TIPE: Introduction à la théorie des ondelettes

Xavier Friederich et Gaétan Bahl

22 août 2013

Table des matières

1	\mathbf{Pre}		définitions	4
	1.1		tion 1 : Ondelette	4
	1.2	Exem	ples d'ondelettes mères :	5
		1.2.1	Ondelette de Haar :	5
		1.2.2	Ondelette "chapeau mexicain":	5
		1.2.3	Ondelette de Morlet :	5
2	Tra	nsform	nation en ondelettes	6
	2.1	Trans	formation en ondelette continue	6
	2.2	Transf	formation en ondelettes discrète	8
3	Lat	héorie	de l'analyse multirésolution, un outil pour la construc-	
	tion	de ba	ses d'ondelettes	8
	3.1	Défini	tion d'une analyse multirésolution	8
	3.2	Intére	t d'une analyse multirésolution	6
4	Alg	orithm	ne de décomposition en ondelettes de Stéphane Mallat	
	(198)	89)		9
	4.1	Princi	pe	Ĝ
	4.2	Démo	nstration dans un cas simple : le cas des ondelettes de Haar.	Ĝ
		4.2.1	Introduction et définition des notations	10
		4.2.2	Propriété mathématique : Orthogonalité dans les espaces	
		400	euclidiens	11
		4.2.3	Utilisation de la propriété : décomposition orthogonale en	
			somme directe	12
		4.2.4	Étape principale de l'algorithme : passage à la résolution	
			inférieure, détermination des coefficients à la résolution	1 /
	4.0	0.17	inférieure.	14
	4.3		natisation de l'algorithme de Mallat (compression d'un si-	10
		_	\mathcal{Q}_p par des ondelettes)	16
	4.4	_	sentation matricielle de l'algorithme utilisant les ondelettes	4 =
		de Ha 4.4.1	ar	17 18

5	App	olicatio	on a la compression des donnees	19
6	Uti	lisatio	n pratique de la transformation par ondelettes discrète	19
	6.1	Le cho	oix des outils	19
		6.1.1	Le langage: Python	20
		6.1.2	La librairie de traitement d'image : PIL	20
		6.1.3	La librairie d'interface graphique : Tkinter	20
		6.1.4	Le module time	20
		6.1.5	Le module struct	21
		6.1.6	Le module socket	21
	6.2	Exem	ples d'images traitées avec notre algorithme	21
	6.3	L'app	lication graphique	21
	6.4		orithme fasthaar	25
		6.4.1	Fonctionnement	25
		6.4.2	Coût et Performance	28
	6.5	Trans	ferts et échanges d'images par le réseau	29
		6.5.1	But du programme	29
		6.5.2	Processus d'archivage	29
		6.5.3	Processus de restauration	29
_	_			
7		-	on du code	31
	7.1		hier ondelettes.py	31
		7.1.1	La classe Matrice	31
	- 0	7.1.2	La classe MatriceImage	32
	7.2		hier ondelettesGUI.py	33
		7.2.1	La classe Appli	33
		7.2.2	La classe DialogScale	34
	- 0	7.2.3	La fonction main	35
	7.3		hier bench.py	35
		7.3.1	La fonction image_gen	35
		7.3.2	La fonction randomize	35
		7.3.3	La fonction bench_square	35
		7.3.4	La fonction fasthaar	35
		7.3.5	La fonction main	35
	7.4		hier serveur.py	35
		7.4.1	La fonction main	35
		7.4.2	La fonction recvImage	36
		7.4.3	La fonction fasthaar_srv	36
		7.4.4	La fonction sendCoef	36
	7.5		hier client.py	36
		7.5.1	La fonction main	36
		7.5.2	La fonction sendImage	37
		7.5.3	La fonction askcompress	37
		7.5.4	La fonction storeImage	37
		7.5.5	La fonction askcoeff	37

8	Con	clusion	37
9	Bib	liographie, Liens et Remerciements	38
10	Ann	nexes	39
	10.1	Fichier ondelettes.py	39
	10.2	Fichier ondelettesGUI.py	45
		Fichier bench.py	49
		Fichier serveur.py	51
	10.5	Fichier client.py	53
\mathbf{T}_{i}	able	e des figures	
	1	Ondelette de Haar	5
	2	Ondelette "chapeau mexicain"	5
	3	Ondelette de Morlet	6
	4	Dilatation d'ondelette	7
	5	Translation d'ondelette	7
	6	L'image de départ	22
	7	Détail de l'image de départ	22
	8	Détail de l'image compressée	23
	9	Détail de l'image compressée à 100%	23
	10	Fenêtre principale de l'application	23
	11	Menus de l'application	24
	12	Le sélecteur de seuil de compression $\dots \dots \dots \dots$	24
	13	Fonctionnement de l'algorithme	25
	14	Tableau créé par l'algorithme	26
	15	Tableau après l'étape 1	26
	16	Tableau après l'étape 2	26
	17	Tableau après compression	26
	18	Tableau après synthèse sur les colonnes	27
	19	Tableau après synthèse sur les lignes	27
	20	Tableau après synthèse sur les lignes	27
	21	Pixels avant et après traitement	27
	22	Coût temporel de l'algorithme fasthaar en fonction de la taille de	
		$l'image \dots \dots$	28
	23	Processus d'archivage	30
	24	Processus de restauration	30

1 Premières définitions

La transformation en ondelettes est apparue pour la première fois dans le domaine de la géophysique vers 1980 pour l'analyse des données sismiques. Elle aura été formalisée par Morlet, Grassmann et Goupillard. De manière analogue à la théorie des séries de Fourier, les ondelettes sont principalement utilisées pour la décomposition de fonctions. La décomposition d'une fonction en ondelettes consiste à l'écrire comme une somme pondérée de fonctions obtenues à partir d'opérations simples effectuées sur une fonction principale appelée ondelettemère. Ces opérations consistent en des translations et dilatations de la variable. Selon que ces translations et dilatations sont choisies de manière continue ou discrète, on parlera d'une transformée en ondelettes discrète ou continue. Le travail suivant fera l'objet du cas particulier de la transformation en ondelettes unidimensionnelle.

1.1 Définition 1 : Ondelette

Une ondelette est d'un point de vue géométrique et schématique une forme d'onde, l'idéalisation d'une note de musique, d'une durée limitée et qui a une valeur moyenne égale à 0.

Plus formellement, pour le cas d'une onde lette-mère (celle que l'on va pouvoir dilater et translater afin d'obtenir les autres onde lettes définissant ainsi une famille d'onde lettes), il s'agit d'une fonction ψ de l'espace de Lebesgue $L^2(\mathbb{R})$ (espace des fonctions à valeurs dans $\mathbb C$ de carré intégrable) et telle que :

$$\int_{\mathbb{R}} \psi(t) \cdot dt = 0$$

ce qui provient de la condition $\int_{\mathbb{R}} \frac{|\hat{\psi}(\omega)|^2}{|\omega|} d\omega < \infty$ où $\hat{\psi}$ est la transformée de

Fourier de
$$\psi$$
, donnée par la formule $\hat{\psi}(\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} \psi(t) \cdot e^{-2i\pi\omega t} dt$

Cette condition dite condition d'admissibilité est pécessaire

Cette condition, dite condition d'admissibilité est nécessaire pour que la transformée en ondelettes d'une fonction existe!

Si l'ondelette -fonction analysante- est convenablement choisie, la transformation en ondelettes est inversible et la fonction peut être reconstruite après analyse suivant l'équation :

$$f = C_{\psi}^{-1} \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{a^2} \langle f, \psi_{a,b} \rangle \psi a, b da \cdot db$$

Le coefficient
$$C_{\psi}$$
, si donc il existe, est donné par : $C_{\psi} = 2\pi \int_{\mathbb{R}} \frac{|\psi(\omega)|^2}{|\omega|} d\omega < \infty$

De manière plus « imagée », l'ondelette doit osciller localement autour de l'axe des abscisses. Il existe une infinité de fonctions d'ondelettes car toute fonction oscillante localisée est une ondelette-mère possible. Différentes familles d'ondelettes peuvent être utilisées en fonction du problème à résoudre. C'est un des nombreux avantages de la transformée en ondelettes par rapport à la transformée de Fourier (qui est liée exclusivement aux fonctions sinus et cosinus) que

de pouvoir choisir l'ondelette à utiliser pour l'analyse.

1.2 Exemples d'ondelettes mères :

1.2.1 Ondelette de Haar :

1

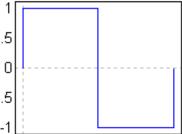


FIGURE 1 – Ondelette de Haar

1.2.2 Ondelette "chapeau mexicain":

On peut définir cette fonction par $\begin{array}{cccc} \psi: & \mathbb{R} & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ & t & \longmapsto & \frac{2}{\sqrt{3}}\pi^{-\frac{1}{4}}(1-t^2)e^{-\frac{t^2}{2}} \end{array}$

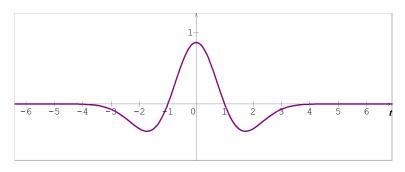


Figure 2 – Ondelette "chapeau mexicain"

1.2.3 Ondelette de Morlet:

On peut définir cette fonction par $\begin{array}{cccc} \psi: & \mathbb{R} & \longrightarrow & \mathbb{R} \\ & t & \longmapsto & \cos(5t)e^{(-\frac{t^2}{2})} \end{array}$

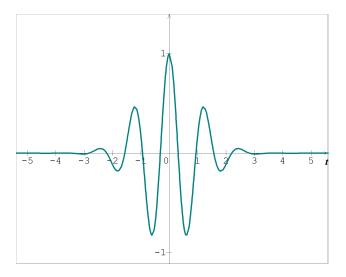


FIGURE 3 – Ondelette de Morlet

2 Transformation en ondelettes

La transformée en ondelettes est une transformée linéaire qui décompose un signal en fréquences en conservant une certaine localisation spatiale. Concrètement, le signal de départ est projeté sur un ensemble de fonctions de bases qui varient en fréquence et en espace.

2.1 Transformation en ondelette continue

La transformée en ondelette continue utilise des dilatations et des translations de la fonction ondelette mère.

Définition : produit scalaire

Soient f et g deux fonctions réelles; on définit sur le \mathbb{R} -espace vectoriel $F(\mathbb{R},\mathbb{R})$ leur produit scalaire par l'intégrale suivante :

$$\langle f|g\rangle = \int_{\mathbb{R}} f(x)g(x)dx$$

Avec la condition d'admissibilité donnée en première page, la transformée en ondelette continue de la fonction f est définie à facteur constant près comme le produit scalaire de f et de ψ .

$$\mathcal{W}_{(a,b)}(f) = \frac{1}{\sqrt{a}} \int_{-\infty}^{+\infty} f(t) \cdot \psi(\frac{t-b}{a}) \cdot dt \text{ avec } a \in \mathbb{R}_+^*, b \in \mathbb{R}$$

Notons que a permet de donner l'échelle (c'est le coefficient de dilatation, de fréquence) et b détermine la position de l'ondelette sur l'axe des temps.

 $\frac{1}{\sqrt{a}}$ est le facteur de normalisation de l'énergie nécessaire pour que le signal transformé ait la même énergie à toutes les échelles.

Ex: dilatation. L'ondelette verte a été dilatée à partir de l'ondelette rouge (ondelette-mère). On a b=0 et $a\neq 1$.

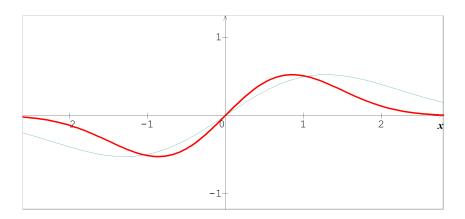


FIGURE 4 – Dilatation d'ondelette

Ex: translation. L'ondelette verte a été translatée à partir de l'ondelette rouge (ondelette-mère). On a $b\neq 0$ 0 et a=1.

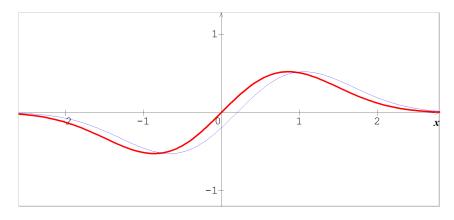


Figure 5 - Translation d'ondelette

2.2 Transformation en ondelettes discrète.

La transformation en ondelettes discrète qui a été introduite par Morlet se construit à partir de « bases » de fonctions du type :

$$f_{t_0,\Delta t}(t) = \frac{1}{\sqrt{\Delta t}} f\left(\frac{t - t_0}{\Delta t}\right) \text{ avec } \Delta t > 0, t_0 \in \mathbb{R}$$

 Δt peut être choisi « géométriquement » ; les paramètres de translations t_0 et Δt son proportionnels (c'est-à-dire $\exists k \in \mathbb{R}, t_0 = k \cdot \Delta t$).

Une gamme d'échelles Δt utilisée couramment est la gamme d'échelles dyadiques $\frac{1}{2p}$

On a alors avec $t_0 = k \cdot \Delta t$:

 $f_{t_0,\Delta t}(t)=2^{\frac{p}{2}}f(2^p\cdot x-k)$, c'est-à-dire on peut considérer la famille d'ondelettes $\psi_{k,p}=2^{\frac{p}{2}}\psi(2^px-k)$, $(k,p)\in\mathbb{Z}^2$

Il est intéressant de considérer des familles orthogonales d'ondelettes formant une base hilbertienne de $L^2(\mathbb{R})$ alors toute fonction f de cet espace peut s'écrire

$$f=\sum_{(k,p)\in\mathbb{Z}^2}f_{k,p}\psi_{k,p}$$
 où les $f_{k,p}=\langle f|\psi_{k,p}\rangle$ sont appelés coefficients d'onde-

lettes.

La transformation en ondelettes discrète est presque naturellement associée à des algorithmes plus efficaces et plus rapides que des algorithmes du type FFT qui utilisent la transformée de Fourier.

Une famille d'ondelettes par exemple couramment utilisée dans la transformation en ondelettes discrète est la famille infinie des ondelettes orthogonales de Daubechies : c'est une des familles d'ondelettes les plus performantes.

3 La théorie de l'analyse multirésolution, un outil pour la construction de bases d'ondelettes

Pour construire des bases d'ondelettes orthonormées, les théoriciens Mallat et Meyer ont introduit la notion d'analyse multirésolution.

3.1 Définition d'une analyse multirésolution.

Une analyse multirésolution est une suite $\{V_k\}_{k\in\mathbb{Z}}$ de sous-espaces fermés de $\mathcal{L}^2(\mathbb{R})$ tels que :

- $\forall (k,l) \in \mathbb{Z}^2, f \in V_k \Leftrightarrow f(\cdot 2^k l) \in V_k$ (propriété d'invariance par translation)
- $-- \forall k \in \mathbb{Z}, V_{k+1} \subset V_k$
- $\forall k \in \mathbb{Z}, f \in V_k \Leftrightarrow f(\frac{\cdot}{2}) \in V_{k+1}$

$$-\lim_{j\to\infty} V_k = \bigcap_{k\in\mathbb{Z}} V_k = \emptyset$$

- $\lim_{j\to-\infty}V_k=\overline{\bigcap_{k\in\mathbb{Z}}V_k}=\mathcal{L}^2(\mathbb{R})$ où la notation \bar{A} désigne l'adhérence de A.
- $\exists \phi, \{\phi(\cdot n)\}_{n \in \mathbb{Z}}$ forme une base orthonormée de V_0 . ϕ est appelée fonction d'échelle associée à l'analyse multirésolution

3.2 Intéret d'une analyse multirésolution

La fonction ϕ permet notamment la connaissance de la suite $\{V_k\}_{k\in\mathbb{Z}}$ et ainsi la déduction d'une base orthonormée de V_k pour tout $k\in\mathbb{Z}$. On peut alors définir une ondelette associée à l'analyse multirésolution : il s'agira de toute fonction ψ qui forme avec ses translatées entières une base orthonormée de W_0 , supplémentaire orthogonal de V_1 dans V_0 . En effet, il découle de la définition de W_k que $\mathcal{L}^2(\mathbb{R}) = \bigoplus_{k\in\mathbb{Z}} W_k$.

Par suite, la famille
$$\left\{\frac{1}{\sqrt{2^m}}\psi\left(\frac{\cdot-2^mn}{2^m}\right)\right\}$$
 forme une base orthonormée de $\mathcal{L}^2(\mathbb{R})$.

Les espaces W_k pour $k \in \mathbb{Z}$ sont appelés espaces des détails. Ils ne forment pas une famille d'espaces emboîtés mais les propriétés d'échelles et d'invariance par translation sont conservées. En effet, pour $k \in \mathbb{Z}, W_{k-1}$ est orthogonal à V_{k-1} , d'où W_{k-1} orthogonal à W_k en vertu de l'égalité $\mathcal{L}^2(\mathbb{R}) = \bigoplus_{k \in \mathbb{Z}} W_k$.

4 Algorithme de décomposition en ondelettes de Stéphane Mallat (1989)

4.1 Principe

C'est un algorithme linéaire qui fait appel à un sous-échantillonnage. Concrètement, on procède à une décomposition par projections successives (c'est-à-dire de manière récursive) sur deux sous-espaces orthogonaux, l'un donnant l'allure générale de l'image (il s'agira de l'image en résolution moitié) et l'autre les détails. L'algorithme de Mallat a cependant le défaut de ne pas être invariant par translation.

On peut donner une démonstration mathématique de cet algorithme; ici, pour simplifier, on va se limiter au cas particulier de décomposition d'un signal par les ondelettes de Haar.

4.2 Démonstration dans un cas simple : le cas des ondelettes de Haar.

La démonstration suivante montre comment on calcule les coefficients des ondelettes de Haar : on est bien évidemment dans le cadre d'une transformation en ondelettes discrètes.

4.2.1 Introduction et définition des notations

Considérons un signal échantillonné régulièrement sur [0,1] en 2^p points notés x_k avec $x_k = \frac{k}{2p}$.

On associe à cet échantillon une fonction f définie par $f(x) = \begin{cases} f_k \text{ si } x \in I_k = [x_k, x_{k+1}] \\ 0 \text{ sinon} \end{cases}$

Quand l'échantillonnage varie, f varie en décrivant l'ensemble \mathbb{K}_p des fonctions constantes sur chacun des intervalles I_k et nulles sur $\mathbb{K} \setminus [0, 1]$.

 $F(\mathbb{R},\mathbb{R})$, ensemble des fonctions réelles à valeurs réelles, est un \mathbb{R} -espace vectoriel et on montre facilement que \mathbb{K}_p est un sous-espace vectoriel de $F(\mathbb{R},\mathbb{R})$.

De plus, pour $p \in \mathbb{N}$, on a $\mathbb{K}_0 \subset \mathbb{K}_1 \subset ... \subset \mathbb{K}_p \subset \mathbb{K}_{p+1} \subset ...$ ce qui montre $\bigcup_{p \in \mathbb{N}} \mathbb{K}_p$ est un sous-espace vectoriel de $F(\mathbb{R}, \mathbb{R})$.

À partir de la fonction de Haar H, on définit la fonction $H_{p,k}$ par $H_{p,k}(x) = H(2^p x - k).(p,k) \in \mathbb{N}^2$.

[Pour alléger l'écriture et les calculs, on peut comme ici choisir d'omettre le facteur $2^{\frac{p}{2}}$ devant $H(2^px-k)$.]

Soit la fonction définie par

$$h_{p,k}(x) = \begin{cases} 1 \text{ si } x \in I_k = \left[\frac{k}{2^p}, \frac{k+1}{2^p}\right] \\ 0 \text{ sinon} \end{cases} = h(2^p x - k)$$

(avec h définie comme la fonction de Haar mais associant 1 quel que soit $x \in [0,1]$.).

Or toute fonction f de \mathbb{K}_p se décompose de manière unique sous la forme :

$$f = \sum_{k=0}^{2^p-1} f_k h_{p,k} = f_0 h_{p,0} + f_1 h_{p,1} + \dots + f_{2^p-1} h_{p,2^p-1}$$
 On a bien $\forall x \in [0,1[,f(x)=f_0 \times \begin{cases} 1 \text{ si } x \in I_0 \\ 0 \text{ sinon} \end{cases} + f_1 \times \begin{cases} 1 \text{ si } x \in I_1 \\ 0 \text{ sinon} \end{cases} + \dots + f_{2^p-1} \times \begin{cases} 1 \text{ si } x \in I_{2^p-1} \\ 0 \text{ sinon} \end{cases}$.

D'où $(h_{p,0},h_{p,1},...,h_{p,2^p-1})$ est une base de \mathbb{K}_p .

Avec $F(\mathbb{R}, \mathbb{R})$ muni du produit scalaire défini en définition 2, on a :

— Si
$$k \neq k'$$
:
$$\langle h_{p,k} | h_{p,k'} \rangle = \int_0^1 h_{p,k}(x) \cdot h_{p,k'}(x) = \int_0^1 0 \cdot dx = 0$$

— Si k = k':

$$\langle h_{p,k} | h_{p,k'} \rangle = \int_0^1 (h_{p,k}(x))^2 dx$$

$$= \int_0^{x_k} h_{p,k}(x))^2 dx + \int_{x_k}^{x_{k+1}} h_{p,k}(x))^2 dx + \int_{x_{k+1}}^1 h_{p,k}(x))^2 dx$$

$$= \int_0^{x_k} 0^2 dx + \int_{x_k}^{x_{k+1}} 1^2 dx + \int_{x_{k+1}}^1 0^2 dx = 0 + [x]_{x_k}^{x_{k+1}} + 0 = x_{k+1} - x_k$$

$$= \frac{1}{2^p}$$

Ainsi la base $(h_{p,0}, h_{p,1}, ..., h_{p,2^p-1})$ est une base orthogonale; ce qui fait des espaces \mathbb{K}_p des espaces euclidiens.

4.2.2 Propriété mathématique : Orthogonalité dans les espaces euclidiens

Énoncé Soient E un espace euclidien de dimension $n \ge 1$, $\langle .|. \rangle$ son produit scalaire et F un sous-espace vectoriel de E.

Alors F admet un supplémentaire orthogonal dans E et ce supplémentaire est unique. On le note : F^{\perp} .

Démonstration :

- Existence :
 - Si $F = \{0_E\}$, on a $E = F \oplus E$ de manière immédiate. De plus, si $y \in F, y = 0_E$ et $\forall x \in E, \langle x | 0_E \rangle = 0$. D'où E est un supplémentaire orthogonal à F.
 - Si F = E, par un raisonnement analogue, on trouve que $\{0_E\}$ est un supplémentaire orthogonal à F.
 - Si $F \neq \{0_E\}$ et $F \neq E$, on considère $(e_i)_{1 \leq i \leq p}$ une base orthonormale de F avec $p = \dim F \in \mathbb{N}^*$.

L'ensemble $F^{\perp}=\{x\in E|\forall y\in F, \langle x|y\rangle=0\}$ est par définition orthogonal à F.

Soit $x \in E$.

$$\exists (\lambda_1, ..., \lambda_p) \in \mathbb{R}^p, x = \sum_{k=1}^p \lambda_k e_k + (x - \sum_{k=1}^p \lambda_k e_k)$$

Or le premier vecteur de la somme est dans F. Donc le second entre parenthèses appartient à F^{\perp} si et seulement si

$$\forall k \in [|1, p|], \langle e_k | x - \sum_{k=1}^p \lambda_k e_k \rangle = 0$$
, c'est-à-dire $\lambda_k = \langle e_k | x \rangle$

Avec x écrit de la manière suivante, on établit ainsi que $E=F+F^{\perp}$.

$$x = \sum_{k=1}^{p} \langle e_k | x \rangle \cdot e_k + (x - \sum_{k=1}^{p} \langle e_k | x \rangle \cdot e_k)$$
 On a aussi immédiatement $F \cap F^{\perp} = \{0_E\}$, ce qui établit $E = F \oplus F^{\perp}$

et ainsi l'existence d'un supplémentaire orthogonal à F

Unicité:

Soit G un sous-espace vectoriel supplémentaire de F dans E et orthogonal

On a déjà $G\subset F^\perp$ puisque tous les vecteurs de G sont orthogonaux à tous les vecteurs de F.

De plus, dim $G = \dim E - \dim F = \dim F^{\perp} \operatorname{car} \begin{cases} E = F \oplus F^{\perp} \\ E = F \oplus G \end{cases}$; on en

déduit $G = F^{\perp}$ et l'unicité du supplémentaire orthogonal

4.2.3 Utilisation de la propriété: décomposition orthogonale en somme directe.

Soit donc \mathbb{S}_p le supplémentaire orthogonal de \mathbb{K}_p dans \mathbb{K}_{p+1} .

On a
$$\mathbb{K}_{p+1} = \mathbb{S}_p \oplus \mathbb{K}_p$$
. D'où de proche en proche on arrive à : $\mathbb{K}_{p+1} = \mathbb{S}_p \oplus \mathbb{S}_{p-1} \oplus \mathbb{S}_{p-2} \oplus ... \oplus \mathbb{S}_0 \oplus \mathbb{K}_0$, soit encore $\mathbb{K}_p = \mathbb{K}_0 \oplus_{i=0}^{p-1} \mathbb{S}_i$

On a défini à partir de \mathcal{H} la fonction $H_{p,k}$ par $H_{p,k}(x) = \mathcal{H}(2^p x - k)$; $(p,k) \in \mathbb{N}^2$.

On alors
$$H_{p,k}(x) = \begin{cases} 1 \text{ si } x \in [\frac{k}{2^p}; \frac{k+\frac{1}{2}}{2^p}] \\ -1 \text{ si } x \in [\frac{k+\frac{1}{2}}{2^p}; \frac{k+1}{2^p}] \end{cases}$$

$$0 \text{ dans les autres cas}$$

Facilement, on montre que $(h_{p,1},h_{p,0},...,h_{p,2^p-1},H_{p,0},H_{p,1},...,H_{p,2^p-1})$ forme une base de \mathbb{K}_{p+1} .

De plus, on a:

— Si $k \neq k'$

$$\langle h_{p,k}|H_{p,k'}\rangle = \int_0^1 h_{p,k}(x) \cdot H_{p,k'}(x) \cdot dx$$

$$= \int_0^{x_k} 0 dx + \int_{x_k}^{x_{k+1}} 1 \cdot 0 dx + \int_{x_{k+1}}^{x_{k'}} 0 dx + \int_{x_{k'+1}}^{x_{k'+2}} \frac{1}{2} 0 \cdot 1 dx + \int_{x_{k'+2}}^{x_{k'+2}} \frac{1}{2} 0 \cdot 1 dx + \int_{x_{k'+2}}^{x_$$

— Si k = k'

$$\langle h_{p,k}|H_{p,k'}\rangle = \int_0^1 h_{p,k}(x) \cdot H_{p,k'}(x) \cdot dx$$

$$= \int_0^{x_k} 0 dx + \int_{x_k}^{x_{k+1}} 1 \cdot H_{p,k}(x) dx + \int_{x_{k+1}}^1 0 \cdot dx$$

$$= \int_{x_{k'}}^{\frac{x_{k'} + x_{k'+1}}{2}} 1 dx + \int_{\frac{x_{k'} + x_{k'+1}}{2}}^{x_{k'+1}} -1 dx$$

$$= 0.$$

De ce qui précède, il résulte que $(h_{p,1}, h_{p,0}, ..., h_{p,2^p-1}, H_{p,0}, H_{p,1}, ..., H_{p,2^p-1})$ forme une base orthogonale de \mathbb{K}_{p+1} .

Alors le système $(H_{p,0},H_{p,1},...,H_{p,2^p-1},)$ est une base orthogonale de l'orthogonal \mathbb{S}_p de \mathbb{K}_p dans \mathbb{K}_{p+1} .

De plus, on peut déjà remarquer :
$$\langle H_{p,k} | H_{p,k} \rangle = \int_0^1 (H_{p,k}(x))^2 \cdot dx = \int_{x_{k'}}^{\frac{x_{k'} + x_{k'+1}}{2}} 1^2 \cdot dx + \int_{\frac{x_{k'} + x_{k'+1}}{2}}^{x_{k'+1}} (-1)^2 \cdot dx = \frac{1}{2^p}$$

-Soit un signal $\Psi_p \in \mathbb{K}_p$.

Alors
$$\exists ! (\Psi_{p,0}, \Psi_{p,1}, ..., \Psi_{p,2^p-1},) \in \mathbb{R}^{2^p}, \Psi_p = \sum_{k=0}^{2^p-1} \Psi_{p,k} h_{p,k}.$$

Puisque $\mathbb{K}_p = \mathbb{K}_{p-1} \oplus \mathbb{S}_{p-1}, \exists ! (\Psi_{p-1}, d_{p-1}) \in \mathbb{K}_{p-1} \times \mathbb{S}_{p-1}, \Psi_p = \Psi_{p-1} + d_{p-1}.$

Et on peut décomposer Ψ_{p-1} et d_{p-1} comme suit :

$$\Psi_{p-1} = \sum_{k=0}^{2^{p}-1} \Psi_{p-1,k} h_{p-1,k} \text{ et } d_{p-1} = \sum_{k=0}^{2^{p}-1} d_{p-1,k} H_{p-1,k}.$$

4.2.4 Étape principale de l'algorithme : passage à la résolution inférieure, détermination des coefficients à la résolution inférieure.

-Déterminons les $\Psi_{p-1,k}$ et $d_{p-1,k}$:

Premières égalités L'orthogonalité de la base $(h_{p,1},h_{p,0},...,h_{p,2^p-1},H_{p,0},H_{p,1},...,H_{p,2^p-1})$ avec $\Psi_p = \Psi_{p-1} + d_{p-1}$ et les résultats précédents sur les produits scalaires amène à : $\boxed{\langle \Psi_p | h_{p-1,k} \rangle = \frac{\Psi_{p-1,k}}{2^{p-1}}}$ et $\boxed{\langle \Psi_p | H_{p-1,k} \rangle = \frac{d_{p-1,k}}{2^{p-1}}}$.

Démonstration On a

$$\begin{split} \langle \Psi_p | h_{p-1,k} \rangle &= \langle \Psi_{p-1} | h_{p-1} \rangle + \langle d_{p-1} | h_{p-1,k} \rangle \text{ par linéarit\'e du produit scalaire.} \\ &= \sum_{i \neq k} \Psi_{p-1,i} \langle h_{p-1,i} | h_{p-1,k} \rangle + \Psi_{p-1,k} \langle h_{p-1,k} | h_{p-1,k} \rangle + \sum_{i=0}^{2^{p-1}-1} d_{p-1,i} \langle H_{p-1,i} | h_{p-1,k} \rangle \\ &= \sum_{i \neq k} \Psi_{p-1,i} \cdot 0 + \frac{\Psi_{p-1,k}}{2^{p-1}} + \sum_{i=0}^{2^{p-1}-1} d_{p-1,i} \cdot 0 = \frac{\Psi_{p-1,k}}{2^{p-1}} \end{split}$$

Et on a

$$\begin{split} \langle \Psi_p | H_{p-1,k} \rangle &= \langle \Psi_{p-1} | H_{p-1} \rangle + \langle d_{p-1} | h_{p-1,k} \rangle \\ &= \sum_{i=0}^{2^{p-1}-1} \Psi_{p-1,i} \langle h_{p-1,i} | H_{p-1,k} \rangle + \sum_{i \neq k} d_{p-1,i} \langle H_{p-1,i} | H_{p-1,k} \rangle + d_{p-1,k} \langle H_{p-1,k} | H_{p-1,k} \rangle \\ &= \sum_{i=0}^{2^{p-1}-1} \Psi_{p-1,i} \cdot 0 + \sum_{i \neq k} d_{p-1,i} \cdot 0 + d_{p-1,k} \langle H_{p-1,k} | H_{p-1,k} \rangle \\ &= \frac{d_{p-1,k}}{2^{p-1}} \end{split}$$

Secondes égalités D'autre part, on peut montrer $\boxed{\langle \Psi_p | h_{p-1,k} \rangle = \frac{\Psi_{p,2k} + \Psi_{p,2k+1}}{2^p}}$ et $\boxed{\langle \Psi_p | H_{p-1,k} \rangle = \frac{\Psi_{p,2k} - \Psi_{p,2k+1}}{2^p}}$

 $\textbf{D\'{e}monstration} \quad \text{On a } \langle h_{p,k}|h_{p-1,k'}\rangle = \int_0^1 h_{p,k}(x)\cdot h_{p-1,k'}(x)\cdot dx = \int_{x_k}^{x_{k+1}} h_{p-1,k'}(x)\cdot dx = \int_{x_k}^{x_{$

Or, on sait par définition que

$$h_{p-1,k'}(x) = \begin{cases} 1 \text{ si } x \in \left[\frac{k'}{2^{p-1}}; \frac{k'+1}{2^{p-1}}\right] \\ 0 \text{ sinon} \end{cases}$$

D'où:

$$\begin{cases} \langle h_{p,k} | h_{p-1,k'} \rangle = \int_{x_k}^{x_{k+1}} 1 \cdot dx = \frac{1}{2^p} \text{ si } \frac{k'}{2^{p-1}} \le x_k \le x_{k+1} \le \frac{k'+1}{2^{p-1}}, \text{ ou encore } k \in \{2k', 2k'+1\} \\ \langle h_{p,k} | h_{p-1,k'} \rangle = \int_{x_k}^{x_{k+1}} 0 \cdot dx = 0 \text{ si } k \notin \{2k', 2k'+1\} \end{cases}$$

On a de même
$$\langle h_{p,k}|H_{p-1,k'}\rangle=\int_0^1 h_{p,k}(x)\cdot H_{p-1,k'}(x)\cdot dx=\int_{x_k}^{x_{k+1}} H_{p-1,k'}(x)\cdot dx$$
 On sait par définition que

$$H_{p-1,k'}(x) = \begin{cases} 1 \text{ si } x \in \left[\frac{k'}{2^{p-1}}; \frac{k' + \frac{1}{2}}{2^{p-1}}\right] \\ -1 \text{ si } x \in \left[\left[\frac{k' + \frac{1}{2}}{2^{p-1}}; \frac{k' + 1}{2^{p-1}}\right] \\ 0 \text{ sinon} \end{cases}$$

D'où:

$$\begin{cases} \langle h_{p,k}|H_{p-1,k'}\rangle = \int_{x_k}^{x_{k+1}} 1 \cdot dx = \frac{1}{2^p} \text{ si } \frac{k'}{2^{p-1}} \le x_k \le x_{k+1} \le \frac{k' + \frac{1}{2}}{2^{p-1}}, \text{ ou encore } k = 2k' \\ \langle h_{p,k}|H_{p-1,k'}\rangle = \int_{x_k}^{x_{k+1}} -1 \cdot dx = -\frac{1}{2^p} \text{ si } \frac{k' + \frac{1}{2}}{2^{p-1}} \le x_k \le x_{k+1} \le \frac{k' + 1}{2^{p-1}}, \text{ soit } k = 2k' + 1 \\ \langle h_{p,k}|H_{p-1,k'}\rangle = \int_{x_k}^{x_{k+1}} 0 \cdot dx = 0 \text{ si } k \notin \{2k', 2k' + 1\} \end{cases}$$

 $\grave{\mathbf{A}}$ partir de cela, il est facile de décomposer comme suit et d'obtenir les résultats :

$$\begin{split} \langle \Psi_p | h_{p-1,k} \rangle &= \langle \sum_{k=0}^{2^p-1} \Psi_{p,k} h_{p,k} | h_{p-1,k} \rangle \\ &= \sum_{i \notin \{2k',2k'+1\}} \Psi_{p,i} \langle h_{p,i} | h_{p-1,k} \rangle + \sum_{i \notin \{2k',2k'+1\}} \Psi_{p,i} \langle h_{p,i} | h_{p-1,k} \rangle \\ &= 0 + \Psi_{p,2k} \cdot \frac{1}{2^p} + \Psi_{p,2k+1} \cdot \frac{1}{2^p} \end{split}$$

$$\begin{split} \langle \Psi_p | H_{p-1,k} \rangle &= \langle \sum_{k=0}^{2^p-1} \Psi_{p,k} h_{p,k} | H_{p-1,k} \rangle \\ &= \sum_{i \notin \{2k',2k'+1\}} \Psi_{p,i} \langle h_{p,i} | H_{p-1,k} \rangle + \sum_{i \notin \{2k',2k'+1\}} \Psi_{p,i} \langle h_{p,i} | h_{p-1,k} \rangle \\ &= 0 + \Psi_{p,2k} \cdot \frac{1}{2^p} + \Psi_{p,2k+1} \cdot \frac{-1}{2^p} \end{split}$$

Conclusion On obtient finalement avec les égalités encadrées les équations d'échelles suivantes.

$$\begin{cases} \Psi_{p-1,k} = \frac{\Psi_{p,2k} + \Psi_{p,2k}}{2} \| (\Psi_{p-1,k})_{k \in [|0;2^{p-1}-1|]} \text{est la famille des coefficients d'approximation à la résolution} 2^{p-1} \\ d_{p-1,k} = \frac{\Psi_{p,2k} - \Psi_{p,2k}}{2} \| (d_{p-1,k})_{k \in [|0;2^{p-1}-1|]} \text{est la famille des coefficients d'ondelettes} \end{cases}$$

Ainsi, lors qu'on connaît les coefficients d'ondelettes à un niveau de résolution p, on peut aisément déterminer ceux du niveau p-1 et l'égalité des sous-espaces vectoriels en somme directe se comprend par :

$$\underbrace{\mathbb{K}_p}_{\text{Signal à la résolution } 2^p} = \underbrace{\mathbb{K}_{p-1}}_{\text{Signal à la résolution } 2^{p-1}} \oplus \underbrace{\mathbb{S}_{p-1}}_{\text{Détails (ou pertes)}}$$

L'intérêt principal de cet algorithme est qu'il permet de passer d'un échantillon de taille 2^p à un nouvel échantillon principal de taille 2^{p-1} et un échantillon de taille 2^{p-1} en utilisant que des sommes ou des différences.

4.3 Schématisation de l'algorithme de Mallat (compression d'un signal Ψ_p par des ondelettes)

$$\begin{array}{ccc} & & \text{Etape 1} \\ \Psi_p & \to & \Psi_{p-1} \\ & \searrow & d_{p-1} & \text{(détails)} \end{array}$$

En réitérant le processus jusqu'à la dernière étape (étape p), on obtient la configuration suivante :

Ce travail est en réalité la première partie de l'algorithme, appelée analyse.

Il s'ensuit une deuxième partie appelée $synth\`ese$, qui correspond à l'opération inverse de l'analyse. Dans cette partie, les coefficients d'ondelettes « omis » dans l'analyse entraînent des erreurs.

Notons toutefois que l'algorithme posé par Stéphane Mallat se fonde sur la notion d'analyse multirésolution de $L^2(\mathbb{R})$ (qui a été d'ailleurs introduite afin de construire des bases orthogonales d'ondelettes). Il s'agit toutefois comme ici d'une suite de sous-espaces vectoriels fermés de l'espace $L^2(\mathbb{R})$ mais vérifiant certaines propriétés plus générales.

4.4 Représentation matricielle de l'algorithme utilisant les ondelettes de Haar

Une image peut être considérée comme un ensemble de pixels, chaque pixel représentant un niveau de gris si l'image est en noir et blanc, ou un niveau de rouge, de vert et de bleu si l'image est en couleur. On peut par conséquent représenter l'image par une matrice H_n carrée $2^n * 2^n$ de taille égale à la résolution de l'image.

Les équations d'échelle (c'est-à-dire le passage d'une résolution à la résolution inférieure) renseignent sur le type de matrice à utiliser dans l'algorithme spécifique de Haar.

$$H_2 = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2} & 0\\ \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} & 0\\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & \frac{1}{2}\\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

est la matrice 4 * 4 associée à l'algorithme utilisant les ondelettes de Haar.

On retrouve bien le fait que les deux premières colonnes (moitié gauche) représentent l'échantillon principal et que les deux dernières colonnes (moitié droite) de la matrice symbolisent les détails.

$$H_{3} = \begin{pmatrix} \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0\\ \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0 & 0\\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0\\ 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0 & 0\\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0\\ 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} & 0\\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2}\\ 0 & 0 & 0 & \frac{1}{2} & 0 & 0 & 0 & -\frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

est la matrice 8*8 associée à l'algorithme de Mallat.

L'intérêt du choix de telles matrices réside dans leur adaptation pour la multiplication matricielle (en raison de l'arrangement des nombres de la matrice suivant les colonnes et le nombre de zéros).

4.4.1 Exemple

On nomme M_2 une matrice 4*4 quelconque associée à une famille de pixels.

$$M_2 = \begin{pmatrix} a & b & c & d \\ e & f & g & h \\ i & j & k & l \\ m & n & o & p \end{pmatrix}$$

Alors on obtient la nouvelle matrice de pixels (représentant la résolution moitié) en effectuant le produit $M_2 \times H_2$.

On obtient

$$M_1 = M_1 \times H_2 = \begin{pmatrix} \frac{a+b}{2} & \frac{c+d}{2} & \frac{a-b}{2} & \frac{c-d}{2} \\ \frac{e+f}{2} & \frac{g+h}{2} & \frac{e-f}{2} & \frac{g-h}{2} \\ \frac{i+j}{2} & \frac{k+l}{2} & \frac{i-j}{2} & \frac{k-l}{2} \\ \frac{m+n}{2} & \frac{o+p}{2} & \frac{m-n}{2} & \frac{o-p}{2} \end{pmatrix}$$

On obtient alors en première moitié verticale de la matrice le nouvel échantillon principal et en seconde moitié les coefficients représentants les nouveaux détails.

On réitère ensuite le processus et on obtient finalement à partir d'une matrice initiale de pixels M_p les matrices $M_{p-1}, M_{p-2}, \dots M_1, M_0$ avec la relation de récurrence $M_{k-1} = M_k \times H_p (k \in \{p, p-1, \dots, 1\} \text{ et } H_p \text{ désigne la matrice carrée } 2^p * 2^p \text{ spécifique à l'algorithme de Haar, choisie de telle sorte que son nombre <math>p$ de colonnes et de lignes soit celui des colonnes et lignes de la matrice initiale de pixels).

En reprenant l'exemple précédent, il resterait à calculer $M_0=M_1\times H_2.$ On obtiendrait

$$M_0 = \begin{pmatrix} \frac{a+b+c+d}{4} & \frac{a+c-(b+d)}{4} & \frac{a+b-(c+d)}{4} & \frac{a+b-(b+c)}{4} \\ \frac{e+f+g+h}{4} & \frac{e+g-(f+h)}{4} & \frac{e+f-(g+h)}{4} & \frac{e+h-(f+g)}{4} \\ \frac{i+j+k+l}{4} & \frac{i+k-(j+l)}{4} & \frac{i+j-(k+l)}{4} & \frac{i+l-(j+k)}{4} \\ \frac{m+n+o+p}{4} & \frac{m+o-(n+p)}{4} & \frac{m+n-(o+p)}{4} & \frac{m+p-(n+o)}{4} \end{pmatrix}$$

Mais en pratique, pour chaque matrice M_k calculée, on ne garde que les coefficients supérieurs à une certaine précision choisie ϵ on effectue une compression. Les coefficients d'ondelettes inférieurs à cette précision sont remplacés par des 0. Lors de l'étape inverse de décompression ou synthèse, pour réobtenir la matrice initiale M_p , il suffit de calculer les nouvelles matrices M_1', M_2', \ldots, M_p' par la relation de récurrence suivante :

 $M'_{k+1}=M'_k\times (H_p)^{-1}$, avec $k\in\{0,1,\dots,p-1\},(H_p)^{-1}$ désigne la matrice inverse de H_p et $M'_0=M_0$

En reprenant l'exemple précédent, on aurait :

$$(H_2)^{-1} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Bien sûr, la matrice finale M_p' se quelque peu différente de la matrice M_p puisque certains coefficients sont devenus des 0.

5 Application à la compression des données

La transformation en ondelettes se révèle très efficace pour transformer la plupart des signaux que l'on peut rencontrer, notamment les images et il est facile d'en comprendre la raison.

En effet, la majeure partie des informations à laquelle nous sommes sensibles se trouve dans les contours de l'image où l'intensité varie brutalement, et les coefficients d'ondelettes correspondants sont significatifs, y compris aux petites échelles.

Or, une image contient généralement relativement peu de contours, et est régulière (lentement variable) sauf au voisinage des contours. Par conséquent, beaucoup de coefficients d'ondelettes sont faibles (surtout aux petites échelles); les détails étant presque nuls, ils peuvent être négligés sans que cela entraîne de distorsion visible sur l'image.

Il suffit alors de s'imposer une précision ϵ . On ne va garder ainsi que les coefficients d'ondelettes supérieurs à ϵ . On dit alors qu'on effectue une compression du signal.

Il y a notamment des applications de la compression par ondelettes dans le domaine de l'imagerie médicale. Le cinéma numérique a quant à lui adopté le format JPEG 2000 qui utilise également la transformée en ondelettes.

6 Utilisation pratique de la transformation par ondelettes discrète

Nous avons choisi de mettre en pratique ce que nous avons vu plus haut de manière théorique. Notre but a été de mettre en place un algorithme de compression d'image utilisant la compression par ondelettes, ainsi que des applications graphiques qui utilisent cet algorithme.

Pour que notre travail rentre dans le cadre du thème de cette année, qui est "Transfert, Échange", nous avons aussi créé une application client/serveur utilisant la compression par ondelettes.

Le code complet de nos algorithmes est disponible en annexe à la fin de ce dossier, mais aussi sur le Github de notre projet (cf. section Liens).

6.1 Le choix des outils

Pour nos programmes, nous avons utilisé le langage Python, ainsi que plusieurs librairies.

6.1.1 Le langage: Python

Nous avons choisi d'utiliser le langage Python pour plusieurs raisons. Celuici offre beaucoup de possibilités, est facile à utiliser (et à comprendre) et permet de créer de gros projets assez rapidement. C'est aussi un langage approprié pour un débutant en programmation. C'est un très bon langage de prototypage, ce qui permet de donner un aperçu assez fonctionnel d'une application pour ensuite pouvoir la réaliser dans un autre langage (plus rapide, par exemple). C'est un langage de script, ce qui permet une grande flexibilité du code, et enlève l'étape de la compilation.

La version 2.7 de Python a été utilisée pour notre projet, car celle-ci est plus stable et plus mûre que la plus récente version 3. Aussi, beaucoup de modules Python assez utiles n'ont toujours pas été portés vers Python 3 à l'heure actuelle et nous ne voulions pas être freinés par cela.

6.1.2 La librairie de traitement d'image : PIL

Pour que notre application puisse supporter plusieurs types de fichiers, nous avons eu recours à une librairie graphique. Nous l'avons utilisée simplement afin de récupérer un tableau contenant les pixels d'une image, ce qui aurait été redondant à programmer nous-même.

PIL nous donne aussi accès à l'écriture de fichiers image dans tous les formats, ce qui offre de la flexibilité à notre programme.

Nous n'avons pas utilisé les autres fonctionnalités de cette librairie, bien entendu, puisqu'il s'agissait avant tout de concevoir notre propre algorithme de compression.

6.1.3 La librairie d'interface graphique : Tkinter

Pour la partie «interface graphique utilisateur» (ou GUI), nous avons utilisé la librairie Tkinter, qui est incluse par défaut avec l'installation standard de Python. Elle est simple d'utilisation et convenait parfaitement à ce que nous voulions en faire, c'est-à-dire une simple application montrant la compression d'une image en utilisant notre algorithme.

Beaucoup d'autres librairies existent pour la réalisation de GUI, mais cellesci sont à télécharger en plus de Python, et nous ne voulions pas surcharger notre projet. De plus, les fonctionnalités qu'elles apportent n'auraient pas été utilisées dans le cadre de notre projet.

6.1.4 Le module time

Ce module nous a été utile lors du chronométrage de nos algorithmes et pour introduire des délais dans l'envoi de données dans le programme client/serveur. Nous avons préféré celui-ci à d'autres (comme timeit) pour sa simplicité d'utilisation et sa précision suffisante.

6.1.5 Le module struct

Le module struct a pour but de transformer des chaînes de caractères (et autres objets Python) en variables binaires (telles que celles utilisées par le langage C). Par exemple, le nombre "123" utilise 3 octets quand il est écrit en chaîne de caractères Python, alors que quand il est écrit en mémoire en tant que variable de type byte, il n'utilise qu'un octet. Nous avons donc utilisé cela pour la sauvegarde de coefficients d'ondelettes et les transferts d'images entre client et serveur. En effet, les valeurs RGB des pixels ne peuvent être supérieures à 255 et tiennent donc dans un seul octet. Ce qui nous donne au final des paquets et des fichiers 3 fois plus petits. Cela augmente aussi la vitesse des transferts.

6.1.6 Le module socket

Ce module a été utilisé pour transférer des images à travers le réseau. Nous avons préféré utiliser ce module plutôt que les sockets d'une librairie externe (telle que PySFML), car celui-ci est inclus dans Python et nous voulions que le programme reste simple.

6.2 Exemples d'images traitées avec notre algorithme

Nous avons mis au point un algorithme de compression utilisant des matrices. Celui-ci applique deux fois la transformation par ondelettes de Haar (une fois pour la hauteur, une fois pour la largeur), et stocke les coefficients d'ondelettes dans des matrices séparées de l'image. On peut ensuite supprimer certains de ces coefficients au-delà d'un certain seuil, pour compresser l'image.

La figure 6 montre l'image à laquelle nous avons appliqué la compression. La figure 7 montre un détail de l'image.

La figure 8 représente le même détail de l'image une fois que la compression a été appliquée avec un seuil assez petit pour garder la plupart des détails importants de l'image mais assez grand pour compresser les «aplats» de couleur, les ombres, etc. L'image compressée occupe 35% de mémoire en moins par rapport à l'image de départ. Ce qui montre que la compression par ondelettes est plutôt efficace et que notre algorithme est fonctionnel.

Sur la figure 9, on peut voir le même détail quand l'image a été compressée avec le seuil maximal. Ici, tous les détails ont été éliminés. Cela revient simplement à diviser la résolution de l'image par deux.

6.3 L'application graphique

L'application graphique que nous avons créée permet plusieurs choses :

- Ouverture d'une image
- Enregistrement d'une image
- Affichage d'une image dans une fenêtre
- Conversion d'une image en nuances de gris
- Compression d'une image par deux méthodes
- Réduction de la résolution d'une image de 50%



 $FIGURE \ 6-L'image \ de \ d\'epart$



FIGURE 7 – Détail de l'image de départ

— Envoi d'une image à un serveur grâce au programme client.py La figure 10 montre la fenêtre principale de l'application, avec une image en cours d'édition. L'interface est minimaliste, mais suffisante.



FIGURE 8 – Détail de l'image compressée



FIGURE 9 – Détail de l'image compressée à 100%



FIGURE 10 – Fenêtre principale de l'application

La figure 11 montre les menus de l'application, qui permettent de choisir entre toutes les actions décrites ci-dessus.



FIGURE 11 – Menus de l'application

La figure 12 montre le sélecteur de seuil, qui apparaît lorsqu'on choisit «Compresser» ou «Compresser (new)» dans les menus.



FIGURE 12 – Le sélecteur de seuil de compression

6.4 L'algorithme fasthaar

Nous avons mis au point un autre algorithme de compression n'utilisant pas de matrices. Celui-ci est plus rapide et moins gourmand en mémoire que haar, mais l'inconvénient est qu'il ne permet pas d'utiliser la transformation par ondelettes discrète à un niveau de récursivité plus grand que 1.

6.4.1 Fonctionnement

L'algorithme découpe l'image en carrés de 4 pixels, qu'il va traiter à la suite, colonne par colonne. Comme montré sur la figure 13

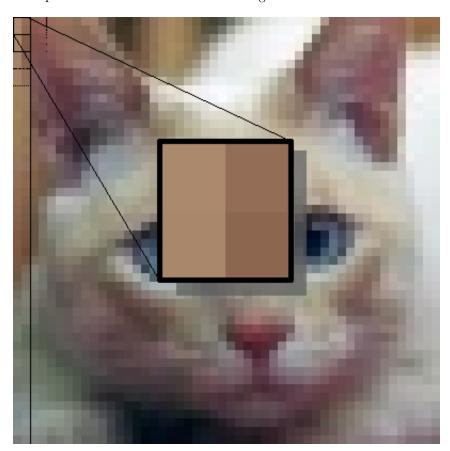


Figure 13 – Fonctionnement de l'algorithme

Analyse : Pour chaque carré de 4 pixels, l'algorithme applique la transformation par ondelettes discrète. On commence par stocker les valeurs RGB des 4 pixels dans un tableau. Nous allons, pour l'exemple, utiliser les 4 pixels mis en valeur sur la figure 13. Le tableau créé est montré par la figure 14.

I	R		R G		В	}
171	147	137	109	109	86	
169	140	135	102	107	79	

FIGURE 14 – Tableau créé par l'algorithme

L'algorithme remplace ensuite les valeurs des colonnes de gauche de chaque couleur par la moyenne de chaque ligne et les valeurs des colonnes de droite par la différence divisée par deux. Ce qui nous donne le tableau de la figure 15. Les coefficients d'ondelette sont surlignés.

R	R		R G			В	
160	11	123	14	97.5	11.5		
154.5	14.5	118.5	16.5	93	14		

Figure 15 – Tableau après l'étape 1

Enfin, l'algorithme remplace la case en haut à gauche de chaque couleur par la moyenne des lignes et la case en bas à gauche par la différence divisée par deux. Le résultat est montré par la figure 16.

R	R		R G		В	
157.25	11	120.75	<mark>14</mark>	95.25	11.5	
2.75	14.5	2.25	16.5	2.25	14	

FIGURE 16 – Tableau après l'étape 2

Compression et synthèse: Après la phase d'analyse vient la phase de compression. On va supprimer les coefficients d'ondelettes inférieurs à un certain seuil. Pour l'exemple, nous allons choisir un seuil de 12.

Après compression, le tableau est celui de la figure 17.

R		G		В	
157.25	0	120.75	14	95.25	0
0	14.5	0	16.5	0	14

Figure 17 – Tableau après compression

Ensuite, l'algorithme reconstitue l'image avec les coefficients restants. On effectue d'abord pour la colonne de gauche de chaque couleur une addition pour retrouver le coefficient du haut, et une soustraction pour le coefficient du bas.

Ce qui nous donne le tableau de la figure 18. Puisque les coefficients étaient égaux à 0, les pixels ne sont pas changés.

R		G		В	
157.25	0	120.75	14	95.25	0
157.25	14.5	120.75	16.5	95.25	14

FIGURE 18 – Tableau après synthèse sur les colonnes

L'algorithme effectue ensuite les mêmes opérations sur les lignes. Le résultat est donné par la figure $19\,$

I	R		R G		В	
157.25	157.25	134.75	106.75	95.25	95.25	
171.75	143	137.25	104.25	109.25	81.25	

Figure 19 – Tableau après synthèse sur les lignes

Enfin, on arrondit les valeurs à l'entier le plus proche. Le tableau final est donné par la figure 20. La figure 21 montre une comparaison entre l'état des pixels avant traitement, et l'état des pixels après.

	R		G		В	
	157	157	135	107	95	95
Γ	172	143	137	104	109	81

Figure 20 – Tableau après synthèse sur les lignes



Figure 21 – Pixels avant et après traitement

Les pixels peuvent sembler réellement différents après traitement, mais la valeur moyenne des couleurs est conservée, ce qui, au final, donnera le même rendu quand les pixels seront à leur taille normale.

6.4.2 Coût et Performance

Nous avons été curieux de voir les performances de l'algorithme fasthaar.

Coût en mémoire: Cet algorithme est peu coûteux en mémoire, par rapport à la version matricielle. En effet, ce dernier devait stocker plusieurs matrices contenant l'image, les coefficients d'ondelettes, les différentes couleurs, etc. fasthaar, quant à lui, ne stocke que l'image et les valeurs de 4 pixels. Un pixel est un tuple contenant 3 entiers codés sur 8 bits (= 1 octet).

Soient L et l la longueur et la largeur de l'image à traiter. La place de l'algorithme fasthaar en mémoire est donc de $3 \times l \times L + 4 \times 3$ octets.

Coût temporel : Vu le principe de fonctionnement de fasthaar, on peut deviner que celui-ci a un coût en $O(l \cdot L)$ (ou $O(n^2)$ pour une image carrée de côté n). Nous avons créé un fichier bench.py servant à mesurer le temps que prend l'algorithme à traiter des images de différentes tailles. L'algorithme génère une image d'une taille donnée avec des pixels aléatoires puis lui applique fasthaar en chronométrant.

La figure 22 représente le temps de traitement d'une image (en secondes) en fonction de sa taille (pixels d'un côté divisé par 2). On vérifie donc que le coût est bien quadratique.

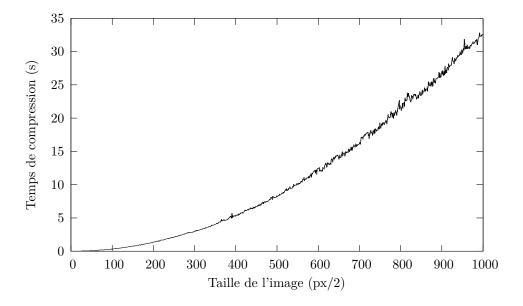


Figure 22 – Coût temporel de l'algorithme fasthaar en fonction de la taille de l'image

6.5 Transferts et échanges d'images par le réseau

Nous avons créé un programme serveur/client permettant de transférer des images et des coefficients d'ondelette par le réseau.

6.5.1 But du programme

Ce programme permet de stocker les coefficients d'ondelette d'une image sur un serveur distant pour ensuite ne garder sur la machine locale que les coefficients d'approximation (c-à-d l'image réduite de moitié sur chaque dimension). Ainsi une version légère de l'image est gardée pour que l'on puisse toujours savoir quelle image nous voulons (thumbnail), mais celle-ci occupe 4 fois moins de place en mémoire. Lorsque l'utilisateur veut afficher l'image en grandeur réelle, la machine locale demande les coefficients d'ondelette au serveur et reconstitue l'image de départ.

Ceci peut être très utile, par exemple dans le cas d'un périphérique de stockage amovible de taille réduite, tel qu'une clef USB - on peut ainsi stocker 4 fois plus d'images pour la même capacité.

6.5.2 Processus d'archivage

Étape 1 Le client ouvre l'image à stocker et encode les pixels, ainsi que les dimensions de l'image en binaire, puis envoie ces données au serveur par des sockets TCP. Chaque pixel de l'image occupe 3 bits, donc, si L et l sont les dimensions de l'image, le client doit envoyer $3 \cdot l \cdot L + 2$ octets au serveur.

Étape 2 Le serveur ouvre l'image qu'il vient de réceptionner pour la compresser et stocker les coefficients d'ondelette. Il applique pour cela une version modifiée de fasthaar qui ne garde que les coefficients d'ondelette et les encode en binaire grâce à struct pour les enregistrer dans un fichier.

Étape 3 Le client reçoit un signal de la part du serveur indiquant si oui ou non le tranfert et la compression se sont bien déroulés. Si c'est le cas, le client crée une nouvelle image, de dimensions $\frac{L}{2}$ et $\frac{1}{2}$ et la remplit avec la moyenne des carrés de 4 pixels de l'image de départ (coefficients d'approximation).

La figure 23 montre le processus d'archivage.

6.5.3 Processus de restauration

Étape 1 Le client crée une image à partir de celle qui avait été stockée en doublant ses dimensions, ainsi, chaque pixel devient un carré de 4 pixels.

Étape 2 Le client demande les coefficients d'ondelette au serveur en spécifiant le nom de l'image. Le serveur lit le fichier qui contient les coefficients qu'il avait enregistrés et envoie directement les données au client.

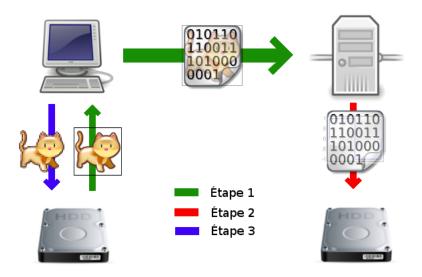


FIGURE 23 – Processus d'archivage

Étape 3 Le client décode les données binaires reçues et opère la transformation inverse en remplaçant les pixels de chaque carré par les valeurs qu'il obtient. Ensuite, il peut afficher l'image ou la stocker.

La figure 24 illustre ce processus

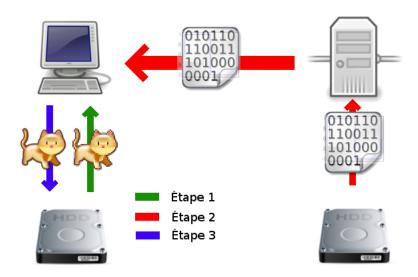


FIGURE 24 – Processus de restauration

7 Description du code

Ce qui suit est une description du code de tous nos programmes.

7.1 Le fichier ondelettes.py

Dans ce fichier, nous définissons des classes qui permettent le traitement des images. Il peut très bien être utilisé tout seul (sans l'interface graphique).

7.1.1 La classe Matrice

Au lieu d'utiliser la classe Matrice du module numpy, nous avons préféré créer la notre. En effet, nous n'avons pas besoin de toutes les fonctions qu'elle offre. Aussi, nous voulions faire un maximum de choses nous-mêmes.

La fonction init Cette fonction prend en argument la taille de la matrice et le premier élément qu'elle doit contenir pour ensuite créer un tableau de tableaux contenant ce premier élément. Elle enregistre aussi les dimensions de la matrice dans l'objet créé.

La fonction transpose Comme son nom l'indique, elle transforme la matrice en sa transposée. Elle est utilisée lors de la transformation par ondelettes de Haar.

La fonction add Elle permet l'addition de matrices. La matrice sur laquelle est appelée la fonction est replacée par le résultat de l'addition. Elle n'est pas utilisée dans ce programme, mais pour que notre classe soit réutilisable dans d'autres projets, il fallait qu'elle soit créée.

La fonction multiply Cette fonction est analogue à la fonction add pour la multiplication.

La fonction copy Cette fonction transorme la matrice en celle qui est passée en argument.

La fonction update Cette fonction met à jour les dimensions de la matrice si le tableau a changé de taille.

Les fonctions save et save1 Elles permettent de sauvegarder l'état de la matrice dans un tableau auxilliaire.

La fonction restore Elle remet en place le tableau sauvegardé par la fonction save.

7.1.2 La classe MatriceImage

Cette classe utilise la classe Matrice pour stocker une image afin de pouvoir travailler dessus. Elle contient également des fonctions de compression et d'enregistrement.

La fonction init Cette fonction prend en argument l'emplacement d'une image et la charge à l'aide de PIL. Elle crée puis remplit une Matrice avec les informations des pixels de l'image (cf. fonction fill).

La fonction fill Cette fonction stocke les pixels de l'image dans la Matrice.

Les fonctions grayscalemean et grayscalemeanmatrix Elles transforment l'image en nuances de gris en remplaçant chaque couleur de chaque pixel par la moyenne des trois composantes RGB du pixel. grayscalemean fait l'opération sur l'image directement alors que grayscalemeanmatrix la fait sur la Matrice de l'image.

Les fonctions getmatrixred, getmatrixgreen et getmatrixblue Créent des tableaux dans l'objet et les remplissent avec les composantes RGB (respectivement) de l'image. Cela permet de traiter chaque couleur séparément.

La fonction save Elle prend en argument une chaîne de caractère et sauvegarde l'image sous ce nom dans le dossier courant.

La fonction ondelette_haar Cette fonction prend en argument un tableau de valeurs et le nombre de récursions qu'elle doit faire. Elle renvoie le tableau des coefficients d'approximation ainsi que le tableau des coefficients d'ondelette.

Les fonctions getcolonne et getligne Ces fonctions servent à récupérer une liste contenant les données d'une colonne/d'une ligne, pour pouvoir ensuite être traitées par la fonction ondelette_haar.

La fonction setcolonne Elle permet de remettre une colonne dans une matrice après traitement.

Les fonctions apply_haar_lig et apply_haar_col Ces fonctions appliquent la transformation avec l'ondelette de haar à toutes les lignes/toutes les colonnes d'une matrice.

La fonction haar_grayscale Cette fonction convertit une image en nuances de gris, puis applique la transformation par ondelettes sur l'image. Elle l'applique d'abord sur les lignes, puis transpose la Matrice, puis la réapplique sur les lignes.

La fonction update Elle est similaire à celle qui a été décrite plus haut.

La fonction create_coef_matrix Elle crée les tableaux nécessaires à la mise en mémoire des coefficients d'ondelette de chaque couleur.

La fonction haar Elle a le même effet que la fonction haar_{}grayscale, mais elle s'applique aux 3 composantes de l'image.

La fonction makeimage Cette fonction crée une image à partir des matrices des coefficients d'approximation.

La fonction compression Cette fonction, une fois que les matrices de coefficients d'ondelette ont été créées, permet de supprimer les coefficients qui sont inférieurs au epsilon passé en paramètre.

Les fonctions syntheseligne et synthesecolonnes Ces fonctions appliquent la transformation inverse à l'image, à partir des coefficients d'approximation et des coefficients d'ondelette qui ont été conservés par la fonction compression.

La fonction clearimage Elle supprime toutes les données d'une image en la remplissant d'une couleur définie.

La fonction fasthaar Cette fonction permet d'appliquer la transformation par ondelettes sans passer par les matrices. Pour cela elle prend tous les «carrés» de 4 pixels d'une image et leur applique la transformation et la compression. Elle est plus rapide que les autres fonctions, mais l'inconvénient est que la récursivité n'est pas permise. Elle est donc utilisée pour compresser légèrement une image. Les résulats restent tout de même impressionnants puisqu'elle peut faire gagner jusqu'à 45% d'espace en seulement quelques secondes.

7.2 Le fichier ondelettesGUI.py

Ce fichier est l'interface graphique du programme, qui requiert le fichier ondelettes.py pour fonctionner. En effet, l'interface graphique n'est qu'une façade pour les fonctions qui ont été décrites plus haut.

7.2.1 La classe Appli

Cette classe représente la fenêtre principale de l'application.

La fonction init Cette fonction définit simplement l'instance de la fenêtre en appelant la fonction initUI décrite plus bas.

La fonction initUI Cette fonction crée tous les éléments de la fenêtre (le titre et les menus, entre autres).

La fonction askopenfilename Cette fonction ouvre une boîte de dialogue demandant quel fichier ouvrir. La boite de dialogue est incluse dans l'installation de Tkinter. Une fois que le fichier a été choisi, la fonction crée la zone où l'image sera affichée.

La fonction asksaveasfilename Cette fonction ouvre une boîte de dialogue demandant où enregistrer le fichier qui a été modifié.

Les fonctions askcompression et askcompression2 Elles servent à ouvrir une boîte de dialogue du type DialogScale (défini plus bas) pour demander à l'utilisateur le seuil de compression à utiliser lors de l'appel des fonctions compression ou compression2.

Les fonctions compression et compression2 Ces fonctions utilisent respectivement les fonctions haar et fasthaar de ondelettes.py pour réaliser la compression de l'image avec le seuil donné par les fonctions askcompression et askcompression2. L'ancienne image est ensuite effacée de l'écran et la nouvelle est affichée grâce à displayimage;

La fonction grayscale Elle utilise les fonctions de ondelettes.py pour convertir l'image en nuances de gris.

La fonction displayimage Elle crée une zone pour afficher la nouvelle image qui a été créée par compression, puis l'affiche dans cette zone.

La fonction on Exit Elle est appelée lors de la fermeture de l'application et est là pour être sûr que tout est fermé correctement.

7.2.2 La classe DialogScale

C'est la classe qui définit la boîte de dialogue de compression (Fig.12). Elle est construite sur la même base de fenêtre que la classe Appli.

La fonction initUI Cette fonction crée le texte de la boîte de dialogue, la réglette qui permet de choisir la compression, et le bouton «Ok».

La fonction on Scale Elle est appelée lorsque l'utilisateur modifie la position de la réglette. Elle stocke la position de celle-ci en mémoire.

La fonction ok Elle est appelée lorsque l'utilisateur clique sur le bouton «ok». Elle sauvegarde la valeur de la position de la réglette, puis ferme la boîte de dialogue.

7.2.3 La fonction main

Elle crée simplement une instance de la classe Appli et l'exécute.

7.3 Le fichier bench.py

Ce fichier a été utilisé pour le chronométrage de l'algorithme fasthaar, expliqué plus haut.

7.3.1 La fonction image_gen

Cette fonction crée une instance d'une image PIL dont la taille est passée en paramètre.

7.3.2 La fonction randomize

Elle prend en paramètre une image créée par image_gen, pour la remplir de pixels aléatoires. Afin d'être sûr que l'algorithme fasthaar fera des calculs.

7.3.3 La fonction bench_square

Cette fonction prend en argument un tableau de nombres qui vont servir à créer des images de tailles différentes avec image_gen, puis les remplir avec randomize et enfin chronométrer le traitement de celles-ci avec le module time de Python.

7.3.4 La fonction fasthaar

C'est la même que celle du fichier ondelettes.py sauf qu'elle n'a pas besoin de la classe ImageMatrice pour fonctionner.

7.3.5 La fonction main

Elle appelle la fonction bench_square sur un tableau de nombres allant de 1 à 1000 (pour des images de 2 à 2000 pixels de côté).

7.4 Le fichier serveur.py

Ce fichier est celui qui est exécuté en permanence sur le serveur, comme décrit à la page 29.

7.4.1 La fonction main

C'est la fonction principale du programme qui contient la boucle d'exécution du serveur. Elle commence par créer un socket qui va attendre un client sur le port 13337.

Lors de la connexion d'un client, le serveur entre dans la boucle d'exécution, qui tourne jusqu'à ce que le client envoie "stop" au serveur. À chaque fois que le

client envoie un message au serveur, ce dernier en analyse les premières lettres pour connaître la commande que le client veut exécuter, puis l'exécute.

7.4.2 La fonction recvImage

Cette fonction est exécutée quand le client envoie "sendimg" au serveur. Le serveur récupère les dimensions de l'image, puis se met en attente des pixels de l'image, qu'il réceptionne dans une chaîne de caractères qui fait office de buffer. La réception se termine quand le client envoie "end". Le serveur décode ensuite la chaîne de caractère pixel par pixel en la parcourant par morceaux de 3 bytes, et insère les pixels décodés dans une image aux dimensions égales à celles qui ont été envoyées. Enfin, il enregistre l'image et signale au client que l'opération s'est complétée avec succès.

7.4.3 La fonction fasthaar_srv

C'est une fonction qui ressemble à fasthaar du fichier ondelettes.py, mais elle ouvre elle même un image à partir du nom envoyé par le client. Ensuite elle opère la transformation par ondelettes discrète et sauvegarde ceux-ci après les avoir encodés en binaire, uniquement s'ils sont supérieurs au paramètre optionnel epsilon (fixé à 0 par défaut, pour garder des images entières). Une fois que la transformation est terminée, le serveur le signale au client.

7.4.4 La fonction sendCoef

Cette fonction est appelée quand le client veut reconstituer une image. Il envoie alors 'coef nom_image'. Le serveur ouvre le fichier qui contient les coefficients d'ondelette, et les envoie au client sans les décoder. Une fois que c'est terminé, le client envoie "ok" en binaire au serveur pour lui signaler que l'opération s'est bien déroulée.

7.5 Le fichier client.py

Ce fichier est exécuté par le l'utilisateur quand il veut demander quelque chose au serveur (soit demander le stockage d'une image, soit demander des coefficients). Celui-ci est appelé de cette façon :

./client.py [arguments:-rsd] image.jpg [optionnel : serveur]

7.5.1 La fonction main

Cette fonction a pour arguments ceux passés par l'utilisateur en ligne de commande. Ils peuvent être :

- r pour communiquer avec un serveur distant. Ce paramètre peut être omis pour établir la connection à un serveur local.
- s pour stocker une image. C'est à dire : envoi de l'image au serveur, compression de l'image par le serveur, enregistrement de l'image réduite par le client.

— d pour récupérer les coefficients d'ondelette d'une image et la reconstituer

Dans le cas de l'utilisation de la commande r, on peut utiliser un serveur autre que celui définit par défaut en en spécifiant l'adresse après le nom de l'image à traiter. Une fois que l'échange client/serveur est terminé, la fonction envoie "stop" au serveur, lui signifiant la fin de la connexion.

7.5.2 La fonction sendImage

Cette fonction est appelée lors de l'utilisation de la commande s, elle envoie au serveur "sendimg" suivi des dimensions du nom de l'image et de ses dimensions. Ensuite l'image est encodée en binaire puis envoyée au serveur. Le client signale ensuite que le transfert est terminé en envoyant "end" au serveur. Le client affiche ensuite la réponse du serveur.

7.5.3 La fonction askcompress

C'est la deuxième fonction appelée quand la commande s est utilisée. Elle demande au serveur de compresser l'image qui a été envoyée plus tôt, avec "compress" suivi du nom de l'image. Le client affiche ensuite la réponse du serveur.

7.5.4 La fonction storeImage

C'est la dernière fonction appelée quand la commande s est utilisée. Cette fonction crée une image dont les dimensions ont été divisées par deux (par rapport à l'image originale) et y copie les coefficients d'approximation. Cette image est très légère et peut être affichée.

7.5.5 La fonction askcoeff

Cette fonction est appelée lors de l'utilisation de la commande d. Elle demande au serveur d'envoyer les coefficients d'ondelette de l'image. La fonction décode ensuite les coefficients reçus, puis ouvre l'image réduite qui avait été enregistrée par storeImage. Le client crée une image de la taille de l'image originale, puis opère la transformation par ondelettes inverse. Après ça, le client enregistre l'image.

8 Conclusion

La théorie des ondelettes symbolise en quelque sorte l'évolution des sciences mathématiques induite par l'introduction de l'outil informatique.

Bien que l'analyse par les ondelettes soit encore loin de nous donner une réponse universelle et finale au problème de la représentation et du codage des signaux, elle se révèle être un outil mathématique particulièrement performant dans plusieurs domaines, comme l'aura très nettement montré notre implémentation informatique. D'ailleurs, nous aurons nous-mêmes pu exploiter la richesse des ondelettes dans le domaine de transferts-échanges de fichiers en proposant un service qui permet la compression d'images et leur affichage grâce à la connexion à un ordinateur distant.

9 Bibliographie, Liens et Remerciements

- http://www.cmi.univ-mrs.fr/~melot/Master2/TPsignal_PS.html
- Tous les fichiers .tex, .py de ce document : https://github.com/timosis/TIPE2013-2014
- L'interpréteur Python : http ://www.python.org/
- La librairie PIL pour Python: http://www.pythonware.com/products/pil/
- La licence Creative Commons BY-SA :
 - http://creativecommons.org/licenses/by-sa/3.0/
- Remerciements à : M. Petitjean

10 Annexes

Tout le code de ce projet est sous licence Creatice Commons BY-SA (voir p.38).

10.1 Fichier ondelettes.py

```
1
2
   # Name:
                    ondelettes.py
3
   # Purpose:
                    definition de classes de traitement d'image
4
   #
5
   \# Author:
                    Gaetan
6
   #
   \# Created:
7
                    10/07/2013
   # Copyright:
                    (c) Gaetan Bahl/Xavier Friederich 2013
9
                    CC-BY-SA
    \# \ Licence:
10
11
12
    import Image, math
13
   import time
14
15
    class Matrice:
16
17
18
        \mathbf{def} __init__(self,x,y,what):
19
             self.tableau = []
20
             self.x, self.y = x,y
21
             for i in range(self.x):
22
23
                 self.tableau.append([])
24
                 for j in range(self.y):
25
                     self.tableau[i].append(what)
26
27
        def transpose (self):
             self.tableau = [[row[i] for row in self.tableau] for i in
28
                 range(self.y)]
29
             self.x, self.y = self.y, self.x
30
31
        def add(self, matrice):
32
33
             for i in range(n):
34
                 for j in range(p):
35
                     self.tableau[i][j] += matrice.tableau[i][j]
36
37
        def multiply(self, matrice):
38
             for i in range(self.x):
39
40
                 for j in range(self.y):
41
                     somme = 0
42
                     for k in range(self.y):
43
                         somme += self.tableau[i][k]*matrice.tableau[k][
                              j ]
44
45
        def copy(self, matrice):
46
47
             for i in range(self.x):
```

```
48
                 for j in range(self.y):
49
                      self.tableau[i][j] = matrice.tableau[i][j]
50
51
        def update(self):
             self.x = len(self.tableau)
52
53
             self.y = len(self.tableau[0])
54
55
        def save(self):
             self.tableau2 = list(self.tableau)
56
57
        def save1(self):
58
             self.mat_orig = list(self.tableau)
59
60
        def restore(self):
61
62
             self.tableau = list(self.mat_orig)
63
64
    class MatriceImage():
65
        def __init__(self, lienimage):
66
67
             self.lienimage = lienimage
68
             self.image = Image.open(lienimage)
69
             self.pix = self.image.load()
70
             self.sizex, self.sizey = self.image.size
71
             self.matrice = Matrice(self.sizex, self.sizey, self.pix[0,0])
72
             self.fill()
73
74
        def fill (self):
75
             for i in range(self.sizex):
76
                 for j in range (self.sizey):
77
                      self.matrice.tableau[i][j] = self.pix[i,j]
78
79
        def grayscalemean (self):
80
             for i in range(self.sizex):
81
                 for j in range(self.sizey):
82
                      mean = (self.pix[i,j][0] + self.pix[i,j][1] + self.
                          pix[i,j][2])/3
                      self.pix[i,j] = (mean, mean, mean)
83
84
85
        def grayscalemeanmatrix (self):
86
             self.matrixgray = Matrice(self.sizex, self.sizey,0)
87
             for i in range (self.sizex):
88
                 for j in range(self.sizey):
                      mean \, = \, \left(\, s\,elf\,.\,pix\,[\,i\,\,,j\,\,]\,[\,0\,] \,\, + \,\, s\,elf\,.\,pix\,[\,i\,\,,j\,\,]\,[\,1\,] \,\, + \,\, s\,elf\,.
89
                          pix[i,j][2])/3
90
                      self.matrixgray.tableau[i][j] = mean
91
92
        def getmatrixred(self):
             self.matrixred = Matrice(self.sizex, self.sizey, self.pix
93
                  [0,0][0]
94
             for i in range (self.sizex):
95
                 for j in range(self.sizey):
                      self.matrixred.tableau[i][j] = self.matrice.tableau
96
                          [i][j][0]
97
        def getmatrixblue(self):
98
99
             self.matrixblue = Matrice(self.sizex, self.sizey, self.pix
                 [0,0][2]
```

```
100
              for i in range (self.sizex):
101
                  for j in range (self.sizey):
102
                       self.matrixblue.tableau[i][j] = self.matrice.
                           tableau [ i ] [ j ] [ 2 ]
103
104
         def getmatrixgreen (self):
              self.matrixgreen = Matrice(self.sizex, self.sizey, self.pix
105
                  [0,0][1]
106
              for i in range(self.sizex):
107
                  for j in range(self.sizey):
108
                       self.matrixgreen.tableau[i][j] = self.matrice.
                           tableau [ i ] [ j ] [ 1 ]
109
         def save (self, nom):
110
              self.image.save(nom)
111
112
113
         def ondelette_haar(self,tableau_valeurs,ordre):
114
             longueur = len(tableau_valeurs)
115
              coeff_approx, coeff_ondelettes = [],[]
116
              for i in range(longueur/2):
117
                  {\tt coeff\_approx.append((tableau\_valeurs[2*i] +}
118
                      tableau_valeurs[2*i+1])/2)
119
                  coeff_ondelettes.append((tableau_valeurs[2*i] -
                      tableau_valeurs[2*i+1])/2
120
121
              if ordre = 1:
122
                  return coeff_approx, coeff_ondelettes
123
              else:
124
                  return ondelette_haar(coeff_approx, ordre -1),
                      coeff_ondelettes
125
126
         def getcolonne (self, tab, num):
127
              col = []
128
              for i in range(len(tab)):
                  \verb"col.append" (\verb"tab" ["i"]" ["num"]")
129
130
             return col
131
132
         def setcolonne(self, matrice, tab, num):
133
              for i in range(len(tab)):
134
                  matrice [num][i] = tab[i]
135
         def getligne (self, tab, num):
136
137
             return tab [num]
138
139
         def apply_haar_lig(self, matrice, chiffre):
140
              for i in range(len(matrice)):
                  matrice[i] = self.ondelette_haar(matrice[i],1)[chiffre]
141
142
143
         def apply_haar_col(self, matrice):
              for i in range(len(matrice[0])):
144
                  col = self.getcolonne(matrice,i)
145
146
                  col = self.ondelette\_haar(col,1)[0]
147
                  self.setcolonne(matrice, col, i)
148
149
         def makeimagegray (self, matriceimage):
150
              matriceimage.update()
```

```
151
             im = Image.new("RGB", (matriceimage.x, matriceimage.y), "
                 white")
             pix = im.load()
152
153
154
             for i in range(matriceimage.x):
155
                 for j in range(matriceimage.y):
                      pix[i,j] = (int(matriceimage.tableau[i][j]), int(
156
                          matriceimage.tableau[i][j]), int(matriceimage.
                          tableau[i][j]))
157
             return im
158
159
         def haar_grayscale(self):
160
             self.grayscalemeanmatrix()
161
162
             self.apply_haar_lig(self.matrixgray.tableau,0)
163
             self.matrixgray.update()
             self.matrixgray.transpose()
164
165
             self.matrixgray.update()
             self.apply_haar_lig(self.matrixgray.tableau,0)
166
167
             self.matrixgray.update()
168
             self.matrixgray.transpose()
             self.imagehaargray = self.makeimagegray(self.matrixgray)
169
170
171
         def update(self):
172
             self.sizex = matrice.x
             self.sizey = matrice.y
173
174
175
         def create_coef_matrix(self):
             self.matrixcoefr = Matrice(self.matrixred.x,self.matrixred.
176
                 y, 0)
             self.matrixcoefg = Matrice(self.matrixred.x,self.matrixred.
177
178
             self.matrixcoefb = Matrice(self.matrixred.x,self.matrixred.
                 y,0)
179
             self.matrixcoefr.copy(self.matrixred)
             self.matrixcoefg.copy(self.matrixgreen)
180
181
             self.matrixcoefb.copy(self.matrixblue)
182
183
184
         def haar(self):
185
186
             for i in [self.matrixred, self.matrixgreen, self.matrixblue]:
187
                 self.apply_haar_lig(i.tableau,0)
188
                 i.update()
189
                 i.save()
190
                 i.transpose()
191
                 i.update()
                 self.apply_haar_lig(i.tableau,0)
192
193
                 i.update()
194
                 i.transpose()
195
             for i in [self.matrixcoefr, self.matrixcoefg, self.
196
                 matrixcoefb ]:
197
                 i.save1()
                  self.apply_haar_lig(i.tableau,1)
198
199
                 i.update()
200
                 i.save()
```

```
201
                                                 i.update()
202
                                                 i.restore()
203
                                                 self.apply_haar_lig(i.tableau,0)
204
                                                 i.update()
205
                                                 i.transpose()
206
                                                 i.update()
                                                 self.apply_haar_lig(i.tableau,1)
207
208
                                                 i.update()
209
                                                 i.transpose()
210
211
212
213
                         def makeimage (self):
                                    im = Image.new("RGB", (self.matrixred.x, self.matrixred.y),
214
                                                   "white")
215
                                    pix = im.load()
216
217
                                     for i in range(self.matrixred.x):
218
                                                 for j in range(self.matrixred.y):
                                                            pix[i,j] = (int(self.matrixred.tableau[i][j]),int(
219
                                                                         self.matrixgreen.tableau[i][j]),int(self.
                                                                        matrixblue.tableau[i][j]))
220
                                    return im
221
222
                         def compression(self, epsilon):
223
                                     for tab in [self.matrixcoefr.tableau, self.matrixcoefg.
                                                tableau, self.matrixcoefb.tableau]:
224
                                                 for i in tab:
225
                                                            for j in range(len(i)):
226
                                                                         if \ abs(i[j]) < epsilon:\\
227
                                                                                    i [j] = 0
228
229
                                     for tab in [self.matrixcoefr.tableau2, self.matrixcoefg.
                                                tableau2, self.matrixcoefb.tableau2]:
230
                                                 for i in tab:
231
                                                            for j in range(len(i)):
232
                                                                        if \ abs(i[j]) < epsilon: \\
233
                                                                                    i [j] = 0
234
235
                         def syntheselignes (self):
236
                                     for i in range (self.sizex/2):
237
                                                 for j in range (self.sizey/2):
                                                            self.pix[2*i,2*j] = (int(self.matrixred.tableau[i][
238
                                                                        \label{eq:condition} j\,]\,\,+\,\,self\,.\,matrixcoefr\,.\,tableau\,[\,i\,][\,j\,])\,\,,\,\,int\,(\,self\,.
                                                                        matrixgreen.tableau[i][j] + self.matrixcoefg.
                                                                        tableau[i][j]), int(self.matrixblue.tableau[i
                                                                        [[j] + self.matrixcoefb.tableau[i][j]))
239
                                                             self.pix[2*i+1,2*j] = (int(self.matrixred.tableau[i])
                                                                        \label{eq:condition} \end{substructure} \begin{substructure}[t]{0.8\textwidth} \put(0.8\textwidth){0.8\textwidth} \put(0.8\textwidth){0.8\textw
                                                                         self.matrixgreen.tableau[i][j] - self.
                                                                        matrixcoefg.tableau[i][j]), int(self.
                                                                        matrixblue.tableau[i][j] - self.matrixcoefb.
                                                                        tableau[i][j]))
240
                         def synthesecolonnes (self):
241
242
243
                                     for y in range(len(self.matrixcoefr.tableau2[0])):
```

```
244
245
                    for x in range(len(self.matrixcoefr.tableau2)):
246
247
                         self.pix[x,2*y], self.pix[x,2*y+1] = (int(self.
                              pix[x,2*y][0] + self.matrixcoefr.tableau2[x][y]
                              ]), int(self.pix[x,2*y ][1] + self.matrixcoefg.
                              tableau2[x][y]), int(self.pix[x,2*y][2] + self
                              . matrixcoefb.tableau2[x][y])),(int(self.pix[x
                              ,2*y \ ][0] - self.matrixcoefr.tableau2[x][y]),
                              int \, (\, self \, . \, pix \, [\, x \, , 2 \, * \, y \, ] \, [\, 1\, ] \, - \, self \, . \, matrix coefg \, .
                              tableau2[x][y]), int(self.pix[x,2*y][2] - self
                              . matrixcoefb.tableau2[x][y]))
248
          \mathbf{def} clearimage(self):
249
250
               for i in range(self.sizex):
251
                    for j in range(self.sizey):
252
                         self.pix[i,j] = (255,0,0)
253
254
          def fasthaar (self, epsilon, xa, xb, ya, yb):
255
256
               for x in range (xa/2,xb/2):
257
258
                    for y in range (ya/2, yb/2):
259
                         #copier les 4 pixels dans un carre
260
261
                         carres = []
262
263
                         for i in range (3):
264
                              \texttt{carres.append( [self.pix[2*x,2*y][i],self.}
                                   \begin{array}{l} \text{pix} \left[ 2*x, 2*y + 1 \right] [\text{ i}] \quad \text{, [ self.pix} \left[ 2*x + 1, 2*y \right] [\text{ i}], \text{ self.pix} \left[ 2*x + 1, 2*y + 1 \right] [\text{ i}]]) \end{array}
265
266
                         ##ANALYSE
267
                         ondlhaut = [(carres[i][0][0] - carres[i][1][0])/2
                              for i in range (3)
                         ondlbas = [(carres[i][0][1] - carres[i][1][1])/2
268
                              for i in range (3)
269
270
                         for i in range (3):
                              carres[i][0][0] = (carres[i][0][0] + carres[i]
271
                                   [1][0])/2
272
                              carres[i][0][1] = (carres[i][0][1] + carres[i]
                                   [1][1])/2
273
274
                         ondlmix = [(carres[i][0][0] - carres[i][0][1])/2
                              for i in range (3)]
275
276
                         for i in range (3):
                              carres [i][0][0] = (carres [i][0][0] + carres [i]
277
                                   [0][1])/2
278
279
                         ##SYNTHESE
                         for i in range (3):
280
                              if abs(ondlmix[i]) < epsilon:</pre>
281
                                   carres[i][0][1] = carres[i][0][0]
282
283
                              else:
```

```
284
                                      carres\,[\,i\,]\,[\,0\,]\,[\,1\,]\,\,=\,\,carres\,[\,i\,]\,[\,0\,]\,[\,0\,]\,\,-\,\,ondlmix
                                           [ i ]
                                      carres \, [\, i\, ] \, [\, 0\, ] \, [\, 0\, ] \, = \, carres \, [\, i\, ] \, [\, 0\, ] \, [\, 0\, ] \, + \, ondlmix
285
                                           [ i ]
286
                                \begin{array}{ll} \textbf{if} & abs(ondlhaut[i]) < epsilon: \\ & carres[i][1][0] = carres[i][0][0] \end{array}
287
288
289
                                else:
                                      carres[i][1][0] = carres[i][0][0] -
290
                                           ondlhaut [i]
                                      carres[i][0][0] = carres[i][0][0] +
291
                                           ondlhaut [i]
292
                                if abs(ondlbas[i]) < epsilon:</pre>
293
294
                                     carres[i][1][1] = carres[i][0][1]
295
                                      carres[i][1][1] = carres[i][0][1] - ondlbas
296
                                      carres[i][0][1] = carres[i][0][1] + ondlbas
297
                                           [ i ]
298
                           for i in [2*x, 2*x+1]:
299
300
                                for j in [2*y, 2*y+1]:
                                      self.pix[i,j] = (carres[0][i-2*x][j-2*y],
301
                                           carres [1] [i-2*x] [j-2*y], carres [2] [i-2*x
                                           ][j-2*y])
302
303
304
305
     def main():
306
           image = MatriceImage("chat.jpg")
307
308
           start = time.time()
309
310
           image.fasthaar(2,0,image.sizex,0,image.sizey)
311
312
           end = time.time()
313
           print end - start
314
           image.image.save("chat_compress.jpg", 'JPEG', quality = 100)
315
      if __name__ == '__main__':
316
317
           main()
```

10.2 Fichier ondelettesGUI.py

```
1
   \# Name:
2
                    ondelettes GUI.py
3
   # Purpose:
                    interface graphique du TIPE sur les ondelettes
   #
4
5
   \# Author:
                    Gaetan Bahl
6
   #
   \# Created:
7
                    08/08/2013
   # Copyright:
                    (c) Gaetan Bahl 2013
9
   \# \ Licence:
                    CC-BY-SA
10
   #
```

```
11
12
    \mathbf{from} \ \ \mathrm{Tkinter} \ \ \mathbf{import} \ \ *
   import tkFileDialog, ImageTk
13
    from ondelettes import *
    from ttk import Frame, Style
15
16
    from Tkconstants import *
17
    from subprocess import call
18
19
20
    class Appli (Frame):
21
22
        def __init__(self , parent):
23
            Frame. __init__ (self, parent)
24
25
             self.parent = parent
26
             self.initUI()
27
        def initUI(self):
28
29
30
             self.parent.title("Ondelettes_GUI")
31
             self.pack(fill=BOTH, expand=1)
32
            menubar = Menu(self.parent)
33
             self.parent.config(menu=menubar)
34
35
             fileMenu = Menu(menubar)
             fileMenu.add_command(label="Ouvrir", command=self.
36
                 askopenfilename)
37
             fileMenu.add_command(label="Enregistrer", command=self.
                 asksaveasfilename)
             fileMenu.add_command(label="Exit", command=self.onExit)
38
             file Menu.add\_command (\ label="Send\_to\_Server"\ ,\ command=self\ .
39
                 send)
40
            menubar.add_cascade(label="Fichier", menu=fileMenu)
41
42
            editMenu = Menu(menubar)
            editMenu.add_command(label="Nuances_de_gris", command=self.
43
                 grayscale)
44
            editMenu.add_command(label="Compresser", command=self.
                 askcompression)
45
            editMenu.add_command(label="Compresser_(new)", command=self
                 . askcompression2)
46
            editMenu.add_command(label="Resolution_1/2", command=self.
                 onExit)
47
            menubar.add_cascade(label="Edition", menu=editMenu)
48
            Style().configure("TFrame", background="#FFF")
49
50
        def askopenfilename (self):
51
52
             filename = tkFileDialog.askopenfilename(defaultextension =
53
                 "jpg")
             self.filename = filename
54
             self.matriceimage = MatriceImage(filename)
55
56
             self.image = self.matriceimage.image
57
             self.imgtk = ImageTk.PhotoImage(self.image)
58
             self.labelimg = Label(self,image=self.imgtk)
59
             self.labelimg.image = self.imgtk
```

```
60
                                  self.labelimg.place(x = 0,y=0)
  61
                                  self.labelimg.pack()
  62
  63
                                  \verb|self.parent.geometry| (\verb|str(self.matrice| image.sizex+5) + "x" + \verb|str(self.matrice| image.sizex+5) + "x" + str(self.matrice| image.sizex+5) + 
  64
                                            (self.matriceimage.sizey+5)+"+100+300")
  65
  66
                       def asksaveasfilename(self):
  67
                                  filename = tkFileDialog.asksaveasfilename(defaultextension
  68
                                            = "jpg")
  69
  70
                                  self.image.save(filename, 'JPEG', quality = 100)
  71
  72
                       def askcompression(self):
  73
                                  global compress
                                  fen = Tk()
  74
                                  fen.geometry("300x100+300+300")
  75
                                  box = DialogScale(fen)
  76
  77
                                  fen.mainloop()
  78
                                  fen.destroy()
  79
                                  self.compression()
  80
  81
                       def askcompression2(self):
                                  global compress
  82
                                  fen = Tk()
  83
                                  fen.geometry("300x100+300+300")
  84
  85
                                  box = DialogScale (fen)
  86
                                  fen.mainloop()
  87
                                  fen.destroy()
                                  self.compression2()
  88
  89
  90
                       def compression (self):
  91
  92
                                  self.matriceimage.getmatrixblue()
  93
                                  self.matriceimage.getmatrixgreen()
  94
                                  self.matriceimage.getmatrixred()
  95
                                  self.matriceimage.create_coef_matrix()
  96
                                  self.matriceimage.haar()
  97
                                  self.matriceimage.compression(compress)
                                  self.matriceimage.syntheselignes()
  98
  99
                                  self.matriceimage.synthesecolonnes()
100
                                  self.labelimg.destroy()
101
102
                                  self.displayimage()
103
104
                       def compression2(self):
105
106
                                  self.matriceimage.fasthaar(compress, 0, self.matriceimage.
107
                                            sizex, 0, self.matriceimage.sizey)
108
                                  self.labelimg.destroy()
109
110
                                  self.displayimage()
111
112
113
                      def grayscale (self):
```

```
114
             self.matriceimage.grayscalemeanmatrix()
115
             self.image = self.matriceimage.makeimagegray(self.
                 matriceimage.matrixgray)
116
             self.matriceimage.image = self.matriceimage.makeimagegray(
                 self.matriceimage.matrixgray)
117
             self.labelimg.destroy()
118
119
             self.displayimage()
120
121
         def displayimage (self):
122
             self.imgtk = ImageTk.PhotoImage(self.matriceimage.image)
             self.labelimg = Label(self,image=self.imgtk)
123
124
             self.labelimg.image = self.imgtk
             self.labelimg.place(x = 0,y=0)
125
126
             self.labelimg.pack()
127
             self.update()
128
129
             def send(self):
                      call(["./client.py", "sr", self.filename])
130
131
132
133
134
         def onExit(self):
135
             self.quit()
136
137
138
     class DialogScale (Frame):
139
         def __init__(self , parent):
             Frame. __init__ (self, parent)
140
141
142
             self.parent = parent
143
             self.initUI()
144
         def initUI(self):
145
146
             self.parent.title("Compression")
147
             self.style = Style()
148
             self.style.theme_use("default")
149
150
151
             self.pack(fill=BOTH, expand=1)
152
153
             scale = Scale(self, from_=0, to=255,command=self.onScale,
                 orient= HORIZONTAL)
154
             scale.place(x=90, y=20)
155
156
157
             self.label2 = Label(self, text="Choisissez_un_niveau_de_
                 compression")
158
             self.label2.place(x=52, y=0)
             self.quitButton = Button(self, text="___Ok___",command=
159
                 self.ok)
160
             self.quitButton.place(x=120, y=65)
161
162
         def on Scale (self, val):
163
             self.variable = int(val)
164
165
```

```
166
          def ok(self):
167
               global compress
168
               compress = self.variable
169
               self.quit()
170
171
172
     def main():
173
174
          root = Tk()
          root.geometry("250x250+300+300")
175
176
          app = Appli(root)
177
          \verb"root.mainloop"()
178
179
     if \ \_\texttt{name}\_\_ == \ '\_\texttt{main}\_\_':
180
181
          main()
```

10.3 Fichier bench.py

```
#
1
    # Name:
                    bench.py
 2
3
                    benchmarking d'algorithmes
    # Purpose:
    #
 4
 5
   # Author:
                    Gaetan\ Bahl
6
    #
 7
                    19/08/2013
    \# Created:
 8
    \# Copyright:
                    (c) Gaetan Bahl 2013
                    CC-BY-SA
9
    # Licence:
10
11
12
    import Image
13
14
    import time
    import random
16
    from ondelettes import *
17
18
19
    \mathbf{def} image_gen(x):
        im = Image.new("RGB", (x, x), "white")
20
21
        return im
22
23
24
    def randomize(pix, x):
25
        for i in range(x):
26
            for j in range(x):
27
                 pix[i, j] = (random.randrange(255), random.randrange
                     (255),
28
                  random.randrange(255))
29
30
31
    def bench_square(ran):
32
33
        for i in ran:
            image = image_gen(2 * i)
34
35
            pix = image.load()
```

```
36
              randomize (pix, 2 * i)
37
              start = time.time()
38
              fasthaar (pix, 0, 0, 2 * i, 0, 2 * i)
39
              end = time.time()
              print str(i) + " " + str(end - start)
40
41
42
43
    def fasthaar (pix, epsilon, xa, xb, ya, yb):
44
         for x in range(xa / 2, xb / 2):
45
46
              for y in range (ya / 2, yb / 2):
47
48
49
                  carres = []
50
51
                  for i in range(3):
                       carres.append([[pix[2 * x, 2 * y][i], pix[2 * x, 2
52
                            * y + 1][i],
53
                             [pix[2 * x + 1, 2 * y][i], pix[2 * x + 1, 2 *
                                 y + 1][i]])
54
                  ondlhaut = [(carres[i][0][0] - carres[i][1][0]) / 2
55
56
                   for i in range(3)]
                  ondlbas = [(carres[i][0][1] - carres[i][1][1]) / 2
57
58
                   for i in range(3)]
59
60
                  for i in range (3):
                       carres[i][0][0] = (carres[i][0][0] + carres[i][0][0]
61
                            ][1][0]) / 2
                       carres[i][0][1] = (carres[i][0][1] + carres[i][0][1]
62
                            ][1][1]) / 2
63
                  ondlmix = [(carres[i][0][0] - carres[i][0][1]) / 2
64
                     for i in range (3)]
65
66
67
                  for i in range(3):
                       carres\,[\,i\,]\,[\,0\,]\,[\,0\,]\,=\,(\,carres\,[\,i\,]\,[\,0\,]\,[\,0\,]\,+\,carres\,[\,i\,]\,[\,0\,]\,[\,0\,]\,+\,carres\,[\,i\,]\,[\,0\,]\,[\,0\,]\,+\,carres\,[\,i\,]\,[\,0\,]\,[\,0\,]\,
68
                            ][0][1]) / 2
69
70
                  for i in range (3):
                       if abs(ondlmix[i]) < epsilon:</pre>
71
72
                            carres[i][0][1] = carres[i][0][0]
73
                       else:
74
                            carres[i][0][1] = carres[i][0][0] - ondlmix[i]
75
                            carres[i][0][0] = carres[i][0][0] + ondlmix[i]
76
                       if abs(ondlhaut[i]) < epsilon:</pre>
77
                            carres[i][1][0] = carres[i][0][0]
78
79
                       else:
                            carres[i][1][0] = carres[i][0][0] - ondlhaut[i]
80
                            carres[i][0][0] = carres[i][0][0] + ondlhaut[i]
81
82
83
                       if abs(ondlbas[i]) < epsilon:</pre>
                            carres[i][1][1] = carres[i][0][1]
84
85
86
                            carres[i][1][1] = carres[i][0][1] - ondlbas[i]
87
                            carres[i][0][1] = carres[i][0][1] + ondlbas[i]
```

```
88
89
                 for i in [2 * x, 2 * x + 1]:
                     for j in [2 * y, 2 * y + 1]:
90
                          pix[i, j] = (carres[0][i - 2 * x][j - 2 * y],
91
                           carres [1][i - 2 * x][j - 2 * y],
92
93
                           carres [2][i - 2 * x][j - 2 * y]
94
95
96
    def main():
97
         bench_square(range(1,1000))
98
99
100
    if __name__ == '__main__':
101
        main()
```

10.4 Fichier serveur.py

```
\#!/usr/bin/python2
 1
 2
    # Name:
 3
                      serveur.py
    # Purpose:
                      serveur du TIPE sur les ondelettes
 4
 5
    #
 6
    \# Author:
                      Gaetan \ Bahl
    ۱#
 7
                      20/08/2013
    # Created:
 9
    \# Copyright:
                      (c) Gaetan Bahl 2013
                      CC-BY-SA
10
    # Licence:
    #
11
12
13
14
    import socket
15
    import Image
16
    import time
    import struct
17
18
19
20
21
    \mathbf{def} recvImage(conn, msg):
22
         title = msg.split(', ', ')
         sizex , sizey = int(title[1]) ,int(title[2])
image = Image.new("RGB", (sizex , sizey), "white")
23
24
25
         pix = image.load()
         conn.send(b"ok")
msg, img = "", ""
26
27
         unpacker = struct.Struct("BBB")
28
29
         while msg.endswith("end") == False:
30
             img += msg
31
             msg = conn.recv(3)
32
33
34
         print "pixels_recus"
35
36
         for i in range(sizex):
37
              for j in range(sizey):
38
                  pixel = unpacker.unpack(img[(i*sizey + j)*unpacker.size
                       :(i*sizey + j + 1)*unpacker.size])
```

```
pix\,[\,i\,\,,\  \, j\,]\,\,=\,\,(\,int\,(\,pixel\,[\,0\,]\,)\,\,,\  \, int\,(\,pixel\,[\,1\,]\,)\,\,,\  \, int\,(\,pixel\,[\,1\,]\,)
39
40
41
        print "image_created"
42
43
        image.save("srv" + title[3], 'JPEG', quality = 100)
        print "image_enregistree
44
45
        conn.send(b'saved_image')
46
47
48
    def fasthaar_srv(socket, msg, epsilon=0):
49
         t = msg.split(' - ')
        image = Image.open(t[1])
50
        pix = image.load()
51
52
53
         fichier = open("coef/" + t[1][:-4] + ".odl", 'wb')
54
        sizex , sizey = image.size
55
56
57
        print "compression_en_cours"
58
        for x in range (sizex/2):
             for y in range(sizey/2):
59
60
61
                 carres = []
62
                  for i in range (3):
63
                      carres.append([[pix[2 * x, 2 * y][i], pix[2 * x, 2
64
                           * y + 1][i]],
65
                            [pix[2*x+1, 2*y][i], pix[2*x+1, 2*
                                y + 1][i]])
66
67
                 ondlhaut = [(carres[i][0][0] - carres[i][1][0]) / 2
68
                  for i in range (3)
69
                  ondlbas = [(carres[i][0][1] - carres[i][1][1]) / 2
70
                  for i in range(3)]
71
72
                 for i in range (3):
73
                      carres[i][0][0] = (carres[i][0][0] + carres[i]
                           ][1][0]) / 2
                      carres [i][0][1] = (carres [i][0][1] + carres [i][1][1]]) / 2
74
75
                 ondlmix = [(carres[i][0][0] - carres[i][0][1]) / 2
76
77
                    for i in range (3)]
78
79
80
                  for i in [ondlmix, ondlhaut, ondlbas]:
                      fichier.write(struct.pack("bbb", i[0], i[1], i[2]))
81
82
83
         fichier.close()
84
85
        print 'compression_OK'
         socket.send(b"OK")
86
87
88
89
    def sendCoef(sock, msg):
        banana = msg.split("_")
90
```

```
91
          \label{eq:fichier_state} \mbox{fichier} = \mbox{open("coef/srv" + banana[1][:-4] + ".odl", 'rb')}
92
          print "envoi_des_coefficients"
          txt = fichier.readlines()
93
94
          for i in txt:
               sock.send(i)
95
96
          print "coefficients_envoyes"
          \operatorname{sock}.\operatorname{send}(b'end')
97
98
          ms = sock.recv(2)
99
          print ms.decode()
100
          fichier.close()
101
102
103
     def main():
104
105
          \mathtt{hote} \; = \; , \; ,
106
          port = 13337
107
108
          connexion = socket.socket(socket.AF_INET, socket.SOCK_STREAM)
109
110
          connexion.bind((hote, port))
111
          while 1:
112
               connexion.listen(5)
113
              msg_recu = b""
114
115
               print "attente_d'un_client"
               {\tt connexion\_client} \ , \ {\tt infos\_connexion} \ = \ {\tt connexion.accept} \ ()
116
117
118
               print "client_connected"
119
120
               while msg_recu != b"stop":
                   {\tt time.sleep\,(0.1)}
121
122
                   msg = msg_recu.decode()
123
124
                   if msg.startswith('sendimg'):
125
                        print "image_en_cours_de_reception"
126
                        recvImage(connexion_client, msg)
127
                   if msg.startswith('compress'):
128
                        fasthaar_srv(connexion_client, msg)
129
                   if msg.startswith('coef'):
130
                        sendCoef(connexion_client, msg)
131
132
                   msg_recu = connexion_client.recv(1024)
133
134
135
136
137
138
          print("Exiting")
          connexion_client.close()
139
140
          connexion.close()
141
142
     if __name__ == "__main__":
143
          main()
```

10.5 Fichier client.py

```
\#!/usr/bin/python2
1
2
3
   \# Name:
                    client.py
   # Purpose:
                    client du TIPE sur les ondelettes
4
5
   #
6
   \# Author:
                    Gaetan\ Bahl
7
   #
   # Created:
8
                    20/08/2013
9
   # Copyright:
                    (c) Gaetan Bahl 2013
10
   # Licence:
                    CC\!\!-\!\!BY\!\!-\!\!SA
11
12
   import socket
13
14
   import Image
15
   import time
16
   import struct
17
    import sys
18
    def sendImage(socket, link):
19
20
        image = Image.open(link)
21
        pix = image.load()
22
        x, y = image.size
        string = "sendimg_" + str(x) + "_" + str(y) + "_" + link
23
        socket.send(string.encode('ascii'))
24
25
        reply = socket.recv(32)
        if reply == b"ok":
    t = ""
26
27
28
            for i in range(x):
29
30
                 for j in range(y):
                     r, g, b = pix[i,j]
31
                     packer = struct.Struct("BBB")
32
33
                     pixel = packer.pack(r, g, b)
34
                     socket.send(pixel)
35
36
        socket.send(b"end")
37
38
        reply = socket.recv(11)
39
        print "server_says_:_" + reply
40
41
    def askcompress(connexion, nom):
42
43
        mess = "compress_" + nom
44
        connexion.send(mess.encode('ascii'))
45
46
        reply = connexion.recv(2)
        print "server_says_:_" + reply
47
48
        return reply
49
50
    def storeImage(link):
51
        image = Image.open(link)
52
        pix = image.load()
53
        x, y = image.size
54
        im = Image.new("RGB", (x / 2, y / 2), "white")
55
56
        pi = im.load()
57
```

```
for i in range(x / 2):
58
59
               for j in range (y / 2):
                    r = (((pix[2 * i, 2 * j][0] + pix[2 * i + 1, 2 * j][0])
60
                          (2) + ((pix[2 * i, 2 * j + 1][0] + pix[2 * i + 1,
                          2 * j + 1][0]) / 2)) / 2
61
                    g \, = \, (\,(\,(\,pix\,[\,2 \,\,*\,\,i\,\,,\,\,\,2 \,\,*\,\,j\,\,]\,[\,1\,] \,\,+\,\,pix\,[\,2 \,\,*\,\,i\,\,+\,\,1\,,\,\,\,2 \,\,*\,\,j\,\,]\,[\,1\,]\,)
                          (2) + ((pix[2 * i, 2 * j + 1][1] + pix[2 * i + 1],
                          2 * j + 1][1]) / 2)) / 2
                   b = (((pix[2 * i, 2 * j][2] + pix[2 * i + 1, 2 * j][2])
62
                          (2) + ((pix[2 * i, 2 * j + 1][2] + pix[2 * i + 1,
                          2 * j + 1][2]) / 2)) / 2
63
                    pi[i, j] = (r,g,b)
64
         im.save("stor" + link, 'JPEG', quality = 100)
65
66
67
68
    def askcoeff (conn, nom):
69
70
71
         unpacker = struct.Struct("bbbbbbbbb")
72
         print 'demande_en_cours'
73
74
         mess = "coef_" + nom
75
         conn.send(mess.encode("ascii"))
76
         print "reception_coefs"
77
78
         coefs = ,
         \mathrm{msg} \; = \; \ , \; ,
79
         \mathbf{while} \ \mathrm{msg.endswith} \, (\, b\, \, {}^{'}\mathrm{end}\, \, {}^{'}) \, = \, False \, :
80
81
              coefs += msg
82
              msg = conn.recv(9)
         print str(len(coefs)) + "_octets_recus"
83
84
         print "reconstitution_image"
85
         image = Image.open("stor" + nom)
86
         pix = image.load()
87
         dim = image.size
         im = Image.new("RGB", (dim[0] * 2, dim[1] * 2), "white")
88
89
         px = im.load()
90
         for i in range (\dim [0]):
91
               for j in range(dim[1]):
                    tab = unpacker.unpack(coefs[(i*dim[1] + j)*unpacker.
92
                         size : (i*dim[1] + j +1)*unpacker.size])
93
                   px \left[ 2*i\;, 2*j\; \right] \; = \; \left( \; \; pix \left[ \; i\;, \; j \; \right] \left[ \; 0 \; \right] \; + \; tab \left[ \; 0 \; \right] \; + \; tab \left[ \; 3 \; \right] \;, \;\; pix \left[ \; i\;, \; j \; \right] \right]
94
                         [1] + tab[1] + tab[4], pix[i,j][2] + tab[2] + tab
                         [5])
                   px[2*i+1,2*j] = (pix[i,j][0] + tab[0] - tab[3], pix[i,j]
95
                        j][1] + tab[1] - tab[4], pix[i,j][2] + tab[2] - tab
                         [5])
                    px[2*i,2*j+1] = (pix[i,j][0] - tab[0] + tab[6], pix[
96
                        [i,j][1] - tab[1] + tab[7], pix[i,j][2] - tab[2] +
                        tab[8])
97
                    px[2*i+1,2*j+1] = (pix[i,j][0] - tab[0] - tab[6], pix[
                        [i,j][1] - tab[1] - tab[7], pix[i,j][2] - tab[2] -
                        tab [8])
98
99
```

```
100
          \textbf{print} \quad "enregistrement"
          im.save('2' + nom, 'JPEG', quality = 100)
conn.send(b'ok')
101
102
103
104
105
     \mathbf{def} \ \mathrm{main}(\mathrm{arg}):
106
107
          connexion = socket.socket(socket.AF_INET, socket.SOCK_STREAM)
108
          if 'r' in arg[1]:
109
               \mathbf{try} :
                    connexion.connect((argv[3], 13337))
110
111
               except:
112
                    connexion.connect(('srv.ordiclic.eu', 13337))
          else:
113
               connexion.connect(('localhost', 13337))
114
115
          if 's' in arg[1]:
116
117
               sendImage(connexion, arg[2])
118
               askcompress (connexion, 'srv' + arg[2])
               storeImage(arg[2])
119
          if 'd' in arg[1]:
120
               askcoeff(connexion, arg[2])
121
122
          {\tt connexion.send}\,(\,b\,"\,{\tt stop}\,"\,)
123
124
          connexion.close()
125
126
     if = name_{--} = "-main_{--}":
127
128
          main(sys.argv)
```

