Implémentation d'une méthode d'éléments finis

T.P.3: Assemblage

On écrit au cours de ce T.P. une fonction qui réalise l'assemblage des matrices et des seconds membres élémentaires. En parallèle, on construit les tableaux permettant la gestion des conditions de Dirichlet.

1. Description des structures de données

La matrice notée A résultant de l'assemblage est construite et mémorisée selon la **S**tructure **M**orse **D**ésordonnée (SMD) décrite ci-dessous. Compte tenu de la symétrie de la matrice, seuls les coefficients non logiquement nuls $^{(1)}$ de la partie triangulaire inférieure, diagonale comprise, sont mémorisés à l'aide des variables et tableaux à une dimension (vecteurs) suivants :

- NbLign, nombre de lignes et de colonnes de la matrice A;
- ullet NbCoef, nombre de coefficients mémorisés de la partie triangulaire inférieure stricte de A;
- Matrice, tableau (de type réel, de longueur \geq NbLign+NbCoef) contenant les coefficients de la diagonale suivis des coefficients non logiquement nuls de la partie triangulaire inférieure stricte de A; on désignera par DiagMat la première partie de Matrice (contenant les coefficients diagonaux), et par LowMat la deuxième partie (contenant les coefficients de la partie triangulaire inférieure stricte);
- AdPrCoefLi, tableau (de type entier, de longueur ≥ NbLign) contenant, pour chaque ligne de la partie triangulaire inférieure stricte de A, l'adresse (i.e. indice ou position dans LowMat) du premier coefficient non logiquement nul de cette ligne; AdPrCoefLi(I-1) est l'adresse (la position dans LowMat) du premier élément stocké de la ligne I de A et AdPrCoefLi(NbLign)=NbCoef+1; de plus, AdPrCoefLi(I-1) = 0 si tous les éléments de la ligne I sont nuls jusqu'à l'élément diagonal non compris;
- AdSuccLi, tableau (de type entier, de longueur ≥ NbCoef) contenant, pour chaque coefficient de la partie triangulaire inférieure stricte de A, l'adresse (position dans LowMat) du coefficient suivant sur la même ligne, ou 0 si le coefficient est le dernier mémorisé sur la ligne;
- NumCol, tableau (de type entier, de longueur \geq NbCoef) contenant, pour chaque coefficient de la partie triangulaire inférieure stricte de A, le numéro de colonne du coefficient.

Le second membre assemblé est mémorisé dans le tableau Sec
Membre (type réel, de longueur \geq NbLign).

Les numéros des degrés de liberté de Dirichlet sont mémorisés dans le tableau NumDLDir et permettront de repérer ultérieurement de tels d.d.l.; les valeurs associées aux conditions de Dirichlet en ces d.d.l. sont mémorisées dans le tableau ValDLDir.

2. Assemblage de la matrice

On fournit la procédure Fortran $assmat_qui$, étant donné un couple de numéros globaux de d.d.l. (I,J avec I>J) d'un même élément, la valeur X du coefficient correspondant de la matrice élémentaire et un "pointeur", ici un indice – NextAd – dans le tableau LowMat indiquant la prochaine "adresse" (emplacement) disponible,

- crée le coefficient de la colonne J de la ligne I de la matrice A dans le tableau LowMat à l'adresse indiquée par NextAd si ce coefficient n'existe pas et lui affecte la valeur X (" $A_{IJ} = X$ ");
- incrémente de la valeur X le coefficient de la colonne J de la ligne I si ce coefficient existe déjà dans LowMat (" $A_{IJ} = A_{IJ} + X$ ").

⁽¹⁾ Dans le cadre des éléments finis, le coefficient A_{IJ} de la matrice A est non logiquement nul si les degrés de liberté de numéros globaux I et J sont des d.d.l. d'un même élément (cf. cours).

Plus précisément, cette procédure réalise les étapes suivantes :

- si la ligne I n'a jamais été rencontrée lors du parcours des d.d.l. précédents, on crée dans LowMat le premier coefficient de la ligne I à la prochaine adresse disponible (indiquée par NextAd), on affecte la valeur X au coefficient A_{IJ} (avec I>J) et on actualise NextAd;
- ullet si la ligne I a déjà été rencontrée et si ce coefficient de la colonne J n'a jamais été rencontré, on crée dans LowMat le coefficient suivant de la ligne I à la prochaine adresse disponible (indiquée par NextAd), on affecte la valeur X au coefficient A_{IJ} (avec I>J) et on actualise NextAd;
- ullet si la ligne I a déjà été rencontrée et si ce coefficient de la colonne J y est trouvé, le coefficient A_{IJ} est incrémenté de la valeur X.

Les coefficients diagonaux (I=J) ne sont pas traités par assmat_; ils devront être assemblés directement dans la partie DiagMat du tableau Matrice.

3. Prise en compte des conditions de Dirichlet

Les tableaux globaux de description des conditions de Dirichlet seront définis comme suit, à partir des tableaux NuDElem et uDElem relatif à chaque élément :

- NumDLDir(I)=-I si le nœud I appartient à un bord portant une condition de Dirichlet non homogène et dans ce cas ValDLDir(I) contient la valeur de la donnée de Dirichlet en ce d.d.l.;
- NumDLDir(I)= 0 si le nœud I appartient à un bord portant une condition de Dirichlet homogène;
- NumDLDir(I) = I sinon.

4. Procédure d'assemblage

- 1°) Écrire la procédure Assemblage qui réalise l'assemblage de la matrice A (tableau Matrice) selon la Structure Morse Désordonnée, l'assemblage du second membre SecMembre et produit les tableaux nécessaires au traitement de conditions de Dirichlet NumDLDir et ValDLDir. Cette procédure effectue donc les tâches suivantes :
 - initialisation des tableaux utiles,
 - lors d'un parcours de tous les éléments du maillage, appel de la procédure callElem, assemblage des matrice et second membre élémentaires par appel à assmat_, assemblage de la diagonale et remplissage des tableaux décrivant les conditions de Dirichlet NumDLDir et ValDLDir.
- 2°) Ecrire la procédure EcrSMD qui sauvegarde la Structure Morse Désordonnée, constituée de la matrice et des vecteurs associés, sous la forme d'un fichier séquentiel **binaire** contenant les enregistrements suivants :
 - ① NbLign
 - 2 SecMembre (de taille NbLign)
 - ③ NumDLDir (de taille NbLign)
 - 4 ValDLDir (de taille NbLign)
 - 5 AdPrCoefLi (de taille NbLign)
 - 6 Matrice (de taille NbLign+NbCoef)
 - 7 NumCol (de taille NbCoef)
 - 8 AdSuccLi (de taille NbCoef)
- 3°) Écrire la procédure LecSMD qui relit le fichier construit en 2°). On rappelle à ce sujet que NbCoef = AdPrCoefLi(NbLign)-1. A l'aide de la procédure Fortran affsmd_ fournie, afficher la matrice A calculée. La procédure affsmd_ affiche à la demande une ou plusieurs lignes consécutives de la partie triangulaire inférieure de la matrice A, du second membre et des tableaux de description des conditions de Dirichlet.

Nota : Pour les entrées-sorties binaires utiliser les fonctions fread et fwrite (taper man fread pour avoir le mode d'emploi). L'ouverture du fichier se fait toujours à l'aide de fopen.

5. Procédure principale et dimensionnement des tableaux

Le programme principal correspondant à ce TP pourra se déduire par enrichissement de celui du TP 2, et qui mettra en œuvre ces procédures, par exemple par ajout des actions suivantes dans son menu :

ASSEMBLER LE SYSTÈME AFFICHER LE SYSTÈME ASSEMBLÉ QUITTER

Les procédures d'entrées-sortie EcrSMD et LecSMD sont réciproques l'une de l'autre et permettent simplement de s'assurer que les valeurs calculées sont correctes. Elles ont pour but de valider les étapes qui conduisent à la construction du système linéaire final.

La description faite dans cet énoncé utilise implicitement les indices de ligne et de colonne naturels, mathématiques, qui commencent à 1 (et qui sont aussi ceux utilisés en Fortran). Il ne faut pas perdre de vue que le numéro d'une ligne correspond au numéro d'un nœud dans la numérotation globale, qui provient du maillage lu par la fonction lecfima et cette numérotation commence à 1. Afin d'assurer la cohérence de l'ensemble, il y a donc lieu dans la procédure Assemblage écrite en langage C, de décaler certains indices et la variable NextAd doit quant à elle être initialisée à 1.

Les dimensions maximales des tableaux Matrice, NumCol, AdSuccLi, AdPrCoefLi, SecMembre, NumDLDir, ValDLDir peuvent être calculées assez précisement en fonction des valeurs maximales de N1 et N2 (cf. TP 1) si on n'utilise pas l'allocation dynamique.

Si on utilise l'allocation dynamique, on peut exploiter les informations issues du fichier de maillage (valeur de NbLign par exemple). Mais même dans ce cas, on est amené à surdimensionner les tableaux, notamment Matrice, NumCol et AdSuccLi car leur contenu exact dépend du maillage et n'est connu qu'une fois cette information entièrement exploitée. On peut (sur)estimer la taille nécessaire en comptant, pour un nœud donné, le nombre de contributions non nulles avec des nœuds de l'élément courant et de ses voisins. Pour cette raison, dans la boucle d'assemblage, penser à contrôler, à l'aide de NextAd, qu'il n'y a pas de débordement de tableau.

A propos de NbCoef.

Ce nombre peut avoir été passé sous silence en cours car cette information n'est pas nécessaire pour définir la SMD. Pour la même raison, il n'est pas non plus nécessaire pour afficher le contenu de la SMD, ni pour construire la SMO à partir de la SMD; il suffit de consulter les fonctions affsmd_ et cdesse_ pour le voir (ici, on anticipe car cette dernière fonction intervient dans le TP suivant relatif à la SMO).

Par contre, dans le cadre de la mise en œuvre informatique proposée dans le cadre de ces TPs, et en particulier pour la création du fichier de stockage de la SMD, il est nécessaire de connaître ce nombre. Celui-ci étant connu à l'issue de l'assemblage, il est judicieux de le mémoriser dans le dernier élément du tableau AdPrCoefLi, inutilisé autrement. C'est ce qui est indiqué au début de l'énoncé.

En dehors de la création du fichier de stockage de la SMD, il peut malgré tout avoir une utilité pour dimensionner les tableaux de la SMO par allocation dynamique, car c'est un majorant du "NbCoef de la SMO" pour le dire rapidement, mais ne doit surtout pas être confondu avec lui car ils ne sont égaux qu'en l'absence de condition de Dirichlet. Cette dernière remarque concerne le TP suivant, mais est faite par anticipation pour regrouper les explications portant sur le même sujet.

Nota

Les différents fichiers fournis sont situés dans le répertoire /usr/local/ananum/csmef/tp3. En particulier, le fichier forfun.h contient les prototypes qui correspondent aux sous-programmes Fortran fournis, relatifs à ce T.P. et aux suivants.