Laurea in Informatica - Programmazione ad Oggetti - Appello d'Esame 23/01/23

Esercizio Funzione

```
class A {
                                  class B: public A {};
                                                                               class C: public B {
public:
                                                                               public:
 virtual A* f() const =0;
                                                                                 B* f() const {return new C();}
} ;
                                  class E: public B {
class D: public B {};
                                                                               class F: public C, public D, public E {
                                   public:
                                                                               public:
                                                                                 D* f() const {return new F();}
                                     A* f() const {return new E();}
                                   };
```

Queste definizioni compilano correttamente. Definire una funzione

```
list<const D *const> fun(const vector<const B*>\&)
```

con il seguente comportamento: in ogni invocazione fun (v), per tutti i puntatori q contenuti nel vector v:

- (A) se q non è nullo ed ha un tipo dinamico esattamente uguale a C allora q deve essere rimosso da v;
 - (A_1) se il numero N di puntatori rimossi dal vector v è maggiore di 2 allora viene sollevata una eccezione di tipo c.
- (B) sul puntatore q non nullo deve essere invocata la funzione virtuale pura A* A::f() che ritorna un puntatore che indichiamo qui con ptr; (B₁) se ptr è nullo allora viene sollevata una eccezione std::string("nullptr");
- (B_2) fun ritorna la lista di tutti e soli questi puntatori ptr che: non sono nulli ed hanno un tipo dinamico che è sottotipo di D* e non è un sottotipo di E*.

Esercizio Cosa Stampa

```
template<class Functor>
vector<int> find_template(const vector<int>& v, Functor t) {
    vector<int> r;
    for(auto it = v.begin(); it != v.end(); ++it) if (t(*it)) r.push_back(*it);
    return r;
}

unsigned int find_1(const vector<int>& v,int k) {
    vector<int> w = find_template(v, [v,k] (int n) { return n>k; } );
    return w.size();
}

vector<int> find_2(const vector<int>& v) {
    return find_template(v, [v] (int n) { return n<v.size(); } );
}

vector<int> v1 = {3,6,4,6,2,5,-2,4,2}; vector<int> v2 = {-2,-6,4,4,2,5,0,4,2,3,2,0};
```

Queste definizioni compilano correttamente (con opportuni #include e using). Per ognuno dei seguenti statement scrivere nell'apposito spazio:

- NON COMPILA se la compilazione dello statement provoca un errore;
- UNDEFINED se lo statement compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o un errore run-time;
- se lo statement compila ed esegue correttamente (senza undefined behaviour o errori run-time) allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva NESSUNA STAMPA.

```
cout << find_1(v1,2);
cout << find_1(v2,2);
cout << find_2(v1).size();
cout << find_2(v2).size();</pre>
```

Esercizio Cosa Stampa

```
class B {
public:
  B() {cout << " B() ";}
                                                                       class C: virtual public B {
  virtual ~B() {cout<< " ~B() ";}</pre>
                                                                       public:
  virtual void g() const {cout <<" B::g ";}</pre>
                                                                         C() {cout<< " C() ";}
  virtual const B* j() {cout<<" B::j "; n(); return this;}
virtual void k() {cout <<" B::k "; j(); m(); }</pre>
                                                                         ~C() {cout<< " ~C() ";}
                                                                         void g() const {cout <<" C::g ";}</pre>
  void m() {cout <<" B::m "; g(); j();}</pre>
                                                                         void k() override {cout <<" C::k "; B::n();}</pre>
  virtual B& n() {cout <<" B::n "; return *this;}</pre>
                                                                         virtual void m() {cout << " C::m "; g(); j();}</pre>
                                                                        B& n() override {cout << " C::n "; return *this;}</pre>
};
                                                                       };
class D: virtual public B {
                                                                       class E: public C, public D {
public:
                                                                       public:
  D() {cout<< " D() ";}
                                                                         E() {cout<< " E() ";}
  ~D() {cout<< " ~D() ";}
                                                                         ~E() {cout<< " ~E() ";}
  virtual void g() {cout <<" D::g ";}</pre>
                                                                         virtual void g() const {cout <<" E::g ";}</pre>
  const B* j() {cout <<" D::j "; return this;}</pre>
                                                                         const E* j() {cout <<" E::j "; return this;}</pre>
  void k() const {cout <<" D::k "; k();}</pre>
                                                                         void m() {cout <<" E::m "; g(); j();}</pre>
  void m() {cout <<" D::m "; g(); j();}</pre>
                                                                         D& n() final {cout << " E::n "; return *this;}
}:
                                                                       }:
class F: virtual public E {
public:
  F() {cout<< " F() ";}
  ~F() {cout<< " ~F() ";}
  F(const F& x): B(x) {cout<< " Fc ";}
  void k() {cout <<" F::k "; g();}</pre>
                                                               B* p1 = new E(); B* p2 = new C(); B* p3 = new D();
  void m() {cout <<" F::m "; j();}</pre>
                                                               C* p4 = new E(); const B* p5 = new E(); const B* p6 = new F();
```

Queste definizioni compilano correttamente (con opportuni #include e using). Per ognuno dei seguenti statement scrivere nell'apposito spazio:

- NON COMPILA se la compilazione dello statement provoca un errore;
- UNDEFINED se lo statement compila correttamente ma la sua esecuzione provoca un undefined behaviour o un errore run-time;
- se lo statement compila ed esegue correttamente (senza undefined behaviour o errori run-time) allora si scriva la stampa che l'esecuzione produce in output su cout; se non provoca alcuna stampa allora si scriva NESSUNA STAMPA.

```
(p4->n()).m();
p3->k();
(p3->n()).m();
p2->m();
(p2->j())->g();
C* p = new F(F());
(p1->j())->k();
(dynamic_cast<const F*>(p1->j()))->g();
(dynamic_cast<E*>(p5))->j();
(dynamic_cast<C*>(const_cast<B*>(p6)))->k();
```