

# Gli array

Programmazione – Canale M-Z

LT in Informatica  
9-10 Gennaio 2017



UNIVERSITÀ  
DEGLI STUDI  
DI PADOVA

Sono **collezioni di valori dello stesso tipo** a cui viene associato un unico nome simbolico

- i valori appartenenti all'array sono detti **elementi** dell'array;
- gli elementi dell'array vengono memorizzati in **celle di memoria contigue**

## Motivazione:

Memorizzare un **numero finito di elementi dello stesso tipo** su cui bisogna **operare in maniera uniforme**

## Esempio:

scrivere un programma che legge 20 interi e stampa il valore più vicino alla loro media

Soluzione senza array:

- definire 20 variabili di tipo `int` che memorizzano gli input
- calcolare la media
- stampare la variabile che è più vicina alla media (useremo la funzione `abs` per calcolare la distanza in valore assoluto)

# Esempio – soluzione senza array



```
int main() {  
    int var1, . . . , var20 ;  
    int r;  
    float dist, m ;  
    cin >> var1 ; . . . ; cin >> var20 ;  
    m = (var1 + . . . + var20)/20.0 ;  
    r = var1 ;  
    dist = abs(m - var1) ;  
    if (abs(m-var2) < dist) {  
        dist = abs(m-var2) ;  
        r = var2 ;  
    }  
    ...  
    if (abs(m-var20) < dist) {  
        dist = abs(m-var20) ;  
        r = var20 ;  
    }  
    cout << "Il valore piu' vicino alla media e': " << r <<  
    endl;  
}
```

## Osservazione

- sulle 20 variabili **ripetiamo sempre le stesse operazioni**
- si agisce in modo **uniforme**

## Nuovo problema

Risolvere il problema precedente con **20.000 valori in input**:

- bisogna allungare il codice con le nuove variabili, i nuovi input, e i nuovi **if**
- **per ovviare a questi problemi si usano gli array**

## Sintassi:

```
tipo nome[dimensione] ;
```

- tipo è il **tipo di base** degli elementi
- dimensione è il **numero di elementi** dell'array

## Semantica:

- viene allocato spazio in memoria per contenere l'array il cui identificatore è nome, costituito da dimensione elementi
- ogni elemento contiene un valore del tipo di base (**int**, **float**, **char**, ...)

- ogni elemento contiene un valore del tipo di base (`int`, `float`, `char`, ...)
- gli elementi sono numerati da 0 a dimensione - 1
- si accede ai singoli elementi mediante i termini `nome[0]`, `nome[1]`, ... `nome[dimensione-1]`
- il contenuto delle parentesi `[.]` è detto **indice**
- un indice è una **espressione di tipo `int`**

**Esempio:** `a[i + 1]`

**Semantica:** al tempo di esecuzione viene valutato l'indice. Il valore ottenuto determina a quale elemento dell'array ci riferiamo

Per assegnare un valore ad un elemento di un array si usa l'operazione di **assegnamento**:

```
nome[indice] = espressione;
```

## Esempio:

```
int a[10] , n = 2 ;  
a[n+2] = 35 ;
```

assegna all'elemento a[4] il valore 35



- Non è possibile fare assegnamenti tra array!

```
int a[5], b[5];  
a = b;           // NON CONSENTITO
```

- I confronti tra array non danno i risultati attesi!

```
char s1[10], s2[10];  
if(s1 == s2) {   // IL TEST E' SEMPRE FALSO  
    ...  
}
```

Per svolgere queste operazioni è necessario operare **elemento per elemento**

- è spesso necessario elaborare gli elementi di un array in sequenza, partendo dal primo elemento
- di solito si utilizza un ciclo **for**, la cui **variabile di controllo** viene usata come indice dell'array

## Esempi:

- inizializzazione del contenuto dell'array

```
int a[10];  
for (int i = 0; i < 10; i = i+1)  
    cin >> a[i] ;
```

il primo indice  
è  $i = 0$

- somma degli elementi

```
int sum = 0 ;  
for (int i = 0; i < 10; i = i+1)  
    sum = sum + a[i] ;
```

l'ultimo indice è  
 $i = \text{dimensione}-1$

# Valore più vicino alla media



```
#include <iostream>
#include <cmath>

using namespace std;

// PRE: cin contiene 20 valori interi v_1, ..., v_20
int main() {
    int var[20], r;
    float dist, m = 0;

    for(int i=0 ;i < 20; i=i+1) {
        cin >> var[i];
        m = m + var[i];
    }
    m = m/20.0;
    r = var[0] ;
    dist = abs(m - var[0]);
    for (int i = 1; i < 20 ; i = i+1) {
        if (abs(m-var[i]) < dist){
            dist = abs(m-var[i]);
            r = var[i];
        }
    }
    cout << "Il valore piu' vicino alla media e': " << r << endl;
}
// POST: r contiene il valore v_k piu' vicino alla media
```

## Esercizio

Scrivere un programma che prende in input un array di 10 interi  $a$ , un valore intero  $x$  e determina se  $x$  si trova in  $a$  oppure no.

Per risolvere questo esercizio dobbiamo:

- scorrere l'array partendo dalla prima posizione
- appena troviamo  $x$ , possiamo terminare con successo
- se siamo arrivati alla fine, allora  $x$  non appartiene ad  $a$

La tecnica usata per risolvere l'esercizio si chiama **Ricerca Lineare Incerta**:

**Ricerca** perché dobbiamo cercare il valore  $x$  all'interno dell'array

**Lineare** perché scorriamo l'array un elemento per volta dall'inizio alla fine

**Incerta** perché non è detto che  $x$  sia presente nell'array

E' una tecnica molto semplice ma allo stesso tempo **molto potente**:

- molti problemi con gli array si risolvono usando **varianti** della ricerca lineare incerta

```
#include <iostream>

using namespace std;
// PRE = cin contiene 10 valori interi a_1, ..., a_10
//       seguiti da un valore intero x
int main() {
    int a[10];
    int x;
    bool trovato = false;

    for(int i = 0; i < 10; i++) {
        cin >> a[i];
    }
    cin >> x;

    for(int i = 0; i < 10 && !trovato; i++) {
        if(a[i] == x) {
            trovato = true;
        }
    }
    if(trovato) {
        cout << x << " e' presente nell'array" << endl;
    } else {
        cout << x << " non e' presente nell'array" << endl;
    }
}

// POST = stampa "x e' presente nell'array" se x e' uguale a uno dei valori a_i,
//          "x non e' presente nell'array" altrimenti
```

Cerchiamo un invariante per il **secondo ciclo for**

```
R = (i <= 10 && trovato se e solo se esiste j < i tale  
che x == a[j])
```

## 1 Rispetta la **condizione iniziale**?

- ✓ Si: dopo l'inizializzazione `int i = 0` abbiamo che `i = 0 <= 10` e `trovato` è `false`. Siccome gli indici dell'array partono da 0, non esiste nessun `a[j] == x`.

## 2 Rispetta l'**invarianza**?

- ✓ Si: all'inizio di ogni iterazione `i < 10` e `trovato` è `false`, quindi non abbiamo ancora trovato `x`. Se `a[i] == x` allora `trovato` diventa `true`, altrimenti rimane `false`.

Cerchiamo un invariante per il **secondo ciclo for**

```
R = (i <= 10 && trovato se e solo se esiste j < i tale  
che x == a[j])
```

### 3 Rispetta la **condizione di uscita**?

- ✓ Si. L'invariante ci dice che  $i \leq 10$ . All'uscita dal ciclo ci sono due casi: siamo usciti perché trovato è **true** oppure perché  $i \geq 10$  (negazione della guardia). Nel primo caso, dall'invariante sappiamo che esiste  $j < 10$  tale che  $x == a[j]$ . Nel secondo caso sempre l'invariante ci dice che non c'è nessun elemento dell'array uguale a  $x$ . L'**if** finale fa stampare il messaggio giusto.



Ordinare una lista di valori è una operazione molto comune

- creare un ordinamento di studenti in ordine alfabetico
- ordinare in maniera crescente
- ordinare in maniera decrescente

Ci sono molti modi per ordinare un array:

- alcuni sono semplici da comprendere
- altri sono molto efficienti computazionalmente
- esempi: **selection-sort**, bubble-sort, quicksort, mergesort, ...

## Osservazione:

In un array ordinato abbiamo che

$$a[0] \leq a[1] \leq \dots \leq a[\text{dimensione}-1]$$

Ciò porta a un algoritmo molto semplice:

```
for (int i = 0 ; i < dim ; i = i+1) {  
    // metti in a[i] il valore piu' piccolo  
    // della porzione a[i ... dim-1]  
}
```

**Selection-sort** è uno degli algoritmi di ordinamento più semplici:

- ricerca il più piccolo elemento nell'array `a`: sia `min` il suo indice
- sostituisci `a[0]` con `a[min]`
- ricerca il più piccolo valore nell'array partendo da `a[1]`: sia `min` il suo indice
- sostituisci `a[1]` con `a[min]`
- ricerca il più piccolo valore nell'array partendo da `a[2]`: sia `min` il suo indice
- sostituisci `a[2]` con `a[min]`
- ...

# Il codice di Selection-sort



```
#include <iostream>
using namespace std;

int main() {
    const int dim = 10;
    int a[dim];
    int min, tmp;

    for(int i = 0; i < dim; i++) {
        cin >> a[i];
    }
    // PRE = a e' un array di dim interi
    for(int i = 0; i < dim - 1; i++) {
        // R = (a e' permutazione di a originale &&
        // a[0 ... i-1] e' ordinato e <= a[i ... dim-1])
        min = i;
        for(int j = i + 1; j < dim; j++) {
            if(a[j] < a[min]) {
                min = j;
            }
        }
        tmp = a[i];
        a[i] = a[min];
        a[min] = tmp;
    }
    // POST = a e' un vettore ordinato di dim interi
    for(int i = 0; i < dim; i++) {
        cout << a[i] << "\t";
    }
    cout << endl;
}
```

Cerchiamo un invariante per il **ciclo for principale**

$R = (a \text{ permutazione di } a \text{ originale} \ \&\& \ a[0 \dots i-1] \text{ ordinato e } \leq a[i \dots \text{dim}-1])$

## 1 Rispetta la **condizione iniziale**?

- ✓ Si: dopo l'inizializzazione  $a$  non è ancora stato modificato. Siccome gli indici dell'array partono da 0,  $a[0 \dots -1]$  è un array con zero elementi, quindi ordinato e  $\leq a[0 \dots \text{dim}-1]$ .

## 2 Rispetta l'**invarianza**?

- ✓ Si: dopo ogni iterazione il minimo della porzione  $a[i \dots \text{dim}-1]$  viene scambiato con  $a[i]$ . Quindi  $a$  contiene gli stessi valori dell'originale,  $a[0 \dots i]$  diventa ordinato e  $\leq a[i+1 \dots \text{dim}-1]$

Cerchiamo un invariante per il ciclo for principale

$R = (a \text{ permutazione di } a \text{ originale} \ \&\& \ a[0 \dots i-1] \text{ ordinato e } \leq a[i \dots \text{dim}-1])$

### 3 Rispetta la condizione di uscita?

- ✓ Sì. La negazione della guardia ci dice che  $i \geq \text{dim}-1$ .  
L'invariante ci dice che la porzione  $a[0 \dots i-1]$  è ordinata e  $\leq a[i+1 \dots \text{dim}-1]$ , quindi che anche  $a[0 \dots \text{dim}-1]$  è ordinato.

Per cercare un elemento  $x$  in un **array ordinato**  $a$  si usa la **ricerca binaria** (simile al metodo utilizzato per cercare un numero nell'elenco telefonico):

- 1 si accede all'elemento memorizzato a metà di  $a$  e si verifica se è uguale a  $x$  oppure no
- 2 se è uguale a  $x$  il programma termina con successo
- 3 altrimenti si sceglie la metà appropriata di  $a$  e si riparte da 1
- 4 se non posso più dividere a metà l'array allora  $x$  non è presente

Implementazione della ricerca binaria:

- 1 si utilizzano due indici  $l$  (sta per left) e  $r$  (sta per right) che memorizzano gli estremi della porzione di array su cui si deve cercare la presenza di  $x$  ( $l \leq r$ )
- 2 all'inizio  $l = 0$  e  $r = \text{dim}-1$
- 3 si accede all'elemento a metà della porzione di array tra  $l$  e  $r$ 
  - dove si trova questo elemento? In posizione  $(l+r)/2$
- 4 se  $a[(l+r)/2] == x$  allora abbiamo trovato l'elemento
- 5 se  $a[(l+r)/2] > x$  allora bisogna cercare nella parte sinistra
  - si itera (si ritorna al passo 1) con  $r = (l+r)/2 - 1$
- 6 se  $a[(l+r)/2] < x$  allora bisogna cercare nella parte destra
  - si itera (si ritorna al passo 1) con  $l = (l+r)/2 + 1$



```
#include <iostream>
using namespace std;
// PRE = cin contiene 10 valori interi ordinati a_1 <= ... <= a_10
//      seguiti da un valore intero x
int main() {
    const int dim = 10;
    int a[dim], x;
    for(int i = 0; i < 10; i++) {
        cin >> a[i];
    }
    cin >> x;
    bool trovato = false;
    int l = 0, r = dim-1, m;
    while(!trovato && l <= r) {
        m = (l + r) / 2;
        if(a[m] == x) {
            trovato = true;
        } else if(a[m] > x) {
            r = m - 1;
        } else {
            l = m + 1;
        }
    }
    if(trovato) {
        cout << x << " e' presente nell'array" << endl;
    } else {
        cout << x << " non e' presente nell'array" << endl;
    }
} // POST = stampa "x e' presente nell'array" se x e' uguale a uno degli a_i,
//           "x non e' presente nell'array" altrimenti
```