

- Sia  $M$  una TM **deterministica** che **si ferma** su tutti gli input.
- Il **tempo di esecuzione** (o **complessità di tempo**) di  $M$  è la funzione  $f: \mathbb{N} \mapsto \mathbb{N}$  tale che  $f(n)$  è il numero massimo di passi che  $M$  utilizza su un input di lunghezza  $n$ .
- Se  $f(n)$  è il tempo di esecuzione di  $M$ , diciamo che  $M$  è una TM di tempo  $f(n)$ .
- Useremo  $n$  per rappresentare la **lunghezza dell'input**.
- Ci interesseremo dell'**analisi del caso pessimo**.

It shows that  $A \in \text{TIME}(n \log n)$ .

$M_2$  = "On input string  $w$ :

1. Scan across the tape and *reject* if a 0 is found to the right of a 1.
2. Repeat as long as some 0s and some 1s remain on the tape:
3. Scan across the tape, checking whether the total number of 0s and 1s remaining is even or odd. If it is odd, *reject*.
4. Scan again across the tape, crossing off every other 0 starting with the first 0, and then crossing off every other 1 starting with the first 1.
5. If no 0s and no 1s remain on the tape, *accept*. Otherwise, *reject*."

### THEOREM 7.8

Let  $t(n)$  be a function, where  $t(n) \geq n$ . Then every  $t(n)$  time multitape Turing machine has an equivalent  $O(t^2(n))$  time single-tape Turing machine.

**P** is the class of languages that are decidable in polynomial time on a deterministic single-tape Turing machine. In other words,

$$P = \bigcup_k \text{TIME}(n^k).$$

Per dimostrare che un problema/algoritmo è in **P**:

- Descrivi l'algoritmo per fasi numerate
- Dai un limite superiore polinomiale al numero di fasi che l'algoritmo esegue per un input di lunghezza  $n$
- Assicurati che ogni fase possa essere completata in tempo polinomiale su un modello di calcolo deterministico ragionevole
- L'input deve essere codificato in modo ragionevole

Let  $f$  and  $g$  be functions  $f, g: \mathcal{N} \rightarrow \mathcal{R}^+$ . Say that  $f(n) = O(g(n))$  if positive integers  $c$  and  $n_0$  exist such that for every integer  $n \geq n_0$ ,

$$f(n) \leq c g(n).$$

When  $f(n) = O(g(n))$ , we say that  $g(n)$  is an **upper bound** for  $f(n)$ , or more precisely, that  $g(n)$  is an **asymptotic upper bound** for  $f(n)$ , to emphasize that we are suppressing constant factors.

Let  $t: \mathcal{N} \rightarrow \mathcal{R}^+$  be a function. Define the **time complexity class**,  $\text{TIME}(t(n))$ , to be the collection of all languages that are decidable by an  $O(t(n))$  time Turing machine.

We can decide the language  $A$  in  $O(n)$  time (also called **linear time**) if the Turing machine has a second tape. The following two-tape TM  $M_3$  decides  $A$  in linear time. Machine  $M_3$  operates differently from the previous machines for  $A$ . It simply copies the 0s to its second tape and then matches them against the 1s.

$M_3$  = "On input string  $w$ :

1. Scan across tape 1 and *reject* if a 0 is found to the right of a 1.
2. Scan across the 0s on tape 1 until the first 1. At the same time, copy the 0s onto tape 2.
3. Scan across the 1s on tape 1 until the end of the input. For each 1 read on tape 1, cross off a 0 on tape 2. If all 0s are crossed off before all the 1s are read, *reject*.
4. If all the 0s have now been crossed off, *accept*. If any 0s remain, *reject*."

Let  $N$  be a nondeterministic Turing machine that is a decider. The **running time** of  $N$  is the function  $f: \mathcal{N} \rightarrow \mathcal{N}$ , where  $f(n)$  is the maximum number of steps that  $N$  uses on any branch of its computation on any input of length  $n$ , as shown in the following figure.

The class **P** plays a central role in our theory and is important because

1. **P** is invariant for all models of computation that are polynomially equivalent to the deterministic single-tape Turing machine, and
2. **P** roughly corresponds to the class of problems that are realistically solvable on a computer.

### Raggiungibilità in un grafo

$$\text{PATH} = \{ \langle G, s, t \rangle \mid G \text{ grafo che contiene un cammino da } s \text{ a } t \}$$

### Numeri relativamente primi

$$\text{RELPRIME} = \{ \langle x, y \rangle \mid 1 \text{ è il massimo comun divisore di } x \text{ e } y \}$$

(a)

4. A **triangle** in an undirected graph is a 3-clique. Show that  $TRIANGLE \in P$ , where  $TRIANGLE = \{ \langle G \rangle \mid G \text{ contains a triangle} \}$ .

**Answer:** Let  $G = (V, E)$  be a graph with a set  $V$  of vertices and a set  $E$  of edges. We enumerate all triples  $(u, v, w)$  with vertices  $u, v, w \in V$  and  $u < v < w$ , and then check whether or not all three edges  $(u, v)$ ,  $(v, w)$  and  $(u, w)$  exist in  $E$ . Enumeration of all triples requires  $O(|V|^3)$  time. Checking whether or not all three edges belong to  $E$  takes  $O(|E|)$  time. Thus, the overall time is  $O(|V|^3 |E|)$ , which is polynomial in the length of the input  $\langle G \rangle$ . Therefore,  $TRIANGLE \in P$ .

Let  $ALL_{DFA} = \{ \langle A \rangle \mid A \text{ is a DFA that recognizes } \Sigma^* \}$ .

7. **Exercise 7.10** Show that  $ALL_{DFA}$  is in  $P$ .

**Solution:**  $ALL_{DFA}$  is decided by the following deterministic Turing machine.

$T =$  "On input  $\langle M \rangle$  where  $M$  is a DFA

1. Mark the start state of  $M$ .
2. Repeat until no new states are marked.
3. Mark any state that has a transition coming into it from a marked state.
4. If every marked state is an accept state, *accept*.

Steps 1 and 4 are done once. Each time through the loop in Steps 2 and 3 except the last time, an unmarked state is marked, so the loop is executed no more than  $m$  times, where  $m$  is the number of states in  $M$ . Thus, the total number of steps executed is no more than  $2m + 2$  and this is polynomial in the size of  $\langle M \rangle$ .

Step 1 involves finding the start state in the list of states and marking it. Step 3 involves processing each transition once and for each transition checking if it goes from a marked state to an unmarked state. Step 4 involves checking if each marked state is in the list of accept states. Each of these steps can be implemented in time polynomial in the size of  $\langle M \rangle$ , so the algorithm runs in polynomial time.

4. Mostra che  $A_{TM}$  non è riducibile mediante funzione a  $E_{TM}$ . In altre parole, dimostra che non esiste una funzione calcolabile che riduce  $A_{TM}$  ad  $E_{TM}$ .
- 5.5 Suppose for a contradiction that  $A_{TM} \leq_m E_{TM}$  via reduction  $f$ . It follows from the definition of mapping reducibility that  $\overline{A_{TM}} \leq_m \overline{E_{TM}}$  via the same reduction function  $f$ . However,  $\overline{E_{TM}}$  is Turing-recognizable (see the solution to Exercise 4.5) and  $\overline{A_{TM}}$  is not Turing-recognizable, contradicting Theorem 5.28.
5. Mostra che se  $A$  è Turing-riconoscibile e  $A \leq_m \overline{A}$ , allora  $A$  è decidibile.

We know that  $A \leq_m \overline{A}$  for some language  $A$ . By definition, this means that there exists a computable function  $f$  such that for all  $w$ ,  $w \in A$  if and only if  $f(w) \in \overline{A}$ . We can rewrite the latter as “ $w \in \overline{A}$  if and only if  $f(w) \in A$ ”. Therefore,  $\overline{A} \leq_m A$ . Since  $A$  is Turing-recognizable, by Theorem 5.22 (page 193 in the textbook),  $\overline{A}$  is also Turing-recognizable. By Theorem 4.16 (page 167 in the textbook),  $A$  is decidable since it is Turing-recognizable and co-Turing-recognizable. (Recall that  $A$  is co-Turing-recognizable if  $\overline{A}$  is Turing-recognizable).

3. (8 punti) Una Turing machine con alfabeto binario è una macchina di Turing deterministica a singolo nastro dove l'alfabeto di input è  $\Sigma = \{0, 1\}$  e l'alfabeto del nastro è  $\Gamma = \{0, 1, \sqcup\}$ . Questo significa che la macchina può scrivere sul nastro solo i simboli 0, 1 e blank: non può usare altri simboli né marcare i simboli sul nastro.

*Dimostra che le Turing machine con alfabeto binario riconoscono tutti e soli i linguaggi Turing-riconoscibili sull'alfabeto  $\{0, 1\}$ .*

Per risolvere l'esercizio dobbiamo dimostrare che (a) ogni linguaggio riconosciuto da una Turing machine con alfabeto binario è Turing-riconoscibile e (b) ogni linguaggio Turing-riconoscibile sull'alfabeto  $\{0, 1\}$  è riconosciuto da una Turing machine con alfabeto binario.

- (a) Questo caso è semplice: una Turing machine con alfabeto binario è un caso speciale di Turing machine deterministica a nastro singolo. Quindi ogni linguaggio riconosciuto da una Turing machine con alfabeto binario è anche Turing-riconoscibile.
- (b) Per dimostrare questo caso, consideriamo un linguaggio  $L$  Turing-riconoscibile, e sia  $M$  una Turing machine deterministica a nastro singolo che lo riconosce. Questa TM potrebbe avere un alfabeto del nastro  $\Gamma$  che contiene altri simboli oltre a 0, 1 e blank. Per esempio potrebbe contenere simboli marcati o separatori.

Per costruire una TM con alfabeto binario  $B$  che simula il comportamento di  $M$  dobbiamo come prima cosa stabilire una *codifica binaria* dei simboli nell'alfabeto del nastro  $\Gamma$  di  $M$ . Questa codifica è una funzione  $C$  che assegna ad ogni simbolo  $a \in \Gamma$  una sequenza di  $k$  cifre binarie, dove  $k$  è un valore scelto in modo tale che ad ogni simbolo corrisponda una codifica diversa. Per esempio, se  $\Gamma$  contiene 4 simboli, allora  $k = 2$ , perché con 2 bit si rappresentano 4 valori diversi. Se  $\Gamma$  contiene 8 simboli, allora  $k = 3$ , e così via.

La TM con alfabeto binario  $B$  che simula  $M$  è definita in questo modo:

$B =$  "su input  $w$ :

1. Sostituisce  $w = w_1 w_2 \dots w_n$  con la codifica binaria  $C(w_1)C(w_2) \dots C(w_n)$ , e riporta la testina sul primo simbolo di  $C(w_1)$ .
2. Scorre il nastro verso destra per leggere  $k$  cifre binarie: in questo modo la macchina stabilisce qual è il simbolo  $a$  presente sul nastro di  $M$ . Va a sinistra di  $k$  celle.
3. Aggiorna il nastro in accordo con la funzione di transizione di  $M$ :
  - Se  $\delta(r, a) = (s, b, R)$ , scrive la codifica binaria di  $b$  sul nastro.
  - Se  $\delta(r, a) = (s, b, L)$ , scrive la codifica binaria di  $b$  sul nastro e sposta la testina a sinistra di  $2k$  celle.
4. Se in qualsiasi momento la simulazione raggiunge lo stato di accettazione di  $M$ , allora *accetta*; se la simulazione raggiunge lo stato di rifiuto di  $M$  allora *rifiuta*; altrimenti prosegue con la simulazione dal punto 2."

**3. (8 punti)** Una *Turing machine con alfabeto ternario* è una macchina di Turing deterministica a singolo nastro dove l'alfabeto di input è  $\Sigma = \{0, 1, 2\}$  e l'alfabeto del nastro è  $\Gamma = \{0, 1, 2, \_ \}$ . Questo significa che la macchina può scrivere sul nastro solo i simboli 0, 1 e blank: non può usare altri simboli né marcare i simboli sul nastro.

Dimostra che ogni linguaggio Turing-riconoscibile sull'alfabeto  $\{0, 1, 2\}$  può essere riconosciuto da una Turing machine con alfabeto ternario.

Per dimostrare che ogni linguaggio Turing-riconoscibile sull'alfabeto  $\{0, 1, 2\}$  può essere riconosciuto da una Turing machine con alfabeto ternario, possiamo procedere come segue:

Sia  $L$  un linguaggio Turing-riconoscibile sull'alfabeto  $\{0, 1, 2\}$ . Esiste una Turing machine  $M$  che riconosce  $L$ .

Costruiamo una Turing machine  $M'$  con alfabeto ternario  $\Sigma = \{0, 1, \_ \}$  (dove  $\_$  rappresenta il blank) che riconosce  $L$  nel seguente modo:

1.  $M'$  simula  $M$  sul nastro, con la seguente codifica:

- 0 è codificato come 0
- 1 è codificato come 01
- 2 è codificato come 011

2. Quando  $M$  legge un simbolo  $a$  dal suo nastro,  $M'$  legge la sua codifica dal proprio nastro. In particolare:

- Se  $a = 0$ ,  $M'$  legge 0
- Se  $a = 1$ ,  $M'$  legge 01
- Se  $a = 2$ ,  $M'$  legge 011

3. Quando  $M$  scrive un simbolo  $a$  sul suo nastro,  $M'$  scrive la sua codifica sul proprio nastro, sovrascrivendo tutti i simboli necessari.

4.  $M'$  simula le transizioni di stato e i movimenti della testina di  $M$  fedelmente.

5. Se  $M$  entra in uno stato di accettazione, anche  $M'$  entra in uno stato di accettazione. Se  $M$  entra in uno stato di rifiuto o non si ferma, lo stesso fa  $M'$ .

In questo modo,  $M'$  riconosce esattamente lo stesso linguaggio  $L$  di  $M$ , utilizzando solo l'alfabeto ternario  $\{0, 1, \_ \}$ .

Infatti, per ogni stringa  $w$  in  $\{0, 1, 2\}^*$ ,  $M$  accetta  $w$  se e solo se  $M'$  accetta la codifica di  $w$  in  $\{0, 1, \_ \}^*$ .

Poiché  $L$  era un linguaggio Turing-riconoscibile arbitrario sull'alfabeto  $\{0, 1, 2\}$ , abbiamo dimostrato che ogni tale linguaggio può essere riconosciuto da una Turing machine con alfabeto ternario  $\{0, 1, \_ \}$ .

In conclusione, abbiamo mostrato che le Turing machine con alfabeto ternario sono sufficienti per riconoscere tutti i linguaggi Turing-riconoscibili sull'alfabeto  $\{0, 1, 2\}$ , e quindi hanno la stessa potenza computazionale.

**2. (9 punti)** Chiamiamo  $k$ -PDA un automa a pila dotato di  $k$  pile. In particolare, uno 0-PDA è un NFA e un 1-PDA è un PDA convenzionale. Sappiamo già che gli 1-PDA sono più potenti degli 0-PDA (nel senso che riconoscono una classe più ampia di linguaggi. Mostra che i 2-PDA sono più potenti degli 1-PDA.

1. Definire un linguaggio  $L$  che possa essere deciso da un 2-PDA.
2. Dimostrare che  $L$  non può essere deciso da alcun 1-PDA dimostrando che  $L$  non è libero dal contesto.
3. Dimostrare che  $L$  può essere deciso da una macchina di Turing.

Prendiamo come esempio la lingua  $L = \{a^n b^n c^n \mid n \geq 0\}$ .

Passo 1: Dimostrare che  $L$  può essere deciso da un 2-PDA.

Possiamo costruire un 2-PDA che decide  $L$  come segue:

- Leggi le 'a' e spingile sulla prima pila.
- Leggi le 'b' e abbinale alle 'a' della prima pila. Spingi 'c' sulla seconda pila.
- Leggi le 'c' e abbinale alle 'c' della seconda pila.
- Accetta se tutti i simboli sono abbinati ed entrambe le pile sono vuote.

Passo 2: Dimostrare che  $L$  non può essere deciso da nessun 1-PDA.

Possiamo usare il lemma di pompaggio per i linguaggi context-free per mostrare che  $L$  non è context-free.

Si supponga che  $L$  sia privo di contesto. Sia  $p$  la lunghezza di pompaggio data dal lemma di pompaggio.

Si consideri la stringa  $s = a^p b^p c^p$  in  $L$ . Con il lemma di pompaggio,  $s$  può essere diviso in cinque parti,  $s = uvxyz$ , soddisfacendo le condizioni del lemma.

Tuttavia, il pompaggio di  $v$  e  $y$  risulterà in una stringa con un numero disuguale di 'a', 'b' e 'c', che non è in  $L$ . Questo contraddice il lemma di pompaggio.

Pertanto,  $L$  non è libero dal contesto e quindi non può essere deciso da alcun PDA 1.

Passo 3: Dimostrare che  $L$  può essere deciso da una macchina di Turing.

Possiamo costruire una macchina di Turing  $M$  che decide  $L$  come segue:

- Scansiona l'input e cancella una 'a', una 'b' e una 'c' alla volta fino a quando non è più possibile cancellare i simboli.
- Se l'input è esaurito e tutti i simboli sono stati cancellati, accettare. In caso contrario, rifiutare.

$M$  decide  $L$  perché accetta tutte le stringhe in  $L$  e rifiuta tutte le stringhe non in  $L$ .

In conclusione, abbiamo dimostrato che il linguaggio  $L = \{a^n b^n c^n \mid n \geq 0\}$  può essere deciso da un 2-PDA e da una macchina di Turing, ma non può essere deciso da nessun 1-PDA. Ciò dimostra che i 2-PDA sono più potenti degli 1-PDA in termini di classe di linguaggi che possono decidere, e che le macchine di Turing sono almeno altrettanto potenti dei 2-PDA.



2. Dimostra che il seguente linguaggio è indecidibile:

$$L_2 = \{ \langle M, w \rangle \mid M \text{ accetta la stringa } ww^R \}.$$

Per dimostrare che il linguaggio  $L_2 = \{ \langle M, w \rangle \mid M \text{ accetta la stringa } ww^R \}$  è indecidibile, possiamo procedere come segue:

Possiamo ridurre il problema della fermata (Halting problem) a  $L_2$ . Il problema della fermata è noto per essere indecidibile.

Costruiamo una riduzione  $f$  che, dato un input  $\langle M, w \rangle$  per il problema della fermata, genera una nuova macchina di Turing  $M'$  che funziona nel seguente modo:

- $M'$  simula  $M$  sull'input  $w$ .
- Se  $M$  si ferma sull'input  $w$ ,  $M'$  accetta la stringa  $ww^R$  ( $w$  concatenato con il suo reverse).
- Se  $M$  non si ferma su  $w$ ,  $M'$  entra in un loop infinito su qualsiasi input.

Quindi,  $f$  restituisce  $\langle M', ww^R \rangle$ .

Se  $\langle M, w \rangle$  è un'istanza positiva del problema dell'arresto (cioè  $M$  si ferma su  $w$ ), allora  $\langle M', ww^R \rangle$  è in  $L_2$  perché  $M'$  accetta  $ww^R$ .

Se  $\langle M, w \rangle$  è un'istanza negativa del problema della fermata (cioè  $M$  non si ferma su  $w$ ), allora  $\langle M', ww^R \rangle$  non è in  $L_2$  perché  $M'$  non accetta alcun input.

Quindi,  $f$  è una riduzione dal problema della fermata a  $L_2$ . Poiché il problema della fermata è indecidibile e riducibile a  $L_2$ , anche  $L_2$  deve essere indecidibile.

In conclusione, abbiamo dimostrato che  $L_2$  è indecidibile riducendo il problema indecidibile della fermata ad esso. Ciò mostra che non può esistere un algoritmo generale per determinare se una macchina di Turing accetta una stringa nella forma  $ww^R$ .