

1. (12 punti) Una macchina di Turing “ecologica” (ETM) è uguale a una normale macchina di Turing deterministica a singolo nastro, ma può leggere e scrivere su entrambi i lati di ogni cella del nastro: fronte e retro. La testina di una TM ecologica può spostarsi a sinistra (L), a destra (R) o passare all’altro lato del nastro (F).

- (a) Dai una definizione formale della funzione di transizione di una TM ecologica.
- (b) Dimostra che le TM ecologiche riconoscono la classe dei linguaggi Turing-riconoscibili. Usa una descrizione a livello implementativo per definire le macchine di Turing.

Soluzione.

- (a) $\delta : Q \times \Gamma \mapsto Q \times \Gamma \times \{L, R, F\}$
- (b) Per dimostrare che TM ecologiche riconoscono la classe dei linguaggi Turing-riconoscibili dobbiamo dimostrare due cose: che ogni linguaggio Turing-riconoscibile è riconosciuto da una ETM, e che ogni linguaggio riconosciuto da una ETM è Turing-riconoscibile.

La prima dimostrazione è banale: le TM deterministiche a singolo nastro sono un caso particolare di ETM che usano solamente il lato di fronte del nastro e non effettuano mai la mossa F per passare dall’altro lato del nastro. Di conseguenza, ogni linguaggio Turing-riconoscibile è riconosciuto da una ETM.

Per dimostrare che ogni linguaggio riconosciuto da una ETM è Turing-riconoscibile, mostriamo come convertire una macchina di Turing ecologica M in una TM deterministica a due nastri S equivalente. Il primo nastro di S rappresenta il lato di fronte del nastro di M , il secondo nastro rappresenta il lato di retro.

S = “Su input w :

1. S usa lo stato per memorizzare lo stato di M ed il lato dove si trova la testina di M . All’inizio il lato corrente è “fronte” e lo stato di M è quello iniziale.
2. Se il lato corrente è “fronte”: leggi il simbolo sotto la testina del primo nastro per stabilire la mossa da fare. Se il lato corrente è “retro”, leggi il simbolo sotto la testina del secondo nastro per stabilire la mossa da fare.
3. La simulazione delle mosse del tipo $\delta(q, a) = (r, b, L)$ scrive b sul primo nastro se il lato corrente è “fronte”, e scrive b sul secondo nastro se il nastro corrente è “retro”. Poi sposta entrambe le testine di una cella a sinistra.
4. La simulazione delle mosse del tipo $\delta(q, a) = (r, b, R)$ scrive b sul primo nastro se il lato corrente è “fronte”, e scrive b sul secondo nastro se il nastro corrente è “retro”. Poi sposta entrambe le testine di una cella a destra.
5. Per simulare una mossa del tipo $\delta(q, a) = (r, b, F)$ la TM S scrive b sul primo nastro se il lato corrente è “fronte”, poi cambia il valore del lato corrente in “retro”. Se il lato corrente è “retro”, scrive b sul secondo nastro, poi cambia il valore del lato corrente in “fronte”. Sposta entrambe le testine di una cella a destra e poi una cella a sinistra, in modo da ritornare nella cella di partenza.
6. r diventa il nuovo stato corrente della simulazione. Se r è lo stato di accettazione di M , allora S termina con accettazione. Se r è lo stato di rifiuto di M , allora S termina con rifiuto. Negli altri casi continua la simulazione dal punto 2.”

Per concludere, siccome sappiamo che le TM multinastro riconoscono i linguaggi Turing-riconoscibili, allora abbiamo dimostrato che ogni linguaggio riconosciuto da una ETM è Turing-riconoscibile.

2. (12 punti) Considera il seguente problema: dato un DFA D e un'espressione regolare R , il linguaggio riconosciuto da D è uguale al linguaggio generato da R ?

- (a) Formula questo problema come un linguaggio $EQ_{DFA,REX}$.
- (b) Dimostra che $EQ_{DFA,REX}$ è decidibile.

Soluzione.

- (a) $EQ_{DFA,REX} = \{\langle D, R \rangle \mid D \text{ è un DFA, } R \text{ è una espressione regolare e } L(D) = L(R)\}$
- (b) La seguente macchina N usa la Turing machine M che decide EQ_{DFA} per decidere $EQ_{DFA,REX}$:

$N =$ “su input $\langle D, R \rangle$, dove D è un DFA e R una espressione regolare:

1. Converti R in un DFA equivalente D_R
2. Esegui M su input $\langle D, D_R \rangle$, e ritorna lo stesso risultato di M .”

Mostriamo che N è un decisore dimostrando che termina sempre e che ritorna il risultato corretto. Sappiamo che esiste un algoritmo per convertire ogni espressione regolare in un ε -NFA, ed un algoritmo per convertire ogni ε -NFA in un DFA. Il primo step di N si implementa eseguendo i due algoritmi in sequenza, e termina sempre perché entrambi gli algoritmi di conversione terminano. Il secondo step termina sempre perché sappiamo che EQ_{DFA} è un linguaggio decidibile. Quindi N termina sempre la computazione.

Vediamo ora che N dà la risposta corretta:

- Se $\langle D, R \rangle \in EQ_{DFA,REX}$ allora $L(D) = L(R)$, e di conseguenza $L(D) = L(D_R)$ perché D_R è un DFA equivalente ad R . Quindi $\langle D, D_R \rangle \in EQ_{DFA}$, e l'esecuzione di M terminerà con accettazione. N ritorna lo stesso risultato di M , quindi accetta.
- Viceversa, se $\langle D, R \rangle \notin EQ_{DFA,REX}$ allora $L(D) \neq L(R)$, e di conseguenza $L(D) \neq L(D_R)$ perché D_R è un DFA equivalente ad R . Quindi $\langle D, D_R \rangle \notin EQ_{DFA}$, e l'esecuzione di M terminerà con rifiuto. N ritorna lo stesso risultato di M , quindi rifiuta.

3. (12 point) Una macchina di Turing M accetta una stringa unaria se esiste una stringa $x \in \{1\}^*$ tale che M accetta x . Considera il problema di determinare se una TM M accetta una stringa unaria.

- (a) Formula questo problema come un linguaggio UA .
- (b) Dimostra che il linguaggio UA è indecidibile.

Soluzione.

- (a) $UA = \{\langle M \rangle \mid \text{esiste } x \in \{1\}^* \text{ tale che } M \text{ accetta } x\}$
- (b) La seguente macchina F calcola una riduzione $A_{TM} \leq_m UA$:

$F =$ “su input $\langle M, w \rangle$, dove M è una TM e w una stringa:

1. Costruisci la seguente macchina M' :

$M' =$ “Su input x :

1. Esegue M su input w .
2. Se M accetta, accetta.
3. Se M rifiuta, rifiuta.”

2. Ritorna $\langle M' \rangle$.”

Mostriamo che F calcola una funzione di riduzione da A_{TM} a UA , cioè una funzione tale che

$$\langle M, w \rangle \in A_{TM} \text{ se e solo se } \langle M' \rangle \in UA.$$

- Se $\langle M, w \rangle \in A_{TM}$ allora la macchina M accetta w . In questo caso la macchina M' accetta tutte le parole, quindi esiste almeno una parola unaria accettata da M' , e di conseguenza $\langle M' \rangle \in UA$.
- Viceversa, se $\langle M, w \rangle \notin A_{TM}$ allora la macchina M su input w rifiuta o va in loop. Di conseguenza, la macchina M' rifiuta o va in loop su tutte le stringhe, quindi M' ha linguaggio vuoto e non esiste una stringa unaria che sia accettata da M' . Di conseguenza $\langle M' \rangle \notin UA$.