

# Static\_cast vs Dynamic\_cast: Analisi Formale Completa

## Definizioni Teoriche

### `static_cast<T>(expr)`

**Natura:** Conversione verificata al **compile-time** **Filosofia:** "Fidati del programmatore" **Controlli:** Zero verifiche runtime sulla validità semantica **Overhead:**  $O(1)$  - nessun costo computazionale **Fallimento:** Non può fallire tecnicamente (al massimo undefined behavior)

### `dynamic_cast<T>(expr)`

**Natura:** Conversione verificata al **runtime** tramite RTTI **Filosofia:** "Verifica sempre la sicurezza" **Controlli:** Completa validazione della gerarchia di ereditarietà **Overhead:**  $O(h)$  dove  $h$  = altezza gerarchia (traversal vtable) **Fallimento:** Ritorna `nullptr` (puntatori) o lancia `std::bad_cast` (riferimenti)

## Regole Operative Formali

### Precondizioni `static_cast`

1. **Compatibilità sintattica:** Deve esistere un percorso di conversione implicita/esplicita
2. **Responsabilità programmatore:** Garanzia semantica delegata completamente al dev
3. **Tipo polimorfo:** NON richiesto (funziona anche con tipi non-polimorfi)

### Precondizioni `dynamic_cast`

1. **Tipo polimorfo obbligatorio:** Classe sorgente deve avere  $\geq 1$  funzione virtuale
2. **Gerarchia valida:** Tipo target deve essere nella gerarchia del tipo sorgente
3. **RTTI abilitato:** Compilazione con informazioni di tipo runtime

## Algoritmo Decisionale Rigoroso

cpp

```
// Matrice decisionale
if (conversione_built_in || upcasting_garantito_staticamente) {
    → static_cast
}
else if (downcast_incerto && robustezza_richiesta) {
    → dynamic_cast + controllo_nullptr
}
else if (performance_critica && garanzia_algoritmica_preesistente) {
    → static_cast + assert(typeid(*ptr) == typeid(Target))
}
else {
    → dynamic_cast // Default sicuro
}
```

# Casistiche Critiche

## Caso 1: Conversione su `return this`

```
cpp

// PROBLEMA: static_cast con return this
class A {
    virtual A* n() { return this; }
    virtual void g() const { /* */ }
};

class C : public A {
    virtual void g() { /* signature diversa! */ }
};

A* p3 = new C();
static_cast<A*>(p3->n())->g(); // Chiama A::g(), NON C::g()
```

### Spiegazione:

- `p3->n()` ritorna `this` di tipo `C*`
- `static_cast<A*>` converte forzatamente a `A*`
- Poiché `C::g()` ha signature diversa da `A::g() const`, non c'è override
- Viene chiamato `A::g() const`

## Caso 2: `dynamic_cast` fallisce

```
cpp

dynamic_cast<B*>(p3->n())->g(); // → nullptr
```

**Motivo:** Il `dynamic_cast` verifica runtime e fallisce perché la conversione non è semanticamente valida nella gerarchia effettiva.

## Pattern di Implementazione

### Pattern Sicuro (`dynamic_cast`)

```
cpp

if (auto* target = dynamic_cast<Derived*>(base_ptr)) {
    target->specific_method(); // Tipo garantito
} else {
    // Gestione fallimento controllata
}
```

### Pattern Ottimizzato (`static_cast`)

cpp

```
// Solo dopo verifica esplicita
assert(typeid(*base_ptr) == typeid(Derived));
auto* target = static_cast<Derived*>(base_ptr);
target->specific_method(); // Performance massima
```

## Regole di Scelta Strategica

### Usa static\_cast quando:

1. **Upcasting garantito:** `Derived*` → `Base*`
2. **Conversioni primitive:** `int` → `double`
3. **Performance critica:** Hot paths con garanzie algoritmiche
4. **Controllo manuale:** Hai già verificato il tipo tramite logica applicativa

### Usa dynamic\_cast quando:

1. **Downcast incerto:** `Base*` → `Derived*` senza certezze
2. **Cross-cast:** Navigazione ereditarietà multipla
3. **Robustezza:** Fallimento deve essere gestibile gracefully
4. **API pubbliche:** Dove non controlli l'input

## Errori Comuni e Debugging

### Errore 1: Assumere override quando non c'è

cpp

```
// SBAGLIATO: signature diverse
virtual void method() const; // Base
virtual void method();       // Derived - NON È OVERRIDE!
```

### Errore 2: static\_cast su gerarchie complesse

cpp

```
// PERICOLOSO senza verifica
static_cast<SiblingClass*>(ptr); // Undefined behavior se sbagliato
```

### Errore 3: dynamic\_cast senza controllo nullptr

cpp

```
// CRASH POTENZIALE
dynamic_cast<Derived*>(ptr)->method(); // Se nullptr → segfault
```

# Verifiche Runtime

## Con typeid (verifica esatta)

```
cpp

if (typeid(*ptr) == typeid(ConcreteType)) {
    // Tipo dinamico è ESATTAMENTE ConcreteType
}
```

## Con dynamic\_cast (verifica compatibilità)

```
cpp

if (dynamic_cast<BaseType*>(ptr)) {
    // ptr è compatibile con BaseType (o suoi sottotipi)
}
```

## Performance Considerations

Operazione	static_cast	dynamic_cast
Compile-time	✅ Risolto	❌ Info RTTI
Runtime	O(1)	O(log h)
Memory	Zero overhead	RTTI tables
Debug	Difficile	Intrinseco

## Linee Guida Architettureali

1. **Default a dynamic\_cast** per sicurezza
2. **Profiling-driven optimization** a static\_cast solo dopo misurazione
3. **Documentazione esplicita** delle assunzioni nei static\_cast
4. **Unit testing** intensivo per tutti i cast non-triviali
5. **Static analysis tools** per rilevare cast pericolosi