

# ESERCIZI SUPPLEMENTARI - ALBERI BINARI DI RICERCA (ABR)

## 1. ABR CON PREDECESSORE

**Problema:** Variante di ABR dove ogni nodo  $x$  ha campo  $x.\text{pred}$  (predecessore) invece di  $x.p$  (padre).

### Struttura Nodo

```
struct Node {  
    int key;  
    Node* pred; // predecessore invece di parent  
    Node* left;  
    Node* right;  
}
```

### Insert con Predecessore

```
Insert(T, z)  
    y = nil      // father del nuovo nodo  
    w = nil      // successor del nuovo nodo  
    x = T.root  
  
    // Discesa nell'albero  
    while x != nil  
        y = x  
        if z.key < x.key  
            w = x  
            x = x.left  
        else  
            x = x.right  
  
        // z sarà figlio di y  
        if y == nil  
            T.root = z  
            z.pred = nil  
        else if z.key < y.key  
            y.left = z  
            z.pred = y.pred  
        else  
            y.right = z  
            z.pred = y  
  
    // Aggiorna predecessore di w se esiste
```

```

if w != nil
    w.pred = z

z.left = nil
z.right = nil

```

## Correttezza

### Proprietà chiave:

- Se z diventa figlio sinistro di y, allora  $\text{pred}(z) = \text{pred}(y)$
- Se z diventa figlio destro di y, allora  $\text{pred}(z) = y$
- Il successore w di z (se esiste) deve aggiornare il suo predecessore a z

### Invariante durante discesa:

- y è il padre candidato per z
- w è il più piccolo nodo maggiore di z.key incontrato finora (= successore di z)

## Complessità

$O(h)$  dove h è l'altezza dell'albero

- Discesa:  $O(h)$
- Aggiornamenti puntatori:  $O(1)$
- Totale:  $O(h)$

## 2. ABR CON CAMPO EVEN

**Problema:** Ogni nodo x ha campo booleano `x.even` che indica se la somma delle chiavi nel sottoalbero radicato in x è pari.

### Struttura Nodo

```

struct Node {
    int key;
    bool even;      // true se somma sottoalbero è pari
    Node* p;
    Node* left;
    Node* right;
}

```

### Insert Modificato

```

Insert(T, z)
    y = nil
    x = T.root

    while x != nil
        y = x
        if z.key < x.key
            x = x.left
        else
            x = x.right

    z.p = y
    if y == nil
        T.root = z
    else if z.key < y.key
        y.left = z
    else
        y.right = z

    z.left = nil
    z.right = nil
    z.even = (z.key % 2 == 0) // inizializza even per foglia

    // Aggiorna even risalendo verso radice
    updateEven(z.p)

updateEven(x)
    while x != nil
        sumLeft = getSumParity(x.left)
        sumRight = getSumParity(x.right)
        totalSum = x.key + sumLeft + sumRight
        x.even = (totalSum % 2 == 0)
        x = x.p

getSumParity(x)
    if x == nil
        return 0

    sum = x.key
    if x.left != nil
        sum += getSumLeft(x.left)
    if x.right != nil
        sum += getSumRight(x.right)
    return sum

```

**Problema:** getSumParity costa  $O(n)$  per ogni nodo!

## Soluzione Efficiente

Mantenere anche `x.sum` (somma sottoalbero):

```
struct Node {  
    int key;  
    bool even;  
    int sum;      // somma chiavi sottoalbero  
    Node* p;  
    Node* left;  
    Node* right;  
}  
  
Insert(T, z)  
    // ... discesa come prima ...  
  
    z.sum = z.key  
    z.even = (z.key % 2 == 0)  
  
    // Aggiorna sum ed even risalendo  
    x = z.p  
    while x != nil  
        x.sum = x.key  
        if x.left != nil  
            x.sum += x.left.sum  
        if x.right != nil  
            x.sum += x.right.sum  
        x.even = (x.sum % 2 == 0)  
        x = x.p
```

**Complessità con sum:**  $O(h)$

## Delete Modificato

```
Delete(T, z)  
    // Esegui delete standard  
    TreeDelete(T, z)  
  
    // Aggiorna sum ed even per antenati del nodo rimosso  
    if z.p != nil  
        updateAncestors(z.p)  
  
updateAncestors(x)  
    while x != nil  
        x.sum = x.key  
        if x.left != nil  
            x.sum += x.left.sum  
        if x.right != nil  
            x.sum += x.right.sum
```

```

x.even = (x.sum % 2 == 0)
x = x.p

```

## Complessità

- **Insert:**  $O(h)$
- **Delete:**  $O(h)$

## 3. ISABR - TRE VERSIONI

**Problema:** Verificare se un albero binario T è un ABR.

### Versione 1: $O(n^2)$ - Controllo Locale

```

isABR(T)
    return isABRRec(T.root)

isABRRec(x)
    if x == nil
        return true

    // Verifica proprietà ABR per nodo x
    if x.left != nil
        if max(x.left) > x.key
            return false
    if x.right != nil
        if min(x.right) < x.key
            return false

    // Ricorri sui sottoalberi
    return isABRRec(x.left) and isABRRec(x.right)

max(x) // O(n) per sottoalbero
    if x == nil
        return -∞
    maxVal = x.key
    if x.left != nil
        maxVal = max(maxVal, max(x.left))
    if x.right != nil
        maxVal = max(maxVal, max(x.right))
    return maxVal

```

**Complessità:**  $O(n^2)$

- Per ogni nodo:  $O(n)$  per trovare min/max sottoalberi

- $n$  nodi  $\rightarrow O(n^2)$

## Versione 2: $O(n \log n)$ - Trova Estremi

```

isABR(T)
    return isABRRec2(T.root)

isABRRec2(x)
    if x == nil
        return true

    // Trova min e max in O(h) invece di O(n)
    if x.left != nil
        if treeMax(x.left).key > x.key
            return false
    if x.right != nil
        if treeMin(x.right).key < x.key
            return false

    return isABRRec2(x.left) and isABRRec2(x.right)

treeMin(x)  // O(h)
    while x.left != nil
        x = x.left
    return x

treeMax(x)  // O(h)
    while x.right != nil
        x = x.right
    return x

```

**Complessità:**  $O(n \log n)$  per albero bilanciato,  $O(n^2)$  caso pessimo

## Versione 3: $O(n)$ - Visita Simmetrica

**Approccio 1:** Verifica sequenza ordinata

```

isABR(T)
    prev = -∞
    return inOrderCheck(T.root, prev)

inOrderCheck(x, prev)
    if x == nil
        return true

    // Visita sottoalbero sinistro
    if not inOrderCheck(x.left, prev)
        return false

    if x.key <= prev
        return false
    prev = x.key

    if not inOrderCheck(x.right, prev)
        return false

    return true

```

```

// Verifica ordine
if x.key <= prev
    return false
prev = x.key

// Visita sottoalbero destro
return inOrderCheck(x.right, prev)

```

### Approccio 2: Ricorsivo con intervalli

```

isABR(T)
    return isABRRange(T.root, -∞, +∞)

isABRRange(x, min, max)
    if x == nil
        return true

    // Verifica che chiave sia nell'intervallo
    if x.key <= min or x.key >= max
        return false

    // Ricorri con intervalli ristretti
    return isABRRange(x.left, min, x.key) and
        isABRRange(x.right, x.key, max)

```

**Complessità:** O(n)

- Ogni nodo visitato una volta
- Operazioni per nodo: O(1)

## 4. BST DA ARRAY ORDINATO

**Problema:** Dato array A[1..n] ordinato crescente, costruire ABR di altezza minima.

### Algoritmo

```

BST(A)
    return BST_rec(A, 1, A.length)

BST_rec(A, p, q)
    if p > q
        return nil

    m = floor((p + q) / 2) // elemento medio

```

```

x = new Node
x.key = A[m]
x.left = BST_rec(A, p, m-1)
x.right = BST_rec(A, m+1, q)

// Imposta parent
if x.left != nil
    x.left.p = x
if x.right != nil
    x.right.p = x

return x

```

## Correttezza

- Prendendo elemento medio come radice, si bilanciano i sottoalberi
- Sottoalbero sinistro: elementi < A[m]
- Sottoalbero destro: elementi > A[m]
- Ricorsivamente costruisce ABR bilanciato

## Altezza

Per n elementi:

- $h = \lfloor \log_2 n \rfloor$  (altezza minima possibile)
- Albero risultante è completo o quasi completo

## Complessità

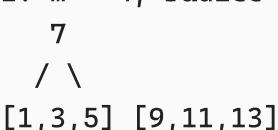
### O(n)

- Ricorrenza:  $T(n) = 2 \cdot T(n/2) + \Theta(1)$
- Master Theorem (caso 1):  $T(n) = \Theta(n)$
- Ogni nodo creato esattamente una volta

## Esempio

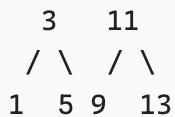
Array: [1, 3, 5, 7, 9, 11, 13]

Passo 1:  $m = 4$ , radice = 7



Passo 2: Ricorri sui sottoarray





Altezza:  $h = \lfloor \log_2 7 \rfloor = 2$

## 5. ABR ARRICCHITO AVG

**Problema:** ABR arricchito dove ogni nodo x ha:

- `x.sum`: somma chiavi sottoalbero
- `x.size`: numero nodi sottoalbero
- Operazione `avg(x)` in O(1)

### Struttura Nodo

```

struct Node {
    int key;
    int sum;      // somma chiavi sottoalbero
    int size;     // numero nodi sottoalbero
    Node* p;
    Node* left;
    Node* right;
}
  
```

### Operazione avg

```

avg(x)
if x == nil or x.size == 0
    error "nodo vuoto"
return x.sum / x.size
  
```

**Complessità:** O(1)

### Insert Modificato

```

Insert(T, z)
y = nil
x = T.root

// Discesa con aggiornamento campi
while x != nil
    y = x
    x.sum += z.key      // aggiorna somma durante discesa
  
```

```

        x.size++           // aggiorna size durante discesa

        if z.key < x.key
            x = x.left
        else
            x = x.right

        z.p = y
        if y == nil
            T.root = z
        else if z.key < y.key
            y.left = z
        else
            y.right = z

        z.left = nil
        z.right = nil
        z.sum = z.key
        z.size = 1

```

## Correttezza

**Invariante:** Durante la discesa, per ogni nodo x attraversato:

- x.sum include già la chiave da inserire
- x.size è già incrementato

Questo funziona perché:

1. Aggiorniamo durante la discesa (prima di inserire)
2. Il nuovo nodo sarà nel sottoalbero di ogni nodo attraversato
3. sum e size sono corretti dopo l'inserimento

## Complessità

**O(h)**

- Discesa: O(h) con aggiornamenti O(1) per nodo
- Totale: O(h)

## Delete (Idea)

```

Delete(T, z)
    // Salva valori
    delKey = z.key

    // Esegui delete standard
    TreeDelete(T, z)

```

```

// Risali aggiornando sum e size
x = z.p
while x != nil
    x.sum -= delKey
    x.size--
    updateFromChildren(x) // ricalcola da figli
    x = x.p

```

**Complessità Delete:** O(h)

## RIEPILOGO COMPLESSITÀ

Operazione	Complessità	Note
ABR con pred - Insert	O(h)	Aggiorna pred e succ
ABR even - Insert/Delete	O(h)	Con campo sum
isABR v1	O( $n^2$ )	Controllo locale
isABR v2	O( $n \log n$ )	Con min/max O(h)
isABR v3	O(n)	Visita simmetrica
BST da array	O(n)	Costruzione ottimale
ABR avg - avg	O(1)	Calcolo media
ABR avg - Insert	O(h)	Aggiornamento campi

## Note Importanti

- **h = O(log n)** per alberi bilanciati
- **h = O(n)** caso pessimo (albero degenerato)
- ABR arricchiti: aggiungere campi senza aumentare complessità asintotica