# Máquinas con Vectores de Soporte - SVM

Misael López Ramírez

- •Las SVM son clasificadores derivados de la teoría de aprendizaje estadístico postulada por Vapnik y Chervonenkis.
- •Las SVM fueron presentadas en 1992 y adquirieron fama cuando dieron resultados muy superiores a las redes neuronales en el reconocimiento de letra manuscrita, usando como entrada pixeles.
- •Pretenden predecir a partir de lo ya conocido.

Hay I observaciones y cada una consiste en un par de datos:

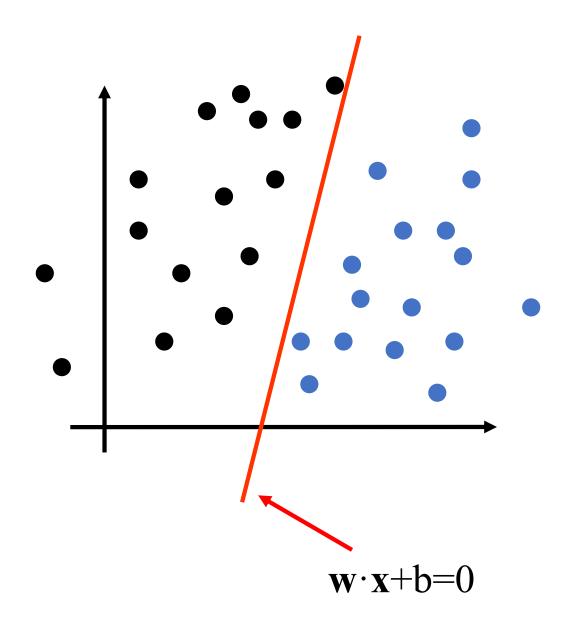
un vector 
$$x_i \in \mathbb{R}^n, i = 1,...,1$$
  
una etiqueta  $y_i \in \{+1,-1\}$ 

Supóngase que se tiene un hiperplano que separa las muestras positivas (+1) de las negativas (-1). Los puntos  $\mathbf{x}_i$  que están en el hiperplano satisfacen  $\mathbf{w} \cdot \mathbf{x} + \mathbf{b} = 0$ .

## Idea inicial de separación

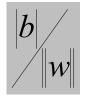
**●** +1

**-**1



 $P_1(x_1, y_1) = d$   $Ax_1 + By_1 + C = 0$  $d = \frac{|Ax_1 + By_1 + C|}{\sqrt{A^2 + B^2}}$ 

w es es normal al hiperplano.



es la distancia perpendicular del hiperplano al origen.



es la norma euclídea de w

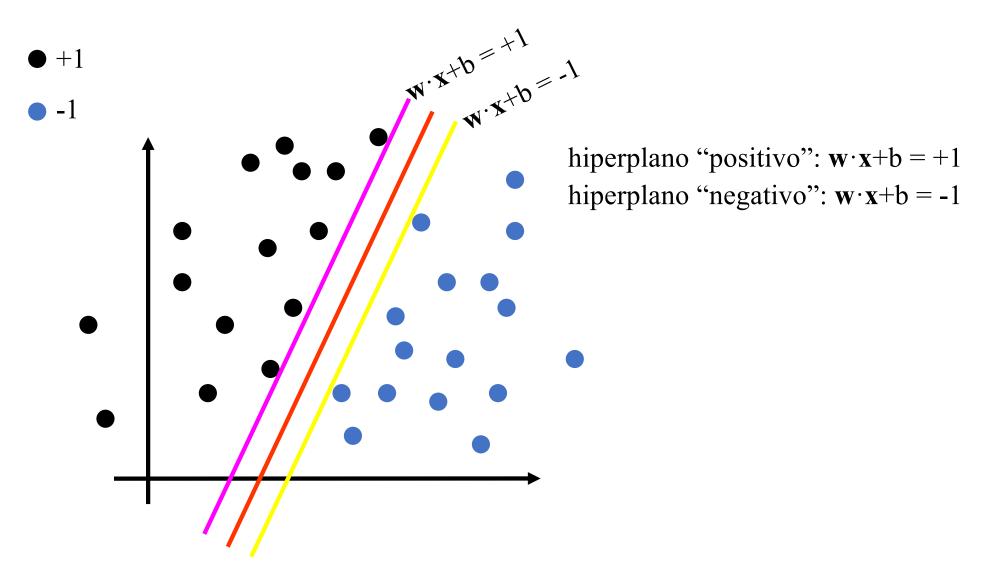
Lo que se quiere es separar los puntos de acuerdo al valor de su etiqueta  $y_i$  en dos hiperplanos diferentes:

$$\mathbf{w} \cdot \mathbf{x_i} + \mathbf{b} \ge +1$$
 para  $y_i = +1$ . (hiperplano "positivo")

$$\mathbf{w} \cdot \mathbf{x} + \mathbf{b} \ge -1$$
 para  $y_i = -1$  (hiperplano "negativo")

Simplificando: 
$$y_i(\mathbf{w} \cdot \mathbf{x_i} + \mathbf{b}) \ge 0$$

## Idea inicial de separación



Sea  $d_+(d_-)$  la distancia más corta entre el hiperplano positivo (negativo) y el punto positivo (negativo) más cercano.

Sea el "margen" la distancia entre los hiperplanos "positivo" y "negativo". El margen es igual a:  $\frac{2}{\|W\|}$ 

La idea es encontrar un hiperplano con el máximo "margen". Esto es un problema de optimización:

maximizar: 
$$\frac{2}{\|W\|}$$
 sujeto a:  $y_i(W \cdot X_i + b) \ge +1$ 

El problema su puede expresar así:

minimizar: 
$$\frac{1}{2} ||W||^2$$
 sujeto a:  $y_i(W \cdot X_i + b) \ge 1$ 

Pero el problema se puede transformar para que quede más fácil de manejar! Se usan multiplicadores de Lagrange  $(\alpha_i)$ .

$$L_P \equiv \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 - \sum_{i=1}^{1} \alpha_i y_i (\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) + \sum_{i=1}^{1} \alpha_i$$

#### Multiplicadores de Lagrange

minimizar: 
$$\frac{1}{2} ||W||^2$$
 sujeto a:  $y_i(W \cdot X_i + b) \ge 1$ 

Teorema de Lagrange: 
$$\nabla f(x, y, z) = \lambda \nabla g(x, y, z)$$

#### Metodo de los multiplicadores de Lagrange:

1) 
$$\frac{df}{dx}(x,y,z) = \lambda \frac{dg}{dx}(x,y,z)$$
 3)  $\frac{df}{dz}(x,y,z) = \lambda \frac{dg}{dz}(x,y,z)$ 

2) 
$$\frac{df}{dy}(x, y, z) = \lambda \frac{dg}{dy}(x, y, z)$$
 4)  $g(x, y, z) = c$ 

$$L_P = f(\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z}) - \lambda \mathbf{g}(\mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z})$$
 Función de lagrange 
$$L_P \equiv \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^2 - \sum_{i=1}^1 \alpha_i y_i (\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_i + b) + \sum_{i=1}^1 \alpha_i$$

Haciendo que los gradientes de  $L_p$  respecto a w y b sean cero, se obtienen las siguientes condiciones:

$$\mathbf{w} = \sum_{i=1}^{1} \alpha_i y_i \mathbf{x}_i \qquad \qquad \sum_{i=1}^{1} \alpha_i y_i = 0$$

Reemplazando en L<sub>p</sub> se obtiene el problema dual:

$$L_{P} = \frac{1}{2} \|\mathbf{w}\|^{2} - \sum_{i=1}^{1} \alpha_{i} y_{i} (\mathbf{w} \cdot \mathbf{x}_{i} + b) + \sum_{i=1}^{1} \alpha_{i}$$

$$L_{D} = \sum_{i=1}^{1} \alpha_{i} + \sum_{i=1, j=1}^{1} \alpha_{i} \alpha_{j} y_{i} y_{j} \mathbf{x}_{i} \cdot \mathbf{x}_{j}$$

$$\min f(\mathbf{x}) = \mathbf{c}^T \mathbf{x} + \frac{1}{2} \mathbf{x}^T \mathbf{Q} \mathbf{x}$$

La forma para optimizar es:  $s.a. Ax \le b$ 

maximizar:

$$L_D = \sum_{i=1}^{1} \alpha_i + \sum_{i=1, i=1}^{1} \alpha_i \alpha_j y_i y_j \mathbf{x}_i \cdot \mathbf{x}_j$$

\*LD mayores a cero son nombrados vectores de Soporte (NV).

#### sujeto a:

$$\mathbf{w} = \sum_{i=1}^{1} \alpha_i y_i \mathbf{x}_i \qquad \qquad \sum_{i=1}^{1} \alpha_i y_i = 0$$

El problema se reduce a encontrar el máximo de L<sub>D</sub> con las restricciones anteriores

\*PROGRAMACIÓN CUADRATICA

#### La forma para optimizar es:

maximizar:

$$L_D = \sum_{i=1}^{1} \alpha_i + \sum_{i=1,j=1}^{1} \alpha_i \alpha_j y_i y_j \mathbf{x}_i \cdot \mathbf{x}_j$$

 $*L_D$  mayores a cero son nombrados vectores de Soporte (NV).

sujeto a:

$$\mathbf{w} = \sum_{i=1}^{1} \alpha_i y_i \mathbf{x}_i \qquad \sum_{i=1}^{1} \alpha_i y_i = 0$$

#### Descripción

Solver para funciones objetivas cuadráticas con restricciones lineales.

encuentra un mínimo para un problema especificado porquadprog

$$\min_{x} \frac{1}{2} x^T H x + f^T x \text{ such that } \begin{cases} A \cdot x \leq b, \\ Aeq \cdot x = beq, \\ lb \leq x \leq ub. \end{cases}$$

Al encontrar el vector  $L_D$  máximo calculamos los valores de pendiente W y b con las formulas optimos:

$$W = \sum_{i=1}^{L} \alpha_i y_i x_i \qquad b = \frac{1}{NV} \sum_{i=1}^{NV} (y_i - W * x_i)$$
\*NV numero de vectores de soporte.

Sustituimos W y b en la ecuación de la línea recta de la forma

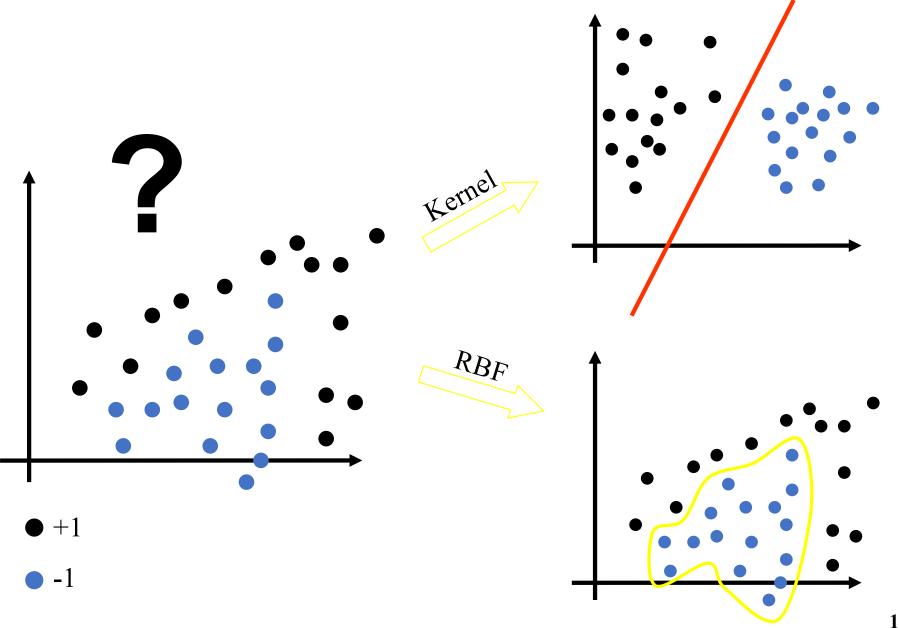
$$W \cdot x + b = -1$$
  $W \cdot x + b = +1$ 

\*Por lo tanto clasifica entre dos clases únicamente con el signo de tal forma nos queda como:

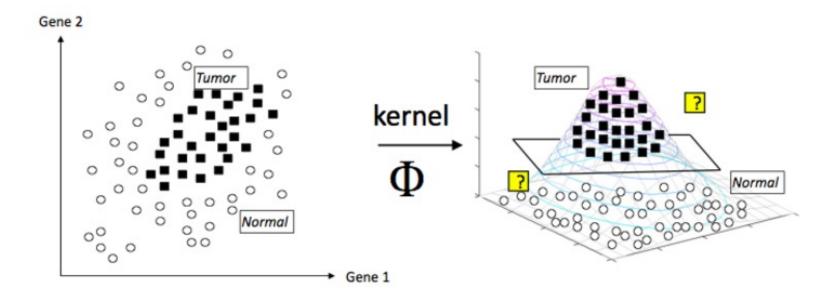
$$f(x) = sign\left(W \cdot x + b\right)$$

Cuando los datos no se pueden separar linealmente se hace un cambio de espacio mediante una función que transforme los datos de manera que se puedan separar linealmente. Tal función se llama *Kernel*.

También hay métodos para separar los datos (xi,yi) directamente aún no siendo separables linealmente, mediante *funciones polinómicas* y otro tipo de funciones, las *Funciones de Base Radial* (RBF).



La forma del kernel nos puede ayudar a obtener una mejor discriminación entre clases como lo muestra ala siguiente figura:



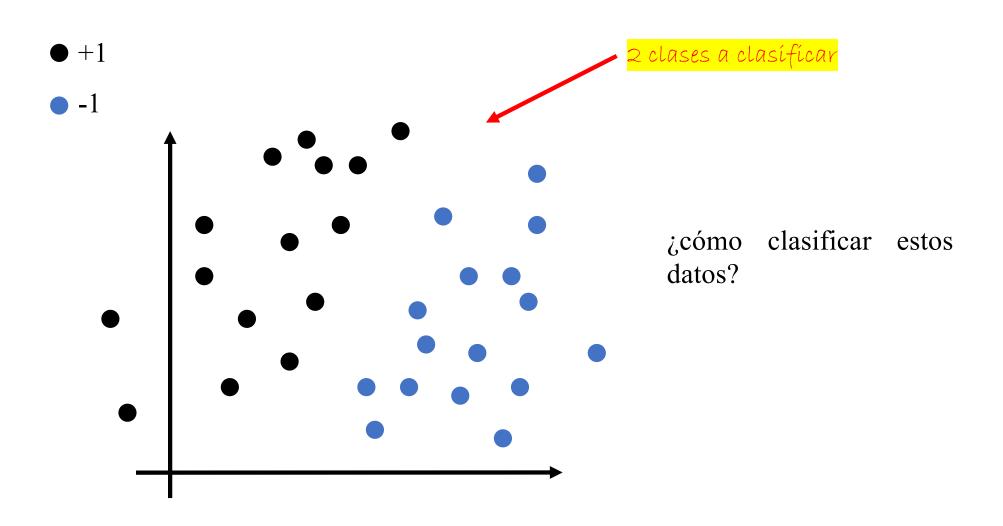
Algunos problemas con las SVM:

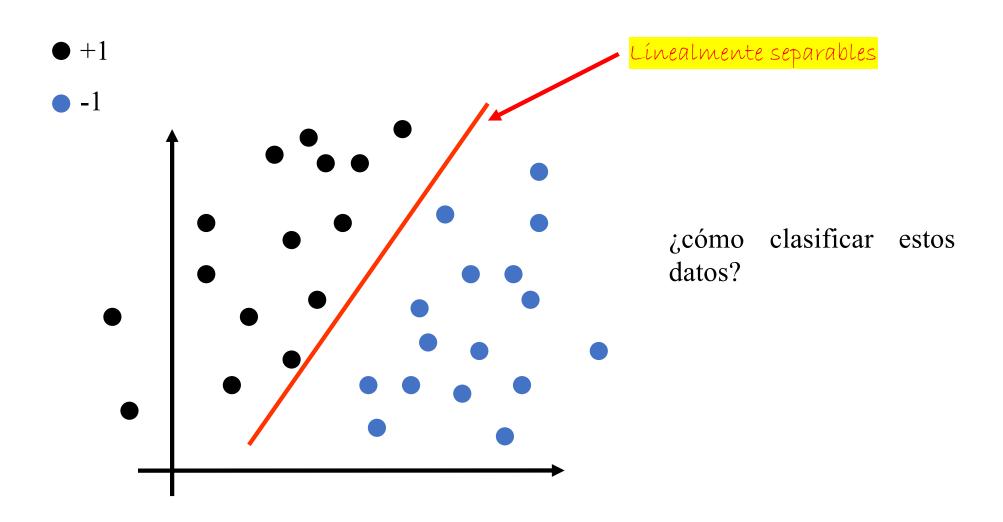
**Overtraining**:se han aprendido muy bien los datos de entrenamiento pero no se pueden clasificar bien ejemplos no vistos antes. Ej.: un botánico que conoce mucho.

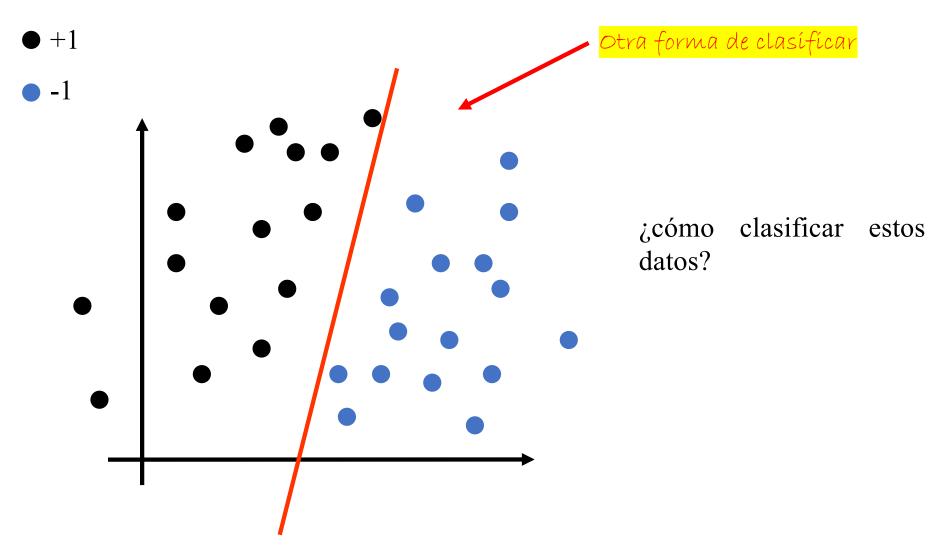
La porción n de los datos no conocidos que será mal calificada, está limitada por:

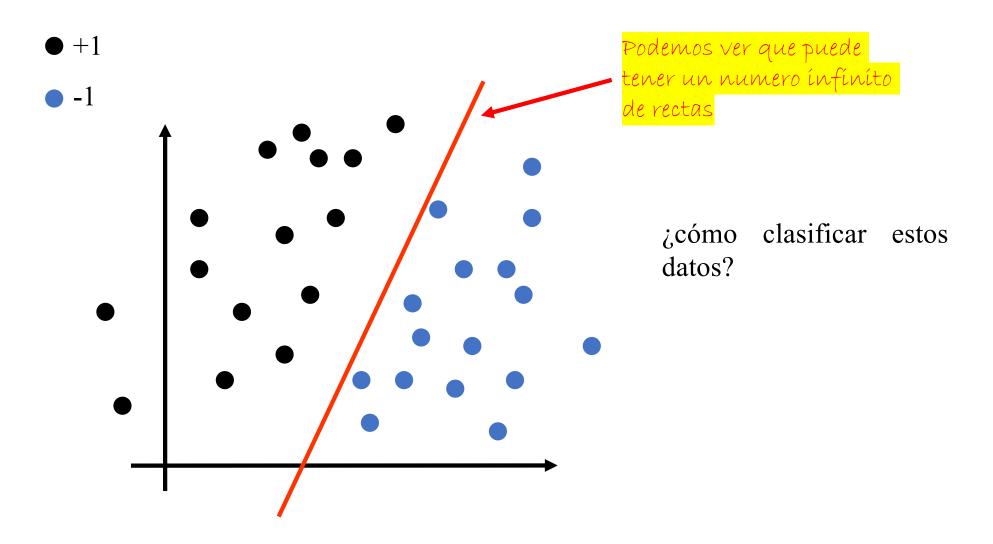
$$n = \frac{\text{No. vectores de soporte}}{\text{No. de ejemplos de entrenamiento}}$$

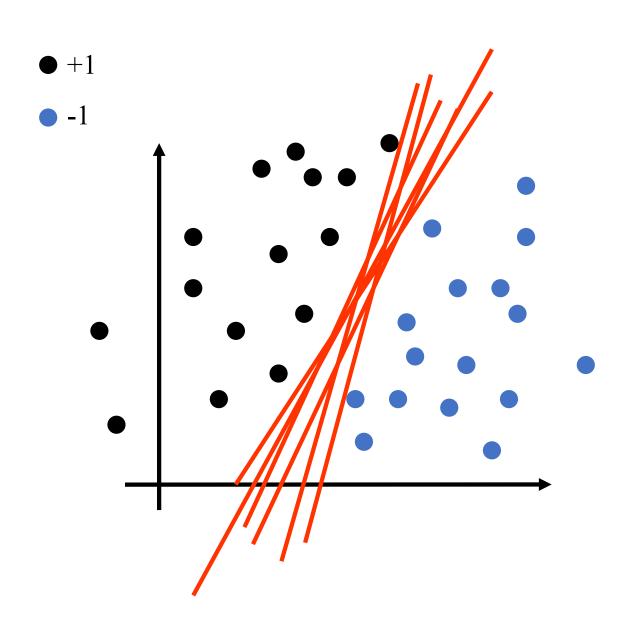
Se aplica el principio de Ockham.



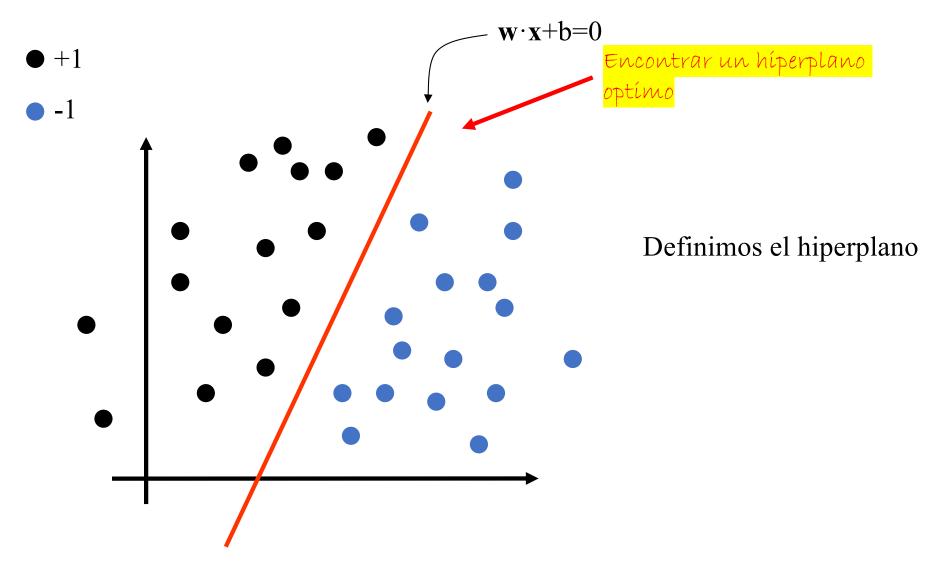


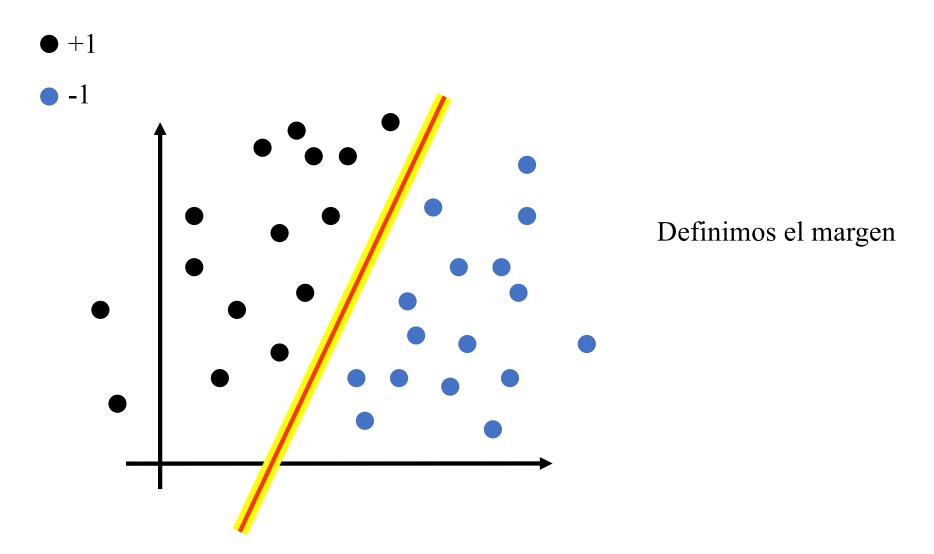


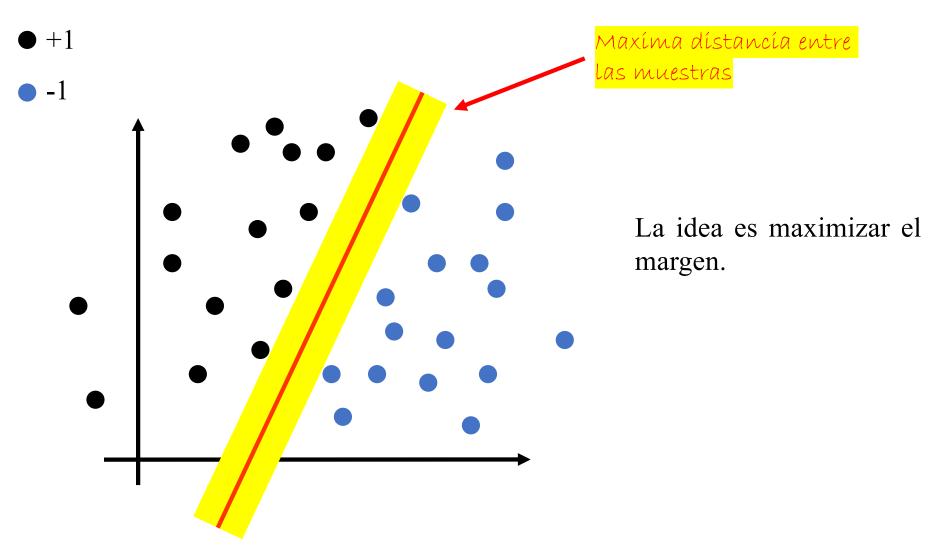




Cualquiera puede ser buena, ¿pero cuál es la mejor?

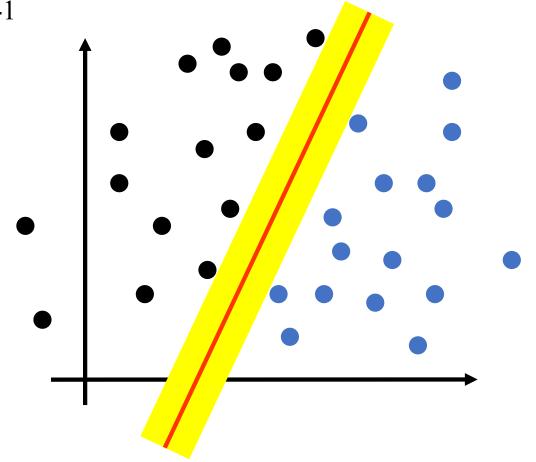










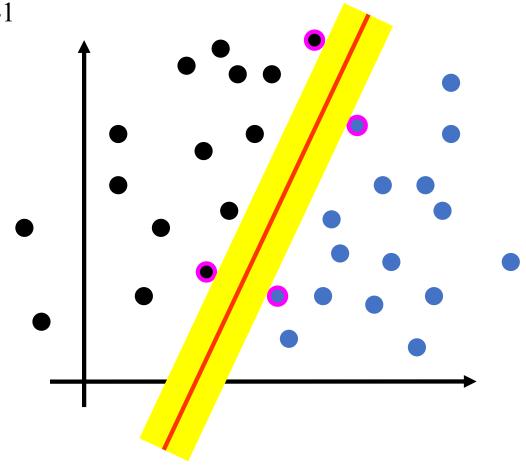


El hiperplano que tenga el mayor margen es el mejor clasificador de los datos.

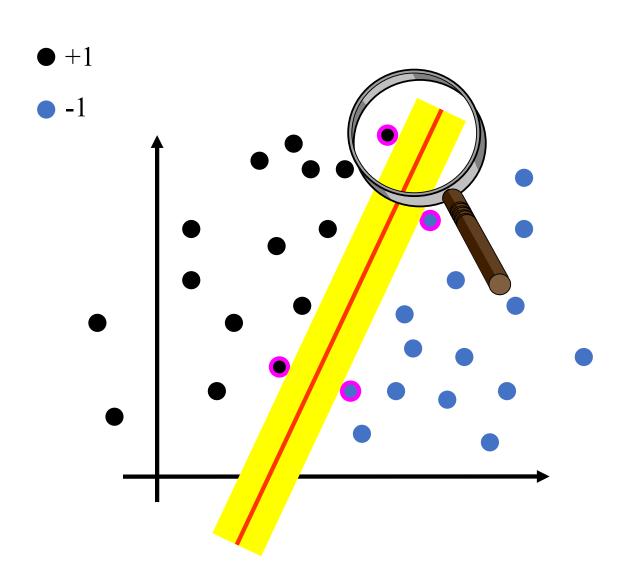
Esta es la clase más simple de SVM, la LSVM.



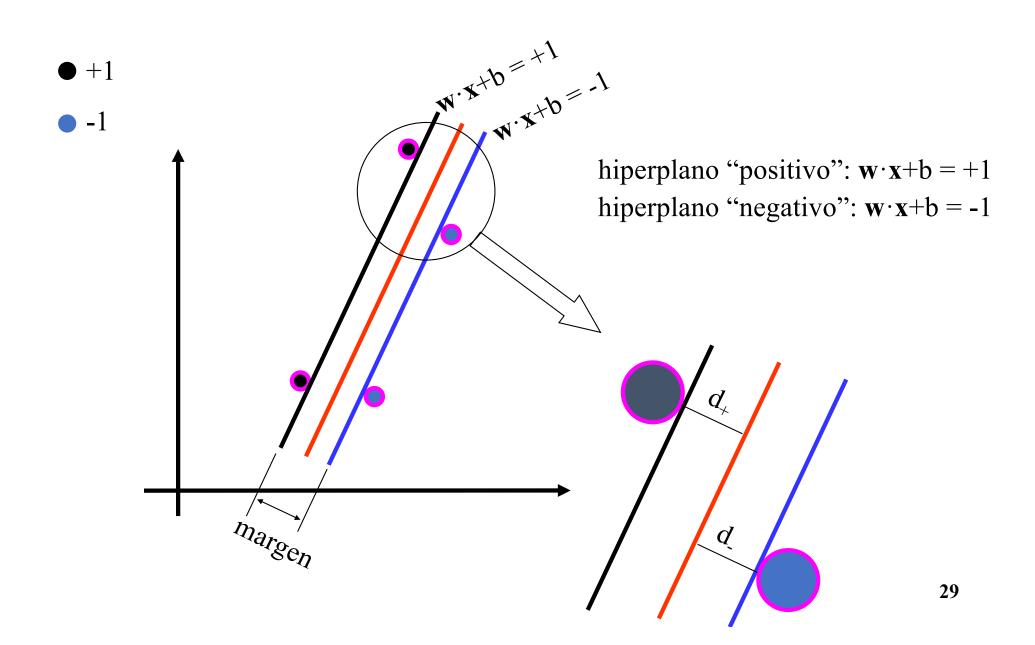




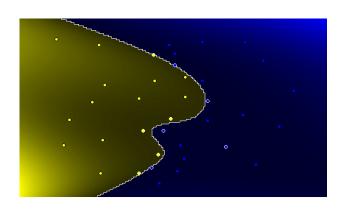
Los vectores de soporte son los puntos que tocan el límite del margen.

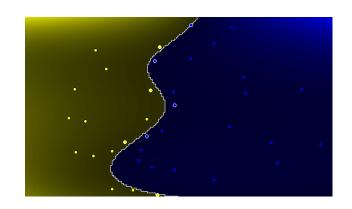


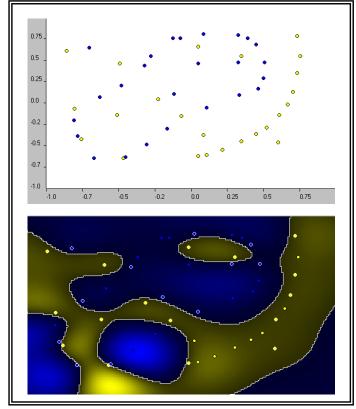
Veamos los hiperplanos "positivo" y "negativo"

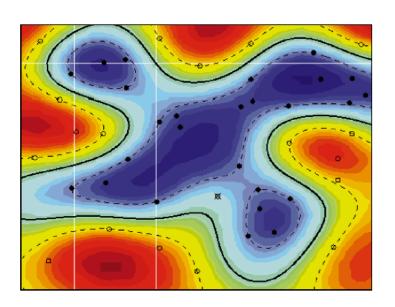


# Separación polinómica y con RBF









## Gracías!!!