFO
- Usa bit R para saber se foi usada recentemente

```
Repete
Se bit R da página mais antiga for 0
Remove a página
Termina
Senão
Seta o bit R para 0
Coloca página no ínicio da lista # como se fosse uma página nova
```

#### Clock.

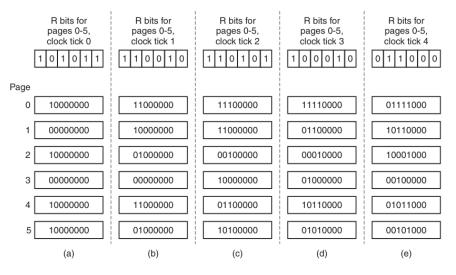
- Mesmo que Second-Change, mas usa uma lista circular
- Ao invés de remover a página e adicionar no final, muda o ponteiro para o próximo

# Least Recently Used (LRU).

- Caro de implementar
- Lista com todas as páginas que precisa ser reordenada a cada referencia

# Not Frequently Used (NFU).

- Contador com todas as vezses que foi referenciado
- Não esquece nunca
- Modificação, dá shift right e adiciona bit a esquerda



**Figure 3-17.** The aging algorithm simulates LRU in software. Shown are six pages for five clock ticks. The five clock ticks are represented by (a) to (e).

# Working Set Algorithm.

- Conjunto de páginas que um processo está usando.
- Um exemplo de algoritmo

```
Para p em páginas faça
   Se p.R = 1
        p.time = time()
   Se p.R = 0 e time() - p.time > age
        remove p
```

# WSClock.

- Usa uma lista circular de page frames
- Cada entry contém a idade(tempo desde a ultima vez referenciado)
- Se o bit R for 0, a idade for maior que tao e estiver limpa, simplesmente substitui com a nova página.
- Se o bit R for 0, a idade for maior que tao e estiver suja, agenda a limpeza e continua o algoritmo.

**Figure 3-20.** Operation of the WSClock algorithm. (a) and (b) give an example of what happens when R = 1. (c) and (d) give an example of R = 0.

# Problemas de Design em paginação.

2204 Current virtual time

# Políticas globais vs locais.

- Algoritmos podem atuar vendo as páginas totais ou por processo.
- Podemos usar PFF(Page fault frequency) algorithm para definir quantas páginas cada processo deve ter.
- Processos podem receber mais páginas para diminuir seu page fault.

# Controle de carga.

• Enviar alguns o espaço de endereçamento de alguns processos para o disco e dar as páginas dele para outros processos

## Tamanho da página.

- Em média, metade da ultima página alocada para algum dado contíguo não vai estar sendo usada. O nome disso é fraqmentação interna
- Com n segmentos em memória e uma página de tamanho p bytes, np/2 será desperdiçada em fragmentação interna.
- Outro argumento para um tamanho de página pequeno, é que programas tem 'fases', que pode ser que uma parte do text não esteja sendo usada e, se a página for grande, estará comportando todo ele.
- Mas páginas pequenas aumentam muito o tamanho das tabelas de páginas.

Suponha que o tamanho médio de um processo é s bytes. Suponha que cada page entry requeira e bytes. O número de páginas por processo é s/p, ocupando se/p page entries. O desperdício na última página devido a fragmentação interna é p/2. Então o overhead pode ser calculado dessa forma

$$overhead = \frac{se}{p} + \frac{p}{2}$$

O primeiro termo é grande quando o tamanho da página é pequeno. O segundo é grande quando o tamanho da página é grande. Tomamos a primeira derivada em respeito a p e igualamos a zero.

$$overhead = -\frac{se}{p^2} + \frac{1}{2}$$

O tamanho ótimo de página é:

$$p = \sqrt{2se}$$

#### Separar de espaços de endereçamento.

• I spaces e D spaces para separar text e data

#### Páginas compartilhadas.

- Text pode ser compartilhado, pela sua natureza read-only.
- Data é mais díficil de compartilhar, devido a sua natureza de escrita.
- fork compartilha páginas de memória, só modificando em escrita (COW)

### Bibliotecas compartilhadas.

• São carregadas só uma vez para a memória.

# Política de limpeza.

- Paginação funciona melhor se tem muitas páginas livres.
- *paging daemon* acorda periodicamente e inspeciona a memória, escreve páginas no disco, preseleciona páginas.

#### Problemas de implementação.

#### Page fault handling.

- 1. The hardware traps to the kernel, saving the program counter on the stack. On most machines, some information about the state of the current instruction is saved in special CPU registers.
- 2. An assembly-code routine is started to save the general registers and other volatile information, to keep the operating system from destroy- ing it. This routine calls the operating system as a procedure.
- 3. The operating system discovers that a page fault has occurred, and tries to discover which virtual page is needed. Often one of the hard- ware registers contains this information. If not, the operating system must retrieve the program counter, fetch the instruction, and parse it in software to figure out what it was doing when the fault hit.
- 4. Once the virtual address that caused the fault is known, the system checks to see if this address is valid and the protection is consistent with the access. If not, the process is sent a signal or killed. If the ad- dress is valid and no protection fault has occurred, the system checks to see if a page frame is free. If no frames are free, the page re- placement algorithm is run to select a victim.
- 5. If the page frame selected is dirty, the page is scheduled for transfer to the disk, and a context switch takes place, suspending the faulting process and letting another one run until the disk transfer has completed. In any event, the frame is marked as busy to prevent it from being used for another purpose.
- 6. As soon as the page frame is clean (either immediately or after it is written to disk), the operating system looks up the disk address where the needed page is, and schedules a disk operation to bring it in. While the page is being loaded, the faulting process is still suspended and another user process is run, if one is available.
- 7. When the disk interrupt indicates that the page has arrived, the page tables are updated to reflect its position, and the frame is marked as being in the normal state.
- 8. The faulting instruction is backed up to the state it had when it began and the program counter is reset to point to that instruction.

- 9. The faulting process is scheduled, and the operating system returns to the (assembly-language) routine that called it.
- 10. This routine reloads the registers and other state information and returns to user space to continue execution, as if no fault had occurred.

### Backup de instrução.

- Na eminência de um page fault, o kernel é chamado e a instrução interrompida.
- É preciso executar essa instrução depois.
- Execucação da instrução pode parar em PC=10002, que é um endereço de memória e não teria como saber que instrução estava em PC=10000.

# Travando páginas na memória.

# Guardando páginas no disco.

- Partição separada.
- 1. Partição de Swap com Áreas Pré-alocadas: As páginas são armazenadas em uma partição de swap dedicada no disco, alocada previamente. Cada processo tem uma área reservada onde suas páginas são salvas, e o cálculo do endereço é simples com base na área de swap do processo.
- 2. Alocação Dinâmica de Páginas: As páginas são trocadas para o disco de forma dinâmica, sem espaço alocado previamente. Um novo local no disco é escolhido cada vez que uma página é trocada, e um mapa de disco rastreia a localização de cada página, evitando reservar espaço de swap desnecessário.

#### Separação de política de mecanismo.