

Svolgimento degli Esercizi per casa 3 (2<sup>a</sup> parte)

4 Si trovino forme ridotte di Gauss per le seguenti matrici:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 & 0 \\ 3 & -3 & 9 & 6 \\ 3 & -3 & 3 & -6 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{pmatrix} 3 & -9 \\ -2 & 6 \\ 4 & 8 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{w}^T = (4 \ 0 \ 3), \quad \mathbf{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 7 \\ 3 \end{pmatrix}.$$

Facendo un'eliminazione di Gauss su  $\mathbf{A}$  si ottiene:

$$\mathbf{A} = \begin{pmatrix} 2 & -2 & 4 & 0 \\ 3 & -3 & 9 & 6 \\ 3 & -3 & 3 & -6 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{31}(-3)E_{21}(-3)E_1(1/2)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 6 \\ 0 & 0 & -3 & -6 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{32}(3)E_2(1/3)} \begin{pmatrix} 1 & -1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} = \mathbf{U}_1$$

ed  $\mathbf{U}_1$  è una forma ridotta di Gauss per  $\mathbf{A}$ .

Facendo un'eliminazione di Gauss su  $\mathbf{B}$  si ottiene:

$$\mathbf{B} = \begin{pmatrix} 3 & -9 \\ -2 & 6 \\ 4 & 8 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{31}(-4)E_{21}(2)E_1(1/3)} \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 0 \\ 0 & 20 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_2(\frac{1}{20})E_{23}} \begin{pmatrix} 1 & -3 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} = \mathbf{U}_2$$

ed  $\mathbf{U}_2$  è una forma ridotta di Gauss per  $\mathbf{B}$ .

Facendo un'eliminazione di Gauss su  $\mathbf{w}^T$  si ottiene:

$$\mathbf{w}^T = (4 \ 0 \ 3) \xrightarrow{E_1(1/4)} (1 \ 0 \ 3/4) = \mathbf{z}^T$$

e  $\mathbf{z}^T$  è una forma ridotta di Gauss per  $\mathbf{w}^T$ .

Facendo un'eliminazione di Gauss su  $\mathbf{v}$  si ottiene:

$$\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 7 \\ 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{12}} \begin{pmatrix} 7 \\ 0 \\ 3 \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{31}(-3)E_1(1/7)} \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \mathbf{u}$$

ed  $\mathbf{u}$  è una forma ridotta di Gauss per  $\mathbf{v}$ .

5 Sia  $\mathbf{A}(\alpha) = \begin{pmatrix} 2i & 0 & -2i & 2i\alpha \\ 1 & \alpha^2 + 4 & 0 & \alpha \\ 2 & 2\alpha^2 + 8 & 0 & 4\alpha \end{pmatrix}$ , dove  $\alpha \in \mathbb{C}$ . Per ogni  $\alpha \in \mathbb{C}$  si

trovi una forma ridotta di Gauss  $\mathbf{U}(\alpha)$  per  $\mathbf{A}(\alpha)$  e si dica quali sono le colonne dominanti e quali sono le colonne libere di  $\mathbf{U}(\alpha)$ .

Facciamo un'eliminazione di Gauss su  $\mathbf{A}(\alpha)$ :

$$\mathbf{A}(\alpha) = \begin{pmatrix} 2i & 0 & -2i & 2i\alpha \\ 1 & \alpha^2 + 4 & 0 & \alpha \\ 2 & 2\alpha^2 + 8 & 0 & 4\alpha \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{31}(-2)E_{21}(-1)E_1(\frac{1}{2i})} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & \alpha^2 + 4 & 1 & 0 \\ 0 & 2\alpha^2 + 8 & 2 & 2\alpha \end{pmatrix} = \mathbf{B}(\alpha)$$

$$\boxed{1^o CASO} \quad \alpha^2 + 4 \neq 0 \text{ ossia } \alpha \neq 2i \text{ ed } \alpha \neq -2i.$$

$$\mathbf{B}(\alpha) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & \alpha^2 + 4 & 1 & 0 \\ 0 & 2\alpha^2 + 8 & 2 & 2\alpha \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{32}(-2\alpha^2 - 8)E_2(\frac{1}{\alpha^2 + 4})} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & 1 & 1/(\alpha^2 + 4) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2\alpha \end{pmatrix} = \mathbf{C}(\alpha)$$

$$\boxed{1^o \text{ sottocaso del } 1^0 \text{ caso}} \quad \alpha \neq 2i, \quad \alpha \neq -2i, \quad \alpha \neq 0$$

$$\mathbf{C}(\alpha) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & 1 & 1/(\alpha^2 + 4) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2\alpha \end{pmatrix} \xrightarrow{E_3(1/2\alpha)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & 1 & 1/(\alpha^2 + 4) & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \mathbf{U}(\alpha)$$

$\mathbf{U}(\alpha)$  è una forma ridotta di Gauss per  $\mathbf{A}(\alpha)$ , le colonne dominanti sono la  $1^a$ , la  $2^a$  e la  $4^a$ , l'unica colonna libera è la  $3^a$ .

$$\boxed{2^o \text{ sottocaso del } 1^0 \text{ caso}} \quad \alpha = 0 \quad \mathbf{C}(0) = \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1/4 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} =$$

$\mathbf{U}(0)$  è una forma ridotta di Gauss per  $\mathbf{A}(0)$ , le colonne dominanti sono la  $1^a$  e la  $2^a$ , quelle libere la  $3^a$  e la  $4^a$ .

$$\boxed{2^o CASO} \quad \alpha^2 + 4 = 0 \text{ ossia } \alpha = 2i \text{ oppure } \alpha = -2i.$$

$$\begin{aligned} \mathbf{B}(\alpha) &= \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 2 & 2\alpha \end{pmatrix} \xrightarrow{E_{32}(-2)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2\alpha \end{pmatrix} \rightarrow \\ &\xrightarrow{E_3(1/2\alpha) \quad (\alpha \neq 0)} \begin{pmatrix} 1 & 0 & -1 & \alpha \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} = \mathbf{U}(\alpha) \end{aligned}$$

$\mathbf{U}(\alpha)$  è una forma ridotta di Gauss per  $\mathbf{A}(\alpha)$ , le colonne dominanti sono la  $1^a$ , la  $3^a$  e la  $4^a$ , l'unica colonna libera è la  $2^a$ .

**6** Si risolva il sistema lineare  $\mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{b}$  nei seguenti casi:

$$(a) \quad \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -3 & 9 & 6 \\ 1 & -1 & 7 & 4 \\ 1 & -1 & 3 & 2 \\ -2 & 2 & -6 & -4 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix};$$

$$(b) \quad \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -3 & 9 & 6 \\ 1 & -1 & 7 & 4 \\ 1 & -1 & 3 & 2 \\ -2 & 2 & -6 & -4 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \\ 3 \\ -4 \end{pmatrix};$$

$$(c) \quad \mathbf{A} = \begin{pmatrix} 3 & -3 & 9 & 6 \\ 1 & 0 & 7 & 4 \\ 1 & -1 & 5 & 2 \\ 1 & 0 & 5 & 6 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 6 \\ 4 \\ 4 \\ 8 \end{pmatrix}.$$

(a) Troviamo una forma ridotta di Gauss della matrice aumentata del sistema.

$$\begin{aligned} (\mathbf{A} \mid \mathbf{b}) &= \left( \begin{array}{cccc|c} 3 & -3 & 9 & 6 & 6 \\ 1 & -1 & 7 & 4 & 4 \\ 1 & -1 & 3 & 2 & 2 \\ -2 & 2 & -6 & -4 & -4 \end{array} \right) \xrightarrow{E_{41}(2)E_{31}(-1)E_{21}(-1)E_1(\frac{1}{3})} \\ &\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 3 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{E_2(\frac{1}{4})} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 3 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) = (\mathbf{U} \mid \mathbf{d}). \end{aligned}$$

Il sistema  $\mathbf{A}\mathbf{x} = \mathbf{b}$  è equivalente al sistema  $\mathbf{U} \mathbf{x} = \mathbf{d}$  che è una forma compatta per

$$(*) \quad \begin{cases} x_1 - x_2 + 3x_3 + 2x_4 = 2 \\ x_3 + \frac{1}{2}x_4 = \frac{1}{2} \end{cases}$$

Poichè  $\mathbf{d}$  è libera,  $\mathbf{U}\mathbf{x} = \mathbf{d}$  ammette soluzioni.

Poichè  $\mathbf{U}$  ha esattamente due colonne libere,  $\mathbf{U} \mathbf{x} = \mathbf{d}$  ha  $\infty^2$  soluzioni.

Scegliamo come parametri le variabili corrispondenti alle colonne libere di  $\mathbf{U}$  (la  $2^a$  e la  $4^a$ ) e con la sostituzione all'indietro da  $(*)$  otteniamo

$$\begin{cases} x_2 = h \\ x_4 = k \\ x_3 = -\frac{1}{2}x_4 + \frac{1}{2} = -\frac{1}{2}k + \frac{1}{2} \\ x_1 = x_2 - 3x_3 - 2x_4 + 2 = h - 3(-\frac{1}{2}k + \frac{1}{2}) - 2k + 2 = h - \frac{1}{2}k + \frac{1}{2} \end{cases}$$

L'insieme delle soluzioni del sistema  $\mathbf{U}\mathbf{x} = \mathbf{d}$  (e quindi l'insieme delle soluzioni

del sistema  $\mathbf{Ax}=\mathbf{b}$ ) è

$$\left\{ \begin{pmatrix} h - \frac{1}{2}k + \frac{1}{2} \\ h \\ -\frac{1}{2}k + \frac{1}{2} \\ k \end{pmatrix} \mid h, k \in \mathbb{C} \right\}.$$

(b) Troviamo una forma ridotta di Gauss della matrice aumentata del sistema.

$$\begin{aligned} (\mathbf{A} \mid \mathbf{b}) &= \left( \begin{array}{cccc|c} 3 & -3 & 9 & 6 & 6 \\ 1 & -1 & 7 & 4 & 4 \\ 1 & -1 & 3 & 2 & 3 \\ -2 & 2 & -6 & -4 & -4 \end{array} \right) \xrightarrow{E_{41}(2)E_{31}(-1)E_{21}(-1)E_1(\frac{1}{3})} \\ &\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 3 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 4 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{E_2(\frac{1}{4})} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 3 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) = (\mathbf{U} \mid \mathbf{d}). \end{aligned}$$

Il sistema  $\mathbf{Ax}=\mathbf{b}$  è equivalente al sistema  $\mathbf{Ux}=\mathbf{d}$ .

Poichè  $\mathbf{d}$  è dominante, allora  $\mathbf{Ux}=\mathbf{d}$  e quindi  $\mathbf{Ax}=\mathbf{b}$ , non ha soluzioni.

(c) Troviamo una forma ridotta di Gauss della matrice aumentata del sistema.

$$\begin{aligned} (\mathbf{A} \mid \mathbf{b}) &= \left( \begin{array}{cccc|c} 3 & -3 & 9 & 6 & 6 \\ 1 & 0 & 7 & 4 & 4 \\ 1 & -1 & 5 & 2 & 4 \\ 1 & 0 & 5 & 6 & 8 \end{array} \right) \xrightarrow{E_{41}(-1)E_{31}(-1)E_{21}(-1)E_1(\frac{1}{3})} \\ &\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 3 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 4 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 1 & 2 & 4 & 6 \end{array} \right) \xrightarrow{E_{42}(-1)} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 3 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 4 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 0 & 2 \end{array} \right) \xrightarrow{E_{43}(2)E_3(\frac{1}{2})} \\ &\rightarrow \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 3 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 4 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 6 \end{array} \right) \xrightarrow{E_4(\frac{1}{2})} \left( \begin{array}{cccc|c} 1 & -1 & 3 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 4 & 2 & 2 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 3 \end{array} \right) = (\mathbf{U} \mid \mathbf{d}). \end{aligned}$$

Il sistema  $\mathbf{Ax}=\mathbf{b}$  è equivalente al sistema  $\mathbf{Ux}=\mathbf{d}$  che è una forma compatta per

$$(*) \quad \begin{cases} x_1 - x_2 + 3x_3 + 2x_4 = 2 \\ x_2 + 4x_3 + 2x_4 = 2 \\ x_3 = 1 \\ x_4 = 3 \end{cases}$$

Poichè  $\mathbf{d}$  è libera,  $\mathbf{U} \mathbf{x} = \mathbf{d}$  ammette soluzioni.

Poichè  $\mathbf{U}$  non ha colonne libere,  $\mathbf{U} \mathbf{x} = \mathbf{d}$  ha esattamente una soluzione.

Con la sostituzione all'indietro da (\*) otteniamo

$$\begin{cases} x_4 = 3 \\ x_3 = 1 \\ x_2 = -4x_3 - 2x_4 + 2 = -8 \\ x_1 = x_2 - 3x_3 - 2x_4 + 2 = -15 \end{cases}$$

Dunque l'unica soluzione di  $\mathbf{U} \mathbf{x} = \mathbf{d}$ , e quindi anche di  $\mathbf{A} \mathbf{x} = \mathbf{b}$ , è il vettore  $\begin{pmatrix} -15 \\ -8 \\ 1 \\ 3 \end{pmatrix}$ .

**7** Si risolva il sistema lineare  $\mathbf{A}(\alpha)\mathbf{x} = \mathbf{b}(\alpha)$  dipendente dal parametro complesso  $\alpha$  dove

$$\mathbf{A}(\alpha) = \begin{pmatrix} 1 & \alpha - i & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & \alpha - i & \alpha + i \\ -\alpha - i & -\alpha^2 - 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{e} \quad \mathbf{b}(\alpha) = \begin{pmatrix} \alpha - i \\ \alpha^2 + 1 \\ 2\alpha \\ 0 \end{pmatrix} \in \mathbb{C}^4.$$

Troviamo una forma ridotta di Gauss della matrice aumentata del sistema.

$$\begin{aligned} (\mathbf{A}(\alpha) \mid \mathbf{b}(\alpha)) &= \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & \alpha - i & 0 & \alpha - i \\ 0 & 1 & 0 & \alpha^2 + 1 \\ 1 & \alpha - i & \alpha + i & 2\alpha \\ -\alpha - i & -\alpha^2 - 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{E_{41}(\alpha+i)E_{31}(-1)} \\ &\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & \alpha - i & 0 & \alpha - i \\ 0 & 1 & 0 & \alpha^2 + 1 \\ 0 & 0 & \alpha + i & \alpha + i \\ 0 & 0 & 0 & \alpha^2 + 1 \end{array} \right) = (\mathbf{B}(\alpha) \mid \mathbf{c}(\alpha)). \end{aligned}$$

$$\boxed{1^0 \text{ CASO}} \quad \alpha = -i \quad (\mathbf{B}(-i) \mid \mathbf{c}(-i)) = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & -2i & 0 & -2i \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

è una forma ridotta di Gauss per  $(\mathbf{A}(-i) \mid \mathbf{b}(-i))$ , quindi  $\mathbf{A}(-i)\mathbf{x} = \mathbf{b}(-i)$  è equivalente a  $\mathbf{B}(-i)\mathbf{x} = \mathbf{c}(-i)$  che è una forma compatta per

$$(*) \quad \begin{cases} x_1 - 2ix_2 & = -2i \\ x_2 & = 0 \end{cases}$$

Poichè  $\mathbf{c}(-i)$  è libera,  $\mathbf{B}(-i) \mathbf{x} = \mathbf{c}(-i)$  ammette soluzioni.

Poichè  $\mathbf{B}(-i)$  ha esattamente una colonna libera,  $\mathbf{B}(-i)\mathbf{x} = \mathbf{c}(-i)$  ha  $\infty^1$  soluzioni.

Scegliamo come parametro la variabile corrispondente alla colonna libera di  $\mathbf{B}(-i)$  (la 3<sup>a</sup>) e con la sostituzione all'indietro da (\*) otteniamo

$$\begin{cases} x_3 = h \\ x_2 = 0 \\ x_1 = 2ix_2 - 2i = -2i \end{cases}$$

L'insieme delle soluzioni del sistema  $\mathbf{B}(-i)\mathbf{x} = \mathbf{c}(-i)$  ( e quindi l'insieme delle soluzioni del sistema  $\mathbf{A}(-i)\mathbf{x} = \mathbf{b}(-i)$  ) è

$$\left\{ \begin{pmatrix} -2i \\ 0 \\ h \end{pmatrix} \mid h \in \mathbb{C} \right\}.$$

$$\boxed{2^0 \text{ CASO}} \quad \alpha \neq -i$$

$$\begin{aligned} (\mathbf{B}(\alpha) \mid \mathbf{c}(\alpha)) &= \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & \alpha - i & 0 & \alpha - i \\ 0 & 1 & 0 & \alpha^2 + 1 \\ 0 & 0 & \alpha + i & \alpha + i \\ 0 & 0 & 0 & \alpha^2 + 1 \end{array} \right) \longrightarrow \\ &\xrightarrow{E_3(\frac{1}{\alpha+i})} \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & \alpha - i & 0 & \alpha - i \\ 0 & 1 & 0 & \alpha^2 + 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \alpha^2 + 1 \end{array} \right) \xrightarrow{E_4(\frac{1}{\alpha+i})} \\ &\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & \alpha - i & 0 & \alpha - i \\ 0 & 1 & 0 & \alpha^2 + 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \alpha - i \end{array} \right) = (\mathbf{C}(\alpha) \mid \mathbf{d}(\alpha)). \end{aligned}$$

$$\boxed{1^0 \text{ Sottocaso}} \quad \alpha = i \quad (\mathbf{C}(i) \mid \mathbf{d}(i)) = \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \text{ è una}$$

forma ridotta di Gauss per  $(\mathbf{A}(i) \mid \mathbf{b}(i))$ , quindi  $\mathbf{A}(i)\mathbf{x} = \mathbf{b}(i)$  è equivalente a  $\mathbf{C}(i)\mathbf{x} = \mathbf{d}(i)$  che è una forma compatta per

$$(*) \quad \begin{cases} x_1 = 0 \\ x_2 = 0 \\ x_3 = 1 \end{cases}$$

Poichè  $\mathbf{d}(i)$  è libera,  $\mathbf{C}(i)\mathbf{x} = \mathbf{d}(i)$  ammette soluzioni.

Poichè tutte le colonne di  $\mathbf{C}(i)$  sono dominanti,  $\mathbf{C}(i)\mathbf{x} = \mathbf{d}(i)$  ammette un'unica soluzione. L'unica soluzione di  $\mathbf{C}(i)\mathbf{x} = \mathbf{d}(i)$  ( e quindi di  $\mathbf{A}(i)\mathbf{x} = \mathbf{b}(i)$ ) è

$$\mathbf{v} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

$$\boxed{2^0 \text{ Sottocaso}} \quad \alpha \notin \{i, -i\}$$

$$\begin{aligned} (\mathbf{C}(\alpha) | \mathbf{d}(\alpha)) &= \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & \alpha - i & 0 & \alpha - i \\ 0 & 1 & 0 & \alpha^2 + 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \alpha - i \end{array} \right) \xrightarrow{E_4(-\frac{1}{\alpha-i})} \\ &\rightarrow \left( \begin{array}{ccc|c} 1 & \alpha - i & 0 & \alpha - i \\ 0 & 1 & 0 & \alpha^2 + 1 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right) = (\mathbf{D}(\alpha) | \mathbf{e}(\alpha)) \end{aligned}$$

è una forma ridotta di Gauss per  $(\mathbf{A}(\alpha) | \mathbf{b}(\alpha))$ .

Poichè  $\mathbf{e}(\alpha)$  è dominante,  $\mathbf{D}(\alpha)\mathbf{x} = \mathbf{e}(\alpha)$  ( e quindi di  $\mathbf{A}(\alpha)\mathbf{x} = \mathbf{b}(\alpha)$  ) non ammette soluzioni.