#### Esercizio Cosa Stampa

```
class Z {
                                                                    class A {
 public: Z(int x) {}
                                                                     public:
                             A3->F(3);
TS: A /TO: D
                                                                      void f(int) {cout << "A::f(int) "; f(true);}</pre>
                                                                      virtual void f(bool) {cout <<"A::f(bool) ";}</pre>
                                                                      virtual A* f(Z) \{ cout << "A:: f(Z) "; f(2); return this; \}
                                                                      A() {cout <<"A() "; }
class B: virtual public A {
                                                                    class C: virtual public A {
 public:
                                                                     public:
  void f(const bool&) {cout << "B::f(const bool&) ";}</pre>
                                                                      C \star f(Z) \{ cout << "C:: f(Z) "; return this; \}
  void f(const int&) {cout << "B::f(const int&) ";}</pre>
                                                                      C() {cout << "C() "; }
  virtual B* f(Z) {cout << "B::f(Z) "; return this;}
                                                                    };
  virtual ~B() {cout << "~B ";}</pre>
  B() {cout << "B() "; }
};
class D: virtual public A {
                                                                    class E: public C {
public:
                                                                     public:
  virtual void f(bool) const {cout <<"D::f(bool) ";}</pre>
                                                                      C* f(Z) \{cout << "E:: f(Z) "; return this; \}
  A* f(Z) {cout << "D::f(Z) "; return this;}
                                                                      ~E() {cout <<"~E";}
   ~D() {cout <<"~D ";}
                                                                      E() {cout <<"E() ";}
  D() {cout <<"D() ";}
class F: public B, public E, public D
                                                                    B* pb=new B; C* pc = new C; D* pd = new D; E* pe = new E;
                                                                    F \star pf = new F; B \star pb1 = new F;
 public:
  void f(bool) {cout << "F::f(bool) ";}</pre>
                                                                    A *pa1=pb, *pa2=pc, *pa3=pd, *pa4=pe, *pa5=pf;
  F* f(Z) {cout <<"F::f(Z) "; return this;}</pre>
  F() {cout <<"F() "; }
   ~F() {cout <<"~F";}
};
```

- NON COMPILA se la compilazione dell'istruzione provoca un errore;
- UNDEFINED se l'istruzione compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o errore a run-time;
- se l'istruzione compila correttamente e non provoca errori a run-time allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva **NESSUNA STAMPA**.

```
pa3->f(3);
pa5->f(3);
pb1->f(true);
pa4->f(true);
pa2->f(Z(2));
pa5 -> f(Z(2));
(dynamic_cast < E *> (pa4)) -> f(Z(2));
(dynamic_cast<C*>(pa5))->f(Z(2));
pb->f(3);
pc->f(3);
(pa4->f(Z(3)))->f(4);
(pc->f(Z(3)))->f(4);
E* puntE = new F;
delete pa5;
delete pb1;
```

#### Esercizio Cosa Stampa

```
class Z {
                                                                   class A {
public: Z(int x) {}
                                                                    public:
                                                                     void f(int) {cout << "A::f(int) "; f(true);}</pre>
                                                                     virtual void f(bool) {cout <<"A::f(bool) ";}</pre>
                                     PAS -> F(3).
                                                                     virtual A \star f(Z) {cout <<"A::f(Z) "; f(2); return this;}
                                                                     A() {cout <<"A() "; }
class B: virtual public A {
                                                                   class C: virtual public A {
public:
                                                                    public:
  void f(const bool&) {cout << "B::f(const bool&) ";}</pre>
                                                                    C* f(Z) \{cout << "C:: f(Z) "; return this; \}
  void f(const int&) {cout << "B::f(const int&) ";}</pre>
                                                                     C() {cout << "C() "; }
 virtual B* f(Z) {cout << "B::f(Z) "; return this;}</pre>
  virtual ~B() {cout << "~B ";}</pre>
 B() {cout << "B() "; }
};
class D: virtual public A {
                                                                   class E: public C {
public:
                                                                    public:
  virtual void f(bool) const {cout <<"D::f(bool) ";}</pre>
                                                                     C* f(Z) \{cout << "E:: f(Z) "; return this; \}
  A* f(Z) {cout << "D::f(Z) "; return this;}
                                                                     ~E() {cout <<"~E";}
  ~D() {cout <<"~D ";}
                                                                     E() {cout <<"E() ";}
 D() {cout <<"D() ";}
};
class F: public B, public E, public D
                                                                   B* pb=new B; C* pc = new C; D* pd = new D; E* pe = new E;
                                                                   F \star pf = new F; B \star pb1 = new F;
public:
  void f(bool) {cout << "F::f(bool) ";}</pre>
                                                                   A *pa1=pb, *pa2=pc, *pa3=pd, *pa4=pe, *pa5=pf;
 F* f(Z) {cout <<"F::f(Z) "; return this;}
  F() {cout <<"F() "; }
  ~F() {cout <<"~F";}
```

- NON COMPILA se la compilazione dell'istruzione provoca un errore;
- UNDEFINED se l'istruzione compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o errore a run-time;
- se l'istruzione compila correttamente e non provoca errori a run-time allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva **NESSUNA STAMPA**.

```
pa3->f(3);
pa5 -> f(3);
pb1->f(true);
pa4->f(true);
pa2->f(Z(2));
pa5 -> f(Z(2));
(dynamic_cast < E *> (pa4)) -> f(Z(2));
(dynamic_cast<C*>(pa5))->f(Z(2));
pb -> f(3);
pc->f(3);
(pa4->f(Z(3)))->f(4);
(pc->f(Z(3)))->f(4);
E* puntE = new F;
delete pa5;
delete pb1;
```

#### Esercizio Cosa Stampa

```
class Z {
                                                               class A {
public: Z(int x) {}
                                                                public:
                               PB1->TRUS().
                                                                  void f(int) {cout << "A::f(int) "; f(true);}</pre>
                                                                 virtual void f(bool) {cout <<"A::f(bool) ";}</pre>
                                                                 virtual A* f(Z) {cout <<"A::f(Z) "; f(2); return this;}</pre>
                                                                A() {cout <<"A() "; }
class B: virtual public A {
                                                                class C: virtual public A {
public:
                                                                 public:
 void f(const bool&) {cout<< "B::f(const bool&) ";}</pre>
                                                                 C* f(Z) \{cout << "C:: f(Z) "; return this; \}
  void f(const int&) {cout << "B::f(const int&) ";}</pre>
                                                                 C() {cout << "C() "; }
  virtual B* f(Z) {cout << "B::f(Z) "; return this;}</pre>
  virtual ~B() {cout << "~B ";}</pre>
 B() {cout << "B() "; }
                               CONST BOOL > BOOL
class D: virtual public A {
                                                                class E: public C {
public:
                                                                 public:
                                                                  C* f(Z) \{cout << "E:: f(Z) "; return this; \}
 virtual void f(bool) const {cout <<"D::f(bool) ";}</pre>
  A* f(Z) {cout << "D::f(Z) "; return this;}
                                                                  ~E() {cout <<"~E";}
  ~D() {cout <<"~D ";}
                                                                  E() {cout <<"E() ";}
 D() {cout <<"D() ";}
};
class F: public B, public E, public D {
                                                                B* pb=new B; C* pc = new C; D* pd = new D; E* pe = new E;
                                                                F* pf = new F; B *pb1= new F;
public:
                                                                A *pa1=pb, *pa2=pc, *pa3=pd, *pa4=pe, *pa5=pf;
 void f(bool) {cout << "F::f(bool) ";}</pre>
 F* f(Z) {cout <<"F::f(Z) "; return this;}
 F() {cout <<"F() "; }
  ~F() {cout <<"~F";}
```

- NON COMPILA se la compilazione dell'istruzione provoca un errore;
- UNDEFINED se l'istruzione compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o errore a run-time;
- se l'istruzione compila correttamente e non provoca errori a run-time allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva **NESSUNA STAMPA**.

```
pa3->f(3);
pa5->f(3);
pb1->f(true);
pa4->f(true);
pa2->f(Z(2));
pa5 -> f(Z(2));
(dynamic_cast < E *> (pa4)) -> f(Z(2));
(dynamic_cast<C*>(pa5))->f(Z(2));
pb->f(3);
pc->f(3);
(pa4->f(Z(3)))->f(4);
(pc->f(Z(3)))->f(4);
E* puntE = new F;
delete pa5;
delete pb1;
```

#### Esercizio Cosa Stampa

```
class Z {
                                                                  class A {
public: Z(int x) {}
                                 15:A/D:5
                                                                   public:
                                                                    void f(int) {cout << "A::f(int) "; f(true);}</pre>
                                                                    virtual void f(bool) {cout <<"A::f(bool) ";}</pre>
                                                                    virtual A \star f(Z) {cout << "A::f(Z) "; f(2); return this;}
                                                                    A() {cout <<"A() "; }
                  (dynamic_cast < E *> (pa4)) \rightarrow f(Z(2));
                                    5 x PA V
class B: virtual public A {
                                                                  class C: virtual public A {
public:
                                                                   public:
  void f(const bool&) {cout << "B::f(const bool&) ";}</pre>
                                                                    C* f(Z) {cout << "C::f(Z) "; return this;}</pre>
  void f(const int&) {cout << "B::f(const int&) ";}</pre>
                                                                    C() {cout << "C() "; }
  virtual B \star f(Z) {cout << "B::f(Z) "; return this;}
  virtual ~B() {cout << "~B ";}</pre>
 B() {cout << "B() "; }
};
class D: virtual public A {
                                                                  class E: public C {
                                                                   public:
public:
  virtual void f(bool) const {cout <<"D::f(bool) ";}</pre>
                                                                    C* f(Z){cout <<"E::f(Z) "; return this;}</pre>
  A* f(Z) {cout << "D::f(Z) "; return this;}
                                                                     ~E() {cout <<"~E";}
  ~D() {cout <<"~D ";}
                                                                    E() {cout <<"E() ";}
 D() {cout <<"D() ";}
};
class F: public B, public E, public D
                                                                  B* pb=new B; C* pc = new C; D* pd = new D; E* pe = new E;
                                                                  F* pf = new F; B *pb1= new F;
public:
  void f(bool) {cout << "F::f(bool) ";}</pre>
                                                                  A *pa1=pb, *pa2=pc, *pa3=pd, *pa4=pe, *pa5=pf;
 F* f(Z) {cout <<"F::f(Z) "; return this;}</pre>
  F() {cout <<"F() "; }
  ~F() {cout <<"~F";}
                                                                                                    Als
};
```

- NON COMPILA se la compilazione dell'istruzione provoca un errore;
- UNDEFINED se l'istruzione compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o errore a run-time;
- se l'istruzione compila correttamente e non provoca errori a run-time allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva **NESSUNA STAMPA**.

```
pa3->f(3);
pa5->f(3);
pb1->f(true);
pa4->f(true);
pa2 - > f(Z(2));
pa5 -> f(Z(2));
(dynamic_cast < E *> (pa4)) -> f(Z(2));
(dynamic_cast<C*>(pa5))->f(Z(2));
pb -> f(3);
pc->f(3);
(pa4->f(Z(3)))->f(4);
(pc->f(Z(3)))->f(4);
E* puntE = new F;
delete pa5;
delete pb1;
```

#### Esercizio Cosa Stampa

```
class Z {
                                                                  class A {
public: Z(int x) {}
                              15 (TA
                                                                  public:
                                                                    void f(int) {cout << "A::f(int) "; f(true);}</pre>
                                                                   virtual void f(bool) {cout <<"A::f(bool) ";}</pre>
                                                                   virtual A \star f(Z) {cout <<"A::f(Z) "; f(2); return this;}
                  (dynamic_cast<C*>(pa5)) \rightarrow f(Z(2));
                                                                   A() {cout <<"A() "; }
                   SUBTED CONVORSIONS:
                                    RASEFC).
class B: virtual public A {
                                                                  class C: virtual public A {
                                                                   public:
                                                                   public: \checkmark
C \star f(Z) \{ cout << "C:: f(Z) "; return this; \}
public:
  void f(const bool&) {cout << "B::f(const bool&) ";}</pre>
  void f(const int&) {cout<< "B::f(const int&) ";}</pre>
                                                                    C() {cout << "C() "; }
 virtual B* f(Z) {cout << "B::f(Z) "; return this;}</pre>
  virtual ~B() {cout << "~B ";}</pre>
 B() {cout << "B() "; }
};
class D: virtual public A {
                                                                  class E: public C {
                                                                   public:
public:
  virtual void f(bool) const {cout <<"D::f(bool) ";}</pre>
                                                                    C* f(Z) \{cout << "E:: f(Z) "; return this; \}
  A* f(Z) {cout << "D::f(Z) "; return this;}
                                                                    ~E() {cout <<"~E";}
  ~D() {cout <<"~D ";}
                                                                    E() {cout <<"E() ";}
 D() {cout <<"D() ";}
};
class F: public B, public E, public D
                                                                  B* pb=new B; C* pc = new C; D* pd = new D; E* pe = new E;
                                                                  F \star pf = new F; B \star pb1 = new F;
public:
  void f(bool) {cout << "F::f(bool) ";}</pre>
                                                                  A *pa1=pb, *pa2=pc, *pa3=pd, *pa4=pe, *pa5=pf;
 F* f(Z) {cout <<"F::f(Z) "; return this;}
  F() {cout <<"F() "; }
  ~F() {cout <<"~F";}
```

- NON COMPILA se la compilazione dell'istruzione provoca un errore;
- UNDEFINED se l'istruzione compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o errore a run-time;
- se l'istruzione compila correttamente e non provoca errori a run-time allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva **NESSUNA STAMPA**.

```
pa3->f(3);
pa5 -> f(3);
pb1->f(true);
pa4->f(true);
pa2->f(Z(2));
pa5 -> f(Z(2));
(dynamic_cast < E *> (pa4)) -> f(Z(2));
(dynamic_cast<C*>(pa5))->f(Z(2));
pb -> f(3);
pc->f(3);
(pa4->f(Z(3)))->f(4);
(pc->f(Z(3)))->f(4);
E* puntE = new F;
delete pa5;
delete pb1;
```

#### Esercizio Cosa Stampa

```
class Z {
                                                                   class A {
public: Z(int x) {}
                                                                    public:
                                                                   ovoid f(int) {cout << "A::f(int)"; f(true);
                                                                     virtual void f(bool) {cout <<"A::f(bool) ";}</pre>
                           (pa4 \rightarrow f(Z(3))) \rightarrow f(4);
                                                                     virtual A* f(Z)_{cout} << "A::f(Z) "; f(2); return this;}
                                                                     A() {cout <<"A() "; }
                                            AK
                                                                   };
class B: virtual public A {
                                                                   class C: virtual public A {
public:
                                                                   public:
  void f(const bool&) {cout << "B::f(const bool&) ";}</pre>
                                                                     C* f(Z) \{cout << "C:: f(Z) "; return this; \}
  void f(const int&) {cout << "B::f(const int&) ";}</pre>
                                                                     C() {cout << "C() "; }
 virtual B* f(Z) {cout << "B::f(Z) "; return this;}</pre>
  virtual ~B() {cout << "~B ";}</pre>
 B() {cout << "B() "; }
};
class D: virtual public A {
                                                                   class E: public C {
                                                                    public:
public:
                                                                     C* f(Z) {cout <<"E::f(Z) "; return this;}
  virtual void f(bool) const {cout <<"D::f(bool) ";}</pre>
                                                                      ~E() {cout <<"~E ";}
  A* f(Z) {cout << "D::f(Z) "; return this;}
  ~D() {cout <<"~D ";}
                                                                     E() {cout <<"E() ";}
 D() {cout <<"D() ";}
};
class F: public B, public E, public D
                                                                   B* pb=new B; C* pc = new C; D* pd = new D; E* pe = new E;
                                                                   F* pf = new F; B *pb1 = new F;
public:
  void f(bool) {cout << "F::f(bool) ";}</pre>
                                                                   A *pa1=pb, *pa2=pc, *pa3=pd, *pa4=pe, *pa5=pf;
 F* f(Z) {cout <<"F::f(Z) "; return this;}</pre>
  F() {cout <<"F() "; }
  ~F() {cout <<"~F";}
};
```

- NON COMPILA se la compilazione dell'istruzione provoca un errore;
- UNDEFINED se l'istruzione compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o errore a run-time;
- se l'istruzione compila correttamente e non provoca errori a run-time allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva **NESSUNA STAMPA**.

```
pa3->f(3);
pa5->f(3);
pb1->f(true);
pa4->f(true);
pa2->f(Z(2));
pa5 -> f(Z(2));
(dynamic_cast < E *> (pa4)) -> f(Z(2));
(dynamic_cast<C*>(pa5))->f(Z(2));
pb->f(3);
pc->f(3);
(pa4->f(Z(3)))->f(4);
(pc->f(Z(3)))->f(4);
E* puntE = new F;
delete pa5;
delete pb1;
```

#### Esercizio Cosa Stampa

```
class Z {
                                                                class A {
public: Z(int x) {}
                                                                 public:
                                                                  void f(int) {cout << "A::f(int) "; f(true);}</pre>
                                                                  virtual void f(bool) {cout <<"A::f(bool) ";}</pre>
                              E* puntE = new F;
                                                                  virtual A* f(Z) {cout <<"A::f(Z) "; f(2); return this;}
                                                                 A() {cout <<"A() ";
class B: virtual public A {
                                                                class C: virtual public A
                                                                 public:
public:
  void f(const bool&) {cout << "B::f(const bool&) ";}</pre>
                                                                  C \star f(Z) \{ cout << "C:: f(Z) "; return this; \}
  void f(const int&) {cout<< "B::f(const int&) ";}</pre>
                                                                  C() {cout << "C() "; }
 virtual B \star f(Z) {cout << "B::f(Z) "; return this;}
  virtual ~B() {cout << "~B ";}</pre>
 B() {cout << "B() "; }
class D: virtual public A {
                                                                class E: public C {
public:
                                                                 public:
  virtual void f(bool) const {cout <<"D::f(bool) ";}</pre>
                                                                  C* f(Z) \{cout << "E:: f(Z) "; return this; \}
  A* f(Z) {cout << "D::f(Z) "; return this;}
                                                                   ~E() {cout <<"~E ";}
                                                                 E() {cout <<"E() ";}
  ~D() {cout <<"~D ";}
 D() {cout <<"D() ";}
                                                                             A COSTRUZIONS
                                                         مه درمهم
class F: public B, public E, public D
                                                                B* pb=new B; C* pc = new C; D* pd = new D; E* pe = new E;
                                                                F* pf = new F; B *pb1 = new F;
public:
 void f(bool) {cout << "F::f(bool) ";}</pre>
                                                                A *pa1=pb, *pa2=pc, *pa3=pd, *pa4=pe, *pa5=pf;
  F* f(Z) \{cout << "F:: f(Z) "; return this; \}
                                                                             م صوده
 F() {cout <<"F() "; }
                                                                                             AO BU> ...
  ~F() {cout <<"~F ";}
};
```

- NON COMPILA se la compilazione dell'istruzione provoca un errore;
- UNDEFINED se l'istruzione compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o errore a run-time;
- se l'istruzione compila correttamente e non provoca errori a run-time allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva **NESSUNA STAMPA**.

```
pa3->f(3);
pa5 -> f(3);
pb1->f(true);
pa4->f(true);
pa2 - > f(Z(2));
pa5 -> f(Z(2));
(dynamic_cast < E *> (pa4)) -> f(Z(2));
(dynamic_cast<C*>(pa5))->f(Z(2));
pb -> f(3);
pc->f(3);
(pa4->f(Z(3)))->f(4);
(pc->f(Z(3)))->f(4);
E* puntE = new F;
delete pa5;
delete pb1;
```

## Esercizio Cosa Stampa

# B & PUMB = 5(), B - = 5()

```
class Z {
                                                                 class A {
public: Z(int x) {}
                                                                  public:
                                                                   void f(int) {cout << "A::f(int) "; f(true);}</pre>
                      B& DOWE
                                                                   virtual void f(bool) {cout <<"A::f(bool) ";}</pre>
                                                                  virtual A* f(Z) {cout <<"A::f(Z) "; f(2); return this;}</pre>
                          ->A()18()
                                                                   A() {cout <<"A() "; }
class B: virtual public A {
                                                                 class C: virtual public A {
public:
                                                                  public:
 void f(const bool&) {cout<< "B::f(const bool&) ";}</pre>
                                                                   C \star f(Z) \{ cout << "C:: f(Z) "; return this; \}
 void f(const int&) {cout << "B::f(const int&) ";}</pre>
                                                                   C() {cout << "C() "; }
 virtual B* f(Z) {cout << "B::f(Z) "; return this;}</pre>
 virtual ~B() {cout << "~B ";}</pre>
 B() {cout << "B() "; }
};
class D: virtual public A {
                                                                 class E: public C {
                                                                  public:
public:
 virtual void f(bool) const {cout <<"D::f(bool) ";}</pre>
                                                                   C* f(Z) \{cout << "E:: f(Z) "; return this; \}
 A* f(Z) {cout << "D::f(Z) "; return this;}
                                                                   ~E() {cout <<"~E";}
  ~D() {cout <<"~D ";}
                                                                   E() {cout <<"E() ";}
 D() {cout <<"D() ";}
};
class F: public B, public E, public D {
                                                                 B* pb=new B; C* pc = new C; D* pd = new D; E* pe = new E;
                                                                 F* pf = new F; B *pb1= new F;
public:
 void f(bool) {cout << "F::f(bool) ";}</pre>
                                                                 A *pa1=pb, *pa2=pc, *pa3=pd, *pa4=pe, *pa5=pf;
 F* f(Z) {cout <<"F::f(Z) "; return this;}</pre>
 F() {cout <<"F() "; }
  ~F() {cout <<"~F";}
} ;
```

- NON COMPILA se la compilazione dell'istruzione provoca un errore;
- UNDEFINED se l'istruzione compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o errore a run-time;
- se l'istruzione compila correttamente e non provoca errori a run-time allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva **NESSUNA STAMPA**.

pa3->f(3);	
pa5->f(3);	
pb1->f(true);	
pa4->f(true);	
pa2->f(Z(2));	
pa5->f(Z(2));	
(dynamic_cast <e*>(pa4))-&gt;f(Z(2));</e*>	
(dynamic_cast <c*>(pa5))-&gt;f(Z(2));</c*>	
pb->f(3);	
pc->f(3);	
(pa4->f(Z(3)))->f(4);	
(pc->f(Z(3)))->f(4);	
E* puntE = new F;	
delete pa5;	
delete pb1;	

### Esercizio Cosa Stampa

```
class Z {
                                                                  class A {
public: Z(int x) {}
                                                                   public:
                                                                    void f(int) {cout << "A::f(int) "; f(true);}</pre>
                                                                    virtual void f(bool) {cout <<"A::f(bool) ";}</pre>
                                                                    virtual A \star f(Z) {cout << "A::f(Z) "; f(2); return this;}
                                                                   A() {cout <<"A() "; }
                                    A 1--18
                                                                                            -> VIETUAL NACI
                                                                  };
class B: virtual public A {
                                                                  class C: virtual public A {
public:
                                                                   public:
  void f(const bool&) {cout << "B::f(const bool&) ";}</pre>
                                                                    C \star f(Z) \{ cout << "C:: f(Z) "; return this; \}
  void f(const int&) {cout<< "B::f(const int&) ";}</pre>
                                                                    C() {cout << "C() "; }
  virtual B* f(Z) {cout << "B:: f(Z) "; return this;}
 virtual ~B() {cout << "~B ";}
     rcout <<"B() "; }</pre>
                                           DOVETE PB1;
};
                                                                  class E: public C { \sim 8
class D: virtual public A {
public:
                                                                   public:
                                                                    C* f(Z) {cout <<"E::f(Z) "; return th:</pre>
  virtual void f(bool) const {cout <<"D::f(bool) ";}</pre>
  A* f(Z) {cout << "D::f(Z) "; return this;}
                                                                    ~E() {cout <<"~E";}
  ~D() {cout <<"~D ";}
                                                                    E() {cout <<"E() ";}</pre>
 D() {cout <<"D() ";}
};
class F: public B, public E, public D {
                                                                  B* pb=new B; C* pc = new C; D* pd = new D; E* pe = new E;
                                                                  F* pf = new F; B *pb1= new F;
public:
  void f(bool) {cout << "F::f(bool) ";}</pre>
                                                                  A *pa1=pb, *pa2=pc, *pa3=pd, *pa4=pe, *pa5=pf;
 F* f(Z) {cout <<"F::f(Z) "; return this;}</pre>
  F() {cout <<"F() "; }
                                                  Se distruttore virtuale in classe base \longrightarrow va giù!
  ~F() {cout <<"~F";}
};
```

- NON COMPILA se la compilazione dell'istruzione provoca un errore;
- UNDEFINED se l'istruzione compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o errore a run-time;
- se l'istruzione compila correttamente e non provoca errori a run-time allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva **NESSUNA STAMPA**.

pa3->f(3);	
pa5->f(3);	
pb1->f(true);	
pa4->f(true);	
pa2->f(Z(2));	
pa5->f(Z(2));	
(dynamic_cast <e*>(pa4))-&gt;f(Z(2));</e*>	
(dynamic_cast <c*>(pa5))-&gt;f(Z(2));</c*>	
pb->f(3);	
pc->f(3);	
(pa4->f(Z(3)))->f(4);	
(pc->f(Z(3)))->f(4);	
E* puntE = new F;	
delete pa5;	
delete pb1;	

#### Esercizio Funzione

Si ricordano le seguenti specifiche riguardanti la libreria standard di I/O.

- (1) La classe ios è la classe base polimorfa della gerarchia di tipi per l'I/O. Un oggetto di ios rappresenta un generico stream. Lo stato di uno stream è un intero in [0,7], dove lo stato 0 significa stato privo di errori, mentre lo stato 2 significa stato di fallimento recuperabile. ios rende disponibile un metodo costante int rdstate() con il comportamento: s.rdstate() ritorna lo stato di s. Inoltre ios rende disponibile un metodo void setstate(int) con il comportamento: s.setstate(x) modifica al valore x lo stato di s.
- (2) La classe istream è derivata direttamente e virtualmente da ios ed i suoi oggetti rappresentano un generico stream di input. La classe istream rende disponibile un metodo costante int tellg() con il seguente comportamento: i.tellg() ritorna la posizione della testina di input nello stream di input i.
- (3) La classe ostream è derivata direttamente e virtualmente da ios ed i suoi oggetti rappresentano un generico stream di output. La classe ostream rende disponibile un metodo costante int tellp() con il seguente comportamento: o.tellp() ritorna la posizione della testina di output nello stream di output o.
- (4) La classe iostream è derivata direttamente per ereditarietà multipla da istream e ostream ed i suoi oggetti rappresentano uno stream di input/output.
- (5) La classe fstream è derivata direttamente da iostream ed i suoi oggetti rappresentano un generico file stream di I/O. La classe fstream rende disponibile un metodo costante bool islopen() con il seguente comportamento: f.islopen() ritorna true se il file stream f è associato a qualche file, altrimenti ritorna false. Inoltre la classe fstream rende disponibile un metodo void close() con il seguente comportamento: f.close() disassocia il file correntemente associato al file stream f, mentre se f non è associato ad alcun file allora non provoca effetti.

Definire una funzione vector<fstream\*> Fun(const vector<const ios\*>&) con il seguente comportamento: in ogni invocazione Fun(v) la funzione deve soddisfare le seguenti specifiche:

- (a) a tutti gli stream di input/output puntati da un puntatore contenuto nel vector v che abbiano la posizione della testina di input maggiore della posizione della testina di output, modifica lo stato in uno stato di fallimento recuperabile.
- (b) ritorna un vector di puntatori a file stream contenente tutti e soli i puntatori a file stream contenuti nel vector v che sono in uno stato privo di errori e che hanno un qualche file a loro associato; tali file stream devono inoltre essere disassociati al file a loro associato. Se invece non vi è nessun file stream privo di errori e che ha un qualche file associato allora viene sollevata una eccezione di tipo std::exception.

#### SOLUZIONE

SULUZIONE		
	ios_base	•••••
	width()	<b>\$</b> 6
	Clos<> fill CLASSO 3	
	10/6º	0
ge	istream<> ostream<> put()	~~~~··································
_		
	iostream<> ostrings	stream<>
istringstream<	> /	str()
str()	ifstream<> ofstream<>	
	open() open()	
	close()	
	stringstream<> fstream<>	
	str() open() close()	
	•	