

# Tutorato di Automi e Linguaggi Formali

Homework 8: Varianti delle Macchine di Turing e Decidibilità

**Gabriel Rovesti**

Corso di Laurea in Informatica - Università degli Studi di Padova

Tutorato 8 - 12-05-2025

## 1 Varianti Avanzate delle Macchine di Turing

**Esercizio 1.** Una macchina di Turing a nastri multipli è una TM con  $k$  nastri, ciascuno con la propria testina. Formalmente, viene definita come una 7-tupla  $(Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_{accept}, q_{reject})$ , dove tutti i componenti sono definiti come per una TM standard, eccetto la funzione di transizione:

$$\delta : Q \times \Gamma^k \rightarrow Q \times \Gamma^k \times \{L, R, S\}^k$$

- a) Dimostrate che una TM a  $k$  nastri è equivalente a una TM standard a singolo nastro in termini di potere computazionale, fornendo una costruzione dettagliata della simulazione.
- b) Analizzate la complessità temporale della simulazione. Se una TM a  $k$  nastri opera in tempo  $T(n)$ , qual è il tempo richiesto dalla TM a nastro singolo che la simula?
- c) Fornite un esempio concreto di un problema che può essere risolto più efficientemente usando una TM a nastri multipli rispetto a una TM a nastro singolo.

**Esercizio 2.** Una macchina di Turing a nastro circolare è una TM in cui il nastro forma un anello, permettendo alla testina di muoversi continuamente verso destra (o sinistra) senza mai raggiungere la fine del nastro. La lunghezza del nastro è finita ma può essere espansa quando necessario.

- a) Dimostrate che una TM a nastro circolare è equivalente a una TM standard.
- b) Descrivete un algoritmo che permetta a una TM a nastro circolare di simulare una TM standard.

- c) Ideate un algoritmo per il riconoscimento di stringhe palindrome che sfrutti l'architettura a nastro circolare in modo efficiente.

**Esercizio 3.** Una macchina di Turing con "ferma" invece di "sinistra" è simile a una macchina di Turing ordinaria, ma la funzione di transizione ha la forma  $\delta : Q \times \Gamma \rightarrow Q \times \Gamma \times \{S, R\}$ . In ogni punto, la macchina può spostare la testina a destra (R) o lasciarla nella stessa posizione (S).

- a) Dimostrate che questa variante della macchina di Turing è meno potente della TM standard, ovvero esiste un linguaggio riconoscibile da una TM standard che non può essere riconosciuto da una TM con "ferma" invece di "sinistra".
- b) Caratterizzate la classe di linguaggi riconoscibili da una TM con "ferma" invece di "sinistra" in termini di una classe nota di linguaggi.
- c) Fornite un esempio di un linguaggio semplice che può essere riconosciuto da una TM standard ma non da questa variante.

**Esercizio 4.** Una macchina di Turing a singola scrittura è una TM a nastro singolo che può modificare ogni cella del nastro al più una volta (inclusa la parte di input del nastro).

- a) Dimostrate che questa variante di macchina di Turing è equivalente alla macchina di Turing standard, fornendo una costruzione dettagliata.
- b) Descrivete un algoritmo efficiente per simulare una TM standard usando una TM a singola scrittura.
- c) Discutete quali limitazioni pratiche questa restrizione impone all'implementazione di algoritmi ed eventualmente come possono essere superate.

## 2 Decidibilità di Problemi su Automi e Grammatiche

**Esercizio 5.** Sia  $INFINITE_{PDA} = \{\langle P \rangle \mid P \text{ è un PDA ed } L(P) \text{ è un linguaggio infinito}\}$ .

- a) Dimostrate che  $INFINITE_{PDA}$  è decidibile, fornendo un algoritmo dettagliato.
- b) Descrivete come l'algoritmo utilizza la proprietà di pumping per i linguaggi context-free per decidere se un linguaggio è infinito.
- c) Confrontate questo problema con il caso dei linguaggi regolari. Come si può decidere se un DFA riconosce un linguaggio infinito?

**Esercizio 6.** Dato un automa a pila (PDA), definiamo uno stato inutile come uno stato che non viene mai inserito in alcuna computazione che accetta una stringa di input. Sia  $USELESS_{PDA} = \{\langle P \rangle \mid P \text{ è un PDA che ha almeno uno stato inutile}\}$ .

- a) Formalizzate la definizione di stato inutile in un PDA.

- b) Dimostrate che  $USELESS_{PDA}$  è decidibile, fornendo un algoritmo per determinare quali stati di un PDA sono inutili.
- c) Discutete come l'algoritmo proposto potrebbe essere utilizzato per ottimizzare un PDA rimuovendo tutti gli stati inutili.

**Esercizio 7.** Sia  $REV_{DFA} = \{\langle A \rangle \mid A \text{ è un DFA che accetta } w^R \text{ in qualsiasi caso accetti } w\}$ , dove  $w^R$  indica il reverse di  $w$ .

- a) Dimostrate che  $REV_{DFA}$  è decidibile, fornendo un algoritmo dettagliato.
- b) Caratterizzate la classe di linguaggi riconosciuti da DFA per cui vale questa proprietà.
- c) Fornite un esempio non banale di un linguaggio regolare che appartiene a questa classe e uno che non vi appartiene.

### 3 Decidibilità di Algoritmi e Problemi Computazionali

**Esercizio 8.** Dato un algoritmo ricorsivo in pseudocodice, consideriamo il problema di determinare se l'algoritmo termina per ogni possibile input. Sia  $TERM_{RC} = \{\langle A \rangle \mid A \text{ è un algoritmo ricorsivo che termina per ogni input}\}$ .

- a) Descrivete un insieme di condizioni sufficienti a garantire che un algoritmo ricorsivo termini per ogni input.
- b) Date queste condizioni, progettate un algoritmo che analizza un algoritmo ricorsivo per verificare se soddisfa tali condizioni.
- c) Discutete i limiti dell'approccio proposto, specificando tipi di algoritmi ricorsivi per cui il vostro metodo potrebbe non funzionare.

**Esercizio 9.** Consideriamo il problema di determinare se un grafo diretto aciclico (DAG) è un albero. Sia  $TREE_{DAG} = \{\langle G \rangle \mid G \text{ è un DAG che è anche un albero}\}$ .

- a) Formalizzate la definizione di albero nel contesto dei grafi diretti.
- b) Dimostrate che  $TREE_{DAG}$  è decidibile, fornendo un algoritmo dettagliato.
- c) Analizzate la complessità temporale e spaziale dell'algoritmo proposto.

**Esercizio 10.** Dato un sistema di equazioni lineari  $Ax = b$ , consideriamo il problema di determinare se il sistema ha almeno una soluzione. Sia  $SOLVABLE_{LE} = \{\langle A, b \rangle \mid A \text{ è una matrice e } b \text{ è un vettore tali che il sistema } Ax = b \text{ ha almeno una soluzione}\}$ .

- a) Dimostrate che  $SOLVABLE_{LE}$  è decidibile, descrivendo un algoritmo basato sull'eliminazione gaussiana.

- b) Analizzate la complessità temporale dell'algoritmo proposto.
- c) Estendete l'algoritmo per decidere se il sistema ha esattamente una soluzione, infinite soluzioni o nessuna soluzione.