

# Revisão de Sinais e Sistemas

Processamento de Sinais Digitais

Gabriel Luiz Espindola Pedro

# Sumário

1. Questão 1	3
1.1. $x[n] = \cos(\frac{2\pi n}{3})$	3
1.2. $x[n] = \sin(\frac{2n}{2} + \frac{\pi}{4})$	4
1.3. $x[n] = e^{j\frac{2\pi n}{3}}$	5
2. Questão 2	
3. Questão 3	7
3.1. Causalidade	
3.2. Invariância no deslocamento	7
3.3. Linearidade	7
4. Questão 4	8
5. Questão 5	9
6. Questão 6	
7. Questão 7	11
7.1. Primeira zona de convergência $ z  \leq 0,1$	11
7.2. Segunda zona de convergência $ z  \geq 0,3$	11
7.3. Terceira zona de convergência $0,1< z <0,2$	11
7.4. Quarta zona de convergência $0,2< z <0,3$	11

Determine se os sinais abaixo são periódicos e em caso positivo, determine o período fundamental.

**1.1.** 
$$x[n] = \cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right)$$

$$\cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right) = \cos\left(\frac{2\pi (n+N)}{3}\right)$$

$$= \cos\left(\frac{2\pi n}{3} + \frac{2\pi N}{3}\right)$$
(1)

Utilizando a identidade trigonométrica

$$\cos(A+B) = \cos(A)\cos(B) - \sin(A)\sin(B) \tag{2}$$

Temos que

$$\cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right) = \cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right)\cos\left(\frac{2\pi N}{3}\right) - \sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right)\sin\left(\frac{2\pi N}{3}\right) \tag{3}$$

Para que essa equação seja verdadeira, temos que

$$\cos\left(\frac{2\pi N}{3}\right) = 1 \quad e \quad \sin\left(\frac{2\pi N}{3}\right) = 0 \tag{4}$$

O que implica que

$$\frac{2\pi N}{3} = 2\pi k \quad \text{para } k \in \mathbb{Z}$$

$$N = \frac{2\pi}{2\pi} 3k$$

$$\therefore N = 3k$$
(5)

O que implica que o sinal é periódico com período fundamental N=3.

**1.2.** 
$$x[n] = \sin(\frac{2n}{3} + \frac{\pi}{4})$$

Podemos reescrever o argumento da função seno como uma única fração

$$\sin\left(\frac{2n}{3} + \frac{\pi}{4}\right) = \sin\left(\frac{8n + 3\pi}{12}\right) \tag{6}$$

Desta maneira podemos validar a periodicidade do sinal

$$\sin\left(\frac{8n+3\pi}{12}\right) = \sin\left(\frac{8(n+N)+3\pi}{12}\right)$$

$$= \sin\left(\frac{8n+8N+3\pi}{12}\right)$$

$$= \sin\left(\frac{8n+3\pi}{12} + \frac{8N}{12}\right)$$
(7)

Utilizando a identidade trigonométrica

$$\sin(A+B) = \sin(A)\cos(B) + \sin(B)\cos(A) \tag{8}$$

Temos que

$$\sin\left(\frac{8n+3\pi}{12}\right) = \sin\left(\frac{8n+3\pi}{12}\right)\cos\left(\frac{8N}{12}\right) + \sin\left(\frac{8N}{12}\right)\cos\left(\frac{8n+3\pi}{12}\right) \tag{9}$$

Para que essa equação seja verdadeira, temos que

$$\sin\left(\frac{8N}{12}\right) = 0 \quad e \quad \cos\left(\frac{8N}{12}\right) = 1 \tag{10}$$

O que implica que

$$\frac{8N}{12} = 2\pi k \quad \text{para } k \in \mathbb{Z}$$

$$N = \frac{2\pi k 12}{8}$$

$$N = \frac{24\pi k}{8}$$

$$\therefore N = (3\pi k)$$
(11)

Como não exiteste um valor inteiro que k possa assumir para que N seja um número inteiro, o sinal não é periódico.

**1.3.** 
$$x[n] = e^{j\frac{2\pi n}{3}}$$

Utilizando a identidade de Euler

$$e^{j\theta} = \cos(\theta) + j\sin(\theta) \tag{12}$$

Portanto temos que

$$e^{j\frac{2\pi n}{3}} = \cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right) + j\sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) \tag{13}$$

Podemos então verificar a periodicidade do sinal

$$\cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right) + j\sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) = \cos\left(\frac{2\pi(n+N)}{3}\right) + j\sin\left(\frac{2\pi(n+N)}{3}\right) \\
= \cos\left(\frac{2\pi n}{3} + \frac{2\pi N}{3}\right) + j\sin\left(\frac{2\pi n}{3} + \frac{2\pi N}{3}\right) \tag{14}$$

Utilizando as identidades trigonométricas

$$\cos(A+B) = \cos(A)\cos(B) - \sin(A)\sin(B)$$
  

$$\sin(A+B) = \sin(A)\cos(B) + \sin(B)\cos(A)$$
(15)

Temos que

$$\cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right) + j\sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right) = \left[\cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right)\cos\left(\frac{2\pi N}{3}\right) - \sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right)\sin\left(\frac{2\pi N}{3}\right)\right] + j\left[\sin\left(\frac{2\pi n}{3}\right)\cos\left(\frac{2\pi N}{3}\right) + \sin\left(\frac{2\pi N}{3}\right)\cos\left(\frac{2\pi n}{3}\right)\right]^{(16)}$$

Para que essa equação seja verdadeira, temos que

$$\cos\left(\frac{2\pi N}{3}\right) = 1 \quad e \quad \sin\left(\frac{2\pi N}{3}\right) = 0 \tag{17}$$

O que implica que

$$\frac{2\pi N}{3} = 2\pi k \quad \text{para } k \in \mathbb{Z}$$

$$N = \frac{2\pi}{2\pi} 3k$$

$$\therefore N = 3k$$
(18)

O que implica que o sinal é periódico com período fundamental N=3.

Dada a sequência

$$x[n] = (2-n)\{u[n] - u[n-4]\}$$
(19)

Faça o gráfico de y[n] = x[-2n-4], sendo u[n] a função degrau unitário (Heaviside).

Analisando a sequência x[n], identificamos que ela é composta por duas funções, uma sendo uma reta decrescente que cruza o eixo das abscissas no ponto n=2 e outra sendo um janelamento onde possui valor 1 entre n=0 e n=3, e 0 para os demais valores de n. Considerando que x[n] é uma multiplicação entre essas duas funções, identificamos que ela possui valor (2n-1) para 0 < n < 3 e 0 para os demais valores.

$$x[n] = \begin{cases} 2n - 1, & 0 < n < 3 \\ 0, & \text{caso contrário} \end{cases}$$
 (20)

Dado que y[n] = x[-2n-4], podemos fazer o deslocamento do sinal x[n] para a direita em 4 unidades, após isso espelhar o sinal em relação ao eixo das ordenadas e por fim comprimir o sinal pegando os valores a cada 2 unidades.

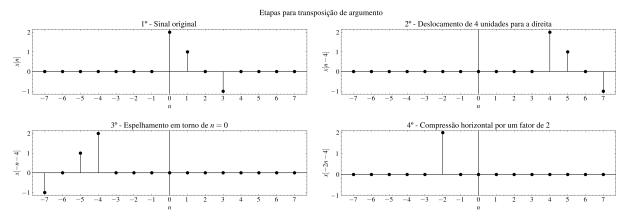


Figura 1: Etapas para transposição de argumento

Determine se o sistema

$$y[n] = nx[n+3] \tag{21}$$

é causal, invariante no deslocamento e linear.

Relembrando as definições de causalidade, invariância no deslocamento e linearidade:

- Um sistema é causal se a saída y[n] depende apenas de valores de x[n] para  $n \leq n_0$ .
- Um sistema é invariante no deslocamento dada uma entrada x[n] e uma saída y[n], se a saída  $y[n-n_0]$  é a saída do sistema para a entrada  $x[n-n_0]$ .
- Um sistema é linear se satisfaz as propriedades de aditividade e homogeneidade.

#### 3.1. Causalidade

Para verificar a causalidade do sistema, podemos analisar a saída y[n] para n < 0.

$$y[-1] = -1x[2] (22)$$

Como verificamos acima, a saída y[-1] depende do valor de x[2], o que implica que <u>o sistema</u> não é causal.

#### 3.2. Invariância no deslocamento

Para verificar a invariância no deslocamento, podemos aplicar a entrada  $x[n-n_0]$  e verificar se a saída  $y[n-n_0]$  é a saída do sistema para a entrada  $x[n-n_0]$ .

$$y[n] = nx[(n - n_0) + 3]$$
 
$$\neq$$
 
$$y[n - n_0] = (n - n_0)x[(n - n_0) + 3]$$
 (23)

Como verificamos acima, ao aplicarmos um deslocamento na entrada x[n], a saída não sofre uma alteração em sua amplitude como é esperado, o que implica que <u>o sistema não é invariante</u> no deslocamento.

#### 3.3. Linearidade

Para que o sistema seja linear, devemos ter que:

$$\begin{aligned} y_1[n] &= nx_1[n+3] \\ y_2[n] &= nx_2[n+3] \\ y[n] &= y_1[n] + y_2[n] \\ &= nx_1[n] + nx_2[n] \\ &= n(x_1[n] + x_2[n]) \end{aligned} \tag{24}$$

Portanto verificamos que o sistema é linear.

Um sistema linear invariante ao deslocamento tem a seguinte resposta ao impulo

$$h[n] = u[n] \tag{25}$$

Encontre, usando a soma de convolução, a saída se a entrada for

$$x[n] = \left(\frac{1}{3}\right)^n u[n] \tag{26}$$

A soma de convolução é dada por

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} x[k]h[n-k]$$
(27)

Ou seja:

$$y[n] = \sum_{k=-\infty}^{\infty} \left(\frac{1}{3}\right)^k u[k]u[n-k]$$

$$= \sum_{k=0}^{\infty} \left(\frac{1}{3}\right)^k u[n-k]$$

$$= \sum_{k=0}^{n} \left(\frac{1}{3}\right)^k$$
(28)

Com esta soma geométrica finita podemos aplica a fórmula:

$$\sum_{k=0}^{n} q^k = \frac{1 - q^{n+1}}{1 - q} \tag{29}$$

Portanto temos que

$$y[n] = \frac{1 - \left(\frac{1}{3}\right)^{n+1}}{1 - \frac{1}{3}} \tag{30}$$

Considere a sequência de tempo discreto

$$x[n] = \cos\left(\frac{n\pi}{2}\right) \tag{31}$$

Encontre dois sinais diferentes de tempo contínuo que produzem essa sequência quando são amostrados com uma frequência de  $f_s=5000~{\rm Hz}.$ 

$$x[n] = x_c(nT_s)$$

$$= \cos\left(\frac{n\pi}{2}f_cT_s\right)$$

$$= \cos\left(\frac{n\pi}{2}\frac{f_c}{f_s}\right)$$

$$= \cos\left(\frac{n\pi}{2}\frac{f_c}{f_s} + 2k\pi n\right) \quad \forall k \in \mathbb{Z}$$

$$= \cos\left(2\pi\left(\frac{f_c}{f_s} + k\right)n\right)$$
(32)

Portanto temos que

$$2\pi \left(\frac{f_c}{f_s} + k\right) = \frac{\pi}{2}$$

$$\frac{f_c}{f_s} + k = \frac{1}{4}$$

$$\frac{f_c}{f_s} = \frac{1}{4} - k$$

$$(33)$$

Assim, temos que para qualquer valor inteiro de k, obtemos um sinal contínuo que ao ser amostrado com uma frequência de  $f_s=5000\,$  Hz, produz a sequência  $x[n]=\cos\left(\frac{n\pi}{2}\right)$ .

Um filtro digital, implementado em um circuito integrado DSP (*Digital Signal Processing*), é descrito pela equação de diferença linear com coeficientes constantes:

$$y[n] = x[n] - 3y[n-1] - 2y[n-2]$$
(34)

Para analisar o desempenho do filtro, mede-se a resposta a entrada  $\delta[n]$ . Entretanto, antes da aplicação da entrada, os registradores internos de armazenamento não são zerados. Assim, a saída do filtro inclui o efeito das condições iniciais, que são y[-1] = 1 e y[-2] = 1.

Determine a resposta do filtro para  $n \geq 0$ .

$$\begin{split} y[n] &= \delta[n] - 3y[n-1] - 2y[n-2] \\ & \updownarrow \mathcal{Z} \\ Y[z] &= 1 - 3(z^{-1}Y[n] + 1) - 2(z^{-2}Y[n] + z^{-1} + 1) \\ Y[z] &= 1 - 3z^{-1}Y[n] - 3 - 2z^{-2}Y[n] - 2z^{-1} - 2 \\ Y[z] &+ 3z^{-1}Y[n] + 2z^{-2}Y[n] = -2z^{-1} - 4 \\ Y[z](1 + 3z^{-1} + 2z^{-2}) &= -2z^{-1} - 4 \\ Y[z] &= \frac{-2z^{-1} - 4}{1 + 3z^{-1} + 2z^{-2}} \\ Y[z] &= \frac{-4z^{2} - 2z}{z^{2} + 3z + 2} \\ Y[z] &= \frac{-4z - 2}{z^{2} + 3z + 2} \\ &= \frac{A}{z + 2} + \frac{B}{z + 1} \\ &= -\frac{6}{z + 2} + \frac{2}{z + 1} \\ & \updownarrow \mathcal{Z}^{-1} \\ y[n] &= -6(-2)^{n}u[n] + 2(-1)^{n}u[n] \end{split}$$

Considere a seguinte transformada  ${\mathcal Z}$ 

$$X[z] = \frac{z}{z - 0.1} + \frac{z}{z - 0.2} + \frac{z}{z - 0.3}$$
 (36)

Calcule a transformada  ${\mathcal Z}$  inversa para as seguintes regiões de convergência:

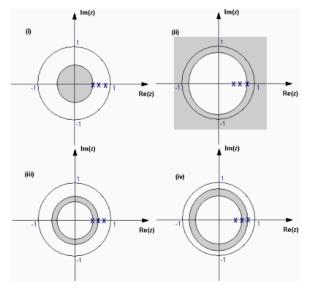


Figura 2: Zonas de convergência

## 7.1. Primeira zona de convergência $|z| \leq 0, 1$

$$x[n] = (0.1^{n} + 0.2^{n} + 0.3^{n})u[-n - 1]$$
(37)

7.2. Segunda zona de convergência  $|z| \ge 0, 3$ 

$$x[n] = (0.1^n + 0.2^n + 0.3^n)u[n]$$
(38)

7.3. Terceira zona de convergência 0,1<|z|<0,2

$$x[n] = (0,1)^n u[n] - (0,2^n + 0,3^n) u[-n-1]$$
(39)

7.4. Quarta zona de convergência  $0,2<\vert z\vert<0,3$ 

$$x[n] = (0, 1^n + 0, 2^n)u[n] - 0, 3^n u[-n - 1] \tag{40}$$