

Esercizio 4

```
class Z {
public:
    Z(int x=0) {}
};

class B {
private:
    Z bz;
};

class C: virtual public B {
private:
    Z* cz;
};

class D: public C {
};

class E: virtual public B {
public:
    Z ez;
};

class F: public D, public E {
private:
    Z* pz;
public:
    // ridefinizione del costruttore di copia di F
};
```

// 1. Copia profonda

```
F(const F& f): D(f), E(f), pz(f.pz) {}
// (pz == nullptr) ? pz = nullptr : pz = new F(*f.pz);
// OCCHIO PER RANZY: se il campo è un puntatore lo inizializzi e consideri il caso vuoto
```

// 2. Assegnazione profonda

```
F& operator=(const F& f){
    // if(this != &f) → Controllo SOLO nelle modellazioni → garantito per ereditarietà

    D::operator(f);
    E::operator(f);
    pz = f.pz;
    // Masochismo: (pz == nullptr) ? pz = nullptr : pz = new F(*f.pz);

    return *this;
}
```

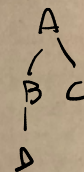
// 3. Clonazione (polimorfa)

```
virtual F* clone() const { return new F(*this); }
```

Siano A, B, C e D quattro diverse classi polimorfe. Si considerino le seguenti definizioni.

```
template <class A, class B>
A fun(A p) { return dynamic_cast<B*>(p); }

main() {
    C c; fun<A,B>(&c); → C ≤ B, B ≤ A, C ≤ A
    if( fun<A,B>(new C()) == 0 ) cout << "Bjarne "; → C ≠ B, (C ≤ A, B ≤ A)
    if( dynamic_cast<C*>(new B()) == 0 ) cout << "Stroustrup"; → B ≠ C
    A* p = fun<D,B>(new D()); → D ≤ B, D ≤ A
}
```



Si supponga che:

- il main() compili correttamente ed esegua senza provocare errori a run-time;
- l'esecuzione del main() provochi in output su cout la stampa Bjarne Stroustrup.

In tali ipotesi, per ognuna delle relazioni di sottotipo $T_1 \leq T_2$ nelle seguenti tabelle segnare con una croce l'entrata

- "Vero" per indicare che T_1 sicuramente è sottotipo di T_2 ;
- "Falso" per indicare che T_1 sicuramente non è sottotipo di T_2 ;
- "Possibile" altrimenti, ovvero se non valgono né (a) né (b).

	Vero	Falso	Possibile
$A \leq B$		X	
$A \leq C$		X	
$A \leq D$		X	
$B \leq A$	X		
$B \leq C$			X
$B \leq D$		X	

	Vero	Falso	Possibile
$C \leq A$	X		
$C \leq B$			X
$C \leq D$		X	
$D \leq A$	X		
$D \leq B$	X		
$D \leq C$		X	

```
#include<iostream>
#include<string>
using namespace std;
```

```
class Z {
public:
    operator int() const {return 0;}
};
```

→ FUNZIONI

```
template<class T> class D; // dichiarazione incompleta
```

```
template<class T1, class T2 = Z, int k = 1>
```

```
class C {
    friend class D<T1>;
private:
    T1 t1;
    T2 t2;
    int a;
    C(int x =k): a(x) {}
};
```

MATCH?

→ T1, T, NULL

F()? →

Z=INT, INT

```
template<class T>
```

```
class D {
public:
```

```
    void f() const {C<T,T> c(1); cout << c.t1 << c.t2 << c.a;}
    void g() const {C<int> c;}
    void h() const {C<T,int> c(3); cout << c.t2 << c.a;}
    void m() const {C<int,T,3> c; cout << c.t1;}
    void n() const {C<int,double> c; cout << c.t1 << c.t2 << c.a;}
    void o() const {C<char,double> c(6); cout << c.a;}
    void p() const {C<Z,T,7> c(7); cout << c.t2 << c.a;}
};
```

]

Determinare se i seguenti main() compilano correttamente o meno barrando la corrispondente scritta.

```
int main() { D<char> d1; d1.f(); } → C
```

```
int main() { D<std::string> d2; d2.f(); } → C
```

```
int main() { D<char> d3; d3.g(); } → NC
```

```
int main() { D<int> d4; d4.g(); } → C
```

```
int main() { D<char> d5; d5.h(); } → C
```

```
int main() { D<int> d6; d6.h(); } → C
```

```
int main() { D<char> d7; d7.m(); } → NC
```

```
int main() { D<int> d8; d8.m(); } → C
```

```
int main() { D<char> d9; d9.n(); } → NC
```

```
int main() { D<Z> d10; d10.n(); } → C
```

```
int main() { D<char> d11; d11.o(); }
```

```
int main() { D<Z> d12; d12.o(); }
```

```
int main() { D<char> d13; d13.p(); }
```

```
int main() { D<Z> d14; d14.p(); }
```

✗

STRING

(T, T)

→ INT

INT

→ (T)

TEMPLATES → FUN (FUN (A) (PA1))

↓

TS → tipo statico

TS

TIPO DINAMICO

GOOD!

CHAR

T

INT

CHAR

CHAR

T, INT

Esercizio Gerarchia [NB: scrivere la soluzione chiaramente nello spazio apposito e definire tutti i metodi inline]

Si consideri il seguente modello di realtà concernente il cloud software PaODrive® che fornisce un servizio di file hosting.

1. Definire la seguente gerarchia di classi.

- Definire una classe `File` i cui oggetti rappresentano un file memorizzabile in un account PaODrive®. Ogni `File` è caratterizzato dalla sua dimensione (in MB) e dall'essere pubblicamente accessibile o meno. Dotare la classe `File` di opportuno/i costruttore/i.
- Definire una classe `Photo` derivata da `File` i cui oggetti rappresentano un file che memorizza una immagine. Ogni `Photo` è caratterizzata dall'essere memorizzata in un formato *lossy* (compressione con perdita di informazione) oppure no. Dotare la classe `Photo` di opportuno/i costruttore/i.
- Definire una classe `Video` derivata da `File` i cui oggetti rappresentano un file che memorizza un video. Ogni `Video` è caratterizzato dal suo *framerate* (un numero possibilmente decimale che rappresenta la frequenza dei fotogrammi). Dotare la classe `Video` di un costruttore che includa un parametro formale f di tipo `double` per costruire un `Video` con *framerate* f (se $f < 0$ allora il *framerate* è impostato a zero).

2. Definire una classe `PaODrive` i cui oggetti rappresentano un account PaODrive®. Più precisamente, un oggetto `PaODrive` è caratterizzato dai file memorizzati dall'account PaODrive®, che sono rappresentati mediante un contenitore di puntatori al tipo `File`, e dalla capacità massima di memorizzazione (in MB) dell'account PaODrive®. Devono essere disponibili le seguenti funzionalità:

- un metodo `double uploadFile(const File&)` con il seguente comportamento: una invocazione `pao.uploadFile(f)` provoca il caricamento (upload) del file f qualora la memoria residua dell'account PaODrive®_{pao} lo consenta e quindi ritorna lo spazio di memorizzazione rimasto disponibile per l'account `pao` dopo tale upload; se la memoria residua dell'account PaODrive®_{pao} non consente l'upload allora il file f non viene caricato in `pao` e viene ritornato il valore -1.0 .
- un metodo `vector<const File*> copy(double)` con il seguente comportamento: una invocazione `pao.copy(x)` ritorna un `vector` (eventualmente vuoto) contenente i puntatori a:
 - tutti i video memorizzati nell'account `pao` che: (1) sono pubblicamente accessibili e (2) hanno un *framerate* $\geq x$.
 - tutte le immagini memorizzati nell'account `pao` che: (1) non sono in un formato *lossy* e (2) hanno dimensione minore a 2 MB.

Nella definizione di tale metodo **non è possibile** usare l'operatore di indicizzazione su qualsiasi contenitore.

```
class File{
private:
    unsigned int size;
    bool isAccessible;
public:
    File(unsigned int s, bool isA): size(s), isAccessible(isA) {};
    virtual ~File() {};
};

// lossy o meno
class Photo: public File{
private:
    bool isLossy;
public:
    Photo(unsigned int s, bool isA, bool isL): File(s, isA), isLossy(isL) {};
};

// framerate: se < 0, framerate a 0, oppure framerate = f
// parametro formale → quello della firma della funzione (prototipo)...

class Video: public File{
private:
    double framerate;
public:
    Video(unsigned int s, bool isA, double f): File(s, isA),
        (f < 0) ? framerate = 0 : framerate = f {
        // alternativa safe ad usare operatore ternario → (condizione) ? vero : falso
        // if(f < 0) framerate = 0;
        // else framerate = f;
    };
};
```

2. Definire una classe PaODrive i cui oggetti rappresentano un account PaODrive®. Più precisamente, un oggetto PaODrive è caratterizzato dai file memorizzati dall'account PaODrive®, che sono rappresentati mediante un contenitore di puntatori al tipo File, e dalla capacità massima di memorizzazione (in MB) dell'account PaODrive®. Devono essere disponibili le seguenti funzionalità:

(a) un metodo `double uploadFile(const File& f)` con il seguente comportamento: una invocazione `pao.uploadFile(f)` provoca il caricamento (upload) del file `f` qualora la memoria residua dell'account PaODrive®_{pao} lo consenta e quindi ritorna lo spazio di memorizzazione rimasto disponibile per l'account `pao` dopo tale upload; se la memoria residua dell'account PaODrive®_{pao} non consenta l'upload allora il file `f` non viene caricato in `pao` e viene ritornato il valore `-1.0`.

(b) un metodo `vector<const File*> copy(double x)` con il seguente comportamento: una invocazione `pao.copy(x)` ritorna un vector (eventualmente vuoto) contenente i puntatori a:

(i) tutti i video memorizzati nell'account `pao` che: (1) sono pubblicamente accessibili e (2) hanno un framerate $\geq x$.

(ii) tutte le immagini memorizzati nell'account `pao` che: (1) non sono in un formato lossy e (2) hanno dimensione minore a 2 MB.

Nella definizione di tale metodo **non è possibile** usare l'operatore di indicizzazione su qualsiasi contenitore.

// list vs vector → vector è più efficiente (usa quello, ma non cambia nulla..)

```
class PaODrive{
private:
    vector<File*> pao; → quello che capisco dal testo come tipo..

    // vector<const File*> pao; → consiglio perché i punti dopo te lo dicono...

    unsigned int capacity;
public:
    double uploadFile(const File& f){
        if(capacity - f.size() > 0){
            pao.push_back(f); // ancora spazio...
            return capacity - f.size();
        }
        else return -1.0;
    }

    vector<const File*> copy(double x){
        vector<const File*> ret;

        for(auto it = pao.begin(); it != pao.end(); ++it){
            // video pubblicamente accessibili e con framerate  $\geq x$ ;

            Video* v = dynamic_cast<Video*>(const_cast<File*>(*it));
            if(v && v->isAccessible() && v->getFramerate()  $\geq x$ ){
                pao.push_back(dynamic_cast<const Video*>(*v));
                // il vector di ritorno è const, qua BISOGNA convertire
                // al tipo const

                // OCCHIO
                // vector contenente le "copie" dei puntatori a video...
                // pao.push_back(v->clone());
            }

            // immagini non lossy e size  $\leq 2$  MB
            Photo* p = dynamic_cast<Photo*>(const_cast<File*>(*it));
            if(p && !p->isLossy() && p->size()  $\leq 2$ ){
                pao.push_back(dynamic_cast<const Photo*>(*p));

                // il vector di ritorno è const, qua BISOGNA convertire
                // al tipo const
            }
        }

        return ret;
    }
};
```