Clase 20

Cálculo 3

Carlos Martínez Ranero

Departamento de Matemática Universidad de Concepción

Recordatorio de la clase anterior.

- · Teorema de cambio de variable.
- · Coordenadas cilíndricas.
- · Coordenadas esféricas.

Objetivos de la clase de hoy.

- · Coordenadas esféricas.
- Cambios de variables generales.

Las coordenadas esféricas están dadas por la transformación

$$G: [0, \infty[\times[0, 2\pi[\times[0, \pi[\to \mathbb{R}^3,$$

$$G(\rho, \theta, \varphi) = (\rho \sin \varphi \cos \theta, \rho \sin \varphi \sin \theta, \rho \cos \varphi)$$

Teorema Cambio de Variable Coordenadas Esféricas

$$\iiint\limits_{G^{-1}(E)} f(x,y,z)dV =$$

$$\iiint\limits_{E} f(\rho \sin \varphi \cos \theta, \rho \sin \varphi \sin \theta, \rho \cos \varphi)\rho^{2} \sin \varphi d\rho d\theta d\varphi$$

Momento de Inercia.

Ejemplo 1:

Calcular el momento de inercia de una bola *B* de radio *a* con densidad constante alrededor de un eje que pasa por su centro.

Momento de Inercia.

Solución:

- · Utilizando coordenadas esféricas se tiene que
- $B = \{(\rho, \theta, \varphi) : 0 \le \theta \le 2\pi, 0 \le \varphi \le \pi, 0 \le \rho \le \alpha\}$
- $I = \iiint_B (x^2 + y^2) \delta dV$ donde δ representa la densidad.
- Utilizando cambio de variables a coordenadas esféricas tenemos
- $I = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \int_0^{\alpha} (\rho^2 \sin^2 \varphi) \delta(\rho^2 \sin \varphi d\rho d\varphi d\theta)$
- $\int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{a^5 \delta \sin^3 \varphi}{5} = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \frac{a^5 \delta (1 \cos^2 \varphi) \sin \varphi}{5}$
- $\frac{2\pi a^5 \delta}{5} \left(-\cos \varphi + \frac{\cos^3 \varphi}{3}\right)\Big|_0^{\pi}$

5

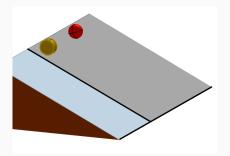
Momento de Inercia.

•
$$\frac{2\pi a^5 \delta}{5} \left(-\cos \varphi + \frac{\cos^3 \varphi}{3} \right) \bigg|_0^{\pi} = \frac{8\pi a^5 \delta}{15}$$

•
$$I = \left(\frac{4\pi a^3 \delta}{3}\right) \left(\frac{2a^2}{5}\right) = \frac{2ma^2}{5}$$

Momento de Inercia

Si hacemos rodar una bola y un cilindro en un plano inclinado, ¿Qué objeto llega primero?



Momento de Inercia

Notemos que el objeto tiene energía potencial $E_p = mgh$ la cual se transforma en energía cinética $\frac{1}{2}(mv^2 + I\omega^2)$. Utilizando la ley de conservación de la energía se tiene

$$mgh = \frac{1}{2}(mv^2 + I\omega^2)$$

La velocidad del cilindro es

$$mgh = \frac{1}{2}(mv^2 + I\omega^2) = \frac{1}{2}(mv^2 + \frac{1}{2}ma^2(\frac{v^2}{a^2}))$$

$$v = \sqrt{\frac{4gh}{3}}$$

Momento de Inercia

La velocidad de la esfera es

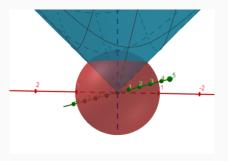
$$mgh = \frac{1}{2}(mv^2 + I\omega^2) = \frac{1}{2}(mv^2 + \frac{2}{5}ma^2(\frac{v^2}{a^2}))$$

$$v = \sqrt{\frac{10gh}{7}}$$

Ejemplo 2

Calcular $\iiint_E zdV$ donde E es la región en acotada abajo por el cono $z = \sqrt{x^2 + y^2}$ y arriba por la esfera $x^2 + y^2 + z^2 = 1$.

- · Vamos a expresar la región en coordenadas esféricas
- Primero notemos que la esfera tiene ecuación $\rho=1$ y el cono tiene ecuación $\rho\cos\varphi=\rho\sin\varphi$ \Longrightarrow $\cos\varphi=\sin\varphi$
- $G^{-1}(E) = \{(\rho, \theta, \varphi) : 0 \le \theta \le 2\pi, 0 \le \varphi \le \frac{\pi}{4}, 0 \le \rho \le 1\}$
- Utilizando l Teorema de cambio de variables a esféricas se tiene
- $\iiint_E z dV = \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/4} \int_0^1 (\rho \cos \varphi) \rho^2 \sin \varphi d\rho d\varphi d\theta$
- $\int_0^{2\pi} \int_0^{\pi/4} \frac{\cos \varphi \sin \varphi}{4} d\varphi d\theta = \frac{\pi}{8}$



Transformaciones Lineales.

Ejemplo 3

Sea D el paralelogramo con vértices (0,0),(3,1),(4,3),(1,2). Calcular $\iint_D x dA$.

Transformaciones Lineales.

- Consideremos la transformación lineal T tal que T(1,0) = (3,1) y T = (0,1) = (1,2)
- Esta corresponde a la matriz $\begin{bmatrix} 3 & 1 \\ 1 & 2 \end{bmatrix}$, es decir, T(u,v) = (3u + v, u + 2v).
- *T* transforma el cuadrado $E = \{(x, y) : 0 \le x \le 1 \land 0 \le y \le 1\}$ en el paralelogramo *D*.
- DT = T por ser lineal y JT = 5.
- Como el Jacobiano nunca se anula (la función es invertible por ser lineal), podemos utilizar el Teorema de cambio de variable

•
$$\iint_D x dA = \int_0^1 \int_0^1 (3u + v) 5 du dv = 10$$

Transformaciones no Lineales.

Ejemplo 4

Sea D la región acotada por las curvas y = x, y = 3, xy = 1 y xy = 3. Calcular $\iint_D y dA$.

Transformaciones no Lineales.

- Consideremos la transformación u = xy, v = y, equivalentemente $G(u, v) = (\frac{u}{v}, v)$
- Notemos que *G* es biyectiva en el primer cuadrante y $JG = \left| \det \begin{bmatrix} \frac{1}{v} & -\frac{u}{v^2} \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \right| = \frac{1}{v} > 0. \text{ Por lo tanto, } G \text{ satisface las hipótesis del Teorema de cambio de variable.}$
- *G* transforma la región $E = \{(u, v) : 1 \le u \le 3, \land \sqrt{u} \le v \le 3\}$ en *D*.
- Por el Teorema de cambio de variable
- $\iint_D y dA = \int_1^3 \int_{\sqrt{u}}^3 v(\frac{1}{v} du dv) = \frac{20}{3} 2\sqrt{3}$.