

Verifica e validazione:

analisi dinamica



Tullio Vardanega, tullio.vardanega@unipd.it





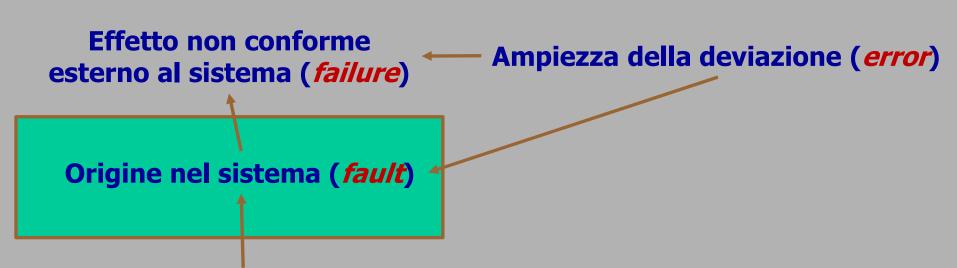
Catena causale – 1/2

The fault tolerance discipline distinguishes between a human action (a mistake), its manifestation (a hardware or software fault), the result of the fault (a failure), and the amount by which the result is incorrect (the error).

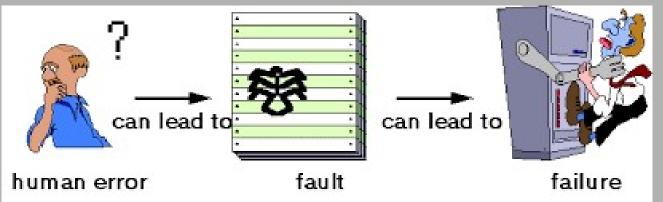
IEEE Computer Society
IEEE Standard Glossary of Software Engineering
Terminology: IEEE Standard 610.12-1990. Number 610.121990 in IEEE Standard. 1990. ISBN 1-55937-067-X



Catena causale – 2/2



Causa esterna al sistema (*mistake*)





Premesse generali – 1/2

- □ L'analisi dinamica consiste nell'esecuzione di vari oggetti di prova
 - O Dunque di «programmi» che includono l'oggetto della prova
- □ Ogni prova (*test*) è una esecuzione di un tale programma
- Le prove studiano il comportamento di singole parti di codice su un insieme <u>finito</u> di casi
 - O Il dominio di tutte le esecuzioni possibili è spesso infinito
 - Bisogna ridurlo sensibilmente senza correre rischi di omissione!
- □ Ciascun caso di prova specifica
 - I valori di ingresso
 - Lo stato iniziale del sistema
 - L'effetto atteso (oracolo) che permette di decidere l'esito dell'esecuzione



Premesse generali – 2/2

- □ L'oggetto della prova può essere
 - Il sistema nel suo complesso (TS)
 - Parti di esso, in relazione funzionale, d'uso, di comportamento, di struttura, tra loro (TI)
 - Singole unità, considerate individualmente (TU)
- □ L'obiettivo della prova deve essere
 - Specificato in termini precisi e quantitativi
 - Con esito decidibile in modo automatico
- □ Il PdQ specifica <u>quali</u> e <u>quante</u> prove effettuare

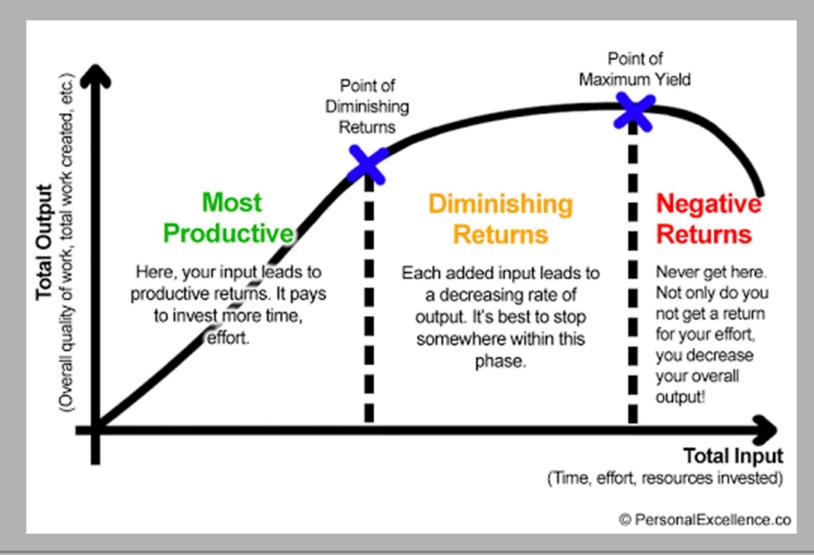


Criteri guida – 1/4

- □ La strategia di prova deve bilanciare costi e benefici
 - Determinando la quantità <u>minima</u> di casi di prova sufficiente a garantire la qualità attesa
 - Facendo attenzione alla legge del rendimento decrescente
- □ Il PdP determina la quantità <u>massima</u> di risorse assegnate alla verifica (quindi anche alle prove)
 - Disponibilità tardive o insufficienti danneggiano il progetto
- □ Il PdQ fissa gli obiettivi minimi di qualità da raggiungere nella verifica (quindi nelle prove)
 - Prima si fissa la strategia di prova (come, cosa, con quale intensità)
 - O Poi la si correla con il piano delle attività



Legge del rendimento decrescente





Criteri guida – 2/4

- □ Il *test* è parte essenziale del processo di verifica
- □ Produce una misura della qualità del prodotto
 - O La qualità aumenta (anche) con la rimozione di difetti
- □ Le attività di *test* devono iniziare il prima possibile
 - Al vertice basso della «V»
- □ Le esigenze di verifica devono essere assecondate dalla progettazione e dalla codifica
 - Progettare, realizzare, ed eseguire i test è costoso
 - O Conviene renderlo più facile e produttivo possibile



Criteri guida – 3/4

- □ Fare test significa eseguire programmi con l'intento di trovarvi difetti
 - G.J. Myers, The Art of Software Testing, Wiley, 2011
- □ La "provabilità" del SW va assicurata a monte dello sviluppo, non a valle della codifica
 - Progettazione architetturale e di dettaglio raffinate per assicurare provabilità
 - O La complessità è nemica della provabilità



Criteri guida – 4/4

- Malfunzionamenti rilevati nelle prove indicano la presenza di guasti
 - O Ma il buon esito delle prove non può provarne l'assenza!
- □ Le prove devono essere <u>riproducibili</u> per accertare
 - Buon esito di correzione dei malfunzionamenti osservati
 - Funzionamento non perturbato dall'avanzare della codifica
- □ Le prove sono costose
 - Richiedono molte risorse (tempo, persone, infrastrutture)
 - Vanno governate con efficienza ed efficacia
 - Richiedono cicli di analisi, progettazione, codifica, correzione



Limiti e problemi

- □ Tesi di Dijkstra (1969)
 - Il test di un programma può rilevare la presenza di malfunzionamenti, ma non può dimostrarne l'assenza
- □ Teorema di Howden (1975)
 - Non esiste un algoritmo che, dato un programma P, generi per esso un test finito ideale (definito da criteri affidabili e validi)
- □ Teorema di Weyuker (1979)
 - Dato un programma P, sono indecidibili i seguenti problemi
 - ingresso che causi l'esecuzione di un dato comando di P?
 - ingresso che causi l'esecuzione di una data condizione di P?
 - ingresso che causi l'esecuzione di ogni comando / condizione / cammino di P?



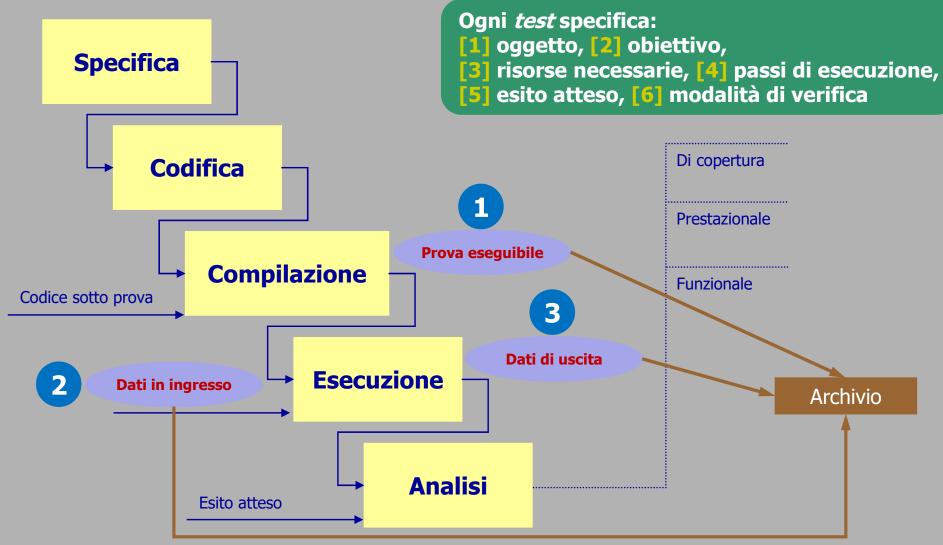
Principi del testing software

Per approfondire T11

- □ Secondo Bertrand Meyer
 - To test a program is to try to make it fail
 - Tests are no substitutes for specifications
 - Any failed execution must yield a test case, permanently included in the project's test suite
 - Oracles should be part of the program text, as contracts
 - Any testing strategy should include a reproducible testing process and be evaluated objectively with explicit criteria
 - A testing strategy's most important quality is the number of faults it uncovers as a function of time



Attività di prova



Gli elementi di una prova – 1/2

- □ Caso di prova (*test case*)
 - Tupla {oggetto di prova, ingresso richiesto, uscita attesa, ambiente di esecuzione e stato iniziale, passi di esecuzione}
- □ Batteria di prove (*test suite*)
 - O Insieme di casi di prova
- □ Procedura di prova
 - Procedimento automatizzabile per eseguire prove e registrarne, analizzarne e valutarne i risultati
- □ Prova
 - Esecuzione (automatica) di procedura di prova



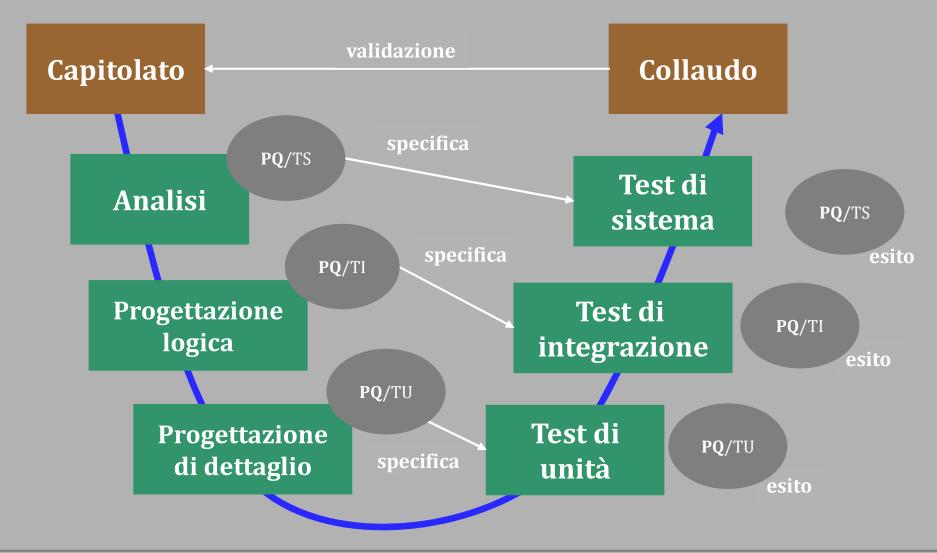
Gli elementi di una prova – 2/2

□ L'oracolo

- Metodo per determinare a priori i risultati attesi e per convalidare i risultati ottenuti nella prova
- Applicato da agenti automatici, per velocizzare la convalida e renderla oggettiva
- □ Come produrre oracoli
 - Sulla base delle specifiche funzionali
 - Entro prove semplici (facilmente decidibili)
 - Tramite l'uso di componenti terze e fidate



Esecuzione delle attività di prova





Test di unità – 1/2

- □ L'unità SW è composta da uno o più moduli
 - Modulo = componente elementare di architettura di dettaglio
- Unità e moduli sono decisi nella progettazione di dettaglio
 - È lì che nasce il piano di TU
- □ Il TU completa quando ha verificato tutte le unità
- □ Il TU è massimamente produttivo per capacità di rilevazione di difetti SW

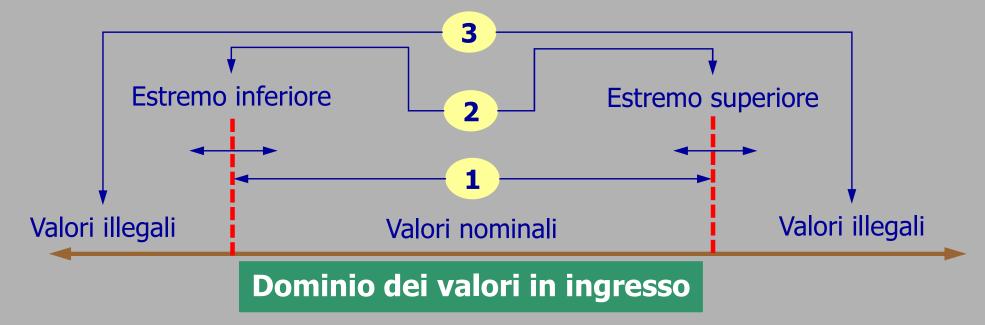


Test di unità – 2/2

- □ *Test* funzionale (*black-box*)
 - Fa riferimento solo alla specifica dell'unità
 - Utilizza dati di ingresso che provochino specifici esiti
 - Dati di ingresso che producano lo stesso comportamento funzionale formano un singolo caso di prova
 - Tali dati formano classi di equivalenza, da cui si estraggono campioni
 - Contribuisce cumulativamente al requirements coverage
 - Misura di quanti requisiti funzionali siano soddisfatti dal codice prodotto
 - Non valuta la logica interna dell'unità
 - Che certamente nasconde difetti che vanno scovati con altro tipo di *test*



Classi di equivalenza



3 classi di equivalenza

- Valori nominali interni al dominio 1
- Valori legali di limite 2
- Valori illegali 3



Test di unità – 3/3

- □ *Test* strutturale (*white-box*)
 - Verifica la logica interna del codice dell'unità cercando massima structural coverage
 - Che ha più dimensioni ed è complementare alla requirements coverage
 - Ogni singolo caso di prova deve attivare un singolo cammino di esecuzione all'interno dell'unità
 - Creando le condizioni logiche che causano la scelta di quel cammino
 - Ogni caso di prova è costituito dall'insieme di dati di ingresso e di configurazione di ambiente che produce uno specifico cammino d'esecuzione

Dimensioni della structural coverage

- □ Si ha Statement Coverage al 100%
 - Quando l'insieme di test effettuati sull'unità esegue almeno una volta tutti i comandi (statement) dell'unità, con esito corretto
- ☐ Si ha *Branch Coverage* al 100%
 - O Quando ciascun ramo (then/else) del flusso di controllo dell'unità viene attraversato almeno una volta da un test, con esito corretto
- □ Si ha *Decision/Condition Coverage* al 100%
 - Quando ogni condizione della decisione (branch) assume almeno una volta entrambi i valori di verità in un test dedicato
 - Metrica più precisa della branch coverage
 - Necessaria in presenza di espressioni di decisione complesse

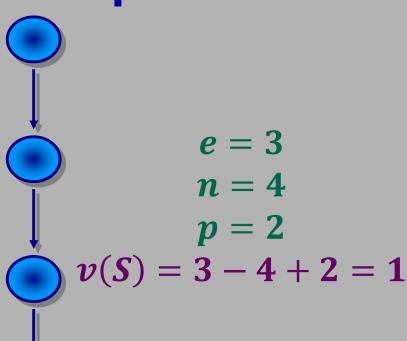


Branch coverage

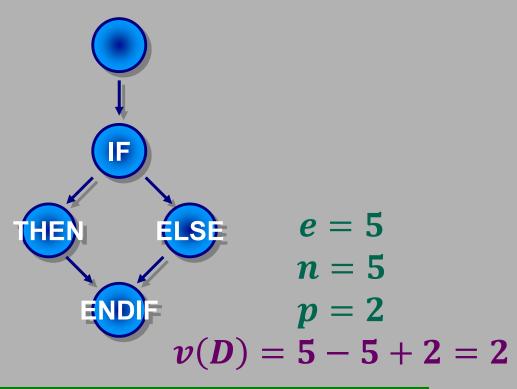
- □ Il numero di percorsi linearmente indipendenti in una esecuzione con singolo ingresso e singola uscita (unità) è detto complessità ciclomatica, CC
 - O Inizialmente 1, incrementata da branch, salti, e iterazioni
- □ La CC del grafo G che descrive i flussi d'esecuzione all'interno dell'unità, è v(G) = e n + p
 - e numero degli archi in G (flusso tra comandi)
 - n numero dei nodi in G (espressioni o comandi)
 - p numero delle componenti connesse da ogni arco (l'esecuzione sequenziale ha p=2, avendo 1 predecessore e 1 successore per ogni arco)

Complessità ciclomatica – 1/2

□ Sequenza S



□ Decisione D

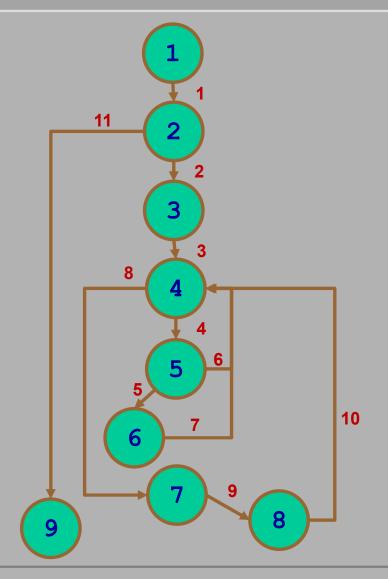


La presenza di decisioni aumenta la CC



Complessità ciclomatica – 2/2

```
v(P) = 11 - 9 + 2 = 4
Archi 1,11 (F)
Archi 1,2 (T),3 (F),8,9,10
Archi 1,2 (T),3 (T),4,5 (T),7
Archi 1,2 (T),3 (T),4,6 (F)
```



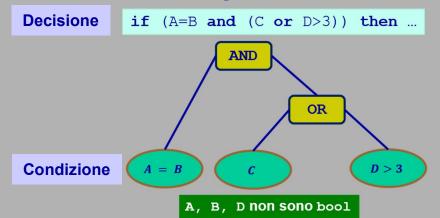
Decision/condition coverage

- La complessità delle espressioni di decisione influenza il grado di branch coverage effettivo
 - Più complessa l'espressione, più onerosa la sua copertura
- **□** Condizione: espressione booleana semplice
 - Ciascuna condizione va soggetta a prove che producano T/F nella decisione almeno una volta ciascuna
- □ Decisione (branch): espressione composta da più condizioni
 - Ciascuna decisione va soggetta a prove che producano T/F almeno una volta ciascuna
- La tecnica Modified Condition/Decision Coverage (MCDC) ottiene massimo condition-and-decision coverage con il minor numero di prove



Approfondiamo MCDC ...

□ Per MCDC, questa decisione, richiede 4 prove



Prova	Condizione			Decisione
	A=B	C	D>3	
1	•	F	F	F
2	T	T	•	T
3	T	•	T	T
4	F	•		F

- La complessità ciclomatica della decisione sarebbe 2
- La tabella di verità ci mostra però che per raggiungere gli obiettivi di copertura MCDC servono 4 prove
- □ La prova 1 copre il caso F per le condizioni 2 e 3, per entrambe producendo F per la decisione
- □ La prova 3 copre il caso T per le condizioni 1 e 3, per entrambe producendo T per la decisione



Test di integrazione

- □ Si applica alle componenti individuate nel *design* architetturale
 - La loro integrazione totale costituisce il sistema completo
- Rileva difetti di progettazione architetturale o bassa qualità di TU
 - O I dati scambiati attraverso ciascuna interfaccia concordano con la specifica?
 - O Tutti i flussi di controllo specificati sono stati verificati corretti?
- Assembla incrementalmente, a ogni passo aumentando il valore funzionale disponibile
 - Integrando componenti nuove in insiemi già verificati, i difetti rilevati da TI su tale passo sono più probabilmente da attribuirsi all'ultima aggiunta
- □ Assicura che ogni passo di integrazione sia reversibile
 - Potendo sempre retrocedere a un precedente stato sicuro (baseline)



Strategie di integrazione

- □ Integrazione incrementale di tipo *bottom-up*
 - Si sviluppano e si integrano prima le componenti con minori dipendenze d'uso e maggiore utilità interna
 - Quelle che sono molto chiamate/attivate ma chiamano/attivano poco o nulla
 - Quelle più interne al sistema, meno visibili a livello utente
 - Questa strategia richiede pochi stub ma ritarda la messa a disposizione di funzionalità visibile all'utente
- □ Integrazione incrementale di tipo *top-down*
 - Si sviluppano e si integrano prima le componenti con maggiori dipendenze d'uso e quindi maggiore valore aggiunto esterno
 - Quelle che chiamano/attivano più di quanto siano chiamate/attivate
 - Questa strategia comporta l'uso di molti stub ma integra prima le funzionalità di più alto livello, più visibili all'utente



Test di sistema

- Verifica il comportamento dinamico del sistema completo rispetto ai requisiti SW
 - Si misura in requirements coverage conseguentemente alla copertura misurata dai TU funzionali
 - B. Meyer raccomanda che i TS includano tutti i casi di prova (TU, TI) che siano precedentemente falliti
- □ È inerentemente funzionale (*black-box*)
 - Non dovrebbe richiedere conoscenza della logica interna del SW
 - Così come i requisiti funzionali fissano l'aspettativa e non l'implementazione
- □ Ha inizio al completamento del TI
- □ È precursore del collaudo



Altri tipi di test

□ *Test* di regressione

- Accerta che correzioni o estensioni effettuate su specifiche unità non danneggino il resto del sistema
- Consiste nella ripetizione selettiva di TU, TI e TS
 - Tutti i *test* necessari ad accertare che la modifica di una parte P di S non causi errori in P, in S, o in ogni altra parte del sistema in relazione con S
 - Desiderabilmente, test già specificati e già eseguiti
- Coinvolge i processi Problem Resolution e Change Management
 - Il primo valuta la necessità di modifiche (correttivo o adattative) e le approva
 - Il secondo gestisce la buona realizzazione delle modifiche approvate
- □ Test di accettazione (collaudo)
 - Accerta il soddisfacimento dei requisiti utente alla presenza del committente



Misure di copertura

- □ Dicono quanto le prove esercitano il prodotto
 - La copertura funzionale rispetto ai requisiti del prodotto
 - La copertura strutturale rispetto alla sua logica interna
- Quantificano la bontà della campagna di test
 - La copertura del 100% complessivo non garantisce assenza di difetti
 - Raggiungere il 100% di copertura complessiva può non essere possibile
 - Per ragioni di tempo/costo, di codifica, di strumenti
- □ Gli obiettivi di copertura sono specificati nel PdQ

Misure di maturità di prodotto

- □ Per valutare il grado di evoluzione del prodotto
 - Quanto il prodotto migliora in seguito alle prove
 - Quanto diminuisce la densità dei difetti
 - Quanto può costare la scoperta del prossimo difetto
- **□** Le tecniche disponibili sono spesso empiriche
 - Ma sono stati fatti buoni passi avanti (vedi bibliografia)
- Serve definire un modello ideale di crescita della maturità
 - O Modello base: il numero di difetti del SW è una costante iniziale
 - Modello logaritmico: le modifiche possono introdurre difetti

Quando conviene smettere i test?

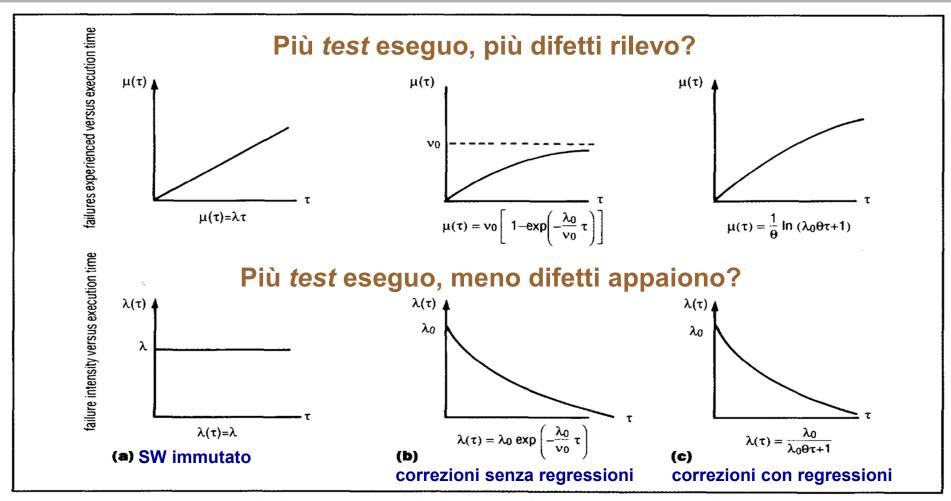
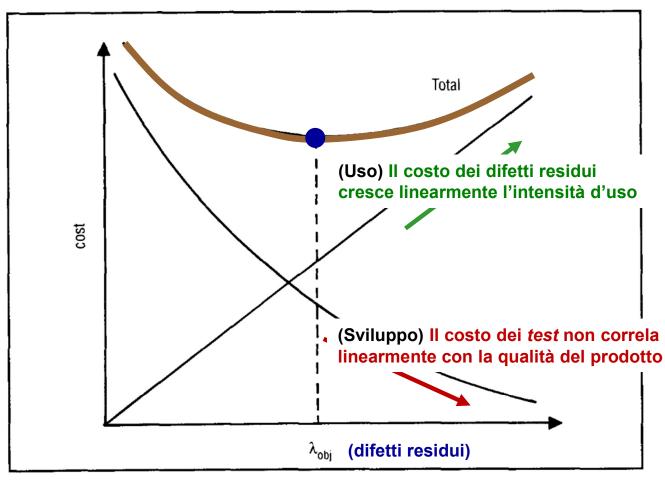


Figure 1. Three useful software-reliability models: (a) static, (b) basic, and (c) logarithmic Poisson. These are shown comparing both failures experienced versus execution time and failure intensity versus execution time.



La risposta di Musa & Ackerman [1]



Bisogna decidere quali densità di difetti residui sia accettabile, che minimizzi il costo d'Uso entro il costo di Sviluppo sostenibile

Un altro punto di vista [Ref. 3]

- □ Gli errori gravi spesso sono meno costosi di quelli più lievi
 - O I primi sono trattati con urgenza, i secondi in modo più trascurato
- □ Correggere gli errori è molto costoso quando comporta modifiche architetturali
- □ Il costo degli errori non corretti cresce esponenzialmente con l'avanzare del progetto
- □ Il numero di errori rilevati cresce linearmente con la durata del progetto
- □ Usare bene Continuous Integration focalizza meglio le attività di sviluppo e amplia l'intensità di test



Bibliografia

- 1) J.D. Musa, A.F. Ackerman, *Quantifying software validation:* when to stop testing?, IEEE Software, maggio 1989
 - http://selab.netlab.uky.edu/homepage/musa-quantify-swtest.pdf
- 2) B. Meyer, Seven Principles of Software Testing, IEEE Computer, agosto 2008 (cf. per approfondire T16)
- 3) J.C. Westland, *The cost of errors in software development: evidence from industry,*Journal of Systems and Software 62(1):1-9, 2002